



## C-Leg 3C98-3/3C88-3

|    |  |     |
|----|--|-----|
| DE | Gebrauchsanweisung (Benutzer) .....            | 3   |
| EN | Instructions for use (user) .....              | 47  |
| FR | Instructions d'utilisation (Utilisateur) ..... | 91  |
| IT | Istruzioni per l'uso (Utilizzatore) .....      | 139 |
| ES | Instrucciones de uso (Usuario) .....           | 183 |
| PT | Manual de utilização (Usuário) .....           | 229 |
| NL | Gebruiksaanwijzing (Gebruiker) .....           | 273 |
| HR | Upute za uporabu (Korisnik) .....              | 319 |
| SL | Navodila za uporabo (Uporabnik) .....          | 361 |
| TR | Kullanma talimatı (Kullanıcı) .....            | 403 |
| JA | 取扱説明書(ユーザー用) .....                             | 445 |



|          |  |           |
|----------|--|-----------|
| <b>1</b> | <b>Vorwort .....</b>   | <b>6</b>  |
| <b>2</b> | <b>Produktbeschreibung .....</b>   | <b>6</b>  |
| 2.1      | Konstruktion .....   | 6         |
| 2.2      | Funktion.....  | 6         |
| <b>3</b> | <b>Bestimmungsgemäße Verwendung .....</b>                                | <b>7</b>  |
| 3.1      | Verwendungszweck.....  | 7         |
| 3.2      | Einsatzbedingungen .....   | 7         |
| 3.3      | Indikationen.....  | 7         |
| 3.4      | Kontraindikationen.....  | 7         |
| 3.4.1    | Absolute Kontraindikationen .....  | 7         |
| 3.5      | Qualifikation .....  | 7         |
| <b>4</b> | <b>Sicherheit .....</b>  | <b>9</b>  |
| 4.1      | Bedeutung der Warnsymbolik .....   | 9         |
| 4.2      | Aufbau der Sicherheitshinweise .....                                     | 9         |
| 4.3      | Allgemeine Sicherheitshinweise .....                                     | 9         |
| 4.4      | Hinweise zur Stromversorgung / Akku laden .....                          | 11        |
| 4.5      | Hinweise zum Ladegerät / Ladeadapter .....                               | 12        |
| 4.6      | Hinweise zum Aufenthalt in bestimmten Bereichen .....                    | 12        |
| 4.7      | Hinweise zur Benutzung .....   | 14        |
| 4.8      | Hinweise zu den Sicherheitsmodi .....                                    | 16        |
| 4.9      | Hinweise zur Verwendung mit einem osseointegrierten Implantatsystem..... | 16        |
| 4.10     | Hinweise zur Verwendung eines mobilen Endgeräts mit der Cockpit App..... | 17        |
| <b>5</b> | <b>Lieferumfang und Zubehör .....</b>                                    | <b>17</b> |
| 5.1      | Lieferumfang.....  | 17        |
| 5.2      | Zubehör .....  | 17        |
| <b>6</b> | <b>Akku laden .....</b>  | <b>18</b> |
| 6.1      | Netzteil und Ladegerät anschließen .....                                 | 18        |
| 6.2      | Akku der Prothese laden .....  | 19        |
| 6.3      | Anzeige des aktuellen Ladezustands .....                                 | 19        |
| 6.3.1    | Anzeige des Ladezustands ohne zusätzliche Geräte.....                    | 19        |
| 6.3.2    | Anzeige des aktuellen Ladezustands über die Cockpit App.....             | 20        |
| <b>7</b> | <b>Cockpit App .....</b>   | <b>20</b> |
| 7.1      | Systemanforderungen .....  | 21        |
| 7.2      | Erstmalige Verbindung zwischen Cockpit App und Passteil .....            | 21        |
| 7.2.1    | Erstmaliges Starten der Cockpit App .....                                | 21        |
| 7.3      | Bedienungselemente der Cockpit App .....                                 | 22        |
| 7.3.1    | Navigationsmenü der Cockpit App.....                                     | 23        |
| 7.4      | Verwalten von Passteilen .....   | 23        |
| 7.4.1    | Passteil hinzufügen .....  | 23        |
| 7.4.2    | Passteil löschen .....   | 24        |
| 7.4.3    | Passteil mit mehreren mobilen Endgeräten verbinden .....                 | 24        |

|           |  |           |
|-----------|--|-----------|
| <b>8</b>  | <b>Gebrauch .....</b>  | <b>24</b> |
| 8.1       | Bewegungsmuster im Basismodus (Modus 1).....                 | 24        |
| 8.1.1     | Stehen .....   | 25        |
| 8.1.1.1   | Stehfunktion .....   | 25        |
| 8.1.2     | Gehen.....   | 25        |
| 8.1.3     | Hinsetzen .....  | 26        |
| 8.1.4     | Sitzen.....  | 26        |
| 8.1.4.1   | Sitzfunktion.....  | 26        |
| 8.1.5     | Aufstehen .....  | 26        |
| 8.1.6     | Treppe hinauf gehen .....                                    | 27        |
| 8.1.7     | Treppe hinab gehen.....                                      | 27        |
| 8.1.8     | Rampe hinab gehen.....                                       | 27        |
| 8.1.9     | Flache Stufen hinab gehen .....                              | 28        |
| 8.1.10    | Niederknien .....  | 28        |
| 8.2       | Änderung der Protheseneinstellungen.....                     | 28        |
| 8.2.1     | Änderung der Protheseneinstellung über die Cockpit App.....  | 29        |
| 8.2.2     | Übersicht der Einstellparameter im Basismodus .....          | 29        |
| 8.2.3     | Übersicht der Einstellparameter in den MyModes .....         | 30        |
| 8.3       | Bluetooth der Prothese aus-/einschalten .....                | 31        |
| 8.3.1     | Bluetooth über die Cockpit App aus-/einschalten .....        | 31        |
| 8.4       | Abfrage des Status der Prothese .....                        | 31        |
| 8.4.1     | Status über die Cockpit App abfragen .....                   | 31        |
| 8.4.2     | Statusanzeige in der Cockpit App.....                        | 31        |
| 8.5       | Tiefschlafmodus .....  | 32        |
| 8.5.1     | Tiefschlafmodus über die Cockpit App ein-/ausschalten .....  | 32        |
| <b>9</b>  | <b>MyModes .....</b>   | <b>32</b> |
| 9.1       | Umschaltung der MyModes mit der Cockpit App .....            | 32        |
| 9.2       | Umschaltung der MyModes mit Bewegungsmuster.....             | 33        |
| 9.3       | Umschaltung von einem MyMode zurück auf den Basismodus ..... | 34        |
| <b>10</b> | <b>Zusätzliche Betriebszustände (Modi) .....</b>             | <b>34</b> |
| 10.1      | Leerakku-Modus .....   | 34        |
| 10.2      | Modus beim Laden der Prothese .....                          | 35        |
| 10.3      | Sicherheitsmodus.....  | 35        |
| 10.4      | Übertemperaturmodus .....                                    | 35        |
| <b>11</b> | <b>Lagerung und Entlüftung.....</b>                          | <b>35</b> |
| <b>12</b> | <b>Reinigung .....</b>                                       | <b>35</b> |
| <b>13</b> | <b>Wartung .....</b>   | <b>35</b> |
| <b>14</b> | <b>Rechtliche Hinweise .....</b>                             | <b>36</b> |
| 14.1      | Haftung .....  | 36        |
| 14.2      | Markenzeichen .....  | 36        |
| 14.3      | CE-Konformität .....   | 36        |
| 14.4      | Lokale Rechtliche Hinweise .....                             | 36        |
| <b>15</b> | <b>Technische Daten.....</b>                                 | <b>37</b> |

|           |  |           |
|-----------|--|-----------|
| <b>16</b> | <b>Anhänge .....</b>   | <b>39</b> |
| 16.1      | Angewandte Symbole .....   | 39        |
| 16.2      | Betriebszustände / Fehlersignale.....                            | 40        |
| 16.2.1    | Signalisierung der Betriebszustände .....                        | 40        |
| 16.2.2    | Warn-/Fehlersignale .....  | 41        |
| 16.2.3    | Fehlermeldungen beim Verbindungsauftbau mit der Cockpit App..... | 43        |
| 16.2.4    | Statussignale .....  | 44        |
| 16.3      | Richtlinien und Herstellererklärung .....                        | 45        |
| 16.3.1    | Elektromagnetische Umgebung .....                                | 45        |

# 1 Vorwort

## INFORMATION

Datum der letzten Aktualisierung: 2022-02-24

- ▶ Lesen Sie dieses Dokument vor Gebrauch des Produkts aufmerksam durch und beachten Sie die Sicherheitshinweise.
- ▶ Lassen Sie sich durch das Fachpersonal in den sicheren Gebrauch des Produkts einweisen.
- ▶ Wenden Sie sich an das Fachpersonal, wenn Sie Fragen zum Produkt haben oder Probleme auftreten.
- ▶ Melden Sie jedes schwerwiegende Vorkommnis im Zusammenhang mit dem Produkt, insbesondere eine Verschlechterung des Gesundheitszustands, dem Hersteller und der zuständigen Behörde Ihres Landes.
- ▶ Bewahren Sie dieses Dokument auf.

Das Produkt „C-Leg 3C98-3\*, 3C88-3\*\*“ wird im Folgenden Produkt/Prothese/Kniegelenk/Pastteil genannt.

Diese Gebrauchsanweisung gibt Ihnen wichtige Informationen zur Verwendung, Einstellung und Handhabung des Produkts.

Nehmen Sie das Produkt nur gemäß den Informationen in den mitgelieferten Begleitdokumenten in Betrieb.

## 2 Produktbeschreibung

### 2.1 Konstruktion

Das Produkt besteht aus folgenden Komponenten:



1. Kniekopf mit proximaler Anschlussmöglichkeit (Pyramidenadapter oder Schraubgewinde)
2. LED (blau) zur Anzeige der Bluetoothverbindung
3. Beugeanschläge 8° (im Auslieferzustand bereits montiert)
4. Akku und Abdeckkappen
5. Hydraulikeinheit
6. Abdeckung der Ladebuchse
7. Ladebuchse
8. Distale Rohrklemmschrauben

### 2.2 Funktion

Dieses Produkt verfügt über eine mikroprozessorgesteuerte Stand- und Schwungphase.

Basierend auf den Messwerten eines integrierten Sensorsystems steuert der Mikroprozessor eine Hydraulik, die das Dämpfungsverhalten des Produkts beeinflusst.

Die Sensordaten werden 100-mal pro Sekunde aktualisiert und ausgewertet. Dadurch wird das Verhalten des Produkts dynamisch und in Echtzeit der aktuellen Bewegungssituation (Gangphase) angepasst.

Durch die mikroprozessorgesteuerte Stand- und Schwungphase kann das Produkt individuell an Ihre Bedürfnisse angepasst werden.

Dazu wird das Produkt vom Fachpersonal mit einer Einstellsoftware eingestellt.

Das Produkt verfügt über MyModes für spezielle Bewegungsarten (z.B. Langlaufen, ...). Diese werden über die Einstellssoftware vom Orthopädietechniker voreingestellt und können über spezielle Bewegungsmuster sowie die Cockpit App abgerufen werden (siehe Seite 32).

Bei einem Fehler im Produkt ermöglicht der Sicherheitsmodus eine eingeschränkte Funktion. Dazu werden vom Produkt vordefinierte Widerstandsparameter eingestellt (siehe Seite 35).

Der Leerakku-Modus ermöglicht ein sicheres Gehen bei leerem Akku. Dazu werden vom Produkt vordefinierte Widerstandsparameter eingestellt (siehe Seite 34).

### **Die mikroprozessorgesteuerte Hydraulik bietet folgende Vorteile**

- Annäherung an das physiologische Gangbild
- Sicherheit beim Stehen und Gehen
- Anpassung der Produkteigenschaften an unterschiedliche Untergründe, Untergrundneigungen, Gangsituationen und Gehgeschwindigkeiten

## **3 Bestimmungsgemäße Verwendung**

### **3.1 Verwendungszweck**

Das Produkt ist **ausschließlich** für die exoprothetische Versorgung der unteren Extremität einzusetzen.

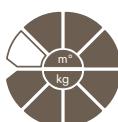
### **3.2 Einsatzbedingungen**

Das Produkt wurde für Alltagsaktivitäten entwickelt und darf nicht für außergewöhnliche Tätigkeiten eingesetzt werden. Diese außergewöhnlichen Tätigkeiten umfassen z.B. Extremsportarten (Freiklettern, Fallschirmspringen, Paragleiten, etc.).

Die zulässigen Umweltbedingungen sind den technischen Daten zu entnehmen (siehe Seite 37).

Das Produkt ist **ausschließlich** für die Verwendung an **einem** Anwender vorgesehen. Der Gebrauch des Produkts an einer weiteren Person ist von Seiten des Herstellers nicht zulässig.

Unsere Komponenten funktionieren optimal, wenn sie mit geeigneten Komponenten kombiniert werden, ausgewählt auf Basis von Körpergewicht und Mobilitätsgrad, die mit unserer MOBIS Klassifizierungsinformation identifizierbar sind, und die über passende modulare Verbindungselemente verfügen.



Das Produkt wird für Mobilitätsgrad 2 (eingeschränkter Außenbereichsgeher), Mobilitätsgrad 3 (uneingeschränkter Außenbereichsgeher) und Mobilitätsgrad 4 (uneingeschränkter Außenbereichsgeher mit besonders hohen Ansprüchen) empfohlen. Zugelassen bis **max. 136 kg** Körpergewicht.

### **3.3 Indikationen**

- Für Anwender mit Knieexartikulation, Oberschenkelamputation oder Hüftexartikulation
- Bei unilateraler oder bilateraler Amputation
- Betroffene von Dysmelie bei denen die Beschaffenheit des Stumpfes einer Knieexartikulation, einer Oberschenkelamputation oder einer Hüftexartikulation entspricht
- Der Anwender muss die physischen und mentalen Voraussetzungen zur Wahrnehmung von optischen/akustischen Signalen und/oder mechanischen Vibratoren erfüllen

### **3.4 Kontraindikationen**

#### **3.4.1 Absolute Kontraindikationen**

- Körpergewicht über 136 kg

### **3.5 Qualifikation**

Die Versorgung mit dem Produkt darf nur von Fachpersonal vorgenommen werden, das von Ottobock durch entsprechende Schulung autorisiert wurde.

Wird das Produkt an ein osseointegriertes Implantatsystem angeschlossen, muss das Fachpersonal auch für den Anschluss an das osseointegrierte Implantatsystem autorisiert sein.

## 4 Sicherheit

### 4.1 Bedeutung der Warnsymbolik

|                    |   |
|--------------------|---|
| <b>⚠️ WARNUNG</b>  | Warnung vor möglichen schweren Unfall- und Verletzungsgefahren. |
| <b>⚠️ VORSICHT</b> | Warnung vor möglichen Unfall- und Verletzungsgefahren.          |
| <b>HINWEIS</b>     | Warnung vor möglichen technischen Schäden.                      |

### 4.2 Aufbau der Sicherheitshinweise

|  |
|--|
| <b>⚠️ WARNUNG</b>  |
| <b>Die Überschrift bezeichnet die Quelle und/oder die Art der Gefahr</b>   |
| Die Einleitung beschreibt die Folgen bei Nichtbeachtung des Sicherheitshinweises. Sollte es mehrere Folgen geben, werden diese wie folgt ausgezeichnet:<br>➢ z.B.: Folge 1 bei Nichtbeachtung der Gefahr<br>➢ z.B.: Folge 2 bei Nichtbeachtung der Gefahr<br>► Mit diesem Symbol werden die Tätigkeiten/Aktionen ausgezeichnet, die beachtet/durchgeführt werden müssen, um die Gefahr abzuwenden. |

### 4.3 Allgemeine Sicherheitshinweise

|  |
|--|
| <b>⚠️ WARNUNG</b>  |
| <b>Nichtbeachtung der Sicherheitshinweise</b>  |
| Personen-/Produktschäden durch Verwendung des Produkts in bestimmten Situationen.<br>► Beachten Sie die Sicherheitshinweise und die angegebenen Vorkehrungen in diesem Beilegdokument. |

|  |
|--|
| <b>⚠️ WARNUNG</b>  |
| <b>Verwendung der Prothese beim Führen eines Fahrzeugs</b>   |
| Unfall durch unerwartetes Verhalten der Prothese infolge veränderten Dämpfungsverhaltens.<br>► Beachten Sie unbedingt die nationalen gesetzlichen Vorschriften zum Führen eines Fahrzeugs mit einer Prothese und lassen Sie aus versicherungsrechtlichen Gründen Ihre Fahrtüchtigkeit von einer autorisierten Stelle überprüfen und bestätigen.<br>► Beachten Sie die nationalen gesetzlichen Vorschriften zur Umrüstung des Fahrzeugs abhängig von der Art der Versorgung.<br>► Das Bein an dem die Prothese getragen wird darf nicht zur Steuerung des Fahrzeugs oder deren Zusatzkomponenten eingesetzt werden (z. B. Kupplungspedal, Bremspedal, Gaspedal, ...). |

|  |
|--|
| <b>⚠️ WARNUNG</b>  |
| <b>Verwendung von beschädigtem Netzteil, Adapterstecker oder Ladegerät</b>   |
| Stromschlag durch Berührung freiliegender, spannungsführender Teile.<br>► Öffnen Sie Netzteil, Adapterstecker oder Ladegerät nicht.<br>► Setzen Sie Netzteil, Adapterstecker oder Ladegerät keinen extremen Belastungen aus.<br>► Ersetzen Sie sofort beschädigte Netzteile, Adapterstecker oder Ladegeräte. |

|   |
|---|
| <b>⚠️ VORSICHT</b>                            |
| <b>Nichtbeachtung der Warn-/Fehlersignale</b> |

Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge veränderten Dämpfungsverhaltens.

- Die Warn-/Fehlersignale (siehe Seite 41) und die entsprechend veränderte Dämpfungseinstellung muss beachtet werden.

### **VORSICHT**

#### **Selbstständig vorgenommene Manipulationen am Produkt und den Komponenten**

Sturz durch Bruch tragender Teile oder Fehlfunktion des Produkts.

- Außer den in dieser Gebrauchsanweisung beschriebenen Arbeiten dürfen Sie keine Manipulationen an dem Produkt durchführen.
- Die Handhabung des Akkus ist ausschließlich dem autorisierten Ottobock Fachpersonal vorbehalten (keinen selbstständigen Austausch durchführen).
- Das Öffnen und Reparieren des Produkts bzw. das Instandsetzen beschädigter Komponenten darf nur vom autorisierten Ottobock Fachpersonal durchgeführt werden.

### **VORSICHT**

#### **Mechanische Belastung des Produkts**

- > Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge Fehlfunktion.
- > Sturz durch Bruch tragender Teile.
- > Hautreizungen durch Defekte an der Hydraulikeinheit mit Flüssigkeitsaustritt.
- Setzen Sie das Produkt keinen mechanischen Vibratoren oder Stößen aus.
- Überprüfen Sie das Produkt vor jedem Einsatz auf sichtbare Schäden.

### **VORSICHT**

#### **Verwendung des Produkts mit zu geringem Ladezustand des Akkus**

Sturz durch unerwartetes Verhalten der Prothese infolge veränderten Dämpfungsverhaltens.

- Überprüfen Sie vor der Verwendung den aktuellen Ladezustand und laden Sie die Prothese bei Bedarf auf.
- Beachten Sie die eventuell verkürzte Betriebsdauer des Produkts bei niedriger Umgebungstemperatur oder durch Alterung des Akkus.

### **VORSICHT**

#### **Klemmgefahr im Beugebereich des Gelenks**

Verletzungen durch Einklemmen von Körperteilen.

- Achten Sie beim Beugen des Gelenks darauf, dass sich in diesem Bereich keine Finger/Körperteile oder Weichteile des Stumpfs befinden.

### **VORSICHT**

#### **Eindringen von Schmutz und Feuchtigkeit in das Produkt**

> Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge Fehlfunktion.

> Sturz durch Bruch tragender Teile.

- Achten Sie darauf, dass keine festen Teilchen oder Fremdkörper in das Produkt eindringen.
- Das Kniegelenk ist wasserfest jedoch nicht korrosionsbeständig. Daher sollte das Kniegelenk nicht mit Salzwasser, Chlorwasser oder anderen Lösungen (z.B. Seife oder Duschgel bzw. Körper - und/oder Wundflüssigkeit) in Berührung kommen. Verwenden Sie das Kniegelenk nicht unter extremen Bedingungen, wie beim Tauchen oder bei Sprüngen ins Wasser. Das Kniegelenk ist nicht für eine längere Verwendung im Wasser oder längeres Untertauchen ausgelegt.

- ▶ Entfernen Sie nach dem Kontakt mit Wasser den Protector (falls vorhanden) und halten Sie die Prothese mit der Fußsohle nach oben, bis das Wasser aus dem Kniegelenk/Rohradapter abgeflossen ist. Trocknen Sie das Kniegelenk und die Komponenten mit einem fusselfreien Tuch und lassen Sie die Komponenten an der Luft vollständig trocknen.
- ▶ Sollte das Kniegelenk oder der Rohradapter mit **Salzwasser, Chlorwasser oder anderen Lösungen** (z.B. Seife oder Duschgel bzw. Körper - und/oder Wundflüssigkeit) in Berührung kommen, **umgehend** den Protector (falls vorhanden) entfernen und das **Kniegelenk reinigen**. Dazu das Kniegelenk, den Rohradapter und den Protector mit Süßwasser spülen und trocknen lassen.
- ▶ Sollte nach dem Trocknen eine Fehlfunktion auftreten, muss das Kniegelenk und der Rohradapter durch eine autorisierte Ottobock Servicestelle überprüft werden. Ansprechpartner ist der Orthopädiotechniker.
- ▶ Das Kniegelenk ist nicht gegen das Eindringen von Strahlwasser oder Dampf geschützt.

### **⚠ VORSICHT**

#### **Verschleißerscheinungen an den Produktkomponenten**

Sturz durch Beschädigung oder Fehlfunktion des Produkts.

- ▶ Im Interesse der eigenen Sicherheit sowie aus Gründen der Aufrechterhaltung der Betriebssicherheit und Garantie, müssen regelmäßige Serviceinspektionen (Wartungen) durchgeführt werden.

### **⚠ VORSICHT**

#### **Verwendung von nicht zugelassenem Zubehör**

- > Sturz durch Fehlfunktion des Produkts infolge verminderter Störfestigkeit.
- > Störung anderer elektronischer Geräte durch erhöhte Abstrahlung.
- ▶ Kombinieren Sie das Produkt nur mit jenem Zubehör, Signalwandler und Kabel, die in den Kapiteln "Lieferumfang" (siehe Seite 17) und "Zubehör" (siehe Seite 17) angeführt sind.

### **HINWEIS**

#### **Unsachgemäße Pflege des Produkts**

Beschädigung des Produkts durch Verwendung falscher Reinigungsmittel.

- ▶ Reinigen Sie das Produkt ausschließlich mit einem feuchten Tuch (Süßwasser).

## **4.4 Hinweise zur Stromversorgung / Akku laden**

### **⚠ VORSICHT**

#### **Laden des nicht abgelegten Produkts**

- > Sturz durch Gehen und Hängenbleiben am angesteckten Ladegerät.
- > Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge veränderten Dämpfungsverhaltens.
- ▶ Legen Sie das Produkt aus Sicherheitsgründen vor dem Ladevorgang ab.

### **⚠ VORSICHT**

#### **Laden des Produkts mit beschädigtem Netzteil / Ladegerät / Ladekabel / Ladeadapter**

Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge unzureichender Ladefunktion.

- ▶ Überprüfen Sie vor Verwendung das Netzteil / Ladegerät / Ladekabel / Ladeadapter auf Beschädigung.
- ▶ Ersetzen Sie beschädigte Netzteile / Ladegeräte / Ladekabel / Ladeadapter.

## HINWEIS

### Verwendung von falschem Netzteil / Ladegerät / Ladeadapter

Beschädigung des Produkts durch falsche Spannung, Strom, Polarität.

- Verwenden Sie nur von Ottobock für dieses Produkt freigegebene Netzteile / Ladegeräte / Ladeadapter (siehe Gebrauchsanweisungen und Kataloge).

## HINWEIS

### Mechanische Belastung des Netzteils / Ladegeräts / Ladeadapters

Keine einwandfreie Ladefunktion infolge Fehlfunktion.

- Setzen Sie das Netzteil / Ladegerät /Ladedapter keinen mechanischen Vibrationen oder Stößen aus.
- Überprüfen Sie das Netzteil / Ladegerät /Ladeadapter vor jedem Einsatz auf sichtbare Schäden.

## HINWEIS

### Betrieb des Netzteils / Ladegeräts / Ladeadapters außerhalb des zulässigen Temperaturbereichs

Keine einwandfreie Ladefunktion infolge Fehlfunktion.

- Verwenden Sie das Netzteil / Ladegerät / Ladeadapter zum Laden nur im zulässigen Temperaturbereich. Entnehmen Sie den zulässigen Temperaturbereich dem Kapitel „Technische Daten“ (siehe Seite 37).

## 4.5 Hinweise zum Ladegerät / Ladeadapter

## HINWEIS

### Eindringen von Schmutz und Feuchtigkeit in das Produkt

Keine einwandfreie Ladefunktion infolge Fehlfunktion.

- Achten Sie darauf, dass weder feste Teilchen noch Flüssigkeit in das Produkt eindringen.

## HINWEIS

### Selbstständig vorgenommene Veränderungen bzw. Modifikationen am Ladegerät/Ladeadapter

Keine einwandfreie Ladefunktion infolge Fehlfunktion.

- Lassen Sie Änderungen und Modifikationen nur durch autorisiertes Ottobock Fachpersonal durchführen.

## 4.6 Hinweise zum Aufenthalt in bestimmten Bereichen

## ⚠ VORSICHT

### Zu geringer Abstand zu HF Kommunikationsgeräten (z.B. Mobiltelefone, Bluetooth-Geräte, WLAN-Geräte)

Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge Störung der internen Datenkommunikation.

- Es wird daher empfohlen, zu HF Kommunikationsgeräten einen Mindestabstand von 30 cm einzuhalten.

## **VORSICHT**

### **Betrieb des Produkts in sehr geringem Abstand zu anderen elektronischen Geräten**

Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge Störung der internen Datenkommunikation.

- ▶ Bringt Sie das Produkt während des Betriebs nicht in unmittelbare Nähe zu anderen elektronischen Geräten.
- ▶ Stapeln Sie das Produkt während des Betriebs nicht mit anderen elektronischen Geräten.
- ▶ Sollte sich der gleichzeitige Betrieb nicht vermeiden lassen, beobachten Sie das Produkt und überprüfen Sie die bestimmungsgemäße Verwendung in dieser benutzten Anordnung.

## **VORSICHT**

### **Aufenthalt im Bereich starker magnetischer und elektrischer Störquellen (z.B. Diebstahlsicherungssysteme, Metalldetektoren)**

Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge Störung der internen Datenkommunikation.

- ▶ Vermeiden Sie den Aufenthalt in der Nähe von sichtbaren oder verborgenen Diebstahlsicherungssystemen im Eingangs- / Ausgangsbereich von Geschäften, Metalldetektoren / Bodyscannern für Personen (z.B. im Flughafenbereich) oder anderen starken magnetischen und elektrischen Störquellen (z.B. Hochspannungsleitungen, Sender, Trafostationen, ...).  
Sollten sich diese Aufenthalte nicht vermeiden lassen, so achten Sie zumindest darauf, gesichert zu gehen bzw. zu stehen (z.B. mittels Handlauf oder der Unterstützung einer Person).
- ▶ Achten Sie beim Durchschreiten von Diebstahlsicherungssystemen, Bodyscannern, Metalldetektoren auf unerwartet verändertes Dämpfungsverhalten des Produkts.
- ▶ Achten Sie generell bei elektronischen oder magnetischen Geräten, die sich in unmittelbarer Nähe befinden, auf unerwartet verändertes Dämpfungsverhalten des Produkts.

## **VORSICHT**

### **Betreten eines Raums oder eines Bereichs mit starker magnetischen Feldern (z.B. Kernspintomographen, MRT (MRI)- Geräten, ...)**

- > Sturz durch unerwartete Einschränkung des Bewegungsumfangs des Produkts infolge haftender metallischer Gegenstände an den magnetisierten Komponenten.
- > Irreparable Beschädigung des Produkts infolge Einwirkung des starken magnetischen Feldes.
- ▶ Legen Sie das Produkt vor dem Betreten eines Raums oder Bereichs mit starken magnetischen Feldern ab und lagern Sie das Produkt außerhalb dieses Raums oder Bereichs.
- ▶ Sind Beschädigungen des Produkts aufgetreten, die auf die Einwirkung eines starken magnetischen Feldes zurückzuführen sind, gibt es keine Reparaturmöglichkeit.

## **VORSICHT**

### **Aufenthalt in Bereichen außerhalb des zulässigen Temperaturbereichs**

Sturz durch Fehlfunktion oder Bruch tragender Teile des Produkts.

- ▶ Vermeiden Sie Aufenthalte in Bereichen außerhalb des zulässigen Temperaturbereichs (siehe Seite 37).

## **4.7 Hinweise zur Benutzung**

### **⚠ VORSICHT**

#### **Aufwärtsgehen auf Treppen**

Sturz durch falsch aufgesetzten Fuß auf die Treppenstufe infolge veränderten Dämpfungsverhaltens.

- ▶ Verwenden Sie beim Aufwärtsgehen auf Treppen immer den Handlauf und setzen Sie den größten Teil der Fußsohle auf die Stufenfläche.
- ▶ Besondere Vorsicht beim Aufwärtsgehen auf Treppen ist beim Tragen von Kindern geboten.

### **⚠ VORSICHT**

#### **Abwärtsgehen auf Treppen**

Sturz durch falsch aufgesetzten Fuß auf die Treppenstufe infolge veränderten Dämpfungsverhaltens.

- ▶ Verwenden Sie beim Abwärtsgehen auf Treppen immer den Handlauf und rollen Sie mit der Schuhmitte über die Stufenkante ab.
- ▶ Beachten Sie die Warn-/Fehlersignale (siehe Seite 41).
- ▶ Achten Sie darauf, dass sich beim Auftreten der Warn- und Fehlersignale der Widerstand in Beuge- und Streckrichtung ändern kann.
- ▶ Besondere Vorsicht beim Abwärtsgehen auf Treppen ist beim Tragen von Kindern geboten.

### **⚠ VORSICHT**

#### **Überhitzung der Hydraulikeinheit durch ununterbrochene, gesteigerte Aktivität (z.B. längeres Bergabgehen)**

- > Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge Umschaltung in den Übertemperaturmodus.
- > Verbrennung durch Berührung überhitzter Bauteile.
- > Beachten Sie die einsetzenden pulsierenden Vibrationssignale. Diese zeigen Ihnen die Gefahr einer Überhitzung an.
- > Unmittelbar nach dem Einsetzen dieser pulsierenden Vibrationssignale müssen Sie die Aktivität reduzieren, damit die Hydraulikeinheit abkühlen kann.
- > Nach Beendigung der pulsierenden Vibrationssignale können Sie die Aktivität wieder unvermindert fortsetzen.
- > Wird die Aktivität trotz einsetzender, pulsierender Vibrationssignale nicht reduziert, kann es zu einer Überhitzung des Hydraulikelements und im Extremfall zu einer Beschädigung des Produkts kommen. In diesem Fall sollte das Produkt von einem Orthopädietechniker auf Schäden überprüft werden. Dieser leitet das Produkt ggf. an eine autorisierte Ottobock Servicestelle weiter.

### **⚠ VORSICHT**

#### **Überlastung durch Tätigkeiten mit außergewöhnlicher Belastung**

- > Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge Fehlfunktion.
- > Sturz durch Bruch tragender Teile.
- > Hautreizungen durch Defekte an der Hydraulikeinheit mit Flüssigkeitsaustritt.
- > Das Produkt wurde für Alltagsaktivitäten entwickelt und darf nicht für Tätigkeiten mit außergewöhnlicher Belastung eingesetzt werden. Diese außergewöhnlichen Tätigkeiten umfassen z.B. Extremsportarten (Freiklettern, Paragleiten, etc.).
- > Sorgfältige Behandlung des Produkts und seiner Komponenten erhöht nicht nur deren Lebenserwartung, sondern dient vor allem Ihrer persönlichen Sicherheit!

- Sollten auf das Produkt und seinen Komponenten extreme Belastungen aufgebracht worden sein, (z.B. durch Sturz, o.ä.), muss das Produkt umgehend von einem Orthopädietechniker auf Schäden überprüft werden. Dieser leitet das Produkt ggf. an eine autorisierte Ottobock Servicestelle weiter.

### **VORSICHT**

#### **Nicht korrekt durchgeführte Modus Umschaltung**

Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge veränderten Dämpfungsverhaltens.

- Achten Sie darauf, dass Sie bei allen Umschaltvorgängen gesichert stehen.
- Überprüfen Sie nach der Umschaltung die geänderte Dämpfungseinstellung und beachten Sie die Rückmeldung über den akustischen Signalgeber.
- Wechseln Sie in den Basismodus zurück, wenn die Aktivitäten im MyMode beendet sind.
- Entlasten Sie das Produkt und korrigieren Sie falls erforderlich die Umschaltung.

### **VORSICHT**

#### **Unsachgemäße Verwendung der Stehfunktion**

Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge veränderten Dämpfungsverhaltens.

- Achten Sie darauf, dass Sie bei der Verwendung der Stehfunktion gesichert stehen und die Sperre des Kniegelenks überprüfen, bevor Sie die Prothese vollständig beladen.
- Lassen Sie sich in die korrekte Verwendung der Stehfunktion vom Orthopädietechniker und/oder Therapeuten unterweisen. Informationen zur Stehfunktion siehe Seite 25.

### **VORSICHT**

#### **Schnelles Vorschieben der Hüfte bei gestreckter Prothese (z. B. Aufschlag beim Tennis spielen)**

- > Sturz durch unerwartetes Freischalten einer Schwungphase.
- Beachten Sie, dass es bei gestreckter Prothese und schnellem Vorschieben der Hüfte zum unerwarteten Einbeugen des Kniegelenks kommen kann.
- Machen Sie sich daher unter gesicherten Bedingungen (z.B. durch Anhalten am Gehbarren, ...) und unter Anleitung von geschultem Fachpersonal mit der Schwungphasen-Freischaltung in derartigen Situationen vertraut.
- Verwenden Sie bei Sportarten, in denen dieses Bewegungsmuster auftreten kann, einen entsprechend vorkonfigurierten MyMode. Nähere Informationen zu den MyModes dem Kapitel 'MyModes' entnehmen (siehe Seite 32).

### **VORSICHT**

#### **Überlastung durch verändertes Körpergewicht beim Tragen von schweren Gegenständen, Rucksäcken oder Kindern**

- > Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts.
- > Sturz durch Bruch tragender Teile.
- > Hautreizungen durch Defekte an der Hydraulikeinheit mit Flüssigkeitsaustritt.
- Beachten Sie, dass sich durch das erhöhte Gewicht, das Verhalten des Produkts ändern kann. Die Schwungphase könnte entweder nicht, oder zum falschen Zeitpunkt ausgelöst werden.
- Beachten Sie, dass das maximal zulässige Körpergewicht durch das zusätzliche Gewicht nicht überschritten wird.

## 4.8 Hinweise zu den Sicherheitsmodi

### **VORSICHT**

#### **Verwenden des Produkts im Sicherheitsmodus**

Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge veränderten Dämpfungsverhaltens.

- ▶ Die Warn-/Fehlersignale (siehe Seite 41) müssen beachtet werden.
- ▶ Besondere Vorsicht ist beim Benützen eines Fahrrads ohne Freilauf (mit starrer Nabe) geboten.

### **VORSICHT**

#### **Nicht aktivierbarer Sicherheitsmodus durch Fehlfunktion infolge Wassereintritt oder mechanischer Beschädigung**

Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge veränderten Dämpfungsverhaltens.

- ▶ Verwenden Sie das defekte Produkt nicht weiter.
- ▶ Suchen Sie umgehend den Orthopädietechniker auf.

### **VORSICHT**

#### **Nicht deaktivierbarer Sicherheitsmodus**

Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge veränderten Dämpfungsverhaltens.

- ▶ Sollten Sie durch Laden des Akkus den Sicherheitsmodus nicht deaktivieren können, handelt es sich hierbei um einen dauerhaften Fehler.
- ▶ Verwenden Sie das defekte Produkt nicht weiter.
- ▶ Das Produkt muss durch eine autorisierte Ottobock Servicestelle überprüft werden. Ansprechpartner ist der Orthopädirotechniker.

### **VORSICHT**

#### **Auftreten der Sicherheitsmeldung (andauerndes Vibrieren)**

Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge veränderten Dämpfungsverhaltens.

- ▶ Beachten Sie die Warn-/Fehlersignale (siehe Seite 41).
- ▶ Verwenden Sie ab dem Auftreten der Sicherheitsmeldung das Produkt nicht weiter.
- ▶ Das Produkt muss durch eine autorisierte Ottobock Servicestelle überprüft werden. Ansprechpartner ist der Orthopädirotechniker.

## 4.9 Hinweise zur Verwendung mit einem osseointegrierten Implantatsystem

### **WARNUNG**

#### **Hohe mechanische Belastungen durch gewöhnliche, wie außergewöhnliche Situationen, wie Stürze**

- ▶ Überlastung des Knochens, die u.a. zu Schmerzen, Lockerung des Implantates, Absterben von Knochengewebe oder Bruch des Knochens führen können.
- ▶ Beschädigung oder Bruch des Implantatsystems oder deren Teile (Sicherheitskomponenten, ...).
- ▶ Beachten Sie die Einhaltung der Einsatzgebiete, Einsatzbedingungen und Indikationen, sowohl des Kniegelenks als auch des Implantatsystems gemäß den Angaben der Hersteller.
- ▶ Beachten Sie die Hinweise des klinischen Personals, welches den Einsatz des osseointegrierten Implantatsystems indiziert hatte.
- ▶ Achten Sie auf Veränderungen Ihres Gesundheitszustands, die in Folge den Einsatz der osseointegrierten Anbindung einschränken oder in Frage stellen.

## 4.10 Hinweise zur Verwendung eines mobilen Endgeräts mit der Cockpit App

### **⚠️ VORSICHT**

#### **Unsachgemäße Handhabung des mobilen Endgeräts**

Sturz durch verändertes Dämpfungsverhalten infolge unerwartet durchgeföhrter Umschaltung in einen MyMode.

- ▶ Lassen Sie sich in der sachgemäßen Handhabung des mobilen Endgeräts mit der Cockpit App unterweisen.

### **⚠️ VORSICHT**

#### **Selbständig vorgenommene Veränderungen bzw. Modifikationen an dem mobilen Endgerät**

Sturz durch verändertes Dämpfungsverhalten infolge unerwartet durchgeföhrter Umschaltung in einen MyMode.

- ▶ Nehmen Sie keine selbstständigen Änderungen an der Hardware des mobilen Endgeräts vor, auf welchem die App installiert ist.
- ▶ Nehmen Sie keine selbstständigen Änderungen an der Software/Firmware des mobilen Endgeräts vor, die über die Updatefunktion der Software/Firmware hinaus gehen.

### **⚠️ VORSICHT**

#### **Nicht korrekt durchgeföhrte Modus Umschaltung mit dem Endgerät**

Sturz durch unerwartetes Verhalten des Produkts infolge veränderten Dämpfungsverhaltens.

- ▶ Achten Sie darauf, dass Sie bei allen Umschaltvorgängen gesichert stehen.
- ▶ Überprüfen Sie nach der Umschaltung die geänderte Dämpfungseinstellung, beachten Sie die Rückmeldung über den akustischen Signalgeber und die Anzeige auf dem Endgerät.
- ▶ Wechseln Sie in den Basismodus zurück, wenn die Aktivitäten im MyMode beendet sind.

### **HINWEIS**

#### **Nichtbeachtung der Systemvoraussetzungen für die Installation der Cockpit App**

Fehlfunktion des mobilen Endgeräts.

- ▶ Installieren Sie die Cockpit App nur auf jenen mobilen Endgeräten und Versionen, die den Angaben in den jeweiligen Online Stores (z. B.: Apple App Store, Google Play Store, ...) entsprechen.

## 5 Lieferumfang und Zubehör

### 5.1 Lieferumfang

- 1 St. C-Leg 3C88-3 (mit Gewindeanschluss) oder C-Leg 3C98-3 (mit Justierkern)
- 1 St. Netzteil 757L16-4
- 1 St. Ladegerät für C-Leg 4E50\*
- 1 St. Kosmetiketui für Ladegerät und Netzteil
- 1 St. Prothesenpass
- 1 St. Bluetooth PIN Card 646C107
- 1 St. Gebrauchsanweisung (Benutzer)
- App „Cockpit 4X441-V2=\*\*“ zum Herunterladen von der Internetseite:  
<https://www.ottobock.com/cockpitapp>

### 5.2 Zubehör

Folgende Komponenten sind nicht im Lieferumfang enthalten und können zusätzlich bestellt werden:

- Schaumkosmetik 3S26

- Funktioneller Formausgleich C-Leg 3F1=1
- Funktionsüberzieher 99B120=\*
- C-Leg Protector 4X860=\*(Ohne Blende)
- Schutzrahmen für C-Leg 4P862
- Schutzblende 4P863\*
- Ladekabelverlängerung – Knöchel 4X156-1
- Ladekabelverlängerung – Knöchel, lang 4X158-1
- Ladekabelverlängerung – Knie 4X157-1
- USB-Ladeadapter 757L43

## 6 Akku laden

Beim Laden des Akkus sind folgende Punkte zu beachten:

- Zum Laden des Akkus ist das Netzteil 757L16-4 / Ladeadapter 757L43 und das Ladegerät 4E50\* zu verwenden.
- Die Kapazität des vollständig geladenen Akkus reicht bei ununterbrochenem Gehen für mindestens 16 Stunden, bei durchschnittlicher Benutzung ca. 2 Tage.
- Für den alltäglichen Gebrauch des Produkts wird tägliches Laden empfohlen.
- Um die maximale Betriebsdauer mit einer Akkuladung zu erreichen wird empfohlen, die Verbindung vom Ladegerät zum Produkt erst unmittelbar vor der Verwendung des Produkts zu trennen.
- Vor der erstmaligen Verwendung sollte der Akku so lange geladen werden, bis am Ladegerät die gelbe Leuchtdiode (LED) erlischt, mindestens aber 4h. Dadurch wird die Ladezustandsanzeige über die Cockpit App sowie durch das Umdrehen der Prothese, kalibriert.  
Sollte die Verbindung vom Ladegerät zur Prothese zu früh getrennt werden, könnte die Ladezustandsanzeige über die Cockpit App sowie durch das Umdrehen der Prothese, nicht dem tatsächlichen Ladezustand entsprechen.
- Bei Nichtverwendung des Produkts kann sich der Akku entladen.

### 6.1 Netzteil und Ladegerät anschließen



- 1) Länderspezifischen Steckeradapter auf das Netzteil aufschieben, bis dieser einrastet (siehe Abb. 1).
- 2) Ladekabel mit dem runden, **vierpoligen** Stecker an die Buchse **OUT** am Ladegerät anstecken, bis der Stecker einrastet (siehe Abb. 2).  
**INFORMATION: Richtige Polung (Führungsnase) beachten. Stecker des Kabels nicht mit Gewalt an das Ladegerät anstecken.**
- 3) Runden, **drei poligen** Stecker des Netzteils an die Buchse **12V** am Ladegerät anstecken, bis der Stecker einrastet (siehe Abb. 2).  
**INFORMATION: Richtige Polung (Führungsnase) beachten. Stecker des Kabels nicht mit Gewalt an das Ladegerät anstecken.**
- 4) Netzteil an die Steckdose anstecken.  
→ Die grüne Leuchtdiode (LED) an der Rückseite des Netzteils und die grüne Leuchtdiode (LED) am Ladegerät leuchten (siehe Abb. 3).

→ Sollte die grüne Leuchtdiode (LED) am Netzteil und die grüne Leuchtdiode (LED) am Ladegerät nicht leuchten, liegt ein Fehler vor (siehe Seite 41).

## 6.2 Akku der Prothese laden



- 1) Abdeckung der Ladebuchse öffnen (Lasche nach oben klappen oder Schieber nach oben schieben).

- 2) Ladestecker an die Ladebuchse des Produkts anstecken.

**INFORMATION: Einsteckrichtung beachten!**

**Beim Einsticken muss eine geringe Steckkraft überwunden werden, damit der Ladestecker zuverlässig mit der Ladebuchse verbunden bleibt.**

→ Die korrekte Verbindung vom Ladegerät zum Produkt wird durch Rückmeldungen angezeigt (siehe Seite 40).

- 3) Der Ladevorgang wird gestartet.

→ Ist der Akku des Produkts vollständig aufgeladen, erlischt die gelbe Leuchtdiode des Ladegeräts.

- 4) Nach abgeschlossenem Ladevorgang die Verbindung zum Produkt trennen.

**INFORMATION: Beim Trennen muss eine geringe Trennkraft zwischen Ladestecker und Ladebuchse überwunden werden.**

→ Es erfolgt ein Selbsttest. Das Produkt ist erst nach entsprechender Rückmeldung betriebsbereit (siehe Seite 44).

- 5) Abdeckung der Ladebuchse schließen.

## 6.3 Anzeige des aktuellen Ladezustands

**INFORMATION**

Während des Ladevorgangs kann der Ladezustand nicht angezeigt werden.

### 6.3.1 Anzeige des Ladezustands ohne zusätzliche Geräte



- 1) Prothese um 180° umdrehen (Fußsohle muss nach oben gerichtet sein).
- 2) 2 Sekunden ruhig halten und Piepsignale abwarten.

| Piepsignal | Vibrationssignal | Ladezustand des Akkus |
|------------|------------------|-----------------------|
| 5x kurz    |                  | über 80%              |
| 4x kurz    |                  | 65% bis 80%           |
| 3x kurz    |                  | 50% bis 65%           |
| 2x kurz    |                  | 35% bis 50%           |
| 1x kurz    | 3x lang          | 20% bis 35%           |
| 1x kurz    | 5x lang          | unter 20%             |

## INFORMATION

### Ausgabe einer bekannten Melodie statt der Piepsignale

Die Ausgabe dieser Melodie bedeutet, dass das Regelwerk zur Steuerung der Prothese korrekt geladen wurde und die Prothese betriebsbereit ist.

## INFORMATION

Bei der Einstellung des Parameters **Lautstärke** in der Cockpit App auf '0', erfolgt keine Ausgabe der Piepsignale (siehe Seite 28).

### 6.3.2 Anzeige des aktuellen Ladezustands über die Cockpit App

Bei gestarteter Cockpit App wird der aktuelle Ladezustand in der unteren Bildschirmzeile angezeigt:



1. 38% – Ladezustand des Akkus des aktuell verbundenen Passteils

## 7 Cockpit App



Mit der Cockpit App ist das Umschalten vom Basismodus in die vorkonfigurierten MyModes möglich. Zusätzlich können Informationen des Produkts abgefragt werden (Schrittzähler, Ladezustand des Akkus, ...).

Im Alltag kann das Verhalten des Produkts über die App in einem gewissen Ausmaß verändert werden (z.B. bei Gewöhnung an das Produkt). Der Orthopädietechniker kann beim nächsten Besuch über die Einstellsoftware die Änderungen mitverfolgen.

### Informationen zur Cockpit App

- Die Cockpit App kann kostenlos aus dem jeweiligen Online Store heruntergeladen werden. Nähere Informationen folgender Internetseite entnehmen: <https://www.ottobock.com/cockpitapp>. Zum Herunterladen der Cockpit App kann auch der QR-Code der mitgelieferten Bluetooth PIN Card mit dem mobilen Endgerät eingelesen werden (Voraussetzung: QR-Code Reader und Kamera).
- Die Sprache der Bedienoberfläche der Cockpit App kann über die Einstellsoftware geändert werden.
- Abhängig von der verwendeten Version der Cockpit App, entspricht die Sprache der Bedienoberfläche der Cockpit App der Sprache des mobilen Endgeräts, auf dem die Cockpit App verwendet wird.
- Während der erstmaligen Verbindung muss die Seriennummer des zu verbindenden Passteils bei Ottobock registriert werden. Sollte die Registrierung abgelehnt werden, kann die Cockpit App für dieses Passteil nur eingeschränkt verwendet werden.
- Für die Verwendung der Cockpit App muss Bluetooth der Prothese eingeschaltet sein. Sollte Bluetooth ausgeschaltet sein, kann entweder durch Umdrehen der Prothese (Fußsohle muss nach oben gerichtet sein) oder durch das Anlegen/Abnehmen des Ladegeräts Bluetooth eingeschaltet werden. Anschließend ist Bluetooth für die Dauer von ca. 2 Minuten eingeschaltet. Während dieser Zeit muss die App gestartet und dadurch die Verbindung hergestellt werden. Falls gewünscht, kann anschließend Bluetooth der Prothese dauerhaft eingeschaltet werden (siehe Seite 31).
- Die in dieser Gebrauchsanweisung angeführten Abbildungen dienen nur als Beispiel und können vom jeweils verwendeten Mobilgerät und der Version abweichen.
- Halten Sie die mobile App stets aktuell.

- Sollten Sie ein Problem bezüglich Cybersicherheit vermuten, wenden Sie sich bitte an den Hersteller.

## 7.1 Systemanforderungen

Kompatibilität zu den mobilen Endgeräten und Versionen, den Angaben im Apple App Store oder Google Play Store entnehmen.

## 7.2 Erstmalige Verbindung zwischen Cockpit App und Passteil

### Vor dem Verbindungsauftbau sind folgende Punkte zu beachten:

- Bluetooth des Passteils muss eingeschaltet sein (siehe Seite 31).
- Bluetooth des mobilen Endgeräts muss eingeschaltet sein.
- Das mobile Endgerät darf sich nicht in einem „Flugmodus“ (Offline Modus) befinden, in dem alle Funkverbindungen abgeschaltet sind.
- **Es muss eine Internetverbindung vom mobilen Endgerät vorhanden sein.**
- Die Seriennummer und der Bluetooth-PIN des zu verbindenden Passteils müssen bekannt sein. Diese befinden sich auf der beiliegenden Bluetooth-PIN-Card. Die Seriennummer beginnt mit den Buchstaben „SN“.

### INFORMATION

Bei Verlust der Bluetooth PIN Card, auf der sich der Bluetooth PIN und die Seriennummer des Passteils befinden, kontaktieren Sie Ihren Orthopädietechniker.

### 7.2.1 Erstmaliges Starten der Cockpit App

- 1) Auf das Symbol der Cockpit App ( ) tippen.  
→ Die Endbenutzer Lizenzvereinbarung (EULA) wird angezeigt.
- 2) Die Lizenzvereinbarung (EULA) mit dem Tippen auf die Schaltfläche **Akzeptieren** akzeptieren. Wird die Lizenzvereinbarung (EULA) nicht akzeptiert, kann die Cockpit App nicht verwendet werden.  
→ Der Begrüßungsbildschirm erscheint.
- 3) Die Prothese mit der Fußsohle nach oben halten oder das Ladegerät anstecken und wieder abstecken, um die Erkennung (Sichtbarkeit) der Bluetoothverbindung für 2 Minuten einzuschalten.
- 4) Auf die Schaltfläche **Passteil hinzufügen** tippen.  
→ Es wird der Verbindungsassistent gestartet, der Sie durch den Verbindungsauftbau leitet.
- 5) Den weiteren Anweisungen am Bildschirm folgen.
- 6) Nach der Eingabe des Bluetooth PIN wird die Verbindung zum Passteil aufgebaut.  
→ Während dem Verbindungsauftbau ertönen 3 Piepsignale und es erscheint das Symbol ( ).  
Ist die Verbindung hergestellt, wird das Symbol ( ) angezeigt.
- Nach erfolgreichem Verbindungsauftbau werden die Daten aus dem Passteil ausgelesen. Dies kann bis zu einer Minute dauern.  
Anschließend erscheint das Hauptmenü mit dem Namen des verbundenen Passteils.

### INFORMATION

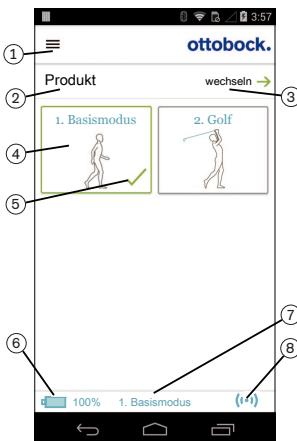
Nach erfolgreicher erstmaliger Verbindung mit dem Passteil, verbindet sich die App nach dem Starten immer automatisch. Es sind keine weiteren Schritte mehr notwendig.

### INFORMATION

Nach dem Aktivieren der "Sichtbarkeit" des Passteils (Passteil mit Fußsohle nach oben halten oder Ladegerät anstecken/abstecken) kann das Passteil innerhalb von 2 Minuten von einem anderen Gerät (z. B. Smartphone) erkannt werden. Sollte die Registrierung oder der Verbindungs-

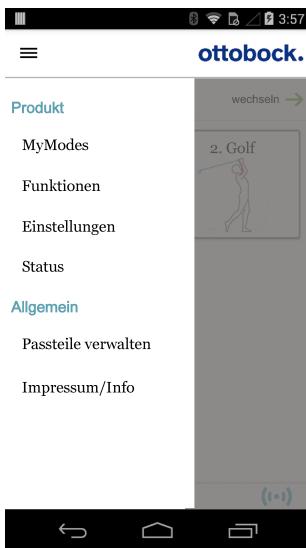
aufbau zu lange dauern, erfolgt ein Abbruch des Verbindungsaufbaus. In diesem Fall ist Passteil mit Fußsohle erneut nach oben zu halten oder Ladegerät anzustecken/abzustecken.

### 7.3 Bedienungselemente der Cockpit App



1. ⌂ Navigationsmenü aufrufen (siehe Seite 23)
2. Produkt  
Der Name des Passteils kann nur über die Einstellsoftware geändert werden.
3. Sollten Verbindungen zu mehreren Passteilen gespeichert sein, kann durch Tippen auf den Eintrag **wechseln**, zwischen den gespeicherten Passteilen gewechselt werden (siehe Seite 23).
4. Über die Einstellsoftware konfigurierte MyModes.  
Umschaltung des Modus durch Tippen auf das entsprechende Symbol und Bestätigung mit dem Tippen auf „OK“. Wurde in der in der Cockpit App der Tiefschlafmodus eingeschaltet, wird dieser ebenfalls hier angezeigt. Nähere Informationen dem Kapitel "Tiefschlafmodus (siehe Seite 32) entnehmen.
5. Aktuell gewählter Modus
6. Ladezustand des Passteils.
  - ▀ Akku des Passteils vollständig geladen
  - ▀ Akku des Passteils leer
  - ▀ Akku des Passteils wird geladenZusätzlich wird der aktuelle Ladezustand in % angezeigt.
7. Anzeige und Benennung des aktuell gewählten Modus (z.B. **1. Basismodus**)
8. (↔) Verbindung zum Passteil ist hergestellt  
(⌚) Verbindung zum Passteil ist unterbrochen. Es wird versucht die Verbindung automatisch wieder herzustellen.  
(✗) Keine Verbindung zum Passteil vorhanden.

### 7.3.1 Navigationsmenü der Cockpit App



Durch Tippen auf das Symbol in den Menüs wird das Navigationsmenü angezeigt. In diesem Menü können zusätzliche Einstellungen des verbundenen Passteils vorgenommen werden.

#### Produkt

Name des verbundenen Passteils

#### MyModes

Rückkehr ins Hauptmenü zum Umschalten der MyModes

#### Funktionen

Zusätzliche Funktionen des Passteils aufrufen (z.B. Bluetooth ausschalten (siehe Seite 31))

#### Einstellungen

Einstellungen des gewählten Modus ändern (siehe Seite 28)

#### Status

Status des verbundenen Passteils abfragen (siehe Seite 31)

#### Passteile verwalten

Zufügen, Löschen von Passteilen (siehe Seite 23)

#### Impressum/Info

Informationen/Rechtliche Hinweise zur Cockpit App anzeigen

## 7.4 Verwalten von Passteilen

In dieser App können Verbindungen mit bis zu vier verschiedenen Passteilen gespeichert werden. Ein Passtiel kann gleichzeitig aber immer nur mit einem mobilen Endgerät verbunden sein.

### INFORMATION

Beachten Sie vor dem Verbindungsaufbau die Punkte im Kapitel "Erstmalige Verbindung zwischen Cockpit App und Passtiel" (siehe Seite 21).

### 7.4.1 Passtiel hinzufügen

- 1) Im Hauptmenü auf das Symbol tippen.  
→ Das Navigationsmenü wird geöffnet.
  - 2) Im Navigationsmenü auf den Eintrag „**Passteile verwalten**“ tippen.
  - 3) Die Prothese mit der Fußsohle nach oben halten oder das Ladegerät anstecken und wieder abstecken, um die Erkennung (Sichtbarkeit) der Bluetoothverbindung für 2 Minuten einzuschalten.
  - 4) Auf die Schaltfläche "+" tippen.  
→ Es wird der Verbindungsassistent gestartet, der Sie durch den Verbindungsaufbau leitet.
  - 5) Den weiteren Anweisungen am Bildschirm folgen.
  - 6) Nach der Eingabe des Bluetooth PIN wird die Verbindung zum Passtiel aufgebaut.  
→ Während dem Verbindungsaufbau ertönen 3 Piepsignale und es erscheint das Symbol .
- Ist die Verbindung hergestellt, wird das Symbol angezeigt.
- Nach erfolgreichem Verbindungsaufbau werden die Daten aus dem Passtiel ausgelesen. Dies kann bis zu einer Minute dauern.
- Anschließend erscheint das Hauptmenü mit dem Namen des verbundenen Passteils.

## INFORMATION

Sollte der Verbindungsaufbau zu einem Passteil nicht möglich sein, folgende Schritte durchführen:

- ▶ Falls vorhanden, Passteil aus der Cockpit App löschen (siehe Kapitel 'Passteil löschen')
- ▶ Passteil erneut in der Cockpit App hinzufügen (siehe Kapitel 'Passteil hinzufügen')

## INFORMATION

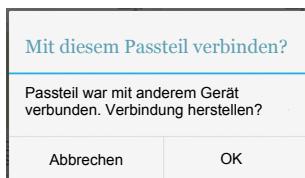
Nach dem Aktivieren der "Sichtbarkeit" des Passteils (Passteil mit Fußsohle nach oben halten oder Ladegerät anstecken/abstecken) kann das Passteil innerhalb von 2 Minuten von einem anderen Gerät (z. B. Smartphone) erkannt werden. Sollte die Registrierung oder der Verbindungsauflauf zu lange dauern, erfolgt ein Abbruch des Verbindungsauflaufs. In diesem Fall ist Passteil mit Fußsohle erneut nach oben zu halten oder Ladegerät anzustecken/abzustecken.

### 7.4.2 Passteil löschen

- 1) Im Hauptmenü auf das Symbol  tippen.  
→ Das Navigationsmenü wird geöffnet.
- 2) Im Navigationsmenü auf den Eintrag „**Passteile verwalten**“ tippen.
- 3) Auf die Schaltfläche „**Bearbeiten**“ tippen.
- 4) Bei dem zu löschenen Passteil auf das Symbol  tippen.  
→ Das Passteil wird gelöscht.

### 7.4.3 Passteil mit mehreren mobilen Endgeräten verbinden

Die Verbindung eines Passteils kann in mehreren mobilen Endgeräten gespeichert werden. Gleichzeitig kann aber immer nur ein mobiles Endgerät aktuell mit dem Passteil verbunden sein. Besteht aktuell bereits eine Verbindung des Passteils zu einem anderen mobilen Endgerät, erscheint beim Verbindungsauflauf mit dem aktuellen mobilen Endgerät folgende Information:



- ▶ Auf die Schaltfläche **OK** tippen.  
→ Die Verbindung zum zuletzt verbundenen mobilen Endgerät wird unterbrochen und zum aktuellen mobilen Endgerät hergestellt.

## 8 Gebrauch

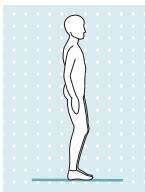
### 8.1 Bewegungsmuster im Basismodus (Modus 1)

## INFORMATION

#### Bewegungsgeräusche des Kniegelenks

Bei der Verwendung exoprothetischer Kniegelenke kann es in Folge von servomotorisch, hydraulisch, pneumatisch oder bremslastabhängig ausgeführten Steuerungsfunktionen zu Bewegungsgeräuschen kommen. Die Geräuschentwicklung ist normal und unvermeidbar. Sie ist in der Regel völlig unproblematisch. Nehmen die Bewegungsgeräusche im Lebenszyklus des Kniegelenks auffällig zu, sollte das Kniegelenk umgehend von einer autorisierten Ottobock Servicestelle überprüft werden.

## 8.1.1 Stehen



Kniesicherung durch hohen Hydraulikwiderstand und korrekten statischen Aufbau.

Mit der Einstellsoftware kann eine Stehfunktion freigeschaltet werden. Nähere Informationen zur Stehfunktion dem folgenden Kapitel entnehmen.

### 8.1.1.1 Stehfunktion

#### INFORMATION

Um diese Funktion zu verwenden, muss sie vom Orthopädie-Techniker freigeschaltet sein. Zusätzlich muss sie über die Cockpit App aktiviert sein (siehe Seite 29).

Die Stehfunktion ist eine funktionelle Ergänzung des Basismodus. Dem Anwender wird dadurch das längere Stehen auf schrägem Untergrund erleichtert. Dabei wird das Gelenk in Beugerichtung (Flexion) bei einem Beugewinkel zwischen 5° und 65° fixiert.

Vom Orthopädie-Techniker muss die Art der Sperre des Gelenks (Intuitiv/Bewusst) festgelegt werden. Es ist nicht möglich die Art der Sperre über die Cockpit App zu verändern.

#### Intuitive Sperre des Gelenks

Die intuitive Stehfunktion erkennt jene Situationen, in denen die Prothese in Beugerichtung belastet wird, aber nicht nachgeben darf. Dies ist beispielsweise beim Stehen auf unebenem oder abfallendem Boden der Fall. Das Kniegelenk wird immer dann in Beugerichtung gesperrt, wenn das Prothesenbein nicht ganz gestreckt ist und für einen kurzen Augenblick ruhig gehalten wird. Beim Abrollen nach vorne, nach hinten oder Streckung, verringert sich der Widerstand sofort wieder auf den Standphasenwiderstand.

Das Kniegelenk wird nicht gesperrt, wenn obige Bedingungen erfüllt sind und eine sitzende Haltung eingenommen wird (zum Beispiel beim Autofahren).

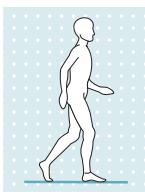
#### Bewusste Sperre des Gelenks

- 1) Gewünschten Kniewinkel einnehmen.
- 2) Kniewinkel für einen kurzen Zeitraum nicht verändern.  
→ Das blockierte Gelenk kann nun in Beugerichtung belastet werden.

#### Bewusste Sperre des Gelenks aufheben

- Die bewusste Stehfunktion wird durch Streckung des Knees oder durch eine Repositionierung des Beins (z.B. einen Schritt machen) automatisch wieder verlassen.

## 8.1.2 Gehen



Die ersten Gehversuche mit der Prothese müssen immer unter Anleitung von geschultem Fachpersonal erfolgen.

In der Standphase hält die Hydraulik das Kniegelenk stabil, in der Schwungphase schaltet die Hydraulik das Kniegelenk frei, so dass das Bein frei nach vorne geschwungen werden kann.

Um in die Schwungphase umzuschalten, ist ein Abrollen über die Prothese nach vorne aus der Schrittstellung erforderlich.

### 8.1.3 Hinsetzen



Der Widerstand im Kniegelenk der Prothese beim Hinsetzen gewährleistet ein gleichmäßiges Einsinken in die sitzende Position.

Vom Orthopädietechniker kann über die Einstellsoftware eingestellt werden, ob der Hinsetzvorgang unterstützt werden soll oder nicht.

- 1) Beide Füße nebeneinander auf gleiche Höhe stellen.
- 2) Die Beine beim Hinsetzen gleichmäßig belasten und die Armstützen verwenden, soweit sie vorhanden sind.
- 3) Gesäß in Richtung der Rückenlehne bewegen und den Oberkörper nach vorne beugen.

**INFORMATION:** Der Widerstand beim Hinsetzen kann mit der Cockpit App über den Parameter "Widerstand" verändert werden (siehe Seite 29).

### 8.1.4 Sitzen

#### INFORMATION

Während des Sitzens schaltet das Kniegelenk in einen Energiesparmodus. Dieser Energiesparmodus wird unabhängig davon aktiv, ob die Sitzfunktion aktiviert ist oder nicht.



Liegt für länger als zwei Sekunden eine Sitzposition vor, d. h. der Oberschenkel ist annähernd waagerecht und das Bein unbelastet, schaltet das Kniegelenk den Widerstand in Streckrichtung auf ein Minimum.

Mit der Einstellsoftware kann eine Sitzfunktion freigeschaltet werden. Nähere Informationen zur Sitzfunktion dem folgenden Kapitel entnehmen.

#### 8.1.4.1 Sitzfunktion

#### INFORMATION

Um diese Funktion zu verwenden, muss sie in der Einstellsoftware freigeschaltet sein. Zusätzlich muss sie über die Cockpit App aktiviert sein (siehe Seite 29).

In der Sitzposition wird zusätzlich zum reduzierten Widerstand in Streckrichtung auch der Widerstand in Beugerichtung reduziert. Dies ermöglicht ein freies Schwingen des Prothesenbeins.

### 8.1.5 Aufstehen

Beim Aufstehen wird der Beugewiderstand stetig erhöht.



- 1) Die Füße auf gleiche Höhe stellen.
- 2) Den Oberkörper nach vorne beugen.
- 3) Die Hände auf vorhandene Armstützen legen.
- 4) Mit Unterstützung der Hände aufstehen. Die Füße dabei gleichmäßig belasten.

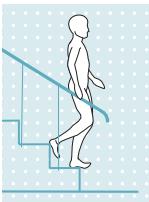
## 8.1.6 Treppe hinauf gehen



Alternierendes Treppe hinauf gehen ist nicht möglich.

- 1) Mit einer Hand am Handlauf anhalten.
- 2) Das gesunde Bein auf die erste Stufe stellen.  
Das Bein mit der Prothese nachziehen.

## 8.1.7 Treppe hinab gehen



Das Gelenk bietet die Möglichkeit eine Treppe alternierend als auch nicht alternierend hinab zu gehen.

### Treppe hinab gehen im Wechselschritt (alternierend)

Das Treppe hinab gehen im Wechselschritt muss bewusst geübt und ausgeführt werden. Nur bei einem richtigen Auftritt der Fußsohle kann das Kniegelenk korrekt schalten und ein kontrolliertes Abrollen zulassen. Die Bewegung muss in einem kontinuierlichen Muster erfolgen, um einen flüssigen Bewegungsablauf zu ermöglichen.

- 1) Mit einer Hand am Handlauf festhalten.
- 2) Das Bein mit der Prothese so auf der Stufe positionieren, dass der Fuß zur Hälfte über die Stufenkante hinaus ragt.  
→ Nur so kann ein sicheres Abrollen gewährleistet werden.
- 3) Den Fuß über die Stufenkante abrollen.  
→ Dadurch wird die Prothese langsam und gleichmäßig bei hohem Beugewiderstand gebeugt.
- 4) Das zweite Bein auf die nächste Stufe setzen.

### Treppe hinab gehen im Nachstellschritt (Stufe für Stufe)

- 1) Mit einer Hand am Handlauf anhalten.
- 2) Das Bein mit der Prothese auf die erste Stufe stellen.
- 3) Das zweite Bein nachziehen.

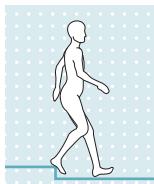
## 8.1.8 Rampe hinab gehen



Unter erhöhtem Beugewiderstand ein kontrolliertes Einbeugen des Kniegelenks zulassen und dadurch den Körperschwerpunkt absenken.

Trotz Einbeugen des Kniegelenks wird keine Schwungphase ausgelöst.

### 8.1.9 Flache Stufen hinab gehen



Für das Hinabgehen von Rampen, flachen Treppenstufen oder über Bordsteinkanten wird das alternierende Gehen mit einer Kniebeugung unter Last empfohlen, um die gegenüberliegende Seite beim folgenden Bodenkontakt bestmöglich zu entlasten. Diese Kniebeugung sollte unmittelbar bei Fersenkontakt, bzw. solange sich das Prothesenbein noch vor dem Körper befindet, eingeleitet werden.

Geübten Anwendern bietet die Prothese die Möglichkeit, beim Hinabgehen auf Rampen und beim Überwinden von flachen Stufen (z.B. Bordsteinkante), eine Schwungphase auszulösen. Dazu muss der Körperschwerpunkt weit genug vor dem Standbein sein und die Schwungphase muss bei gestrecktem Bein eingeleitet werden. Wenn der Fuß in dieser Situation so positioniert wird, dass er die Stufenkante deutlich überragt, kann eine Schwungphasenauslösung überraschend sein. In dieser Situation ist das gegenüberliegende Bein jedoch bereit, das Gewicht zu übernehmen.

### 8.1.10 Niederknien



Unter erhöhtem Beugewiderstand ein kontrolliertes Einbeugen des Kniegelenks zulassen und dadurch schrittweise die kniende Position erreichen. Ein starkes Aufschlagen des Knies am Boden sollte vermieden werden, um die Elektronik nicht zu beschädigen.

Für ein häufiges Niederknien wird die Verwendung des C-Leg Protectors 4X860=\*> oder des Schutzrahmens 4P862 empfohlen.

## 8.2 Änderung der Protheseneinstellungen

Ist eine Verbindung zu einem Passteil aktiv, können die Einstellungen **des jeweils aktiven Modus** mit der Cockpit App geändert werden.

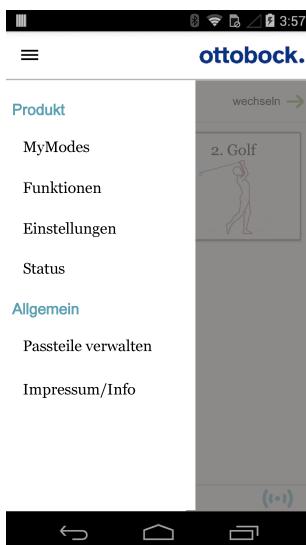
### INFORMATION

Für das Ändern der Protheseneinstellungen muss Bluetooth der Prothese eingeschaltet sein. Sollte Bluetooth ausgeschaltet sein, kann entweder durch Umdrehen der Prothese oder durch das Anstecken/Abstecken des Ladegeräts Bluetooth eingeschaltet werden. Anschließend ist Bluetooth für die Dauer von ca. 2 Minuten eingeschaltet. Während dieser Zeit muss die Verbindung hergestellt werden.

### Informationen zur Änderung der Protheseneinstellung

- Vor dem Ändern der Einstellungen immer im Hauptmenü der Cockpit App prüfen, ob das gewünschte Passteil gewählt ist. Es könnten sonst die Parameter des falschen Passteils geändert werden.
- Wird der Akku der Prothese aufgeladen, ist während des Ladevorgangs keine Änderung der Protheseneinstellungen und kein Umschalten in einen anderen Modus möglich. Es kann nur der Status der Prothese aufgerufen werden. In der Cockpit App erscheint in der unteren Bildschirmzeile statt dem Symbol das Symbol .
- Die Prothese soll mithilfe der Einstellsoftware optimal eingestellt werden. Die Cockpit App dient nicht zum Einstellen der Prothese durch den Orthopädietechniker. Mit der App kann im Alltag das Verhalten der Prothese in einem gewissen Ausmaß verändert werden (z.B. bei Gewöhnung an die Prothese). Der Orthopädietechniker kann beim nächsten Besuch die Änderungen über die Einstellsoftware mitverfolgen.
- Sollen die Einstellungen eines MyMode geändert werden, muss zuerst in diesen MyMode umgeschaltet werden.

## 8.2.1 Änderung der Protheseneinstellung über die Cockpit App



- 1) Bei verbundenem Passteil und gewünschtem Modus im Hauptmenü auf das Symbol tippen.  
→ Das Navigationsmenü wird geöffnet.
  - 2) Auf den Menüeintrag „**Einstellungen**“ tippen.  
→ Eine Liste mit den Parametern des aktuell gewählten Modus erscheint.
  - 3) Bei dem gewünschten Parameter die Einstellung durch Tippen auf die Symbole „<“, „>“ einstellen.
- INFORMATION:** Die Einstellung des Orthopädiertechnikers ist markiert und kann bei einer veränderten Einstellung durch das Antippen der Schaltfläche "Standard" wiederhergestellt werden.

## 8.2.2 Übersicht der Einstellparameter im Basismodus

Die Parameter im Basismodus beschreiben das dynamische Verhalten der Prothese im normalen Gangzyklus. Diese Parameter dienen als Grundeinstellung für die automatische Anpassung des Dämpfungsverhaltens an die aktuelle Bewegungssituation (z.B. Rampen, langsame Gehgeschwindigkeit,...).

Zusätzlich kann die Stehfunktion und/oder die Sitzfunktion aktiviert/deaktiviert werden. Nähere Informationen zur Stehfunktion (siehe Seite 25). Nähere Informationen zur Sitzfunktion (siehe Seite 26).

**Folgende Parameter können geändert werden:**

| Parameter                   | Bereich Einstellsoftware | Einstellbereich App                      | Bedeutung   |
|-----------------------------|--------------------------|--|---|
| Widerstand                  | 120 bis 190              | +/- 10 vom eingestellten Wert            | Beugewiderstand während des Hinsetzens, in der Standphase, während des Gehens auf Rampen sowie auf Treppen.                                     |
| Stehfunktion <sup>1</sup>   |                          | 0/Aus - deaktiviert<br>1/Ein - aktiviert | Informationen zu dieser Funktion dem Kapitel " <b>Stehfunktion</b> " entnehmen (siehe Seite 25)   |
| Sitzfunktion <sup>1</sup>   |                          | 0/Aus - deaktiviert<br>1/Ein - aktiviert | Bei aktivierter Funktion wird im Sitzen zusätzlich zum reduzierten Widerstand in Streckrichtung auch der Widerstand in Beugerichtung reduziert. |
| Akustisches Feed-backsignal |                          | Ein/Aus                                  | Akustische Rückmeldung zur Umschaltung zwischen Stand- zu Schwungphase.   |

| Parameter  | Bereich Ein-stellsoftware | Einstellbe-reich App | Bedeutung   |
|------------|---------------------------|----------------------|---|
| Lautstärke | 0 bis 4                   | 0 bis 4              | Lautstärke des Piepsignals bei Bestätigungstönen (z.B. Abfrage des Ladenzustands, MyMode Umschaltung). In der Einstellung "0" werden die akustischen Rückmeldungssignale deaktiviert. Warnsignale bei Fehlern werden jedoch ausgegeben. |

<sup>1</sup> Um diese Funktionen in der Cockpit App zu verwenden, müssen sie in der Einstellsoftware freigeschaltet sein.

### 8.2.3 Übersicht der Einstellparameter in den MyModes

Die Parameter in den MyModes beschreiben das statische Verhalten der Prothese für ein bestimmtes Bewegungsmuster wie z.B. Langlaufen. In den MyModes erfolgt keine automatisch gesteuerte Anpassung des Dämpfungsverhaltens.

Folgende Parameter können in den MyModes geändert werden:

| Parameter              | Bereich Ein-stellsoftware | Einstellbe-reich App          | Bedeutung  |
|------------------------|---------------------------|-------------------------------|--|
| Basis Beugewiderstand  | 0 – 200                   | +/- 20 vom eingestellten Wert | Höhe des Beugewiderstands am Beginn des Einbeugens des Kniegelenks   |
| Anstieg                | 0 – 100                   | +/- 10 vom eingestellten Wert | Zunahme des Beugewiderstands (ausgehend vom Parameter " <b>Basis Beugewiderstand</b> ") beim Einbeugen des Kniegelenks. Bei einem bestimmten Beugewinkel, der von der Einstellung der Parameter " <b>Basis Beugewiderstand</b> " und " <b>Anstieg</b> " abhängig ist, kommt es zu einer Sperre des Kniegelenks.  |
| Basis Streckwiderstand | 0 – 60                    | +/- 20 vom eingestellten Wert | Höhe des Streckwiderstands   |
| Sperrwinkel            | 0 – 90                    | +/- 10 vom eingestellten Wert | Winkel, bis zu dem das Kniegelenk gestreckt werden kann.<br><b>Information:</b> Ist dieser Parameters > 0, ist das Knie in einer gebeugten Stellung in Streckrichtung gesperrt. Um die Sperre aufzuheben, die Prothese entlasten und mindestens 2 Sekunden nach hinten neigen. Dies ermöglicht eine Streckung des Gelenks unabhängig von der Einstellung der Parameter " <b>Basis Streckwiderstand</b> " und " <b>Sperrwinkel</b> ". Dies könnte notwendig sein, um mit einem Bewegungsmuster in den Basismodus zu schalten. |

| Parameter  | Bereich Ein-stellsoftware | Einstellbe-reich App | Bedeutung  |
|------------|---------------------------|----------------------|--|
| Lautstärke | 0 – 4                     | 0 – 4                | Lautstärke des Piepsignals bei Bestätigungstönen (z.B. Abfrage des Ladestands, MyMode Umschaltung). In der Einstellung "0" werden die akustischen Rückmeldungssignale deaktiviert. Warnsignale bei Fehlern werden jedoch ausgegeben. |

## 8.3 Bluetooth der Prothese aus-/einschalten

### INFORMATION

Für die Verwendung der Cockpit App muss Bluetooth der Prothese eingeschaltet sein. Sollte Bluetooth ausgeschaltet sein, kann entweder durch Umdrehen der Prothese (Funktion nur im Basismodus verfügbar) oder durch das Anstecken/Abstecken des Ladegeräts Bluetooth eingeschaltet werden. Anschließend ist Bluetooth für die Dauer von ca. 2 Minuten eingeschaltet. Während dieser Zeit muss die App gestartet und dadurch die Verbindung hergestellt werden. Falls gewünscht, kann anschließend Bluetooth der Prothese dauerhaft eingeschaltet werden (siehe Seite 31).

### 8.3.1 Bluetooth über die Cockpit App aus-/einschalten

#### Bluetooth ausschalten

- Bei verbundemem Passteil im Hauptmenü auf das Symbol  tippen.  
→ Das Navigationsmenü wird geöffnet.
- Im Navigationsmenü auf den Eintrag "**Funktionen**" tippen.
- Auf den Eintrag "**Bluetooth deaktivieren**" tippen.
- Den Anweisungen am Bildschirm folgen.

#### Bluetooth einschalten

- Passteil umdrehen oder das Ladegerät anstecken/abstecken.  
→ Bluetooth ist für ca. 2 Minuten eingeschaltet. Während dieser Zeit muss die App gestartet werden, um eine Verbindung zum Passteil aufzubauen.
- Den Anweisungen am Bildschirm folgen.  
→ Ist Bluetooth eingeschaltet erscheint am Bildschirm das Symbol .

## 8.4 Abfrage des Status der Prothese

### 8.4.1 Status über die Cockpit App abfragen

- Bei verbundemem Passteil im Hauptmenü auf das Symbol  tippen.
- Im Navigationsmenü auf den Eintrag "**Status**" tippen.

### 8.4.2 Statusanzeige in der Cockpit App

| Menüeintrag  | Beschreibung                                  | mögliche Aktionen  |
|--------------|---|--|
| Tag: 1747    | Tagesschrittzähler                            | Zähler zurücksetzen durch Tippen auf die Schaltfläche „ <b>Zurücksetzen</b> “. |
| Gesamt: 1747 | Gesamtschrittzähler                           | Nur Information  |
| Akku: 68     | Aktueller Ladezustand der Prothese in Prozent | Nur Information  |

## 8.5 Tiefschlafmodus

### INFORMATION

Bei der Einstellung des Parameters **Lautstärke** in der Cockpit App auf '0', erfolgt keine Ausgabe der Piepsignale (siehe Seite 28).

Das Kniegelenk kann mithilfe der Cockpit App in einen Tiefschlafmodus versetzt werden, bei dem der Stromverbrauch auf ein Minimum reduziert ist. Das Kniegelenk hat in diesem Zustand keinerlei Funktion. Es wird auf die Widerstandswerte des Sicherheitsmodus umgeschaltet.

Mit der Cockpit App oder durch Anschließen des Ladegeräts kann der Tiefschlafmodus beendet werden.

Der Tiefschlafmodus kann auch durch die Aktivierung eines anderen MyMode deaktiviert werden.

### 8.5.1 Tiefschlafmodus über die Cockpit App ein-/ausschalten

#### Tiefschlafmodus einschalten

Der Tiefschlafmodus wird wie ein MyMode angezeigt und kann wie ein MyMode über die Cockpit App eingeschaltet werden.

Zur Umschaltung die Schritte im Kapitel "Umschaltung der MyModes mit der Cockpit App" (siehe Seite 32) beachten.

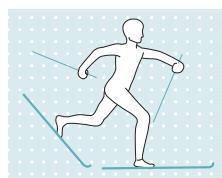
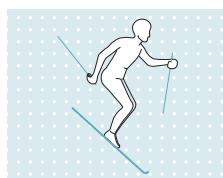
Der aktivierte Tiefschlafmodus wird durch ein kurzes Piepsignal und ein kurzes Vibrationssignal angezeigt.

#### Tiefschlafmodus ausschalten

Zum Deaktivieren des Tiefschlafmodus, in der Cockpit App den Basismodus oder einen MyMode auswählen und aktivieren. Der Tiefschlafmodus wird automatisch beendet.

## 9 MyModes

Der Orthopädie-Techniker kann über eine Einstellsoftware zusätzlich zum Basismodus, MyModes aktivieren und konfigurieren. Diese können über die Cockpit App oder Bewegungsmuster abgerufen werden. Die Umschaltung über Bewegungsmuster muss vom Orthopädie-Techniker in der Einstellsoftware aktiviert werden.



Diese Modi sind für spezifische Bewegungs- oder Haltungsarten (z.B. Inlineskaten, ...) vorgesehen. Über die Cockpit App können Anpassungen vorgenommen werden (siehe Seite 30).

### 9.1 Umschaltung der MyModes mit der Cockpit App

### INFORMATION

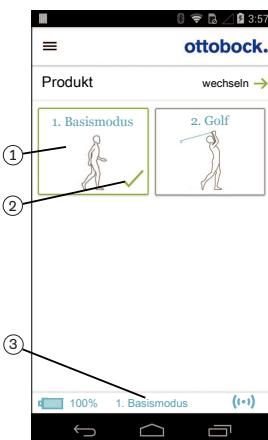
Für die Verwendung der Cockpit App muss Bluetooth der Prothese eingeschaltet sein.

Sollte Bluetooth ausgeschaltet sein, kann entweder durch Umdrehen der Prothese (Funktion nur im Basismodus verfügbar) oder durch das Anstecken/Abstecken des Ladegeräts Bluetooth eingeschaltet werden. Anschließend ist Bluetooth für die Dauer von ca. 2 Minuten eingeschaltet. Während dieser Zeit muss die App gestartet und dadurch die Verbindung hergestellt werden. Falls gewünscht, kann anschließend Bluetooth der Prothese dauerhaft eingeschaltet werden (siehe Seite 31).

## INFORMATION

Bei der Einstellung des Parameters **Lautstärke** in der Cockpit App auf '0', erfolgt keine Ausgabe der Piepsignale (siehe Seite 28).

Ist eine Verbindung zu einer Prothese hergestellt, kann mit der Cockpit App zwischen den MyMode des gewechselt werden.



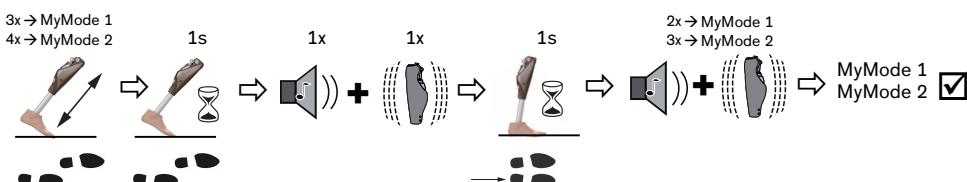
- 1) Im Hauptmenü der App auf das Symbol des gewünschten MyMode (1) tippen.  
→ Es erscheint eine Sicherheitsabfrage zum Wechseln des MyMode.
- 2) Soll der Modus gewechselt werden, auf die Schaltfläche "OK" tippen.  
→ Ein Piepsignal ertönt zur Bestätigung der Umschaltung.
- 3) Nach der erfolgten Umschaltung erscheint ein Symbol (2) zur Kennzeichnung des aktiven Modus.  
→ Am unteren Bildschirmrand wird zusätzlich der aktuelle Modus mit der Benennung angezeigt (3).

## 9.2 Umschaltung der MyModes mit Bewegungsmuster

### Informationen zur Umschaltung

- Die Umschaltung und die Anzahl der Bewegungsmuster muss vom Orthopädietechniker in der Einstellssoftware aktiviert sein.
- Vor dem ersten Schritt immer prüfen, ob der gewählte Modus der gewünschten Bewegungsart entspricht.
- Bei der Einstellung des Parameters **Lautstärke** in der Cockpit App auf '0', erfolgt keine Ausgabe der Piepsignale (siehe Seite 28).

### Umschaltung durchführen



- 1) Das Prothesenbein leicht nach hinten stellen (Schrittstellung).
- 2) Unter ständigem Bodenkontakt entsprechend dem gewünschten MyMode innerhalb einer Sekunde so oft auf dem Vorfuß wippen (MyMode 1 = 3-mal, MyMode 2 = 4-mal).
- 3) Das Prothesenbein in dieser Position (Schrittstellung) für ca. 1 Sekunde ruhig halten, ohne das Bein anzuheben. Eine Entlastung ist nicht mehr notwendig.  
→ Ein Piep- und Vibrationssignal ertönt, um die Erkennung des Bewegungsmusters zu bestätigen.

**INFORMATION:** Ertönt dieses Piep- und Vibrationssignal nicht, wurden die Voraussetzungen beim Wippen nicht eingehalten.

- 4) Nach dem Ertönen des Piep- und Vibrationssignals das Prothesenbein zum gegenüberliegenden Bein beziehen, abstellen und ca. 1 Sekunde ruhig halten.

→ Ein Bestätigungssignal ertönt, um die erfolgreiche Umschaltung in den jeweiligen MyMode anzugeben (2-mal = MyMode 1, 3-mal = MyMode 2).

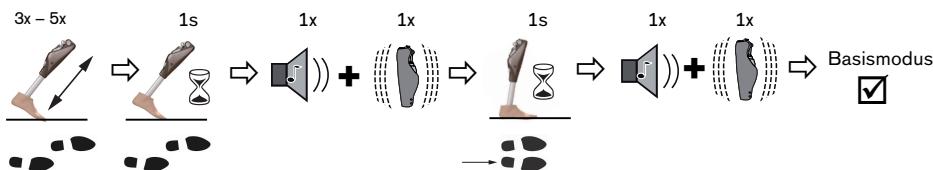
**INFORMATION: Ertönt dieses Bestätigungssignal nicht, wurde das Bein mit der Prothese nicht korrekt beigestellt und ruhig gehalten. Zur korrekten Umschaltung den Vorgang wiederholen.**

## 9.3 Umschaltung von einem MyMode zurück auf den Basismodus

### Informationen zur Umschaltung

- Unabhängig von der Konfiguration der MyModes in der Einstellsoftware, kann immer mit einem Bewegungsmuster in den Basismodus (Modus 1) zurückgeschaltet werden.
- Durch Anschließen/Abstecken des Ladegeräts kann jederzeit auf den Basismodus (Modus 1) zurückgeschaltet werden.
- Vor dem ersten Schritt immer prüfen, ob der gewählte Modus der gewünschten Bewegungsart entspricht.
- Bei der Einstellung des Parameters **Lautstärke** in der Cockpit App auf '0', erfolgt keine Ausgabe der Piepsignale (siehe Seite 28).

### Umschaltung durchführen



- 1) Das Prothesenbein leicht nach hinten stellen (Schrittstellung).
- 2) Unter ständigem Bodenkontakt auf dem Vorfuß mindestens 3-mal jedoch nicht öfters als 5-mal wippen.
- 3) Das Prothesenbein in dieser Position (Schrittstellung) für ca. 1 Sekunde ruhig halten, ohne das Bein anzuheben. Eine Entlastung ist nicht mehr notwendig.  
→ Ein Piep- und Vibrationssignal ertönt, um die Erkennung des Bewegungsmusters zu bestätigen.

**INFORMATION: Ertönt dieses Piep- und Vibrationssignal nicht, wurden die Voraussetzungen beim Wippen nicht eingehalten.**

- 4) Das Prothesenbein zum gegenüberliegenden Bein beziehen, abstellen und ca. 1 Sekunde ruhig halten.  
→ Ein Bestätigungssignal ertönt, um die erfolgreiche Umschaltung in den Basismodus anzugeben.

**INFORMATION: Ertönt dieses Bestätigungssignal nicht, wurde das Bein mit der Prothese nicht korrekt beigestellt und ruhig gehalten. Zur korrekten Umschaltung den Vorgang wiederholen.**

## 10 Zusätzliche Betriebszustände (Modi)

### 10.1 Leerakku-Modus

Ist der verfügbare Ladezustand des Akkus 0% ertönen Piep- und Vibrationssignale (siehe Seite 41). Während dieser Zeit erfolgt die Einstellung der Dämpfung auf die Werte des Sicherheitsmodus. Anschließend wird die Prothese abgeschaltet. Aus dem Leerakku-Modus kann, durch Laden des Produkts, wieder in den Basismodus (Modus 1) gewechselt werden.

## **10.2 Modus beim Laden der Prothese**

Während dem Ladevorgang ist das Produkt ohne Funktion.

Das Produkt ist auf die Widerstände des Sicherheitsmodus eingestellt. Abhängig von der Einstellung in der Einstellsoftware können diese niedrig oder hoch sein.

## **10.3 Sicherheitsmodus**

Sobald ein kritischer Fehler auftritt (z.B. Ausfall eines Sensorsignals) schaltet das Produkt automatisch in den Sicherheitsmodus. Dieser bleibt bis zur Behebung des Fehlers aufrecht.

Im Sicherheitsmodus wird auf voreingestellte Widerstandswerte umgeschaltet. Dies ermöglicht dem Anwender, trotz nicht aktivem Produkt, eingeschränkt zu gehen.

Das Umschalten in den Sicherheitsmodus wird unmittelbar zuvor durch Piep- und Vibrationssignale angezeigt (siehe Seite 41).

Durch An- und Abstecken des Ladegeräts kann der Sicherheitsmodus zurückgesetzt werden.

Schaltet das Produkt erneut den Sicherheitsmodus ein, liegt ein dauerhafter Fehler vor. Das Produkt muss durch eine autorisierte Ottobock Servicestelle überprüft werden.

## **10.4 Übertemperaturmodus**

Bei Überhitzung der Hydraulikeinheit durch ununterbrochen gesteigerte Aktivität (z.B. längeres Bergabgehen), wird der Beugewiderstand mit steigender Temperatur erhöht, um der Überhitzung entgegenzuwirken. Ist die Hydraulikeinheit abgekühlt, wird wieder auf die Einstellungen vor dem Übertemperaturmodus zurückgeschaltet.

In den MyModes wird der Übertemperaturmodus nicht eingeschaltet.

Der Übertemperaturmodus wird durch langes Vibrieren alle 5 Sekunden angezeigt.

### **Folgende Funktionen sind im Übertemperaturmodus deaktiviert:**

- Sitzfunktion
- Anzeige des Ladezustands ohne zusätzlicher Geräte
- Umschaltung in einen MyMode
- Änderungen der Protheseneinstellung

## **11 Lagerung und Entlüftung**

Bei längerer nicht senkrechter Lagerung des Produkts kann sich Luft in der Hydraulikeinheit anammeln. Dies macht sich durch Geräuschbildung und ungleichmäßiges Dämpfungsverhalten bemerkbar.

Der automatische Entlüftungsmechanismus sorgt dafür, dass nach ca. 10 – 20 Schritten alle Funktionen des Produkts wieder uneingeschränkt verfügbar sind.

### **Lagerung**

- Zur Lagerung des Kniegelenks muss der Kniekopf gestreckt sein. Der Kniekopf darf nicht eingekrümmt sein!
- Lange Stillstandzeiten des Produkts vermeiden (regelmäßiger Gebrauch des Produkts).

## **12 Reinigung**

- 1) Bei Verschmutzungen das Produkt mit einem feuchten Tuch (Süßwasser) reinigen.
- 2) Das Produkt mit einem fusselfreien Tuch abtrocknen und an der Luft vollständig trocknen lassen.

## **13 Wartung**

Im Interesse der eigenen Sicherheit, aus Gründen der Aufrechterhaltung der Betriebssicherheit und Garantie, der Aufrechterhaltung der Basissicherheit und der wesentlichen Leistungsmerkmale, sowie der Gewährleistung der EMV Sicherheit, müssen regelmäßige Wartungen (Serviceinspektionen) durchgeführt werden.

Abhängig vom Land/Region sind folgende Wartungsintervalle einzuhalten:

| Land/Region  | Wartungsintervall                              |
|--|--|
| Alle Länder/Regionen ausgenommen:<br>USA, CAN, RUS | 24 Monate                                      |
| USA, CAN, RUS                                      | bedarfsabhängig*,<br>spätestens alle 36 Monate |

\*bedarfsabhängig: Das Wartungsintervall ist abhängig vom Aktivitätslevel des Benutzers. Bei normal bis wenig aktiven Benutzern, mit bis zu 1.800 Schritten pro Tag, beträgt das Wartungsintervall voraussichtlich 3 Jahre. Bei hoch aktiven Benutzern, mit mehr als 1.800 Schritten pro Tag, voraussichtlich 2 Jahre.

Die Fälligkeit einer Wartung wird durch Rückmeldungen nach dem Abstecken des Ladegeräts angezeigt (siehe "Kapitel Betriebszustände / Fehlersignale siehe Seite 40").

Im Zuge der Wartung kann es zu zusätzlichen Serviceleistungen, wie zum Beispiel einer Reparatur kommen. Diese zusätzlichen Serviceleistungen können je nach Garantieumfang und -gültigkeit kostenfrei oder nach einem vorhergehenden Kostenvoranschlag kostenpflichtig durchgeführt werden.

Für die Wartungen und Reparaturen sind immer folgende Komponenten dem Orthopädietechniker zur übergeben:

Die Prothese, Ladegerät, Ladeadapter (falls Verwendung als Zubehör) und Netzteil.

## 14 Rechtliche Hinweise

Alle rechtlichen Bedingungen unterliegen dem jeweiligen Landesrecht des Verwenderlandes und können dementsprechend variieren.

### 14.1 Haftung

Der Hersteller haftet, wenn das Produkt gemäß den Beschreibungen und Anweisungen in diesem Dokument verwendet wird. Für Schäden, die durch Nichtbeachtung dieses Dokuments, insbesondere durch unsachgemäße Verwendung oder unerlaubte Veränderung des Produkts verursacht werden, haftet der Hersteller nicht.

### 14.2 Markenzeichen

Alle innerhalb des vorliegenden Dokuments genannten Bezeichnungen unterliegen uneingeschränkt den Bestimmungen des jeweils gültigen Kennzeichenrechts und den Rechten der jeweiligen Eigentümer.

Alle hier bezeichneten Marken, Handelsnamen oder Firmennamen können eingetragene Marken sein und unterliegen den Rechten der jeweiligen Eigentümer.

Aus dem Fehlen einer expliziten Kennzeichnung, der in diesem Dokument verwendeten Marken, kann nicht geschlossen werden, dass eine Bezeichnung frei von Rechten Dritter ist.

Bluetooth ist eine eingetragene Marke der Bluetooth SIG, Inc.

### 14.3 CE-Konformität

Hiermit erklärt Otto Bock Healthcare Products GmbH, dass das Produkt den anwendbaren europäischen Vorgaben für Medizinprodukte entspricht.

Das Produkt erfüllt die Anforderungen der RoHS-Richtlinie 2011/65/EU zur Beschränkung der Verwendung bestimmter gefährlicher Stoffe in Elektro- und Elektronikgeräten.

Das Produkt erfüllt die Anforderungen der Richtlinie 2014/53/EU.

Der vollständige Text der Richtlinien und Anforderungen ist unter der folgenden Internetadresse verfügbar: <http://www.ottobock.com/conformity>

### 14.4 Lokale Rechtliche Hinweise

Rechtliche Hinweise, die **ausschließlich** in einzelnen Ländern zur Anwendung kommen, befinden sich unter diesem Kapitel in der Amtssprache des jeweiligen Verwenderlandes.

## 15 Technische Daten

| <b>Umgebungsbedingungen</b>  |  |
|--|--|
| Transport in der Originalverpackung  | -25 °C/-13 °F bis +70 °C/+158 °F   |
| Transport ohne Verpackung  | -25 °C/-13 °F bis +70 °C/+158 °F<br>max. 93 % relative Luftfeuchtigkeit, nicht kondensierend   |
| Lagerung ( $\leq$ 3 Monate)  | -20 °C/-4 °F bis +40 °C/+104 °F<br>max. 93 % relative Luftfeuchtigkeit, nicht kondensierend  |
| Langzeitlagerung (>3 Monate)   | -20 °C/-4 °F bis +20 °C/+68 °F<br>max. 93 % relative Luftfeuchtigkeit, nicht kondensierend   |
| Betrieb  | -10 °C/+14 °F bis +60 °C/+140 °F<br>max. 93 % relative Luftfeuchtigkeit, nicht kondensierend   |
| Laden des Akkus  | +10 °C/+50 °F bis +45 °C/+113 °F   |
| <b>Produkt</b>   |  |
| Kennzeichen  | 3C98-3*/3C88-3*  |
| Mobilitätsgrad lt. MOBIS   | 2 bis 4  |
| Maximales Körpergewicht inklusive Zusatzgewicht                                  | 136 kg/300 lb  |
| Minimales Körpergewicht  | 45 kg/100 lb<br>Unterhalb dieses Körpergewichts können auch Anwender versorgt werden, wenn durch eine Probeversorgung von einem zertifizierten Orthopädietechniker sichergestellt wird, dass diese Anwender in der Lage sind, die Prothese in vollem Umfang verwenden zu können. |
| Schutzart  | IP67   |
| Wasserbeständigkeit  | Wetterfest jedoch nicht korrosionsbeständig<br>Nicht für eine längere Verwendung im Wasser oder längeres Untertauchen ausgelegt  |
| Maximal möglicher Beugewinkel  | 130°   |
| Maximal möglicher Beugewinkel mit vormontierten Beugeanschlüßen                  | 122°   |
| Gewicht der Prothese ohne Protector  | ca. 1250 g $\pm$ 25 g/ 44.09 oz $\pm$ 0,88 oz  |
| Zu erwartende Lebensdauer bei Einhaltung der vorgeschriebenen Wartungsintervalle | 6 Jahre  |
| Prüfverfahren  | ISO 10328-P6-136 kg / 3 Millionen Belastungszyklen   |
| <b>Datenübertragung</b>  |  |
| Funktechnologie  | Bluetooth 5.0 (Bluetooth Low Energy)   |
| Reichweite   | ca. 10 m / 32.8 ft   |
| Frequenzbereich  | 2402 MHz bis 2480 MHz  |
| Modulation   | GFSK   |

| <b>Datenübertragung</b>           |                  |
|-----------------------------------|------------------|
| Datenrate (over the air)          | bis zu 2Mbps     |
| Maximale Ausgangsleistung (EIRP): | +4 dBm (~2.5 mW) |

| <b>Akku der Prothese</b>   |   |
|--|---|
| Akkutyp  | Li-Ion  |
| Ladezyklen (Auf- und Entladezyklen) nach denen noch mindestens 80% der Originalkapazität des Akkus zur Verfügung steht | 500   |
| Ladezustand nach 1 Stunde Ladezeit   | 30 %  |
| Ladezustand nach 2 Stunden Ladezeit  | 50 %  |
| Ladezustand nach 4 Stunden Ladezeit  | 80 %  |
| Ladezustand nach 8 Stunden Ladezeit  | vollständig geladen   |
| Verhalten des Produkts während dem Ladevorgang   | Das Produkt ist ohne Funktion   |
| Betriebsdauer der Prothese bei neuem, vollständig geladenem Akku, bei Raumtemperatur                                   | mindestens 16 Stunden bei ununterbrochenem Gehen<br>ca. 2 Tage bei durchschnittlicher Benutzung |

| <b>Netzteil</b>                                  |   |
|--|---|
| Kennzeichen                                      | 757L16-4  |
| Type   | FW8001M/12  |
| Lagerung und Transport in der Originalverpackung | -40 °C/-40 °F bis +70 °C/+158 °F<br>10 % bis 95 % relative Luftfeuchtigkeit, nicht kondensierend                                |
| Lagerung und Transport ohne Verpackung           | -40 °C/-40 °F bis +70 °C/+158 °F<br>10 % bis 95 % relative Luftfeuchtigkeit, nicht kondensierend                                |
| Betrieb  | 0 °C/+32 °F bis +50 °C/+122 °F<br>max. 95 % relative Luftfeuchtigkeit<br>Luftdruck: 70-106 kPa (bis 3000 m ohne Druckausgleich) |
| Eingangsspannung                                 | 100 V~ bis 240 V~   |
| Netzfrequenz                                     | 50 Hz bis 60 Hz   |
| Ausgangsspannung                                 | 12 V ==   |

| <b>Ladegerät</b>                                 |  |
|--|--|
| Kennzeichen                                      | 4E50*  |
| Lagerung und Transport in der Originalverpackung | -25 °C/-13 °F bis +70 °C/+158 °F   |
| Lagerung und Transport ohne Verpackung           | -25 °C/-13 °F bis +70 °C/+158 °F<br>max. 93 % relative Luftfeuchtigkeit, nicht kondensierend |
| Betrieb  | 0 °C/+32 °F bis +40 °C/+104 °F<br>max. 93 % relative Luftfeuchtigkeit, nicht kondensierend   |
| Eingangsspannung                                 | 12 V ==  |
| Lebensdauer                                      | 8 Jahre  |

| Cockpit App                    |  |
|--------------------------------|--|
| Kennzeichen                    | Cockpit 4X441-V2=*   |
| Version                        | Ab der Version 2.5.0   |
| Unterstütztes Betriebssystem   | Kompatibilität zu den mobilen Endgeräten und Versionen, den Angaben im jeweiligen Online Store (z. B.: Apple App Store, Google Play Store, ...) entnehmen. |
| Internetseite für den Download | <a href="https://www.ottobock.com/cockpitapp">https://www.ottobock.com/cockpitapp</a>  |

## 16 Anhänge

### 16.1 Angewandte Symbole



Hersteller



Anwendungsteil des Types BF



Übereinstimmung mit den Anforderungen gemäß „FCC Part 15“ (USA)



Übereinstimmung mit den Anforderungen gemäß „Radiocommunication Act“ (AUS)



Nicht ionisierende Strahlung



Staubdicht, Schutz gegen zeitweiliges Untertauchen



Das Bluetooth Funkmodul des Produkts kann eine Verbindung zu mobilen Endgeräten mit den Betriebssystemen "iOS (iPhone, iPad, iPod,...)" und "Android" herstellen



Dieses Produkt darf nicht überall mit unsortiertem Hausmüll entsorgt werden. Eine nicht den Bestimmungen Ihres Landes entsprechende Entsorgung kann sich schädlich auf die Umwelt und die Gesundheit auswirken. Bitte beachten Sie die Hinweise der für Ihr Land zuständigen Behörde zu Rückgabe- und Sammelverfahren.



Konformitätserklärung gemäß den anwendbaren europäischen Richtlinien

**SN**

Seriennummer (YYYY WW NNN)  
 YYYY - Herstellungsjahr  
 WW - Herstellungswoche  
 NNN - fortlaufende Nummer

**LOT**

Chargennummer (PPPP YYYY WW)  
 PPPP - Werk  
 YYYY - Herstellungsjahr  
 WW - Herstellungswoche

**REF**

Artikelnummer

**MD**

Medizinprodukt



Achtung, heiße Oberfläche

## 16.2 Betriebszustände / Fehlersignale

Die Prothese zeigt Betriebszustände und Fehlermeldungen mit Piep- und Vibrationssignalen an.

### 16.2.1 Signalisierung der Betriebszustände

**Ladegerät angeschlossen/abgesteckt**

| Piepsignal | Vibrationssignal   | Ereignis   |
|------------|--------------------|--|
| 1 x kurz   | -                  | Ladegerät angeschlossen oder Ladegerät noch vor dem Start des Lademodus abgesteckt |
| -          | 3 x kurz           | Lademodus gestartet (3 Sek. nach dem Anstecken des Ladegeräts)                     |
| 1 x kurz   | 1 x vor Piepsignal | Ladegerät nach dem Start des Lademodus abgesteckt                                  |

### Modusumschaltung

#### INFORMATION

Bei der Einstellung des Parameters **Lautstärke** in der Cockpit App auf '0', erfolgt keine Ausgabe der Piepsignale (siehe Seite 28).

| Piepsignal | Vibrations-signal | Zusatzaktion durchgeführt  | Ereignis  |
|------------|-------------------|--|---|
| 1 x kurz   | 1 x kurz          | Modusumschaltung über die Cockpit App  | Modusumschaltung über die Cockpit App durchgeführt. |
| 1 x kurz   | 1 x kurz          | Wippen auf dem Vorfuß und anschließend in der Schrittstellung 1 Sekunde ruhig gehalten | Wippmuster erkannt.                                 |

| <b>Piepsignal</b> | <b>Vibrationssignal</b> | <b>Zusatzaktion durchgeführt</b>  | <b>Ereignis</b>  |
|-------------------|-------------------------|---|--|
| 1 x kurz          | 1 x kurz                | Prothesenbein zum gegenüberliegenden Bein beigezogen, abgestellt und 1 Sekunde ruhig gehalten | Umschaltung auf den Basismodus (Modus 1) durchgeführt. |
| 2 x kurz          | 2 x kurz                | Prothesenbein zum gegenüberliegenden Bein beigezogen, abgestellt und 1 Sekunde ruhig gehalten | Umschaltung auf den MyMode 1 (Modus 2) durchgeführt.   |
| 3 x kurz          | 3 x kurz                | Prothesenbein zum gegenüberliegenden Bein beigezogen, abgestellt und 1 Sekunde ruhig gehalten | Umschaltung auf den MyMode 2 (Modus 3) durchgeführt.   |

## 16.2.2 Warn-/Fehlersignale

### Fehler während der Benutzung

| <b>Piepsignal</b> | <b>Vibrationssignal</b>                  | <b>Ereignis</b>   | <b>Notwendige Handlung</b>   |
|-------------------|--|---|--|
| -                 | 1 x lang im Intervall von ca. 5 Sekunden | Überhitzte Hydraulik  | Aktivität reduzieren.  |
| -                 | 3 x lang                                 | Ladezustand unter 25%   | Akku in absehbarer Zeit laden.   |
| -                 | 5 x lang                                 | Ladezustand unter 15%   | Akku umgehend laden, da nach dem Auftreten des nächsten Warnsignals das Produkt abgeschaltet wird. |
| 10 x lang         | 10 x lang                                | Ladezustand 0%<br>Nach den Piep- und Vibrationssignalen erfolgt die Umschaltung in den Leerakku-Modus mit anschließender Abschaltung. | Akku laden.  |

| Piepsignal | Vibrationssignal                            | Ereignis  | Notwendige Handlung  |
|------------|---|---|--|
| 30 x lang  | 1x lang, 1x kurz alle 3 Sekunden wiederholt | <b>Schwerer Fehler / Signalisierung des aktivierten Sicherheitsmodus</b><br>z.B. ein oder mehrere Sensoren sind nicht betriebsbereit.                                 | Gehen mit Einschränkung möglich. Der möglicherweise veränderte Beuge-/Streckwiderstand muss beachtet werden.<br>Durch An-/Abstecken des Ladegeräts versuchen, diesen Fehler zurückzusetzen. Das Ladegerät muss mindestens 5 Sekunden angesteckt bleiben, bevor es abgesteckt wird.<br>Bleibt dieser Fehler bestehen, ist die Verwendung des Produkts nicht mehr zulässig. Das Produkt muss umgehend durch einen Orthopädie-Techniker überprüft werden. |
| -          | andauernd                                   | <b>Totalausfall</b><br>Keine elektronische Steuerung mehr möglich. Sicherheitsmodus aktiv oder unbestimmter Zustand der Ventile. Unbestimmtes Verhalten des Produkts. | Durch An-/Abstecken des Ladegeräts versuchen, diesen Fehler zurückzusetzen.<br>Bleibt dieser Fehler bestehen, ist die Verwendung des Produkts nicht mehr zulässig. Das Produkt muss umgehend durch einen Orthopädie-Techniker überprüft werden.  |

### Fehler beim Laden des Produkts

| LED am Netzteil       | LED am Ladegerät | Fehler  | Lösungsschritte  |
|-----------------------|------------------|---|--|
| <input type="radio"/> |                  | Länderspezifischer Steckeradapter am Netzteil nicht vollständig eingerastet | Überprüfen, ob der länderspezifische Steckeradapter vollständig am Netzteil eingerastet ist.     |
|                       |                  | Steckdose ohne Funktion   | Steckdose mit einem anderen Elektrogerät prüfen.   |
|                       |                  | Netzteil defekt   | Das Ladegerät und Netzteil muss von einer autorisierten Ottobock Servicestelle überprüft werden. |

| <b>LED am Netzteil</b> | <b>LED am Ladegerät</b> | <b>Fehler</b>  | <b>Lösungsschritte</b>   |
|------------------------|-------------------------|--|--|
|                        |                         | Verbindung vom Ladegerät zum Netzteil unterbrochen                               | Überprüfen, ob der Stecker des Ladekabels am Ladegerät vollständig eingerastet ist.  |
|                        |                         | Ladegerät defekt   | Das Ladegerät und Netzteil muss von einer autorisierten Ottobock Servicestelle überprüft werden.   |
|                        |                         | Akku ist vollständig geladen (oder die Verbindung zum Produkt ist unterbrochen). | Zur Unterscheidung auf das Bestätigungssignal achten.<br>Beim An- oder Abstecken des Ladegeräts erfolgt ein Selbsttest, der durch ein Piep-/Vibrationssignal bestätigt wird.<br>Wird dieses Signal ausgegeben, ist der Akku vollständig aufgeladen.<br>Wird kein Signal ausgegeben, ist die Verbindung zum Produkt unterbrochen. |
|                        |                         |  | Bei unterbrochener Verbindung zum Produkt muss das Produkt, das Ladegerät und Netzteil von einer autorisierten Ottobock Servicestelle überprüft werden.  |

| <b>Piepsignal</b>                                    | <b>Fehler</b>   | <b>Lösungsschritte</b>   |
|--|---|--|
| 4 x kurz im Intervall von ca. 20 sec. (unterbrochen) | Laden des Akkus außerhalb des zulässigen Temperaturbereichs | Überprüfen, ob die angegebenen Umgebungsbedingungen für das Laden des Akkus eingehalten wurden (siehe Seite 37). |

### 16.2.3 Fehlermeldungen beim Verbindungsauflauf mit der Cockpit App

| <b>Fehlermeldung</b>  | <b>Ursache</b>   | <b>Abhilfe</b>  |
|---|--|---|
| <b>Passteil war mit anderem Gerät verbunden. Verbindung herstellen?</b> | Das Passteil war mit einem weiteren Endgerät verbunden   | Zum Trennen der ursprünglichen Verbindung auf die Schaltfläche „OK“ tippen. Soll die ursprüngliche Verbindung nicht getrennt werden, auf die Schaltfläche „Abbrechen“ tippen. |
| <b>Moduswechsel fehlgeschlagen</b>                                      | Während das Passteil in Bewegung war (z. B. während dem Gehen) wurde versucht in einen anderen MyMode umzuschalten | Aus Sicherheitsgründen ist der Wechsel eines MyMode nur bei unbewegten Passteilen z. B. im Stehen oder im Sitzen zulässig.  |

| Fehlermeldung | Ursache  | Abhilfe  |
|---------------|--|--|
|               | Eine aktuelle Verbindung zum Passteil wurde unterbrochen | <p>Folgende Punkte überprüfen:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Abstand des Passteils zum Endgerät</li> <li>• Ladezustand des Akkus des Passteils</li> <li>• Bluetooth des Passteils eingeschaltet? (Bluetooth des Passteils aus-/einschalten)</li> <li>• Das Passteil mit der Fußsohle nach oben halten, um das Passteil für 2 Minuten "sichtbar" zu schalten.</li> <li>• Wurde bei mehreren gespeicherten Passteilen das richtige Passteil gewählt?</li> </ul> |

#### 16.2.4 Statussignale

##### Ladegerät angeschlossen

| LED am Netzteil | LED am Ladegerät | Ereignis                              |
|-----------------|------------------|---------------------------------------|
|                 |                  | Netzteil und Ladegerät betriebsbereit |

##### Ladegerät abgesteckt

| Piepsignal | Vibrationssignal | Ereignis  |
|------------|------------------|---|
| 1 x kurz   | 1 x kurz         | Selbsttest erfolgreich abgeschlossen. Produkt ist betriebsbereit.   |
| 3 x kurz   | -                | <p>Wartungshinweis<br/>Durch Anstecken/Abstecken des Ladegeräts einen erneuten Selbsttest durchführen. Ertönt das Piepsignal erneut, sollte der Orthopädie-Techniker in absehbarer Zeit aufgesucht werden. Dieser leitet das Produkt ggf. an eine autorisierte Ottobock Servicestelle weiter.<br/>Die Verwendung ist uneingeschränkt möglich. Möglicherweise erfolgt jedoch keine Ausgabe von Vibrationssignalen.</p> |
| -          | -                | Durch Anstecken/Abstecken des Ladegeräts einen erneuten Selbsttest durchführen. Ertönt nach dem erneuten Anstecken/Abstecken des Ladegeräts kein Piep- und/oder Vibrationssignal, muss das Produkt durch den Orthopädie-Techniker überprüft werden.   |

##### Ladezustand des Akkus

| Ladegerät |   |
|-----------|---|
|           | Akku wird geladen, Ladezustand ist geringer als 50%   |
|           | Akku wird geladen, Ladezustand ist größer als 50%   |
|           | <p>Akku ist vollständig geladen (oder Verbindung zum Produkt unterbrochen). Zur Unterscheidung auf das Bestätigungssignal achten.<br/>Beim An- oder Abstecken des Ladegeräts erfolgt ein Selbsttest, der durch ein Piep-/Vibrationssignal bestätigt wird.<br/>Wird dieses Signal ausgegeben, ist der Akku vollständig aufgeladen.<br/>Wird kein Signal ausgegeben, ist die Verbindung zum Produkt unterbrochen.</p> |

## 16.3 Richtlinien und Herstellererklärung

### 16.3.1 Elektromagnetische Umgebung

Dieses Produkt ist für den Betrieb in folgenden elektromagnetischen Umgebungen bestimmt:

- Betrieb in einer professionellen Einrichtung des Gesundheitswesens (z.B. Krankenanstalt, etc.)
- Betrieb in Bereichen der häuslichen Gesundheitsfürsorge (z.B. Anwendung zu Hause, Anwendung im Freien)

Beachten Sie die Sicherheitshinweise im Kapitel "Hinweise zum Aufenthalt in bestimmten Bereichen" (siehe Seite 12).

### Elektromagnetische Emissionen

| Störsendungs-Messungen                           | Übereinstimmung                                     | Elektromagnetische Umgebung - Leitlinie   |
|--|---|---|
| HF-Aussendungen gemäß CISPR 11                   | Gruppe 1 / Klasse B                                 | Das Produkt verwendet HF-Energie ausschließlich zu seiner internen Funktion. Daher ist seine HF-Aussendung sehr gering und es ist unwahrscheinlich, dass benachbarte elektronische Geräte gestört werden. |
| Oberschwingungen nach IEC 61000-3-2              | nicht anwendbar - Leistung liegt unterhalb von 75 W | -   |
| Spannungsschwankungen/Flicker nach IEC 61000-3-3 | Produkt erfüllt die Normanforderungen.              | -   |

### Elektromagnetische Störfestigkeit

| Phänomen  | EMV-Grundnorm oder Prüfverfahren | Störfestigkeits-Prüfpegel   |
|---|----------------------------------|---|
| Entladung statischer Elektrizität                                 | IEC 61000-4-2                    | ± 8 kV Kontakt<br>± 2 kV, ± 4 kV, ± 8 kV, ± 15 kV Luft,   |
| Hochfrequente elektromagnetische Felder                           | IEC 61000-4-3                    | 10 V/m<br>80 MHz bis 2,7 GHz<br>80 % AM bei 1 kHz   |
| Magnetfelder mit energetischen Bemessungs-Frequenzen              | IEC 61000-4-8                    | 30 A/m<br>50 Hz oder 60 Hz  |
| Schnelle transiente elektrische Störgrößen/ Bursts                | IEC 61000-4-4                    | ± 2 kV<br>100 kHz Wiederholfrequenz   |
| Stoßspannungen Leitung gegen Leitung                              | IEC 61000-4-5                    | ± 0,5 kV, ± 1 kV  |
| Leitungsgeführte Störgrößen, induziert durch hochfrequente Felder | IEC 61000-4-6                    | 3 V<br>0,15 MHz bis 80 MHz<br>6 V in ISM- und Amateurfunk-Frequenzbändern zwischen 0,15 MHz und 80 MHz<br>80 % AM bei 1 kHz |

| Phänomen                 | EMV-Grundnorm oder Prüfverfahren | Störfestigkeits-Prüfpegel   |
|--------------------------|----------------------------------|---|
| Spannungseinbrüche       | IEC 61000-4-11                   | 0 % $U_T$ ; 1/2 Periode bei 0, 45, 90, 135, 180, 225, 270 und 315 Grad            |
|                          |                                  | 0 % $U_T$ ; 1 Periode und<br>70 % $U_T$ ; 25/30 Perioden<br>Einphasig: bei 0 Grad |
| Spannungsunterbrechungen | IEC 61000-4-11                   | 0 % $U_T$ ; 250/300 Perioden  |

### Störfestigkeit gegenüber drahtlosen Kommunikationseinrichtungen

| Prüffrequenz [MHz] | Frequenzband [MHz] | Funkdienst  | Modulation                 | Maximale Leistung [W] | Entfernung [m] | Störfestigkeits-Prüfpegel [V/m] |
|--------------------|--------------------|---|----------------------------|-----------------------|----------------|---------------------------------|
| 385                | 380 bis 390        | TETRA 400   | Pulsmodulation 18 Hz       | 1,8                   | 0,3            | 27                              |
| 450                | 430 bis 470        | GMRS 460, FRS 460   | FM ± 5 kHz Hub 1 kHz Sinus | 1,8                   | 0,3            | 28                              |
| 710                | 704 bis 787        | LTE Band 13, 17   | Pulsmodulation 217 Hz      | 0,2                   | 0,3            | 9                               |
| 745                |                    |   |                            |                       |                |                                 |
| 780                |                    |   |                            |                       |                |                                 |
| 810                | 800 bis 960        | GSM 800/90-0, TETRA 800, iDEN 820, CDMA 850, GSM 800/90-0, LTE Band 5 | Pulsmodulation 18 Hz       | 2                     | 0,3            | 28                              |
| 870                |                    |   |                            |                       |                |                                 |
| 930                |                    |   |                            |                       |                |                                 |
| 1720               | 1700 bis 1990      | GSM 1800; CDMA 1900; GSM 1900; DECT; LTE Band 1, 3, 4, 25; UMTS       | Pulsmodulation 217 Hz      | 2                     | 0,3            | 28                              |
| 1845               |                    |   |                            |                       |                |                                 |
| 1970               |                    |   |                            |                       |                |                                 |
| 2450               | 2400 bis 2570      | Bluetooth WLAN 802.1-1 b/g/n, RFID 2450 LTE Band 7                    | Pulsmodulation 217 Hz      | 2                     | 0,3            | 28                              |
| 5240               | 5100 bis 5800      | WLAN 802.1-1 a/n  | Pulsmodulation 217 Hz      | 0,2                   | 0,3            | 9                               |
| 5500               |                    |   |                            |                       |                |                                 |
| 5785               |                    |   |                            |                       |                |                                 |

## Table of contents

EN

|          |   |           |
|----------|---|-----------|
| <b>1</b> | <b>Foreword .....</b>   | <b>50</b> |
| <b>2</b> | <b>Product description .....</b>                                    | <b>50</b> |
| 2.1      | Design .....  | 50        |
| 2.2      | Function .....  | 50        |
| <b>3</b> | <b>Intended use .....</b>   | <b>51</b> |
| 3.1      | Indications for use .....   | 51        |
| 3.2      | Conditions of use .....   | 51        |
| 3.3      | Indications .....   | 51        |
| 3.4      | Contraindications .....   | 51        |
| 3.4.1    | Absolute Contraindications .....                                    | 51        |
| 3.5      | Qualification .....   | 51        |
| <b>4</b> | <b>Safety .....</b>   | <b>52</b> |
| 4.1      | Explanation of warning symbols .....                                | 52        |
| 4.2      | Structure of the safety instructions .....                          | 52        |
| 4.3      | General safety instructions.....                                    | 52        |
| 4.4      | Information on the Power Supply/Battery Charging.....               | 54        |
| 4.5      | Notices regarding the battery charger / charging adapter .....      | 55        |
| 4.6      | Information on Proximity to Certain Areas .....                     | 55        |
| 4.7      | Information on Use .....  | 56        |
| 4.8      | Notes on the safety modes.....                                      | 58        |
| 4.9      | Instructions for use with an osseointegrated implant system.....    | 59        |
| 4.10     | Information on the use of a mobile device with the cockpit app..... | 59        |
| <b>5</b> | <b>Scope of Delivery and Accessories.....</b>                       | <b>60</b> |
| 5.1      | Scope of delivery.....  | 60        |
| 5.2      | Accessories .....   | 60        |
| <b>6</b> | <b>Charging the battery .....</b>                                   | <b>60</b> |
| 6.1      | Connecting the power supply and battery charger .....               | 61        |
| 6.2      | Charging the prosthesis battery.....                                | 61        |
| 6.3      | Display of the current charge level .....                           | 62        |
| 6.3.1    | Display of battery charge level without additional devices .....    | 62        |
| 6.3.2    | Display of the current charge level using the Cockpit app.....      | 62        |
| <b>7</b> | <b>Cockpit app.....</b>   | <b>63</b> |
| 7.1      | System Requirements .....   | 63        |
| 7.2      | Initial connection between cockpit app and component .....          | 63        |
| 7.2.1    | Starting the cockpit app for the first time .....                   | 64        |
| 7.3      | Control elements for cockpit app .....                              | 65        |
| 7.3.1    | Cockpit app navigation menu .....                                   | 66        |
| 7.4      | Managing components .....   | 66        |
| 7.4.1    | Adding component .....  | 66        |
| 7.4.2    | Deleting a component .....  | 67        |
| 7.4.3    | Connecting component with multiple mobile devices .....             | 67        |

|           |  |           |
|-----------|--|-----------|
| <b>8</b>  | <b>Use .....</b>   | <b>67</b> |
| 8.1       | Movement patterns in basic mode (mode 1) .....             | 67        |
| 8.1.1     | Standing .....   | 68        |
| 8.1.1.1   | Stance function .....                                      | 68        |
| 8.1.2     | Walking.....   | 68        |
| 8.1.3     | Sitting down .....   | 69        |
| 8.1.4     | Sitting .....  | 69        |
| 8.1.4.1   | Sitting function .....                                     | 69        |
| 8.1.5     | Standing up .....  | 69        |
| 8.1.6     | Walking up stairs.....                                     | 70        |
| 8.1.7     | Walking down stairs .....                                  | 70        |
| 8.1.8     | Walking down a ramp .....                                  | 70        |
| 8.1.9     | Walking down flat steps .....                              | 71        |
| 8.1.10    | Kneeling.....  | 71        |
| 8.2       | Changing prosthesis settings.....                          | 71        |
| 8.2.1     | Changing the prosthesis setting using the cockpit app..... | 72        |
| 8.2.2     | Overview of adjustment parameters in basic mode.....       | 72        |
| 8.2.3     | Overview of adjustment parameters in MyModes .....         | 73        |
| 8.3       | Turning Bluetooth on the prosthesis on/off.....            | 74        |
| 8.3.1     | Switching Bluetooth off/on using the cockpit app .....     | 74        |
| 8.4       | Querying the prosthesis status .....                       | 74        |
| 8.4.1     | Query status through cockpit app .....                     | 74        |
| 8.4.2     | Status display in the cockpit app .....                    | 74        |
| 8.5       | Deep sleep mode .....                                      | 75        |
| 8.5.1     | Turning deep sleep mode on/off using the Cockpit app.....  | 75        |
| <b>9</b>  | <b>MyModes .....</b>                                       | <b>75</b> |
| 9.1       | Switching MyModes with the cockpit app .....               | 75        |
| 9.2       | Switching MyModes using motion patterns .....              | 76        |
| 9.3       | Switching from a MyMode back to basic mode.....            | 77        |
| <b>10</b> | <b>Additional operating states (modes) .....</b>           | <b>77</b> |
| 10.1      | Empty battery mode .....                                   | 77        |
| 10.2      | Mode for charging the prosthesis .....                     | 78        |
| 10.3      | Safety mode.....   | 78        |
| 10.4      | Overheating mode .....                                     | 78        |
| <b>11</b> | <b>Storage and bleeding .....</b>                          | <b>78</b> |
| <b>12</b> | <b>Cleaning .....</b>                                      | <b>78</b> |
| <b>13</b> | <b>Maintenance .....</b>                                   | <b>78</b> |
| <b>14</b> | <b>Legal information .....</b>                             | <b>79</b> |
| 14.1      | Liability .....  | 79        |
| 14.2      | Trademarks .....   | 79        |
| 14.3      | CE conformity .....  | 79        |
| 14.4      | Local Legal Information .....                              | 79        |
| <b>15</b> | <b>Technical data .....</b>                                | <b>80</b> |

|           |   |           |
|-----------|---|-----------|
| <b>16</b> | <b>Appendices .....</b>   | <b>82</b> |
| 16.1      | Symbols Used.....   | 82        |
| 16.2      | Operating states/error signals .....                                      | 83        |
| 16.2.1    | Signals for operating states .....  | 84        |
| 16.2.2    | Warnings/error signals.....   | 84        |
| 16.2.3    | Error messages while establishing a connection with the cockpit app ..... | 86        |
| 16.2.4    | Status signals .....  | 87        |
| 16.3      | Directives and manufacturer's declaration .....                           | 88        |
| 16.3.1    | Electromagnetic environment .....   | 88        |

# 1 Foreword

## INFORMATION

Date of last update: 2022-02-24

- ▶ Please read this document carefully before using the product and observe the safety notices.
- ▶ Obtain instruction from the qualified personnel in the safe use of the product.
- ▶ Please contact the qualified personnel if you have questions about the product or in case of problems.
- ▶ Report each serious incident related to the product to the manufacturer and to the relevant authority in your country. This is particularly important when there is a decline in the health state.
- ▶ Please keep this document for your records.

The product "3C98-3\*, 3C88-3\* C-Leg" is called the product/prostheses/prosthetic knee joint/component in the following.

These instructions for use provide you with important information on the use, adaptation and handling of the product.

Only put the product into use in accordance with the information contained in the accompanying documents supplied.

## 2 Product description

### 2.1 Design

The product consists of the following components:



1. Knee head with proximal connection (pyramid or thread)
2. LED (blue) as indicator for the Bluetooth connection
3. 8° flexion stops (already installed on delivery)
4. Battery and cover caps
5. Hydraulic unit
6. Charging receptacle cover
7. Charging receptacle
8. Distal tube clamp screws

### 2.2 Function

This product features microprocessor control of the stance and swing phase.

The microprocessor uses the measurements of an integrated sensor system as a basis to control a hydraulic unit that influences the damping behaviour of the product.

These sensor data are updated and evaluated 100 times per second. As a result, the behaviour of the product is adapted to the current motion situation (gait phase) dynamically and in real time.

Thanks to the microprocessor-controlled stance and swing phase, the product can be individually adapted to your needs.

For this purpose, the product is adjusted by qualified personnel using adjustment software.

The product features MyMode for special motion types (e.g. cross-country skiing...). These are pre-configured by the O&P professional using the adjustment software and can be activated with special movement patterns and the Cockpit app (see page 75).

In case of a product malfunction, safety mode makes restricted operation possible. Resistance parameters that are predefined by the product are configured for this purpose (see page 78).

Empty battery mode permits safe walking when the battery is drained. Resistance parameters that are predefined by the product are configured for this purpose (see page 77).

### **The microprocessor-controlled hydraulic unit offers the following advantages**

- Approximation of the physiological gait pattern
- Stability while standing and walking
- Adaptation of product characteristics to various surfaces, inclines, gait situations and walking speeds

## **3 Intended use**

### **3.1 Indications for use**

The product is to be used **solely** for lower limb exoprosthetic fittings.

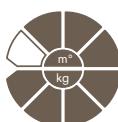
### **3.2 Conditions of use**

The product was developed for everyday use and must not be used for unusual activities. These unusual activities include, for example, extreme sports (free climbing, parachuting, paragliding, etc.).

Permissible ambient conditions are described in the technical data (see page 80).

The product is intended **exclusively** for use on **one** user. Use of the product by another person is not approved by the manufacturer.

Our components perform optimally when paired with appropriate components based upon weight and mobility grades identifiable by our MOBIS classification information and which have appropriate modular connectors.



The product is recommended for mobility grade 2 (restricted outdoor walker), mobility grade 3 (unrestricted outdoor walker) and mobility grade 4 (unrestricted outdoor walker with particularly high demands). Approved for a body weight of **136 kg max.**

### **3.3 Indications**

- For users with knee disarticulation, transfemoral amputation or hip disarticulation
- For unilateral or bilateral amputation
- Dysmelia patients with residual limb characteristics corresponding to knee disarticulation, transfemoral amputation or hip disarticulation
- The user must fulfil the physical and mental requirements for perceiving optical/acoustic signals and/or mechanical vibrations

### **3.4 Contraindications**

#### **3.4.1 Absolute Contraindications**

- Body weight over 136 kg

### **3.5 Qualification**

The product may be fitted only by qualified personnel authorised by Ottobock after completing the corresponding training.

If the product is to be connected to an osseointegrated implant system, the qualified personnel must also be authorised for the connection to the osseointegrated implant system.

## 4 Safety

### 4.1 Explanation of warning symbols

|                  |   |
|------------------|---|
| <b>⚠ WARNING</b> | Warning regarding possible serious risks of accident or injury. |
| <b>⚠ CAUTION</b> | Warning regarding possible risks of accident or injury.         |
| <b>NOTICE</b>    | Warning regarding possible technical damage.                    |

### 4.2 Structure of the safety instructions

|   |
|---|
| <b>⚠ WARNING</b>  |
| <b>The heading describes the source and/or the type of hazard</b>   |
| The introduction describes the consequences in case of failure to observe the safety instructions. Consequences are presented as follows if more than one consequence is possible:  |
| <ul style="list-style-type: none"><li>&gt; E.g.: Consequence 1 in the event of failure to observe the hazard</li><li>&gt; E.g.: Consequence 2 in the event of failure to observe the hazard</li><li>► This symbol identifies activities/actions that must be observed/carried out in order to avert the hazard.</li></ul> |

### 4.3 General safety instructions

|  |
|--|
| <b>⚠ WARNING</b>   |
| <b>Non-observance of safety notices</b>  |
| Personal injury/damage to the product due to using the product in certain situations. <ul style="list-style-type: none"><li>► Observe the safety notices and the stated precautions in this accompanying document.</li></ul> |

|   |
|---|
| <b>⚠ WARNING</b>  |
| <b>Using the prosthesis while operating a vehicle</b>   |
| Accident due to unexpected behaviour of the prosthesis because of changed damping behaviour. <ul style="list-style-type: none"><li>► All users are required to observe their country's national and state driving laws when operating vehicles with a prosthesis. For insurance purposes, drivers should have their driving ability examined and approved by an authorised test centre.</li><li>► Observe national legal regulations for retrofitting your vehicle in accordance with the type of fitting.</li><li>► The leg on which the prosthesis is worn may not be used to control the vehicle or its peripheral components (e.g. clutch pedal, brake pedal, gas pedal, etc.).</li></ul> |

|   |
|---|
| <b>⚠ WARNING</b>  |
| <b>Use of damaged power supply unit, adapter plug or battery charger</b>  |
| Risk of electric shock due to contact with exposed, live components. <ul style="list-style-type: none"><li>► Do not open the power supply unit, adapter plug or battery charger.</li><li>► Do not expose the power supply unit, adapter plug or battery charger to extreme loading conditions.</li><li>► Immediately replace damaged power supply units, adapter plugs or battery chargers.</li></ul> |

|   |
|---|
| <b>⚠ CAUTION</b>                                |
| <b>Failure to observe warning/error signals</b> |

Falling due to unexpected product behaviour because of changed damping behaviour.

- The warnings/error signals (see page 84) and corresponding change in damping settings must be observed.

### **CAUTION**

#### **Independent manipulation of the product and the components**

Falling due to breakage of load-bearing components or malfunction of the product.

- Manipulations to the product other than the tasks described in these instructions for use are not permitted.
- The battery may only be handled by authorised, qualified Ottobock personnel (no replacement by the user).
- The product and any damaged components may only be opened and repaired by authorised, qualified Ottobock personnel.

### **CAUTION**

#### **Mechanical stress on the product**

- > Falling due to unexpected product behaviour as the result of a malfunction.
- > Falling due to breakage of load-bearing components.
- > Skin irritation due to defects on the hydraulic unit with leakage of liquid.
- Do not subject the product to mechanical vibrations or impacts.
- Check the product for visible damage before each use.

### **CAUTION**

#### **Use of the product when battery charge level is too low**

Falling due to unexpected behaviour of the prosthesis because of changed damping behaviour.

- Check the current charge level before use and charge the prosthesis if required.
- Note that the operating time of the product may be reduced at low ambient temperatures or due to ageing of the battery.

### **CAUTION**

#### **Risk of pinching in the joint flexion area**

Injuries due to pinching of body parts.

- Ensure that fingers/body parts or soft tissue of the residual limb are not in this area when bending the joint.

### **CAUTION**

#### **Penetration of dirt and humidity into the product**

- > Falling due to unexpected product behaviour as the result of a malfunction.
- > Falling due to breakage of load-bearing components.
- Ensure that no solid particles or foreign objects can penetrate into the product.
- The knee joint is weatherproof but not corrosion-resistant. Therefore, the knee joint should not come into contact with salt water, chlorinated water or other solutions (such as soap or shower gel, and body and/or wound fluids). Do not use the knee joint under extreme conditions like diving or jumping into water. The knee joint is not designed for prolonged underwater use or prolonged diving.
- After contact with water, remove the Protective Cover (if installed) and hold the prosthesis with the sole of the foot facing up until the water has drained from the knee joint and tube adapter. Dry the knee joint and components with a lint-free cloth and allow the components to fully air dry.

- ▶ Should the knee joint or tube adapter come into contact with **salt water, chlorinated water or other solutions** (such as soap or shower gel, and body and/or wound fluids), **promptly** remove the Protective Cover (if installed) and clean the **knee joint**. In order to do so, rinse the knee joint, tube adapter and Protective Cover with fresh water and let them dry.
- ▶ In case of a malfunction after drying, the knee joint and tube adapter must be inspected by an authorised Ottobock Service Center. The O&P professional is your contact.
- ▶ The knee joint is not resistant to penetration from water jets or steam.

### CAUTION

#### **Signs of wear and tear on the product components**

Falling due to damage or malfunction of the product.

- ▶ Regular service inspections (maintenance) are mandatory in the interest of your own safety and in order to maintain operating reliability and protect the warranty.

### CAUTION

#### **Use of unapproved accessories**

- > Falling due to product malfunction as a result of reduced interference resistance.
- > Interference of other electronic devices due to increased emissions.
- ▶ Use the product only in combination with the accessories, signal converters and cables listed in the sections "Scope of delivery" (see page 60) and "Accessories" (see page 60).

### **NOTICE**

#### **Improper product care**

Damage to the product due to the use of incorrect cleaning agents.

- ▶ Clean the product with a damp cloth only (fresh water).

## **4.4 Information on the Power Supply/Battery Charging**

### CAUTION

#### **Charging the product without taking it off**

- > Falling due to walking and getting caught on a connected battery charger.
- > Falling due to unexpected product behaviour because of changed damping behaviour.
- ▶ For safety reasons, take the product off before charging the battery.

### CAUTION

#### **Charging the product with a damaged power supply / battery charger / charging cable / charging adapter**

Falling due to unexpected product behaviour caused by insufficient charging.

- ▶ Check the power supply / battery charger / charging cable / charging adapter for damage before use.
- ▶ Replace any damaged power supply / battery charger / charging cable / charging adapter.

### **NOTICE**

#### **Use of incorrect power supply / battery charger / charging adapter**

Damage to product due to incorrect voltage, current or polarity.

- ▶ Only use power supplies / battery chargers / charging adapters approved for this product by Ottobock (see instructions for use and catalogues).

## **NOTICE**

### **Mechanical stress on the power supply / battery charger / charging adapter**

Lack of proper charging functionality due to malfunction.

- ▶ Do not subject the power supply / battery charger / charging adapter to mechanical vibrations or impacts.
- ▶ Check the power supply / battery charger / charging adapter for visible damage before each use.

## **NOTICE**

### **Operation of the power supply / battery charger / charging adapter outside the allowable temperature range**

Lack of proper charging functionality due to malfunction.

- ▶ Only use the power supply / battery charger / charging adapter for charging within the allowable temperature range. For the allowable temperature range, see the section "Technical data" (see page 80).

## **4.5 Notices regarding the battery charger / charging adapter**

### **NOTICE**

#### **Penetration of dirt and humidity into the product**

Lack of proper charging functionality due to malfunction.

- ▶ Ensure that neither solid particles nor liquids can penetrate into the product.

### **NOTICE**

#### **Independent changes or modifications to the battery charger / charging adapter**

Lack of proper charging functionality due to malfunction.

- ▶ Have any changes or modifications carried out only by authorised, qualified Ottobock personnel.

## **4.6 Information on Proximity to Certain Areas**

### **⚠ CAUTION**

#### **Insufficient distance to HF communication devices (e.g. mobile phones, Bluetooth devices, WiFi devices)**

Falling due to unexpected behaviour of the product caused by interference with internal data communication.

- ▶ Therefore, keeping a minimum distance of 30 cm to HF communication devices is recommended.

### **⚠ CAUTION**

#### **Operating the product in very close proximity to other electronic devices**

Falling due to unexpected behaviour of the product caused by interference with internal data communication.

- ▶ Do not operate the product in the immediate vicinity of other electronic devices.
- ▶ Do not stack the product with other electronic devices during operation.
- ▶ If simultaneous operation cannot be avoided, monitor the product and verify proper use in the existing setup.

## **⚠ CAUTION**

### **Proximity to sources of strong magnetic or electrical interference (e.g. theft prevention systems, metal detectors)**

Falling due to unexpected behaviour of the product caused by interference with internal data communication.

- ▶ Avoid remaining in the vicinity of visible or concealed theft prevention systems at the entrance/exit of stores, metal detectors/body scanners for people (e.g. in airports) or other sources of strong magnetic and electrical interference (e.g. high-voltage lines, transmitters, transformer stations...).  
If this cannot be avoided, make sure to at least have a safeguard when walking or standing (e.g. a handrail or the support of another person).
- ▶ When walking through theft prevention systems, body scanners or metal detectors, watch for unexpected changes in the damping behaviour of the product.
- ▶ In general, monitor the product for unexpected changes in the damping behaviour when electronic or magnetic devices are in the immediate vicinity.

## **⚠ CAUTION**

### **Entering a room or area with strong magnetic fields (e.g. magnetic resonance tomographs, MRT (MRI) equipment...)**

- > Falling due to unexpected restriction of the product's range of motion caused by metallic objects adhering to the magnetised components.
- > Irreparable damage to the product due to the effect of strong magnetic fields.
- ▶ Take off the product before entering a room or area with strong magnetic fields and store the product outside this room or area.
- ▶ Damage to the product caused by exposure to strong magnetic fields cannot be repaired.

## **⚠ CAUTION**

### **Remaining in areas outside the allowable temperature range**

Falling due to malfunction or the breakage of load-bearing product components.

- ▶ Avoid remaining in areas with temperatures outside of the permissible range (see page 80).

## **4.7 Information on Use**

## **⚠ CAUTION**

### **Walking up stairs**

Falling due to foot placed incorrectly on stair as a result of changed damping behaviour.

- ▶ Always use the handrail when walking up stairs and place most of the area of the sole of your foot on the stair surface.
- ▶ Particular caution is required when carrying children up stairs.

## **⚠ CAUTION**

### **Walking down stairs**

Falling due to foot being placed incorrectly on stair as a result of changed damping behaviour.

- ▶ Always use the handrail when walking down stairs and roll over the edge of the step with the middle of the shoe.
- ▶ Observe the warning/error signals (see page 84).
- ▶ Be aware that resistance in the flexion and extension direction can change in case of warning and error signals.
- ▶ Particular caution is required when carrying children down the stairs.

## **CAUTION**

### **Overheating of the hydraulic unit due to uninterrupted, increased activity (e.g. extended walking downhill)**

- > Falling due to unexpected behaviour of the product because of switching into overheating mode.
- > Burns due to touching overheated components.
- ▶ Be sure to pay attention when pulsating vibration signals start. They indicate the risk of overheating.
- ▶ As soon as these pulsating vibration signals begin, you must reduce your level of activity so the hydraulic unit can cool down.
- ▶ Full activity may be resumed after the pulsating vibration signals stop.
- ▶ If the activity level is not reduced in spite of the pulsating vibration signals, this could lead to the hydraulic element overheating and, in extreme cases, cause damage to the product. In this case, the product should be inspected for damage by an O&P professional. If necessary, they will forward the product to an authorised Ottobock Service Center.

## **CAUTION**

### **Overloading due to activities with unusual loads**

- > Falling due to unexpected product behaviour as the result of a malfunction.
- > Falling due to breakage of load-bearing components.
- > Skin irritation due to defects on the hydraulic unit with leakage of liquid.
- ▶ The product was developed for everyday use and must not be used for activities with unusual loads. These unusual activities include, for example, extreme sports (free climbing, paragliding, etc.).
- ▶ Careful handling of the product and its components not only increases their service life but, above all, ensures your personal safety!
- ▶ If the product and its components have been subjected to extreme loads (e.g. due to a fall, etc.), then the product must be inspected for damage immediately by an O&P professional. If necessary, he or she will forward the product to an authorised Ottobock Service Center.

## **CAUTION**

### **Improper mode switching**

Falling due to unexpected behaviour of the product because of changed damping behaviour.

- ▶ Ensure that you stand securely during all switching processes.
- ▶ Verify the changed damping characteristics after switching and observe the feedback from the acoustic signal emitter.
- ▶ Switch back to basic mode once the activities in MyMode have been completed.
- ▶ Take the weight off the product and correct the switching, if required.

## **CAUTION**

### **Improper use of the stance function**

Falling due to unexpected behaviour of the product because of changed damping behaviour.

- ▶ Make sure that you are standing safely when using the stance function and check the lock of the knee joint before placing your full weight on the prosthesis.
- ▶ Make sure you have been instructed in the correct use of the stance function by the O&P professional and/or therapist. Information on the stance function see page 68.

## **CAUTION**

### **Quickly pushing the hip forward with the prosthesis extended (e.g. serve while playing tennis)**

- > Falling due to unexpected activation of the swing phase.
- ▶ Note that the knee joint may flex unexpectedly when the hip is pushed forward quickly while the prosthesis is extended.
- ▶ Therefore, familiarise yourself with swing phase activation in such situations under secure conditions (e.g. while holding on to parallel bars) and with the instruction of trained, qualified personnel.
- ▶ For sports where this movement pattern may occur, use a corresponding pre-configured MyMode. For further information about the MyModes, see the section 'MyModes' (see page 75).

## **CAUTION**

### **Overloading due to changed body weight when carrying heavy objects, backpacks or children**

- > Falling due to unexpected behaviour of the product.
- > Falling due to breakage of load-bearing components.
- > Skin irritation due to defects on the hydraulic unit with leakage of liquid.
- ▶ Note that the behaviour of the product can change due to increased weight. The swing phase may not be triggered, or triggered at the wrong time.
- ▶ Make sure that the maximum permissible body weight is not exceeded due to the additional weight.

## **4.8 Notes on the safety modes**

## **CAUTION**

### **Using the product in safety mode**

Falling due to unexpected product behaviour because of changed damping behaviour.

- ▶ The warnings/error signals (see page 84) have to be observed.
- ▶ Particular caution is necessary when using a bicycle without a freewheel (with a fixed gear).

## **CAUTION**

### **Safety mode cannot be activated due to malfunction caused by water penetration or mechanical damage**

Falling due to unexpected behaviour of the product because of changed damping behaviour.

- ▶ Do not continue using the defective product.
- ▶ Consult the O&P professional promptly.

## **CAUTION**

### **Safety mode cannot be deactivated**

Falling due to unexpected behaviour of the product because of changed damping behaviour.

- ▶ If safety mode cannot be deactivated by recharging the battery, a permanent error has occurred.
- ▶ Do not continue using the defective product.
- ▶ The product must be inspected by an authorised Ottobock Service Center. The O&P professional is your contact.

## **CAUTION**

### **Safety signal occurs (ongoing vibration)**

Falling due to unexpected behaviour of the product because of changed damping behaviour.

- ▶ Observe the warnings/error signals (see page 84).
- ▶ Do not continue using the product after the safety signal has been emitted.
- ▶ The product must be inspected by an authorised Ottobock Service Center. The O&P professional is your contact.

## **4.9 Instructions for use with an osseointegrated implant system**

## **WARNING**

### **High mechanical loads due to normal or unusual situations, such as falling**

- > Overloading of the bone, which can lead to pain, loosening of the implant, death of bone tissue or bone fracture, among other things.
- > Damage or breakage of the implant system or its components (safety components...).
- ▶ Verify compliance with the fields of application, conditions of use and indications according to the information of the manufacturers, both for the knee joint and for the implant system.
- ▶ Note the instructions of the clinical personnel that indicated the use of the osseointegrated implant system.
- ▶ Note changes in your state of health that result in restrictions or doubt regarding the use of the osseointegrated connection.

## **4.10 Information on the use of a mobile device with the cockpit app**

## **CAUTION**

### **Improper use of the mobile device**

Falling due to changed damping behaviour as a result of unexpected switching to a MyMode.

- ▶ Make sure you have been instructed in the proper use of the mobile device with the Cockpit app.

## **CAUTION**

### **Independently applied changes or modifications made to the mobile device**

Falling due to altered damping behaviour as a result of unexpected switching to a MyMode.

- ▶ Do not make any independent changes to the hardware of the mobile device on which the app is installed.
- ▶ Do not make any independent changes to the software/firmware of the mobile device that are not included in the update function of the software/firmware.

## **CAUTION**

### **Improper mode switching with the device**

Falling due to unexpected product behaviour because of changed damping behaviour.

- ▶ Ensure that you stand securely during all switching processes.
- ▶ Verify the changed damping characteristics after switching and observe the feedback from the acoustic signal emitter (beeper) and the display on the device.
- ▶ Switch back to basic mode once the activities in MyMode have been completed.

## **NOTICE**

### **Failure to observe the system requirements for the installation of the Cockpit app**

Mobile device malfunction.

- The Cockpit App should only be installed on mobile devices and versions which comply with the specifications in the respective online stores (e.g. Apple App Store, Google Play Store, ...)

## 5 Scope of Delivery and Accessories

### 5.1 Scope of delivery

- 1 pc. 3C88-3 C-Leg (with threaded connector) or 3C98-3 C-Leg (with pyramid)
- 1 pc. 757L16-4 power supply
- 1 pc. 4E50 Battery Charger for C-Leg
- 1 pc. cosmetic case for battery charger and power supply
- 1 pc. prosthesis passport
- 1 pc. 646C107 Bluetooth PIN card
- 1 pc. Instructions for use (user)
- "4X441-V2=\*" Cockpit" app for download from the website: <https://www.ottobock.com/cockpitapp>

### 5.2 Accessories

The following components are not included in the scope of delivery and may be ordered separately:

- 3S26 cosmetic foam cover
- 3F1=1 Functional cosmesis C-Leg
- 99B120=\* Functional stocking
- 4X860=\* C-Leg Protective Cover (w/o shield)
- 4P862 C-Leg guard
- 4P863\* Shield Insert
- 4X156-1 Charger Extension Cable – Ankle
- 4X158-1 charger extension cable – ankle, long
- 4X157-1 Charger Extension Cable – Knee
- 757L43 USB charging adapter

## 6 Charging the battery

The following points must be observed when charging the battery:

- Use the 757L16-4 power supply / 757L43 charging adapter and 4E50\* battery charger to charge the battery.
- With uninterrupted walking, the capacity of the fully charged battery is sufficient for at least 16 hours. It lasts about 2 days with average use.
- We recommend charging the product every day when used on a daily basis.
- For the maximum operating time with one battery charge, disconnecting the battery charger from the product only immediately before using the product is recommended.
- The battery should be charged until the yellow LED on the battery charger turns off prior to initial use, and for at least 4 hours. This calibrates the charge level indicator via the Cockpit app and by turning over the prosthesis.  
If the battery charger is disconnected from the prosthesis too soon, the charge level indicator via the Cockpit app and by turning over the prosthesis may not correspond to the actual charge level.
- The battery may discharge while the product is not being used.

## 6.1 Connecting the power supply and battery charger



- 1) Slide the country-specific plug adapter onto the power supply until it locks into place (see fig. 1).
- 2) Connect the round, **four-pin** plug of the charging cable to the **OUT** receptacle on the battery charger so that the plug locks into place (see fig. 2).  
**INFORMATION: Ensure correct polarity (guide lug). Do not use force when connecting the cable plug to the battery charger.**
- 3) Connect the round, **three-pin** plug of the power supply to the **12 V** receptacle on the battery charger so that the plug locks into place (see fig. 2).  
**INFORMATION: Ensure correct polarity (guide lug). Do not use force when connecting the cable plug to the battery charger.**
- 4) Plug the power supply unit into the wall socket.
  - The green LED on the back of the power supply and the green LED on the battery charger light up (see fig. 3).
  - If the green LED on the power supply and the green LED on the battery charger do not light up, there is an error (see page 84).

## 6.2 Charging the prosthesis battery



- 1) Open the charging receptacle cover (open up the flap or push the slider up).
- 2) Connect the charging plug to the charging receptacle of the product.  
**INFORMATION: Make sure to insert it in the right direction! A low insertion force has to be overcome during connection so the charging plug remains reliably connected to the charging receptacle.**
  - A correct connection between the battery charger and the product is indicated by feedback (see page 84).
- 3) The charging process starts.
  - Once the product battery is fully charged, the yellow LED on the battery charger turns off.
- 4) Disconnect the product after the charging process is complete.  
**INFORMATION: A low separating force between the charging plug and charging receptacle has to be overcome to disconnect the plug.**
  - A self-test is performed. The product is ready for operation only after corresponding feedback (see page 87).
- 5) Close the charging receptacle cover.

## 6.3 Display of the current charge level

### INFORMATION

The charge level cannot be displayed during the charging process.

#### 6.3.1 Display of battery charge level without additional devices



- 1) Rotate the prosthesis 180° (the sole of the foot must face up).
- 2) Hold still for 2 seconds and wait for beeps.

| Beep signal | Vibration signal | Battery charge level |
|-------------|------------------|----------------------|
| 5x short    |                  | more than 80%        |
| 4x short    |                  | 65% to 80%           |
| 3x short    |                  | 50% to 65%           |
| 2x short    |                  | 35% to 50%           |
| 1x short    | 3x long          | 20% to 35%           |
| 1x short    | 5x long          | less than 20%        |

### INFORMATION

#### A familiar tune sounds instead of the beeps

If this tune sounds, this indicates that the rules for controlling the prosthesis were loaded correctly and the prosthesis is ready for operation.

### INFORMATION

If the **Volume** parameter is set to '0' in the Cockpit app, there are no beep signals (see page 71).

#### 6.3.2 Display of the current charge level using the Cockpit app

Once the Cockpit app has been started, the current charge level is displayed in the bottom line of the screen:



1. 38% – Charge level of battery for currently connected component

## 7 Cockpit app



The Cockpit app enables switching from basic mode to the pre-configured MyModes. In addition, information about the product (step counter, battery charge level, etc.) can be retrieved.

The everyday behaviour of the product can be changed to a certain extent using the app (e.g. while becoming accustomed to the product). The O&P professional can use the adjustment software to track these changes at the next appointment.

### Information on the Cockpit app

- The Cockpit app can be downloaded free of charge from the respective online store. For more information, please visit the following website: <https://www.ottobock.com/cockpitapp>. To download the Cockpit app, the QR code on the supplied Bluetooth PIN card can also be read with the mobile device (requirement: QR code reader and camera).
- The language of the user interface in the Cockpit app can be changed using the adjustment software.
- Depending on the version of the Cockpit app being used, the language of the user interface in the Cockpit app corresponds to the language of the mobile device on which the Cockpit app is being used.
- The serial number of the component to be connected has to be registered with Ottobock the first time it is connected. If the registration is not accepted, use of the Cockpit app for this component will be limited.
- Bluetooth on the prosthesis must be turned on in order to use the Cockpit app. If Bluetooth is switched off, it can be turned on by turning the prosthesis upside-down (sole of the foot must point up) or by connecting/disconnecting the battery charger. Bluetooth is then turned on for approx. 2 minutes. During this time, the app must be started and used to establish a connection. If required, Bluetooth on the prosthesis can be switched on permanently afterwards (see page 74).
- The illustrations in these instructions for use are only examples and may deviate from the respective mobile device being used and the version.
- Keep the mobile app up to date at all times.
- Please contact the manufacturer if you suspect cybersecurity problems.

### 7.1 System Requirements

See the information in the Apple App Store or Google Play Store regarding compatibility with mobile devices and versions.

### 7.2 Initial connection between cockpit app and component

#### **The following points need to be observed before establishing the connection:**

- Bluetooth of the component must be switched on (see page 74).
- Bluetooth on the mobile device must be switched on.
- The mobile device must not be in "flight mode" (offline mode), otherwise all wireless connections are turned off.
- **The mobile device must be connected to the Internet.**
- The serial number and Bluetooth PIN of the component being connected must be known. They are found on the enclosed Bluetooth PIN card. The serial number begins with the letters "SN".

#### **INFORMATION**

If the Bluetooth PIN card with the Bluetooth PIN and serial number of the component is lost, contact your O&P professional.

### **7.2.1 Starting the cockpit app for the first time**

- 1) Tap the symbol of the Cockpit app (  ).  
→ The end user license agreement (EULA) is displayed.
  - 2) Accept the end user license agreement (EULA) by tapping the **Accept** button. If the end user license agreement (EULA) is not accepted, the Cockpit app cannot be used.  
→ The welcome screen appears.
  - 3) Hold the prosthesis with the sole of the foot facing up, or connect and then disconnect the battery charger, in order to activate recognition (visibility) of the Bluetooth connection for 2 minutes.
  - 4) Tap the **Add component** button.  
→ The Connection Wizard opens and guides you through the process of establishing a connection.
  - 5) Follow the subsequent instructions on the screen.
  - 6) After the Bluetooth PIN is entered, a connection to the component is established.  
→ While the connection is being established, 3 beep signals sound and the  symbol appears.  
The  symbol is displayed when the connection has been established.
- Once the connection has been established, the data are read from the component. This process may take up to a minute.
- Then the main menu appears with the name of the connected component.

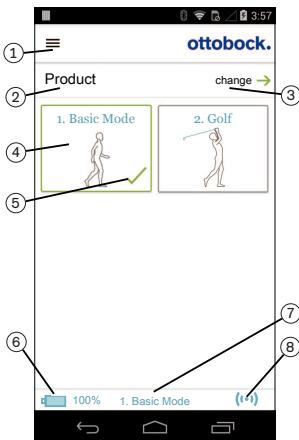
#### **INFORMATION**

After the initial connection to the component has been established successfully, the app will connect automatically each time it is started. No further steps are required.

#### **INFORMATION**

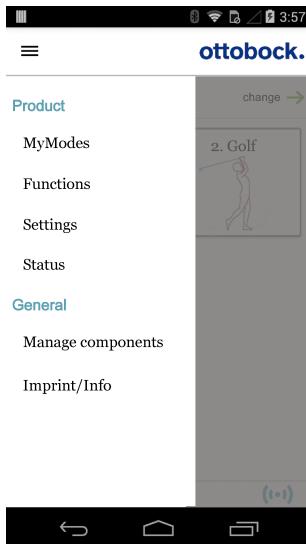
After activating the "visibility" of the component (holding the component with the sole of the foot facing up, or connecting and then disconnecting the battery charger), the component can be recognised by another device (e.g. smartphone) within 2 minutes. If registration or establishing the connection takes too long, the process of establishing a connection is cancelled. In this case, hold the component with the sole of the foot facing up again, or connect and then disconnect the battery charger.

## 7.3 Control elements for cockpit app



1. ☰ Access the navigation menu (see page 66)
2. Product  
The component name can only be changed with the adjustment software.
3. If connections to more than one component have been saved, you can switch between the saved components by tapping the **change** option (see page 66).
4. MyModes configured with the adjustment software.  
Switch the mode by tapping the corresponding icon, and confirm by tapping "**OK**".  
If deep sleep mode was enabled in the Cockpit app, this is displayed here as well. For further information, see the section "Deep sleep mode" (see page 75).
5. Currently selected mode
6. Charge level of the component.
  - 🔋 Component battery fully charged
  - ⚡ Component battery empty
  - ⚡ Component battery chargingThe current charge level is also displayed in %.
7. Display of and designation for the currently selected mode (e.g. **1. Basic Mode**)
8.
  - 🔗 Connection to component has been established
  - 🔗 Connection to component has been interrupted. The app is attempting to re-establish the connection automatically.
  - 🔗 No existing connection to the component.

### 7.3.1 Cockpit app navigation menu



Tap the ☰ symbol in the menus to display the navigation menu. Additional settings for the connected component can be configured in this menu.

#### Product

Name of the connected component

#### MyModes

Return to the main menu to switch MyModes

#### Functions

Call up additional functions of the component (e.g. turn off Bluetooth) (see page 74)

#### Settings

Change settings of the currently selected mode (see page 71)

#### Status

Query status of the connected component (see page 74)

#### Manage components

Add or delete components (see page 66)

#### Imprint/Info

Display information/legal notices for the cockpit app

## 7.4 Managing components

Connections with up to four different components can be stored in the app. However, a component can only be connected to one mobile device at a time.

### INFORMATION

Before establishing the connection, observe the points in the section "Initial connection between Cockpit app and component" (see page 63).

### 7.4.1 Adding component

- 1) Tap the ☰ symbol in the main menu.  
→ The navigation menu opens.
- 2) In the navigation menu, tap the "**Manage components**" item.
- 3) Hold the prosthesis with the sole of the foot facing up, or connect and then disconnect the battery charger, in order to activate recognition (visibility) of the Bluetooth connection for 2 minutes.
- 4) Tap the "+" button.  
→ The Connection Wizard opens and guides you through the process of establishing a connection.
- 5) Follow the subsequent instructions on the screen.
- 6) After the Bluetooth PIN is entered, a connection to the component is established.  
→ While the connection is being established, three beep signals sound and the ⓘ symbol appears.  
The ⓘ symbol is displayed when the connection has been established.
- 7) Once the connection has been established, the data are read from the component. This process may take up to a minute.  
The main menu will then appear with the name of the connected component.

## INFORMATION

If establishing a connection to a component is not possible, perform the following steps:

- ▶ Delete the component from the Cockpit app if applicable (see the section "Deleting a component")
- ▶ Add the component again in the Cockpit app (see the section "Adding a component")

## INFORMATION

After activating the "visibility" of the component (holding the component with the sole of the foot facing up, or connecting and then disconnecting the battery charger), the component can be recognised by another device (e.g. smartphone) within 2 minutes. If registration or establishing the connection takes too long, the process of establishing a connection is cancelled. In this case, hold the component with the sole of the foot facing up again, or connect and then disconnect the battery charger.

### 7.4.2 Deleting a component

- 1) Tap the  symbol in the main menu.  
→ The navigation menu opens.
- 2) In the navigation menu, tap the entry "**Manage components**".
- 3) Tap the "**Edit**" button.
- 4) Tap the  symbol under the component you want to delete.  
→ The component is deleted.

### 7.4.3 Connecting component with multiple mobile devices

The connection for a component can be stored on more than one mobile device. However, only one mobile device can be connected to the component at one time.

If there is an existing connection between the component and a different mobile device, the following information appears while the connection is being established with the current mobile device:



- ▶ Tap the "**OK**" button.  
→ The connection to the last connected mobile device is broken off and established with the current mobile device.

## 8 Use

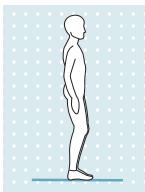
### 8.1 Movement patterns in basic mode (mode 1)

## INFORMATION

#### Knee joint movement noise

When using exoprosthetic knee joints, servomotor, hydraulic, pneumatic or brake load dependent control functions can cause movement noise. This kind of noise is normal and unavoidable. It generally does not indicate any problems. If movement noise increases noticeably during the lifecycle of the knee joint, the knee joint should be inspected by an authorised Ottobock Service Centre immediately.

## 8.1.1 Standing



Knee control through high hydraulic resistance and correct static alignment. A stance function can be enabled using the adjustment software. Please see the following section for further information on the stance function.

### 8.1.1.1 Stance function

#### INFORMATION

To use this function, it must be enabled by the O&P professional. It also has to be activated using the Cockpit app (see page 72).

The stance function is a functional supplement to the basic mode. This function makes it easier for the user to stand on an inclined surface for a longer time. The joint is fixed in the flexion direction at a flexion angle between 5° and 65°.

The type of joint locking (intuitive/deliberate) has to be established by the O&P professional. The locking type cannot be changed using the Cockpit app.

#### Intuitive locking of the joint

The intuitive stance function recognises any situation that puts strain on the prosthesis in the flexion direction but where flexion is not permitted. Examples of this include standing on uneven or sloping surfaces. The knee joint is always locked in the flexion direction when the prosthetic leg is not fully extended and is kept still for a brief moment. Upon forward or backward rollover or extension, the level of resistance is immediately reduced to stance phase resistance again.

The knee joint is not locked when the above conditions are met and a sitting position is assumed (for example while driving).

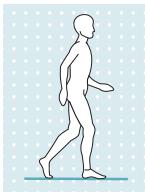
#### Deliberate locking of the joint

- 1) Assume the desired knee angle.
- 2) Do not change the knee angle for a brief period.  
→ The blocked joint can now be loaded in the flexion direction.

#### Deliberate unlocking of the joint

- The deliberate stance function is automatically deactivated again by extending the knee or by repositioning the leg (e.g. taking a step).

## 8.1.2 Walking



Initial attempts at walking with the prosthesis always require the instruction of trained, qualified personnel.

The hydraulics stabilise the knee joint in the stance phase and release the knee joint in the swing phase so that the leg can swing forward freely.

Switching to the swing phase requires that the prosthesis roll over to the front out of the stride position.

### 8.1.3 Sitting down



The resistance in the prosthetic knee joint while sitting down ensures even bending into the sitting position.

The O&P professional can use the adjustment software to configure whether the sitting process is to be supported or not.

- 1) Place both feet side by side at the same level.
- 2) While sitting down, weight should be distributed evenly between both legs and the arm supports used where applicable.
- 3) Move the buttocks in the direction of the back support and lean the upper body forward.

**INFORMATION:** Resistance while sitting down can be changed with the Cockpit app via the parameter “Resistance” (see page 72).

### 8.1.4 Sitting

#### INFORMATION

While sitting, the knee joint also switches to energy saving mode. This energy saving mode is activated regardless of whether the sitting function is activated or not.



If the patient is in a sitting position for more than two seconds (i.e. the thigh is close to horizontal and there is no load on the leg), the knee joint switches the resistance to a minimum in the extension direction.

A sitting function can be enabled using the adjustment software. For more information about the sitting function, see the following section.

#### 8.1.4.1 Sitting function

#### INFORMATION

To use this function, it needs to be enabled in the adjustment software. It also has to be activated using the Cockpit app (see page 72).

In the sitting position, the resistance in the flexion direction is reduced in addition to the reduction of resistance in the extension direction. This makes it possible to swing the prosthetic leg freely.

### 8.1.5 Standing up

Flexion resistance is increased steadily while standing up.



- 1) Place the feet at the same level.
- 2) Lean the upper body forward.
- 3) Put the hands on armrests, if available.
- 4) Stand up with support from the hands while keeping weight evenly distributed on feet.

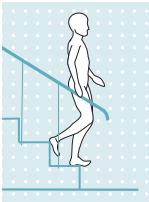
## 8.1.6 Walking up stairs



Walking up stairs step-over-step is not possible.

- 1) Hold the handrail with one hand.
- 2) Place the foot of the sound leg on the first step.  
Bring up the leg with the prosthesis.

## 8.1.7 Walking down stairs



The joint makes it possible to walk down stairs step-over-step or one at a time.

### Walking down stairs step-over-step

Walking down stairs step-over-step must be practised and executed consciously. The knee joint can switch correctly and permit a controlled rollover only by stepping down properly with the sole of the foot. The motion must be carried out in a continuous pattern in order to allow the motion sequence to proceed in a fluid manner.

- 1) Hold the handrail with one hand.
- 2) Position the leg with the prosthesis on the step so that the foot projects halfway over the edge of the step.  
→ This is the only way to ensure a secure rollover.
- 3) Roll the foot over the edge of the step.  
→ This flexes the prosthesis slowly and evenly under high flexion resistance.
- 4) Place the foot of the other leg onto the next step.

### Walking down stairs one step at a time (step by step)

- 1) Hold the handrail with one hand.
- 2) Place the foot of the prosthetic leg on the first step.
- 3) Pull up the other leg.

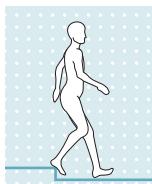
## 8.1.8 Walking down a ramp



Under increased flexion resistance, permit controlled flexion of the knee joint which lowers the body's centre of gravity.

The swing phase is not triggered even though the knee joint is flexed.

### 8.1.9 Walking down flat steps



To walk down ramps, flat steps or curbs, walking step-over-step with knee flexion under load is recommended for the best possible relief of the contralateral side upon the subsequent ground contact. This knee flexion should be initiated immediately upon heel strike, or as long as the prosthetic leg is still in front of the body.

For skilled users the prosthesis offers the option of initiating a swing phase while walking down ramps and crossing flat steps (such as curbs). In order to do so, the body's centre of gravity has to be far enough in front of the supporting leg and the swing phase has to be initiated with the leg extended. If the foot is positioned so that it projects far beyond the edge of the step in this situation, swing phase initiation may be surprising. However, the contralateral leg is ready to hold the weight in this situation.

### 8.1.10 Kneeling



Under increased flexion resistance, permit controlled flexion of the prosthetic knee joint to gradually reach the kneeling position. A hard impact of the knee joint on the ground should be avoided so the electronics are not damaged. Using the 4X860= C-Leg Protective Cover or the 4P862 guard is recommended for kneeling frequently.

## 8.2 Changing prosthesis settings

Once an active connection to a component has been established, the settings **of the respective active mode** can be changed using the Cockpit app.

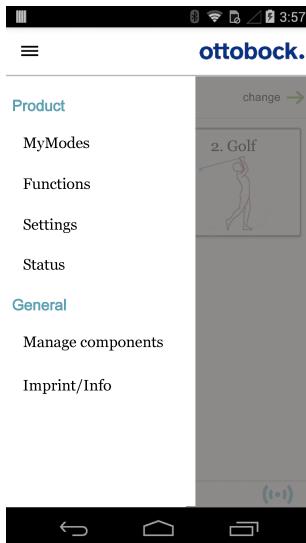
### INFORMATION

Bluetooth on the prosthesis must be switched on to change the prosthesis settings. If Bluetooth is switched off, it can be turned on by turning the prosthesis upside-down or by connecting/disconnecting the battery charger. Bluetooth is then turned on for approx. 2 minutes. The connection must be established during this period.

### Information for changing the prosthesis settings

- Before changing settings, always check the main menu of the Cockpit app to make sure the correct component has been selected. Otherwise parameters could be changed for the wrong component.
- It is not possible to change prosthesis settings nor to switch to a different mode while the prosthesis battery is being charged. Only the status of the prosthesis can be called up. Instead of the symbol, the symbol appears in the bottom row of the screen in the cockpit app.
- Prosthesis settings should be optimised using the adjustment software. The Cockpit app is not intended for use by the O&P professional to set up the prosthesis. The everyday behaviour of the prosthesis can be changed to a certain extent using the app (e.g. while becoming accustomed to the prosthesis). The O&P professional can use the adjustment software to track these changes at the next appointment.
- If the settings of a MyMode are to be modified, one must first switch to this MyMode.

### 8.2.1 Changing the prosthesis setting using the cockpit app



- 1) Once the component is connected and in the desired mode, tap the **E** icon in the main menu.  
→ The navigation menu opens.
- 2) Tap the “**Settings**” menu option.  
→ A list appears with the parameters for the currently selected mode.
- 3) Change the setting of the desired parameter by tapping the “<”, “>” icons.  
**INFORMATION:** The O&P professional’s setting is marked and, after the setting has been changed, can be restored by tapping the “Standard” button.

### 8.2.2 Overview of adjustment parameters in basic mode

The parameters in basic mode describe the dynamic behaviour of the prosthesis in a normal gait cycle. These parameters act as basic settings for automatically adjusting the damping behaviour to the current motion situation (e.g. ramps, slow walking speed, etc.).

The stance function and/or the sitting function can also be activated/deactivated. Further information on the stance function (see page 68). Further information on the sitting function (see page 69).

**The following parameters can be modified:**

| Parameter                     | Adjustment software range | Setting range, app                      | Meaning   |
|-------------------------------|---------------------------|---|---|
| Resistance                    | 120 to 190                | +/- 10 of the configured value          | Flexion resistance while sitting down, in the stance phase, while walking on ramps and stairs.  |
| Stance function <sup>1</sup>  |                           | 0/Off – deactivated<br>1/On – activated | Information about this function is provided in the section “ <b>Stance function</b> ” (see page 68)   |
| Sitting function <sup>1</sup> |                           | 0/Off – deactivated<br>1/On – activated | When the function is activated, the resistance in the flexion direction while sitting is reduced in addition to the reduction of resistance in the extension direction. |
| Acoustic feedback signal      |                           | On/Off                                  | Acoustic feedback for switching between the stance and swing phase.   |

| Parameter | Adjustment software range | Setting range, app | Meaning  |
|-----------|---------------------------|--------------------|--|
| Volume    | 0 to 4                    | 0 to 4             | Volume of beep signal for confirmation tones (e.g. when checking the charge level, switching MyModes). The "0" setting deactivates the audible feedback signals. However, warning signals are still generated if errors occur. |

<sup>1</sup> To use these functions in the Cockpit app, they need to be enabled in the adjustment software.

### 8.2.3 Overview of adjustment parameters in MyModes

The parameters in the MyModes describe the static behaviour of the prosthesis for a specific motion pattern such as cross-country skiing. Damping behaviour is not automatically controlled and adjusted in MyModes.

**The following parameters can be modified in MyModes:**

| Parameter     | Adjustment software range | Setting range, app             | Meaning  |
|---------------|---------------------------|--------------------------------|--|
| Basic flex.   | 0–200                     | +/- 20 of the configured value | Level of flexion resistance when the knee joint begins to flex   |
| Gain          | 0–100                     | +/- 10 of the configured value | Increase in flexion resistance (starting with the " <b>Basic flex.</b> " parameter) when flexing the knee joint. The knee joint locks at a certain flexion angle, which depends on the settings for the " <b>Basic flex.</b> " and " <b>Gain</b> " parameters.   |
| Basic ext.    | 0–60                      | +/- 20 of the configured value | Level of extension resistance  |
| Locking angle | 0–90                      | +/- 10 of the configured value | Angle up to which the knee joint can be extended.<br><b>Information:</b> If this parameter is >0, the knee joint is locked in a flexed position in the extension direction. To unlock it, take all weight off the prosthesis and tilt it back for at least 2 seconds. This enables extension of the joint independently of the settings for the " <b>Basic ext.</b> " and " <b>Locking angle</b> " parameters. This may be necessary to switch to basic mode using a movement pattern. |

| Parameter | Adjustment<br>software<br>range | Setting<br>range, app | Meaning  |
|-----------|---------------------------------|-----------------------|--|
| Volume    | 0–4                             | 0–4                   | Volume of beep signal for confirmation tones (e.g. when checking the charge level, switching MyModes). The "0" setting deactivates the audible feedback signals. However, warning signals are still generated if errors occur. |

## 8.3 Turning Bluetooth on the prosthesis on/off

### INFORMATION

Bluetooth on the prosthesis must be turned on in order to use the Cockpit app. If Bluetooth is switched off, it can be turned on by turning the prosthesis upside-down (function only available in basic mode) or by connecting/disconnecting the battery charger. Bluetooth is then turned on for approx. 2 minutes. During this time, the app must be started and used to establish a connection. If required, Bluetooth on the prosthesis can be switched on permanently afterwards (see page 74).

### 8.3.1 Switching Bluetooth off/on using the cockpit app

#### Switching off Bluetooth

- 1) When the component is connected, tap the  symbol in the main menu.  
→ The navigation menu opens.
- 2) In the navigation menu, tap the entry "**Functions**".
- 3) Tap the entry "**Deactivate Bluetooth**".
- 4) Follow the on-screen instructions.

#### Switching on Bluetooth

- 1) Rotate the component or connect/disconnect the battery charger.  
→ Bluetooth is switched on for approx. 2 minutes. During this time, the app must be started in order to establish a connection to the component.
- 2) Follow the on-screen instructions.  
→ If Bluetooth is switched on, the  symbol appears on the screen.

## 8.4 Querying the prosthesis status

### 8.4.1 Query status through cockpit app

- 1) When the component is connected, tap the  symbol in the main menu.
- 2) In the navigation menu, tap the entry "**Status**".

### 8.4.2 Status display in the cockpit app

| Menu option | Description                                      | Possible actions  |
|-------------|--|---|
| Trip: 1747  | Daily step counter                               | Reset the counter by tapping the " <b>Reset</b> " button. |
| Step: 1747  | Total step counter                               | For informational purposes only                           |
| Batt.: 68   | Current prosthesis charge level, as a percentage | For informational purposes only                           |

## 8.5 Deep sleep mode

### INFORMATION

If the **Volume** parameter is set to '0' in the Cockpit app, there are no beep signals (see page 71).

The Cockpit app can be used to place the knee joint into a deep sleep mode, in which power consumption is minimised. The knee joint offers no functionality in this mode. The safety mode resistance values are activated.

It can be awakened from deep sleep mode with the Cockpit app or by connecting the battery charger.

Deep sleep mode can also be deactivated by activating another MyMode.

### 8.5.1 Turning deep sleep mode on/off using the Cockpit app

#### Activating deep sleep mode

Deep sleep mode is displayed like a MyMode and can be activated via the Cockpit app like a MyMode.

Follow the steps in the section "Switching MyModes with the Cockpit app" (see page 75) for switching.

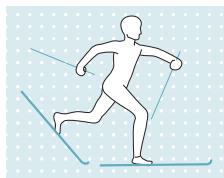
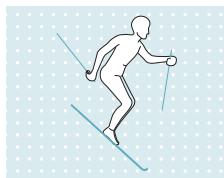
A short beep signal and a short vibration signal indicate that deep sleep mode has been activated.

#### Deactivating deep sleep mode

To deactivate deep sleep mode, select and activate basic mode or a MyMode in the Cockpit app. Deep sleep mode ends automatically.

## 9 MyModes

With the help of adjustment software, the O&P professional can activate and configure MyModes in addition to the basic mode. These can be selected by using the Cockpit app or movement patterns. Switching by using movement patterns has to be activated in the adjustment software by the O&P professional.



These modes are intended for specific motion patterns or postures (e.g. inline skating...). Settings can be adjusted using the Cockpit app (see page 73).

### 9.1 Switching MyModes with the cockpit app

### INFORMATION

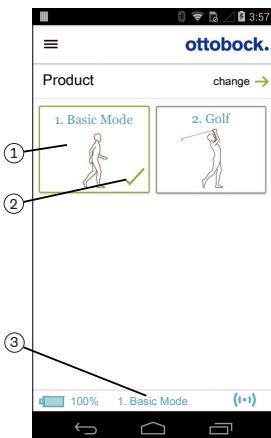
Bluetooth on the prosthesis must be turned on in order to use the Cockpit app.

If Bluetooth is switched off, it can be turned on by turning the prosthesis upside-down (function only available in basic mode) or by connecting/disconnecting the battery charger. Bluetooth is then turned on for approx. 2 minutes. During this time, the app must be started and used to establish a connection. If required, Bluetooth on the prosthesis can be switched on permanently afterwards (see page 74).

## INFORMATION

If the **Volume** parameter is set to '0' in the Cockpit app, there are no beep signals (see page 71).

Once a connection to a prosthesis has been established, the cockpit app can be used to switch between the MyModes.



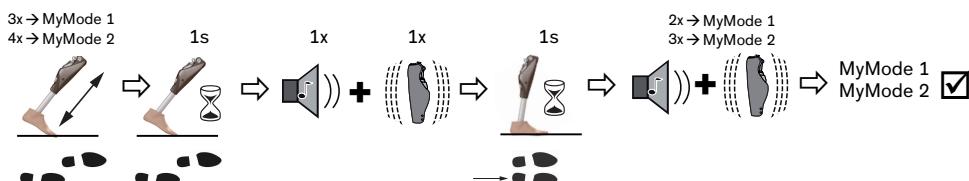
- 1) Tap the symbol of the MyMode (1) you want in the main menu of the app.  
→ A security question for changing the MyMode appears.
- 2) If you want to change the mode, tap the "OK" button.  
→ A beep signal sounds to confirm the switch.
- 3) After switching, a symbol (2) is displayed to identify the active mode.  
→ The current mode is also indicated by the name on the lower edge of the screen (3).

## 9.2 Switching MyModes using motion patterns

### Information on switching

- Switching and the number of movement patterns must be activated by the O&P professional in the adjustment software.
- Before the first step, always check whether the selected mode corresponds to the required motion type.
- If the **Volume** parameter is set to "0" in the Cockpit app, there are no beep signals (see page 71).

### Switching process



- 1) Position the prosthetic leg back slightly.
- 2) While maintaining constant contact with the floor, bounce on the forefoot a number of times in one second depending on the desired MyMode (MyMode 1 = 3 times, MyMode 2 = 4 times).
- 3) Keep the prosthetic leg still in this position (lunge position) for about 1 second without lifting the leg. Taking the weight off is no longer necessary.  
→ A beep and vibration signal will occur to confirm that the movement pattern has been recognised.

**INFORMATION:** If this beep and vibration signal is not emitted, the requirements were not met while bouncing.

- 4) Following the beep and vibration signal, move the prosthetic leg next to the contralateral leg, set it down and keep still for about 1 second.

→ A confirmation signal will sound to indicate that the prosthesis has successfully switched to the corresponding MyMode (2 times = MyMode 1, 3 times = MyMode 2).

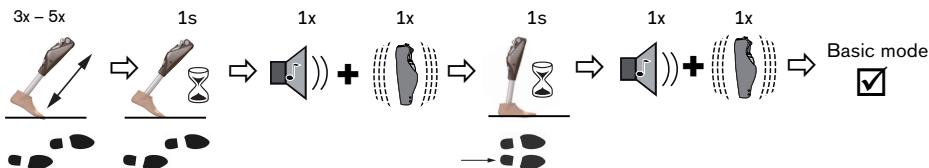
**INFORMATION:** If this confirmation signal does not sound, the leg with the prosthesis was not correctly repositioned and kept still. Repeat the process to correctly switch to the required mode.

## 9.3 Switching from a MyMode back to basic mode

### Information on switching

- Regardless of the configuration of additional MyModes in the adjustment software, it is always possible to switch back to basic mode (mode 1) with a motion pattern.
- It is always possible to switch back to basic mode (mode 1) by connecting/disconnecting the battery charger.
- Before the first step, always check whether the selected mode corresponds to the required motion type.
- If the **Volume** parameter is set to "0" in the Cockpit app, there are no beep signals (see page 71).

### Switching process



- 1) Position the prosthetic leg back slightly.
- 2) While maintaining constant contact with the floor, bounce on the forefoot at least 3 times but not more than 5 times.
- 3) Keep the prosthetic leg still in this position (lunge position) for about 1 second without lifting the leg. Taking the weight off is no longer necessary.  
→ A beep and vibration signal will occur to confirm that the movement pattern has been recognised.

**INFORMATION:** If this beep and vibration signal is not emitted, the requirements were not met while bouncing.

- 4) Move the prosthetic leg in next to the contralateral leg, set it down and keep it still for approx. 1 second.  
→ A confirmation signal will sound to indicate that the prosthesis has successfully switched over to basic mode.

**INFORMATION:** If this confirmation signal does not sound, the leg with the prosthesis was not correctly repositioned and kept still. Repeat the process to correctly switch to the required mode.

## 10 Additional operating states (modes)

### 10.1 Empty battery mode

Beeps and vibration signals are emitted if the available battery charge level is 0% (see page 84). During this time, damping settings are set to their safety mode values. The prosthesis is then switched off. You can switch back to basic mode (mode 1) from empty battery mode by charging the product.

## **10.2 Mode for charging the prosthesis**

The product is non-functional during charging.

The product is set to the safety mode resistance values. These may be low or high depending on the setting in the adjustment software.

## **10.3 Safety mode**

The product automatically switches to safety mode if a critical fault occurs (e.g. failure of a sensor signal). Safety mode remains in effect until the error has been rectified.

Default resistance values are activated in safety mode. This makes limited walking possible for the user even though the product is not active.

The switch to safety mode is indicated by beeps and vibration signals immediately prior to switching (see page 84).

Safety mode can be disabled by connecting then disconnecting the battery charger. If the product switches into safety mode again, this means a permanent error exists. The product must be inspected by an authorised Ottobock Service Centre.

## **10.4 Overheating mode**

When the hydraulic unit overheats due to uninterrupted, increased activity (e.g. extended walking downhill), the flexion resistance is increased along with the rising temperature in order to counteract the overheating. When the hydraulic unit cools down, the product switches back to the settings that existed prior to overheating mode.

Overheating mode is not activated in the MyModes.

Overheating mode is indicated by a long vibration every 5 seconds.

### **The following functions are deactivated in overheating mode:**

- Sitting function
- Display of the battery charge level without additional equipment
- Switching to a MyMode
- Changes to the prosthesis setting

## **11 Storage and bleeding**

Air may accumulate in the hydraulic unit if the product is stored for longer periods and not in an upright position. This is noticeable through sounds and irregular damping behaviour.

The automatic bleeding mechanism ensures that all functions of the product are again intact after approximately 10 - 20 steps.

### **Storage**

- Before storing the knee joint, the knee head has to be extended. The knee head must not be flexed!
- Avoid extended disuse of the product (use the product regularly).

## **12 Cleaning**

1) Clean the product with a damp cloth (fresh water) when needed.

2) Dry the product with a lint-free cloth and allow it to air dry fully.

## **13 Maintenance**

Regular maintenance (service inspections) is mandatory in the interest of your own safety and in order to maintain operating reliability and protect the warranty, maintain basic safety and the essential performance characteristics, and ensure safety in regards to EMC.

The following maintenance intervals must be observed depending on the country/region:

| <b>Country/region</b>                          | <b>Maintenance interval</b> |
|--|-----------------------------|
| All countries/regions except:<br>USA, CAN, RUS | 24 months                   |

| <b>Country/region</b> | <b>Maintenance interval</b>                  |
|-----------------------|--|
| USA, CAN, RUS         | As needed*,<br>No later than every 36 months |

\*As needed: the maintenance interval depends on the user's activity level. For users with a normal to low activity level, with up to 1,800 steps per day, the expected maintenance interval is 3 years. For highly active users with more than 1,800 steps per day, the expected maintenance interval is 2 years.

When maintenance is due, this is indicated by feedback after disconnecting the battery charger (see the section "Operating states/error signals", see page 83).

Additional services such as repairs may be provided in the course of maintenance. These additional services may be provided free of charge or can be billable according to an advance cost estimate, depending on the extent and validity of the warranty.

The following components always have to be submitted to the O&P professional for maintenance and repairs:

The prosthesis, battery charger, charging adapter (if used as an accessory) and power supply.

## **14 Legal information**

All legal conditions are subject to the respective national laws of the country of use and may vary accordingly.

### **14.1 Liability**

The manufacturer will only assume liability if the product is used in accordance with the descriptions and instructions provided in this document. The manufacturer will not assume liability for damage caused by disregarding the information in this document, particularly due to improper use or unauthorised modification of the product.

### **14.2 Trademarks**

All product names mentioned in this document are subject without restriction to the respective applicable trademark laws and are the property of the respective owners.

All brands, trade names or company names may be registered trademarks and are the property of the respective owners.

Should trademarks used in this document fail to be explicitly identified as such, this does not justify the conclusion that the denotation in question is free of third-party rights.

Bluetooth is a registered trademark of Bluetooth SIG, Inc.

### **14.3 CE conformity**

Otto Bock Healthcare Products GmbH hereby declares that the product is in compliance with applicable European requirements for medical devices.

The product meets the requirements of the RoHS Directive 2011/65/EU on the restriction of the use of certain hazardous substances in electrical and electronic devices.

This product meets the requirements of the 2014/53/EU directive.

The full text of the regulations and requirements is available at the following Internet address:  
<http://www.ottobock.com/conformity>

### **14.4 Local Legal Information**

Legal information that applies **exclusively** to specific countries is written in the official language of the respective country of use in this chapter.

This device complies with part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the following two conditions:

- 1) This device may not cause harmful interference, and
- 2) This device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Reorient or relocate the receiving antenna.
- Increase the separation between the equipment and receiver.
- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
- Consult the dealer or an experienced radio/ TV technician for help.

Any changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

**Caution: Exposure to Radio Frequency Radiation.**

This device must not be co-located or operating in conjunction with any other antenna or transmitter.

This device contains licence-exempt transmitter(s)/receiver(s) that comply with Innovation, Science and Economic Development Canada's licence-exempt RSS(s)..

Operation is subject to the following two conditions:

- (1) This device may not cause interference.
- (2) This device must accept any interference, including interference that may cause undesired operation of the device.

L'émetteur/récepteur exempt de licence contenu dans le présent appareil est conforme aux CNR d'Innovation, Sciences et Développement économique Canada applicables aux appareils radio exempts de licence. L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes:

- (1) L'appareil ne doit pas produire de brouillage;
- (2) L'appareil doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

**Caution: Exposure to Radio Frequency Radiation.**

The installer of this radio equipment must ensure that the antenna is located or pointed such that it does not emit RF field in excess of Health Canada limits for the general population.

**Caution: Federal law (USA) restricts this device to sale by or on the order of a practitioner licensed by law of the State in which he/she practices to use or order the use of the device.**

## 15 Technical data

| Environmental conditions             |   |
|--------------------------------------|---|
| Transportation in original packaging | -25°C/-13°F to +70°C/+158°F   |
| Transportation without packaging     | -25°C/-13°F to +70°C/+158°F<br>Max. 93% relative humidity, non-condensing |
| Storage ( $\leq$ 3 months)           | -20°C/-4°F to +40°C/+104°F<br>Max. 93% relative humidity, non-condensing  |
| Long-term storage ( $>$ 3 months)    | -20°C/-4°F to +20°C/+68°F<br>Max. 93% relative humidity, non-condensing   |

| <b>Environmental conditions</b> |   |
|---------------------------------|---|
| Operation                       | -10°C/+14°F to +60°C/+140°F<br>Max. 93% relative humidity, non-condensing |
| Charging the battery            | +10°C/+50°F to +45°C/+113°F   |

| <b>Product</b>  |  |
|---|--|
| Reference number  | 3C98-3*/3C88-3*  |
| Mobility grade (MOBIS)  | 2 to 4   |
| Maximum body weight including additional weight                         | 136 kg/300 lb  |
| Minimum body weight   | 45 kg/100 lb<br>The treatment of users below this body weight is also possible, provided a trial fitting by a certified O&P professional confirms that these users are able to fully utilise the prosthesis. |
| Protection rating   | IP67   |
| Water resistance  | Weatherproof but not corrosion-resistant<br>Not designed for prolonged underwater use or prolonged submersion  |
| Maximum possible flexion angle  | 130°   |
| Maximum possible flexion angle with preinstalled flexion stops          | 122°   |
| Weight of the prosthesis without Protective Cover                       | Approx. 1,250 g ±25 g/44.09 oz ±0.88 oz  |
| Expected lifetime if prescribed maintenance intervals are complied with | 6 years  |
| Test procedure  | ISO 10328-P6-136 kg/3 million load cycles  |

| <b>Data communication</b>    |                                      |
|------------------------------|--------------------------------------|
| Wireless technology          | Bluetooth 5.0 (Bluetooth Low Energy) |
| Distance range               | Approx. 10 m / 32.8 ft               |
| Frequency range              | 2,402 MHz to 2,480 MHz               |
| Modulation                   | GFSK                                 |
| Data rate (over the air)     | Up to 2 Mbps                         |
| Maximum output power (EIRP): | +4 dBm (~2.5 mW)                     |

| <b>Prosthesis battery</b>   |                               |
|---|-------------------------------|
| Battery type  | Li-Ion                        |
| Charging cycles (charging and discharging cycles) after which at least 80% of the original battery capacity remains available | 500                           |
| Charge level after 1 hour charging time   | 30 %                          |
| Charge level after 2 hours charging time  | 50 %                          |
| Charge level after 4 hours charging time  | 80 %                          |
| Charge level after 8 hours charging time  | Fully charged                 |
| Product behaviour during the charging process   | The product is non-functional |

|  |  |
|--|--|
| <b>Prosthesis battery</b>  |  |
| Operating time of the prosthesis with new, fully charged battery at room temperature | At least 16 hours of uninterrupted walking<br>Approx. 2 days with average use  |
| <b>Power supply unit</b>   |  |
| Reference number   | 757L16-4   |
| Type   | FW8001M/12   |
| Storage and transport in original packaging  | -40 °C/-40 °F to +70 °C/+158 °F<br>10% to 95% relative humidity, non-condensing  |
| Storage and transport without packaging  | -40 °C/-40 °F to +70 °C/+158 °F<br>10% to 95% relative humidity, non-condensing  |
| Operation  | 0 °C/+32 °F to +50 °C/+122 °F<br>Max. 95% relative humidity<br>Air pressure: 70–106 kPa (up to 3,000 m without pressure equalisation)                        |
| Input voltage  | 100 V~ to 240 V~   |
| Mains frequency  | 50 Hz to 60 Hz   |
| Output voltage   | 12 V ==  |
| <b>Battery charger</b>   |  |
| Reference number   | 4E50*  |
| Storage and transport in original packaging  | -25 °C/-13 °F to +70 °C/+158 °F  |
| Storage and transport without packaging  | -25 °C/-13 °F to +70 °C/+158 °F<br>Max. 93% relative humidity, non-condensing  |
| Operation  | 0 °C/+32 °F to +40 °C/+104 °F<br>Max. 93% relative humidity, non-condensing  |
| Input voltage  | 12 V ==  |
| Service life   | 8 years  |
| <b>Cockpit app</b>   |  |
| Reference number   | 4X441-V2=*   |
| Version  | Version 2.5.0 or higher  |
| Supported operating system   | See the information in the respective online store (e.g. Apple App Store, Google Play Store, etc.) regarding compatibility with mobile devices and versions. |
| Website for download   | <a href="https://www.ottobock.com/cockpitapp">https://www.ottobock.com/cockpitapp</a>  |

## 16 Appendices

### 16.1 Symbols Used



Manufacturer



Type BF applied part



Compliance with the requirements according to "FCC Part 15" (USA)



Compliance with the requirements under the "Radiocommunications Act" (AUS)



Non-ionising radiation



Dustproof, protection against temporary submersion



The product's Bluetooth wireless module can establish a connection to mobile devices with the following operating systems: iOS (iPhone, iPad, iPod...) and Android



In some jurisdictions it is not permissible to dispose of these products with unsorted household waste. Disposal that is not in accordance with the regulations of your country may have a detrimental impact on health and the environment. Please observe the instructions of your national authority pertaining to return and collection.



Declaration of conformity according to the applicable European directives



Serial number (YYYY WW NNN)

YYYY – year of manufacture

WW – week of manufacture

NNN – sequential number



Lot number (PPPP YYYY WW)

PPPP – plant

YYYY – year of manufacture

WW – week of manufacture



Article number



Medical device



Caution, hot surface

## 16.2 Operating states/error signals

The prosthesis indicates operating states and error messages through beeps and vibration signals.

## 16.2.1 Signals for operating states

### Battery charger connected/disconnected

| Beep signal | Vibration signal      | Event  |
|-------------|-----------------------|--|
| 1x short    | -                     | Battery charger is connected or battery charger already disconnected prior to start of charging mode |
| -           | 3x short              | Charging mode started (3 sec. after connecting battery charger)                                      |
| 1x short    | 1x before beep signal | Battery charger disconnected after start of charging mode  |

### Mode switching

#### INFORMATION

If the **Volume** parameter is set to '0' in the Cockpit app, there are no beep signals (see page 71).

| Beep signal | Vibration signal | Additional action performed   | Result   |
|-------------|------------------|---|--|
| 1 x short   | 1 x short        | Mode switching using the Cockpit app  | Mode switching is performed using the Cockpit app. |
| 1 x short   | 1 x short        | Bouncing on the forefoot followed by holding still for 1 second in the walking position | Bouncing pattern recognised.                       |
| 1 x short   | 1 x short        | Prosthetic leg moved next to contralateral leg, set down and kept still for 1 second    | Switching to basic mode (mode 1) carried out.      |
| 2 x short   | 2 x short        | Prosthetic leg moved next to contralateral leg, set down and kept still for 1 second    | Switching to MyMode 1 (mode 2) carried out.        |
| 3 x short   | 3 x short        | Prosthetic leg moved next to contralateral leg, set down and kept still for 1 second    | Switching to MyMode 2 (mode 3) carried out.        |

## 16.2.2 Warnings/error signals

### Error during use

| Beep signal | Vibration signal                          | Event                          | Required action   |
|-------------|---|--------------------------------|---|
| -           | 1 x long at interval of approx. 5 seconds | Overheated hydraulic unit      | Reduce activity.  |
| -           | 3 x long                                  | Battery charge level under 25% | Charge battery soon.  |
| -           | 5 x long                                  | Charge level under 15%         | Charge battery immediately; the product will be switched off after the next warning signal. |

| <b>Beep signal</b> | <b>Vibration signal</b>                      | <b>Event</b>  | <b>Required action</b>   |
|--------------------|--|---|--|
| 10 x long          | 10 x long                                    | Charge level 0%<br>After the beep and vibration signals, the product switches to empty battery mode and then switches off.                        | Charge the battery.  |
| 30 x long          | 1 x long, 1 x short repeated every 3 seconds | <b>Severe error/indication of safety mode activation</b><br>e.g. one or more sensors are not operational.   | Walking possible with restrictions. Please note the possible change in flexion/extension resistance.<br>Attempt to reset this error by connecting/disconnecting the battery charger. The battery charger must be connected for at least 5 seconds before it is disconnected.<br>If the error persists, use of the product is prohibited. The product must be inspected immediately by an O&P professional. |
| -                  | Continuous                                   | <b>Total failure</b><br>Electronic control no longer possible.<br>Safety mode active or undetermined valve state. Undetermined product behaviour. | Attempt to reset this error by connecting/disconnecting the battery charger.<br>If the error persists, use of the product is prohibited. The product must be inspected immediately by an O&P professional.   |

#### Error while charging the product

| <b>LED on power supply</b> | <b>LED on battery charger</b> | <b>Error</b>  | <b>Resolution</b>  |
|----------------------------|-------------------------------|---|--|
| ○                          | ○ ○ ⓘ                         | Country-specific plug adapter not fully engaged on power supply | Check whether the country-specific plug adapter is fully engaged on the power supply.            |
|                            |                               | Non-functional socket   | Check socket with another electric device.   |
|                            |                               | Defective power supply  | The battery charger and power supply must be inspected by an authorised Ottobock Service Centre. |

| <b>LED on power supply</b> | <b>LED on battery charger</b> | <b>Error</b>  | <b>Resolution</b>   |
|----------------------------|-------------------------------|---|---|
|                            |                               | No connection between battery charger and power supply                | Check whether the charging cable plug is fully engaged on the battery charger.  |
|                            |                               | Defective battery charger   | The battery charger and power supply must be inspected by an authorised Ottobock Service Centre.  |
|                            |                               | Battery is fully charged (or connection with product is interrupted). | <p>Take note of the confirmation signal for differentiation.<br/>When the battery charger is connected or disconnected, a self-test is conducted and confirmed by a beep and vibration signal.<br/>The battery is fully charged if this signal is heard.<br/>If no signal is emitted, the connection to the product is interrupted.</p> <p>If the connection to the product is interrupted, an authorised Ottobock Service Centre must inspect the product, battery charger and power supply.</p> |
|                            |                               |   |   |

| <b>Beep signal</b>                                       | <b>Error</b>   | <b>Resolution</b>  |
|--|--|--|
| 4 x short at intervals of approx. 20 sec. (continuously) | Charging the battery outside the allowable temperature range | Check whether the specified ambient conditions for charging the battery are met (see page 80). |

### 16.2.3 Error messages while establishing a connection with the cockpit app

| <b>Error message</b>  | <b>Cause</b>  | <b>Correction</b>   |
|---|---|---|
| <b>Component was connected to another device. Establish connection?</b> | The component was connected to another device   | To disconnect the original connection, tap the "OK" button.<br>If the original connection is not to be disconnected, tap the "Cancel" button. |
| <b>Mode change failed</b>   | An attempt was made to switch to a different MyMode while the component was in motion (e. g. while walking) | For safety reasons, switching MyModes is only permitted when components are at rest, e. g. while standing or sitting.                         |

| Error message | Cause   | Correction   |
|---------------|---|--|
|               | A current connection to the component was interrupted | <p>Check the following points:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Distance from the component to the device</li> <li>Charge level of the component's battery</li> <li>Bluetooth of the component switched on? (Switching Bluetooth of the component on/off)</li> <li>Hold the component with the sole of the foot facing up to make the component "visible" for 2 minutes.</li> <li>If multiple components were stored, was the correct component selected?</li> </ul> |

#### 16.2.4 Status signals

##### Battery charger is connected

| LED on power supply | LED on battery charger | Event  |
|---------------------|------------------------|--|
|                     |                        | Power supply and battery charger operational |

##### Battery charger disconnected

| Beep signal | Vibration signal | Event  |
|-------------|------------------|--|
| 1 x short   | 1 x short        | Self-test completed successfully. Product is operational.  |
| 3 x short   | -                | <p>Maintenance note<br/>Conduct the self-test again by connecting/disconnecting the battery charger. If the beep signal sounds again, visit your O&amp;P professional soon. If necessary, he or she will forward the product to an authorised Ottobock Service Center.</p> <p>The product can be used without restrictions. However, vibration signals may not be generated.</p> |
| -           | -                | Conduct the self-test again by connecting/disconnecting the battery charger. If no beep and/or vibration signal is emitted after connecting/disconnecting the battery charger again, the product must be inspected by the O&P professional.  |

##### Battery charge level

| Battery charger |   |
|-----------------|---|
|                 | Battery is being charged, battery charge level is less than 50% |
|                 | Battery is being charged, battery charge level is over 50%      |

|  |  |
|--|--|
| <b>Battery charger</b>   |  |
|  | <p>Battery is fully charged (or connection with product is interrupted). Take note of the confirmation signal for differentiation.</p> <p>When the battery charger is connected or disconnected, a self-test is conducted and confirmed by a beep and vibration signal.</p> <p>The battery is fully charged if this signal is heard.</p> <p>If no signal is emitted, the connection to the product is interrupted.</p> |

## 16.3 Directives and manufacturer's declaration

### 16.3.1 Electromagnetic environment

This product is designed for operation in the following electromagnetic environments:

- Operation in a professional healthcare facility (e.g. hospital, etc.)
- Operation in areas of home healthcare (e.g. use at home, use outdoors)

Observe the safety notices in the section "Information on proximity to certain areas" (see page 55).

### Electromagnetic emissions

| Interference measurements                               | Compliance                                      | Electromagnetic environment directive  |
|---|---|--|
| HF emissions according to CISPR 11                      | Group 1/class B                                 | The product uses HF energy exclusively for its internal functioning. Its HF emissions are therefore very low, and interference with neighbouring electronic devices is unlikely. |
| Harmonics according to IEC 61000-3-2                    | Not applicable – power below 75 W               | –  |
| Voltage fluctuations/flicker according to IEC 61000-3-3 | Product meets the requirements of the standard. | –  |

### Electromagnetic interference immunity

| Phenomenon                                   | EMC basic standard or test procedure | Interference immunity test level   |
|--|--------------------------------------|--|
| Electrostatic discharge                      | IEC 61000-4-2                        | $\pm 8$ kV contact<br>$\pm 2$ kV, $\pm 4$ kV, $\pm 8$ kV, $\pm 15$ kV air, |
| High-frequency electromagnetic fields        | IEC 61000-4-3                        | 10 V/m<br>80 MHz to 2.7 GHz<br>80% AM at 1 kHz                             |
| Magnetic fields with rated power frequencies | IEC 61000-4-8                        | 30 A/m<br>50 Hz or 60 Hz   |
| Electrical fast transients/bursts            | IEC 61000-4-4                        | $\pm 2$ kV<br>100 kHz repetition rate                                      |
| Surges<br>Line against line                  | IEC 61000-4-5                        | $\pm 0.5$ kV, $\pm 1$ kV   |

| <b>Phenomenon</b>                                       | <b>EMC basic standard or test procedure</b> | <b>Interference immunity test level</b>  |
|---|---|--|
| Conducted interference induced by high-frequency fields | IEC 61000-4-6                               | 3 V<br>0.15 MHz to 80 MHz<br>6 V in ISM and amateur frequency bands between 0.15 MHz and 80 MHz<br>80% AM at 1 kHz |
| Voltage drops   | IEC 61000-4-11                              | 0% $U_T$ ; 1/2 period<br>At 0, 45, 90, 135, 180, 225, 270 and 315 degrees  |
|   |   | 0% $U_T$ ; 1 period and<br>70% $U_T$ ; 25/30 periods<br>Single phase: at 0 degrees                                 |
| Voltage interruptions                                   | IEC 61000-4-11                              | 0% $U_T$ ; 250/300 periods   |

### Interference resistance against wireless communication devices

| <b>Test frequency [MHz]</b> | <b>Frequency band [MHz]</b> | <b>Radio service</b>  | <b>Modulation</b>                   | <b>Maximum power [W]</b> | <b>Distance [m]</b> | <b>Interference immunity test level [V/m]</b> |
|-----------------------------|-----------------------------|---|-------------------------------------|--------------------------|---------------------|---|
| 385                         | 380 to 390                  | TETRA 400   | Pulse modulation 18 Hz              | 1.8                      | 0.3                 | 27  |
| 450                         | 430 to 470                  | GMRS 460, FRS 460   | FM $\pm 5$ kHz deviation 1 kHz sine | 1.8                      | 0.3                 | 28  |
| 710                         | 704 to 787                  | LTE band 13, 17   | Pulse modulation 217 Hz             | 0.2                      | 0.3                 | 9   |
| 745                         |                             |   |                                     |                          |                     |   |
| 780                         |                             |   |                                     |                          |                     |   |
| 810                         | 800 to 960                  | GSM 800/900, TETRA 800, iDEN 820, CDMA 850, GSM 800/900, LTE band 5 | Pulse modulation 18 Hz              | 2                        | 0.3                 | 28  |
| 870                         |                             |   |                                     |                          |                     |   |
| 930                         |                             |   |                                     |                          |                     |   |
| 1,720                       | 1,700 to 1,990              | GSM 1800; CDMA 1900; GSM 1900; DECT; LTE band 1, 3, 4, 25; UMTS     | Pulse modulation 217 Hz             | 2                        | 0.3                 | 28  |
| 1,845                       |                             |   |                                     |                          |                     |   |
| 1,970                       |                             |   |                                     |                          |                     |   |

| <b>Test frequency [MHz]</b> | <b>Frequency band [MHz]</b> | <b>Radio service</b>  | <b>Modulation</b>          | <b>Maximum power [W]</b> | <b>Distance [m]</b> | <b>Interference immunity test level [V/m]</b> |
|-----------------------------|-----------------------------|---|----------------------------|--------------------------|---------------------|---|
| 2,450                       | 2,400 to 2,570              | Bluetooth<br>WLAN 802.1-1 b/g/n,<br>RFID 2450<br>LTE band 7 | Pulse modulation<br>217 Hz | 2                        | 0.3                 | 28  |
| 5,240                       | 5,100 to 5,800              | WLAN 802.1-1 a/n  | Pulse modulation<br>217 Hz | 0.2                      | 0.3                 | 9   |
| 5,500                       |                             |   |                            |                          |                     |   |
| 5,785                       |                             |   |                            |                          |                     |   |

|          |   |            |
|----------|---|------------|
| <b>1</b> | <b>Avant-propos .....</b>   | <b>94</b>  |
| <b>2</b> | <b>Description du produit.....</b>  | <b>94</b>  |
| 2.1      | Construction.....   | 94         |
| 2.2      | Fonctionnement .....  | 94         |
| <b>3</b> | <b>Utilisation conforme .....</b>   | <b>95</b>  |
| 3.1      | Usage prévu .....   | 95         |
| 3.2      | Conditions d'utilisation.....   | 95         |
| 3.3      | Indications.....  | 95         |
| 3.4      | Contre-indications .....  | 95         |
| 3.4.1    | Contre-indications absolues.....  | 95         |
| 3.5      | Qualification .....   | 96         |
| <b>4</b> | <b>Sécurité .....</b>   | <b>97</b>  |
| 4.1      | Signification des symboles de mise en garde .....                                     | 97         |
| 4.2      | Structure des consignes de sécurité .....   | 97         |
| 4.3      | Consignes générales de sécurité.....  | 97         |
| 4.4      | Remarques relatives à l'alimentation électrique / à la charge de l'accumulateur.....  | 99         |
| 4.5      | Consignes relatives au chargeur/adaptateur de charge .....                            | 100        |
| 4.6      | Remarques relatives au séjour dans des endroits particuliers .....                    | 101        |
| 4.7      | Consignes relatives à l'utilisation .....   | 102        |
| 4.8      | Remarques relatives aux modes de sécurité .....                                       | 104        |
| 4.9      | Consignes pour une utilisation avec un système d'implant ostéo-intégré.....           | 105        |
| 4.10     | Consignes lors de l'utilisation d'un terminal mobile avec l'application Cockpit ..... | 105        |
| <b>5</b> | <b>Fournitures et accessoires.....</b>  | <b>106</b> |
| 5.1      | Contenu de la livraison .....   | 106        |
| 5.2      | Accessoires .....   | 106        |
| <b>6</b> | <b>Charger l'accumulateur .....</b>   | <b>106</b> |
| 6.1      | Raccorder le bloc d'alimentation et le chargeur .....                                 | 107        |
| 6.2      | Charger l'accumulateur de la prothèse .....   | 107        |
| 6.3      | Affichage de l'état de charge actuel .....  | 108        |
| 6.3.1    | Affichage de l'état de charge sans appareils supplémentaires .....                    | 108        |
| 6.3.2    | Affichage de l'état de charge actuel via l'application Cockpit .....                  | 108        |
| <b>7</b> | <b>Application Cockpit .....</b>  | <b>109</b> |
| 7.1      | Configuration minimale requise .....  | 109        |
| 7.2      | Première connexion entre l'application Cockpit et le composant .....                  | 109        |
| 7.2.1    | Premier démarrage de l'application Cockpit.....                                       | 110        |
| 7.3      | Éléments de commande de l'application Cockpit.....                                    | 111        |
| 7.3.1    | Menu de navigation de l'application Cockpit .....                                     | 112        |
| 7.4      | Gestion des composants .....  | 112        |
| 7.4.1    | Ajouter un composant .....  | 112        |
| 7.4.2    | Supprimer un composant.....   | 113        |
| 7.4.3    | Connecter un composant avec plusieurs terminaux mobiles .....                         | 113        |

|           |   |             |
|-----------|---|-------------|
| <b>8</b>  | <b>Utilisation .....</b>  | <b>.113</b> |
| 8.1       | Modèles de mouvement en mode de base (mode 1) .....                                 | .113        |
| 8.1.1     | Être debout .....   | .114        |
| 8.1.1.1   | Fonction position debout .....  | .114        |
| 8.1.2     | Marcher.....  | .114        |
| 8.1.3     | S'asseoir .....   | .115        |
| 8.1.4     | Être assis.....   | .115        |
| 8.1.4.1   | Fonction position assise .....  | .115        |
| 8.1.5     | Se lever .....  | .115        |
| 8.1.6     | Monter un escalier .....  | .116        |
| 8.1.7     | Descendre un escalier.....  | .116        |
| 8.1.8     | Descendre une pente .....   | .116        |
| 8.1.9     | Descendre des marches plates .....  | .117        |
| 8.1.10    | Se mettre à genoux .....  | .117        |
| 8.2       | Modification des réglages de la prothèse.....                                       | .117        |
| 8.2.1     | Modification du réglage de la prothèse via l'application Cockpit .....              | .118        |
| 8.2.2     | Vue d'ensemble des paramètres de réglage dans le mode de base .....                 | .118        |
| 8.2.3     | Vue d'ensemble des paramètres de réglage dans les MyModes .....                     | .119        |
| 8.3       | Désactiver/activer la fonction Bluetooth de la prothèse .....                       | .120        |
| 8.3.1     | Activer/désactiver la fonction Bluetooth via l'application Cockpit .....            | .120        |
| 8.4       | Interrogation de l'état de la prothèse .....  | .121        |
| 8.4.1     | Interroger l'état avec l'application Cockpit .....                                  | .121        |
| 8.4.2     | Affichage d'état dans l'application Cockpit .....                                   | .121        |
| 8.5       | Mode de sommeil profond .....   | .121        |
| 8.5.1     | Activer/désactiver le mode de sommeil profond au moyen de l'application Cockpit ... | .121        |
| <b>9</b>  | <b>MyModes .....</b>  | <b>.121</b> |
| 9.1       | Changement de MyMode avec l'application Cockpit .....                               | .122        |
| 9.2       | Commutation des MyModes par modèle de mouvement .....                               | .122        |
| 9.3       | Retour au mode de base à partir d'un MyMode .....                                   | .123        |
| <b>10</b> | <b>Etats de fonctionnement complémentaires (modes) .....</b>                        | <b>.124</b> |
| 10.1      | Mode accumulateur déchargé .....  | .124        |
| 10.2      | Mode pendant la charge de la prothèse.....  | .124        |
| 10.3      | Mode de sécurité.....   | .124        |
| 10.4      | Mode de température trop élevée .....   | .124        |
| <b>11</b> | <b>Entreposage et purge d'air.....</b>  | <b>.125</b> |
| <b>12</b> | <b>Nettoyage .....</b>  | <b>.125</b> |
| <b>13</b> | <b>Maintenance .....</b>  | <b>.125</b> |
| <b>14</b> | <b>Informations légales .....</b>   | <b>.125</b> |
| 14.1      | Responsabilité.....   | .125        |
| 14.2      | Marque.....   | .126        |
| 14.3      | Conformité CE .....   | .126        |
| 14.4      | Informations légales locales .....  | .126        |
| <b>15</b> | <b>Caractéristiques techniques .....</b>  | <b>.127</b> |

|           |  |            |
|-----------|--|------------|
| <b>16</b> | <b>Annexes .....</b>   | <b>129</b> |
| 16.1      | Symboles utilisés.....   | 129        |
| 16.2      | États de fonctionnement / signaux de défaut.....   | 130        |
| 16.2.1    | Signalisation des états de fonctionnement .....  | 131        |
| 16.2.2    | Signaux d'avertissement/de défaut.....   | 131        |
| 16.2.3    | Messages d'erreur apparaissant à l'établissement de la connexion avec<br>l'application Cockpit ..... | 134        |
| 16.2.4    | Signaux d'état .....   | 134        |
| 16.3      | Directives et déclaration du fabricant.....  | 135        |
| 16.3.1    | Environnement électromagnétique .....  | 135        |

# 1 Avant-propos

## INFORMATION

Date de la dernière mise à jour : 2022-02-24

- ▶ Veuillez lire attentivement l'intégralité de ce document avant d'utiliser le produit ainsi que respecter les consignes de sécurité.
- ▶ Demandez au personnel spécialisé de vous expliquer comment utiliser le produit en toute sécurité.
- ▶ Adressez-vous au personnel spécialisé si vous avez des questions concernant le produit ou en cas de problèmes.
- ▶ Signalez tout incident grave survenu en rapport avec le produit, notamment une aggravation de l'état de santé, au fabricant et à l'autorité compétente de votre pays.
- ▶ Conservez ce document.

Dans la suite du texte, le produit « C-Leg 3C98-3\* 3C88-3\* » sera désigné par les termes suivants : produit, prothèse, articulation de genou, composant.

Ces instructions d'utilisation vous fournissent des informations importantes relatives à l'utilisation, au réglage et à la manipulation du produit.

Ne procédez à la mise en service du produit qu'en vous conformant aux informations figurant dans les documents fournis avec le produit.

## 2 Description du produit

### 2.1 Construction

Le produit est constitué des composants suivants :



1. Tête du genou avec possibilité de raccordement proximal (adaptateur de pyramide ou raccord fileté)
2. DEL (bleue) pour l'affichage de la connexion Bluetooth
3. Butées de flexion 8° (déjà montées à la livraison)
4. Accumulateur et caches
5. Unité hydraulique
6. Protection de la prise chargeur
7. Prise chargeur
8. Vis de serrage distales du tube

### 2.2 Fonctionnement

Ce produit dispose d'une phase d'appui et d'une phase pendulaire commandées par microprocesseur.

Utilisant les valeurs mesurées par un système de capteurs intégré, le microprocesseur commande un système hydraulique qui agit sur le comportement d'amortissement du produit.

Les données des capteurs sont actualisées et analysées 100 fois par seconde. Le comportement du produit s'adapte ainsi de manière dynamique et en temps réel au mouvement actuel (phase de la marche).

La phase d'appui et la phase pendulaire commandées par microprocesseur permettent d'adapter le produit à vos besoins.

Pour cela, le produit est réglé par le personnel spécialisé à l'aide d'un logiciel de réglage.

Le produit dispose de MyModes pour les types de mouvement spécifiques (p. ex. ski de fond...). Ils sont prérglés dans le logiciel de réglage par l'orthoprotésthiste et peuvent être activés au moyen de modèles de mouvements spécifiques et de l'application Cockpit (consulter la page 121).

En cas de défaut dans le produit, le mode de sécurité permet un fonctionnement limité. Pour cela, des paramètres de résistance prédéfinis par le produit sont réglés (consulter la page 124).

Le mode d'accumulateur déchargé permet de marcher en toute sécurité quand l'accumulateur est vide. Pour cela, des paramètres de résistance prédéfinis par le produit sont réglés (consulter la page 124).

### **Le système hydraulique commandé par microprocesseur présente les avantages suivants :**

- Rapprochement de la démarche à la démarche physiologique
- Sécurité en position debout et pendant la marche
- Adaptation des caractéristiques du produit aux différents terrains, différentes inclinaisons des terrains, situations de marche et vitesses de marche

## **3 Utilisation conforme**

### **3.1 Usage prévu**

Le produit est **exclusivement** destiné à l'appareillage exoprotésthétique des membres inférieurs.

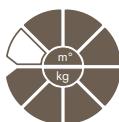
### **3.2 Conditions d'utilisation**

Le produit a été conçu pour des activités de la vie quotidienne et ne doit pas être utilisé pour des activités inhabituelles. Ces activités inhabituelles concernent notamment les sports extrêmes (escalade libre, saut en parachute, parapente, etc.).

Pour obtenir des informations sur les conditions d'environnement autorisées, consultez les caractéristiques techniques (consulter la page 127).

Le produit est **exclusivement** prévu pour l'appareillage d'**un seul** utilisateur. Le fabricant interdit toute utilisation du produit sur une tierce personne.

Le fonctionnement de nos composants est optimal lorsqu'ils sont associés à des composants appropriés, sélectionnés selon le poids de l'utilisateur et le niveau de mobilité, identifiables à l'aide de notre information sur la classification MOBIS et disposant de connecteurs modulaires adaptés.



Le produit est recommandé pour le niveau de mobilité 2 (marcheur limité en extérieur), le niveau de mobilité 3 (marcheur illimité en extérieur) et le niveau de mobilité 4 (marcheur illimité en extérieur avec des exigences particulièrement élevées).

Admis pour les patients dont le poids **n'excède pas 136 kg**.

### **3.3 Indications**

- Pour les utilisateurs ayant subi une désarticulation de genou, une amputation fémorale ou une désarticulation de hanche
- En cas d'amputation unilatérale ou bilatérale
- Pour les personnes touchées par la dysmérie et dont les caractéristiques du moignon correspondent à une amputation fémorale, une désarticulation du genou ou de la hanche
- L'utilisateur doit présenter les aptitudes physiques et mentales nécessaires à la perception des signaux optiques/acoustiques et/ou des vibrations mécaniques

### **3.4 Contre-indications**

#### **3.4.1 Contre-indications absolues**

- Poids du patient supérieur à 136 kg

### **3.5 Qualification**

Seul le personnel spécialisé formé à cet effet par Ottobock est autorisé à effectuer des appareillages avec le produit.

Si le produit est raccordé à un système d'implant ostéo-intégré, le personnel spécialisé doit être également agréé pour le raccordement à un système d'implant ostéo-intégré.

## 4 Sécurité

### 4.1 Signification des symboles de mise en garde

|                      |  |
|----------------------|--|
| <b>AVERTISSEMENT</b> | Mise en garde contre les éventuels risques d'accidents et de blessures graves. |
| <b>PRUDENCE</b>      | Mise en garde contre les éventuels risques d'accidents et de blessures.        |
| <b>AVIS</b>          | Mise en garde contre les éventuels dommages techniques.                        |

### 4.2 Structure des consignes de sécurité

|  |
|--|
| <b>AVERTISSEMENT</b>   |
| <b>Le titre désigne la source et/ou le type de risque</b>  |
| L'introduction décrit les conséquences du non-respect de la consigne de sécurité. S'il s'agit de plusieurs conséquences, ces dernières sont désignées comme suit :   |
| > par ex. : conséquence 1 si le risque n'a pas été pris en compte<br>> par ex. : conséquence 2 si le risque n'a pas été pris en compte<br>► Ce symbole désigne les activités/actions à observer/appliquer afin d'écartier le risque. |

### 4.3 Consignes générales de sécurité

|  |
|--|
| <b>AVERTISSEMENT</b>   |
| <b>Non-respect des consignes de sécurité</b>   |
| Dommages corporels/matériels dus à l'utilisation du produit dans certaines situations.<br>► Respectez les consignes de sécurité et mesures mentionnées dans ce document. |

|   |
|---|
| <b>AVERTISSEMENT</b>  |
| <b>Utilisation de la prothèse lors de la conduite d'un véhicule</b>   |
| Accident occasionné par un comportement inattendu de la prothèse à la suite d'un comportement d'amortissement modifié.<br>► Respectez impérativement les directives légales en vigueur dans votre pays relatives à la conduite d'un véhicule automobile avec une prothèse et pour des questions d'assurance, faites contrôler et certifier votre aptitude à la conduite par une instance agréée.<br>► Respectez les directives légales en vigueur dans votre pays relatives aux modifications à apporter au véhicule, en fonction du type d'appareillage.<br>► Il est interdit d'utiliser la jambe appareillée avec la prothèse pour conduire un véhicule ou utiliser ses composants supplémentaires (p. ex. pédale d'embrayage, pédale de freinage, pédale d'accélération...). |

|  |
|--|
| <b>AVERTISSEMENT</b>   |
| <b>Utilisation d'un bloc d'alimentation, d'un adaptateur de prise ou d'un chargeur endommagés</b>  |
| Décharge électrique due au contact de pièces nues sous tension.<br>► N'ouvrez pas le bloc d'alimentation ni l'adaptateur de prise ou le chargeur.<br>► Ne soumettez pas le bloc d'alimentation, l'adaptateur de prise ou le chargeur à des sollicitations extrêmes.<br>► Remplacez immédiatement les blocs d'alimentation, les adaptateurs de prise ou les chargeurs endommagés. |

## PRUDENCE

### **Non-respect des signaux d'avertissement/de défaut**

Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit à la suite d'un comportement d'amortissement modifié.

- ▶ Les signaux d'avertissement/de défaut (consulter la page 131) et le réglage de l'amortissement modifié en conséquent doivent être respectés.

## PRUDENCE

### **Manipulations du produit et des composants effectuées de manière autonome**

Chute occasionnée par une rupture des pièces porteuses ou un dysfonctionnement du produit.

- ▶ Aucune manipulation autre que les opérations décrites dans les présentes instructions d'utilisation ne doit être effectuée sur le produit.
- ▶ L'accumulateur doit être exclusivement manipulé par le personnel spécialisé agréé par Ottobock (n'effectuez pas de remplacement de votre propre chef).
- ▶ Seul le personnel spécialisé agréé par Ottobock est autorisé à ouvrir et à réparer le produit ou à remettre en état des composants endommagés.

## PRUDENCE

### **Sollicitation mécanique du produit**

- > Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit à la suite d'un dysfonctionnement.
- > Chute occasionnée par une rupture des pièces porteuses.
- > Irritations cutanées dues à des défaillances de l'unité hydraulique avec fuite de liquide.
- ▶ Protégez le produit des vibrations mécaniques et des chocs.
- ▶ Avant chaque utilisation, vérifiez que le produit ne présente aucun dommage visible.

## PRUDENCE

### **Utilisation du produit avec un état de charge de l'accumulateur trop faible**

Chute occasionnée par un comportement inattendu de la prothèse à la suite d'un comportement d'amortissement modifié.

- ▶ Avant chaque utilisation, vérifiez l'état de charge actuel et rechargez la prothèse si nécessaire.
- ▶ Tenez compte du fait que la durée de service du produit peut être éventuellement plus courte si la température ambiante est basse ou en raison du vieillissement de l'accumulateur.

## PRUDENCE

### **Risque de pincement dans la zone de flexion de l'articulation**

Blessures dues à un pincement de parties du corps.

- ▶ Lors de la flexion de l'articulation, veillez à ce qu'aucun doigt / aucune partie du corps ou parties molles du moignon ne se trouvent dans cette zone.

## PRUDENCE

### **Pénétration de salissures et d'humidité dans le produit**

- > Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit à la suite d'un dysfonctionnement.
- > Chute occasionnée par une rupture des pièces porteuses.
- ▶ Veillez à ce qu'aucune particule solide ou corps étranger ne pénètre dans le produit.

- ▶ L'articulation de genou est imperméable, mais ne résiste pas à la corrosion. L'articulation de genou ne devrait donc pas entrer en contact avec de l'eau salée ou chlorée ou d'autres solutions (par ex. savon, gel douche, fluides corporels et/ou exsudats de plaie). N'utilisez pas l'articulation de genou dans des conditions extrêmes, par exemple pour la plongée ou des plongeons. L'articulation de genou n'est pas conçue pour une utilisation prolongée dans l'eau ou pour une longue plongée.
- ▶ Après avoir utilisé l'articulation de genou dans l'eau, retirez le Protector (si disponible) et faites écouler l'eau de l'articulation de genou/de l'adaptateur tubulaire AXON en tenant la prothèse avec la plante du pied vers le haut. Essuyez l'articulation de genou et les composants à l'aide d'un chiffon non pelucheux et laissez sécher entièrement les composants à l'air.
- ▶ Si l'articulation de genou ou l'adaptateur tubulaire entre en contact avec **de l'eau salée, de l'eau contenant du chlore ou d'autres solutions** (p. ex. savon, gel douche, fluides corporels et/ou exsudats de plaie), retirez **immédiatement** le Protector (si disponible) et **nettoyez l'articulation de genou**. Pour ce faire, rincez l'articulation de genou, l'adaptateur tubulaire et le Protector avec de l'eau douce et faites-les sécher.
- ▶ En cas de dysfonctionnement suite au séchage, l'articulation de genou et l'adaptateur tubulaire doivent être vérifiés par un SAV Ottobock agréé. L'interlocuteur est l'orthoprotéthiste.
- ▶ L'articulation de genou n'est pas protégée contre les jets d'eau ou la vapeur.

### PRUDENCE

#### **Signes d'usure sur les composants du produit**

Chute occasionnée par une détérioration ou un dysfonctionnement du produit.

- ▶ Pour votre propre sécurité et pour préserver la sécurité de fonctionnement ainsi que conserver la garantie, des révisions d'entretien régulières (opérations de maintenance) doivent être effectuées.

### PRUDENCE

#### **Utilisation d'accessoires non autorisés**

- > Chute due à un dysfonctionnement du produit suite à une atténuation de l'immunité aux interférences.
- > Perturbation d'autres dispositifs électroniques en raison d'un rayonnement accru.
- ▶ Utilisez le produit uniquement avec les accessoires, convertisseurs de signaux et câbles indiqués dans les chapitres « Contenu de la livraison » (consulter la page 106) et « Accessoires » (consulter la page 106).

### AVIS

#### **Entretien non conforme du produit**

Dégradation du produit due à l'utilisation de détergents inadaptés.

- ▶ Nettoyez le produit uniquement avec un chiffon humide (imbibé d'eau douce).

## **4.4 Remarques relatives à l'alimentation électrique / à la charge de l'accumulateur**

### PRUDENCE

#### **Charge du produit pendant le port**

- > Chute si le patient marche avec le chargeur branché ou reste pris dans ce dernier.
- > Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit à la suite d'un comportement d'amortissement modifié.
- ▶ Pour des raisons de sécurité, retirez votre produit avant de le charger.

## **⚠ PRUDENCE**

### **Charge du produit avec un bloc d'alimentation/chargeur/câble de charge/adaptateur de charge endommagé**

Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit suite à une charge insuffisante.

- ▶ Avant d'utiliser le bloc d'alimentation/chargeur/câble de charge/adaptateur de charge, vérifier qu'il est en bon état.
- ▶ Remplacer les blocs d'alimentation/chargeurs/câbles de charge/adaptateurs de charge endommagés.

## **AVIS**

### **Utilisation d'un bloc d'alimentation/chargeur/adaptateur de charge non adapté**

Détérioration du produit occasionnée par une tension, un courant ou une polarité inadéquats.

- ▶ Utiliser uniquement des blocs d'alimentation/chargeurs/adaptateurs de charge autorisés pour ce produit par Ottobock (voir notices d'utilisation et catalogues).

## **AVIS**

### **Sollicitation mécanique du bloc d'alimentation/chargeur/adaptateur de charge**

La charge ne peut pas être effectuée correctement à la suite d'un dysfonctionnement.

- ▶ Protéger le bloc d'alimentation/chargeur/adaptateur de charge contre les vibrations mécaniques ou les chocs.
- ▶ Avant chaque utilisation, vérifier que le bloc d'alimentation/chargeur/adaptateur de charge ne présente aucun dommage visible.

## **AVIS**

### **Utilisation du bloc d'alimentation/chargeur/adaptateur de charge hors de la plage de température autorisée**

La charge ne peut pas être effectuée correctement à la suite d'un dysfonctionnement.

- ▶ Utiliser le bloc d'alimentation/chargeur/adaptateur de charge pour la charge uniquement dans la plage de températures autorisée. Pour obtenir des informations sur la plage de température autorisée, consulter le chapitre « Caractéristiques techniques » (consulter la page 127).

## **4.5 Consignes relatives au chargeur/adaptateur de charge**

## **AVIS**

### **Pénétration de salissures et d'humidité dans le produit**

La charge ne peut pas être effectuée correctement à la suite d'un dysfonctionnement.

- ▶ Veillez à ce qu'aucune particule solide ni aucun liquide ne pénètrent dans le produit.

## **AVIS**

### **Changements ou modifications apportés de son propre chef au chargeur/adaptateur de charge**

La charge ne peut pas être effectuée correctement à la suite d'un dysfonctionnement.

- ▶ Les changements et modifications doivent être effectués uniquement par du personnel spécialisé agréé par Ottobock.

## **4.6 Remarques relatives au séjour dans des endroits particuliers**

### **⚠ PRUDENCE**

#### **Distance trop faible par rapport à des appareils de communication HF (par ex. téléphones portables, appareils Bluetooth, appareils WLAN)**

Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit suite à une anomalie de la communication interne des données.

- ▶ Il est donc recommandé de respecter une distance minimum de 30 cm par rapport aux appareils de communication HF.

### **⚠ PRUDENCE**

#### **Utilisation du produit à une distance très faible par rapport à d'autres appareils électriques**

Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit suite à une anomalie de la communication interne des données.

- ▶ Lors du fonctionnement, ne placez pas le produit à proximité directe d'autres appareils électroniques.
- ▶ N'empilez pas le produit sur d'autres dispositifs électroniques au cours de son fonctionnement.
- ▶ Si une utilisation simultanée est inévitable, surveillez le produit et vérifiez la conformité d'utilisation dans cette configuration d'utilisation.

### **⚠ PRUDENCE**

#### **Séjour à proximité de fortes sources d'interférences magnétiques et électriques (par ex. systèmes antivol, détecteurs de métaux)**

Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit suite à une anomalie de la communication interne des données.

- ▶ Évitez de séjourner à proximité de systèmes antivol visibles ou cachés dans la zone d'entrée et de sortie des magasins, de détecteurs de métaux/scanners corporels (par ex. dans les aéroports) ou d'autres sources d'interférences magnétiques et électriques importantes (par ex. lignes à haute tension, émetteurs, postes de transformation...).  
Si vous ne pouvez éviter un séjour dans de telles zones, veillez au moins à marcher ou vous tenir debout de manière sécurisée (par ex. en utilisant une main courante ou en sollicitant l'aide d'une autre personne).
- ▶ Lorsque vous franchissez des systèmes antivol, des scanners corporels, des détecteurs de métaux, soyez attentif au comportement d'amortissement modifié et inattendu du produit.
- ▶ Soyez attentif de manière générale au comportement d'amortissement modifié et inattendu du produit en cas d'une utilisation à proximité immédiate de dispositifs électroniques ou magnétiques.

### **⚠ PRUDENCE**

#### **Accès à une pièce ou une zone avec des champs magnétiques intenses (par exemple appareils IRM, IRMF...).**

- > Chute provoquée par une limitation inattendue de l'amplitude de mouvement du produit due à des objets métalliques adhérant à des composants aimantés.
- > Dommage irréversible du produit dû aux effets du champ magnétique intense.
- > Retirez le produit avant de pénétrer une pièce ou zone avec des champs magnétiques intenses et déposez-le hors de cette pièce ou zone.
- > Si le produit a subi des dommages causés par les effets d'un champ magnétique intense, aucune réparation n'est possible.

## **⚠ PRUDENCE**

### **Séjour dans des endroits où la température dépasse la plage de températures autorisée**

Chute occasionnée par un dysfonctionnement ou une rupture des pièces porteuses du produit.

- ▶ Évitez de séjourner dans des endroits où la température dépasse la plage admise (consulter la page 127).

## **4.7 Consignes relatives à l'utilisation**

## **⚠ PRUDENCE**

### **Monter des escaliers**

Chute occasionnée par un pied mal posé sur la marche d'escalier à la suite d'un comportement d'amortissement modifié.

- ▶ Pour monter des escaliers, utilisez toujours la rampe et posez la plus grande partie de la plante du pied sur la marche.
- ▶ Une prudence particulière est préconisée lorsque le patient monte des escaliers en portant des enfants.

## **⚠ PRUDENCE**

### **Descendre des escaliers**

Chute occasionnée par un pied mal posé sur la marche d'escalier à la suite d'un comportement d'amortissement modifié.

- ▶ Pour descendre des escaliers, utilisez toujours la main courante et posez le milieu de la chaussure sur le bord de la marche de manière à permettre le déroulement du pied.
- ▶ Respectez les signaux d'avertissement/de défaut (consulter la page 131).
- ▶ Veillez noter que la résistance dans le sens de la flexion et de l'extension peut changer à l'apparition des signaux d'avertissement et de défaut.
- ▶ Une prudence particulière est préconisée lorsque vous descendez des escaliers en portant des enfants.

## **⚠ PRUDENCE**

### **Surchauffe de l'unité hydraulique en raison d'une activité accrue et ininterrompue (longue descente d'une pente, par exemple)**

- > Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit à la suite du passage en mode de température trop élevée.
- > Brûlure en cas de contact avec des composants en surchauffe.
- > Tenez compte des signaux vibratoires à pulsations. Ces derniers signalent un risque de surchauffe.
- > Vous devez impérativement réduire l'activité dès que ces signaux vibratoires à pulsations sont émis afin que l'unité hydraulique puisse refroidir.
- > Vous pouvez reprendre l'activité normalement à l'arrêt des signaux vibratoires à pulsations.
- > Ne pas réduire l'activité en cours malgré l'émission de signaux vibratoires à pulsations peut entraîner une surchauffe de l'élément hydraulique et, dans un cas extrême, endommager le produit. Dans ce cas, le produit devrait faire l'objet d'un contrôle par un orthoprotésiste afin de vérifier son état. Si nécessaire, ce dernier enverra le produit à un SAV Ottobock agréé.

## **⚠ PRUDENCE**

### **Surcharge due à des activités aux sollicitations inhabituelles**

- > Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit à la suite d'un dysfonctionnement.
- > Chute occasionnée par une rupture des pièces porteuses.
- > Irritations cutanées dues à des défauts de l'unité hydraulique avec fuite de liquide.
- ▶ Le produit a été conçu pour des activités de la vie quotidienne et ne doit pas être utilisé pour des activités aux sollicitations inhabituelles. Ces activités inhabituelles concernent notamment les sports extrêmes (escalade libre, parapente, etc.).
- ▶ Une manipulation soigneuse du produit et de ses composants permet non seulement de prolonger leur durée de vie, mais aussi et avant tout d'assurer votre propre sécurité !
- ▶ En cas de sollicitations extrêmes du produit et de ses composants (par exemple en cas de chute ou autre cas similaire), le produit doit être immédiatement contrôlé par un orthoprotésiste afin d'évaluer les dégâts subis. Si nécessaire, ce dernier enverra le produit à un SAV Ottobock agréé.

## **⚠ PRUDENCE**

### **Commutation de mode effectuée de manière incorrecte**

Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit à la suite d'un comportement d'amortissement modifié.

- ▶ Veillez à vous tenir debout de façon sécurisée lors de toute commutation.
- ▶ Contrôlez la modification du réglage de l'amortissement après la commutation et faites attention à la réponse de l'émetteur de signaux sonores.
- ▶ Une fois les activités en MyMode terminées, repassez en mode de base.
- ▶ Retirez le poids du produit et corrigez la commutation si nécessaire.

## **⚠ PRUDENCE**

### **Utilisation non conforme de la fonction position debout**

Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit à la suite d'un comportement d'amortissement modifié.

- ▶ Pendant l'utilisation de la fonction position debout, assurez-vous que votre position debout est bien stable et vérifiez le verrouillage de l'articulation de genou avant de solliciter complètement la prothèse.
- ▶ Demandez à l'orthoprotésiste et/ou au thérapeute de vous montrer comment utiliser correctement la fonction position debout. Informations sur la fonction position debout, consulter la page 114.

## **⚠ PRUDENCE**

### **Avance rapide de la hanche avec la prothèse en extension (par ex. lors du service au tennis)**

- > Chute occasionnée par l'activation inattendue d'une phase pendulaire.
- ▶ Notez que le fléchissement inattendu de l'articulation de genou est possible avec la prothèse en extension et lors de l'avance rapide de la hanche.
- ▶ Familiarisez-vous donc avec l'activation de la phase pendulaire dans de telles situations en adoptant une position stable (par ex. en vous tenant à des barres parallèles, ...) et en suivant les instructions du personnel spécialisé formé.
- ▶ Utilisez un MyMode préconfiguré en conséquence dans les disciplines sportives dans lesquelles ce modèle de mouvement peut apparaître. Pour de plus amples informations sur les MyModes, consultez le chapitre « MyModes » (consulter la page 121).

## **⚠ PRUDENCE**

### **Surcharge due à une modification du poids de l'utilisateur qui porte des objets lourds, des sacs à dos ou des enfants**

- > Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit.
- > Chute occasionnée par une rupture des pièces porteuses.
- > Irritations cutanées dues à des défauts de l'unité hydraulique avec fuite de liquide.
- ▶ Notez que le comportement du produit peut se modifier en raison d'un poids accru. Il est possible que la phase pendulaire ne se déclenche pas ou se déclenche au mauvais moment.
- ▶ Assurez-vous que le poids de l'utilisateur maximal admissible ne soit pas dépassé en raison du poids supplémentaire.

## **4.8 Remarques relatives aux modes de sécurité**

## **⚠ PRUDENCE**

### **Utilisation du produit en mode de sécurité**

Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit à la suite d'un comportement d'amortissement modifié.

- ▶ Les signaux d'avertissement/de défaut (consulter la page 131) doivent être respectés.
- ▶ Une prudence particulière est préconisée lors de l'utilisation d'un vélo sans roue libre (avec moyeu fixe).

## **⚠ PRUDENCE**

### **Mode de sécurité impossible à activer en raison d'un dysfonctionnement survenu à la suite d'une pénétration d'eau ou d'une dégradation mécanique**

Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit à la suite d'un comportement d'amortissement modifié.

- ▶ Cessez d'utiliser le produit défectueux.
- ▶ Veuillez contacter immédiatement l'orthoprotésiste.

## **⚠ PRUDENCE**

### **Mode de sécurité impossible à désactiver**

Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit à la suite d'un comportement d'amortissement modifié.

- ▶ Si vous ne parvenez pas à désactiver le mode de sécurité en chargeant l'accumulateur, vous êtes en présence d'un défaut permanent.
- ▶ Cessez d'utiliser le produit défectueux.
- ▶ Le produit doit être vérifié par un SAV Ottobock agréé. L'interlocuteur est l'orthoprotésiste.

## **⚠ PRUDENCE**

### **Apparition du message de sécurité (vibration permanente)**

Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit à la suite d'un comportement d'amortissement modifié.

- ▶ Respectez les signaux d'avertissement/d'erreur (consulter la page 131).
- ▶ Cessez d'utiliser le produit dès l'apparition du message de sécurité.
- ▶ Le produit doit être vérifié par un SAV Ottobock agréé. L'interlocuteur est l'orthoprotésiste.

## 4.9 Consignes pour une utilisation avec un système d'implant ostéo-intégré

### AVERTISSEMENT

#### **Sollicitations mécaniques élevées en raison de situations habituelles et inhabituelles telles que des chutes**

- > Sur-sollicitation de l'os pouvant entre autres entraîner des douleurs, une détérioration de la fixation de l'implant, la nécrose du tissu osseux ou une fracture de l'os.
- > Dommage ou rupture du système d'implant ou de ses pièces (composants de sécurité...).
- Veillez à respecter les domaines d'application, les conditions d'utilisation et les indications de l'articulation de genou et du système d'implant conformément aux informations des fabricants.
- Respectez les consignes du personnel médical, qui a indiqué l'utilisation du système d'implant ostéo-intégré.
- Veillez à détecter toute altération de votre état de santé susceptible de restreindre ou de remettre en question l'utilisation de la liaison ostéo-intégrée.

## 4.10 Consignes lors de l'utilisation d'un terminal mobile avec l'application Cockpit

### PRUDENCE

#### **Manipulation incorrecte du terminal mobile**

Chute occasionnée par un comportement d'amortissement modifié suite à l'activation inopinée d'un MyMode.

- Faites-vous expliquer comment manipuler correctement le terminal mobile avec l'application Cockpit.

### PRUDENCE

#### **Changements ou modifications apportés de votre propre chef au terminal mobile**

Chute occasionnée par un comportement d'amortissement modifié suite à l'activation inopinée d'un MyMode.

- Ne modifiez pas vous-même le matériel du terminal mobile, sur lequel l'application est installée.
- Ne modifiez pas vous-même le logiciel/micrologiciel du terminal mobile, à l'exception des mises à jour du logiciel/micrologiciel.

### PRUDENCE

#### **Commutation de mode effectuée de manière incorrecte avec le terminal**

Chute occasionnée par un comportement inattendu du produit à la suite d'un comportement d'amortissement modifié.

- Veillez à vous tenir debout de façon sécurisée lors de toute commutation.
- Contrôlez la modification du réglage de l'amortissement après la commutation, vérifiez que l'émetteur de signaux sonores confirme bien la commutation et surveillez l'affichage du terminal.
- Une fois les activités en MyMode terminées, repassez en mode de base.

### AVIS

#### **Non-respect de la configuration minimale requise pour l'installation de l'application Cockpit**

Dysfonctionnement du terminal mobile.

- ▶ N'installez l'application Cockpit que sur les terminaux mobiles équipés de systèmes d'exploitation dont la version correspond aux informations des boutiques en ligne correspondantes (p. ex. Apple App Store, Google Play Store...).

## 5 Fournitures et accessoires

### 5.1 Contenu de la livraison

- 1 C-Leg 3C88-3 (avec raccord fileté) ou C-Leg 3C98-3 (avec pyramide)
- 1 x bloc d'alimentation 757L16-4
- 1x chargeur pour C-Leg 4E50\*
- 1x étui de rangement pour le chargeur et le bloc d'alimentation
- 1 x passeport de la prothèse
- 1x Bluetooth PIN Card 646C107
- 1x instructions d'utilisation (utilisateur)
- Application « Cockpit 4X441-V2= » à télécharger sur le site Internet : <https://www.ottobock.com/cockpitapp>

### 5.2 Accessoires

Les composants suivants ne sont pas compris dans la livraison et peuvent être commandés séparément.

- Mousse esthétique 3S26
- Revêtement fonctionnel de compensation de forme C-Leg 3F1=1
- Bas fonctionnel 99B120=\*
- C-Leg Protector 4X860=\*
- Habillage de protection pour C-Leg 4P862
- Protège-tibia 4P863\*
- Rallonge du câble de charge pour cheville 4X156-1
- Rallonge de câble de charge longue pour cheville 4X158-1
- Rallonge du câble de charge pour genou 4X157-1
- Adaptateur de charge USB 757L43

## 6 Charger l'accumulateur

Respectez les points suivants lors de la charge de l'accumulateur :

- Le bloc d'alimentation 757L16-4/adaptateur de charge 757L43 et le chargeur 4E50\* doivent être utilisés pour charger l'accumulateur.
- La capacité de l'accumulateur entièrement chargé est suffisante pour au moins 16 heures de marche continue ou environ 2 jours en cas d'utilisation moyenne.
- Il est recommandé de recharger le produit pendant la nuit pour une utilisation quotidienne.
- Pour bénéficier d'une durée de service maximum avec une charge de l'accumulateur, nous recommandons de débrancher le chargeur du produit juste avant l'utilisation du produit.
- Avant la première utilisation, l'accumulateur devrait être chargé jusqu'à ce que la diode électroluminescente jaune (DEL) du chargeur s'éteigne, et au moins 4 heures. Ce qui permet de calibrer l'affichage de l'état de charge possible avec l'application Cockpit ou en retournant la prothèse.

Si la connexion entre le chargeur et la prothèse est coupée trop tôt, l'affichage de l'état de charge possible avec l'application Cockpit ou en retournant la prothèse est susceptible de ne plus correspondre à l'état de charge réel.

- En cas de non-utilisation du produit, l'accumulateur est susceptible de se décharger.

## 6.1 Raccorder le bloc d'alimentation et le chargeur



- 1) Placez un adaptateur de fiche spécifique au pays d'utilisation sur le bloc d'alimentation jusqu'à ce qu'il s'enclenche (voir ill. 1).
- 2) Branchez le câble de charge avec la fiche ronde à **quatre pôles** à la prise **OUT** du chargeur jusqu'à ce que la fiche s'enclenche (voir ill. 2).  
**INFORMATION: Respectez la bonne polarité (ergot de guidage). Ne branchez pas la fiche du câble au chargeur en utilisant la force.**
- 3) Branchez la fiche ronde à **trois pôles** du bloc d'alimentation à la prise **12 V** du chargeur jusqu'à ce que la fiche s'enclenche (voir ill. 2).  
**INFORMATION: Respectez la bonne polarité (ergot de guidage). Ne branchez pas la fiche du câble au chargeur en utilisant la force.**
- 4) Branchez le bloc d'alimentation à la prise de courant.
  - La diode électroluminescente (DEL) verte située au dos du bloc d'alimentation et la diode électroluminescente (DEL) verte du chargeur s'allument (voir ill. 3).
  - Si la diode électroluminescente (DEL) verte du bloc d'alimentation et la diode électroluminescente (DEL) verte du chargeur ne s'allument pas, cela signifie qu'il y a un défaut (consulter la page 131).

## 6.2 Charger l'accumulateur de la prothèse



- 1) Ouvrir la protection de la prise chargeur (relever la languette ou faire glisser le cache vers le haut).
- 2) Brancher la fiche de charge à la prise chargeur du produit.  
**INFORMATION : respectez le sens du branchement !**  
**Pour le branchement, il faut résister à une faible force d'insertion pour que le connecteur de charge reste parfaitement branché à la prise chargeur.**
  - Des signaux confirment que la connexion entre le chargeur et le produit est correcte (consulter la page 131).
- 3) Le processus de charge commence.
  - Lorsque l'accumulateur du produit est complètement chargé, la diode électroluminescente jaune du chargeur s'éteint.
- 4) Une fois la charge terminée, couper la connexion avec le produit.  
**INFORMATION : pour le débranchement, il faut résister à une faible force de retrait entre le connecteur de charge et la prise chargeur.**
  - Un test automatique est alors effectué. Prière d'attendre attendre le signal correspondant pour pouvoir utiliser le produit (consulter la page 134).
- 5) Fermer la protection de la prise chargeur.

## 6.3 Affichage de l'état de charge actuel

### INFORMATION

Pendant le processus de charge, l'état de charge ne peut pas être affiché.

#### 6.3.1 Affichage de l'état de charge sans appareils supplémentaires



- 1) Tourner la prothèse de 180° (la plante du pied doit être orientée vers le haut).
- 2) La maintenir sans bouger pendant 2 secondes et attendre les signaux sonores.

| Signal sonore | Signal vibratoire | État de charge de l'accumulateur |
|---------------|-------------------|----------------------------------|
| 5x court      |                   | Supérieur à 80 %                 |
| 4x court      |                   | 65 % à 80 %                      |
| 3x court      |                   | 50 % à 65 %                      |
| 2x court      |                   | 35 % à 50 %                      |
| 1x court      | 3x long           | 20 % à 35 %                      |
| 1x court      | 5x long           | Inférieur à 20 %                 |

### INFORMATION

#### Émission d'une mélodie connue au lieu des signaux sonores

L'émission de cette mélodie signifie que le système de la commande a été correctement rechargé et que la prothèse est prête à fonctionner.

### INFORMATION

Si le paramètre **Volume** est réglé sur « 0 » dans l'application Cockpit (consulter la page 117), aucun signal sonore n'est émis.

#### 6.3.2 Affichage de l'état de charge actuel via l'application Cockpit

Si l'application Cockpit est lancée, l'état de charge actuel est affiché dans la ligne inférieure de l'écran :



1. 38 % – État de charge de l'accumulateur du composant actuellement connecté

## 7 Application Cockpit



L'application Cockpit permet de passer du mode de base aux MyModes pré-configurés. Par ailleurs, il est possible de consulter des informations relatives au produit (compteur de pas, état de charge de l'accumulateur, etc.).

L'application permet de modifier, dans une certaine mesure, le comportement du produit au quotidien (par exemple lors de l'accoutumance au produit). L'orthoprothésiste peut suivre ces modifications lors de la prochaine visite à l'aide du logiciel de réglage.

### Informations relatives à l'application Cockpit

- L'application Cockpit peut être téléchargée gratuitement dans la boutique en ligne correspondante. De plus amples informations figurent sur la page Internet suivante : <https://www.ottobock.com/cockpitapp>. Pour télécharger l'application Cockpit, il est également possible de lire le code QR de la Bluetooth PIN Card fournie avec le terminal mobile (condition nécessaire : lecteur de code QR et appareil photo).
- La langue de l'interface utilisateur de l'application Cockpit peut être modifiée à l'aide du logiciel de réglage.
- En fonction de la version utilisée de l'application Cockpit, la langue de l'interface utilisateur de l'application Cockpit correspond à la langue du terminal mobile sur lequel l'application Cockpit est utilisée.
- À l'occasion de la première connexion, le numéro de série du composant à connecter doit être enregistré chez Ottobock. Si l'enregistrement n'est pas souhaité, l'ensemble des fonctions de l'application Cockpit ne pourront pas être utilisées pour ce composant.
- La fonction Bluetooth de la prothèse doit être activée pour l'utilisation de l'application Cockpit.  
Si la fonction Bluetooth est désactivée, il est possible de l'activer en retournant la prothèse (plante du pied orientée vers le haut) ou bien en appliquant/retirant le chargeur Bluetooth. Ensuite, la fonction Bluetooth est activée pendant environ 2 minutes. Pendant ce laps de temps, l'application doit être démarrée afin que la connexion soit établie. Si vous le souhaitez, la fonction Bluetooth de la prothèse peut ensuite être activée durablement (consulter la page 120).
- Les illustrations de la présente notice d'utilisation ne sont fournies qu'à titre d'exemple et peuvent varier en fonction du terminal mobile et de la version utilisés.
- Maintenez toujours l'application mobile à jour.
- En cas de soupçon de problème de cybersécurité, veuillez vous adresser au fabricant.

### 7.1 Configuration minimale requise

Pour connaître la compatibilité avec les terminaux mobiles et les versions, veuillez consulter les informations dans l'Apple App Store ou le Google Play Store.

### 7.2 Première connexion entre l'application Cockpit et le composant

#### Respectez les points suivants avant d'établir la connexion :

- La fonction Bluetooth du composant doit être activée (consulter la page 120).
- La fonction Bluetooth du terminal mobile doit être activée.
- Le terminal mobile ne doit pas se trouver en mode « avion » (mode hors ligne) dans lequel toutes les connexions sans fil sont désactivées.
- **Le terminal mobile doit disposer d'une connexion Internet.**
- Vous devez connaître le numéro de série et le PIN du Bluetooth du composant à connecter. Ils se trouvent sur la Bluetooth PIN Card jointe. Le numéro de série commence par les lettres « SN ».

## INFORMATION

En cas de perte de la Bluetooth PIN Card sur laquelle se trouvent le code PIN du Bluetooth et le numéro de série du composant, contactez votre orthoprotésiste.

### 7.2.1 Premier démarrage de l'application Cockpit

- 1) Appuyez sur le symbole de l'application Cockpit (  ).  
→ L'accord de licence d'utilisateur final (EULA) s'affiche.
- 2) Acceptez l'accord de licence (EULA) en appuyant sur le bouton **Accepter**. Si vous n'acceptez pas l'accord de licence (EULA), l'application Cockpit ne peut pas être utilisée.  
→ L'écran d'accueil apparaît.
- 3) Tenez la prothèse avec la plante du pied vers le haut ou branchez et débranchez le chargeur pour activer l'identification (visibilité) de la connexion Bluetooth pendant 2 minutes.
- 4) Appuyez sur le bouton **Ajouter composant**.  
→ L'assistant de connexion démarre pour vous guider pendant l'établissement de la connexion.
- 5) Suivez les indications qui s'affichent ensuite à l'écran.
- 6) Une fois le PIN du Bluetooth saisi, la connexion au composant est établie.  
→ Pendant l'établissement de la connexion, 3 signaux sonores retentissent et le symbole  apparaît.  
Le symbole  s'affiche lorsque la connexion est établie.
- Une fois la connexion établie avec succès, les données du composant sont lues. Cette opération peut durer jusqu'à une minute.  
Le menu principal apparaît ensuite avec le nom du composant connecté.

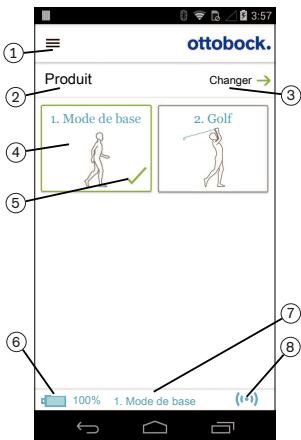
## INFORMATION

Une fois que la première connexion avec le composant a été établie, l'application se connecte toujours automatiquement après son démarrage. Il n'y a pas d'autres étapes à effectuer.

## INFORMATION

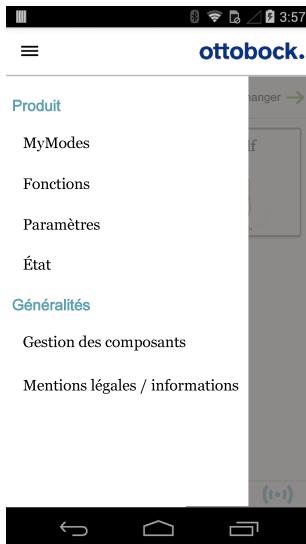
Une fois la « visibilité » du composant activée (tenir le composant avec la plante du pied vers le haut ou brancher/débrancher le chargeur), le composant peut être identifié dans les 2 minutes qui suivent par un autre appareil (p. ex. un smartphone). Si l'enregistrement ou l'établissement de la connexion dure trop longtemps, l'établissement de la connexion est interrompu. Le cas échéant, vous devez de nouveau tenir le composant avec la plante du pied vers le haut ou brancher/débrancher le chargeur.

## 7.3 Éléments de commande de l'application Cockpit



1. ☰ Ouvrir le menu de navigation (consulter la page 112)
2. Produit  
Le nom du composant peut être modifié uniquement avec le logiciel de réglage.
3. Si des connexions avec plusieurs composants sont enregistrées, il est possible de naviguer entre les composants enregistrés en activant l'entrée **Changer** (consulter la page 112).
4. MyModes configurés dans le logiciel de réglage.  
Il est possible de changer de mode par le biais du symbole correspondant avant de confirmer la sélection en activant la touche « **OK** ».  
Si le mode de sommeil profond a été activé dans l'application Cockpit, ce dernier est également affiché. Pour de plus amples informations, consulter le chapitre « Mode sommeil profond » (consulter la page 121).
5. Mode actuellement sélectionné
6. État de charge du composant.
  - 🔋 Accumulateur du composant complètement chargé
  - ⚡ Accumulateur du composant déchargé
  - ⚡ Charge en cours de l'accumulateur du composantL'état de charge actuel est également indiqué en %.
7. Affichage et désignation du mode actuellement sélectionné (p. ex. **1. Mode de base**)
8. (•) Connexion avec le composant établie  
(⌚) Connexion avec le composant interrompue. L'application tente de rétablir automatiquement la connexion.  
(✗) Aucune connexion établie avec le composant.

### 7.3.1 Menu de navigation de l'application Cockpit



Le menu de navigation s'affiche lorsque vous appuyez sur le symbole dans les menus. Ce menu permet de procéder à des réglages supplémentaires du composant connecté.

#### Produit

Nom du composant connecté

#### MyModes

Retour au menu principal pour le changement de MyMode

#### Fonctions

Appeler des fonctions supplémentaires du composant (p. ex. désactiver la fonction Bluetooth (consulter la page 120))

#### Paramètres

Modifier les réglages du mode sélectionné (consulter la page 117)

#### État

Interroger l'état du composant connecté (consulter la page 121)

#### Gestion des composants

Ajouter, supprimer des composants (consulter la page 112)

#### Mentions légales / informations

Afficher les informations/mentions légales sur l'application Cockpit

### 7.4 Gestion des composants

Cette application permet d'enregistrer des connexions avec au maximum quatre composants différents. Un composant ne peut toutefois être connecté simultanément qu'à un seul terminal mobile.

#### INFORMATION

Avant d'établir la connexion, veuillez tenir compte des points figurant dans le chapitre « Première connexion entre l'application Cockpit et le composant » (consulter la page 109).

#### 7.4.1 Ajouter un composant

- 1) Appuyez sur le symbole dans le menu principal.  
→ Le menu de navigation s'ouvre.
- 2) Appuyez sur l'entrée « **Gestion des composants** » dans le menu de navigation.
- 3) Tenez la prothèse avec la plante du pied vers le haut ou branchez et débranchez le chargeur pour activer l'identification (visibilité) de la connexion Bluetooth pendant 2 minutes.
- 4) Appuyez sur le bouton « ».  
→ L'assistant de connexion démarre pour vous guider pendant l'établissement de la connexion.
- 5) Suivez les indications qui s'affichent ensuite à l'écran.
- 6) Une fois le PIN du Bluetooth saisi, la connexion au composant est établie.  
→ Pendant l'établissement de la connexion, 3 signaux sonores retentissent et le symbole apparaît.  
Le symbole s'affiche lorsque la connexion est établie.

- Une fois la connexion établie avec succès, les données du composant sont lues. Cette opération peut durer jusqu'à une minute.  
Le menu principal apparaît ensuite avec le nom du composant connecté.

## INFORMATION

Si la connexion ne peut pas être établie avec un composant, procédez aux étapes suivantes :

- ▶ Si disponible, supprimez le composant de l'application Cockpit (voir chapitre « Supprimer un composant »)
- ▶ Ajoutez à nouveau un composant dans l'application Cockpit (voir chapitre « Ajouter un composant »)

## INFORMATION

Une fois la « visibilité » du composant activée (tenir le composant avec la plante du pied vers le haut ou brancher/débrancher le chargeur), le composant peut être identifié dans les 2 minutes qui suivent par un autre appareil (p. ex. un smartphone). Si l'enregistrement ou l'établissement de la connexion dure trop longtemps, l'établissement de la connexion est interrompu. Le cas échéant, vous devez de nouveau tenir le composant avec la plante du pied vers le haut ou brancher/débrancher le chargeur.

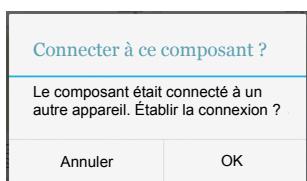
### 7.4.2 Supprimer un composant

- 1) Appuyez sur le symbole  dans le menu principal.  
→ Le menu de navigation s'ouvre.
- 2) Appuyez sur l'entrée « **Gestion des composants** » dans le menu de navigation.
- 3) Appuyez sur le bouton « **Edit** ».
- 4) Appuyez sur le symbole  du composant à supprimer.  
→ Le composant est alors supprimé.

### 7.4.3 Connecter un composant avec plusieurs terminaux mobiles

La connexion d'un composant peut être enregistrée dans plusieurs terminaux mobiles. Un seul terminal mobile ne peut toutefois être connecté simultanément au composant actuel.

Si le composant est déjà connecté à un autre terminal mobile, l'information suivante s'affiche pendant l'établissement de la connexion avec le terminal mobile actuel :



- ▶ Appuyez sur la touche **OK**.
- La connexion avec le dernier terminal mobile connecté est coupée et une connexion est établie avec le terminal mobile actuel.

## 8 Utilisation

### 8.1 Modèles de mouvement en mode de base (mode 1)

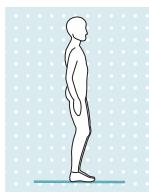
## INFORMATION

#### Bruits dus au mouvement de l'articulation de genou

L'utilisation d'articulations de genou exoprothétiques est susceptible d'entraîner l'émission de bruits consécutifs aux fonctions de commande exécutées par les systèmes servomoteur, hydraulique et pneumatique ou en fonction de la charge de freinage. L'émission de bruits est normale et ne peut être évitée. Elle ne pose généralement aucun problème. Il convient de faire examiner

I l'articulation de genou par un SAV Ottobock agréé dans les plus brefs délais si l'émission de ces bruits augmente de manière frappante au cours du cycle de vie du produit.

## 8.1.1 Être debout



Stabilité du genou grâce à une résistance hydraulique élevée et un alignement statique correct.

Une fonction position debout peut être activée dans le logiciel de réglage.

Pour de plus amples informations sur la fonction position debout, prière de consulter le chapitre suivant.

### 8.1.1.1 Fonction position debout

#### INFORMATION

Pour utiliser cette fonction, celle-ci doit être validée par l'orthoprothésiste. Elle doit également être activée dans l'application Cockpit (consulter la page 118).

La fonction position debout complète les fonctions du mode de base. Elle facilite une position debout prolongée de l'utilisateur sur un sol en pente. Pour cela, l'articulation est immobilisée dans le sens de la flexion à un angle de flexion compris entre 5° et 65°.

Le type de verrouillage de l'articulation (fonction position debout intuitive/consciente) doit être défini par l'orthoprothésiste. Le type de verrouillage ne peut pas être modifié dans l'application Cockpit.

#### Verrouillage intuitif de l'articulation

La fonction position debout intuitive détecte les situations dans lesquelles la prothèse est sollicitée dans le sens de la flexion, mais ne doit pas flétrir. C'est le cas, par exemple, en position debout sur un sol inégal ou incliné. L'articulation de genou est alors toujours bloquée dans le sens de la flexion lorsque la jambe appareillée n'est pas totalement tendue et est immobilisée pendant un court instant. Lors du déroulement du pied vers l'avant, vers l'arrière ou lors de l'extension, la résistance diminue à nouveau immédiatement pour passer à la résistance en phase d'appui.

L'articulation de genou ne se bloque pas lorsque les conditions ci-dessus sont remplies et lorsqu'une position assise est adoptée (par ex. en cas de conduite d'un véhicule).

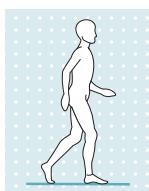
#### Verrouillage ciblé de l'articulation

- 1) Adopter l'angle du genou souhaité.
- 2) Ne pas modifier l'angle du genou pendant un court laps de temps.  
→ L'articulation bloquée peut, à présent, être chargée dans le sens de la flexion.

#### Désactiver le verrouillage ciblé de l'articulation

- Pour quitter automatiquement la fonction position debout consciente, il faut tendre le genou ou modifier la position de la jambe (faire un pas par exemple).

## 8.1.2 Marcher



Les premiers pas avec la prothèse doivent toujours être effectués en présence d'un personnel spécialisé formé.

En phase d'appui, le système hydraulique stabilise l'articulation du genou. En phase pendulaire, le système hydraulique déverrouille l'articulation du genou de telle sorte que la jambe puisse être balancée librement en avant.

Pour passer à la phase pendulaire, un déroulement vers l'avant est requis au moyen de la prothèse pour sortir de la position du pas.

### 8.1.3 S'asseoir



Lors de l'adoption de la position assise, la résistance dans l'articulation de genou de la prothèse assure une flexion homogène dans la position assise. L'activation ou la désactivation de l'assistance au passage en position assise peut être réglée par l'orthoprotéésiste dans le logiciel de réglage.

- 1) Posez les deux pieds côté à côté et à la même hauteur.
- 2) Au cours du passage à la position assise, répartissez le poids du corps de manière égale sur les jambes et utilisez les accoudoirs, si disponibles.
- 3) Déplacez les fesses en direction du dossier et penchez le buste vers l'avant.

**INFORMATION : la résistance exercée lors du passage à la position assise peut être modifiée avec le paramètre « Résistance » dans l'application Cockpit (consulter la page 118).**

### 8.1.4 Être assis

#### INFORMATION

Pendant la position assise, l'articulation de genou passe en mode d'économie d'énergie. Ce mode d'économie d'énergie est activé indépendamment du fait que la fonction position assise soit activée ou non.



En cas de position assise pendant plus de deux secondes, c'est-à-dire que la cuisse se trouve quasiment à l'horizontale et que la jambe n'est pas sollicitée, l'articulation de genou règle la résistance à un niveau minimum dans le sens de l'extension.

Une fonction position assise peut être activée à l'aide du logiciel de réglage. Pour de plus amples informations sur la fonction position assise, consultez le chapitre suivant.

#### 8.1.4.1 Fonction position assise

#### INFORMATION

Pour utiliser cette fonction, celle-ci doit être activée dans le logiciel de réglage. Elle doit également être activée dans l'application Cockpit (consulter la page 118).

En position assise, la résistance est réduite non seulement dans le sens de l'extension mais aussi dans le sens de la flexion. Ceci permet de balancer librement la jambe appareillée.

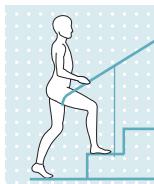
### 8.1.5 Se lever

Lorsque l'utilisateur se lève, la résistance à la flexion est augmentée en permanence.



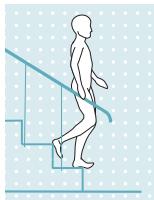
- 1) Poser les pieds à la même hauteur.
- 2) Flétrir le buste vers l'avant.
- 3) Poser les mains sur les accoudoirs, si disponibles.
- 4) Se lever en s'aidant des mains. Répartir le poids du corps de manière égale sur les deux pieds.

### 8.1.6 Monter un escalier



- Il est impossible de monter un escalier à pas alternés.
- 1) Tenez-vous à la main courante avec une main.
  - 2) Posez la jambe saine sur la première marche.  
Faites suivre la jambe appareillée.

### 8.1.7 Descendre un escalier



L'articulation offre la possibilité de descendre des escaliers de façon alternée ou non alternée.

#### Descendre un escalier à pas alternés

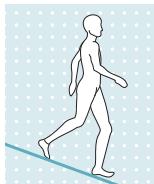
Descendre un escalier à pas alternés doit faire l'objet d'un entraînement et d'une exécution ciblés. L'articulation de genou ne peut être activée correctement et permettre un déroulement contrôlé que si la plante du pied est posée correctement. Le mouvement doit être réalisé en continu afin d'assurer la fluidité du déroulement du mouvement.

- 1) Tenez-vous à la rampe avec une main.
- 2) Positionnez la jambe appareillée sur la marche de sorte que la moitié du pied dépasse du bord de la marche.  
→ C'est le seul moyen de garantir un déroulement du pied en toute sécurité.
- 3) Déroulez le pied sur le bord de la marche.  
→ La prothèse est alors fléchie lentement et de façon homogène avec une résistance à la flexion élevée.
- 4) Posez la deuxième jambe sur la marche suivante.

#### Descendre un escalier pas à pas

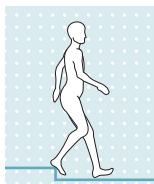
- 1) Tenez-vous à la main courante avec une main.
- 2) Posez la jambe appareillée sur la première marche.
- 3) Faites suivre la deuxième jambe.

### 8.1.8 Descendre une pente



Autoriser une flexion contrôlée de l'articulation du genou avec une résistance à la flexion élevée et abaisser ainsi le centre de gravité du corps.  
Une phase pendulaire ne sera pas déclenchée malgré la flexion de l'articulation du genou.

### 8.1.9 Descendre des marches plates



Pour descendre des rampes, des marches d'escaliers plates ou des bords de trottoirs, il est conseillé de marcher à pas alternés avec une flexion du genou et sous charge afin de décharger au mieux le côté controlatéral lors du contact suivant avec le sol. Il est recommandé de déclencher la flexion du genou dès le contact du talon ou tant que la jambe appareillée se trouve encore devant le corps.

La prothèse offre la possibilité aux utilisateurs expérimentés de déclencher une phase pendulaire pendant qu'ils descendent des rampes ou franchissent des marches plates (par ex. un bord de trottoir). Pour cela, le centre de gravité du corps doit se trouver suffisamment loin devant la jambe saine et la phase pendulaire doit être introduite alors que la jambe est tendue. Si dans de telles conditions le pied est positionné de telle sorte qu'il dépasse largement le bord de la marche, le déclenchement de la phase pendulaire peut surprendre. La jambe controlatérale est toutefois prête, dans ces conditions, à recevoir le poids.

### 8.1.10 Se mettre à genoux



Autoriser une flexion contrôlée de l'articulation de genou avec une résistance à la flexion élevée pour atteindre progressivement la position à genoux. Il est recommandé d'éviter un choc important du genou sur le sol afin de ne pas endommager l'électronique.

Si l'utilisateur se met souvent à genoux, il est recommandé d'utiliser le C-Leg Protector 4X860= ou l'habillage de protection 4P862.

## 8.2 Modification des réglages de la prothèse

En cas de connexion active avec un composant, les réglages **du mode actif** peuvent être modifiés dans l'application Cockpit.

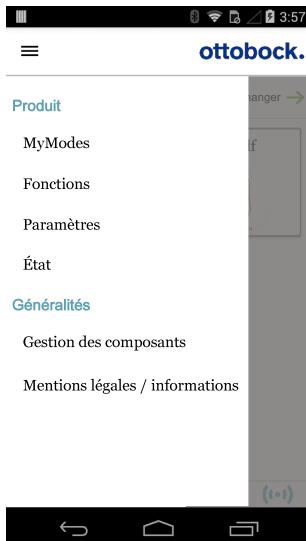
### INFORMATION

La fonction Bluetooth de la prothèse doit être activée pour modifier les réglages de la prothèse. Si la fonction Bluetooth est désactivée, il est possible de l'activer en retournant la prothèse ou bien en appliquant/retirant le chargeur. Ensuite, la fonction Bluetooth est activée pendant environ 2 minutes. La connexion doit être établie dans ce délai.

### Informations relatives à la modification du réglage de la prothèse

- Avant de modifier les réglages, vérifiez toujours dans le menu principal de l'application Cockpit que le composant de votre choix est bien sélectionné. La modification des paramètres d'un autre composant est ainsi évitée.
- Aucune modification des réglages de la prothèse ni aucun passage à un autre mode ne sont possibles pendant la charge de l'accumulateur de la prothèse. Seul l'état de la prothèse peut être consulté. Au lieu du symbole , le symbole apparaît dans la ligne inférieure de l'écran dans l'application Cockpit.
- La prothèse doit être réglée de façon optimale à l'aide du logiciel de réglage. L'application Cockpit ne sert pas au réglage de la prothèse par l'orthoprothésiste. L'application Cockpit permet de modifier dans une certaine mesure le comportement de la prothèse au quotidien (par exemple en cas d'accoutumance à la prothèse). L'orthoprothésiste peut suivre ces modifications lors de la prochaine visite à l'aide du logiciel de réglage.
- Si les réglages d'un MyMode doivent être modifiés, il est tout d'abord nécessaire de passer dans ce MyMode.

### 8.2.1 Modification du réglage de la prothèse via l'application Cockpit



- 1) Une fois le composant connecté et le mode de votre choix activé, activez le symbole  $\Xi$  dans le menu principal.  
→ Le menu de navigation s'ouvre.
  - 2) Activez l'entrée de menu « **Paramètres** ».  
→ Une liste comportant les paramètres du mode actuellement sélectionné apparaît.
  - 3) Effectuez le réglage du paramètre souhaité en activant les symboles « < », « > ».
- INFORMATION :** le réglage de l'orthoprothésiste est marqué et peut être rétabli en appuyant sur le bouton « **Standard** » si le réglage a été modifié.

### 8.2.2 Vue d'ensemble des paramètres de réglage dans le mode de base

Les paramètres du mode de base décrivent le comportement dynamique de la prothèse pendant le cycle normal de la marche. Ces paramètres servent de réglage de base pour l'adaptation automatique du comportement d'amortissement au mouvement actuel (par ex. pentes, vitesse de marche lente...).

En outre, la fonction position debout et/ou la fonction de position assise peut être activée/désactivée. Pour de plus amples informations sur la fonction position debout, (consulter la page 114). Pour de plus amples informations sur la position assise, (consulter la page 115).

**Les paramètres suivants sont modifiables :**

| Paramètre                             | Plage du logiciel de réglage | Plage de l'application                     | Signification   |
|---------------------------------------|------------------------------|--|---|
| Résistance                            | 120 à 190                    | +/- 10 de la valeur réglée                 | Résistance à la flexion au cours du passage en position assise, en phase d'appui, pendant la marche sur des rampes et des escaliers.                                      |
| Fonction position debout <sup>1</sup> |                              | 0/Arrêt - désactivée<br>1/Marche - activée | Pour obtenir de plus amples informations sur cette fonction, prière de consulter le chapitre « <b>Fonction position debout</b> » (consulter la page 114)                  |
| Fonct. pos. assise <sup>1</sup>       |                              | 0/Arrêt - désactivée<br>1/Marche - activée | L'activation de cette fonction a pour effet de réduire la résistance en position assise non seulement dans le sens de l'extension, mais aussi dans le sens de la flexion. |

| <b>Paramètre</b>        | <b>Plage du logiciel de réglage</b> | <b>Plage de l'application</b> | <b>Signification</b>  |
|-------------------------|-------------------------------------|-------------------------------|---|
| Signal sonore de retour |                                     | Marche/Arrêt                  | Retour sonore indiquant le passage de la phase d'appui à la phase pendulaire.   |
| Volume                  | 0 à 4                               | 0 à 4                         | Volume du signal sonore pour les sons de confirmation (par ex. consultation de l'état de charge, changement de MyMode). La valeur « 0 » permet de désactiver les signaux sonores de confirmation. Des signaux d'avertissement sont toutefois émis en cas d'erreurs. |

<sup>1 1</sup> Ces fonctions doivent avoir été autorisées dans le logiciel de réglage pour pouvoir être utilisées dans l'application Cockpit.

### **8.2.3 Vue d'ensemble des paramètres de réglage dans les MyModes**

Les paramètres des MyModes décrivent le comportement statique de la prothèse pour un modèle de mouvement donné, par ex. pour la pratique du ski du fond. Aucune adaptation automatique du comportement d'amortissement n'a lieu dans les MyModes.

**Les paramètres suivants sont modifiables dans les MyModes :**

| <b>Paramètre</b> | <b>Plage du logiciel de réglage</b> | <b>Plage de l'application</b> | <b>Signification</b>  |
|------------------|-------------------------------------|-------------------------------|---|
| Base flex.       | 0 – 200                             | +/- 20 de la valeur réglée    | Intensité de la résistance à la flexion au début de la flexion de l'articulation de genou   |
| Augmentation     | 0 – 100                             | +/- 10 de la valeur réglée    | Hausse de la résistance à la flexion (à partir du paramètre « <b>Base flex.</b> ») appliquée lors de la flexion de l'articulation de genou. Une fois qu'un angle de flexion précis résultant du réglage des paramètres « <b>Base flex.</b> » et « <b>Augmentation</b> » est atteint, l'articulation de genou est verrouillée. |
| Base exten.      | 0 – 60                              | +/- 20 de la valeur réglée    | Intensité de la résistance à l'extension  |

| <b>Paramètre</b>      | <b>Plage du logiciel de réglage</b> | <b>Plage de l'application</b> | <b>Signification</b>   |
|-----------------------|-------------------------------------|-------------------------------|--|
| Angle de verrouillage | 0 – 90                              | +/- 10 de la valeur réglée    | Angle jusqu'auquel l'articulation de genou peut être tendue.<br><b>Information :</b> si ce paramètre est > 0, le genou est verrouillé dans le sens de l'extension dans une position fléchie. Pour désactiver le verrouillage, décharger la prothèse et l'incliner vers l'arrière pendant au moins 2 secondes. L'extension de l'articulation est alors possible, peu importe le réglage des paramètres « <b>Base exten.</b> » et « <b>Angle de verrouillage</b> », ce qui peut se révéler nécessaire pour passer au mode de base avec un modèle de mouvement. |
| Volume                | 0 – 4                               | 0 – 4                         | Volume du signal sonore pour les sons de confirmation (par ex. consultation de l'état de charge, changement de MyMode). La valeur « 0 » permet de désactiver les signaux sonores de confirmation. Des signaux d'avertissement sont toutefois émis en cas d'erreurs.  |

### 8.3 Désactiver/activer la fonction Bluetooth de la prothèse

#### INFORMATION

La fonction Bluetooth de la prothèse doit être activée pour l'utilisation de l'application Cockpit. Si la fonction Bluetooth est désactivée, il est possible de l'activer en retournant la prothèse (fonction disponible uniquement dans le mode de base) ou bien en branchant/débranchant le chargeur. Ensuite, la fonction Bluetooth est activée pendant environ 2 minutes. Pendant ce laps de temps, l'application doit être démarrée afin que la connexion soit établie. Si vous le souhaitez, la fonction Bluetooth de la prothèse peut ensuite être activée durablement (consulter la page 120).

#### 8.3.1 Activer/désactiver la fonction Bluetooth via l'application Cockpit

##### Désactiver la fonction Bluetooth

- 1) Le composant étant connecté, appuyez sur le symbole  $\Xi$  dans le menu principal.  
→ Le menu de navigation s'ouvre.
- 2) Appuyez sur l'entrée « **Fonctions** » dans le menu de navigation.
- 3) Appuyez sur l'entrée « **Désactiver le Bluetooth** ».
- 4) Suivez les instructions affichées sur l'écran.

##### Activer la fonction Bluetooth

- 1) Tournez le composant ou branchez/débranchez le chargeur.  
→ La fonction Bluetooth est, ensuite, activée pendant 2 minutes environ. Pendant ce laps de temps, l'application doit être démarrée afin que la connexion avec le composant soit établie.
- 2) Suivez les indications affichées sur l'écran.

→ Une fois la fonction Bluetooth activée, le symbole  s'affiche sur l'écran.

## 8.4 Interrogation de l'état de la prothèse

### 8.4.1 Interroger l'état avec l'application Cockpit

- 1) Le composant étant connecté, appuyez sur le symbole  dans le menu principal.
- 2) Appuyez sur l'entrée « **État** » dans le menu de navigation.

### 8.4.2 Affichage d'état dans l'application Cockpit

| Entrée de menu | Description   | Actions possibles  |
|----------------|---|--|
| Jour : 1747    | Compteur de pas journaliers                         | Mettre le compteur à zéro en appuyant sur le bouton « <b>Ré-initialiser</b> ». |
| Total : 1747   | Compteur de pas totaux                              | Aucune   |
| Batterie : 68  | Etat de charge actuel de la prothèse en pourcentage | Aucune   |

## 8.5 Mode de sommeil profond

### INFORMATION

Si le paramètre **Volume** est réglé sur « 0 » dans l'application Cockpit (consulter la page 117), aucun signal sonore n'est émis.

À l'aide de l'application Cockpit, l'articulation de genou peut être placée dans un mode dit de « sommeil profond », dans lequel la consommation d'énergie électrique est réduite à son minimum. L'articulation de genou placée dans ce mode ne présente aucune fonction. Les valeurs de résistance du mode de sécurité sont activées.

Il est possible de quitter le mode de sommeil profond avec l'application Cockpit ou bien en branchant le chargeur.

Il est également possible de désactiver le mode de sommeil profond en activant un autre MyMode.

### 8.5.1 Activer/désactiver le mode de sommeil profond au moyen de l'application Cockpit

#### Activer le mode de sommeil profond

Le mode de sommeil profond est affiché comme un MyMode et peut être activé comme un MyMode dans l'application Cockpit.

Pour son activation, prière de suivre les étapes indiquées dans le chapitre « Changement de MyMode avec l'application Cockpit » (consulter la page 122).

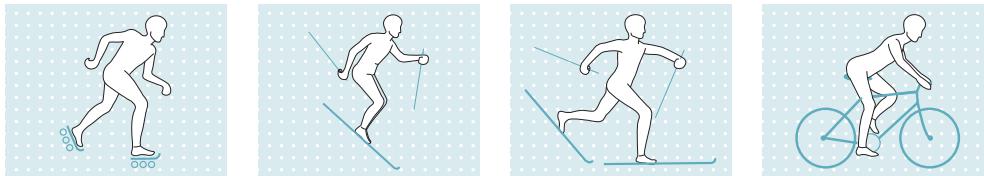
L'activation du mode de sommeil profond est indiquée par un signal sonore court et un signal vibratoire court.

#### Désactiver le mode de sommeil profond

Pour désactiver le mode sommeil profond, sélectionner et activer le mode de base ou un MyMode dans l'application Cockpit. Le mode sommeil profond est automatiquement quitté.

## 9 MyModes

Avec le logiciel de réglage, l'orthoprotésiste peut activer et configurer des MyModes en plus du mode de base. Ils peuvent être utilisés au moyen de l'application Cockpit ou de modèles de mouvements. Pour cela, il faut que la commutation par modèles de mouvement soit activée par l'orthoprotésiste avec le logiciel de réglage.



Ces modes sont prévus pour des types de mouvements ou de postures spécifiques (par ex. pour la pratique du roller...). L'application Cockpit permet d'effectuer des adaptations (consulter la page 119).

## 9.1 Changement de MyMode avec l'application Cockpit

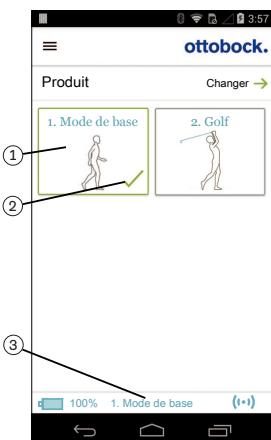
### INFORMATION

La fonction Bluetooth de la prothèse doit être activée pour l'utilisation de l'application Cockpit. Si la fonction Bluetooth est désactivée, il est possible de l'activer en retournant la prothèse (fonction disponible uniquement dans le mode de base) ou bien en branchant/débranchant le chargeur. Ensuite, la fonction Bluetooth est activée pendant environ 2 minutes. Pendant ce laps de temps, l'application doit être démarrée afin que la connexion soit établie. Si vous le souhaitez, la fonction Bluetooth de la prothèse peut ensuite être activée durablement (consulter la page 120).

### INFORMATION

Si le paramètre **Volume** est réglé sur « 0 » dans l'application Cockpit (consulter la page 117), aucun signal sonore n'est émis.

Lorsqu'une connexion est établie avec une prothèse, il est possible de changer de MyMode à l'aide de l'application Cockpit.



- 1) Dans le menu principal de l'application, appuyez sur le symbole du MyMode de votre choix (1).  
→ Un message vous demandant de confirmer le changement de MyMode apparaît.
- 2) Pour confirmer le changement de mode, appuyez sur le bouton « **OK** ».  
→ Un signal sonore confirmant le changement est émis.
- 3) Lorsque le changement a été effectué, le symbole (2) apparaît pour marquer le mode actif.  
→ Le mode actuel est également indiqué avec la désignation dans le bord inférieur de l'écran (3).

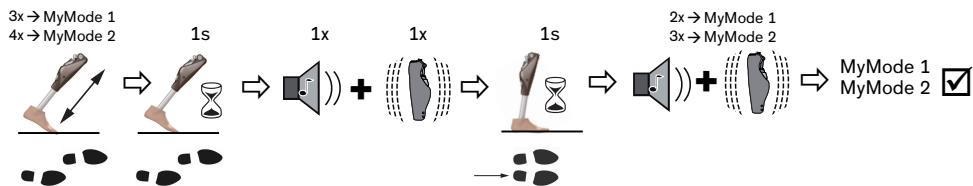
## 9.2 Commutation des MyModes par modèle de mouvement

### Informations relatives à la commutation

- La commutation et le nombre de modèles de mouvement doivent être activés par l'orthoprotéthiste dans le logiciel de réglage.

- Avant le premier pas, toujours vérifier si le mode sélectionné correspond au type de mouvement souhaité.
- Si le paramètre **Volume** est réglé sur « 0 » dans l'application Cockpit (consulter la page 117), aucun signal sonore n'est émis.

### Effectuer une commutation



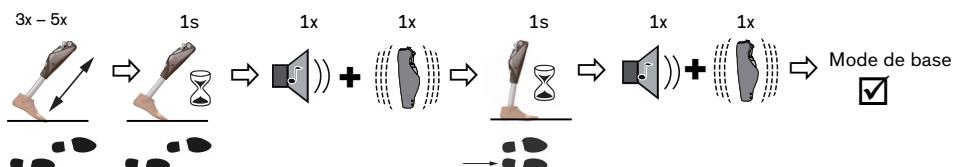
- 1) Incliner la jambe appareillée légèrement vers l'arrière (position de marche).
  - 2) Se balancer sur l'avant-pied en maintenant un contact permanent avec le sol. Le nombre de balancements à effectuer en l'espace d'une seconde dépend du MyMode souhaité (MyMode 1 = 3 fois, MyMode 2 = 4 fois).
  - 3) Laisser la jambe appareillée dans cette position (position de marche) sans bouger pendant environ 1 seconde, sans lever la jambe. Il n'est plus nécessaire de décharger le poids.  
→ Un signal sonore et vibratoire est émis pour confirmer que le modèle de mouvement a été reconnu.
- INFORMATION: Si ce signal sonore et vibratoire n'est pas émis, cela signifie que les conditions requises pour le balancement n'ont pas été respectées.**
- 4) Après l'émission du signal sonore et vibratoire, placer la jambe appareillée à côté de la jambe controlatérale, la poser et l'immobiliser pendant 1 seconde environ.  
→ Un signal de confirmation est émis pour indiquer que le passage dans le MyMode correspondant a été effectué (2 fois = MyMode 1, 3 fois = MyMode 2).
- INFORMATION: Si ce signal de confirmation n'est pas émis, cela signifie que la jambe appareillée n'a pas été correctement replacée et immobilisée. Répéter l'opération pour effectuer le changement correctement.**

### 9.3 Retour au mode de base à partir d'un MyMode

#### Informations relatives à la commutation

- Indépendamment de la configuration des MyModes dans le logiciel de réglage, il est toujours possible de revenir au mode de base (mode 1) à l'aide d'un modèle de mouvement.
- Il est possible à tout moment de repasser en mode de base (mode 1) en appliquant/retirant le chargeur.
- Avant le premier pas, toujours vérifier si le mode sélectionné correspond au type de mouvement souhaité.
- Si le paramètre **Volume** est réglé sur « 0 » dans l'application Cockpit (consulter la page 117), aucun signal sonore n'est émis.

### Effectuer une commutation



- 1) Incliner la jambe appareillée légèrement vers l'arrière (position de marche).
  - 2) Se balancer sur l'avant-pied, au moins 3 fois et pas plus de 5 fois, en assurant un contact au sol permanent.
  - 3) Laisser la jambe appareillée dans cette position (position de marche) sans bouger pendant environ 1 seconde, sans lever la jambe. Il n'est plus nécessaire de décharger le poids.  
→ Un signal sonore et vibratoire est émis pour confirmer que le modèle de mouvement a été reconnu.
- INFORMATION: Si ce signal sonore et vibratoire n'est pas émis, cela signifie que les conditions requises pour le balancement n'ont pas été respectées.**
- 4) Placer la jambe appareillée à côté de la jambe controlatérale, la poser et l'immobiliser pendant 1 seconde environ.  
→ Un signal de confirmation est émis pour indiquer que le passage au mode de base a été effectué.
- INFORMATION: Si ce signal de confirmation n'est pas émis, cela signifie que la jambe appareillée n'a pas été correctement replacée et immobilisée. Répéter l'opération pour effectuer le changement correctement.**

## 10 États de fonctionnement complémentaires (modes)

### 10.1 Mode accumulateur déchargé

Des signaux sonores et vibratoires sont émis lorsque l'état de charge disponible de l'accumulateur est 0 % (consulter la page 131). Pendant cette période, l'amortissement est réglé sur les valeurs du mode de sécurité. La prothèse est ensuite arrêtée. La charge du produit permet de repasser en mode de base (mode 1) à partir du mode d'accumulateur déchargé.

### 10.2 Mode pendant la charge de la prothèse

Le produit ne fonctionne pas pendant la charge.

Le produit est réglé sur les résistances du mode de sécurité. En fonction du réglage effectué dans le logiciel de réglage, ces dernières peuvent être faibles ou élevées.

### 10.3 Mode de sécurité

Dès qu'un défaut critique apparaît (par ex. panne d'un signal de capteur), le produit passe automatiquement en mode de sécurité. Ce dernier reste activé jusqu'à l'élimination du défaut.

Dans le mode de sécurité, des valeurs de résistance préglées sont activées. Cela permet à l'utilisateur de marcher de manière limitée, bien que le dispositif ne soit pas actif.

Le passage en mode de sécurité est indiqué juste avant par des signaux sonores et vibratoires (consulter la page 131).

Il est possible de désactiver le mode de sécurité en branchant et débranchant le chargeur. Si le produit active à nouveau le mode de sécurité, cela indique la présence d'un défaut permanent. Le produit doit être vérifié par un SAV Ottobock agréé.

### 10.4 Mode de température trop élevée

En cas de surchauffe de l'unité hydraulique due à une activité accrue et ininterrompue (par exemple longue descente d'une pente), la résistance à la flexion s'accroît à mesure que la température augmente afin de compenser la surchauffe. Une fois que l'unité hydraulique a refroidi, le produit repasse aux réglages qui étaient appliqués avant le mode de température excessive.

Dans les MyModes, le mode de température trop élevée n'est pas activé.

Le mode de température trop élevée est signalé par une longue vibration toutes les 5 secondes.

**Les fonctions suivantes sont désactivées en mode de température trop élevée :**

- Fonction position assise
- Affichage de l'état de charge sans appareils supplémentaires
- Commutation dans un MyMode
- Modification du réglage de la prothèse

## **11 Entreposage et purge d'air**

De l'air peut s'accumuler dans l'unité hydraulique si le produit est entreposé longtemps dans une position non verticale. Ceci se manifeste par l'apparition de bruits et par l'irrégularité du comportement d'amortissement.

Le mécanisme de purge d'air automatique veille à ce que toutes les fonctions du produit soient de nouveau disponibles sans aucune restriction après 10-20 pas environ.

### **Entreposage**

- L'articulation de genou doit être étirée en vue de son stockage. Ne pas flétrir la tête du genou !
- Évitez les longues périodes d'immobilisation du produit (utilisation régulière du produit).

## **12 Nettoyage**

- 1) En cas de salissures, nettoyez le produit avec un chiffon humide (imbibé d'eau douce).
- 2) Essuyez le produit à l'aide d'un chiffon ne formant pas de peluches et laissez sécher entièrement à l'air.

## **13 Maintenance**

Pour votre propre sécurité, pour préserver la sécurité de fonctionnement, pour conserver la garantie, pour maintenir la sécurité de base et les caractéristiques principales ainsi que pour garantir la compatibilité électromagnétique, des opérations de maintenance régulières (révisions d'entretien) doivent être effectuées.

En fonction du pays/de la région, les intervalles de maintenance suivants doivent être respectés :

| <b>Pays/région</b>                                       | <b>Intervalle de maintenance</b>                           |
|--|--|
| Tous les pays/toutes les régions sauf :<br>USA, CAN, RUS | 24 mois  |
| USA, CAN, RUS  | En fonction des besoins*,<br>Au plus tard tous les 36 mois |

\*En fonction des besoins : l'intervalle de maintenance dépend du degré d'activité de l'utilisateur.

Pour les utilisateurs normalement ou peu actifs effectuant jusqu'à 1800 pas par jour, l'intervalle de maintenance prévu est de 3 ans. Pour les utilisateurs très actifs effectuant plus de 1800 pas par jour, l'intervalle de maintenance prévu est de 2 ans.

Des signaux de confirmation émis après le débranchement du chargeur (voir chapitre « États de fonctionnement/signaux de défaut consulter la page 130 ») vous indiquent que la maintenance doit être effectuée.

Suite à la maintenance, des prestations SAV supplémentaires, par exemple une réparation, peuvent être nécessaires. Ces prestations SAV supplémentaires peuvent être effectuées gratuitement en fonction de l'étendue et de la validité de la garantie ou à titre payant sur devis préalable. Les composants suivants doivent toujours être envoyés à l'orthoprothésiste en vue des opérations de maintenance et des réparations :

La prothèse, le chargeur, l'adaptateur de charge (si utilisé comme accessoire) et le bloc d'alimentation.

## **14 Informations légales**

Toutes les conditions légales sont soumises à la législation nationale du pays d'utilisation concerné et peuvent donc présenter des variations en conséquence.

### **14.1 Responsabilité**

Le fabricant est responsable si le produit est utilisé conformément aux descriptions et instructions de ce document. Le fabricant décline toute responsabilité pour les dommages découlant d'un non-respect de ce document, notamment d'une utilisation non conforme ou d'une modification non autorisée du produit.

## **14.2 Marque**

Toutes les dénominations employées dans le présent document sont soumises sans restrictions aux dispositions du droit des marques de fabrique en vigueur et aux droits du propriétaire concerné.

Toutes les marques, tous les noms commerciaux ou noms de sociétés cités ici peuvent constituer des marques déposées et sont soumis aux droits du propriétaire concerné.

L'absence d'un marquage explicite des marques citées dans ce document ne permet pas de conclure qu'une dénomination n'est pas soumise aux droits d'un tiers.

Bluetooth est une marque déposée de Bluetooth SIG, Inc.

## **14.3 Conformité CE**

Le soussigné, Otto Bock Healthcare Products GmbH, déclare que le présent produit est conforme aux prescriptions européennes applicables aux dispositifs médicaux.

Le produit est conforme aux exigences applicables de la directive 2011/65/UE relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électriques et électroniques (« RoHS »).

Ce produit répond aux exigences de la Directive européenne 2014/53/UE.

Le texte complet des directives et des exigences est disponible à l'adresse Internet suivante : <http://www.ottobock.com/conformity>

## **14.4 Informations légales locales**

Les informations légales applicables **exclusivement** dans des pays individuels figurent dans la langue officielle du pays d'utilisation en question dans ce chapitre.

This device complies with part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the following two conditions:

- 1) This device may not cause harmful interference, and
- 2) This device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Reorient or relocate the receiving antenna.
- Increase the separation between the equipment and receiver.
- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
- Consult the dealer or an experienced radio/ TV technician for help.

Any changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

### **Caution: Exposure to Radio Frequency Radiation.**

This device must not be co-located or operating in conjunction with any other antenna or transmitter.

This device contains licence-exempt transmitter(s)/receiver(s) that comply with Innovation, Science and Economic Development Canada's licence-exempt RSS(s).

Operation is subject to the following two conditions:

- (1) This device may not cause interference.

- (2) This device must accept any interference, including interference that may cause undesired operation of the device.

L'émetteur/récepteur exempt de licence contenu dans le présent appareil est conforme aux CNR d'Innovation, Sciences et Développement économique Canada applicables aux appareils radio exempts de licence. L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes:

- (1) L'appareil ne doit pas produire de brouillage;
- (2) L'appareil doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

**Caution: Exposure to Radio Frequency Radiation.**

The installer of this radio equipment must ensure that the antenna is located or pointed such that it does not emit RF field in excess of Health Canada limits for the general population.

**Caution: Federal law (USA) restricts this device to sale by or on the order of a practitioner licensed by law of the State in which he/she practices to use or order the use of the device.**

## 15 Caractéristiques techniques

| Conditions d'environnement           |  |
|--------------------------------------|--|
| Transport dans l'emballage d'origine | -25 °C/-13 °F à +70 °C/+158 °F   |
| Transport sans emballage             | -25 °C/-13 °F à +70 °C/+158 °F<br>Humidité relative de l'air de 93 % max., sans condensation |
| Stockage ( $\leq$ 3 mois)            | -20 °C/-4 °F à +40 °C/+104 °F<br>Humidité relative de l'air de 93 % max., sans condensation  |
| Stockage de longue durée (>3 mois)   | -20 °C/-4 °F à +20 °C/+68 °F<br>Humidité relative de l'air de 93 % max., sans condensation   |
| Fonctionnement                       | -10 °C/+14 °F à +60 °C/+140 °F<br>Humidité relative de l'air de 93 % max., sans condensation |
| Charge de l'accumulateur             | +10 °C/+50 °F à +45 °C/+113 °F   |

| Produit  |  |
|--|--|
| Référence  | 3C98-3*/3C88-3*  |
| Niveau de mobilité selon MOBIS                             | 2 à 4  |
| Poids maximum de l'utilisateur, poids supplémentaire incl. | 136 kg/300 lb  |
| Poids minimum de l'utilisateur                             | 45 kg/100 lb<br>Les utilisateurs dont le poids est inférieur peuvent également être appareillés si un appareillage d'essai réalisé par un orthoprotésthésiste certifié permet de garantir que ces utilisateurs sont en mesure d'utiliser pleinement leur prothèse. |
| Classe de protection                                       | IP67   |

| <b>Produit</b>   |   |
|--|---|
| Résistance à l'eau   | Résistant aux intempéries, mais pas à la corrosion<br>Non conçu pour une utilisation prolongée dans l'eau ou pour une immersion prolongée |
| Angle de flexion maximal possible  | 130°  |
| Angle de flexion maximal possible avec des butées de flexion prémontées        | 122°  |
| Poids de la prothèse sans Protector  | env. 1250 g ±25 g/ 44,09 oz ±0,88 oz  |
| Durée de vie prévue si les intervalles de maintenance prescrits sont respectés | 6 ans   |
| Méthode d'essai  | ISO 10328-P6-136 kg/3 millions de cycles de charge  |

| <b>Transmission des données</b>       |                                      |
|---------------------------------------|--------------------------------------|
| Technologie sans fil                  | Bluetooth 5.0 (Bluetooth Low Energy) |
| Autonomie                             | environ 10 m/32,8 ft                 |
| Bandes des fréquences                 | 2402 MHz à 2480 MHz                  |
| Modulation                            | GFSK                                 |
| Débit des données (over the air)      | Jusqu'à 2Mbps                        |
| Puissance de sortie maximale (EIRP) : | +4 dBm (~2,5 mW)                     |

| <b>Accumulateur de la prothèse</b>  |  |
|---|--|
| Type d'accumulateur   | Li-Ion   |
| Cycles de charge (cycles de charge et décharge) après lesquels il reste au moins encore 80 % de la capacité d'origine de l'accumulateur | 500  |
| État de charge après 1 heure de chargement  | 30 %   |
| État de charge après 2 heures de chargement   | 50 %   |
| État de charge après 4 heures de chargement   | 80 %   |
| État de charge après 8 heures de chargement   | Entièrement chargé   |
| Comportement du produit pendant la charge   | Le produit ne fonctionne pas   |
| Durée de service de la prothèse avec accumulateur neuf complètement chargé, à température ambiante                                      | Au moins 16 heures en marche continue<br>Env. 2 jours en cas d'utilisation moyenne |

| <b>Bloc d'alimentation</b>                          |  |
|---|--|
| Référence   | 757L16-4   |
| Type  | FW8001M/12   |
| Entreposage et transport dans l'emballage d'origine | -40 °C/-40 °F à +70 °C/+158 °F<br>Humidité relative de l'air de 10 % à 95 %, sans condensation |
| Entreposage et transport sans emballage             | -40 °C/-40 °F à +70 °C/+158 °F<br>Humidité relative de l'air de 10 % à 95 %, sans condensation |

| <b>Bloc d'alimentation</b> |  |
|----------------------------|--|
| Utilisation                | 0 °C/+32 °F à +50 °C/+122 °F<br>Humidité relative max. de 95 %<br>Pression atmosphérique : 70-106 kPa (jusqu'à 3 000 m sans compensation de la pression) |
| Tension d'entrée           | 100 V~ à 240 V~  |
| Fréquence réseau           | 50 Hz à 60 Hz  |
| Tension de sortie          | 12 V ==  |

| <b>Chargeur</b>                                     |   |
|---|---|
| Référence   | 4E50*   |
| Entreposage et transport dans l'emballage d'origine | -25 °C/-13 °F à +70 °C/+158 °F  |
| Entreposage et transport sans emballage             | -25 °C/-13 °F à +70 °C/+158 °F<br>Humidité relative de l'air de 93 % max., sans condensation  |
| Utilisation   | de 0 °C/+32 °F à +40 °C/+104 °F<br>Humidité relative de l'air de 93 % max., sans condensation |
| Tension d'entrée                                    | 12 V ==   |
| Durée de vie  | 8 ans   |

| <b>Application Cockpit</b>           |  |
|--------------------------------------|--|
| Référence                            | Cockpit 4X441-V2=*   |
| Version                              | À partir de la version 2.5.0   |
| Système d'exploitation compatible    | Pour connaître la compatibilité avec les terminaux mobiles et les versions, merci de consulter les informations de la boutique en ligne correspondante (p. ex. Apple App Store, Google Play Store...). |
| Site Internet pour le téléchargement | <a href="https://www.ottobock.com/cockpitapp">https://www.ottobock.com/cockpitapp</a>  |

## 16 Annexes

### 16.1 Symboles utilisés



Fabricant



Pièce appliquée de la classe BF



Conforme aux exigences selon « FCC Part 15 » (États-Unis)



Conforme aux exigences du « Radiocommunications Act » (Australie)



Rayonnement non ionisant

IP67

Résistance à la poussière, protection contre l'immersion temporaire

LE  
DUAL

Le module sans fil du produit peut établir une connexion avec les terminaux mobiles disposant des systèmes d'exploitation « iOS (iPhone, iPad, iPod,...) » et « Android »



Il est interdit d'éliminer ce produit en tous lieux avec les ordures ménagères non triées. Une élimination non conforme aux dispositions en vigueur dans votre pays peut avoir des effets néfastes sur l'environnement et la santé. Veuillez respecter les consignes des autorités compétentes de votre pays concernant les procédures de collecte et de retour des déchets.

CE

Déclaration de conformité conforme aux directives européennes applicables

SN

Numéro de série (YYYY WW NNN)

YYYY - Année de fabrication

WW - Semaine de fabrication

NNN - Numéro continu

LOT

Numéro de lot (PPPP YYYY WW)

PPPP - Usine

YYYY - Année de fabrication

WW - Semaine de fabrication

REF

Référence de l'article

MD

Dispositif médical



Attention, surface brûlante

## 16.2 États de fonctionnement / signaux de défaut

La prothèse signale des états de fonctionnement et des messages d'erreur par l'intermédiaire de signaux sonores et vibratoires.

### 16.2.1 Signalisation des états de fonctionnement

#### Chargeur branché/débranché

| Signal sonore | Signal vibratoire          | Évènement  |
|---------------|----------------------------|--|
| 1 x court     | -                          | Chargeur raccordé ou chargeur débranché avant le démarrage du mode de charge |
| -             | 3 x court                  | Mode de charge lancé (3 s après le branchement du chargeur)                  |
| 1 x court     | 1 x avant le signal sonore | Chargeur débranché après le démarrage du mode de charge                      |

#### Changement de mode

##### INFORMATION

Si le paramètre **Volume** est réglé sur « 0 » dans l'application Cockpit (consulter la page 117), aucun signal sonore n'est émis.

| Signal sonore | Signal vibratoire | Action supplémentaire effectuée  | Évènement  |
|---------------|-------------------|--|--|
| 1 x court     | 1 x court         | Changement de mode au moyen de l'application Cockpit   | Changement de mode effectué au moyen de l'application Cockpit. |
| 1 x court     | 1 x court         | Balancement sur l'avant-pied, puis immobilisation pendant 1 seconde dans la position de marche             | Modèle de balancement identifié.                               |
| 1 x court     | 1 x court         | Jambe appareillée placée à côté de la jambe controlatérale, posée et immobilisée pendant environ 1 seconde | Passage au mode de base (mode 1) effectué.                     |
| 2 x court     | 2 x court         | Jambe appareillée placée à côté de la jambe controlatérale, posée et immobilisée pendant environ 1 seconde | Passage au MyMode 1 (mode 2) effectué.                         |
| 3 x court     | 3 x court         | Jambe appareillée placée à côté de la jambe controlatérale, posée et immobilisée pendant environ 1 seconde | Passage au MyMode 2 (mode 3) effectué.                         |

### 16.2.2 Signaux d'avertissement/de défaut

#### Défaut survenu pendant l'utilisation

| Signal sonore | Signal vibratoire                                 | Évènement                       | Action nécessaire                           |
|---------------|---|---------------------------------|---|
| -             | 1 x long, à des intervalles de 5 secondes environ | Unité hydraulique en surchauffe | Réduire l'activité.                         |
| -             | 3 x long  | État de charge inférieur à 25 % | Charger l'accumulateur dans un court délai. |

| <b>Signal sonore</b> | <b>Signal vibratoire</b>                                  | <b>Évènement</b>  | <b>Action nécessaire</b>   |
|----------------------|---|---|--|
| -                    | 5 x long  | État de charge inférieur à 15 %   | Charger immédiatement l'accumulateur, car le produit se mettra à l'arrêt après le prochain signal d'avertissement.   |
| 10 x long            | 10 x long   | État de charge 0 %<br>Après les signaux sonores et vibratoires, le produit passe en mode accumulateur déchargé, puis se met à l'arrêt.                                    | Charger l'accumulateur.  |
| 30 x long            | 1 x long, 1 x court avec répétition toutes les 3 secondes | <b>Défaut grave/Signal indiquant l'activation du mode de sécurité</b><br>Par exemple un ou plusieurs capteurs ne sont pas opérationnels.                                  | Marche possible avec des restrictions. Tenir compte de l'éventuelle modification de la résistance à la flexion/l'extension.<br>Essayer de supprimer ce défaut en branchant/débranchant le chargeur. Le chargeur doit rester branché pendant au moins 5 secondes avant d'être débranché.<br>Si ce défaut persiste, l'utilisation du produit n'est plus autorisée. Le produit doit immédiatement faire l'objet d'un contrôle par un orthoprotésiste. |
| -                    | en permanence   | <b>Défaillance complète</b><br>La commande électronique n'est plus possible. Mode de sécurité activé ou état indéterminé des valves. Comportement indéterminé du produit. | Essayer de supprimer ce défaut en branchant/débranchant le chargeur.<br>Si ce défaut persiste, l'utilisation du produit n'est plus autorisée. Le produit doit immédiatement faire l'objet d'un contrôle par un orthoprotésiste.  |

## Défaut survenu pendant la charge du produit

| <b>DEL du bloc d'alimentation</b> | <b>DEL du chargeur</b> | <b>Défaut</b>   | <b>Solutions</b>  |
|-----------------------------------|------------------------|---|---|
| ○                                 | ○ ○                    | Adaptateur de fiche spécifique au pays d'utilisation pas enclenché complètement dans le bloc d'alimentation | Vérifier si l'adaptateur de fiche spécifique au pays d'utilisation est enclenché complètement dans le bloc d'alimentation.  |
|                                   |                        | Prise de courant ne fonctionne pas  | Vérifier la prise de courant à l'aide d'un autre appareil électrique.   |
|                                   |                        | Bloc d'alimentation défectueux  | Le chargeur et le bloc d'alimentation doivent être vérifiés par un SAV Ottobock agréé.  |
| ●                                 | ○ ○                    | Connexion entre le chargeur et le bloc d'alimentation interrompue   | Vérifier si la fiche du câble de charge est enclenchée complètement dans le chargeur.   |
|                                   |                        | Chargeur défectueux   | Le chargeur et le bloc d'alimentation doivent être vérifiés par un SAV Ottobock agréé.  |
| ●                                 | ○                      | L'accumulateur est complètement chargé (ou la liaison avec le produit est interrompue).                     | <p>Observer le signal de confirmation afin de pouvoir distinguer les deux situations.</p> <p>Un test automatique confirmé par un signal sonore/vibratoire est effectué lors du branchement ou du débranchement du chargeur.</p> <p>Si ce signal sonore est émis, cela signifie que l'accumulateur est complètement chargé.</p> <p>Si ce signal sonore n'est pas émis, cela signifie que la connexion avec le produit est interrompue.</p> |
|                                   |                        |   | <p>En cas d'interruption de la connexion avec le produit, il convient de faire vérifier le produit, le chargeur et le bloc d'alimentation par un SAV Ottobock agréé.</p>  |

| <b>Signal sonore</b>  | <b>Défaut</b>  | <b>Solutions</b>  |
|---|--|---|
| 4 x court, à des intervalles de 20 secondes (sans interruption) | Charge de l'accumulateur hors de la plage de températures admise | Vérifier si les conditions d'environnement indiquées pour la charge de l'accumulateur ont été respectées (consulter la page 127). |

### 16.2.3 Messages d'erreur apparaissant à l'établissement de la connexion avec l'application Cockpit

| Message d'erreur   | Cause  | Solution  |
|--|--|---|
| <b>Le composant était connecté à un autre appareil. Établir la connexion ?</b>   | Le composant était connecté à un autre terminal  | Pour couper la connexion initiale, appuyer sur le bouton « <b>OK</b> ».<br>Pour maintenir la connexion initiale, appuyer sur « <b>Annuler</b> ».  |
| <b>Échec du changement de mode</b>   | Pendant que le composant était en mouvement (p. ex. pendant la marche), l'utilisateur a tenté de passer dans un autre MyMode | Pour des raisons de sécurité, le passage dans un autre MyMode est autorisé uniquement si les composants sont immobiles, p. ex. en position debout ou en position assise.  |
|  | Interruption d'une connexion actuelle avec le composant  | Vérifier les points suivants : <ul style="list-style-type: none"> <li>Distance entre le composant et le terminal</li> <li>État de charge de l'accumulateur du composant</li> <li>Fonction Bluetooth du composant activée ? (Désactivation/activation de la fonction Bluetooth du composant)</li> <li>Tenir le composant avec la plante du pied vers le haut pour activer la « visibilité » du composant pendant 2 minutes.</li> <li>Si plusieurs composants ont été enregistrés, le bon composant a-t-il été sélectionné ?</li> </ul> |

### 16.2.4 Signaux d'état

#### Chargeur raccordé

| DEL du bloc d'alimentation  | DEL du chargeur   | Évènement                                     |
|---|---|---|
|  |     | Bloc d'alimentation et chargeur opérationnels |

#### Chargeur débranché

| Signal sonore | Signal vibratoire | Évènement   |
|---------------|-------------------|---|
| 1 x court     | 1 x court         | Test automatique effectué avec succès. Le produit est prêt à fonctionner.   |
| 3 x court     | –                 | Notification de maintenance<br>Effectuer un nouveau test automatique en branchant/débranchant le chargeur. Si le signal sonore retentit de nouveau, il convient de consulter l'orthoprothésiste dans un court délai. Si nécessaire, ce dernier enverra le produit à un SAV Ottobock agréé.<br>L'utilisation est possible sans restrictions. Il est toutefois possible que les signaux vibratoires ne soient pas émis. |

| <b>Signal sonore</b> | <b>Signal vibratoire</b> | <b>Évènement</b>   |
|----------------------|--------------------------|--|
| -                    | -                        | Effectuer un nouveau test automatique en branchant/débranchant le chargeur. Si aucun signal sonore et/ou vibratoire ne retentit après que le chargeur a de nouveau été branché/débranché, le produit doit être vérifié par l'orthoprothésiste. |

### État de charge de l'accumulateur

| <b>Chargeur</b> |  |
|-----------------|--|
|                 | L'accumulateur est en cours de charge, son état de charge est inférieur à 50 %   |
|                 | L'accumulateur est en cours de charge, son état de charge est supérieur à 50 %   |
|                 | <p>L'accumulateur est complètement chargé (ou la liaison avec le produit est interrompue).</p> <p>Observer le signal de confirmation afin de pouvoir distinguer les deux situations.</p> <p>Un test automatique confirmé par un signal sonore/vibratoire est effectué lors du branchement ou du débranchement du chargeur.</p> <p>Si ce signal sonore est émis, cela signifie que l'accumulateur est complètement chargé.</p> <p>Si ce signal sonore n'est pas émis, cela signifie que la connexion avec le produit est interrompue.</p> |

### 16.3 Directives et déclaration du fabricant

#### 16.3.1 Environnement électromagnétique

Ce produit est conçu pour fonctionner dans les environnements électromagnétiques suivants :

- Fonctionnement dans un établissement professionnel de santé (par exemple hôpital)
- Fonctionnement dans des zones de soins de santé à domicile (p. ex. utilisation à la maison, à l'extérieur)

Veuillez respecter les consignes de sécurité du chapitre « Remarques relatives au séjour dans des endroits particuliers » (consulter la page 101).

#### Émissions électromagnétiques

| <b>Mesures des interférences</b>                            | <b>Conformité</b>                                   | <b>Environnement électromagnétique - Recommendation</b>   |
|---|---|---|
| Émissions HF d'après CISPR 11                               | Groupe 1/classe B                                   | Le produit utilise de l'énergie HF uniquement pour son fonctionnement interne. De ce fait, son émission HF est très faible et il est improbable que des dispositifs électroniques proches soient perturbés. |
| Courant harmonique d'après CEI 61000-3-2                    | Non applicable - la puissance est inférieure à 75 W | -   |
| Fluctuations de tension/papillotement d'après CEI 61000-3-3 | Le produit satisfait aux exigences de la norme.     | -   |

## Immunité aux interférences électromagnétiques

| Phénomène  | Norme fondamentale CEM ou méthode d'essai | Niveau d'essai d'immunité  |
|--|---|--|
| Décharge d'électricité statique  | CEI 61000-4-2                             | Contact $\pm 8$ kV<br>Air $\pm 2$ kV, $\pm 4$ kV, $\pm 8$ kV, $\pm 15$ kV,   |
| Champs électromagnétiques haute fréquence  | CEI 61000-4-3                             | 10 V/m<br>80 MHz à 2,7 GHz<br>80 % AM à 1 kHz  |
| Champ magnétique avec fréquences de mesure énergétiques                                | CEI 61000-4-8                             | 30 A/m<br>50 Hz ou 60 Hz   |
| Grandeurs perturbatrices électriques transitoires et rapides/salves                    | CEI 61000-4-4                             | $\pm 2$ kV<br>Fréquence de répétition 100 kHz  |
| Ondes de choc<br>Câble à câble   | CEI 61000-4-5                             | $\pm 0,5$ kV, $\pm 1$ kV   |
| Grandeurs perturbatrices véhiculées par câble, induites par des champs haute fréquence | CEI 61000-4-6                             | 3 V<br>0,15 MHz à 80 MHz<br>6 V dans les bandes de fréquence ISM et de radios d'amateurs entre 0,15 MHz et 80 MHz<br>80 % AM à 1 kHz |
| Chutes de tension  | CEI 61000-4-11                            | 0 % $U_T$ ; 1/2 période<br>à 0, 45, 90, 135, 180, 225, 270 et 315 degrés   |
|  |   | 0 % $U_T$ ; 1 période<br>et<br>70 % $U_T$ ; 25/30 périodes<br>Monophasé : à 0 degré  |
| Coupures de la tension   | CEI 61000-4-11                            | 0 % $U_T$ ; 250/300 périodes   |

## Immunité par rapport aux équipements de communication sans fil

| Fréquence d'essai [MHz] | Bandes de fréquence [MHz] | Réseau sans fil   | Modulation                           | Puissance maximale [W] | Distance [m] | Niveau d'essai d'immunité [V/m] |
|-------------------------|---------------------------|-------------------|--------------------------------------|------------------------|--------------|---------------------------------|
| 385                     | 380 à 390                 | TETRA 400         | Modulation par impulsion 18 Hz       | 1,8                    | 0,3          | 27                              |
| 450                     | 430 à 470                 | GMRS 460, FRS 460 | FM Déviation $\pm 5$ kHz Sinus 1 kHz | 1,8                    | 0,3          | 28                              |
| 710                     | 704 à 787                 | Bande LTE 1-3, 17 | Modulation par impulsion 217 Hz      | 0,2                    | 0,3          | 9                               |
| 745                     |                           |                   |                                      |                        |              |                                 |
| 780                     |                           |                   |                                      |                        |              |                                 |

| <b>Fréquence d'essai [MHz]</b> | <b>Bandé de fréquence [MHz]</b> | <b>Réseau sans fil</b>  | <b>Modulation</b>               | <b>Puissance maximale [W]</b> | <b>Distance [m]</b> | <b>Niveau d'essai d'immunité [V/m]</b> |
|--------------------------------|---------------------------------|---|---------------------------------|-------------------------------|---------------------|--|
| 810                            | 800 à 960                       | GSM 800/90-0,<br>TETRA 800,<br>iDEN 820,<br>CDMA 850,<br>GSM 800/90-0,<br>Bande LTE 5   | Modulation par impulsion 18 Hz  | 2                             | 0,3                 | 28                                     |
| 870                            |                                 |   |                                 |                               |                     |  |
| 930                            |                                 |   |                                 |                               |                     |  |
| 1720                           | 1700 à 1990                     | GSM 1800 ;<br>CDMA 1900 ;<br>GSM 1900 ;<br>DECT ;<br>Bande LTE 1,<br>3, 4, 25 ;<br>UMTS | Modulation par impulsion 217 Hz | 2                             | 0,3                 | 28                                     |
| 1845                           |                                 |   |                                 |                               |                     |  |
| 1970                           |                                 |   |                                 |                               |                     |  |
| 2450                           | 2400 à 2570                     | Bluetooth<br>WLAN 802.1-1 b/g/n,<br>RFID 2450<br>Bande LTE 7                            | Modulation par impulsion 217 Hz | 2                             | 0,3                 | 28                                     |
| 5240                           | 5100 à 5800                     | WLAN 802.1-1 a/n  | Modulation par impulsion 217 Hz | 0,2                           | 0,3                 | 9                                      |
| 5500                           |                                 |   |                                 |                               |                     |  |
| 5785                           |                                 |   |                                 |                               |                     |  |



|          |  |             |
|----------|--|-------------|
| <b>1</b> | <b>Introduzione.....</b>   | <b>.142</b> |
| <b>2</b> | <b>Descrizione del prodotto.....</b>   | <b>.142</b> |
| 2.1      | Costruzione .....  | .142        |
| 2.2      | Funzionamento.....   | .142        |
| <b>3</b> | <b>Uso conforme .....</b>  | <b>.143</b> |
| 3.1      | Uso previsto.....  | .143        |
| 3.2      | Condizioni d'impiego .....   | .143        |
| 3.3      | Indicazioni .....  | .143        |
| 3.4      | Controindicazioni.....   | .143        |
| 3.4.1    | Controindicazioni assolute .....   | .143        |
| 3.5      | Qualifica .....  | .143        |
| <b>4</b> | <b>Sicurezza .....</b>   | <b>.144</b> |
| 4.1      | Significato dei simboli utilizzati .....   | .144        |
| 4.2      | Struttura delle indicazioni per la sicurezza .....                                 | .144        |
| 4.3      | Indicazioni generali per la sicurezza .....  | .144        |
| 4.4      | Indicazioni sull'alimentazione elettrica / Carica della batteria.....              | .146        |
| 4.5      | Indicazioni sul caricabatteria / sull'adattatore di carica .....                   | .147        |
| 4.6      | Indicazioni per la permanenza in determinate aree .....                            | .148        |
| 4.7      | Indicazioni per l'utilizzo.....  | .149        |
| 4.8      | Indicazioni sulle modalità di sicurezza.....                                       | .151        |
| 4.9      | Indicazioni per l'impiego con un impianto osteointegrato .....                     | .151        |
| 4.10     | Indicazioni sull'utilizzo di un terminale mobile con l'applicazione Cockpit .....  | .152        |
| <b>5</b> | <b>Fornitura e accessori .....</b>   | <b>.152</b> |
| 5.1      | Fornitura.....   | .152        |
| 5.2      | Accessori .....  | .153        |
| <b>6</b> | <b>Carica della batteria.....</b>  | <b>.153</b> |
| 6.1      | Collegamento di alimentatore e caricabatteria .....                                | .153        |
| 6.2      | Carica della batteria della protesi.....   | .154        |
| 6.3      | Indicazione dello stato di carica attuale .....                                    | .154        |
| 6.3.1    | Indicazione dello stato di carica senza utilizzo di apparecchi supplementari ..... | .154        |
| 6.3.2    | Indicazione dello stato di carica attuale tramite l'applicazione Cockpit.....      | .155        |
| <b>7</b> | <b>Applicazione Cockpit.....</b>   | <b>.155</b> |
| 7.1      | Requisiti di sistema .....   | .156        |
| 7.2      | Primo collegamento tra l'applicazione Cockpit e il componente .....                | .156        |
| 7.2.1    | Primo avvio dell'applicazione Cockpit .....  | .156        |
| 7.3      | Comandi dell'applicazione Cockpit.....   | .157        |
| 7.3.1    | Menu di navigazione dell'applicazione Cockpit.....                                 | .158        |
| 7.4      | Gestione dei componenti .....  | .158        |
| 7.4.1    | Aggiunta di un componente .....  | .158        |
| 7.4.2    | Eliminazione di un componente .....  | .159        |
| 7.4.3    | Collegamento di un componente con più dispositivi terminali mobili.....            | .159        |

|           |   |             |
|-----------|---|-------------|
| <b>8</b>  | <b>Utilizzo .....</b>   | <b>.160</b> |
| 8.1       | Schema di movimento in modalità di base (modalità 1) .....                                | .160        |
| 8.1.1     | Stare in piedi.....   | .160        |
| 8.1.1.1   | Funzione statica .....  | .160        |
| 8.1.2     | Camminare .....   | .161        |
| 8.1.3     | Sedersi.....  | .161        |
| 8.1.4     | Stare seduto .....  | .161        |
| 8.1.4.1   | Funzione seduta .....   | .161        |
| 8.1.5     | Alzarsi in piedi.....   | .161        |
| 8.1.6     | Salire le scale.....  | .162        |
| 8.1.7     | Scendere le scale .....   | .162        |
| 8.1.8     | Scendere una rampa.....   | .163        |
| 8.1.9     | Scendere gradini in piano .....   | .163        |
| 8.1.10    | Inginocchiarsi.....   | .163        |
| 8.2       | Modifica delle impostazioni della protesi .....   | .163        |
| 8.2.1     | Modifica dell'impostazione della protesi tramite l'applicazione Cockpit.....              | .164        |
| 8.2.2     | Quadro generale dei parametri di impostazione nella modalità di base .....                | .164        |
| 8.2.3     | Quadro generale dei parametri di impostazione nelle modalità MyMode .....                 | .165        |
| 8.3       | Accensione/spegnimento del Bluetooth della protesi.....                                   | .166        |
| 8.3.1     | Accensione/spegnimento del Bluetooth tramite l'applicazione Cockpit.....                  | .166        |
| 8.4       | Richiesta dello stato della protesi.....  | .167        |
| 8.4.1     | Richiesta dello stato tramite l'applicazione Cockpit .....                                | .167        |
| 8.4.2     | Indicazione dello stato nell'applicazione Cockpit .....                                   | .167        |
| 8.5       | Modalità ibernazione .....  | .167        |
| 8.5.1     | Accensione/spegnimento della modalità di ibernazione tramite l'applicazione Cockpit ..... | .167        |
| <b>9</b>  | <b>MyMode .....</b>   | <b>.167</b> |
| 9.1       | Commutazione nelle modalità MyMode tramite l'applicazione Cockpit.....                    | .168        |
| 9.2       | Commutazione delle modalità MyMode tramite schema di movimento .....                      | .168        |
| 9.3       | Commutazione da una modalità MyMode alla modalità di base .....                           | .169        |
| <b>10</b> | <b>Stati operativi supplementari (modalità).....</b>                                      | <b>.170</b> |
| 10.1      | Modalità batteria scarica.....  | .170        |
| 10.2      | Modalità durante il processo di carica .....  | .170        |
| 10.3      | Modalità di sicurezza .....   | .170        |
| 10.4      | Modalità sovratemperatura .....   | .170        |
| <b>11</b> | <b>Stoccaggio e ventilazione .....</b>  | <b>.171</b> |
| <b>12</b> | <b>Pulizia .....</b>  | <b>.171</b> |
| <b>13</b> | <b>Manutenzione .....</b>   | <b>.171</b> |
| <b>14</b> | <b>Note legali .....</b>  | <b>.171</b> |
| 14.1      | Responsabilità .....  | .171        |
| 14.2      | Marchi .....  | .172        |
| 14.3      | Conformità CE .....   | .172        |
| 14.4      | Note legali locali .....  | .172        |
| <b>15</b> | <b>Dati tecnici .....</b>   | <b>.172</b> |

|           |  |            |
|-----------|--|------------|
| <b>16</b> | <b>Allegati .....</b>  | <b>174</b> |
| 16.1      | Simboli utilizzati .....   | 174        |
| 16.2      | Stati operativi / Segnali di errore .....  | 175        |
| 16.2.1    | Segnalazione degli stati operativi .....   | 175        |
| 16.2.2    | Segnali di avvertimento e di errore .....  | 176        |
| 16.2.3    | Messaggi di errore durante l'instaurazione del collegamento con l'applicazione Cockpit ..... | 179        |
| 16.2.4    | Segnali di stato.....  | 179        |
| 16.3      | Direttive e dichiarazione del produttore .....   | 180        |
| 16.3.1    | Ambiente elettromagnetico.....   | 180        |

# 1 Introduzione

## INFORMAZIONE

Data dell'ultimo aggiornamento: 2022-02-24

- ▶ Leggere attentamente il presente documento prima di utilizzare il prodotto e osservare le indicazioni per la sicurezza.
- ▶ Farsi istruire dal personale tecnico sull'utilizzo sicuro del prodotto.
- ▶ In caso di domande sul prodotto o all'insorgere di problemi, rivolgersi al personale tecnico.
- ▶ Segnalare al fabbricante e alle autorità competenti del proprio paese qualsiasi incidente grave in connessione con il prodotto, in particolare ogni tipo di deterioramento delle condizioni di salute.
- ▶ Conservare il presente documento.

Il prodotto "C-Leg 3C98-3\*, 3C88-3\*" viene denominato qui di seguito prodotto/protesi/articolazione di ginocchio/componente.

Queste istruzioni per l'uso forniscono importanti informazioni sull'utilizzo, la regolazione e il trattamento del prodotto.

Mettere in funzione il prodotto soltanto in base alle informazioni contenute nei documenti di accompagnamento forniti.

## 2 Descrizione del prodotto

### 2.1 Costruzione

Il prodotto è composto dai seguenti componenti:



1. Ginocchio con possibilità di collegamento prossimale (adattatore piramide di registrazione o attacco filettato)
2. LED (blu) di segnalazione del collegamento Bluetooth
3. Arresti di flessione 8° (forniti già montati)
4. Batteria e cappucci
5. Unità idraulica
6. Coperchio della presa di carica
7. Presa di carica
8. Viti di arresto del tubo distali

### 2.2 Funzionamento

Questo prodotto è caratterizzato da una fase statica e dinamica controllate mediante microprocessore.

Sulla base dei valori di misura di un sistema di sensori integrato, il microprocessore comanda un sistema idraulico che influisce sull'azione ammortizzante del prodotto.

I dati dei sensori sono aggiornati ed esaminati 100 volte al secondo. In questo modo l'azione del prodotto viene adeguata in modo dinamico e in tempo reale in base alla situazione di movimento corrente (fase di deambulazione).

Attraverso il controllo mediante microprocessore della fase statica e dinamica, il prodotto può essere adeguato all'utente in base alle proprie esigenze.

Il prodotto viene impostato mediante un software di regolazione dal personale tecnico.

Il prodotto è dotato di MyMode per tipi di movimento speciali (ad es. sci di fondo, ecc.), che sono preimpostate dal tecnico ortopedico tramite il software di regolazione e possono essere attivate tramite schemi di movimento dedicati o l'applicazione Cockpit (v. pagina 167).

La modalità di sicurezza permette un funzionamento limitato in caso di guasto del prodotto. A tal fine vengono preimpostati sul prodotto parametri di resistenza predefiniti (v. pagina 170).

La modalità batteria scarica consente una deambulazione sicura quando la batteria è scarica. A tal fine vengono preimpostati sul prodotto parametri di resistenza predefiniti (v. pagina 170).

### **Il sistema idraulico comandato mediante microprocessore ha i seguenti vantaggi:**

- avvicinamento al passo fisiologico
- sicurezza durante la deambulazione e nella fase statica
- adeguamento delle caratteristiche del prodotto a diverse condizioni e inclinazioni del suolo, a diverse situazioni di deambulazione, nonché a diverse velocità

## **3 Uso conforme**

### **3.1 Uso previsto**

Il prodotto deve essere utilizzato **esclusivamente** per la protesizzazione di arto inferiore.

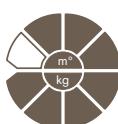
### **3.2 Condizioni d'impiego**

Il prodotto è stato concepito per lo svolgimento di attività quotidiane e non va utilizzato per attività particolari, quali ad esempio sport estremi (free climbing, paracadutismo, parapendio, ecc.).

Le condizioni ambientali consentite sono descritte nel capitolo dedicato ai dati tecnici (v. pagina 172).

Il prodotto è concepito **esclusivamente** per l'utilizzo su un **unico** paziente. Il produttore non consente l'utilizzo del prodotto da parte di un'altra persona.

I nostri componenti funzionano in modo ottimale se sono combinati con componenti adeguati, selezionati in base al peso corporeo e al grado di mobilità, identificabili con il nostro sistema di classificazione MOBIS, e sono dotati di elementi di collegamento modulari adeguati.



Il prodotto è consigliato per il grado di mobilità 2 (pazienti con capacità motorie limitate in ambienti esterni), per il grado di mobilità 3 (pazienti con capacità motorie illimitate in ambienti esterni) e per il grado di mobilità 4 (pazienti con capacità motorie illimitate in ambienti esterni con esigenze particolarmente elevate). Omologato per pazienti con peso fino a **max. 136 kg**.

### **3.3 Indicazioni**

- Per utenti con disarticolazione di ginocchio, amputazione transfemorale e disarticolazione d'anca
- Per amputazione monolaterale o bilaterale
- Per pazienti affetti da dismelia in cui la consistenza del moncone corrisponde a una disarticolazione di ginocchio, un'amputazione transfemorale o una disarticolazione d'anca
- L'utente deve disporre dei requisiti fisici e mentali per poter riconoscere i segnali ottici/acustici e/o le vibrazioni meccaniche

### **3.4 Controindicazioni**

#### **3.4.1 Controindicazioni assolute**

- Peso corporeo superiore a 136 kg

### **3.5 Qualifica**

Il trattamento con il prodotto può essere effettuato esclusivamente da personale specializzato, autorizzato dalla Ottobock dopo la partecipazione al relativo corso di formazione.

Se il prodotto viene collegato a un impianto osteointegrato, il personale tecnico deve essere autorizzato anche ad eseguire il collegamento all'impianto osteointegrato.

## 4 Sicurezza

### 4.1 Significato dei simboli utilizzati

|                   |  |
|-------------------|--|
| <b>AVVERTENZA</b> | Avvertenza relativa a possibili gravi pericoli di incidente e lesioni. |
| <b>CAUTELA</b>    | Avvertenza relativa a possibili pericoli di incidente e lesioni.       |
| <b>AVVISO</b>     | Avvertenza relativa a possibili guasti tecnici.                        |

### 4.2 Struttura delle indicazioni per la sicurezza

|  |
|--|
| <b>AVVERTENZA</b>  |
| <b>Il titolo indica la fonte e/o il tipo di pericolo</b>   |
| L'introduzione descrive le conseguenze in caso di mancata osservanza delle indicazioni per la sicurezza. In caso di molteplici conseguenze, esse sono contraddistinte come segue:  |
| > p. es.: conseguenza 1 in caso di mancata osservanza del pericolo<br>> p.es.: conseguenza 2 in caso di mancata osservanza del pericolo<br>► Con questo simbolo sono indicate le attività/azioni che devono essere osservate/eseguite per evitare il pericolo. |

### 4.3 Indicazioni generali per la sicurezza

|   |
|---|
| <b>AVVERTENZA</b>   |
| <b>Mancato rispetto delle indicazioni per la sicurezza</b>  |
| Danni a cose e persone a seguito dell'utilizzo del prodotto in determinate situazioni.<br>► Attenersi alle indicazioni per la sicurezza e alle misure riportate in questo documento di accompagnamento. |

|  |
|--|
| <b>AVVERTENZA</b>  |
| <b>Utilizzo della protesi durante la guida di autoveicoli</b>  |
| Incidente per comportamento inatteso della protesi a seguito del cambiamento dell'azione ammortizzante.  |
| > Osservare sempre le norme relative alla conduzione di autoveicoli con una protesi vigenti nei rispettivi paesi e, per motivi di carattere assicurativo, far accettare e confermare la propria idoneità alla guida dalle autorità competenti.<br>► Osservare le norme relative all'allestimento dell'autoveicolo in base al tipo di protesi vigenti nei rispettivi paesi.<br>► L'arto su cui è applicata la protesi non può essere utilizzato per condurre il veicolo o comandare i suoi componenti addizionali (p.es. frizione, freno, acceleratore, ...). |

|  |
|--|
| <b>AVVERTENZA</b>  |
| <b>Utilizzo di alimentatore, connettore adattatore o caricabatteria danneggiati</b>  |
| Pericolo di folgorazione in caso di contatto con parti sotto tensione scoperte.<br>► Non aprire l'alimentatore, il connettore adattatore o il caricabatteria.<br>► Non sottoporre l'alimentatore, il connettore adattatore o il caricabatteria a carichi estremi.<br>► Sostituire immediatamente gli alimentatori, i connettori adattatore o i caricabatteria danneggiati. |

## CAUTELA

### **Inosservanza dei segnali di avvertimento e di errore**

Caduta per comportamento inatteso del prodotto a seguito del cambiamento dell'azione ammortizzante.

- ▶ Osservare i segnali di avvertimento o di errore (v. pagina 176) e la relativa modifica dell'impostazione di ammortizzazione.

## CAUTELA

### **Modifiche al prodotto e ai suoi componenti eseguite di propria iniziativa**

Caduta dovuta alla rottura di componenti portanti o al malfunzionamento del prodotto.

- ▶ Non eseguire alcun intervento sul prodotto ad eccezione di quelli indicati nelle presenti istruzioni per l'uso.
- ▶ La gestione della batteria è affidata esclusivamente al personale tecnico autorizzato da Ottobock (non eseguire sostituzioni di propria iniziativa).
- ▶ L'apertura e la riparazione del prodotto o la riparazione di componenti danneggiati possono essere effettuate solamente da personale tecnico autorizzato da Ottobock.

## CAUTELA

### **Sollecitazione meccanica del prodotto**

- > Caduta dovuta a un comportamento inaspettato del prodotto a seguito di malfunzionamento.
- > Caduta dovuta alla rottura di componenti portanti.
- > Irritazioni cutanee dovute a guasti all'unità idraulica con fuoriuscita di liquido.
- ▶ Non esporre il prodotto a vibrazioni meccaniche o urti.
- > Verificare la presenza di danni visibili del prodotto prima di ogni impiego.

## CAUTELA

### **Utilizzo del prodotto con uno stato di carica della batteria troppo basso**

Caduta per comportamento inatteso della protesi a seguito del cambiamento dell'azione ammortizzante.

- ▶ Verificare il corrente stato di carica prima dell'utilizzo e, se necessario, ricaricare la protesi.
- ▶ Considerare che la durata di funzionamento del prodotto, in presenza di temperature ambiente più basse o a causa dell'invecchiamento della batteria, può diminuire.

## CAUTELA

### **Pericolo di contusioni nell'area di flessione dell'articolazione**

Lesioni dovute a schiacciamento di parti del corpo.

- ▶ Verificare che, all'atto della flessione dell'articolazione, le dita, altre parti del corpo o parti molli del moncone non si trovino nell'area interessata.

## CAUTELA

### **Penetrazione di sporcizia e umidità nel prodotto**

- > Caduta dovuta a un comportamento inaspettato del prodotto a seguito di malfunzionamento.
- > Caduta dovuta alla rottura di componenti portanti.
- ▶ Assicurarsi che particelle solide o corpi estranei non penetrino all'interno del prodotto.

- ▶ L'articolazione di ginocchio è resistente alle intemperie, tuttavia non è resistente alla corrosione. Per questo motivo l'articolazione di ginocchio non deve entrare in contatto con acqua salata o clorata e nemmeno con altre soluzioni (ad es. sapone o gel doccia e secrezioni corporee e/o da ferite). Non utilizzare l'articolazione di ginocchio in condizioni estreme: per immersioni o tuffi in acqua. L'articolazione di ginocchio non è concepita per essere utilizzata o essere immersa a lungo in acqua.
- ▶ Dopo il contatto con acqua rimuovere il Protector (se previsto) e tenere la protesi con la pianta del piede rivolta verso l'alto, finché l'acqua non è fuoriuscita dall'articolazione di ginocchio/dal tubo modulare. Asciugare l'articolazione di ginocchio e i suoi componenti con un panno privo di pelucchi e lasciar asciugare completamente i componenti all'aria.
- ▶ Se l'articolazione di ginocchio o il tubo modulare entrano in contatto con **acqua salata o clorata o con altre soluzioni** (p.es. sapone o gel doccia e secrezioni corporee e/o da ferite) rimuovere **immediatamente** il Protector (se previsto) e pulire l'**articolazione di ginocchio**. Inoltre sciacquare l'articolazione di ginocchio, il tubo modulare e il Protector con acqua dolce e lasciarli asciugare.
- ▶ In caso di malfunzionamenti dopo l'asciugatura, l'articolazione di ginocchio e il tubo modulare devono essere controllati da un centro assistenza Ottobock autorizzato. L'invio dovrà essere effettuato all'attenzione del tecnico ortopedico.
- ▶ L'articolazione di ginocchio non è protetta contro la penetrazione di forti getti d'acqua e vapore.

### CAUTELA

#### **Segni di usura su componenti del prodotto**

Caduta dovuta a danno o malfunzionamento del prodotto.

- ▶ A tutela della propria sicurezza e a salvaguardia della sicurezza di funzionamento e della garanzia, i controlli del servizio di assistenza (interventi di manutenzione) devono essere eseguiti a intervalli regolari.

### CAUTELA

#### **Utilizzo di accessori non omologati**

- > Caduta dovuta a malfunzionamento del prodotto a seguito di una minore immunità alle interferenze.
- > Interferenza di altri dispositivi elettronici a seguito di radiazioni elevate.
- ▶ Utilizzare il prodotto esclusivamente in combinazione con gli accessori, i convertitori di segnale e i cavi elencati nei capitoli "Fornitura" (v. pagina 152) e "Accessori" (v. pagina 153).

### AVVISO

#### **Cura non appropriata del prodotto**

Danni del prodotto dovuti all'utilizzo di detergenti non appropriati.

- ▶ Pulire il prodotto esclusivamente con un panno umido (acqua dolce).

## **4.4 Indicazioni sull'alimentazione elettrica / Carica della batteria**

### CAUTELA

#### **Carica del prodotto indossato**

- > Pericolo di restare impigliati nel caricabatteria camminando.
- > Caduta per comportamento inatteso del prodotto a seguito del cambiamento dell'azione ammortizzante.
- ▶ Per motivi di sicurezza non indossare il prodotto durante il processo di carica.

## CAUTELA

### **Caricare il prodotto con alimentatore / caricabatteria / cavo di carica / adattatore di carica danneggiato**

Caduta dovuta a comportamento inatteso del prodotto per stato di carica insufficiente.

- ▶ Controllare prima dell'utilizzo che l'alimentatore / il caricabatteria / il cavo di carica / l'adattatore di carica non siano danneggiati.
- ▶ Sostituire gli alimentatori / i caricabatteria / i cavi di carica / gli adattatori di carica danneggiati.

## AVVISO

### **Utilizzo di alimentatore / caricabatteria / adattatore di carica errato**

Danni al prodotto dovuti a tensione, corrente o polarità errata.

- ▶ Utilizzare solo alimentatori / caricabatteria / adattatori di carica approvati da Ottobock per questo prodotto (vedere istruzioni per l'uso e cataloghi).

## AVVISO

### **Sollecitazione meccanica dell'alimentatore / del caricabatteria / dell'adattatore di carica**

La funzione di ricarica non sarà perfetta a seguito di un malfunzionamento.

- ▶ Non esporre l'alimentatore / il caricabatteria / l'adattatore di carica a vibrazioni meccaniche o urti.
- ▶ Prima di ogni impiego verificare che l'alimentatore / il caricabatteria / l'adattatore di carica non presentino danni visibili.

## AVVISO

### **Impiego dell'alimentatore / del caricabatteria / dell'adattatore di carica al di fuori del campo di temperatura ammesso**

La funzione di ricarica non sarà perfetta a seguito di un malfunzionamento.

- ▶ Utilizzare l'alimentatore / il caricabatteria / l'adattatore di carica per eseguire la ricarica solo nel campo di temperatura consentito. L'intervallo delle temperature consentito è riportato nel capitolo "Dati tecnici" (v. pagina 172).

## **4.5 Indicazioni sul caricabatteria / sull'adattatore di carica**

## AVVISO

### **Penetrazione di sporcizia e umidità nel prodotto**

La funzione di ricarica non sarà perfetta a seguito di un malfunzionamento.

- ▶ Accertarsi che particelle solide o liquidi non penetrino all'interno del prodotto.

## AVVISO

### **Variazioni o modifiche apportate al caricabatteria / all'adattatore di carica di propria iniziativa**

La funzione di ricarica non sarà perfetta a seguito di un malfunzionamento.

- ▶ Far eseguire variazioni e modifiche esclusivamente da personale tecnico specializzato, autorizzato da Ottobock.

## 4.6 Indicazioni per la permanenza in determinate aree

### CAUTELA

#### **Distanza insufficiente da apparecchi di comunicazione ad alta frequenza (p. es. telefoni cellulari, dispositivi Bluetooth, dispositivi WLAN)**

Caduta a causa di comportamento inaspettato del prodotto a seguito di un'interferenza nella comunicazione interna dei dati.

- ▶ Si consiglia pertanto di rispettare una distanza minima di 30 cm dai seguenti apparecchi di comunicazione ad alta frequenza:

### CAUTELA

#### **Funzionamento del prodotto a distanze minime da altri dispositivi elettronici**

Caduta a causa di comportamento inaspettato del prodotto a seguito di un'interferenza nella comunicazione interna dei dati.

- ▶ Durante il funzionamento non portare il prodotto nelle immediate vicinanze di altri dispositivi elettronici.
- ▶ Non sovrapporre il prodotto ad altri dispositivi elettronici durante il funzionamento.
- ▶ Se non è possibile evitare di far funzionare contemporaneamente i dispositivi, controllare che l'utilizzo del prodotto con questa disposizione sia conforme all'uso previsto.

### CAUTELA

#### **Permanenza in prossimità di fonti di interferenza elettromagnetica intense (ad es. sistemi antifurto, rivelatori di oggetti metallici)**

Caduta a causa di comportamento inaspettato del prodotto a seguito di un'interferenza nella comunicazione interna dei dati.

- ▶ Evitare di sostare in prossimità di sistemi antifurto visibili o nascosti nell'area d'accesso/uscita di negozi, rilevatori di oggetti metallici/body scanner per persone (ad es. in aeroporti) o fonti di interferenze elettromagnetiche intense (ad es. linee ad alta tensione, trasmettitori, stazioni di trasformazione, ecc.).  
Se ciò fosse inevitabile, prendere le misure necessarie per poter camminare e stare in piedi in modo sicuro (p. es. utilizzando un corrimano o facendosi aiutare da un'altra persona).
- ▶ Far attenzione a un'eventuale cambiamento inatteso dell'azione ammortizzante del prodotto quando si passa attraverso sistemi antifurto, body scanner e rilevatori di oggetti metallici.
- ▶ In linea di massima prestare attenzione a cambiamenti inaspettati della capacità di ammortizzazione del prodotto nelle vicinanze di dispositivi elettronici o magnetici.

### CAUTELA

#### **Ingresso in un locale o in un'area con forti radiazioni magnetiche (ad es. tomografi a risonanza magnetica nucleare, tomografi a risonanza magnetica (MRI), ecc.)**

- > Caduta a seguito di limitazione inaspettata dell'arco di movimento del prodotto a seguito di oggetti metallici aderenti al componente magnetizzato.
- > Danno irreparabile al prodotto a seguito dell'azione di forti campi magnetici.
- ▶ Rimuovere il prodotto prima di entrare in un locale o in un'area con forti campi magnetici e conservare il prodotto al di fuori di questo locale o di quest'area.
- ▶ Un prodotto danneggiato dall'azione di una forte radiazione magnetica non può essere riparato.

### CAUTELA

#### **Permanenza in aree al di fuori del campo di temperatura ammesso**

Caduta dovuta alla rottura di componenti portanti o al malfunzionamento del prodotto.

- Evitare la permanenza in aree al di fuori del campo di temperatura ammesso (v. pagina 172).

## 4.7 Indicazioni per l'utilizzo

### CAUTELA

#### **Salire le scale**

Caduta conseguente a un appoggio erroneo del piede sul gradino dovuto al cambiamento dell'azione ammortizzante.

- Salendo le scale utilizzare sempre il corrimano e poggiare gran parte della pianta del piede sul gradino.
- Occorre adottare particolare prudenza nel salire le scale se si ha un bambino in braccio.

### CAUTELA

#### **Scendere le scale**

Caduta dovuta a un appoggio erroneo del piede sul gradino a seguito di cambiamento dell'azione ammortizzante.

- Per scendere le scale utilizzare sempre il corrimano ed eseguire il rollover con la parte media della scarpa sul bordo del gradino.
- Osservare i segnali di avvertimento e di errore (v. pagina 176).
- Non dimenticare che in presenza di segnali di avvertimento e di errore la resistenza in direzione di flessione e di estensione può cambiare.
- Occorre adottare particolare prudenza scendendo le scale con un bambino in braccio.

### CAUTELA

#### **Surriscaldamento dell'unità idraulica dovuto ad attività ininterrotta e sollecitazione crescente (ad. esempio percorrendo a lungo un terreno in discesa)**

- > Caduta dovuta a un comportamento inaspettato del prodotto a seguito di commutazione alla modalità di sovratesteratura.
- > Ustione dovuta a contatto con componenti surriscaldati.
- > Prestare attenzione ai segnali a vibrazione intermittenti emessi, che segnalano il pericolo di surriscaldamento.
- > Non appena si avvertono questi segnali a vibrazione intermittenti, ridurre l'attività in corso per consentire il raffreddamento dell'unità idraulica.
- > Quando i segnali a vibrazione intermittenti cessano, si può riprendere l'attività con la stessa intensità.
- > Se nonostante i segnali a vibrazione intermittenti non si riduce l'attività, si può causare un grave surriscaldamento dell'unità idraulica e, in casi estremi, un danno al prodotto. In questo caso far controllare il prodotto da un tecnico ortopedico che accerterà la presenza di eventuali danni. Se necessario, il tecnico invierà il prodotto a un centro assistenzaOttobock autorizzato.

### CAUTELA

#### **Sovraccarico dovuto ad attività che prevedono un carico fuori dall'ordinario**

- > Caduta dovuta a un comportamento inaspettato del prodotto a seguito di malfunzionamento.
- > Caduta dovuta alla rottura di componenti portanti.
- > Irritazioni cutanee dovute a guasti all'unità idraulica con fuoriuscita di liquido.
- Il prodotto è stato concepito per lo svolgimento di attività quotidiane e non va utilizzato per attività particolari, che prevedono un carico fuori dall'ordinario, quali ad esempio sport estremi (free climbing, parapendio, ecc.).

- ▶ Il corretto impiego del prodotto e dei suoi componenti non solo ne aumenta la durata operativa, ma è fondamentale per la sicurezza personale!
- ▶ Se il prodotto e i suoi componenti sono sollecitati da carichi eccessivi (ad es. in seguito a una caduta o in casi simili), è necessario far controllare immediatamente il prodotto da un tecnico ortopedico per verificare la presenza di eventuali danni. Se necessario, il tecnico invierà il prodotto a un centro assistenza Ottobock autorizzato.

### CAUTELA

#### **Commutazione di modalità eseguita non correttamente**

Caduta per comportamento inatteso del prodotto a seguito del cambiamento dell'azione ammortizzante.

- ▶ Fare attenzione ad assumere una posizione eretta sicura durante tutte le operazioni di commutazione.
- ▶ Verificare dopo la commutazione il cambiamento dell'impostazione di ammortizzazione e ascoltare il segnale acustico di risposta.
- ▶ Ritornare alla modalità di base dopo aver terminato le proprie attività in modalità MyMode.
- ▶ Se necessario, scaricare il prodotto e correggere la commutazione.

### CAUTELA

#### **Utilizzo improprio della funzione statica**

Caduta per comportamento inatteso del prodotto a seguito di cambiamento dell'azione ammortizzante.

- ▶ Tenere presente che è necessario assumere una posizione eretta sicura durante l'utilizzo della funzione statica, nonché controllare il blocco dell'articolazione di ginocchio prima di caricare al massimo la protesi.
- ▶ Richiedere istruzioni sul corretto utilizzo della funzione statica al tecnico ortopedico e/o al terapista. Informazioni sulla funzione statica v. pagina 160.

### CAUTELA

#### **Spostamento in avanti veloce dell'anca con la protesi estesa (p.es. battuta giocando a tennis)**

- > Caduta a seguito di attivazione involontaria della fase dinamica.
- ▶ Tenere presente che con la protesi estesa e uno spostamento veloce in avanti dell'anca potrebbe subentrare una flessione involontaria dell'articolazione di ginocchio.
- ▶ Familiarizzare pertanto in condizioni sicure (p.es. tenendosi a barre parallele, ...) e sotto la direzione di personale specializzato e debitamente istruito con l'attivazione della fase dinamica in situazioni di questo tipo.
- ▶ Praticando sport in cui potrebbe essere necessario eseguire questo tipo di movimento utilizzare una MyMode appositamente preconfigurata. Il capitolo 'MyModes' contiene ulteriori informazioni sulle MyModes (v. pagina 167).

### CAUTELA

#### **Sovraccarico dovuto a un maggiore peso corporeo durante il trasporto di oggetti, zaini o bambini**

- > Caduta a causa di comportamento inaspettato del prodotto.
- > Caduta dovuta alla rottura di componenti portanti.
- > Irritazioni cutanee dovute a guasti all'unità idraulica con fuoriuscita di liquido.
- ▶ Tenere presente che un peso maggiore potrebbe modificare il comportamento del prodotto. La fase dinamica potrebbe non essere attivata oppure essere attivata nel momento sbagliato.

- ▶ Assicurarsi che il peso addizionale non comporti un superamento del peso corporeo massimo consentito.

## 4.8 Indicazioni sulle modalità di sicurezza

### CAUTELA

#### **Utilizzo del prodotto in modalità di sicurezza**

Caduta per comportamento inatteso del prodotto a seguito del cambiamento dell'azione ammortizzante.

- ▶ Rispettare i segnali di avvertimento e di errore (v. pagina 176).
- ▶ Prestare particolare attenzione durante l'utilizzo di una bicicletta non a ruota libera (con mozzo rigido).

### CAUTELA

#### **Modalità di sicurezza non attivabile per malfunzionamento dovuto a penetrazione di acqua o a danno meccanico**

Caduta per comportamento inatteso del prodotto a seguito di cambiamento dell'azione ammortizzante.

- ▶ Non continuare a utilizzare il prodotto difettoso.
- ▶ Rivolgersi immediatamente al proprio tecnico ortopedico.

### CAUTELA

#### **Modalità di sicurezza non disattivabile**

Caduta per comportamento inatteso del prodotto a seguito di cambiamento dell'azione ammortizzante.

- ▶ Nel caso in cui non sia possibile disattivare la modalità di sicurezza dopo aver caricato la batteria, si è in presenza di un guasto permanente.
- ▶ Non continuare a utilizzare il prodotto difettoso.
- ▶ Il prodotto deve essere controllato da un centro assistenza Ottobock autorizzato. L'invio dovrà essere effettuato all'attenzione del tecnico ortopedico.

### CAUTELA

#### **Segnalazione di sicurezza (vibrazione costante)**

Caduta per comportamento inatteso del prodotto a seguito di cambiamento dell'azione ammortizzante.

- ▶ Osservare i segnali di avvertimento e di errore (v. pagina 176).
- ▶ Non utilizzare il prodotto dopo l'emissione della segnalazione di sicurezza.
- ▶ Il prodotto deve essere controllato da un centro assistenza Ottobock autorizzato. L'invio dovrà essere effettuato all'attenzione del tecnico ortopedico.

## 4.9 Indicazioni per l'impiego con un impianto osteointegrato

### AVVERTENZA

#### **Carichi meccanici elevati dovuti a situazioni abituali e non abituali come, ad esempio, caduta**

- > Carico eccessivo dell'osso che può portare, tra l'altro, a dolore, allentamento dell'impianto, necrosi del tessuto osseo o frattura ossea.
- > Danno o rottura dell'impianto o di parti di esso (componenti per la sicurezza, ecc.).

- ▶ Assicurare il rispetto dei campi d'impiego, osservare le condizioni d'impiego e le indicazioni dell'articolazione di ginocchio ed anche dell'impianto in base alle indicazioni del fabbricante.
- ▶ Osservare le indicazioni del personale clinico che ha consigliato di utilizzare un impianto osteointegrato.
- ▶ Prestare attenzione ad eventuali cambiamenti del proprio stato di salute che potrebbero limitare o non consentire più l'utilizzo dell'impianto ossointegrato.

## 4.10 Indicazioni sull'utilizzo di un terminale mobile con l'applicazione Cockpit

### CAUTELA

#### **Utilizzo improprio del dispositivo terminale mobile**

Caduta per cambiamento dell'azione ammortizzante a seguito di un passaggio inatteso in una MyMode.

- ▶ Richiedere istruzioni sul corretto utilizzo del dispositivo mobile con l'applicazione Cockpit.

### CAUTELA

#### **Variazioni o modifiche apportate autonomamente al dispositivo terminale mobile**

Caduta per cambiamento dell'azione ammortizzante a seguito di un passaggio inatteso in una MyMode.

- ▶ Non apportare autonomamente modifiche all'hardware del dispositivo terminale mobile, sul quale è installata la app.
- ▶ Non apportare autonomamente modifiche al software/firmware del dispositivo terminale mobile, salvo quelle necessarie per la funzione di aggiornamento del software/firmware.

### CAUTELA

#### **Commutazione di modalità con il terminale non eseguita correttamente**

Caduta per comportamento inatteso del prodotto a seguito del cambiamento dell'azione ammortizzante.

- ▶ Fare attenzione ad assumere una posizione eretta sicura durante tutte le operazioni di commutazione.
- ▶ Verificare dopo la commutazione il cambiamento dell'impostazione di ammortizzazione e osservare il segnale acustico di risposta e il display del terminale.
- ▶ Ritornare alla modalità di base dopo aver terminato le proprie attività in modalità MyMode.

### AVVISO

#### **Mancato rispetto dei requisiti di sistema per l'installazione dell'app Cockpit**

Malfunzionamento del dispositivo terminale mobile.

- ▶ Installare la app Cockpit solo su dispositivi terminali mobili e versioni che corrispondono ai dati riportati nel rispettivo store online (ad es. Apple App Store, Google Play Store, ...).

## 5 Fornitura e accessori

### 5.1 Fornitura

- 1 C-Leg 3C88-3 (con attacco filettato) oppure C-Leg 3C98-3 (con piramide di registrazione)
- 1 alimentatore 757L16-4
- 1 caricabatteria per C-Leg 4E50\*
- 1 astuccio cosmetico per caricabatteria e alimentatore
- 1 passaporto per protesi
- 1 Bluetooth PIN Card 646C107

- 1 libretto di istruzioni per l'uso (per l'utente)
- App "Cockpit 4X441-V2=\*" scaricabile dal sito Internet: <https://www.ottobock.com/cockpitapp>

## 5.2 Accessori

I seguenti componenti non sono compresi nella fornitura e possono essere ordinati separatamente:

- Rivestimento cosmetico in espanso 3S26
- Cosmesi funzionale C-Leg 3F1=1
- Calza cosmetica 99B120=\*
- C-Leg Protector 4X860=\*
- Telaio protettivo per C-Leg 4P862
- Parastinco 4P863\*
- Prolunga cavo di carica caviglia 4X156-1
- Prolunga del cavo di carica - caviglia, lunga 4X158-1
- Prolunga cavo di carica ginocchio 4X157-1
- Adattatore di carica USB 757L43

## 6 Carica della batteria

Durante la ricarica della batteria, tenere presente i seguenti punti:

- Per ricaricare la batteria utilizzare l'alimentatore 757L16-4 / l'adattatore di carica 757L43 e il caricabatteria 4E50\*.
  - La carica della batteria completamente ricaricata è sufficiente per una deambulazione ininterrotta di almeno 16 ore o per un utilizzo medio di circa 2 giorni.
  - Per l'utilizzo quotidiano si consiglia di caricare il prodotto ogni giorno.
  - Per raggiungere la durata operativa massima con una carica della batteria si consiglia di interrompere il collegamento tra il caricabatteria e il prodotto solo poco prima dell'impiego del prodotto.
  - Prima del primo utilizzo la batteria dovrebbe essere caricata fino a quando sul caricabatteria si spegne il diodo luminoso (LED) giallo, comunque in ogni caso per almeno 4 ore. In questo modo l'indicatore dello stato di carica viene calibrato tramite l'applicazione Cockpit ed anche tramite la rotazione della protesi.
- Se il collegamento tra il caricabatteria e la protesi viene interrotto troppo presto, l'indicazione dello stato di carica tramite l'applicazione Cockpit ed anche tramite la rotazione della protesi potrebbe non corrispondere allo stato di carica attuale.
- Se il prodotto non viene utilizzato la batteria può scaricarsi.

### 6.1 Collegamento di alimentatore e caricabatteria



- 1) Spingere l'adattatore del connettore, specifico per il paese di utilizzo, sull'alimentatore sino a bloccarlo in sede (v. fig. 1).

- 2) Infilare il cavo di carica con il connettore tondo **a 4 poli** nella presa **OUT** sul caricabatteria fino a quando il connettore si blocca in posizione (v. fig. 2).  
**INFORMAZIONE:** Controllare che la polarità sia corretta (nasello di guida). Infilare senza forzare il connettore del cavo nel caricabatteria.
- 3) Infilare il connettore tondo, **tripolare** dell'alimentatore nella presa da **12 V** sul caricabatteria fino a quando il connettore si blocca in posizione (v. fig. 2).  
**INFORMAZIONE:** Controllare che la polarità sia corretta (nasello di guida). Infilare senza forzare il connettore del cavo nel caricabatteria.
- 4) Collegare l'alimentatore alla presa di corrente.
  - Si illuminano il diodo luminoso (LED) verde sul retro dell'alimentatore e il diodo luminoso (LED) verde sul caricabatteria (v. fig. 3).
  - Se il diodo luminoso (LED) verde sull'alimentatore e il diodo luminoso (LED) verde sul caricabatteria non si illuminano, si è verificato un errore (v. pagina 176).

## 6.2 Carica della batteria della protesi



- 1) Aprire il coperchio della presa di carica (sollevare la linguetta o spostare il cursore in alto).
- 2) Inserire il connettore di carica nella presa di carica del prodotto.  
**INFORMAZIONE: osservare la direzione d'inserimento!**  
**Durante l'inserimento bisogna superare una resistenza all'inserimento minima, affinché il connettore resti collegato correttamente con la presa di carica.**
  - Il corretto collegamento del caricabatteria al prodotto viene indicato tramite segnali di risposta (v. pagina 175).
- 3) Il processo di carica si avvia.
  - Quando la batteria del prodotto è completamente carica, il diodo luminoso giallo del caricabatteria si spegne.
- 4) Una volta terminato il processo di carica, staccare il caricabatteria dal prodotto.  
**INFORMAZIONE: durante il distacco bisogna superare una forza di distacco minima tra il connettore e la presa di carica.**
  - Segue un'autodiagnosi. Il prodotto sarà di nuovo pronto per l'uso dopo il relativo segnale di risposta (v. pagina 179).
- 5) Richiudere il coperchio della presa di carica.

## 6.3 Indicazione dello stato di carica attuale

### INFORMAZIONE

Durante il processo di carica non è possibile visualizzare lo stato di carica.

### 6.3.1 Indicazione dello stato di carica senza utilizzo di apparecchi supplementari



- 1) Girare la protesi di 180° (la pianta del piede deve essere rivolta verso l'alto).
- 2) Tenerla ferma per 2 secondi e attendere i segnali acustici.

| <b>Segnale acustico</b> | <b>Segnale a vibrazione</b> | <b>Stato di carica della batteria</b> |
|-------------------------|-----------------------------|---------------------------------------|
| 5 segnali brevi         |                             | superiore all'80%                     |
| 4 segnali brevi         |                             | da 65% a 80%                          |
| 3 segnali brevi         |                             | da 50% a 65%                          |
| 2 segnali brevi         |                             | da 35% a 50%                          |
| 1 segnale breve         | 3 segnali lunghi            | da 20% a 35%                          |
| 1 segnale breve         | 5 segnali lunghi            | inferiore al 20%                      |

### INFORMAZIONE

#### Riproduzione di una melodia nota al posto di segnali acustici

La riproduzione di questa melodia significa che i parametri di regolazione dell'unità di controllo della protesi sono stati caricati correttamente e che la protesi è pronta per l'uso.

### INFORMAZIONE

Se il parametro **Volume** viene impostato su '0' nella applicazione Cockpit non viene emesso nessun segnale acustico (v. pagina 163).

#### 6.3.2 Indicazione dello stato di carica attuale tramite l'applicazione Cockpit

Se l'applicazione Cockpit è avviata, lo stato di carica corrente viene visualizzato sullo schermo, nella riga in basso:



1. 38% – Stato di carica della batteria del componente protesico collegato in questo momento

## 7 Applicazione Cockpit



Mediante la app Cockpit è possibile passare dalla modalità di base alle modalità MyMode preconfigurate. Inoltre, è possibile richiamare informazioni sul prodotto (contapassi, stato di carica della batteria, ecc.). Tramite la app è possibile, durante l'uso quotidiano, modificare il comportamento del prodotto entro determinati limiti (ad esempio, durante il periodo di adattamento al prodotto). In occasione della successiva visita del paziente, il tecnico ortopedico potrà rintracciare le modifiche effettuate grazie al software di regolazione.

#### Informazioni sulla app Cockpit

- La app Cockpit può essere scaricata gratuitamente dal proprio store online. Per ulteriori informazioni consultare il seguente sito Internet: <https://www.ottobock.com/cockpitapp>. Per scaricare la app Cockpit, è anche possibile scannerizzare con il dispositivo mobile il codice QR della Bluetooth PIN Card fornita in dotazione (a condizione che si disponga di un lettore di codici QR e di una fotocamera).
- La lingua dell'interfaccia di comando della app Cockpit può essere modificata tramite il software di regolazione.
- A seconda della versione della app Cockpit utilizzata, la lingua dell'interfaccia di comando della app Cockpit corrisponde alla lingua del dispositivo mobile con cui si utilizza la app Cockpit.
- Quando ci si collega per la prima volta occorre registrare alla Ottobock il numero di serie del componente da collegare. Se non si effettua la registrazione, l'utilizzo della app Cockpit per questo componente può essere solo limitato.

- Per utilizzare la app Cockpit è necessario attivare la funzione Bluetooth della protesi. Se Bluetooth è disattivato, può essere attivato girando la protesi (la pianta del piede deve essere rivolta verso l'alto) o collegando/scollegando il caricabatteria. La funzione Bluetooth rimane attiva per circa 2 minuti. Durante questo lasso di tempo la app deve essere avviata e il collegamento deve essere instaurato. Se lo si desidera, si può lasciare attiva in permanenza la funzione Bluetooth della protesi (v. pagina 166).
- Le figure contenute nelle presenti istruzioni per l'uso sono solo a titolo esemplificativo e possono differire dal dispositivo mobile utilizzato e dalla versione.
- Tenere l'app mobile sempre aggiornata.
- Rivolgersi al produttore se si teme un problema relativo alla sicurezza cibernetica.

## 7.1 Requisiti di sistema

La compatibilità con i terminali mobili e le versioni si desume dai dati riportati nell'App Store di Apple o in Google Play Store.

## 7.2 Primo collegamento tra l'applicazione Cockpit e il componente

### Prima dell'instaurazione del collegamento tenere presente i seguenti punti:

- La funzione Bluetooth del componente deve essere attivata (v. pagina 166).
- Il Bluetooth del terminale mobile deve essere acceso.
- Il dispositivo terminale mobile non deve trovarsi in modalità "aereo" (offline), in cui tutti i collegamenti radio sono disattivati.
- **Il dispositivo terminale mobile deve essere dotato di connessione internet.**
- Si deve avere a disposizione il numero di serie e il codice PIN Bluetooth del componente da collegare. Questi si trovano sulla Bluetooth PIN Card fornita in dotazione. Il numero di serie inizia con le lettere "SN".

### INFORMAZIONE

In caso di smarrimento della Bluetooth PIN Card, sulla quale sono riportati il codice PIN Bluetooth e il numero di serie del componente, contattare il proprio tecnico ortopedico.

### 7.2.1 Primo avvio dell'applicazione Cockpit

- 1) Toccare il simbolo dell'applicazione Cockpit (  ).  
→ Viene visualizzato il contratto di licenza con l'utente finale (EULA).
- 2) Accettare il contratto di licenza (EULA) toccando il pulsante **Accetta**. Se il contratto di licenza (EULA) non viene accettato, l'applicazione Cockpit non potrà essere utilizzata.  
→ Si apre la schermata di benvenuto.
- 3) Tenere la protesi con la pianta del piede rivolta verso l'alto o collegare e scollegare di nuovo il caricabatteria per attivare il riconoscimento (visibilità) del collegamento Bluetooth per 2 minuti.
- 4) Toccare il pulsante **Aggiungi componente**.  
→ Si avvia l'assistente al collegamento che vi guiderà attraverso l'instaurazione del collegamento.
- 5) Seguire le ulteriori istruzioni visualizzate sullo schermo.
- 6) Dopo aver inserito il codice PIN Bluetooth viene instaurato il collegamento con il componente.  
→ Durante l'instaurazione del collegamento si avvertono 3 segnali acustici e compare il simbolo  .  
A collegamento stabilito, viene visualizzato il simbolo  .
- Quando il collegamento è stato instaurato con successo, vengono letti i dati del componente. Questa operazione può durare anche un minuto.  
Successivamente viene visualizzato il menu principale con il nome del componente collegato.

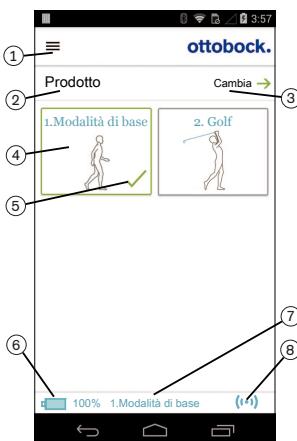
## INFORMAZIONE

Dopo che il primo collegamento con il componente è stato stabilito correttamente, l'applicazione si collegherà sempre in automatico dopo l'avvio. Non sono necessarie ulteriori operazioni.

## INFORMAZIONE

Dopo aver attivato la "visibilità" del componente (tenere il componente con la pianta del piede rivolta verso l'alto oppure collegare/scollegare il caricabatteria), esso può essere rilevato da un altro dispositivo (p. es. smartphone) nell'arco di 2 minuti. Se la registrazione o l'instaurazione del collegamento richiedesse troppo tempo, il tentativo di collegamento viene interrotto. In questo caso tenere di nuovo il componente con la suola del piede rivolta verso l'alto o collegare/scollegare il caricabatteria.

### 7.3 Comandi dell'applicazione Cockpit



1. ☰ Richiamare il menu di navigazione (v. pagina 158)
2. Prodotto  
Il nome del componente può essere modificato solo tramite il software di regolazione.
3. Se sono stati memorizzati più collegamenti con vari componenti, è possibile passare da un componente all'altro tocando la voce **Cambia** (v. pagina 158).
4. Modalità MyMode configurate tramite il software di regolazione.  
Commutazione della modalità toccando il relativo simbolo e conferma toccando "**OK**".  
Se nella app Cockpit è stata attivata la modalità di ibernazione, ciò viene visualizzato anche qui. Per maggiori informazioni consultare il capitolo "Modalità di ibernazione" (v. pagina 167).
5. Modalità attualmente selezionata
6. Stato di carica del componente.
  - Batteria del componente completamente carica
  - Batteria del componente scarica
  - La batteria del componente viene caricata  
Lo stato di carica corrente viene indicato in %.
7. Visualizzazione e denominazione della modalità attualmente selezionata (ad es. **1.Modalità di base**)
8. (↔) Collegamento con il componente stabilito  
(⌚) Collegamento con il componente interrotto. Nuovo tentativo di instaurare automaticamente il collegamento.  
(⚡) Non è presente alcun collegamento al componente.

### 7.3.1 Menu di navigazione dell'applicazione Cockpit



Cliccando sul simbolo nei menu viene visualizzato il menu di navigazione. In questo menu è possibile eseguire ulteriori regolazioni del componente collegato.

#### Prodotto

Nome del componente collegato

#### MyModes

Richiamo del menu principale per passare a un'altra modalità MyMode

#### Funzioni

Richiamo delle funzioni supplementari del componente (ad es. disattivazione del Bluetooth (v. pagina 166))

#### Impostazioni

Modifica delle impostazioni della modalità selezionata (v. pagina 163)

#### Stato

Verifica dello stato del componente collegato (v. pagina 167)

#### Gestisci componenti

Aggiunta, eliminazione di componenti (v. pagina 158)

#### Informazioni legali/Info

Visualizzazione di informazioni/note legali sull'applicazione Cockpit

### 7.4 Gestione dei componenti

In questa applicazione è possibile memorizzare collegamenti con massimo quattro componenti differenti. Tuttavia, un componente può essere collegato contemporaneamente sempre e solo con un dispositivo terminale mobile.

#### INFORMAZIONE

Prima di eseguire il primo collegamento leggere i punti nel capitolo "Primo collegamento tra la app Cockpit e il componente" (v. pagina 156).

#### 7.4.1 Aggiunta di un componente

- 1) Toccare il simbolo nel menu principale.  
→ Si apre il menu di navigazione.
- 2) Nel menu di navigazione toccare la voce "**Gestisci componenti**".
- 3) Tenere la protesi con la pianta del piede rivolta verso l'alto o collegare e scollegare di nuovo il caricabatteria per attivare il riconoscimento (visibilità) del collegamento Bluetooth per 2 minuti.
- 4) Toccare il pulsante "+".  
→ Si avvia l'assistente al collegamento che vi guiderà attraverso l'instaurazione del collegamento.
- 5) Seguire le ulteriori istruzioni visualizzate sullo schermo.
- 6) Dopo aver inserito il codice PIN Bluetooth viene instaurato il collegamento con il componente.

- Durante l'instaurazione del collegamento si avvertono 3 segnali acustici e compare il simbolo .
- A collegamento stabilito, viene visualizzato il simbolo .
- Quando il collegamento è stato instaurato con successo, vengono letti i dati del componente. Questa operazione può durare anche un minuto.
- Successivamente viene visualizzato il menu principale con il nome del componente collegato.

## **INFORMAZIONE**

Se non è possibile instaurare il collegamento a un componente, eseguire le seguenti operazioni:

- se presente, cancellare il componente dall'applicazione Cockpit (vedere capitolo 'Cancella componente')
- aggiungere nuovamente il componente nell'applicazione Cockpit (vedere capitolo 'Aggiungi componente')

## **INFORMAZIONE**

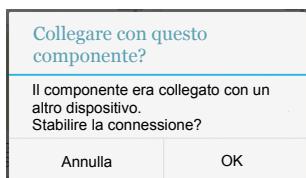
Dopo aver attivato la "visibilità" del componente (tenere il componente con la pianta del piede rivolta verso l'alto oppure collegare/scollegare il caricabatteria), esso può essere rilevato da un altro dispositivo (p. es. smartphone) nell'arco di 2 minuti. Se la registrazione o l'instaurazione del collegamento richiedesse troppo tempo, il tentativo di collegamento viene interrotto. In questo caso tenere di nuovo il componente con la suola del piede rivolta verso l'alto o collegare/scollegare il caricabatteria.

### **7.4.2 Eliminazione di un componente**

- 1) Toccare il simbolo  nel menu principale.  
→ Si apre il menu di navigazione.
- 2) Nel menu di navigazione toccare la voce "**Gestisci componenti**".
- 3) Toccare il pulsante "**Edit**".
- 4) Toccare il simbolo  del componente che si intende eliminare.  
→ Il componente viene cancellato.

### **7.4.3 Collegamento di un componente con più dispositivi terminali mobili**

Il collegamento di un componente può essere salvato in più dispositivi terminali mobili. Tuttavia, il componente può essere collegato contemporaneamente solo con un dispositivo terminale mobile. Se il componente è già collegato con un altro dispositivo terminale mobile, in fase di instaurazione del collegamento con il dispositivo terminale mobile attuale, comparirà la seguente notifica:



- Toccare il pulsante **OK**.
- Il collegamento con l'ultimo dispositivo terminale mobile collegato viene interrotto e viene stabilito il collegamento con il dispositivo terminale mobile corrente.

## 8 Utilizzo

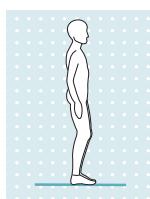
### 8.1 Schema di movimento in modalità di base (modalità 1)

#### INFORMAZIONE

##### Rumori durante il movimento dell'articolazione di ginocchio

In caso di impiego di articolazioni di ginocchio esoprotestiche è possibile avvertire rumori durante il movimento dovuti a funzioni di comando eseguite mediante servomotore, dispositivo idraulico, pneumatico o in funzione del carico frenante. La generazione di rumori è normale e inevitabile. Solitamente non comporta alcun problema. Se tuttavia si riscontra un evidente aumento dei rumori nel corso del ciclo operativo dell'articolazione di ginocchio, è bene sottoporre l'articolazione di ginocchio a una tempestiva verifica da parte di un centro assistenza Ottobock autorizzato.

#### 8.1.1 Stare in piedi



Stabilità del ginocchio tramite un alto livello di resistenza idraulica e allineamento statico corretto.

Una funzione statica può essere attivata mediante il software di regolazione. Per ulteriori informazioni sulla funzione statica consultare il seguente capitolo.

#### 8.1.1.1 Funzione statica

#### INFORMAZIONE

Per utilizzare questa funzione, è necessaria l'attivazione del tecnico ortopedico. Inoltre, deve essere attivata tramite l'applicazione Cockpit (v. pagina 164).

La funzione statica è un'integrazione funzionale della modalità di base. Questa modalità dà sollievo all'utente che deve mantenere una posizione eretta più a lungo su un terreno in pendenza. L'articolazione viene in questo modo bloccata in direzione di flessione a un angolo di flessione compreso fra 5 e 65°.

Il tecnico ortopedico deve stabilire il tipo di blocco dell'articolazione (intuitivo/consapevole). Non è possibile modificare il tipo di blocco tramite la app Cockpit.

##### Blocco intuitivo dell'articolazione

La funzione statica intuitiva riconosce quelle situazioni in cui la protesi viene sollecitata in direzione di flessione, ma non deve cedere. Questo è il caso, ad esempio, quando si è fermi in posizione eretta su una superficie non piana o irregolare. L'articolazione di ginocchio viene bloccata in direzione di flessione tutte le volte che l'arto protesico non è completamente esteso e quando viene tenuto a riposo per breve tempo. In caso di spostamento in avanti, all'indietro o di estensione, la resistenza viene ridotta immediatamente a quella della fase statica.

L'articolazione di ginocchio non viene bloccata quando sono soddisfatte le suddette condizioni e viene assunta una posizione seduta (ad esempio durante la guida).

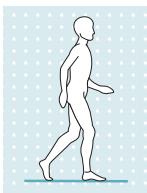
##### Blocco consapevole dell'articolazione

- 1) Piegare il ginocchio all'angolo desiderato.
- 2) L'angolo del ginocchio non deve variare per un breve periodo di tempo.  
→ L'articolazione bloccata può essere ora caricata in direzione di flessione.

##### Rimozione del blocco consapevole dell'articolazione

- La funzione statica consapevole viene disattivata automaticamente estendendo il ginocchio o riposizionando l'arto (ad es. facendo un passo).

## 8.1.2 Camminare



I primi tentativi di camminare con la protesi richiedono sempre l'assistenza di personale qualificato in grado di fornire le relative istruzioni.

Nella fase statica l'unità idraulica assicura la stabilità dell'articolazione di ginocchio, nella fase dinamica, invece, l'unità idraulica rilascia l'articolazione di ginocchio e la gamba può essere così spostata liberamente in avanti.

Per passare alla fase dinamica, è necessario eseguire uno spostamento in avanti sulla protesi partendo dalla posizione con una gamba più avanti dell'altra.

## 8.1.3 Sedersi



La resistenza nell'articolazione di ginocchio della protesi, mentre ci si siede, assicura un piegamento omogeneo delle ginocchia nella posizione di seduta. Con il software di regolazione il tecnico ortopedico può impostare se l'operazione di seduta deve essere supportata o meno.

- 1) Posizionare i piedi uno accanto all'altro alla stessa altezza.
- 2) Sedendosi, caricare le gambe in modo omogeneo e utilizzare i braccioli della sedia, se disponibili.
- 3) Spostare le natiche verso lo schienale e piegare in avanti il busto.

**INFORMAZIONE:** la resistenza esercitata mentre ci si siede può essere modificata con la app Cockpit tramite il parametro "Resistenza" (v. pagina 164).

## 8.1.4 Stare seduto

### INFORMAZIONE

Durante la seduta, l'articolazione di ginocchio commuta in una modalità a risparmio energetico. Tale modalità si attiva indipendentemente dal fatto che la funzione seduta sia attivata o meno.



Se si trova in posizione seduta per più di due secondi, vale a dire se la coscia è pressoché orizzontale e la gamba non sottoposta a carico, l'articolazione di ginocchio imposta la resistenza in direzione di estensione a un valore minimo. Mediante il software di regolazione è possibile attivare una funzione seduta. Per ulteriori informazioni sulla funzione seduta consultare il seguente capitolo.

### 8.1.4.1 Funzione seduta

### INFORMAZIONE

Per utilizzare questa funzione, è necessario attivarla nel software di regolazione. Inoltre, deve essere attivata tramite l'applicazione Cockpit (v. pagina 164).

Nella posizione di seduta viene ridotta non solo la resistenza in direzione di estensione, ma anche la resistenza in direzione di flessione. Questo consente un libero movimento dell'arto protesico.

## 8.1.5 Alzarsi in piedi

Quando ci si alza in piedi la resistenza alla flessione aumenta in ogni caso.



- 1) Posizionare i piedi alla stessa altezza.
- 2) Piegare in avanti il busto.
- 3) Poggiare le mani sui braccioli della sedia, se presenti.
- 4) Alzarsi in piedi facendo forza sulle mani. Esercitare un carico uniforme sui due piedi.

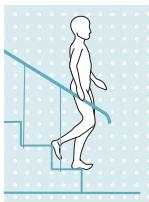
### 8.1.6 Salire le scale



Non è possibile salire le scale con passo alternato.

- 1) Tenersi con una mano al corrimano.
- 2) Collocare l'arto sano sul primo gradino.  
Segue l'arto protesico.

### 8.1.7 Scendere le scale



L'articolazione offre la possibilità di scendere le scale con passo alternato, ma anche con passo non alternato.

#### Scendere le scale con passo alternato

L'attività di scendere le scale con passo alternato deve essere esercitata ed eseguita con la massima attenzione. Solo se si appoggia in modo adeguato la pianta del piede, l'articolazione di ginocchio può attivarsi correttamente e consentire un rollover controllato. L'avanzamento deve avvenire secondo uno schema continuo per consentire un arco di movimento fluido.

- 1) Tenersi con una mano al corrimano.
- 2) Collocare la gamba con la protesi sul gradino in modo tale che il piede sporga per metà dal bordo del gradino.  
→ È il solo modo per assicurare un rollover sicuro del piede.
- 3) Rullare il piede sopra il bordo del gradino.  
→ In questo modo la protesi viene piegata lentamente e in modo omogeneo in presenza di un'elevata resistenza alla flessione.
- 4) Collocare il secondo arto sul gradino successivo.

#### Scendere le scale con posizionamento successivo del secondo arto (gradino per gradino)

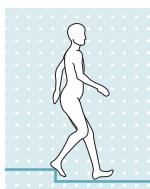
- 1) Tenersi con una mano al corrimano.
- 2) Collocare l'arto con la protesi sul primo gradino.
- 3) Collocare anche il secondo arto sul gradino.

### 8.1.8 Scendere una rampa



In presenza di un'elevata resistenza alla flessione, consentire una flessione controllata dell'articolazione di ginocchio e abbassare il baricentro del corpo. Nonostante la flessione dell'articolazione di ginocchio, la fase dinamica non viene innescata.

### 8.1.9 Scendere gradini in piano



Per scendere rampe, gradini di scale in piano o superare bordi di marciapiede si consiglia di adottare il passo alternato con flessione del ginocchio sotto carico, per meglio scaricare l'arto controlaterale durante il successivo contatto con il suolo. Questa flessione del ginocchio dovrebbe iniziare subito dopo il contatto del tallone al suolo ovvero fino a quando l'arto protesico si trova ancora davanti al corpo.

Ad utilizzatori esperti la protesi offre la possibilità di attivare una fase dinamica durante la discesa su rampe e il superamento di gradini piani (p.es. il bordo di un marciapiede). A tale scopo il baricentro del corpo deve trovarsi in avanti sufficientemente lontano dalla gamba d'appoggio e la fase dinamica deve essere avviata con la gamba estesa. Se in questa situazione il piede viene posizionato in modo tale da sporgere nettamente dal bordo del gradino l'attivazione della fase dinamica può cogliere di sorpresa. In questo caso l'arto controlaterale è tuttavia pronto a sostenere il peso.

### 8.1.10 Inginocchiarsi



In presenza di un'elevata resistenza alla flessione, consentire una flessione controllata dell'articolazione di ginocchio e raggiungere gradualmente la posizione genuflessa. È bene evitare una forte battuta del ginocchio a terra per non danneggiare l'unità elettronica.

Se è necessario inginocchiarsi frequentemente, si consiglia l'uso del C-Leg Protector 4X860=\* o del telaio protettivo 4P862.

## 8.2 Modifica delle impostazioni della protesi

Se è attivo un collegamento con il componente, è possibile modificare le impostazioni **della modalità attualmente selezionata** tramite l'applicazione Cockpit.

### INFORMAZIONE

Per modificare le impostazioni della protesi è necessario accendere il Bluetooth della protesi. Se il Bluetooth è spento, può essere attivato girando la protesi o collegando/scollegando il caricabatteria. Il Bluetooth rimane in questo modo attivo per la durata di circa 2 minuti. Durante questo lasso di tempo è necessario instaurare il collegamento.

### Informazioni sulla modifica dell'impostazione della protesi

- Prima di modificare le impostazioni verificare sempre nel menu principale dell'applicazione Cockpit se è stato selezionato il componente desiderato. Diversamente, si potrebbero apportare modifiche ai parametri del componente errato.

- Durante il caricamento della batteria della protesi, non è possibile apportare modifiche alle impostazioni e passare a un'altra modalità. È possibile solamente richiamare lo stato della protesi. Nell'applicazione Cockpit, sullo schermo, comparirà al posto del simbolo il simbolo nella riga in basso.
- La regolazione della protesi deve essere effettuata in modo ottimale con l'ausilio del software di regolazione. La app Cockpit non è destinata al tecnico ortopedico per l'esecuzione di regolazioni della protesi. Con la app si può modificare entro determinati limiti il comportamento della protesi durante l'uso quotidiano (ad esempio durante il periodo di adattamento alla protesi). In occasione della successiva visita del paziente, il tecnico ortopedico potrà rintracciare le modifiche effettuate grazie al software di regolazione.
- Qualora si debbano modificare le impostazioni di una modalità MyMode, è necessario dapprima passare a tale modalità MyMode.

### **8.2.1 Modifica dell'impostazione della protesi tramite l'applicazione Cockpit**



- 1) Dopo aver collegato il componente e selezionato la modalità desiderata, cliccare sul simbolo nel menu principale.  
→ Si apre il menu di navigazione.
- 2) Cliccare sulla voce del menu "**Impostazioni**".  
→ Compare un elenco dei parametri della modalità attualmente selezionata.
- 3) Regolare l'impostazione del parametro desiderato cliccando sui simboli "<", ">".

**INFORMAZIONE:** l'impostazione del tecnico ortopedico è contrassegnata e può essere ripristinata con una modifica dell'impostazione cliccando sul pulsante "Standard".

### **8.2.2 Quadro generale dei parametri di impostazione nella modalità di base**

I parametri nella modalità di base descrivono il comportamento dinamico della protesi nel normale ciclo di andatura. Questi parametri fungono da impostazione di base per l'adattamento automatico dell'azione ammortizzante alla situazioni di movimento corrente (ad es. rampe, velocità ridotta, ecc.).

Inoltre, la funzione statica e/o la funzione seduta può essere attivata/disattivata. Per ulteriori informazioni sulla funzione statica (v. pagina 160). Per ulteriori informazioni sulla funzione seduta (v. pagina 161).

**Si possono modificare i seguenti parametri:**

| Parametro                     | Campo soft-ware di rego-lazione | Campo di re-golazione app                  | Significato  |
|-------------------------------|---------------------------------|--|--|
| Resistenza                    | da 120 a 190                    | +/- 10 del valo-re regolato                | Resistenza alla flessione durante il movimento di seduta, nella fase statica, durante la deambulazione su rampe e scale.   |
| Funzione statica <sup>1</sup> |                                 | 0/Spento - di-sattivata<br>1/On - attivata | Per informazioni su questa funzione consultare il capitolo " <b>Funzione sta-tica</b> " (v. pagina 160)  |
| Funzione seduta <sup>1</sup>  |                                 | 0/Spento - di-sattivata<br>1/On - attivata | Se questa funzione è attivata in posizione seduta, si ha sia una riduzione della resistenza in direzione di estensione sia una riduzione della resistenza in direzione di flessione.   |
| Segnale acustico di ri-sposta |                                 | On/Spento                                  | Segnale acustico di risposta per la commutazione tra fase statica e dinamica.  |
| Volume                        | da 0 a 4                        | da 0 a 4                                   | Volume del segnale acustico di conferma (ad es. richiesta dello stato di carica, commutazione di MyMode). Con l'impostazione "0" i segnali acustici di risposta sono disattivati. I segnali di avvertimento in presenza di errori vengono comunque emessi. |

<sup>1</sup> Si devono abilitare queste funzioni nel software di regolazione per poterle utilizzare nella app Cockpit.

### **8.2.3 Quadro generale dei parametri di impostazione nelle modalità MyMode**

I parametri nelle modalità MyMode descrivono il comportamento statico della protesi per uno specifico schema di movimento come ad es. lo sci di fondo. Nelle modalità MyMode non si verifica alcun adattamento automatico comandato dell'azione ammortizzante.

**Si possono modificare i seguenti parametri nelle modalità MyMode:**

| Parametro   | Campo soft-ware di rego-lazione | Campo di re-golazione app   | Significato  |
|-------------|---------------------------------|-----------------------------|--|
| Fless. base | 0 – 200                         | +/- 20 del valo-re regolato | Valore della resistenza alla flessione all'inizio della flessione dell'articolazione di ginocchio  |
| Incremento  | 0 – 100                         | +/- 10 del valo-re regolato | Aumento della resistenza alla flessio-ne (sulla base del parametro " <b>Fless. base</b> ") durante la flessione dell'articolazione di ginocchio. Con un determi-nato angolo di flessione, che dipende dall'impostazione dei parametri " <b>Fless. base</b> " e " <b>Incremento</b> ", l'arti-colazione di ginocchio può bloccarsi. |

| Parametro        | Campo soft-ware di rego-lazione | Campo di re-golazione app   | Significato   |
|------------------|---------------------------------|-----------------------------|---|
| Estens. base     | 0 – 60                          | +/- 20 del valo-re regolato | Valore della resistenza all'estensione  |
| Angolo di blocco | 0 – 90                          | +/- 10 del valo-re regolato | Angolo a cui è possibile estendere l'articolazione di ginocchio.<br><b>Informazione:</b> se questo parametro è >0, il ginocchio è bloccato in una po-sizione flessa in direzione dell'esten-sione. Per rimuovere il blocco, scari-care il peso dalla protesi e inclinarla all'indietro per almeno 2 secondi. Ciò consente un'estensione dell'articola-zione indipendentemente dall'impo-stazione dei parametri " <b>Estens. base</b> " e " <b>Angolo di blocco</b> ". Ciò po-trebbe essere utile per commutare nella modalità base con uno schema di movimento. |
| Volume           | 0 – 4                           | 0 – 4                       | Volume del segnale acustico di con-ferma (ad es. richiesta dello stato di carica, commutazione di MyMode). Con l'impostazione "0" i segnali accu-stici di risposta sono disattivati. I segnali di avvertimento in presenza di errori vengono comunque emessi.   |

### 8.3 Accensione/spegnimento del Bluetooth della protesi

#### INFORMAZIONE

Per utilizzare l'applicazione Cockpit è necessario attivare la funzione Bluetooth della protesi. Se la funzione Bluetooth è disattivata, può essere attivata girando la protesi (funzione disponibile solo nella modalità base) o collegando/scollegando il caricabatteria. La funzione Bluetooth ri-mane in questo modo attiva per circa 2 minuti. Durante questo lasso di tempo l'applicazione deve essere avviata e il collegamento deve essere instaurato. Se lo si desidera, è possibile anche attivare la funzione Bluetooth della protesi permanentemente (v. pagina 166).

#### 8.3.1 Accensione/spegnimento del Bluetooth tramite l'applicazione Cockpit

##### Spegnimento del Bluetooth

- 1) Quando il componente è collegato, cliccare sul simbolo  nel menu principale.  
→ Viene visualizzato il menu di navigazione.
- 2) Cliccare nel menu di navigazione alla voce "**Funzioni**".
- 3) Cliccare sulla voce "**Disattiva Bluetooth**".
- 4) Seguire le istruzioni visualizzate sullo schermo.

##### Accensione del Bluetooth

- 1) Girare il componente o collegare/scollegare il caricabatteria.  
→ La funzione Bluetooth rimane attiva per circa 2 minuti. Durante questo lasso di tempo l'applicazione deve essere avviata per instaurare un collegamento con il componente.
- 2) Seguire le istruzioni visualizzate sullo schermo.  
→ Se il Bluetooth è acceso, sullo schermo comparirà il simbolo .

## 8.4 Richiesta dello stato della protesi

### 8.4.1 Richiesta dello stato tramite l'applicazione Cockpit

- 1) Quando il componente è collegato, cliccare sul simbolo  nel menu principale.
- 2) Cliccare nel menu di navigazione alla voce "**Stato**".

### 8.4.2 Indicazione dello stato nell'applicazione Cockpit

| Voce del menu    | Descrizione   | Possibili operazioni  |
|------------------|---|---|
| Giorno: 1747     | Contapassi giornaliero  | Resetare il contatore cliccando sul pulsante " <b>Ripristina</b> ". |
| Totale: 1747     | Contapassi totale   | Solo a titolo informativo   |
| Accumulatore: 68 | Attuale stato di carica della protesi espresso in percentuale | Solo a titolo informativo   |

## 8.5 Modalità ibernazione

### INFORMAZIONE

Se il parametro **Volume** viene impostato su '0' nella applicazione Cockpit non viene emesso nessun segnale acustico (v. pagina 163).

L'articolazione di ginocchio può essere messa nella modalità di ibernazione tramite la app Cockpit, riducendo così al minimo il consumo di energia. In questa condizione l'articolazione di ginocchio non ha alcuna funzione. Passa ai valori di resistenza della modalità di sicurezza.

Tramite la app Cockpit oppure collegando il caricabatteria, è possibile terminare la modalità di ibernazione.

La modalità di ibernazione può essere disattivata attivando un'altra MyMode.

### 8.5.1 Accensione/spegnimento della modalità di ibernazione tramite l'applicazione Cockpit

#### Accensione della modalità di ibernazione

La modalità di ibernazione viene visualizzata come una MyMode e può essere attivata come una MyMode tramite la app Cockpit.

Per la commutazione osservare i passaggi contenuti nel capitolo "Commutazione delle MyMode con la app Cockpit" (v. pagina 168).

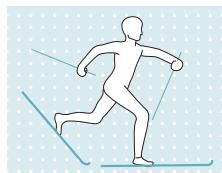
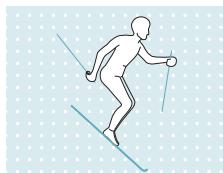
La modalità di ibernazione attivata viene indicata tramite un segnale acustico e un segnale a vibrazione brevi.

#### Spegnimento della modalità di ibernazione

Per disattivare la modalità di ibernazione, selezionare e attivare la modalità di base o una MyMode nella app Cockpit. La modalità di ibernazione viene terminata automaticamente.

## 9 MyMode

Il tecnico ortopedico può attivare e configurare tramite il software di regolazione, oltre alla modalità di base, anche le modalità MyMode. Queste modalità possono essere selezionate tramite l'applicazione Cockpit o uno schema di movimento. La commutazione tramite schemi di movimento deve essere attivata dal tecnico ortopedico nel software di regolazione.



Queste modalità sono previste per tipi di movimento e di postura specifici (ad es. andare sui pattini in linea, ecc.). Si possono eseguire degli adeguamenti tramite l'applicazione Cockpit (v. pagina 165).

## 9.1 Commutazione nelle modalità MyMode tramite l'applicazione Cockpit

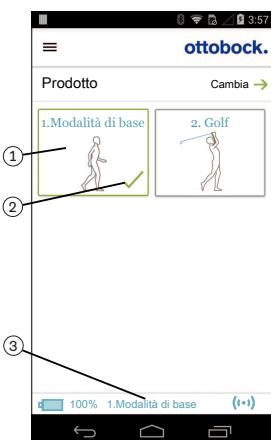
### INFORMAZIONE

Per utilizzare l'applicazione Cockpit è necessario attivare la funzione Bluetooth della protesi. Se la funzione Bluetooth è disattivata, può essere attivata girando la protesi (funzione disponibile solo nella modalità base) o collegando/scollegando il caricabatteria. La funzione Bluetooth rimane in questo modo attiva per circa 2 minuti. Durante questo lasso di tempo l'applicazione deve essere avviata e il collegamento deve essere instaurato. Se lo si desidera, è possibile anche attivare la funzione Bluetooth della protesi permanentemente (v. pagina 166).

### INFORMAZIONE

Se il parametro **Volume** viene impostato su '0' nella applicazione Cockpit non viene emesso nessun segnale acustico (v. pagina 163).

Se è stato instaurato un collegamento a una protesi, è possibile passare da una modalità MyMode all'altra tramite l'applicazione Cockpit.



- 1) Cliccare sul simbolo della modalità MyMode (1) desiderata nel menu principale dell'applicazione.  
→ Compare una notifica di sicurezza relativa al cambio della modalità MyMode.
- 2) Se si desidera cambiare la modalità, cliccare sul pulsante "OK".  
→ Si avverrà un segnale acustico a conferma dell'avvenuta commutazione.
- 3) Dopo aver eseguito la commutazione, comparirà un simbolo (2) a indicazione della modalità attiva.  
→ Sul bordo inferiore dello schermo viene inoltre visualizzata la modalità corrente con la relativa denominazione (3).

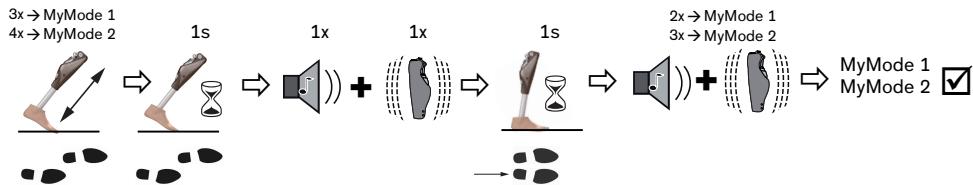
## 9.2 Commutazione delle modalità MyMode tramite schema di movimento

### Informazioni sulla commutazione

- La commutazione e il numero di schemi di movimento devono essere attivati dal tecnico ortopedico nel software di regolazione.
- Prima di fare il primo passo verificare sempre che la modalità selezionata corrisponda al tipo di movimento desiderato.

- Se il parametro **Volume** viene impostato su '0' nella applicazione Cockpit non viene emesso nessun segnale acustico (v. pagina 163).

### Esecuzione della commutazione



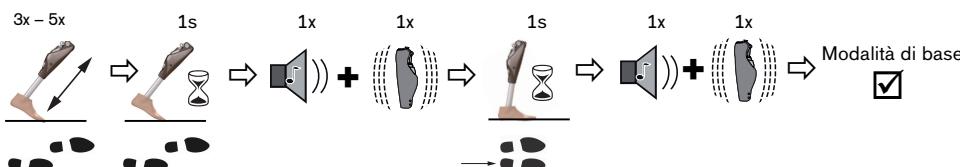
- Spostare l'arto protesico leggermente all'indietro (posizione con una gamba più avanti dell'altra).
- Molleggeri sull'avampiede nel giro di un secondo un numero di volte corrispondente alla modalità MyMode desiderata (MyMode 1 = 3 volte, MyMode 2 = 4 volte) mantenendo sempre il contatto con il suolo.
- Tenere fermo l'arto protesico in questa posizione (posizione con una gamba più avanti dell'altra) per circa 1 secondo senza sollevare la gamba. Non è più necessario uno scaricamento del carico.  
→ Si avverrà un segnale acustico e a vibrazione a conferma del riconoscimento dello schema di movimento.  
**INFORMAZIONE: Se non si avverte il segnale acustico e a vibrazione, le condizioni per il molleggio non sono state rispettate.**
- Dopo che è stato emesso il segnale acustico e a vibrazione, tirare l'arto protesico verso la gamba controlaterale, appoggiarlo e tenerlo fermo per circa 1 secondo.  
→ Si avverrà un segnale che conferma l'avvenuta commutazione nella rispettiva modalità MyMode (2 volte = MyMode 1, 3 volte = MyMode 2).  
**INFORMAZIONE: Se non si avverte questo segnale di conferma, l'arto con la protesi non è stato posizionato correttamente vicino all'arto controlaterale e tenuto fermo. Ripetere l'operazione per una corretta commutazione.**

### 9.3 Commutazione da una modalità MyMode alla modalità di base

#### Informazioni sulla commutazione

- A prescindere dalla configurazione delle modalità MyMode nel software di regolazione, è sempre possibile tornare alla modalità di base (modalità 1) tramite uno schema di movimento.
- Collegando/scollegando il caricabatteria è sempre possibile tornare alla modalità di base (modalità 1).
- Prima di fare il primo passo verificare sempre che la modalità selezionata corrisponda al tipo di movimento desiderato.
- Se il parametro **Volume** viene impostato su '0' nella applicazione Cockpit non viene emesso nessun segnale acustico (v. pagina 163).

### Esecuzione della commutazione



- 1) Spostare l'arto protesico leggermente all'indietro (posizione con una gamba più avanti dell'altra).
- 2) Mantenendo sempre il contatto con il suolo, molleggiare sull'avampiede per almeno 3 volte, tuttavia per non più di 5 volte.
- 3) Tenere fermo l'arto protesico in questa posizione (posizione con una gamba più avanti dell'altra) per circa 1 secondo senza sollevare la gamba. Non è più necessario uno scaricamento del carico.  
→ Si avverrà un segnale acustico e a vibrazione a conferma del riconoscimento dello schema di movimento.  
**INFORMAZIONE: Se non si avverte il segnale acustico e a vibrazione, le condizioni per il molleggio non sono state rispettate.**
- 4) Tirare l'arto protesico verso la gamba controlaterale, appoggiarlo e tenerlo fermo per circa 1 secondo.  
→ Si avverrà un segnale che conferma l'avvenuta commutazione alla modalità di base.  
**INFORMAZIONE: Se non si avverte questo segnale di conferma, l'arto con la protesi non è stato posizionato correttamente vicino all'arto controlaterale e tenuto fermo. Ripetere l'operazione per una corretta commutazione.**

## **10 Stati operativi supplementari (modalità)**

### **10.1 Modalità batteria scarica**

Se lo stato di carica disponibile della batteria è dello 0%, si avveranno segnali acustici e a vibrazione (v. pagina 176). In questo caso l'ammortizzazione si imposta ai valori della modalità di sicurezza. La protesi viene infine disattivata. Caricando il prodotto è possibile tornare dalla modalità batteria scarica alla modalità di base (modalità 1).

### **10.2 Modalità durante il processo di carica**

Durante il processo di carica il prodotto non è funzionante.

Il prodotto è impostato ai valori di resistenza della modalità di sicurezza. A seconda dell'impostazione nel software di regolazione, questi valori possono essere superiori o inferiori.

### **10.3 Modalità di sicurezza**

Non appena si verifica un grave guasto (ad es. il guasto di un sensore), il prodotto passa automaticamente alla modalità di sicurezza. Resta in questa modalità fino alla risoluzione del guasto.

Nella modalità di sicurezza vengono adottati i valori di resistenza preimpostati. Questo consente all'utilizzatore di camminare, nonostante il dispositivo non sia attivo, con determinate limitazioni.

La commutazione alla modalità di sicurezza viene segnalata subito prima da segnali acustici e a vibrazione (v. pagina 176).

Collegando e scollegando il caricabatteria è possibile uscire dalla modalità di sicurezza. Se alla riaccensione il prodotto è ancora in modalità di sicurezza, significa che il guasto è permanente. Il prodotto deve essere controllato da un centro assistenza Ottobock autorizzato.

### **10.4 Modalità sovratemperatura**

Se l'unità idraulica si surriscalda per un'attività ininterrotta e sollecitazione crescente (ad. esempio percorrendo a lungo un terreno in discesa), la resistenza alla flessione aumenta con l'aumento della temperatura per contrastare il surriscaldamento. Una volta che l'unità idraulica si è raffreddata, vengono ripristinate le impostazioni precedenti alla modalità di sovratemperatura.

Nelle modalità MyMode non è prevista l'attivazione della modalità sovratemperatura.

La modalità sovratemperatura viene segnalata ogni 5 secondi da una lunga vibrazione.

#### **Le seguenti funzioni sono disattivate nella modalità di sovratemperatura**

- Funzione seduta
- Indicazione dello stato di carica senza utilizzo di apparecchi supplementari
- Commutazione a una modalità MyMode

- Modifiche dell'impostazione della protesi

## **11 Stoccaggio e ventilazione**

In caso di stoccaggio prolungato del prodotto in posizione non verticale, potrebbe accumularsi dell'aria nell'unità idraulica. Ciò è percepibile attraverso rumori e caratteristiche di ammortizzazione non omogenee.

Il meccanismo di ventilazione automatico ripristina senza alcuna limitazione tutte le funzioni del prodotto dopo circa 10 – 20 passi.

### **Stoccaggio**

- Per lo stoccaggio dell'articolazione il ginocchio deve essere esteso. Il ginocchio non può essere flesso!
- Evitare di tenere fermo il prodotto per periodi prolungati (utilizzo regolare del prodotto).

## **12 Pulizia**

- 1) Pulire il prodotto con un panno umido (acqua dolce) in caso di sporcizia.
- 2) Asciugare il prodotto con un panno privo di pelucchi e lasciar asciugare per bene all'aria.

## **13 Manutenzione**

Interventi di manutenzione (controlli del servizio assistenza) devono essere eseguiti regolarmente a tutela della propria sicurezza, a salvaguardia della sicurezza di funzionamento e della garanzia, a salvaguardia della sicurezza di base e delle principali caratteristiche prestazionali, nonché per garantire la sicurezza CEM.

Osservare i seguenti intervalli di manutenzione, a seconda del paese/della regione:

| <b>Paese/Regione</b>                                       | <b>Intervallo di manutenzione</b>                       |
|--|---|
| Tutti i paesi/le regioni ad eccezione di:<br>USA, CAN, RUS | 24 mesi   |
| USA, CAN, RUS  | a seconda delle esigenze*,<br>al più tardi ogni 36 mesi |

\* A seconda delle esigenze: l'intervallo di manutenzione dipende dal livello di attività dell'utilizzatore. Nel caso di utilizzatori normali o poco attivi, con un massimo giornaliero di 1.800 passi, l'intervallo di manutenzione è stimabile a 3 anni. Nel caso di utilizzatori molto attivi, con più di 1.800 passi al giorno, l'intervallo di manutenzione è stimabile a 2 anni.

La scadenza di una manutenzione viene indicata con dei segnali dopo che si è scollegato il caricabatteria (vedere il capitolo "Stati operativi/Segnali di errore v. pagina 175").

Durante la manutenzione potrebbe essere necessario eseguire prestazioni addizionali come ad esempio una riparazione. A seconda dell'entità e della validità della garanzia queste prestazioni addizionali del servizio assistenza possono essere eseguite gratuitamente oppure a pagamento, previa presentazione del relativo preventivo.

Per gli interventi di manutenzione e riparazione si devono consegnare sempre i seguenti componenti al tecnico ortopedico:

La protesi, il caricabatteria, l'adattatore di carica (se utilizzato come accessorio) e l'alimentatore.

## **14 Note legali**

Tutte le condizioni legali sono soggette alla legislazione del rispettivo paese di appartenenza dell'utente e possono quindi essere soggette a modifiche.

### **14.1 Responsabilità**

Il produttore risponde se il prodotto è utilizzato in conformità alle descrizioni e alle istruzioni riportate in questo documento. Il produttore non risponde in caso di danni derivanti dal mancato rispetto di quanto contenuto in questo documento, in particolare in caso di utilizzo improprio o modifiche non permesse del prodotto.

## **14.2 Marchi**

Tutte le designazioni menzionate nel presente documento sono soggette illimitatamente alle disposizioni previste dal diritto di marchio in vigore e ai diritti dei relativi proprietari.

Tutti i marchi, nomi commerciali o ragioni sociali qui indicati possono essere marchi registrati e sono soggetti ai diritti dei relativi proprietari.

L'assenza di un contrassegno esplicito dei marchi utilizzati nel presente documento non significa che un marchio non sia coperto da diritti di terzi.

Bluetooth è un marchio registrato di Bluetooth SIG, Inc.

## **14.3 Conformità CE**

Il fabbricante Otto Bock Healthcare Products GmbH dichiara che il prodotto è conforme alle norme europee applicabili in materia di dispositivi medici.

Il prodotto soddisfa i requisiti previsti dalla direttiva RoHS 2011/65/UE sulla restrizione dell'uso di determinate sostanze pericolose in apparecchiature elettriche ed elettroniche.

Il prodotto soddisfa i requisiti previsti dalla Direttiva 2014/53/UE.

Il testo completo delle Direttive e dei requisiti è disponibile al seguente indirizzo Internet:  
<http://www.ottobock.com/conformity>

## **14.4 Note legali locali**

Le note legali che trovano applicazione **esclusivamente** in singoli paesi sono riportate nel presente capitolo e nella lingua ufficiale del paese dell'utilente.

## **15 Dati tecnici**

| <b>Condizioni ambientali</b>            |   |
|---|---|
| Trasporto nell'imballaggio originale    | da -25 °C/-13 °F a +70 °C/+158 °F   |
| Trasporto senza imballaggio             | da -25 °C/-13 °F a +70 °C/+158 °F<br>max. 93% di umidità relativa dell'aria, senza condensa |
| Conservazione (≤3 mesi)                 | da -20 °C/-4 °F a +40 °C/+104 °F<br>max. 93% di umidità relativa dell'aria, senza condensa  |
| Conservazione per lungo tempo (>3 mesi) | da -20 °C/-4 °F a +20 °C/+68 °F<br>max. 93% di umidità relativa dell'aria, senza condensa   |
| Esercizio                               | da -10 °C/+14 °F a +60 °C/+140 °F<br>max. 93% di umidità relativa dell'aria, senza condensa |
| Carica della batteria                   | da +10 °C/+50 °F a +45 °C/+113 °F   |

| <b>Prodotto</b>                                 |   |
|---|---|
| Codice  | 3C98-3*/3C88-3*   |
| Grado di mobilità sec. MOBIS                    | da 2 a 4  |
| Peso corporeo massimo, incluso peso addizionale | 136 kg/300 lb   |
| Peso corporeo minimo                            | 45 kg/100 lb<br>È possibile trattare anche utilizzatori con un peso corporeo inferiore, se con una protesi di prova un tecnico ortopedico certificato ha potuto accettare che questi utilizzatori sono in grado di utilizzare la protesi senza restrizioni. |

| <b>Prodotto</b>   |   |
|---|---|
| Tipo di protezione  | IP67  |
| Resistenza all'acqua  | Resistente alle intemperie, ma non resistente alla corrosione<br>Il prodotto non è concepito per essere utilizzato o immerso a lungo in acqua |
| Angolo di flessione max. possibile  | 130°  |
| Angolo di flessione max. possibile con arresti di flessione premontati          | 122°  |
| Peso della protesi senza Protector  | circa 1250 g ±25 g / 44,09 oz ±0,88 oz  |
| Vita utile prevedibile nel rispetto degli intervalli di manutenzione prescritti | 6 anni  |
| Metodo di prova   | ISO 10328-P6-136 kg / 3 milioni di cicli di carico  |

| <b>Trasferimento dati</b>                    |                                      |
|--|--------------------------------------|
| Tecnologia a radiofrequenza                  | Bluetooth 5.0 (Bluetooth Low Energy) |
| Portata rilevamento                          | circa 10 m / 32.8 ft                 |
| Range di frequenza                           | 2402 MHz - 2480 MHz                  |
| Modulazione                                  | GFSK                                 |
| Velocità di trasmissione dati (over the air) | fino a 2Mbps                         |
| Potenza max. in uscita (EIRP):               | +4 dBm (~2.5 mW)                     |

| <b>Batteria della protesi</b>   |  |
|---|--|
| Tipo batteria   | Ioni di litio  |
| Cicli di carica (cicli di caricamento e scaricamento) dopo i quali si dispone di almeno l'80% della capacità originale della batteria | 500  |
| Stato di carica dopo 1 ora di ricarica  | 30%  |
| Stato di carica dopo 2 ore di ricarica  | 50%  |
| Stato di carica dopo 4 ore di ricarica  | 80%  |
| Stato di carica dopo 8 ore di ricarica  | carica completata  |
| Comportamento del prodotto durante il processo di carica  | Il prodotto non è funzionante  |
| Durata di funzionamento della protesi con batteria nuova, completamente carica, a temperatura ambiente                                | almeno 16 ore di deambulazione ininterrotta<br>circa 2 giorni con utilizzo medio |

| <b>Alimentatore</b>                               |   |
|---|---|
| Codice  | 757L16-4  |
| Tipo  | FW8001M/12  |
| Stoccaggio e trasporto nell'imballaggio originale | -40 °C/-40 °F ... +70 °C/+158 °F<br>10 % - 95 % di umidità relativa dell'aria, senza condensa |
| Stoccaggio e trasporto senza imballaggio          | -40 °C/-40 °F ... +70 °C/+158 °F<br>10 % - 95 % di umidità relativa dell'aria, senza condensa |

| <b>Alimentatore</b> |  |
|---------------------|--|
| Utilizzo            | 0 °C/+32 °F ... +50 °C/+122 °F<br>Umidità relativa: max. 95 %<br>Pressione atmosferica: 70-106 hPa (fino a 3000 m senza compensazione pressione) |
| Tensione in entrata | 100 V~ - 240 V~  |
| Frequenza di rete   | 50 Hz - 60 Hz  |
| Tensione in uscita  | 12 V ==  |

| <b>Caricabatteria</b>                             |  |
|---|--|
| Codice  | 4E50*  |
| Stoccaggio e trasporto nell'imballaggio originale | -25 °C/-13 °F ... +70 °C/+158 °F   |
| Stoccaggio e trasporto senza imballaggio          | -25 °C/-13 °F ... +70 °C/+158 °F<br>Umidità relativa: max. 93%, senza condensa   |
| Utilizzo  | da 0 °C/+32 °F ... +40 °C/+104 °F<br>Umidità relativa: max. 93 %, senza condensa |
| Tensione in entrata                               | 12 V ==  |
| Durata  | 8 anni   |

| <b>App Cockpit</b>            |  |
|-------------------------------|--|
| Codice                        | Cockpit 4X441-V2=*   |
| Versione                      | A partire dalla versione 2.5.0   |
| Sistema operativo supportato  | La compatibilità con i terminali mobili e le versioni si desume dai dati riportati nel rispettivo store online (ad es. App Store di Apple, Google Play Store, ecc.). |
| Sito internet per il download | <a href="https://www.ottobock.com/cockpitapp">https://www.ottobock.com/cockpitapp</a>  |

## 16 Allegati

### 16.1 Simboli utilizzati



Produttore



Parte applicata di tipo BF



Conformità ai requisiti previsti dalle norme "FCC Part 15" (USA)



Conformità ai requisiti del "Radiocommunication Act" (AUS)



Radiazione non ionizzante

**IP67**

Resistente contro la polvere, protezione contro l'immersione temporanea

**LE  
DUAL**

Il modulo di ricetrasmissione Bluetooth del prodotto può instaurare un collegamento a dispositivi terminali mobili con i sistemi operativi "iOS (iPhone, iPad, iPod,...)" e "Android"



Questo prodotto non può essere smaltito ovunque con i normali rifiuti domestici. Uno smaltimento non conforme alle norme del Paese può avere ripercussioni sull'ambiente e sulla salute. Attenersi alle disposizioni delle autorità locali competenti relative alla restituzione e alla raccolta.

**CE**

Dichiarazione di conformità ai sensi delle direttive europee applicabili

**SN**

Numero di serie (YYYY WW NNN)  
 YYYY – Anno di fabbricazione  
 WW – Settimana di fabbricazione  
 NNN - Numero progressivo

**LOT**

N. di lotto (PPPP AAAA SS)  
 PPPP - luogo di produzione  
 AAAA – Anno di fabbricazione  
 SS – Settimana di fabbricazione

**REF**

Codice articolo

**MD**

Dispositivo medico



Attenzione, superficie calda

## 16.2 Stati operativi / Segnali di errore

La protesi segnala stati operativi e messaggi di errore mediante segnali acustici e a vibrazione.

### 16.2.1 Segnalazione degli stati operativi

**Caricabatteria collegato/scollegato**

| Segnale acustico | Segnale a vibrazione | Evento  |
|------------------|----------------------|---|
| 1 segnale breve  | -                    | Caricabatteria attaccato o caricabatteria ancora staccato prima dell'avvio della modalità di carica |
| -                | 3 segnali brevi      | Modalità di carica avviata (3 sec. dopo il collegamento del caricabatteria)                         |

| <b>Segnale acustico</b> | <b>Segnale a vibrazione</b>        | <b>Evento</b>   |
|-------------------------|------------------------------------|---|
| 1 segnale breve         | 1 volta prima del segnale acustico | Caricabatteria staccato dopo l'avvio della modalità di carica |

### Commutazione delle modalità

#### INFORMAZIONE

Se il parametro **Volume** viene impostato su '0' nella applicazione Cockpit non viene emesso nessun segnale acustico (v. pagina 163).

| <b>Segnale acustico</b> | <b>Segnale a vibrazione</b> | <b>Ulteriore azione eseguita</b>   | <b>Evento</b>  |
|-------------------------|-----------------------------|--|--|
| 1 segnale breve         | 1 segnale breve             | Commutazione della modalità tramite applicazione Cockpit   | Commutazione della modalità eseguita tramite l'applicazione Cockpit. |
| 1 segnale breve         | 1 segnale breve             | Molleggiate sull'avampiede e poi tenere fermo l'arto 1 secondo nella posizione naturale del passo    | Molleggio riconosciuto.  |
| 1 segnale breve         | 1 segnale breve             | Tirare l'arto protesico verso l'arto controlaterale, appoggiarlo e tenerlo fermo per circa 1 secondo | Commutazione alla modalità di base (modalità 1) eseguita.            |
| 2 segnali brevi         | 2 segnali brevi             | Tirare l'arto protesico verso l'arto controlaterale, appoggiarlo e tenerlo fermo per circa 1 secondo | Commutazione alla modalità My-Mode 1 (modalità 2) eseguita.          |
| 3 segnali brevi         | 3 segnali brevi             | Tirare l'arto protesico verso l'arto controlaterale, appoggiarlo e tenerlo fermo per circa 1 secondo | Commutazione alla modalità My-Mode 2 (modalità 3) eseguita.          |

### 16.2.2 Segnali di avvertimento e di errore

#### Errore durante l'utilizzo

| <b>Segnale acustico</b> | <b>Segnale a vibrazione</b>           | <b>Evento</b>                    | <b>Intervento necessario</b>   |
|-------------------------|---------------------------------------|----------------------------------|--|
| -                       | 1 segnale lungo entro circa 5 secondi | Surriscaldamento unità idraulica | Ridurre l'attività.  |
| -                       | 3 segnali lunghi                      | Stato di carica inferiore al 25% | Caricare la batteria entro breve tempo.  |
| -                       | 5 segnali lunghi                      | Stato di carica inferiore al 15% | Caricare tempestivamente la batteria poiché al prossimo segnale di avvertimento il prodotto si spegnerà. |

| <b>Segnale acustico</b> | <b>Segnale a vibrazione</b>  | <b>Evento</b>  | <b>Intervento necessario</b>  |
|-------------------------|--|--|---|
| 10 segnali lunghi       | 10 segnali lunghi  | Stato di carica 0%<br>Dopo l'emissione dei segnali acustici e a vibrazione avviene la commutazione nella modalità batteria scarica con conseguente spegnimento.              | Ricaricare la batteria.   |
| 30 segnali lunghi       | 1 segnale lungo, 1 segnale breve, sequenza ripetuta ogni 3 secondi | <b>Errore grave / Segnalazione della modalità di sicurezza attiva</b><br>ad es. uno o più sensori non sono pronti per l'uso.   | Deambulazione possibile con limitazioni. Tener conto del probabile cambiamento della resistenza alla flessione/estensione. Provare a risolvere questo guasto collegando/scollegando il caricabatteria. Il caricabatteria deve restare collegato per almeno 5 secondi prima di essere scollegato.<br>Se il guasto persiste, non è più consentito utilizzare il prodotto. È necessario far controllare immediatamente il prodotto da un tecnico ortopedico. |
| -                       | permanente   | <b>Guasto totale</b><br>Non è più possibile alcun comando elettronico. Modalità di sicurezza attiva o stato indefinito delle valvole. Comportamento indefinito del prodotto. | Provare a risolvere questo guasto collegando/scollegando il caricabatteria.<br>Se il guasto persiste, non è più consentito utilizzare il prodotto. È necessario far controllare immediatamente il prodotto da un tecnico ortopedico.  |

## Errore durante la carica del prodotto

| LED sull'alimentatore | LED sul caricabatteria | Errore  | Istruzioni per la risoluzione  |
|-----------------------|------------------------|---|--|
| ○                     | ○ ○ ⓘ                  | L'adattatore del connettore, specifico per il Paese di utilizzo, non è inserito correttamente nell'alimentatore | Verificare che il connettore, specifico per il Paese di utilizzo, sia inserito correttamente nell'alimentatore.  |
|                       |                        | Presa non funzionante   | Verificare la funzionalità della presa con un altro elettrodomestico.  |
|                       |                        | Alimentatore difettoso  | Il caricabatteria e l'alimentatore devono essere esaminati da un centro assistenza Ottobock autorizzato.   |
| ●                     | ○ ○ ⓘ                  | Collegamento tra caricabatteria e alimentatore interrotto   | Verificare che il connettore del cavo di carica sia inserito correttamente nel caricabatteria.   |
|                       |                        | Caricabatteria difettoso  | Il caricabatteria e l'alimentatore devono essere esaminati da un centro assistenza Ottobock autorizzato.   |
| ●                     | ○ ● ⓘ                  | La batteria è completamente carica (o il collegamento con il prodotto è interrotto).                            | <p>Prestare attenzione al segnale di conferma per la distinzione. Quando si collega o si scollega il caricabatteria si avvia un'autodiagnosi che viene confermata da un segnale acustico/una vibrazione. Se viene emesso tale segnale, la batteria è completamente carica. Se non viene emesso alcun segnale, significa che il collegamento con il prodotto è interrotto.</p> <p>In caso di collegamento interrotto con il prodotto, il caricabatteria, l'alimentatore e il prodotto devono essere esaminati da un centro assistenza Ottobock autorizzato.</p> |
|                       |                        |   |  |

| Segnale acustico   | Errore   | Istruzioni per la risoluzione   |
|--|--|---|
| 4 segnali brevi in un intervallo di circa 20 sec. (ininterrotti) | Carica della batteria al di fuori del campo di temperatura ammissibile | Verificare se le condizioni ambientali indicate per la carica della batteria sono state rispettate (v. pagina 172). |

## 16.2.3 Messaggi di errore durante l'instaurazione del collegamento con l'applicazione Cockpit

| Messaggio di errore  | Causa   | Rimedio  |
|--|---|--|
| <b>Il componente era collegato con un altro dispositivo. Stabilire la connessione?</b> | Il componente era collegato con un altro dispositivo terminale  | Per interrompere il collegamento originale, toccare il pulsante "OK".<br>Se il collegamento originale non viene interrotto, toccare il pulsante "Annulla".   |
| <b>Cambio di modalità fallito</b>  | Tentativo di commutare in un'altra MyMode quando il componente è in movimento (p. es. durante la deambulazione) | Per motivi di sicurezza la commutazione di una MyModes è consentita solo con componenti non in movimento p. es. stando fermi in piedi o da seduti.   |
| (C)  | L'attuale collegamento con il componente è stato interrotto   | Verificare i seguenti punti: <ul style="list-style-type: none"> <li>Distanza della protesi dal dispositivo terminale</li> <li>Lo stato di carica della batteria del componente</li> <li>La funzione Bluetooth del componente è attivata? (Attivazione/disattivazione della funzione Bluetooth del componente)</li> <li>Tenere il componente con la suola del piede rivolta verso l'alto per attivare il componente in modo "visibile" per 2 minuti.</li> <li>Nel caso di più componenti, si è selezionato il componente giusto?</li> </ul> |

## 16.2.4 Segnali di stato

### Caricabatteria attaccato

| LED sull'alimentatore | LED sul caricabatteria | Evento   |
|-----------------------|------------------------|--|
| ●                     | ■ ○ ● ○                | Alimentatore e caricabatteria pronti per l'uso |

### Caricabatteria scollegato

| Segnale acustico | Segnale a vibrazione | Evento  |
|------------------|----------------------|---|
| 1 segnale breve  | 1 segnale breve      | Autodiagnosi eseguita correttamente. Il prodotto è pronto per l'uso.  |
| 3 segnali brevi  | -                    | Avviso per la manutenzione<br>Eseguire una nuova autodiagnosi collegando/scollegando il caricabatteria. Se si avverte ancora il segnale acustico, è bene rivolgersi entro breve tempo al tecnico ortopedico. Se necessario, il tecnico invierà il prodotto a un centro assistenza Ottobock autorizzato.<br>Utilizzo del prodotto senza limitazioni. È tuttavia probabile che non vengano emessi segnali a vibrazione. |

| <b>Segnale acustico</b> | <b>Segnale a vibrazione</b> | <b>Evento</b>  |
|-------------------------|-----------------------------|--|
| -                       | -                           | Eseguire una nuova autodiagnosi collegando/scollegando il caricabatteria. Se dopo aver collegato/scollegato nuovamente il caricabatteria non viene emesso alcun segnale acustico e/o a vibrazione, il prodotto deve essere controllato dal tecnico ortopedico. |

### **Stato di carica della batteria**

| <b>Caricabatteria</b> |  |
|-----------------------|--|
|                       | La batteria viene caricata, la carica è inferiore al 50%   |
|                       | La batteria viene caricata, la carica è superiore al 50%   |
|                       | <p>La batteria è completamente carica (o il collegamento con il prodotto è interrotto).</p> <p>Prestare attenzione al segnale di conferma per la distinzione.</p> <p>Quando si collega o si scollega il caricabatteria si avvia un'autodiagnosi che viene confermata da un segnale acustico/una vibrazione.</p> <p>Se viene emesso tale segnale, la batteria è completamente carica.</p> <p>Se non viene emesso alcun segnale, significa che il collegamento con il prodotto è interrotto.</p> |

### **16.3 Direttive e dichiarazione del produttore**

#### **16.3.1 Ambiente elettromagnetico**

Il prodotto è indicato per il funzionamento nei seguenti ambienti elettromagnetici:

- Funzionamento in un ente professionale del servizio sanitario (ad es. istituto ospedaliero, ecc.)
- Funzionamento nell'ambito dell'assistenza sanitaria a domicilio (p.es. applicazione a domicilio, applicazione all'aperto)

Osservare le indicazioni per la sicurezza nel capitolo "Indicazioni per la permanenza in determinate aree" (v. pagina 148).

#### **Emissioni elettromagnetiche**

| <b>Misurazione delle emissioni di disturbo</b>             | <b>Conformità</b>                             | <b>Ambiente elettromagnetico - linea guida</b>  |
|--|---|---|
| Emissioni HF in base a CISPR 11                            | Gruppo 1 / Classe B                           | Il prodotto utilizza energia HF esclusivamente per il suo funzionamento interno. Pertanto le emissioni HF sono molto basse ed è improbabile che apparecchi elettronici nelle sue vicinanze possano essere disturbati. |
| Armoniche come da norma IEC 61000-3-2                      | non applicabile - Potenza al di sotto di 75 W | -   |
| Variazioni di tensione/flicker come da norma IEC 61000-3-3 | Il prodotto soddisfa i requisiti della norma. | -   |

## Immunità alle interferenze elettromagnetiche

| Fenomeno  | Norma base CEM o metodo di prova | Livello di prova immunità  |
|---|----------------------------------|--|
| Scarica di elettricità eletrostatica                    | IEC 61000-4-2                    | ± 8 kV contatto<br>± 2 kV, ± 4 kV, ± 8 kV, ± 15 kV aria,   |
| Interferenze causate da campi elettromagnetici          | IEC 61000-4-3                    | 10 V/m<br>80 MHz – 2,7 GHz<br>80 % AM a 1 kHz  |
| Campi magnetici a frequenza di rete                     | IEC 61000-4-8                    | 30 A/m<br>50 Hz o 60 Hz  |
| Grandezze di disturbo transitori elettrici veloci/burst | IEC 61000-4-4                    | ± 2 kV<br>100 kHz di frequenza di ripetizione  |
| Tensioni ad impulso Linea verso linea                   | IEC 61000-4-5                    | ± 0,5 kV, ± 1 kV   |
| Disturbi condotti, indotti da campi a radiofrequenza    | IEC 61000-4-6                    | 3 V<br>0,15 MHz – 80 MHz<br>6 V in bande di frequenza ISM e radioamatoriali tra 0,15 MHz e 80 MHz<br>80 % AM a 1 kHz |
| Cadute di tensione                                      | IEC 61000-4-11                   | 0 % U <sub>T</sub> ; per 1/2 periodo<br>a 0, 45, 90, 135, 180, 225, 270 e 315 gradi                                  |
|   |                                  | 0 % U <sub>T</sub> ; per 1 periodo<br>e<br>70 % U <sub>T</sub> ; per 25/30 periodi<br>Monofase: a 0 gradi            |
| Interruzioni di tensione                                | IEC 61000-4-11                   | 0 % U <sub>T</sub> ; per 250/300 periodi   |

## Immunità nei confronti di dispositivi di comunicazione senza cavi

| Frequenza di prova [MHz] | Banda di frequenza [MHz] | Servizio di radiotrasmissione | Modulazione                   | Potenza max. [W] | Distanza [m] | Livello di prova immunità [V/m] |
|--------------------------|--------------------------|-------------------------------|-------------------------------|------------------|--------------|---------------------------------|
| 385                      | da 380 a 390             | TETRA 400                     | Modulazione ad impulsi 18 Hz  | 1,8              | 0,3          | 27                              |
| 450                      | da 430 a 470             | GMRS 460, FRS 460             | FM ± 5 kHz hub<br>1 kHz seno  | 1,8              | 0,3          | 28                              |
| 710                      | da 704 a 787             | Band LTE 13, 17               | Modulazione ad impulsi 217 Hz | 0,2              | 0,3          | 9                               |
| 745                      |                          |                               |                               |                  |              |                                 |
| 780                      |                          |                               |                               |                  |              |                                 |

| <b>Frequenza di prova [MHz]</b> | <b>Banda di frequenza [MHz]</b> | <b>Servizio di radiotrasmissione</b>  | <b>Modulazione</b>            | <b>Potenza max. [W]</b> | <b>Distanza [m]</b> | <b>Livello di prova immunità [V/m]</b> |
|---------------------------------|---------------------------------|---|-------------------------------|-------------------------|---------------------|--|
| 810                             | da 800 a 960                    | GSM 800/900,<br>TETRA 800,<br>iDEN 820,<br>CDMA 850,<br>GSM 800/900,<br>Banda LTE 5 | Modulazione ad impulsi 18 Hz  | 2                       | 0,3                 | 28                                     |
| 870                             |                                 |   |                               |                         |                     |  |
| 930                             |                                 |   |                               |                         |                     |  |
| 1720                            | da 1700 a 1990                  | GSM 1800;<br>CDMA 1900;<br>GSM 1900;<br>DECT;<br>Banda LTE 1, 3, 4, 25;<br>UMTS     | Modulazione ad impulsi 217 Hz | 2                       | 0,3                 | 28                                     |
| 1845                            |                                 |   |                               |                         |                     |  |
| 1970                            |                                 |   |                               |                         |                     |  |
| 2450                            | da 2400 a 2570                  | Bluetooth<br>WLAN 802.1-1 b/g/n,<br>RFID 2450<br>Banda LTE 7                        | Modulazione ad impulsi 217 Hz | 2                       | 0,3                 | 28                                     |
| 5240                            | da 5100 a 5800                  | WLAN 802.1-1 a/n  | Modulazione ad impulsi 217 Hz | 0,2                     | 0,3                 | 9                                      |
| 5500                            |                                 |   |                               |                         |                     |  |
| 5785                            |                                 |   |                               |                         |                     |  |

|          |  |             |
|----------|--|-------------|
| <b>1</b> | <b>Introducción .....</b>  | <b>.186</b> |
| <b>2</b> | <b>Descripción del producto .....</b>  | <b>.186</b> |
| 2.1      | Construcción .....   | .186        |
| 2.2      | Función .....  | .186        |
| <b>3</b> | <b>Uso previsto .....</b>  | <b>.187</b> |
| 3.1      | Uso previsto .....   | .187        |
| 3.2      | Condiciones de aplicación .....  | .187        |
| 3.3      | Indicaciones .....   | .187        |
| 3.4      | Contraindicaciones .....   | .187        |
| 3.4.1    | Contraindicaciones absolutas .....   | .187        |
| 3.5      | Cualificación .....  | .188        |
| <b>4</b> | <b>Seguridad .....</b>   | <b>.189</b> |
| 4.1      | Significado de los símbolos de advertencia .....                               | .189        |
| 4.2      | Estructura de las indicaciones de seguridad .....                              | .189        |
| 4.3      | Indicaciones generales de seguridad .....                                      | .189        |
| 4.4      | Indicaciones sobre el suministro de corriente / para cargar la batería .....   | .191        |
| 4.5      | Indicaciones sobre el cargador y el adaptador de carga .....                   | .192        |
| 4.6      | Indicaciones sobre las estancias en ciertas zonas .....                        | .193        |
| 4.7      | Indicaciones sobre el uso .....  | .194        |
| 4.8      | Indicaciones sobre los modos de seguridad .....                                | .196        |
| 4.9      | Indicaciones para el uso con un sistema de implante osteointegrado .....       | .197        |
| 4.10     | Indicaciones sobre el uso de un terminal móvil con la aplicación Cockpit ..... | .197        |
| <b>5</b> | <b>Componentes incluidos en el suministro y accesorios .....</b>               | <b>.198</b> |
| 5.1      | Componentes incluidos en el suministro .....                                   | .198        |
| 5.2      | Accesorios .....   | .198        |
| <b>6</b> | <b>Cargar la batería .....</b>   | <b>.198</b> |
| 6.1      | Conectar la fuente de alimentación y el cargador .....                         | .199        |
| 6.2      | Cargar la batería de la prótesis .....   | .199        |
| 6.3      | Indicación del nivel actual de carga .....                                     | .200        |
| 6.3.1    | Visualización del nivel de carga sin aparatos adicionales .....                | .200        |
| 6.3.2    | Visualización del nivel actual de carga mediante la aplicación Cockpit .....   | .200        |
| <b>7</b> | <b>Aplicación Cockpit .....</b>  | <b>.201</b> |
| 7.1      | Requisitos del sistema .....   | .201        |
| 7.2      | Primera conexión entre la aplicación Cockpit y el componente .....             | .201        |
| 7.2.1    | Iniciar la aplicación Cockpit por primera vez .....                            | .202        |
| 7.3      | Elementos de manejo de la aplicación Cockpit .....                             | .203        |
| 7.3.1    | Menú de navegación de la aplicación Cockpit .....                              | .204        |
| 7.4      | Gestión de componentes .....   | .204        |
| 7.4.1    | Agregar componente .....   | .204        |
| 7.4.2    | Eliminar componente .....  | .205        |
| 7.4.3    | Conectar un componente con varios terminales móviles .....                     | .205        |

|           |   |            |
|-----------|---|------------|
| <b>8</b>  | <b>Uso .....</b>  | <b>205</b> |
| 8.1       | Patrones de movimiento en el modo básico (modo 1) .....                         | 205        |
| 8.1.1     | Estar de pie .....  | 206        |
| 8.1.1.1   | Función de estar de pie .....   | 206        |
| 8.1.2     | Caminar .....   | 206        |
| 8.1.3     | Sentarse .....  | 207        |
| 8.1.4     | Estar sentado .....   | 207        |
| 8.1.4.1   | Función de estar sentado .....  | 207        |
| 8.1.5     | Levantarse .....  | 207        |
| 8.1.6     | Subir una escalera .....  | 208        |
| 8.1.7     | Bajar una escalera .....  | 208        |
| 8.1.8     | Bajar por una pendiente .....   | 208        |
| 8.1.9     | Bajar escalones planos .....  | 209        |
| 8.1.10    | Arrodillarse .....  | 209        |
| 8.2       | Modificar los ajustes de la prótesis .....                                      | 209        |
| 8.2.1     | Modificar los ajustes de la prótesis con la aplicación Cockpit .....            | 210        |
| 8.2.2     | Resumen de los parámetros de ajuste en el modo básico .....                     | 210        |
| 8.2.3     | Resumen de los parámetros de ajuste en los MyModes .....                        | 211        |
| 8.3       | Activar/desactivar la función de Bluetooth de la prótesis .....                 | 212        |
| 8.3.1     | Activar/desactivar la función de Bluetooth mediante la aplicación Cockpit ..... | 212        |
| 8.4       | Consultar el estado de la prótesis .....  | 212        |
| 8.4.1     | Consultar el estado con la aplicación Cockpit .....                             | 212        |
| 8.4.2     | Visualización del estado en la aplicación Cockpit .....                         | 212        |
| 8.5       | Modo de sueño profundo .....  | 213        |
| 8.5.1     | Activar/desactivar el modo de sueño profundo con la aplicación Cockpit .....    | 213        |
| <b>9</b>  | <b>MyModes .....</b>  | <b>213</b> |
| 9.1       | Cambiar de MyMode con la aplicación Cockpit .....                               | 213        |
| 9.2       | Cambiar de MyMode mediante patrones de movimiento .....                         | 214        |
| 9.3       | Volver de un MyMode al modo básico .....  | 215        |
| <b>10</b> | <b>Otros estados de funcionamiento (modos) .....</b>                            | <b>215</b> |
| 10.1      | Modo de batería vacía .....   | 215        |
| 10.2      | Modo al cargar la prótesis .....  | 216        |
| 10.3      | Modo de seguridad .....   | 216        |
| 10.4      | Modo de sobrecalentamiento .....  | 216        |
| <b>11</b> | <b>Almacenamiento y ventilación .....</b>                                       | <b>216</b> |
| <b>12</b> | <b>Limpieza .....</b>   | <b>216</b> |
| <b>13</b> | <b>Mantenimiento .....</b>  | <b>216</b> |
| <b>14</b> | <b>Aviso legal .....</b>  | <b>217</b> |
| 14.1      | Responsabilidad .....   | 217        |
| 14.2      | Marcas .....  | 217        |
| 14.3      | Conformidad CE .....  | 217        |
| 14.4      | Avisos legales locales .....  | 218        |
| <b>15</b> | <b>Datos técnicos .....</b>   | <b>218</b> |

|           |   |            |
|-----------|---|------------|
| <b>16</b> | <b>Anexos .....</b>   | <b>220</b> |
| 16.1      | Símbolos utilizados .....   | 220        |
| 16.2      | Estados de funcionamiento / señales de error .....                          | 221        |
| 16.2.1    | Indicación de los estados de funcionamiento .....                           | 221        |
| 16.2.2    | Señales de advertencia/error .....  | 222        |
| 16.2.3    | Mensajes de error al establecer la conexión con la aplicación Cockpit ..... | 224        |
| 16.2.4    | Señales de estado .....   | 225        |
| 16.3      | Diretrices y explicación del fabricante .....                               | 226        |
| 16.3.1    | Entorno electromagnético .....  | 226        |

# 1 Introducción

## INFORMACIÓN

Fecha de la última actualización: 2022-02-24

- Lea este documento atentamente y en su totalidad antes de utilizar el producto, y respete las indicaciones de seguridad.
- El personal técnico le explicará cómo utilizar el producto de forma segura.
- Póngase en contacto con el personal técnico si tuviese dudas sobre el producto o si surgiesen problemas.
- Comuníquese al fabricante y a las autoridades responsables en su país cualquier incidente grave relacionado con el producto, especialmente si se tratase de un empeoramiento del estado de salud.
- Conserve este documento.

El producto "C-Leg 3C98-3\*, 3C88-3\*" se denominará en lo sucesivo producto, prótesis, articulación de rodilla o componente.

Estas instrucciones de uso le proporcionan información importante relacionada con el empleo, el ajuste y el manejo del producto.

Ponga en marcha el producto siguiendo exclusivamente la información incluida en los documentos adjuntos.

## 2 Descripción del producto

### 2.1 Construcción

El producto consta de los siguientes componentes:



1. Parte superior de la rodilla con posibilidad de conexión proximal (núcleo de ajuste o rosca)
2. LED (azul) para mostrar la conexión Bluetooth
3. Topes de flexión de 8° (se suministran ya montados)
4. Batería y tapas
5. Unidad hidráulica
6. Tapa de la toma de alimentación
7. Toma de alimentación
8. Tornillos prisioneros distales

### 2.2 Función

Las fases de apoyo y de balanceo de este producto están controladas por microprocesador.

Basándose en los valores de medición de un sistema de sensores integrado, el microprocesador controla un sistema hidráulico que influye en el comportamiento de amortiguación del producto.

Los datos de los sensores son actualizados y evaluados 100 veces por segundo. Así, el comportamiento del producto se adapta de forma dinámica y en tiempo real a la situación de movimiento actual (fase de la marcha).

El producto se puede adaptar individualmente a sus necesidades gracias a las fases de apoyo y de balanceo controladas por microprocesador.

Para ello, el personal técnico ajusta el producto con el software de configuración.

El producto dispone de MyModes para realizar tipos de movimientos especiales (p. ej., practicar esquí de fondo, etc.). El técnico ortopédico los ajusta previamente con el software de configuración y pueden activarse posteriormente mediante patrones de movimiento concretos y a través de la aplicación Cockpit (véase la página 213).

El modo de seguridad permite que el producto funcione de manera limitada en caso de que surja algún fallo. Para ello se configuran los parámetros de resistencia predefinidos del producto (véase la página 216).

El modo de batería vacía permite caminar de forma segura cuando la batería se ha agotado. Para ello se configuran los parámetros de resistencia predefinidos del producto (véase la página 215).

### **El sistema hidráulico controlado por microprocesador ofrece las siguientes ventajas**

- Similitud con el aspecto fisiológico de la marcha
- Seguridad al caminar y estar de pie
- Adaptación de las propiedades del producto a distintos tipos de suelo, inclinaciones, situaciones de marcha y velocidades

## **3 Uso previsto**

### **3.1 Uso previsto**

El producto está **exclusivamente** indicado para exoprotetizaciones de la extremidad inferior.

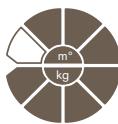
### **3.2 Condiciones de aplicación**

El producto ha sido diseñado para realizar actividades cotidianas y no puede emplearse en actividades extraordinarias. Estas actividades extraordinarias comprenden, p. ej., deportes extremos (escalada libre, paracaidismo, parapente, etc.).

Puede consultar las condiciones ambientales permitidas en los datos técnicos (véase la página 218).

El producto está previsto **exclusivamente** para ser utilizado en un **único** usuario. El fabricante no autoriza el uso de este producto en más de una persona.

Nuestros componentes funcionan a la perfección cuando se combinan con componentes adecuados seleccionados conforme al peso corporal y el grado de movilidad, ambos identificables con nuestra información de clasificación MOBIS, y que dispongan de elementos de conexión modulares apropiados.



El producto se recomienda para el grado de movilidad 2 (usuarios con limitaciones en espacios exteriores), el grado de movilidad 3 (usuarios sin limitaciones en espacios exteriores) y el grado de movilidad 4 (usuarios sin limitaciones en espacios exteriores pero con exigencias especialmente elevadas). Para usuarios con un peso **máx. de 136 kg**.

### **3.3 Indicaciones**

- Para usuarios con desarticulación de rodilla, amputación transfemoral o desarticulación de cadera
- Para amputaciones tanto unilaterales como bilaterales
- Para afectados de dismelia cuyo muñón tenga una constitución similar a la de los casos de desarticulación de rodilla, amputación transfemoral o desarticulación de cadera
- El usuario ha de disponer de las facultades físicas y psíquicas necesarias para poder percibir señales visuales/acústicas y/o vibraciones mecánicas.

### **3.4 Contraindicaciones**

#### **3.4.1 Contraindicaciones absolutas**

- Peso corporal superior a 136 kg

### **3.5 Cualificación**

La protetización con el producto podrá realizarla únicamente el personal técnico que haya obtenido la autorización de Ottobock tras superar la correspondiente formación.

Si se conecta el producto a un sistema de implante osteointegrado, el personal técnico debe estar autorizado para efectuar también la conexión al sistema de implante osteointegrado.

## 4 Seguridad

### 4.1 Significado de los símbolos de advertencia

**⚠ ADVERTENCIA** Advertencias sobre posibles riesgos de accidentes y lesiones graves.

**⚠ PRECAUCIÓN** Advertencias sobre posibles riesgos de accidentes y lesiones.

**AVISO** Advertencias sobre posibles daños técnicos.

### 4.2 Estructura de las indicaciones de seguridad

#### **⚠ ADVERTENCIA**

##### **El encabezamiento denomina la fuente y/o el tipo de peligro**

La introducción describe las consecuencias en caso de no respetar la indicación de seguridad.

En el caso de haber varias consecuencias, se distinguirán de la siguiente forma:

- > p. ej.: consecuencia 1 en caso de no respetar el aviso de peligro
- > p. ej.: consecuencia 2 en caso de no respetar el aviso de peligro
- Este símbolo indica las actividades/acciones que deben respetarse/realizarse para evitar el peligro.

### 4.3 Indicaciones generales de seguridad

#### **⚠ ADVERTENCIA**

##### **Incumplimiento de las advertencias de seguridad**

Daños personales y en el producto debidos al uso del producto en determinadas situaciones.

- Siga las advertencias de seguridad y las precauciones indicadas en este documento adjunto.

#### **⚠ ADVERTENCIA**

##### **Uso de la prótesis al conducir un vehículo**

Accidentes debidos a un comportamiento inesperado de la prótesis a causa de un comportamiento de amortiguación alterado.

- Respete siempre las normas nacionales para la conducción de vehículos con una prótesis y, por razones legales en materia de seguros, acuda a un organismo autorizado que compruebe y confirme su capacidad de conducción.
- Respete las normas nacionales legales de equipamiento del vehículo en función del tipo de tratamiento ortoprotésico.
- La pierna en la que se lleva la prótesis no puede utilizarse para manejar el vehículo o sus componentes adicionales (p. ej., embrague, freno, acelerador...).

#### **⚠ ADVERTENCIA**

##### **Uso de fuente de alimentación, enchufe del adaptador o cargador dañados**

Calambre debido al contacto con piezas descubiertas conectadas.

- No abra la fuente de alimentación ni el enchufe del adaptador ni el cargador.
- No someta a esfuerzos extremos la fuente de alimentación ni el enchufe del adaptador ni el cargador.
- Sustituya de inmediato cualquier fuente de alimentación, enchufe del adaptador o cargador dañados.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Ignorar las señales de advertencia/error**

Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto a causa de un comportamiento de amortiguación alterado.

- ▶ Hay que prestar atención a las señales de advertencia/error (véase la página 222) y al cambio correspondiente en los ajustes de la amortiguación.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Manipulaciones del producto y de los componentes realizadas por cuenta propia**

Caídas debidas a la rotura de piezas de soporte o a fallos en el funcionamiento del producto.

- ▶ A excepción de las tareas descritas en estas instrucciones de uso, no puede llevar a cabo ninguna manipulación del producto.
- ▶ El personal técnico autorizado por Ottobock se reserva el derecho exclusivo de manipulación de la batería (no está permitido que la cambie por su cuenta).
- ▶ Solo el personal técnico autorizado por Ottobock puede abrir y reparar el producto y arreglar los componentes dañados.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Carga mecánica del producto**

- > Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto por fallos de funcionamiento.
- > Caídas debidas a la rotura de piezas de soporte.
- > Irritaciones cutáneas por fugas de líquido a causa de daños en la unidad hidráulica.
- ▶ No someta el producto a vibraciones mecánicas ni a golpes.
- ▶ Compruebe antes de cada uso si el producto presenta daños visibles.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Utilizar el producto con la batería poco cargada**

Caídas debidas a un comportamiento inesperado de la prótesis a causa de un comportamiento de amortiguación alterado.

- ▶ Revise el nivel de carga actual de la prótesis antes de utilizarla y cárguela en caso necesario.
- ▶ Tenga en cuenta que el tiempo de funcionamiento puede verse reducido debido a una temperatura ambiental demasiado baja o al envejecimiento de la batería.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Peligro de aprisionamiento en la zona de flexión de la articulación**

Lesiones debidas al aprisionamiento de partes del cuerpo.

- ▶ Procure no tener los dedos ni otra parte del cuerpo o partes blandas del muñón en esta zona al flexionar la articulación.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Entrada de suciedad y humedad en el producto**

- > Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto por fallos de funcionamiento.
- > Caídas debidas a la rotura de piezas de soporte.
- ▶ Procure que no penetren partículas sólidas ni cuerpos extraños en el producto.

- ▶ La articulación de rodilla es resistente a la intemperie, pero no a la corrosión. Por eso, se recomienda que la articulación de rodilla no entre en contacto con agua salada, agua clorada u otras soluciones (p. ej., jabón o gel de ducha o líquido corporal o exudado de una herida). No utilice la articulación de rodilla en condiciones extremas, como puedan ser bucear o zambullirse en el agua. La articulación de rodilla no está concebida para su uso en el agua durante mucho tiempo ni para sumergirse de forma prolongada.
- ▶ Retire el Protector (en caso de estar presente) después de haber estado en contacto con agua, y mantenga la prótesis con la planta del pie hacia arriba hasta que se haya escurrido el agua de la articulación de rodilla/del adaptador tubular. Seque la articulación de rodilla y los componentes con un paño que no suelte pelusas y deje que los componentes se terminen de secar al aire.
- ▶ Si la articulación de rodilla o el adaptador tubular entraran en contacto con **agua salada, agua clorada u otras soluciones** (p. ej., jabón o gel de ducha o líquido corporal o exudado de una herida), retire **inmediatamente** el Protector (en caso de estar presente) y **limpie la articulación de rodilla**. Para ello, enjuague la articulación de rodilla, el adaptador tubular y el Protector con agua dulce y deje que se sequen.
- ▶ Si, tras secarse, se produjera un fallo de funcionamiento, la articulación de rodilla y el adaptador tubular deberán ser revisados por un servicio técnico autorizado de Ottobock. Su persona de contacto es el técnico ortopédico.
- ▶ La articulación de rodilla no debe exponerse a chorros de agua o vapor.

## PRECAUCIÓN

### **Signos de desgaste en los componentes del producto**

Caídas debidas a deterioros o fallos en el funcionamiento del producto.

- ▶ En beneficio de su propia seguridad y para conservar la seguridad de funcionamiento y la garantía del producto deberán efectuarse inspecciones de servicio (mantenimientos) con regularidad.

## PRECAUCIÓN

### **Uso de accesorios no permitidos**

- > Caídas debidas a fallos del producto a causa de una inmunidad reducida.
- > Interferencias con otros aparatos electrónicos debidas a una mayor radiación.
- ▶ Combine el producto únicamente con aquellos accesorios, convertidores de señal y cables indicados en los capítulos "Componentes incluidos en el suministro" (véase la página 198) y "Accesorios" (véase la página 198).

## **AVISO**

### **Cuidado incorrecto del producto**

Daños en el producto debidos al uso de productos de limpieza inadecuados.

- ▶ Limpie el producto únicamente con un paño húmedo (agua dulce).

## **4.4 Indicaciones sobre el suministro de corriente / para cargar la batería**

## PRECAUCIÓN

### **Cargar el producto sin quitárselo**

- > Caídas por caminar y quedarse enganchado al cargador conectado.
- > Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto a causa de un comportamiento de amortiguación alterado.
- ▶ Por motivos de seguridad, quítese el producto antes de iniciar el proceso de carga.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Cargar el producto con bloque de alimentación, cargador, cable de carga o adaptador de carga dañados**

Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto causado por errores en la función de carga.

- ▶ Compruebe, antes del uso, si el bloque de alimentación, el cargador, el cable de carga o el adaptador de carga presentan daños.
- ▶ Sustituya los bloques de alimentación, los cargadores, los cables de carga o los adaptadores de carga dañados.

## **AVISO**

### **Uso de un bloque de alimentación, un cargador o un adaptador de carga inadecuados**

Deterioro del producto debido a una tensión, corriente o polaridad incorrectas.

- ▶ Utilice únicamente bloques de alimentación, cargadores y adaptadores de carga autorizados por Ottobock este producto (véanse las instrucciones de uso y los catálogos).

## **AVISO**

### **Carga mecánica del bloque de alimentación, cargador o adaptador de carga**

Función de carga defectuosa debida a fallos en el funcionamiento.

- ▶ No someta el bloque de alimentación, el cargador ni el adaptador de carga a vibraciones mecánicas ni a golpes.
- ▶ Compruebe antes de cada uso si el bloque de alimentación, el cargador o el adaptador de carga presentan daños visibles.

## **AVISO**

### **Uso del bloque de alimentación, del cargador o del adaptador de carga fuera del margen de temperatura admisible**

Función de carga defectuosa debida a fallos en el funcionamiento.

- ▶ Utilice el bloque de alimentación, el cargador y el adaptador de carga para cargar únicamente en el margen de temperatura admisible. En el capítulo "Datos técnicos" podrá consultar cuál es el margen de temperatura admisible (véase la página 218).

## **4.5 Indicaciones sobre el cargador y el adaptador de carga**

## **AVISO**

### **Entrada de suciedad y humedad en el producto**

Función de carga defectuosa debida a fallos en el funcionamiento.

- ▶ Procure que no penetren partículas sólidas ni líquidos en el producto.

## **AVISO**

### **Cambios o modificaciones realizados por cuenta propia en el cargador o el adaptador de carga**

Función de carga defectuosa debida a fallos en el funcionamiento.

- ▶ Encargue únicamente al personal técnico especializado autorizado de Ottobock la realización de cualquier cambio o modificación.

## 4.6 Indicaciones sobre las estancias en ciertas zonas

### PRECAUCIÓN

#### **Distancia insuficiente con respecto a dispositivos de comunicación de AF (p. ej., teléfonos móviles, aparatos con Bluetooth, aparatos con Wi-Fi)**

Caídas provocadas por un comportamiento inesperado del producto debido a una alteración de la comunicación interna de datos.

- ▶ Por tanto, se recomienda mantener una distancia mínima de 30 cm respecto a dispositivos de comunicación de AF.

### PRECAUCIÓN

#### **Uso del producto a muy poca distancia de otros aparatos electrónicos**

Caídas provocadas por un comportamiento inesperado del producto debido a una alteración de la comunicación interna de datos.

- ▶ No sitúe el producto mientras esté funcionando junto a otros aparatos electrónicos.
- ▶ Mientras esté funcionando, no apile el producto con otros aparatos electrónicos.
- ▶ Si no pudiese evitar que el producto y otros aparatos electrónicos estén funcionando a la vez, observe el producto cuando se esté usando cerca de ellos y compruebe si funciona según lo previsto.

### PRECAUCIÓN

#### **Estancia en las proximidades de fuentes de interferencias magnéticas o eléctricas intensas (p. ej., sistemas antirrobo, detectores de metales)**

Caídas provocadas por un comportamiento inesperado del producto debido a una alteración de la comunicación interna de datos.

- ▶ Evite permanecer en las proximidades de sistemas antirrobo visibles u ocultos en las zonas de entrada/salida de comercios, de detectores de metales o escáneres corporales para personas (p. ej., en aeropuertos), o cualquier otra fuente de interferencias magnéticas o eléctricas intensas (p. ej., tendidos eléctricos de alta tensión, transmisores, subestaciones transformadoras, etc.).  
Si no fuese posible evitarlas, tenga al menos la precaución de caminar o estar de pie de forma segura (p. ej., empleando un pasamanos o agarrándose a otra persona).
- ▶ Cuando vaya a atravesar algún sistema antirrobo, escáner corporal o detector de metales, tenga presente que el comportamiento de amortiguación del producto puede reaccionar de forma inesperada.
- ▶ En el caso de haber equipos electrónicos y magnéticos cerca del producto, preste siempre atención a cualquier cambio inesperado en el comportamiento de amortiguación del producto.

### PRECAUCIÓN

#### **Entrar en una habitación o una zona con campos magnéticos intensos (p. ej., escáneres de resonancia magnética nuclear, equipos de resonancia magnética (tomografías por resonancia magnética), etc.)**

- > Caídas debidas a una limitación inesperada de la amplitud de movimiento del producto causada por objetos metálicos adheridos a los componentes magnetizados.
- > Deterioro irreparable del producto debido a la acción del campo magnético intenso.
- > Quitese el producto antes de entrar en una habitación o zona con campos magnéticos intensos, y guárdelo fuera de dicha habitación o zona.
- > El producto no podrá repararse en caso de resultar dañado a causa del efecto de un campo magnético intenso.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Estancias en zonas fuera del margen de temperatura admisible**

Caídas debidas a fallos en el funcionamiento o a la rotura de piezas de soporte del producto.

- ▶ Evite permanecer en lugares con temperaturas que estén fuera del margen de temperatura admisible (véase la página 218).

## **4.7 Indicaciones sobre el uso**

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Subir escaleras**

Caídas por apoyar mal el pie en el escalón a causa de un comportamiento de amortiguación alterado.

- ▶ Utilice el pasamanos siempre que suba escaleras y apoye la mayor parte de la planta del pie en la superficie del escalón.
- ▶ Se recomienda tener una precaución especial al subir escaleras si se llevan niños en brazos.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Bajar escaleras**

Caídas por apoyar mal el pie en el escalón a causa de un comportamiento de amortiguación alterado.

- ▶ Utilice el pasamanos siempre que baje escaleras y realice la flexión plantar cuando el centro del zapato esté situado en el borde del escalón.
- ▶ Preste atención a las señales de advertencia/error (véase la página 222).
- ▶ Tenga en cuenta que la resistencia en el sentido de la flexión y de la extensión puede alterarse si aparecen las señales de advertencia y error.
- ▶ Se recomienda tener una precaución especial al bajar escaleras si se llevan niños en brazos.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Sobrecalentamiento de la unidad hidráulica debido a una actividad intensa y sin interrupciones (p. ej., bajar por una pendiente durante un tiempo prolongado)**

- > Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto por haber pasado al modo de sobrecalentamiento.
- > Quemaduras por contacto con componentes sobrecalentados.
- > Preste atención a las señales vibratorias intermitentes que comiencen a aparecer. Le avisan del riesgo de un sobrecalentamiento.
- > Inmediatamente después de que comiencen estas señales vibratorias intermitentes debe reducir la actividad que esté realizando para que la unidad hidráulica pueda enfriarse.
- > Podrá continuar realizando la actividad cuando desaparezcan las señales vibratorias intermitentes.
- > Si no se reduce la actividad aunque las señales vibratorias intermitentes hayan comenzado, podría producirse un sobrecalentamiento del elemento hidráulico y, en caso extremo, dañarse el producto. En tal caso, un técnico ortopédico debería comprobar si el producto presenta daños. Si fuese necesario, este enviará el producto a un servicio técnico autorizado de Ottobock.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Sobrecarga debida a actividades con una carga excesiva**

- > Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto por fallos de funcionamiento.
- > Caídas debidas a la rotura de piezas de soporte.
- > Irritaciones cutáneas por fugas de líquido a causa de daños en la unidad hidráulica.
- El producto ha sido diseñado para realizar actividades cotidianas y no puede emplearse en actividades con una carga excesiva. Estas actividades extraordinarias comprenden, p. ej., deportes extremos (escalada libre, parapente, etc.).
- Un manejo cuidadoso del producto y de sus componentes no solo prolonga su vida útil, sino que también contribuye a su propia seguridad.
- Si el producto y sus componentes se ven sometidos a esfuerzos extremos (p. ej., por caídas o similares), un técnico ortopédico deberá comprobar inmediatamente si estos presentan daños. Si es necesario, este enviará el producto a un servicio técnico autorizado de Ottobock.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Cambio de modo realizado de forma incorrecta**

Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto a causa de un comportamiento de amortiguación alterado.

- Procure estar de pie de forma segura cada vez que realice un cambio.
- Revise el ajuste modificado de la amortiguación después de haber realizado un cambio y preste atención al aviso emitido por el dispositivo acústico.
- Cambie al modo básico cuando haya finalizado sus actividades en el MyMode.
- Deje de someter el producto a una carga y corrija el cambio en caso necesario.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Uso incorrecto de la función de estar de pie**

Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto a causa de un comportamiento de amortiguación alterado.

- Procure estar de pie de forma segura cuando utilice la función de estar de pie y revise el bloqueo de la articulación de rodilla antes de apoyar todo el peso sobre la prótesis.
- Solicite al técnico ortopédico o al terapeuta que le expliquen cómo emplear correctamente la función de estar de pie. Información sobre la función de estar de pie véase la página 206.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Avanzar rápidamente la cadera con la prótesis extendida (p. ej., hacer un saque jugando al tenis)**

- > Caídas debidas a que se activa una fase de balanceo de forma inesperada.
- Tenga presente que la articulación de rodilla puede flexionarse inesperadamente en caso de avanzar rápidamente la cadera con la prótesis extendida.
- Por eso, trate de familiarizarse con la activación de la fase de balanceo en este tipo de situaciones practicando en condiciones seguras (p. ej., parándose en las barras paralelas, etc.) y bajo la guía de personal técnico con la formación correspondiente.
- Utilice un MyMode correspondientemente preconfigurado cuando practique modalidades de deporte en las que puedan darse este tipo de movimiento. Consulte el capítulo 'MyModes' para obtener información más detallada sobre los MyModes (véase la página 213).

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Sobrecarga debido al cambio en el peso corporal al cargar objetos pesados, mochilas o niños**

- > Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto.
- > Caídas debidas a la rotura de piezas de soporte.
- > Irritaciones cutáneas por fugas de líquido a causa de daños en la unidad hidráulica.
- Tenga en cuenta que el comportamiento del producto puede cambiar al aumentar el peso. La fase de balanceo podría no activarse o hacerlo en el momento incorrecto.
- Verifique que no se exceda el peso corporal máximo permitido debido al peso adicional.

## **4.8 Indicaciones sobre los modos de seguridad**

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Usar el producto en el modo de seguridad**

Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto a causa de un comportamiento de amortiguación alterado.

- Hay que prestar atención a las señales de advertencia/error (véase la página 222).
- Es necesario tener especial cuidado al utilizar una bicicleta de piñón fijo (con cubo fijo).

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **No se puede activar el modo de seguridad debido a fallos de funcionamiento por haber entrado agua o haberse producido algún daño mecánico**

Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto a causa de un comportamiento de amortiguación alterado.

- No siga utilizando el producto defectuoso.
- Acuda de inmediato al técnico ortopédico.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **No se puede desactivar el modo de seguridad**

Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto a causa de un comportamiento de amortiguación alterado.

- Si no puede desactivar el modo de seguridad cargando la batería, es porque se ha producido un fallo permanente.
- No siga utilizando el producto defectuoso.
- El producto debe ser revisado por un servicio técnico autorizado de Ottobock. Su persona de contacto es el técnico ortopédico.

## **⚠ PRECAUCIÓN**

### **Aparición del mensaje de seguridad (vibración permanente)**

Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto a causa de un comportamiento de amortiguación alterado.

- Preste atención a las señales de advertencia/error (véase la página 222).
- No siga utilizando el producto si aparece el mensaje de seguridad.
- El producto debe ser revisado por un servicio técnico autorizado de Ottobock. Su persona de contacto es el técnico ortopédico.

## 4.9 Indicaciones para el uso con un sistema de implante osteointegrado

### ADVERTENCIA

#### **Cargas mecánicas elevadas debidas a situaciones tanto usuales como inusuales, como caídas**

- ▶ Sobre carga del hueso que, entre otras cosas, puede provocar dolor, que se afloje el implante, necrosis del tejido óseo o fractura del hueso.
- ▶ Deterioro o rotura del sistema de implante o de sus piezas (componentes de seguridad, etc.).
- ▶ Respete los campos de aplicación, las condiciones de uso y las indicaciones tanto de la articulación de rodilla como del sistema de implante indicados por el fabricante.
- ▶ Respete las indicaciones del personal clínico que haya indicado el empleo del sistema de implante osteointegrado.
- ▶ Preste atención a cambios en su estado de salud que pudieran limitar o cuestionar el uso de la unión osteointegrada.

## 4.10 Indicaciones sobre el uso de un terminal móvil con la aplicación Cockpit

### PRECAUCIÓN

#### **Manejo incorrecto del terminal móvil**

Caídas debidas a alteraciones en el comportamiento de amortiguación a causa de un cambio inesperado a un MyMode.

- ▶ Solicite que le expliquen cómo manejar correctamente el terminal móvil con la aplicación Cockpit.

### PRECAUCIÓN

#### **Cambios o modificaciones realizados por cuenta propia en el terminal móvil**

Caídas debidas a alteraciones en el comportamiento de amortiguación a causa de un cambio inesperado a un MyMode.

- ▶ No realice por su cuenta ninguna modificación en el hardware del terminal móvil en el que está instalada la aplicación.
- ▶ No realice por su cuenta ninguna modificación en el software/firmware del terminal móvil, con excepción de la función de actualización del software/firmware.

### PRECAUCIÓN

#### **Cambio de modo realizado de forma incorrecta con el terminal**

Caídas debidas a un comportamiento inesperado del producto a causa de un comportamiento de amortiguación alterado.

- ▶ Procure estar de pie de forma segura cada vez que realice un cambio.
- ▶ Revise el ajuste modificado de la amortiguación después de haber realizado un cambio; preste atención al aviso emitido por el dispositivo acústico y a la indicación en la pantalla del terminal.
- ▶ Cambie al modo básico cuando haya finalizado sus actividades en el MyMode.

### AVISO

#### **Ignorar los requisitos del sistema para la instalación de la aplicación Cockpit**

Fallo en el funcionamiento del terminal móvil.

- ▶ Instale la aplicación Cockpit únicamente en aquellos terminales móviles y versiones que coincidan con los datos indicados en la tienda online correspondiente (p. ej., Apple App Store, Google Play Store, etc.).

## **5 Componentes incluidos en el suministro y accesorios**

### **5.1 Componentes incluidos en el suministro**

- 1 C-Leg 3C88-3 (con conexión a rosca) o C-Leg 3C98-3 (con núcleo de ajuste)
- 1 fuente de alimentación 757L16-4
- 1 cargador para C-Leg 4E50\*
- 1 estuche para cargador y fuente de alimentación
- 1 pasaporte de prótesis
- 1 tarjeta PIN de Bluetooth 646C107
- Un ejemplar de las instrucciones de uso para usuarios
- Descarga de la aplicación "Cockpit 4X441-V2=\*" disponible en la página web:  
<https://www.ottobock.com/cockpitapp>

### **5.2 Accesorios**

Los siguientes componentes no se incluyen en el suministro y pueden pedirse por separado:

- Funda cosmética de espuma 3S26
- Funda estética funcional C-Leg 3F1=1
- Media funcional 99B120=\*
- C-Leg Protector 4X860=\*
- Carcasa protectora para C-Leg 4P862
- Placa para la espinilla 4P863\*
- Alargador para el cable de carga tobillo 4X156-1
- Alargador para cable de carga tobillo largo 4X158-1
- Alargador para el cable de carga rodilla 4X157-1
- Adaptador de carga USB 757L43

## **6 Cargar la batería**

Tenga en cuenta los siguientes puntos a la hora de cargar la batería:

- Para cargar la batería hay que emplear el bloque de alimentación 757L16-4 o el adaptador de carga 757L43 y el cargador 4E50\*.
- La capacidad de la batería completamente cargada es suficiente para caminar sin pausa durante al menos 16 horas y suficiente para aprox. 2 días con un uso normal.
- Se recomienda cargar la batería diariamente para poder usar el producto cada día.
- Para alcanzar la duración máxima de funcionamiento con una carga de la batería, se recomienda desconectar el cargador del producto justo antes de emplear el producto.
- Antes de usar el producto por primera vez, es necesario cargar la batería hasta que se apague el diodo luminoso (LED) amarillo del cargador, al menos durante 4 horas. De esta forma se calibra el indicador del nivel de carga mediante la aplicación Cockpit, así como girando la prótesis.
- En caso de interrumpir la conexión entre el cargador y la prótesis demasiado pronto, es posible que el valor mostrado por el indicador del nivel de carga de la aplicación Cockpit o girando la prótesis no se corresponda con el nivel de carga real.
- Si el producto no se emplea, es posible que se descargue la batería.

## 6.1 Conectar la fuente de alimentación y el cargador



- 1) Introduzca el adaptador de clavija adecuado para su país en la fuente de alimentación hasta que encaje (véase fig. 1).
- 2) Inserte el cable del cargador con la clavija redonda **de cuatro polos** en el casquillo **OUT** del cargador hasta que la clavija encaje (véase fig. 2).  
**INFORMACIÓN:** **Preste atención a que la polaridad sea la correcta (saliente de guía). No inserte la clavija del cable en el cargador a la fuerza.**
- 3) Inserte la clavija redonda **de tres polos** de la fuente de alimentación en el casquillo de **12 V** del cargador hasta que la clavija encaje (véase fig. 2).  
**INFORMACIÓN:** **Preste atención a que la polaridad sea la correcta (saliente de guía). No inserte la clavija del cable en el cargador a la fuerza.**
- 4) Conecte la fuente de alimentación al enchufe.
  - A continuación se encienden el diodo luminoso (LED) verde de la parte trasera de la fuente de alimentación y el diodo luminoso (LED) verde del cargador (véase fig. 3).
  - Si ni el diodo luminoso (LED) verde de la fuente de alimentación ni el diodo luminoso (LED) verde del cargador se encienden, esto indica que se ha producido un fallo (véase la página 222).

## 6.2 Cargar la batería de la prótesis



- 1) Abra la tapa de la toma de alimentación (levante la lengüeta o deslicé la tapa hacia arriba).
- 2) Inserte el conector de carga en la toma de alimentación del producto.  
**INFORMACIÓN: preste atención a la dirección de inserción. Al insertar el conector de carga, hay que ejercer algo de fuerza para que permanezca conectado a la toma de alimentación de forma segura.**
  - La conexión correcta del cargador con el producto se indica mediante avisos de confirmación (véase la página 221).
- 3) Se inicia el proceso de carga.
  - El diodo luminoso amarillo del cargador se apagará cuando la batería del producto se haya cargado por completo.
- 4) Desconecte el producto una vez finalizado el proceso de carga.  
**INFORMACIÓN: hay que ejercer algo de fuerza para separar el conector de carga de la toma de alimentación.**
  - Se lleva a cabo una autocomprobación. El producto estará listo para funcionar cuando se haya emitido el correspondiente aviso de confirmación (véase la página 225).
- 5) Cierre la tapa de la toma de alimentación.

## 6.3 Indicación del nivel actual de carga

### INFORMACIÓN

Durante el proceso de carga no se puede mostrar el nivel de carga.

#### 6.3.1 Visualización del nivel de carga sin aparatos adicionales



- 1) Gire la prótesis 180° (la planta del pie debe estar orientada hacia arriba).
- 2) Manténgala quieta durante 2 segundos y espere a que se emitan las señales acústicas.

| Señal acústica   | Señal vibratoria | Nivel de carga de la batería |
|------------------|------------------|------------------------------|
| 5 señales cortas |                  | más del 80 %                 |
| 4 señales cortas |                  | de 65 % a 80 %               |
| 3 señales cortas |                  | de 50 % a 65 %               |
| 2 señales cortas |                  | de 35 % a 50 %               |
| 1 señal corta    | 3 señales largas | de 20 % a 35 %               |
| 1 señal corta    | 5 señales largas | menos del 20 %               |

### INFORMACIÓN

#### Emisión de una melodía conocida en lugar de las señales acústicas

Si se emite esta melodía, eso significa que el código para controlar la prótesis se ha cargado correctamente y que la prótesis está lista para el uso.

### INFORMACIÓN

Si se ajusta el parámetro **Volumen** a '0' en la aplicación Cockpit, no se emitirá ninguna señal acústica (véase la página 209).

#### 6.3.2 Visualización del nivel actual de carga mediante la aplicación Cockpit

Cuando la aplicación se ha iniciado, el nivel de carga actual se muestra en la línea inferior de la pantalla:



1. 38 % – Nivel de carga de la batería del componente conectado en ese momento

## 7 Aplicación Cockpit



Con la aplicación Cockpit se puede cambiar del modo básico a los MyModes preconfigurados. Además, se puede consultar más información sobre el producto (contador de pasos, nivel de carga de la batería, etc.).

Con la aplicación se puede modificar el comportamiento del producto en la vida cotidiana hasta un cierto grado (p. ej., por haberse acostumbrado al producto). El técnico ortopédico puede ver las modificaciones mediante el software de configuración durante la siguiente visita.

### Información sobre la aplicación Cockpit

- La aplicación Cockpit puede descargarse gratuitamente en la tienda online correspondiente. Puede consultar más información en la siguiente página web: <https://www.ottobock.com/cockpitapp>. Para descargar la aplicación Cockpit se puede leer también con el terminal móvil el código QR de la tarjeta PIN de Bluetooth suministrada (para ello debe disponer de un lector de códigos QR y de una cámara).
- El idioma de la interfaz de usuario de la aplicación Cockpit se puede modificar mediante el software de configuración.
- Dependiendo de la versión utilizada de la aplicación Cockpit, el idioma de la interfaz de usuario de la aplicación Cockpit se corresponderá con el idioma del terminal móvil en el que se esté usando la aplicación Cockpit.
- Durante la primera conexión debe registrarse en Ottobock el número de serie del componente que se vaya a conectar. Si no se acepta el registro, la aplicación Cockpit solo podrá utilizarse de forma limitada para este componente.
- Para usar la aplicación Cockpit debe estar activada la función de Bluetooth de la prótesis. Si la función de Bluetooth estuviese desactivada, podrá activarla girando la prótesis (la planta del pie debe estar orientada hacia arriba) o colocando/retirando el cargador. A continuación, la función de Bluetooth estará activa durante aprox. 2 minutos. Hay que iniciar la aplicación y establecer la conexión con ella en este tiempo. Si lo desea, a continuación puede activarse de forma permanente la función de Bluetooth de la prótesis (véase la página 212).
- Las figuras incluidas en las presentes instrucciones de uso sirven tan solo a modo de ejemplo y pueden diferir del dispositivo móvil utilizado y de la versión.
- Mantenga la aplicación móvil siempre actualizada.
- Si cree que puede existir algún problema relativo a la ciberseguridad, diríjase al fabricante.

### 7.1 Requisitos del sistema

Para comprobar la compatibilidad con los terminales móviles y las versiones, consulte los datos indicados en el Apple App Store o en el Google Play Store.

### 7.2 Primera conexión entre la aplicación Cockpit y el componente

#### Antes de establecer la conexión hay que tener en cuenta los siguientes puntos:

- La función de Bluetooth del componente debe estar activada (véase la página 212).
- La función de Bluetooth del terminal móvil debe estar activada.
- El terminal móvil no puede encontrarse en el "modo avión" (modo fuera de línea), en el que todas las conexiones inalámbricas están desactivadas.
- **Debe ser posible establecer una conexión a internet con el terminal móvil.**
- Deben conocerse tanto el número de serie como el PIN de Bluetooth del componente que se desea conectar. Estos se encuentran en la tarjeta PIN de Bluetooth suministrada. El número de serie comienza con las letras "SN".

#### INFORMACIÓN

Póngase en contacto con su técnico ortopédico en caso de perder la tarjeta PIN de Bluetooth que contiene el PIN de Bluetooth y el número de serie del componente.

### 7.2.1 Iniciar la aplicación Cockpit por primera vez

- 1) Pulse el símbolo de la aplicación Cockpit (  ).  
→ Se mostrará el "Contrato de licencia de usuario final" (EULA por sus siglas en inglés).
- 2) Acepte el contrato de licencia (EULA) pulsando el botón **Aceptar**. No se podrá usar la aplicación Cockpit si no se acepta el contrato de licencia (EULA).  
→ Aparece la pantalla de bienvenida.
- 3) Mantenga la prótesis con la planta del pie hacia arriba o enchufe y desenchufe de nuevo el cargador para activar la detección (visibilidad) de la conexión de Bluetooth durante 2 minutos.
- 4) Pulse el botón **Agregar componente**.  
→ Se abre el asistente de conexión que le guiará a través del establecimiento de la conexión.  
5) Siga las demás instrucciones que aparecen en la pantalla.
- 6) La conexión con el componente se establecerá una vez introducido el PIN de Bluetooth.  
→ Durante el establecimiento de la conexión suenan 3 señales acústicas, y aparece el símbolo  .  
Cuando se haya establecido la conexión, se mostrará el símbolo  .  
→ Una vez que la conexión se ha establecido satisfactoriamente, se leen los datos del componente. Esto puede durar hasta un minuto.  
A continuación aparecerá el menú principal con el nombre del componente conectado.

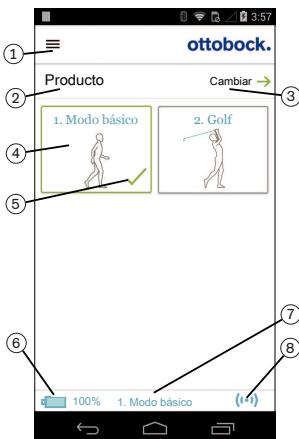
#### INFORMACIÓN

Una vez se realice la primera conexión con el componente, la aplicación se conectará automáticamente cada vez que se inicie. Ya no es preciso hacer nada más.

#### INFORMACIÓN

Tras activar la "visibilidad" del componente (manteniendo el componente con la planta del pie hacia arriba o enchufando/desenchufando el cargador), el componente puede ser detectado en un plazo de 2 minutos por otro dispositivo (p. ej., smartphone). Si el registro o el establecimiento de la conexión tardaran en exceso, el establecimiento de la conexión se cancela. En este caso deberá mantenerse de nuevo el componente con la planta del pie hacia arriba o enchufarse/desenchufarse el cargador.

### 7.3 Elementos de manejo de la aplicación Cockpit



1. ☰ Abrir el menú de navegación (véase la página 204)
2. Producto  
El nombre del componente solo puede cambiarse con el software de configuración.
3. Si hubiese memorizadas conexiones con varios componentes, puede pasarse de un componente a otro pulsando la opción **Cambiar** (véase la página 204).
4. MyModes configurados con el software de configuración.  
Se cambia de modo pulsando el símbolo correspondiente y confirmando con el botón "**OK**".  
También se indicará aquí si se ha activado el modo de sueño profundo en la aplicación Cockpit. Encontrará información más detallada en el capítulo "Modo de sueño profundo" (véase la página 213).
5. Modo seleccionado actualmente
6. Nivel de carga del componente.
  - 🔋 Batería del componente totalmente cargada
  - ⚡ Batería del componente agotada
  - ⚡ La batería del componente se está cargandoAdemás se muestra el porcentaje (%) del nivel de carga actual.
7. Visualización y denominación del modo seleccionado actualmente (p. ej., **1. Modo básico**)
8. (↔) Se ha establecido la conexión con el componente.  
(⌚) Se ha interrumpido la conexión con el componente. Se intentará restablecer la conexión automáticamente.  
⚡ No existe conexión con el componente.

### 7.3.1 Menú de navegación de la aplicación Cockpit



El menú de navegación se muestra pulsando el símbolo ☰ en los menús. En este menú se pueden realizar ajustes adicionales del componente conectado.

#### Producto

Nombre del componente conectado

#### MyModes

Vuelta al menú principal para cambiar el MyMode

#### Funciones

Acceder a las funciones adicionales del componente (p. ej., desactivar Bluetooth) (véase la página 212).

#### Opciones

Modificar la configuración del modo seleccionado (véase la página 209)

#### Estado

Consultar el estado del componente conectado (véase la página 212)

#### Gestiónar componentes

Agregar o eliminar componentes (véase la página 204)

#### Aviso legal/Información

Mostrar la información/el aviso legal de la aplicación Cockpit

## 7.4 Gestión de componentes

En esta aplicación se pueden memorizar conexiones con hasta un máximo de cuatro componentes distintos. Sin embargo, un componente tan solo puede estar conectado cada vez a un terminal móvil.

### INFORMACIÓN

Antes de establecer la conexión, observe los puntos del capítulo "Primera conexión entre la aplicación Cockpit y el componente" (véase la página 201).

#### 7.4.1 Agregar componente

- 1) Pulse el símbolo ☰ en el menú principal.  
→ Se abrirá el menú de navegación.
- 2) Pulse la opción "**Gestiónar componentes**" en el menú de navegación.
- 3) Mantenga la prótesis con la planta del pie hacia arriba o enchufe y desenchufe de nuevo el cargador para activar la detección (visibilidad) de la conexión de Bluetooth durante 2 minutos.
- 4) Pulse el botón "+".  
→ Se abre el asistente de conexión que le guiará a través del establecimiento de la conexión.
- 5) Siga las demás instrucciones que aparecen en la pantalla.
- 6) La conexión con el componente se establecerá una vez introducido el PIN de Bluetooth.  
→ Durante el establecimiento de la conexión suenan 3 señales acústicas, y aparece el símbolo (⌚).  
Cuando se haya establecido la conexión, se mostrará el símbolo (⌚).

→ Una vez que la conexión se ha establecido satisfactoriamente, se leen los datos del componente. Esto puede durar hasta un minuto.

A continuación aparecerá el menú principal con el nombre del componente conectado.

## INFORMACIÓN

En caso de no poder establecer una conexión con un componente, proceda como se indica a continuación:

- ▶ En caso de estar memorizado, elimine el componente en la aplicación Cockpit (véase el capítulo 'Eliminar componente')
- ▶ Vuelva a agregar el componente en la aplicación Cockpit (véase el capítulo 'Agregar componente')

## INFORMACIÓN

Tras activar la "visibilidad" del componente (manteniendo el componente con la planta del pie hacia arriba o enchufando/desenchufando el cargador), el componente puede ser detectado en un plazo de 2 minutos por otro dispositivo (p. ej., smartphone). Si el registro o el establecimiento de la conexión tardaran en exceso, el establecimiento de la conexión se cancela. En este caso deberá mantenerse de nuevo el componente con la planta del pie hacia arriba o enchufarse/desenchufarse el cargador.

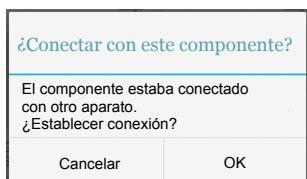
### 7.4.2 Eliminar componente

- 1) Pulse el símbolo  en el menú principal.  
→ Se abrirá el menú de navegación.
- 2) Pulse la opción "**Gestionar componentes**" en el menú de navegación.
- 3) Pulse el botón "**Edit**".
- 4) Pulse el símbolo  en el componente que desee eliminar.  
→ El componente se eliminará.

### 7.4.3 Conectar un componente con varios terminales móviles

Es posible guardar en varios terminales móviles la conexión con un componente. Sin embargo, solo puede haber un terminal móvil conectado cada vez al componente.

Si ya existe una conexión entre el componente y otro terminal móvil, al establecer la conexión con el terminal móvil actual aparecerá la siguiente información:



- ▶ Pulse el botón **OK**.
- Así se interrumpe la conexión con el terminal móvil conectado la última vez, y se establece la conexión con el terminal móvil actual.

## 8 Uso

### 8.1 Patrones de movimiento en el modo básico (modo 1)

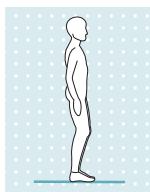
## INFORMACIÓN

#### Ruidos causados por el movimiento de la articulación de rodilla

Durante el empleo de una articulación de rodilla exoprotesica pueden surgir ruidos ligados al movimiento causados por las funciones de control servomotoras, hidráulicas, neumáticas o de frenada según la carga. Estos ruidos son normales e inevitables. Por lo general, no suelen suponer ningún problema. En caso de que estos ruidos ligados al movimiento aumenten notable-

mente durante el uso de la articulación de rodilla, diríjase inmediatamente a un servicio técnico autorizado de Ottobock para que revise la articulación de rodilla.

## 8.1.1 Estar de pie



Afianzamiento de la rodilla mediante resistencia hidráulica elevada y alineamiento estático correcto.

La función de estar de pie se puede activar con el software de configuración. Consulte el siguiente capítulo para obtener información más detallada sobre la función de estar de pie.

### 8.1.1.1 Función de estar de pie

#### INFORMACIÓN

Para usar esta función, el técnico ortopédico debe haberla activado previamente. Además, es necesario activarla mediante la aplicación Cockpit (véase la página 210).

La función de estar de pie es un complemento funcional del modo básico. Así le resulta más fácil al usuario estar de pie en un terreno inclinado durante un tiempo prolongado. Para ello, la articulación permanece fija en el sentido de la flexión con un ángulo de flexión de entre 5° y 65°.

El técnico ortopédico debe determinar el tipo de bloqueo de la articulación (intuitivo/consciente). El tipo de bloqueo no puede modificarse con la aplicación Cockpit.

#### Bloqueo intuitivo de la articulación

La función intuitiva de estar de pie reconoce aquellas situaciones en las que la prótesis no debe ceder aunque esté soportando un peso en la dirección de flexión. Esto sucede, por ejemplo, al mantenerse de pie en un suelo irregular o inclinado. La articulación de la rodilla se bloqueará siempre en el sentido de la flexión cuando la pierna protésica no esté del todo extendida y se mantenga en reposo durante un breve instante. Al realizar una extensión o una flexión plantar hacia delante o hacia atrás, la resistencia se vuelve a reducir a la de la fase de apoyo.

La articulación de la rodilla no se bloqueará en caso de que se cumplan las condiciones anteriormente mencionadas pero se esté sentado (p. ej., al conducir un vehículo).

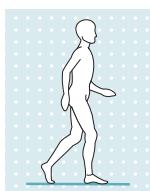
#### Bloqueo consciente de la articulación

- 1) Adopte el ángulo deseado de la rodilla.
- 2) No modifique el ángulo de la rodilla durante un breve intervalo de tiempo.  
→ A partir de ahora se puede someter la articulación bloqueada a una carga en el sentido de la flexión.

#### Desbloquear la articulación conscientemente

- Para salir automáticamente de la función de estar de pie consciente, extienda la rodilla o repositione la pierna (p. ej., dando un paso).

## 8.1.2 Caminar



Los primeros intentos de caminar con la prótesis deben realizarse siempre bajo la guía de personal especializado con la formación correspondiente.

En la fase de apoyo, el sistema hidráulico mantiene la articulación de rodilla estable mientras que, en la fase de balanceo, el sistema hidráulico libera la articulación de rodilla para que la pierna pueda oscilar libremente hacia delante.

Para pasar a la fase de balanceo es necesario flexionar la planta del pie hacia delante partiendo de la posición inicial para dar un paso.

### 8.1.3 Sentarse



La resistencia que ofrece la articulación de rodilla de la prótesis al sentarse garantiza que el movimiento sea uniforme.

El técnico ortopédico puede ajustar con el software de configuración si el movimiento para sentarse debe realizarse con o sin asistencia.

- 1) Sitúe ambos pies uno al lado del otro a la misma altura.
- 2) Cuando se vaya a sentar, ejerza carga sobre ambas piernas por igual y, de haberlos, ayúdese de los reposabrazos.
- 3) Mueva las nalgas en dirección al respaldo e incline el torso hacia delante.

**INFORMACIÓN:** la resistencia al sentarse se puede modificar con la aplicación Cockpit mediante el parámetro "Resistencia" (véase la página 210).

### 8.1.4 Estar sentado

#### INFORMACIÓN

Cuando se está sentado, la articulación de rodilla pasa a un modo de ahorro energético. Este modo de ahorro energético se activa independientemente de si la función de estar sentado lo está o no.



Si se está más de dos segundos sentado, es decir, si el muslo está aproximadamente en horizontal y la pierna no soporta ningún peso, la articulación de rodilla reduce al mínimo la resistencia en la dirección de extensión.

La función de estar sentado se puede activar con el software de configuración. Consulte el siguiente capítulo para obtener información más detallada sobre la función de estar sentado.

#### 8.1.4.1 Función de estar sentado

#### INFORMACIÓN

Esta función debe estar habilitada en el software de configuración para poder usarla. Además, es necesario activarla mediante la aplicación Cockpit (véase la página 210).

Además de reducirse la resistencia en la dirección de extensión estando sentado, también se reduce la resistencia en la dirección de flexión. Esto permite a la pierna protésica oscilar libremente.

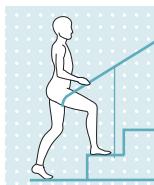
### 8.1.5 Levantarse

Al levantarse aumenta continuamente la resistencia de flexión.



- 1) Sitúe ambos pies a la misma altura.
- 2) Incline el torso hacia delante.
- 3) Apoye las manos sobre los reposabrazos (si los hubiera).
- 4) Levántese apoyándose en las manos. Al hacerlo, ejerza carga sobre los pies por igual.

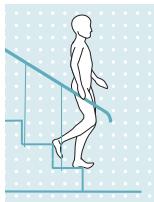
### 8.1.6 Subir una escalera



No es posible subir escaleras alternando las piernas.

- 1) Apóyese con una mano en el pasamanos.
- 2) Coloque la pierna sana sobre el primer escalón.  
A continuación, haga lo mismo con la pierna de la prótesis.

### 8.1.7 Bajar una escalera



La articulación permite bajar escaleras tanto alternando como sin alternar las piernas.

#### Bajar una escalera alternando las piernas

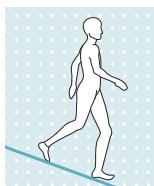
Es necesario practicar y ejecutar de forma consciente la acción de bajar escaleras alternando las piernas. La articulación de rodilla podrá cambiar correctamente y permitir un movimiento controlado solo si la planta del pie pisa bien el suelo. El movimiento se debe ejecutar en un patrón continuado que dé lugar a una sucesión fluida de movimientos.

- 1) Sujétese con una mano al pasamanos.
- 2) Sitúe la pierna con la prótesis sobre el escalón de tal forma que la mitad del pie sobresalga del borde del escalón.  
→ Solo así se puede garantizar una flexión plantar segura.
- 3) Flexione el pie encima del borde del escalón.  
→ De esta forma, la prótesis se flexiona lenta y uniformemente con una resistencia de flexión alta.
- 4) Coloque la segunda pierna sobre el escalón siguiente.

#### Bajar una escalera sin alternar las piernas (escalón a escalón)

- 1) Apóyese con una mano en el pasamanos.
- 2) Coloque la pierna con la prótesis sobre el primer escalón.
- 3) Haga lo mismo con la otra pierna.

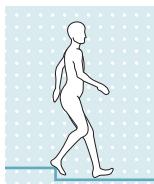
### 8.1.8 Bajar por una pendiente



Permita que la articulación de rodilla se flexione de forma controlada bajo una resistencia de flexión aumentada, bajando así el centro de gravedad del cuerpo.

La fase de balanceo no se inicia aunque se flexione la articulación de rodilla.

### 8.1.9 Bajar escalones planos



Para bajar rampas, escalones planos o bordillos se recomienda caminar alternando las piernas con una flexión de rodilla sometida a carga con el fin de descargar de la mejor manera posible el lado opuesto al apoyar el siguiente pie en el suelo. Esta flexión de la rodilla debe iniciarse directamente al apoyar el talón o mientras la pierna protésica se encuentre aún por delante del cuerpo.

A los usuarios experimentados, esta prótesis les brinda la posibilidad de activar una fase de balanceo al bajar rampas o al superar escalones planos (p. ej., bordillos). Para ello, el centro de gravedad del cuerpo debe estar situado suficientemente delante de la pierna apoyada, y la fase de balanceo debe iniciarse con la pierna extendida. Si, en esta situación, el pie se posiciona de modo que supere claramente el borde del escalón, la fase de balanceo puede activarse inesperadamente. No obstante, en esta situación, la pierna opuesta está preparada para asumir el peso.

### 8.1.10 Arrodillarse



Permita que la articulación de rodilla se flexione de forma controlada bajo una resistencia de flexión aumentada, llegando así poco a poco a ponerse de rodillas. Hay que evitar poner de golpe la rodilla en el suelo para evitar que se dañe el sistema electrónico.

Si se va a arrodillar con frecuencia, recomendamos utilizar el C-Leg Protector 4X860-\* o la carcasa protectora 4P862.

## 8.2 Modificar los ajustes de la prótesis

Si existe una conexión activa con un componente, con la aplicación Cockpit pueden modificarse los ajustes **del modo que esté activado**.

### INFORMACIÓN

Para modificar los ajustes de la prótesis debe estar activada la función de Bluetooth de la misma.

Si la función de Bluetooth estuviese desactivada, podrá activarla girando la prótesis o conectando/desconectando el cargador. A continuación, la función de Bluetooth estará activa durante aprox. 2 minutos. Hay que establecer la conexión en este tiempo.

### Información sobre la modificación de los ajustes de la prótesis

- Compruebe en el menú principal de la aplicación Cockpit si está seleccionado el componente deseado antes de modificar los ajustes. De lo contrario podrían modificarse los parámetros de otro componente.
- Mientras la batería de la prótesis se esté cargando no se podrán modificar los ajustes de la prótesis ni se podrá cambiar a otro modo. Solo se podrá consultar el estado de la prótesis. En la aplicación Cockpit aparecerá en la línea inferior de la pantalla el símbolo en lugar del símbolo .
- Es preciso ajustar la prótesis de forma óptima mediante el software de configuración. La aplicación Cockpit no está pensada para que el técnico ortopédico ajuste la prótesis. Con la aplicación se puede modificar el comportamiento de la prótesis en la vida cotidiana hasta cierto grado (por ejemplo, por haberse acostumbrado a la prótesis). El técnico ortopédico puede ver las modificaciones mediante el software de configuración durante la siguiente visita.
- Para modificar los ajustes de un MyMode se ha de pasar primero a ese MyMode en concreto.

## 8.2.1 Modificar los ajustes de la prótesis con la aplicación Cockpit



- 1) Pulse el símbolo  $\equiv$  en el menú principal estando conectado el componente y activo el modo deseado.  
→ Se abrirá el menú de navegación.
- 2) Pulse la opción de menú "**Opciones**".  
→ Aparecerá una lista con los parámetros del modo seleccionado actualmente.
- 3) Ajuste el parámetro deseado pulsando los símbolos "<", ">".

**INFORMACIÓN:** el ajuste del técnico ortopédico está marcado y, en caso de haber hecho alguna modificación, puede restablecerse pulsando el botón "Estándar".

## 8.2.2 Resumen de los parámetros de ajuste en el modo básico

Los parámetros del modo básico describen el comportamiento dinámico de la prótesis en el ciclo normal de marcha. Estos parámetros sirven de ajuste básico para la adaptación automática del comportamiento de amortiguación a la situación de movimiento actual (p. ej., pendientes, caminar lento, etc.).

Además, la función de estar de pie y/o la de estar sentado puede activarse/desactivarse. Más información sobre la función de estar de pie (véase la página 206). Más información sobre la función de estar sentado (véase la página 207).

**Se pueden modificar los siguientes parámetros:**

| Parámetro                             | Margen del software de configuración | Margen de ajuste de la aplicación                 | Significado  |
|---------------------------------------|--------------------------------------|---|--|
| Resistencia                           | 120 a 190                            | +/- 10 del valor ajustado                         | Resistencia de flexión al estar sentado, en la fase de apoyo, al caminar por rampas y escaleras.   |
| Función de estar de pie <sup>1</sup>  |                                      | 0/Apagado - desactivada<br>1/Encendido - activada | Consulte el capítulo " <b>Función de estar de pie</b> " (véase la página 206) para obtener más información sobre esta función.                                       |
| Función de estar sentado <sup>1</sup> |                                      | 0/Apagado - desactivada<br>1/Encendido - activada | Con la función activa, además de reducirse la resistencia en la dirección de extensión estando sentado, también se reduce la resistencia en la dirección de flexión. |
| Señal de respuesta acústica           |                                      | Encendi-do/Apagado                                | Aviso de confirmación acústico para cambiar entre la fase de apoyo y la fase de balanceo.  |

| Parámetro | Margen del software de configuración | Margen de ajuste de la aplicación | Significado  |
|-----------|--------------------------------------|-----------------------------------|--|
| Volumen   | 0 a 4                                | 0 a 4                             | Volumen de la señal acústica de confirmación (p. ej., consulta del nivel de carga, cambio de MyMode). Con el ajuste a "0", las señales acústicas de respuesta se desactivan. No obstante, se emitirán señales de aviso en caso de que surjan fallos. |

<sup>1</sup> Estas funciones deben estar habilitadas en el software de configuración para poder usarlas en la aplicación Cockpit.

### 8.2.3 Resumen de los parámetros de ajuste en los MyModes

Los parámetros en los MyModes describen el comportamiento estático de la prótesis para ejecutar un patrón de movimiento concreto como, p. ej., practicar esquí de fondo. En los MyModes no se adapta automáticamente el comportamiento de amortiguación.

**Se pueden modificar los siguientes parámetros en los MyModes:**

| Parámetro         | Margen del software de configuración | Margen de ajuste de la aplicación | Significado  |
|-------------------|--------------------------------------|-----------------------------------|--|
| Flex. básica      | 0 – 200                              | +/- 20 del valor ajustado         | Magnitud de la resistencia de flexión al inicio de la flexión de la articulación de rodilla  |
| Incremento        | 0 – 100                              | +/- 10 del valor ajustado         | Aumento de la resistencia de flexión (partiendo del parámetro " <b>Flex. básica</b> ") al flexionar la articulación de rodilla. La articulación de rodilla se bloquea al alcanzar un determinado ángulo de flexión que depende del ajuste de los parámetros " <b>Flex. básica</b> " y " <b>Incremento</b> ".   |
| Exten. básica     | 0 – 60                               | +/- 20 del valor ajustado         | Magnitud de la resistencia de extensión  |
| Ángulo de bloqueo | 0 – 90                               | +/- 10 del valor ajustado         | Ángulo hasta el cual puede extenderse la articulación de rodilla.<br><b>Información:</b> si este parámetro fuera > 0, la rodilla se bloquea en una posición flexionada en la dirección de extensión. Para anular el bloqueo, descargue la prótesis e inclínese hacia atrás al menos durante 2 segundos. Esto permite una extensión de la rodilla independientemente del ajuste de los parámetros " <b>Exten. básica</b> " y " <b>Ángulo de bloqueo</b> ". Esto podría ser necesario para cambiar con un patrón de movimiento al modo básico. |

| Parámetro | Margen del software de configuración | Margen de ajuste de la aplicación | Significado  |
|-----------|--------------------------------------|-----------------------------------|--|
| Volumen   | 0 – 4                                | 0 – 4                             | Volumen de la señal acústica de confirmación (p. ej., consulta del nivel de carga, cambio de MyMode). Con el ajuste a "0", las señales acústicas de respuesta se desactivan. No obstante, se emitirán señales de aviso en caso de que surjan fallos. |

## 8.3 Activar/desactivar la función de Bluetooth de la prótesis

### INFORMACIÓN

Para usar la aplicación Cockpit debe estar activada la función de Bluetooth de la prótesis. Si la función de Bluetooth estuviese desactivada, podrá activarla girando la prótesis (función disponible únicamente en el modo básico) o enchufando/desenchufando el cargador. A continuación, la función de Bluetooth estará activa durante aprox. 2 minutos. Hay que iniciar la aplicación y establecer la conexión con ella en este tiempo. Si lo desea, a continuación puede activarse de forma permanente la función de Bluetooth de la prótesis (véase la página 212).

### 8.3.1 Activar/desactivar la función de Bluetooth mediante la aplicación Cockpit

#### Desactivar la función de Bluetooth

- Pulse el símbolo  en el menú principal estando conectado el componente.  
→ Se abrirá el menú de navegación.
- Pulse la opción "**Funciones**" en el menú de navegación.
- Pulse la opción "**Desactivar Bluetooth**".
- Siga las instrucciones que aparecen en la pantalla.

#### Activar la función de Bluetooth

- Gire el componente o conecte/desconecte el cargador.  
→ La función de Bluetooth está activada durante aprox. 2 minutos. En este tiempo hay que iniciar la aplicación para establecer una conexión con el componente.
- Siga las instrucciones que aparecen en la pantalla.  
→ Si la función de Bluetooth está activada, aparecerá el símbolo  en la pantalla.

## 8.4 Consultar el estado de la prótesis

### 8.4.1 Consultar el estado con la aplicación Cockpit

- Pulse el símbolo  en el menú principal estando conectado el componente.
- Pulse la opción "**Estado**" en el menú de navegación.

### 8.4.2 Visualización del estado en la aplicación Cockpit

| Opción del menú | Descripción   | Acciones posibles  |
|-----------------|---|--|
| Día: 1747       | Contador de pasos al día                            | Ponga a cero el contador pulsando el botón " <b>Restablecer</b> ". |
| Total: 1747     | Contador total de pasos                             | Solo información   |
| Batería: 68     | Porcentaje del nivel de carga actual de la prótesis | Solo información   |

## 8.5 Modo de sueño profundo

### INFORMACIÓN

Si se ajusta el parámetro **Volumen** a '0' en la aplicación Cockpit, no se emitirá ninguna señal acústica (véase la página 209).

Con la aplicación Cockpit se puede mantener la articulación de rodilla en un modo de sueño profundo en el que el consumo de energía se reduce al mínimo. En este estado, la articulación de rodilla no tiene ninguna función. Se cambia a los valores de resistencia del modo de seguridad. Se puede salir del modo de sueño profundo con la aplicación Cockpit o conectando el cargador. El modo de sueño profundo también puede desactivarse activando un MyMode diferente.

### 8.5.1 Activar/desactivar el modo de sueño profundo con la aplicación Cockpit

#### Activar el modo de sueño profundo

El modo de sueño profundo se indica como un MyMode y puede activarse como un MyMode mediante la aplicación Cockpit.

Para realizar el cambio, siga los pasos indicados en el capítulo "Cambiar de MyMode con la aplicación Cockpit" (véase la página 213).

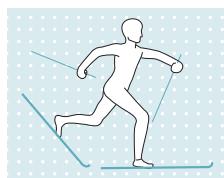
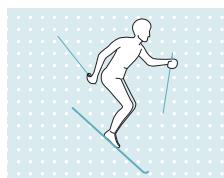
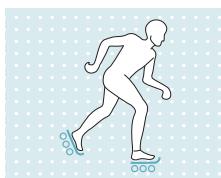
Una señal acústica corta y una señal vibratoria corta indicarán que se ha activado el modo de sueño profundo.

#### Desactivar el modo de sueño profundo

Seleccione y active el modo básico o un MyMode en la aplicación Cockpit para desactivar el modo de sueño profundo. Se sale automáticamente del modo de sueño profundo.

## 9 MyModes

Además del modo básico, el técnico ortopédico puede activar y configurar MyModes con un software de configuración. Estos se pueden activar con la aplicación Cockpit o mediante patrones de movimiento. El técnico ortopédico debe activar para ello en el software de configuración la función de cambiar de modo mediante patrones de movimiento.



Estos modos han sido concebidos para ejecutar tipos específicos de movimiento o de postura (p. ej., patinar, etc.). Se pueden realizar ajustes con la aplicación Cockpit (véase la página 211).

### 9.1 Cambiar de MyMode con la aplicación Cockpit

### INFORMACIÓN

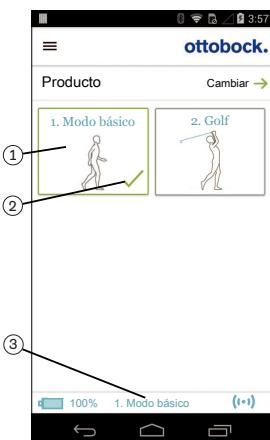
Para usar la aplicación Cockpit debe estar activada la función de Bluetooth de la prótesis.

Si la función de Bluetooth estuviese desactivada, podrá activarla girando la prótesis (función disponible únicamente en el modo básico) o enchufando/desenchufando el cargador. A continuación, la función de Bluetooth estará activa durante aprox. 2 minutos. Hay que iniciar la aplicación y establecer la conexión con ella en este tiempo. Si lo desea, a continuación puede activarse de forma permanente la función de Bluetooth de la prótesis (véase la página 212).

## INFORMACIÓN

Si se ajusta el parámetro **Volumen** a '0' en la aplicación Cockpit, no se emitirá ninguna señal acústica (véase la página 209).

Si se ha establecido una conexión con una prótesis, con la aplicación Cockpit se puede cambiar entre los distintos MyModes.



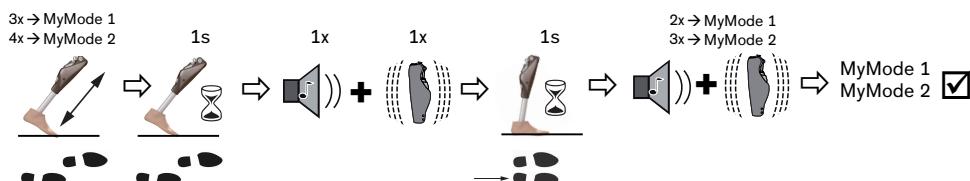
- 1) Pulse el símbolo del MyMode deseado (1) en el menú principal de la aplicación.  
→ Aparecerá una solicitud de confirmación para cambiar de MyMode.
- 2) Si desea cambiar de modo, pulse el botón "OK".  
→ Una señal acústica sonará para confirmar el cambio.
- 3) Despues de haber cambiado correctamente, aparecerá un símbolo (2) para identificar el modo activo.  
→ En el borde inferior de la pantalla se mostrará además la denominación del modo actual (3).

## 9.2 Cambiar de MyMode mediante patrones de movimiento

### Información sobre el cambio

- El técnico ortopédico debe haber activado en el software de configuración tanto la función de cambiar de modo como el número de patrones de movimiento.
- Compruebe siempre antes de dar el primer paso si el modo seleccionado se corresponde con el tipo de movimiento deseado.
- Si se ajusta el parámetro **Volumen** a '0' en la aplicación Cockpit, no se emitirá ninguna señal acústica (véase la página 209).

### Realizar el cambio



- 1) Lleve la pierna protésica ligeramente hacia atrás (posición inicial para dar un paso).
- 2) Sin dejar de tocar el suelo, balancee sobre el antepié durante un segundo tantas veces como corresponda al MyMode deseado (MyMode 1 = 3 veces, MyMode 2 = 4 veces).
- 3) Mantenga la pierna protésica quieta en esta posición (posición inicial para dar un paso) durante aprox. 1 segundo sin levantarla. No es necesario descargar la pierna.  
→ Una señal acústica y vibratoria sonará para confirmar que se ha detectado el patrón de movimiento.

**INFORMACIÓN:** Si no sonase esta señal acústica y vibratoria, esto indica que no se han cumplido los requisitos al balancear.

4) Una vez se emita la señal acústica y vibratoria, junte la pierna protésica a la pierna opuesta, apóyela sobre el suelo y manténgala quieta durante aprox. 1 segundo.

→ Una señal de confirmación sonará para indicar que se ha cambiado correctamente al MyMode correspondiente (2 veces = MyMode 1, 3 veces = MyMode 2).

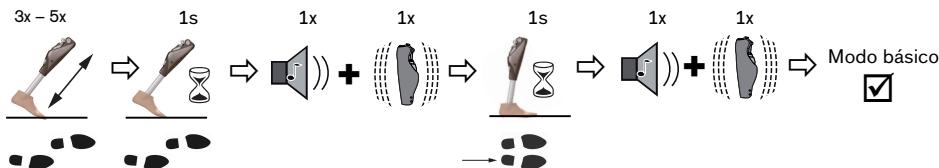
**INFORMACIÓN:** Si no sonase esta señal de confirmación, la pierna con la prótesis no se habrá colocado ni mantenido quieta correctamente. Repita el proceso para cambiar correctamente de modo.

## 9.3 Volver de un MyMode al modo básico

### Información sobre el cambio

- Siempre se puede volver al modo básico (modo 1) con un patrón de movimiento independientemente de la configuración de los MyModes en el software de configuración.
- También se puede volver al modo básico (modo 1) en todo momento conectando/desconectando el cargador.
- Compruebe siempre antes de dar el primer paso si el modo seleccionado se corresponde con el tipo de movimiento deseado.
- Si se ajusta el parámetro **Volumen** a '0' en la aplicación Cockpit, no se emitirá ninguna señal acústica (véase la página 209).

### Realizar el cambio



- Lleve la pierna protésica ligeramente hacia atrás (posición inicial para dar un paso).
- Sin dejar de tocar el suelo, balancee sobre el antepié al menos 3 veces pero no más de 5.
- Mantenga la pierna protésica quieta en esta posición (posición inicial para dar un paso) durante aprox. 1 segundo sin levantarla. No es necesario descargar la pierna.  
→ Una señal acústica y vibratoria sonará para confirmar que se ha detectado el patrón de movimiento.

**INFORMACIÓN:** Si no sonase esta señal acústica y vibratoria, esto indica que no se han cumplido los requisitos al balancear.

- Junte la pierna protésica a la pierna opuesta, apóyela sobre el suelo y manténgala quieta durante aprox. 1 segundo.
- Una señal de confirmación sonará para indicar que se ha cambiado correctamente al modo básico.

**INFORMACIÓN:** Si no sonase esta señal de confirmación, la pierna con la prótesis no se habrá colocado ni mantenido quieta correctamente. Repita el proceso para cambiar correctamente de modo.

## 10 Otros estados de funcionamiento (modos)

### 10.1 Modo de batería vacía

Si el nivel de carga de la batería estuviese al 0 % sonarán unas señales acústicas y vibratorias (véase la página 222). En este tiempo cambia la configuración de la amortiguación a los valores del modo de seguridad. A continuación se apaga la prótesis. Se puede pasar del modo de batería vacía al modo básico (modo 1) cargando el producto.

## **10.2 Modo al cargar la prótesis**

El producto no funciona durante el proceso de carga.

El producto está ajustado a las resistencias del modo de seguridad. Estas pueden ser mayores o menores dependiendo del ajuste realizado en el software de configuración.

## **10.3 Modo de seguridad**

En cuanto se produzca un fallo crítico (p. ej., una señal de sensor falla), el producto cambia automáticamente al modo de seguridad. Este modo se mantiene hasta que se haya solucionado el fallo.

En el modo de seguridad se cambia a los valores de resistencia preajustados. Esto permite al usuario caminar con limitaciones a pesar de que el producto no está activo.

El cambio al modo de seguridad se indica justo antes mediante señales acústicas y vibratorias (véase la página 222).

Se puede salir del modo de seguridad conectando y desconectando el cargador. Si el producto vuelve a cambiar al modo de seguridad, es porque existe un fallo permanente. El producto debe ser revisado por un servicio técnico autorizado de Ottobock.

## **10.4 Modo de sobrecalentamiento**

En caso de que se produzca un sobrecalentamiento de la unidad hidráulica debido a una actividad intensa y sin interrupciones (p. ej., bajar por una pendiente durante un tiempo prolongado), para contrarrestar el sobrecalentamiento la resistencia de flexión aumentará a medida que aumente la temperatura. Una vez que se enfrie la unidad hidráulica, se restablecerán los ajustes que había antes de que se cambiase al modo de sobrecalentamiento.

El modo de sobrecalentamiento no se conecta en los MyModes.

El modo de sobrecalentamiento se indica con una vibración larga cada 5 segundos.

### **Las funciones siguientes están desactivadas en el modo de sobrecalentamiento:**

- Función de estar sentado
- Visualización del nivel de carga sin aparatos adicionales
- Cambio a un MyMode
- Modificar los ajustes de la prótesis

## **11 Almacenamiento y ventilación**

Si el producto se almacena durante mucho tiempo en una posición no vertical, puede acumularse aire en la unidad hidráulica. Se percibirán ruidos y un comportamiento irregular de la amortiguación.

El mecanismo automático de purga de aire se encarga de que vuelvan a estar disponibles todas las funciones del producto de manera ilimitada aproximadamente después de 10 a 20 pasos.

### **Almacenamiento**

- Para almacenar la articulación de rodilla, la parte superior de la rodilla debe estar extendida.  
¡La parte superior de la rodilla no puede estar flexionada!
- Evite períodos prolongados de inactividad del producto (use el producto con regularidad).

## **12 Limpieza**

1) En caso de suciedad, límpie el producto con un paño húmedo (agua dulce).

2) Seque el producto con un paño que no suelte pelusas y deje que se termine de secar al aire.

## **13 Mantenimiento**

En beneficio de su propia seguridad, para conservar la seguridad de funcionamiento, la garantía del producto, la seguridad básica y las características de rendimiento fundamentales y garantizar la seguridad CEM, deberán efectuarse mantenimientos (inspecciones de servicio) con regularidad.

En función del país o de la región han de cumplirse los siguientes intervalos de mantenimiento:

| País/región   | Intervalo de mantenimiento                           |
|---|--|
| Todos los países o regiones exceptuando:<br>EE. UU., CAN, RUS | 24 meses   |
| EE. UU., CAN, RUS   | Según sea necesario*,<br>A más tardar, cada 36 meses |

\*Según sea necesario: el intervalo de mantenimiento depende del nivel de actividad del usuario. En el caso de usuarios con un nivel de actividad de normal a bajo, con hasta 1800 pasos al día, el intervalo de mantenimiento es previsiblemente de 3 años. En usuarios con un nivel de actividad elevado de más de 1800 pasos al día, el intervalo es previsiblemente de 2 años.

Si fuese preciso realizar un mantenimiento, esto se indicará mediante unos avisos emitidos al desenchufar el cargador (véase el capítulo "Estados de funcionamiento / señales de error véase la página 221").

Durante el mantenimiento pueden ser necesarias prestaciones de servicio adicionales, por ejemplo, una reparación. En función de la cobertura y de la validez de la garantía, estas prestaciones de servicio adicionales pueden llevarse a cabo de forma gratuita o estar sujetas a costes conforme a un presupuesto presentado previamente.

Para los trabajos de mantenimiento y las reparaciones se han de entregar siempre al técnico ortopédico los siguientes componentes:

La prótesis, el cargador, el adaptador de carga (en caso de utilizarse como accesorio) y el bloque de alimentación.

## 14 Aviso legal

Todas las disposiciones legales se someten al derecho imperativo del país correspondiente al usuario y pueden variar conforme al mismo.

### 14.1 Responsabilidad

El fabricante se hace responsable si este producto es utilizado conforme a lo descrito e indicado en este documento. El fabricante no se responsabiliza de los daños causados debido al incumplimiento de este documento y, en especial, por los daños derivados de un uso indebido o una modificación no autorizada del producto.

### 14.2 Marcas

Todas las denominaciones mencionadas en el presente documento están sometidas en su totalidad a las disposiciones del derecho de marca vigente correspondiente, así como a los derechos de los propietarios correspondientes.

Todas las marcas, nombres comerciales o nombres de empresas que se indican en este documento pueden ser marcas registradas y están sujetos a los derechos de los propietarios correspondientes.

La ausencia de una designación explícita de las marcas utilizadas en este documento no implica que una denominación esté libre de derechos de terceros.

Bluetooth es una marca registrada de Bluetooth SIG, Inc.

### 14.3 Conformidad CE

Por la presente, Otto Bock Healthcare Products GmbH declara que el producto es conforme con las disposiciones europeas aplicables en materia de productos sanitarios.

El producto cumple los requisitos de la Directiva 2011/65/UE sobre restricciones a la utilización de determinadas sustancias peligrosas en aparatos eléctricos y electrónicos.

El producto cumple las exigencias de la Directiva 2014/53/UE.

El texto completo de las Directivas y exigencias está disponible en la siguiente dirección de internet: <http://www.ottobock.com/conformity>

#### 14.4 Avisos legales locales

Los avisos legales aplicables **únicamente** en un país concreto se incluyen en el presente capítulo en la lengua oficial del país del usuario correspondiente.

### 15 Datos técnicos

| Condiciones ambientales              |  |
|--------------------------------------|--|
| Transporte en el embalaje original   | De -25 °C/-13 °F a +70 °C/+158 °F  |
| Transporte sin embalaje              | De -25 °C/-13 °F a +70 °C/+158 °F<br>máx. 93 % de humedad relativa, sin condensación |
| Almacenamiento ( $\leq$ 3 meses)     | De -20 °C/-4 °F a +40 °C/+104 °F<br>máx. 93 % de humedad relativa, sin condensación  |
| Almacenamiento prolongado (>3 meses) | De -20 °C/-4 °F a +20 °C/+68 °F<br>máx. 93 % de humedad relativa, sin condensación   |
| Funcionamiento                       | De -10 °C/+14 °F a +60 °C/+140 °F<br>máx. 93 % de humedad relativa, sin condensación |
| Carga de la batería                  | De +10 °C/+50 °F a +45 °C/+113 °F  |

| Producto   |   |
|--|---|
| Referencia   | 3C98-3*/3C88-3*   |
| Grado de movilidad según MOBIS   | 2 a 4   |
| Peso corporal máximo incluido peso adicional   | 136 kg/300 lb   |
| Peso mínimo del usuario  | 45 kg/100 lb<br>También se puede tratar a usuarios con un peso inferior al anterior si un técnico ortopédico certificado asegura antes con una prótesis de prueba que dichos usuarios son capaces de utilizar la prótesis plenamente. |
| Tipo de protección   | IP67  |
| Resistencia al agua  | Resistente a la intemperie, pero no a la corrosión<br>No concebido para su uso en el agua durante mucho tiempo ni para sumergirse de forma prolongada   |
| Ángulo de flexión máximo posible   | 130°  |
| Ángulo de flexión máximo posible con topes de flexión premontados                        | 122°  |
| Peso de la prótesis sin Protector  | Aprox. 1250 g $\pm$ 25 g/ 44,09 oz $\pm$ 0,88 oz  |
| Vida útil estimada en caso de cumplimiento de los intervalos de mantenimiento prescritos | 6 años  |
| Procedimiento de ensayo  | ISO 10328-P6-136 kg/3 millones de ciclos de carga   |

| Transmisión de datos   |                                      |
|------------------------|--------------------------------------|
| Tecnología inalámbrica | Bluetooth 5.0 (Bluetooth Low Energy) |

| <b>Transmisión de datos</b>                 |                        |
|---|------------------------|
| Alcance                                     | Aprox. 10 m/32,8 ft    |
| Gama de frecuencias                         | De 2402 MHz a 2480 MHz |
| Modulación                                  | GFSK                   |
| Tasa de transmisión de datos (over the air) | hasta 2 Mbps           |
| Potencia máxima de salida (EIRP):           | +4 dBm (~2,5 mW)       |

| <b>Batería de la prótesis</b>  |   |
|--|---|
| Tipo de batería  | Li-Ion  |
| Ciclos de carga (ciclos de carga y descarga) tras los cuales se dispone al menos de un 80 % de la capacidad original de la batería | 500   |
| Nivel de carga después de 1 hora cargando  | 30 %  |
| Nivel de carga después de 2 horas cargando   | 50 %  |
| Nivel de carga después de 4 horas cargando   | 80 %  |
| Nivel de carga después de 8 horas cargando   | completamente cargada   |
| Comportamiento del producto durante el proceso de carga  | El producto no funciona   |
| Tiempo de funcionamiento de la prótesis con una batería nueva y completamente cargada a temperatura ambiente                       | al menos 16 horas si se camina sin pausa<br>aprox. 2 días con un uso normal |

| <b>Fuente de alimentación</b>                       |   |
|---|---|
| Referencia  | 757L16-4  |
| Modelo  | FW8001M/12  |
| Almacenamiento y transporte en el embalaje original | -40 °C/-40 °F hasta +70 °C/+158 °F<br>Humedad relativa del 10 % al 95 %, sin condensación   |
| Almacenamiento y transporte sin embalaje            | -40 °C/-40 °F hasta +70 °C/+158 °F<br>Humedad relativa del 10 % al 95 %, sin condensación   |
| Funcionamiento                                      | 0 °C/+32 °F hasta +50 °C/+122 °F<br>Humedad relativa máx. del 95 %<br>Presión del aire: 70-106 kPa (hasta 3000 m sin compensación de presión) |
| Tensión de entrada                                  | De 100 V~ a 240 V~  |
| Frecuencia de red                                   | De 50 Hz a 60 Hz  |
| Tensión de salida                                   | 12 V ==   |

| <b>Cargador</b>                                     |   |
|---|---|
| Referencia  | 4E50*   |
| Almacenamiento y transporte en el embalaje original | -25 °C/-13 °F hasta +70 °C/+158 °F  |
| Almacenamiento y transporte sin embalaje            | -25 °C/-13 °F hasta +70 °C/+158 °F<br>Máx. 93 % de humedad relativa, sin condensación |

| <b>Cargador</b>    |   |
|--------------------|---|
| Funcionamiento     | 0 °C/+32 °F hasta +40 °C/+104 °F<br>Máx. 93 % de humedad relativa, sin condensación |
| Tensión de entrada | 12 V ==   |
| Vida útil          | 8 años  |

| <b>Aplicación Cockpit</b>    |   |
|------------------------------|---|
| Referencia                   | Cockpit 4X441-V2=*  |
| Versión                      | Versión 2.5.0 y superiores  |
| Sistema operativo compatible | Para comprobar la compatibilidad con los terminales móviles y las versiones, consulte los datos indicados en la tienda online correspondiente (p. ej., Apple App Store, Google Play Store, etc.). |
| Página web para la descarga  | <a href="https://www.ottobock.com/cockpitapp">https://www.ottobock.com/cockpitapp</a>   |

## 16 Anexos

### 16.1 Símbolos utilizados



Fabricante



Pieza de aplicación del tipo BF



Conformidad con los requisitos del "FCC Part 15" (EE. UU.)



Conformidad con los requisitos de la "Radiocommunication Act" (AUS)



Radiación no ionizante



Protección contra el polvo, protección contra una sumersión temporal



El módulo de radio por Bluetooth del producto puede establecer una conexión con terminales móviles con los sistemas operativos "iOS (iPhone, iPad, iPod,...)" y "Android"



En algunos lugares, este producto no puede desecharse junto con la basura doméstica. Deshacerse de este producto sin tener en cuenta las disposiciones vigentes de su país en materia de eliminación de residuos podrá tener consecuencias negativas para el medio ambiente y para la salud. Por eso, le rogamos que respete las advertencias que la administración de su país tiene en vigencia respecto a la recogida selectiva de deshechos.



Declaración de conformidad conforme a las directivas europeas aplicables

**SN**

Número de serie (YYYY WW NNN)

YYYY - Año de fabricación

WW - Semana de fabricación

NNN - Número consecutivo

**LOT**

Número de lote (PPPP YYYY WW)

PPPP - Fábrica

YYYY - Año de fabricación

WW - Semana de fabricación

**REF**

Número de artículo

**MD**

Producto sanitario



Atención: superficie caliente

## 16.2 Estados de funcionamiento / señales de error

La prótesis indica los estados de funcionamiento y los mensajes de error mediante señales acústicas y vibratorias.

### 16.2.1 Indicación de los estados de funcionamiento

#### Cargador conectado/desconectado

| Señal acústica | Señal vibratoria                   | Suceso   |
|----------------|------------------------------------|--|
| 1 señal corta  | -                                  | Cargador conectado o cargador desconectado antes de iniciarse el modo de carga |
| -              | 3 señales cortas                   | Se ha iniciado el modo de carga (3 segundos después de enchufar el cargador)   |
| 1 señal corta  | 1 señal antes de la señal acústica | Cargador desconectado después de iniciarse el modo de carga                    |

#### Cambio de modo

#### INFORMACIÓN

Si se ajusta el parámetro **Volumen** a '0' en la aplicación Cockpit, no se emitirá ninguna señal acústica (véase la página 209).

| <b>Señal acústi-<br/>ca</b> | <b>Señal vi-<br/>bratoria</b> | <b>Acción adicional realizada</b>   | <b>Incidente</b>                                    |
|-----------------------------|-------------------------------|---|---|
| 1 señal corta               | 1 señal corta                 | Cambio de modo con la aplicación Cockpit  | Realizado cambio de modo con la aplicación Cockpit. |
| 1 señal corta               | 1 señal corta                 | Balanceo sobre el antepié y, seguidamente, mantener quieta durante 1 segundo en posición inicial para dar un paso | Detectado patrón de balanceo.                       |
| 1 señal corta               | 1 señal corta                 | Pierna protésica junto a la pierna opuesta, apoyada sobre el suelo y quieta durante 1 segundo                     | Realizado cambio al modo básico (modo 1).           |
| 2 señales cor-<br>tas       | 2 señales<br>cortas           | Pierna protésica junto a la pierna opuesta, apoyada sobre el suelo y quieta durante 1 segundo                     | Realizado cambio al MyMode 1 (modo 2).              |
| 3 señales cor-<br>tas       | 3 señales<br>cortas           | Pierna protésica junto a la pierna opuesta, apoyada sobre el suelo y quieta durante 1 segundo                     | Realizado cambio al MyMode 2 (modo 3).              |

### **16.2.2 Señales de advertencia/error**

#### **Error durante el uso**

| <b>Señal acústica</b> | <b>Señal vibratoria</b>                 | <b>Incidente</b>   | <b>¿Qué hacer?</b>  |
|-----------------------|---|--|---|
| -                     | 1 señal larga aprox.<br>cada 5 segundos | Sistema hidráulico<br>sobre calentado  | Reducir la actividad.   |
| -                     | 3 señales largas                        | Nivel de carga infe-<br>rior al 25 %   | Cargar pronto la batería.   |
| -                     | 5 señales largas                        | Nivel de carga infe-<br>rior al 15 %   | Cargar la batería inme-<br>diatamente, ya que el pro-<br>ducto se apagará una vez<br>que se emita la siguiente<br>señal de advertencia. |
| 10 señales largas     | 10 señales largas                       | Nivel de carga del 0<br>%<br>Después de emitirse<br>las señales acústicas<br>y vibratorias se pasa<br>al modo de batería<br>vacía y, a continua-<br>ción, el producto se<br>apaga. | Cargar la batería.  |

| <b>Señal acústica</b> | <b>Señal vibratoria</b>                                      | <b>Incidente</b>   | <b>¿Qué hacer?</b>   |
|-----------------------|--|--|--|
| 30 señales largas     | 1 señal larga y 1 señal corta que se repiten cada 3 segundos | <b>Fallo grave / indicación del modo de seguridad activado</b><br>p. ej., uno o varios sensores no funcionan.  | Se puede caminar con limitaciones. Hay que tener en cuenta la resistencia de flexión/extensión posiblemente modificada. Intente solucionar este fallo enchufando/desenchufando el cargador. El cargador debe permanecer enchufado al menos durante 5 segundos antes de desenchufarlo. Si el fallo persiste, no se permite continuar usando el producto. Un técnico ortopédico tendrá que revisar el producto de inmediato. |
| -                     | continua   | <b>Fallo del sistema</b><br>El sistema de control eléctrico no funciona. Modo de seguridad activo o estado incierto de las válvulas. Comportamiento incierto del producto. | Intente solucionar este fallo enchufando/desenchufando el cargador. Si el fallo persiste, no se permite continuar usando el producto. Un técnico ortopédico tendrá que revisar el producto de inmediato.   |

#### Error al cargar el producto

| <b>LED de la fuente de alimentación</b> | <b>LED del cargador</b> | <b>Fallo</b>   | <b>¿Qué hacer?</b>  |
|---|-------------------------|--|---|
| ○                                       | ○ ○                     | El adaptador de clavija adecuado para su país no encaja completamente en la fuente de alimentación | Comprobar si el adaptador de clavija para su país ha encajado completamente en la fuente de alimentación. |
|   |                         | El enchufe no funciona   | Revise el enchufe con otro aparato eléctrico.   |
|   |                         | La fuente de alimentación está defectuosa  | Un servicio técnico autorizado de Ottobock debe revisar el cargador y la fuente de alimentación.          |
| ●                                       | ○ ○                     | Se ha interrumpido la conexión del cargador con la fuente de alimentación                          | Compruebe si la clavija del cable del cargador ha encajado completamente en el cargador.                  |
|   |                         | El cargador está defectuoso  | Un servicio técnico autorizado de Ottobock debe revisar el cargador y la fuente de alimentación.          |

| LED de la fuente de alimentación | LED del cargador | Fallo  | ¿Qué hacer?  |
|----------------------------------|------------------|--|--|
| ●                                | ■ ○ ● ○          | La batería está totalmente cargada (o se ha interrumpido la conexión con el producto). | <p>Para diferenciarlo, preste atención a la señal de confirmación. Al conectar o desconectar el cargador se lleva a cabo una autocomprobación que se confirma con una señal acústica/vibratoria. Cuando se emita esta señal, la batería estará totalmente cargada.</p> <p>Si no se emitiese señal alguna, se habría interrumpido la conexión con el producto.</p> <p>En caso de que se interrumpa la conexión con el producto, un servicio técnico autorizado de Ottobock deberá revisar el producto, el cargador y la fuente de alimentación.</p> |

| Señal acústica   | Fallo  | ¿Qué hacer?   |
|--|--|---|
| 4 señales cortas aprox. cada 20 segundos (ininterrumpidamente) | Carga de la batería a una temperatura no comprendida en el margen de temperatura admisible | Comprobar si se han respetado las condiciones ambientales especificadas para cargar la batería (véase la página 218). |

### 16.2.3 Mensajes de error al establecer la conexión con la aplicación Cockpit

| Mensaje de error  | Causa  | Solución  |
|---|--|---|
| <b>El componente estaba conectado con otro aparato. ¿Establecer conexión?</b> | El componente estaba conectado con otro terminal   | Pulse el botón "OK" para interrumpir la conexión original.<br>Si no se pudiese interrumpir la conexión original, pulse el botón "Cancelar". |
| <b>Ha fallado el cambio de modo</b>   | Se ha intentado cambiar a otro MyMode mientras el componente estaba en movimiento (p. ej., al caminar) | Por motivos de seguridad solo está permitido cambiar un MyMode en componentes inmóviles, p. ej., estando de pie o sentado.                  |

| Mensaje de error | Causa   | Solución   |
|------------------|---|--|
|                  | Se ha interrumpido la conexión actual con el componente | <p>Compruebe los siguientes puntos:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Distancia del componente al terminal</li> <li>• Nivel de carga de la batería del componente</li> <li>• ¿Está conectada la función de Bluetooth del componente? (Activar y desactivar la función de Bluetooth del componente)</li> <li>• Mantenga el componente con la planta del pie hacia arriba para activar la "visibilidad" del componente durante 2 minutos.</li> <li>• ¿Se ha seleccionado el componente correcto de entre varios componentes memorizados?</li> </ul> |

#### 16.2.4 Señales de estado

##### Cargador conectado

| LED de la fuente de alimentación | LED del cargador | Suceso  |
|----------------------------------|------------------|---|
|                                  |                  | La fuente de alimentación y el cargador están listos para funcionar |

##### Cargador desconectado

| Señal acústica   | Señal vibratoria | Incidente   |
|------------------|------------------|---|
| 1 señal corta    | 1 señal corta    | Autocomprobación finalizada correctamente. El producto está listo para funcionar.   |
| 3 señales cortas | -                | <p>Indicación para el mantenimiento<br/>Vuelva a realizar una autocomprobación enchufando/desenchufando el cargador. Si la señal acústica sonara de nuevo, habrá que acudir al técnico ortopédico en breve. Si es necesario, este enviará el producto a un servicio técnico autorizado de Ottobock.<br/>Se puede usar sin limitaciones. No obstante, es posible que no se emita ninguna señal vibratoria.</p> |
| -                | -                | Vuelva a realizar una autocomprobación enchufando/desenchufando el cargador. Si no se emitiese la señal acústica y/o vibratoria tras encajar/desencajar de nuevo el cargador, el producto tendrá que ser revisado por el técnico ortopédico.  |

##### Nivel de carga de la batería

| Cargador |   |
|----------|---|
|          | Batería cargándose, nivel de carga inferior al 50 % |
|          | Batería cargándose, nivel de carga superior al 50 % |

| Cargador |  <p>La batería está totalmente cargada (o se ha interrumpido la conexión con el producto).<br/>     Para diferenciarlo, preste atención a la señal de confirmación.<br/>     Al conectar o desconectar el cargador se lleva a cabo una autocomprobación que se confirma con una señal acústica/vibratoria.<br/>     Cuando se emita esta señal, la batería estará totalmente cargada.<br/>     Si no se emitiese señal alguna, se habría interrumpido la conexión con el producto.</p> |
|----------|--|
|----------|--|

## 16.3 Directrices y explicación del fabricante

### 16.3.1 Entorno electromagnético

Este producto se ha concebido para su empleo en los siguientes entornos electromagnéticos:

- Funcionamiento en un centro profesional de asistencia sanitaria (p. ej., hospital, etc.)
- Funcionamiento en ámbitos de atención sanitaria domiciliaria (p. ej., uso en casa, uso en exteriores)

Observe las advertencias de seguridad del capítulo "Indicaciones sobre las estancias en ciertas zonas" (véase la página 193).

### Emisiones electromagnéticas

| Mediciones de emisiones perturbadoras                  | Conformidad   | Pauta en el entorno electromagnético  |
|--|---|---|
| Emisiones de RF según CISPR 11                         | Grupo 1 / clase B                                   | El producto emplea energía de RF únicamente para su funcionamiento interno. Por lo tanto, su emisión de RF es muy baja, siendo improbable que los aparatos electrónicos cercanos se vean afectados. |
| Corrientes armónicas según IEC 61000-3-2               | No puede utilizarse; la potencia es inferior a 75 W | –   |
| Fluctuaciones de tensión y flicker según IEC 61000-3-3 | El producto cumple los requisitos de la norma.      | –   |

### Inmunidad electromagnética

| Fenómeno   | Norma básica CEM o procedimiento de ensayo | Nivel de ensayo de inmunidad                                   |
|--|--|--|
| Descarga de electricidad estática                                  | IEC 61000-4-2                              | ± 8 kV en contacto<br>± 2 kV, ± 4 kV, ± 8 kV, ± 15 kV en aire, |
| Campos electromagnéticos de alta frecuencia                        | IEC 61000-4-3                              | 10 V/m<br>De 80 MHz a 2,7 GHz<br>80 % AM con 1 kHz             |
| Campos magnéticos con frecuencias de medición técnicas energéticas | IEC 61000-4-8                              | 30 A/m<br>50 Hz o 60 Hz  |

| Fenómeno  | Norma básica CEM o procedimiento de ensayo | Nivel de ensayo de inmunidad  |
|---|--|---|
| Transitorios eléctricos rápidos en ráfagas                        | IEC 61000-4-4                              | ± 2 kV<br>Frecuencia de repetición de 100 kHz   |
| Subidas de tensión cable a cable                                  | IEC 61000-4-5                              | ± 0,5 kV, ± 1 kV  |
| Perturbaciones conducidas inducidas por campos de alta frecuencia | IEC 61000-4-6                              | 3 V<br>De 0,15 MHz a 80 MHz<br>6 V en bandas de frecuencia ISM y de radioaficionados entre 0,15 MHz y 80 MHz<br>80 % AM con 1 kHz   |
| Bajadas de tensión  | IEC 61000-4-11                             | 0 % U <sub>T</sub> ; 1/2 periodo con 0, 45, 90, 135, 180, 225, 270 y 315 grados<br><br>0 % U <sub>T</sub> ; 1 periodo y<br>70 % U <sub>T</sub> ; 25/30 periodos<br>Monofase: con 0 grados |
| Interrupciones de tensión   | IEC 61000-4-11                             | 0 % U <sub>T</sub> ; 250/300 periodos   |

#### Inmunidad frente a dispositivos de comunicación inalámbricos

| Frecuencia de ensayo [MHz] | Banda de frecuencia [MHz] | Servicio de radio  | Modulación                          | Potencia máxima [W] | Distancia [m] | Nivel de ensayo de inmunidad [V/m] |
|----------------------------|---------------------------|--|-------------------------------------|---------------------|---------------|------------------------------------|
| 385                        | 380 a 390                 | TETRA 400  | Modulación de impulso 18 Hz         | 1,8                 | 0,3           | 27                                 |
| 450                        | 430 a 470                 | GMRS 460, FRS 460  | FM ± 5 kHz de carrera 1 kHz de seno | 1,8                 | 0,3           | 28                                 |
| 710                        | 704 a 787                 | Banda LET 13, 17   | Modulación de impulso 217 Hz        | 0,2                 | 0,3           | 9                                  |
| 745                        |                           |  |                                     |                     |               |                                    |
| 780                        |                           |  |                                     |                     |               |                                    |
| 810                        | 800 a 960                 | GSM 800/900, TETRA 800, iDEN 820, CDMA 850, GSM 800/900, Banda LTE 5 | Modulación de impulso 18 Hz         | 2                   | 0,3           | 28                                 |
| 870                        |                           |  |                                     |                     |               |                                    |
| 930                        |                           |  |                                     |                     |               |                                    |

| <b>Frecuencia de ensayo [MHz]</b> | <b>Banda de frecuencia [MHz]</b> | <b>Servicio de radio</b>   | <b>Modulación</b>               | <b>Potencia máxima [W]</b> | <b>Distancia [m]</b> | <b>Nivel de ensayo de inmunidad [V/m]</b> |
|-----------------------------------|----------------------------------|--|---------------------------------|----------------------------|----------------------|---|
| 1720                              | 1700 a 1990                      | GSM 1800;<br>CDMA 1900;<br>GSM 1900;<br>DECT;<br>Banda LTE 1,<br>3, 4, 25;<br>UMTS | Modulación de impulso<br>217 Hz | 2                          | 0,3                  | 28  |
| 1845                              |                                  |  |                                 |                            |                      |   |
| 1970                              |                                  |  |                                 |                            |                      |   |
| 2450                              | 2400 a 2570                      | Bluetooth<br>Wi-fi 802.11 b/g/n,<br>RFID 2450<br>Banda LTE 7                       | Modulación de impulso<br>217 Hz | 2                          | 0,3                  | 28  |
| 5240                              | 5100 a 5800                      | Wi-fi 802.11 a/n   | Modulación de impulso<br>217 Hz | 0,2                        | 0,3                  | 9   |
| 5500                              |                                  |  |                                 |                            |                      |   |
| 5785                              |                                  |  |                                 |                            |                      |   |

|          |  |             |
|----------|--|-------------|
| <b>1</b> | <b>Prefácio .....</b>  | <b>.232</b> |
| <b>2</b> | <b>Descrição do produto .....</b>  | <b>.232</b> |
| 2.1      | Estrutura.....   | .232        |
| 2.2      | Funcionamento.....   | .232        |
| <b>3</b> | <b>Uso previsto .....</b>  | <b>.233</b> |
| 3.1      | Finalidade.....  | .233        |
| 3.2      | Condições de uso.....  | .233        |
| 3.3      | Indicações .....   | .233        |
| 3.4      | Contraindicações .....   | .233        |
| 3.4.1    | Contraindicações absolutas .....   | .233        |
| 3.5      | Qualificação.....  | .233        |
| <b>4</b> | <b>Segurança .....</b>   | <b>.235</b> |
| 4.1      | Significado dos símbolos de advertência .....                                | .235        |
| 4.2      | Estrutura das indicações de segurança .....                                  | .235        |
| 4.3      | Indicações gerais de segurança .....   | .235        |
| 4.4      | Indicações sobre a alimentação de corrente / carregamento da bateria .....   | .237        |
| 4.5      | Avisos relativos ao carregador / adaptador de carregamento.....              | .238        |
| 4.6      | Indicações sobre a permanência em determinadas áreas .....                   | .239        |
| 4.7      | Informações sobre o uso .....  | .240        |
| 4.8      | Indicações relativas aos modos de segurança .....                            | .242        |
| 4.9      | Indicações sobre a utilização com um sistema de implante osseointegrado..... | .242        |
| 4.10     | Indicações para a utilização de um terminal móvel com o app Cockpit .....    | .243        |
| <b>5</b> | <b>Material fornecido e acessórios .....</b>                                 | <b>.243</b> |
| 5.1      | Material fornecido .....   | .243        |
| 5.2      | Acessórios.....  | .244        |
| <b>6</b> | <b>Carregar a bateria .....</b>  | <b>.244</b> |
| 6.1      | Conectar o transformador e o carregador .....                                | .244        |
| 6.2      | Carregar a bateria da prótese .....  | .245        |
| 6.3      | Indicação do estado de carga atual.....                                      | .245        |
| 6.3.1    | Indicação do estado de carga sem aparelhos adicionais.....                   | .246        |
| 6.3.2    | Indicação do estado de carga atual através do app Cockpit.....               | .246        |
| <b>7</b> | <b>App Cockpit .....</b>   | <b>.246</b> |
| 7.1      | Requisitos do sistema .....  | .247        |
| 7.2      | Primeira conexão entre o app Cockpit e o módulo .....                        | .247        |
| 7.2.1    | Primeiro início do app Cockpit .....   | .247        |
| 7.3      | Elementos de comando do app Cockpit .....                                    | .248        |
| 7.3.1    | Menu de navegação do app Cockpit .....                                       | .249        |
| 7.4      | Gestão de módulos.....   | .249        |
| 7.4.1    | Adicionar um módulo .....  | .249        |
| 7.4.2    | Excluir um módulo .....  | .250        |
| 7.4.3    | Conectar um módulo com vários terminais móveis .....                         | .250        |

|           |   |            |
|-----------|---|------------|
| <b>8</b>  | <b>Uso .....</b>  | <b>250</b> |
| 8.1       | Padrões de movimento no modo básico (Modo 1).....                   | 250        |
| 8.1.1     | Bipedestação .....  | 251        |
| 8.1.1.1   | Função de bipedestação .....  | 251        |
| 8.1.2     | Andar .....   | 251        |
| 8.1.3     | Sentar .....  | 252        |
| 8.1.4     | Em sedestação.....  | 252        |
| 8.1.4.1   | Função de sedestação .....  | 252        |
| 8.1.5     | Levantar .....  | 252        |
| 8.1.6     | Subir escadas .....   | 253        |
| 8.1.7     | Descer escadas.....   | 253        |
| 8.1.8     | Descer rampas.....  | 253        |
| 8.1.9     | Descer degraus baixos .....   | 254        |
| 8.1.10    | Ajoelhar .....  | 254        |
| 8.2       | Alteração das configurações da prótese .....                        | 254        |
| 8.2.1     | Alteração da configuração da prótese através do app Cockpit .....   | 255        |
| 8.2.2     | Visão geral dos parâmetros de configuração no modo básico .....     | 255        |
| 8.2.3     | Visão geral dos parâmetros de configuração nos MyModes .....        | 256        |
| 8.3       | Desligar/ligar o Bluetooth da prótese .....                         | 257        |
| 8.3.1     | Desligar/ligar o Bluetooth através do app Cockpit .....             | 257        |
| 8.4       | Consulta do estado da prótese .....                                 | 257        |
| 8.4.1     | Consultar o estado através do app Cockpit.....                      | 257        |
| 8.4.2     | Indicação do estado no app Cockpit.....                             | 257        |
| 8.5       | Modo de sono profundo .....   | 258        |
| 8.5.1     | Desligar/ligar o modo de sono profundo através do app Cockpit ..... | 258        |
| <b>9</b>  | <b>MyModes .....</b>  | <b>258</b> |
| 9.1       | Comutação dos MyModes com o app Cockpit .....                       | 258        |
| 9.2       | Comutação dos MyModes com padrões de movimentos.....                | 259        |
| 9.3       | Comutação de um MyMode de volta ao modo básico .....                | 260        |
| <b>10</b> | <b>Estados operacionais adicionais (Modos).....</b>                 | <b>260</b> |
| 10.1      | Modo de bateria vazia .....   | 260        |
| 10.2      | Modo ao carregar a prótese .....                                    | 261        |
| 10.3      | Modo de segurança .....   | 261        |
| 10.4      | Modo de temperatura excessiva.....                                  | 261        |
| <b>11</b> | <b>Armazenamento e purga de ar .....</b>                            | <b>261</b> |
| <b>12</b> | <b>Limpeza .....</b>  | <b>261</b> |
| <b>13</b> | <b>Manutenção .....</b>   | <b>261</b> |
| <b>14</b> | <b>Notas legais .....</b>   | <b>262</b> |
| 14.1      | Responsabilidade .....  | 262        |
| 14.2      | Marcas registradas .....  | 262        |
| 14.3      | Conformidade CE.....  | 262        |
| 14.4      | Notas legais locais .....   | 262        |
| <b>15</b> | <b>Dados técnicos .....</b>   | <b>263</b> |

|           |  |            |
|-----------|--|------------|
| <b>16</b> | <b>Anexos .....</b>  | <b>265</b> |
| 16.1      | Símbolos utilizados .....  | 265        |
| 16.2      | Estados operacionais/Sinais de erro .....                              | 266        |
| 16.2.1    | Sinalização dos estados operacionais .....                             | 266        |
| 16.2.2    | Sinais de aviso/erro .....   | 267        |
| 16.2.3    | Mensagens de erro no estabelecimento da conexão com o app Cockpit..... | 269        |
| 16.2.4    | Sinais do estado.....  | 270        |
| 16.3      | Diretrizes e declaração do fabricante .....                            | 270        |
| 16.3.1    | Ambiente eletromagnético.....  | 270        |

# 1 Prefácio

## INFORMAÇÃO

Data da última atualização: 2022-02-24

- Leia este documento atentamente antes de utilizar o produto e observe as indicações de segurança.
- Solicite a um técnico que o instrua na utilização segura do produto.
- Se tiver dúvidas sobre o produto ou caso surjam problemas, dirija-se ao técnico.
- Comunique todos os incidentes graves relacionados ao produto, especialmente uma piora do estado de saúde, ao fabricante e ao órgão responsável em seu país.
- Guarde este documento.

A seguir, o produto "C-Leg 3C98-3\*, 3C88-3\*" será denominado somente de produto/prótese/articulação de joelho/módulo.

Este manual de utilização fornece informações importantes sobre a utilização, ajuste e manuseio do produto.

Coloque o produto em operação apenas de acordo com as informações fornecidas nos documentos anexos.

## 2 Descrição do produto

### 2.1 Estrutura

O produto é constituído pelos seguintes componentes:



1. Cabeça do joelho com possibilidade de conexão proximal (núcleo de ajuste ou rosca)
2. LED (azul) para a indicação da conexão Bluetooth
3. Batentes de flexão 8° (já montados no estojo fornecido)
4. Bateria e tampas
5. Unidade hidráulica
6. Tampa da tomada de carga
7. Tomada de carregamento
8. Parafusos fixadores de tubo distais

### 2.2 Funcionamento

Este produto dispõe de uma fase de apoio e de balanço controlada por microprocessador.

Com base nos valores medidos por um sistema integrado de sensores, o microprocessador controla um sistema hidráulico que influencia o comportamento amortecedor do produto.

Os dados dos sensores são atualizados e avaliados cem vezes por segundo. Com isso, o comportamento do produto é adaptado de forma dinâmica e em tempo real à atual situação de movimento (fase da marcha).

Através da fase de apoio e de balanço controlada por microprocessador, o produto pode ser adaptado individualmente às suas necessidades.

Para isso, o produto é ajustado pelo técnico através de um software de configuração.

O produto dispõe de MyModes para tipos de movimento especiais (p. ex., esqui nórdico, ...). Estes são pré-ajustados pelo técnico ortopédico através do software de configuração e podem ser

acessados através de padrões de movimento especiais e do app Cockpit (consulte a página 258).

Em caso de algum erro no produto, o modo de segurança permite uma função limitada. Para isso, são ajustados parâmetros de resistência predefinidos do produto (consulte a página 261).

O modo de bateria vazia possibilita uma marcha segura, caso a bateria acabe. Para isso, são ajustados parâmetros de resistência predefinidos do produto (consulte a página 260).

### **O sistema hidráulico controlado por microprocessador oferece as seguintes vantagens**

- Padrão de marcha próximo do fisiológico
- Segurança na bipedestação e na marcha
- Adaptação das propriedades do produto aos diferentes pisos, inclinações de piso, situações e velocidades de marcha

## **3 Uso previsto**

### **3.1 Finalidade**

Este produto destina-se **exclusivamente** à protetização exoesquelética das extremidades inferiores.

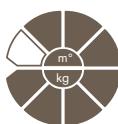
### **3.2 Condições de uso**

O produto foi desenvolvido para as atividades do dia a dia e não pode ser usado para atividades extraordinárias. Tais atividades extraordinárias incluem, por exemplo, os esportes radicais (escalada livre, saltos de para-quedas, parapente, etc.).

As condições ambientais permitidas estão especificadas nos Dados Técnicos (consulte a página 263).

O produto destina-se **exclusivamente** à utilização em **um único** usuário. A utilização do produto em uma outra pessoa não é permitida por parte do fabricante.

Nossos componentes funcionam perfeitamente quando combinados com componentes adequados, selecionados com base no peso corporal e no grau de mobilidade, identificáveis mediante nossa informação de classificação MOBIS, e que dispõem de elementos de conexão modulares correspondentes.



O produto é recomendado para os graus de mobilidade 2 (usuários com capacidade de deslocamento limitada em exteriores), 3 (usuários sem limitações de deslocamento em exteriores) e 4 (usuários sem limitações de deslocamento em exteriores com exigências especiais). Autorizado até um peso corporal **máx. de 136 kg**.

### **3.3 Indicações**

- Para usuários com desarticulação do joelho, amputação transfemoral ou desarticulação do quadril
- Amputação uni ou bilateral
- Portadores de dismelia, cujo coto tenha características que correspondam a uma desarticulação do joelho, amputação transfemoral ou uma desarticulação do quadril
- O usuário tem que cumprir os requisitos físicos e mentais para a percepção de sinais ópticos/acústicos e/ou de vibrações mecânicas

### **3.4 Contraindicações**

#### **3.4.1 Contraindicações absolutas**

- Peso corporal acima de 136 kg

### **3.5 Qualificação**

A protetização com o produto deve ser realizada somente por pessoal técnico, autorizado pela Ottobock através de um treinamento correspondente.

Se o produto for conectado a um sistema de implante osseointegrado, os técnicos especializados também devem estar autorizados para realizar essa conexão.

## 4 Segurança

### 4.1 Significado dos símbolos de advertência

|                       |   |
|-----------------------|---|
| <b>⚠️ ADVERTÊNCIA</b> | Aviso sobre potenciais riscos de acidentes e lesões graves. |
| <b>⚠️ CUIDADO</b>     | Aviso sobre potenciais riscos de acidentes e lesões.        |
| <b>INDICAÇÃO</b>      | Aviso sobre potenciais danos técnicos.                      |

### 4.2 Estrutura das indicações de segurança

|   |
|---|
| <b>⚠️ ADVERTÊNCIA</b>   |
| <b>O cabeçalho designa a fonte e/ou o tipo de risco</b>   |
| A introdução descreve as consequências da não observância da indicação de segurança. Se houver várias consequências, elas são caracterizadas da seguinte forma: |

> por ex.: consequência 1 em caso de não observância do perigo  
> por ex.: consequência 2 em caso de não observância do perigo  
► Este símbolo caracteriza as atividades/ações que devem ser observadas/executadas para se evitar o risco.

### 4.3 Indicações gerais de segurança

|   |
|---|
| <b>⚠️ ADVERTÊNCIA</b>   |
| <b>Não observância das indicações de segurança</b><br>Danos ao produto/ a pessoas ao utilizar o produto em determinadas situações.<br>► Observe as indicações de segurança e as respectivas precauções especificadas neste documento anexo. |

|   |
|---|
| <b>⚠️ ADVERTÊNCIA</b>   |
| <b>Utilização da prótese ao dirigir um veículo</b><br>Acidente devido ao comportamento inesperado da prótese causado por alteração do comportamento de amortecimento.<br>► Observe sempre os regulamentos legais nacionais relativos à condução de veículos com uma prótese e solicite a verificação e confirmação da sua aptidão para dirigir junto a um órgão autorizado nos termos da legislação de seguros.<br>► Observe as normas nacionais para a conversão do veículo dependendo do tipo do tratamento.<br>► A perna com a prótese não pode ser utilizada para conduzir o veículo, nem para operar seus componentes adicionais (por ex., pedal da embreagem, pedal do freio, acelerador, ...). |

|   |
|---|
| <b>⚠️ ADVERTÊNCIA</b>   |
| <b>Utilização de um transformador, adaptador ou carregador danificado</b><br>Choque elétrico causado por contato com peças expostas, condutoras de tensão elétrica.<br>► Não abrir o transformador, adaptador ou carregador.<br>► Não expor o transformador, adaptador ou carregador a forças extremas.<br>► Trocar imediatamente transformadores, adaptadores ou carregadores danificados. |

## CUIDADO

### **Não observância dos sinais de aviso/erro**

Queda devido ao comportamento inesperado do produto, causado por alteração do comportamento de amortecimento.

- Os sinais de aviso/erro (consulte a página 267) e o ajuste de amortecimento alterado correspondente devem ser observados.

## CUIDADO

### **Manipulações do produto e de componentes efetuadas por conta própria**

Queda devido à quebra de peças de suporte ou à falha de funcionamento do produto.

- Com exceção dos trabalhos descritos neste manual de utilização, não efetue nenhuma manipulação no produto.
- O manuseio da bateria está reservado exclusivamente ao pessoal técnico da Ottobock (não efetuar a substituição por conta própria).
- A abertura e o reparo do produto, assim como o reparo de componentes danificados, só podem ser efetuados por técnicos autorizados da Ottobock.

## CUIDADO

### **Carga mecânica do produto**

- > Queda decorrente do comportamento inesperado do produto causado por falha do funcionamento.
- > Queda devido à quebra de peças de suporte.
- > Irritações cutâneas devido a defeitos na unidade hidráulica com vazamento de líquido.
- Não exponha o produto a vibrações mecânicas nem a choques.
- Antes de cada uso, verifique se o produto apresenta danos visíveis.

## CUIDADO

### **Utilização do produto com estado de carga da bateria baixo demais**

Queda devido a comportamento inesperado da prótese causado por alteração do comportamento de amortecimento.

- Verifique o atual estado da carga antes de utilizar e, se necessário, recarregue a prótese.
- Observe que pode haver a redução da autonomia do produto a uma temperatura ambiente baixa ou devido ao envelhecimento da bateria.

## CUIDADO

### **Risco de aprisionamento na área de flexão da articulação**

Lesões causadas por pinçamento de membros do corpo.

- Ao flexionar a articulação, certifique-se de que dedos/partes do corpo ou partes moles do coto não se encontrem nesta área.

## CUIDADO

### **Penetração de sujeira e umidade no produto**

- > Queda decorrente do comportamento inesperado do produto causado por falha do funcionamento.
- > Queda devido à quebra de peças de suporte.
- Certifique-se de que não haja a penetração de partículas sólidas, nem de corpos estranhos no produto.

- A articulação de joelho resiste a intempéries, porém não à corrosão. Portanto, recomendamos evitar o contato da articulação de joelho com água salgada ou clorada e outras soluções (p. ex., sabão e gel de banho, ou fluidos corporais e/ou secreções de feridas). Não utilize a articulação de joelho sob condições extremas, como ao mergulhar ou saltar na água. A articulação de joelho não foi projetada para o uso prolongado na água ou para longos mergulhos.
- Após o contato com a água, remova o Protector (se houver) e segure a prótese com a sola do pé para cima, até que a água escorra completamente da articulação de joelho/adaptador tubular. Seque a articulação de joelho e os componentes com um pano que não solta fiapos e deixe-os secar, por completo, ao ar.
- Caso a articulação de joelho ou o adaptador tubular entre em contato com **água salgada ou clorada e outras soluções** (p. ex., sabão e gel de banho, ou fluidos corporais e/ou secreções de feridas), retirar o Protector (se houver) **imediatamente** e **limpar a articulação de joelho**. Lavar a articulação de joelho, o adaptador tubular e o Protector com água doce e deixar secar.
- Caso surja um mau funcionamento após a secagem, a articulação de joelho e o adaptador tubular devem ser verificados pela assistência técnica autorizada Ottobock. A pessoa de contato é o técnico ortopédico.
- A articulação de joelho não é protegida contra a penetração de jatos d'água ou vapor.

### CUIDADO

#### **Sinais de desgaste nos componentes do produto**

Queda devido a danos ou à falha do funcionamento do produto.

- No interesse da própria segurança e para preservar a segurança operacional e a garantia, são recomendadas inspeções regulares de assistência (manutenções).

### CUIDADO

#### **Utilização de opcionais não autorizados**

- > Queda devido ao mau funcionamento do produto em decorrência de uma imunidade reduzida a interferências.
- > Interferência de outros aparelhos eletrônicos devido a uma radiação maior.
- Combine o produto apenas com os opcionais, conversores de sinal e cabos especificados nos capítulos "Material fornecido" (consulte a página 243) e "Opcionais" (consulte a página 244).

### **INDICAÇÃO**

#### **Cuidados inadequados do produto**

Danificação do produto devido à utilização de detergentes inadequados.

- Limpe o produto somente com um pano úmido (água doce).

## **4.4 Indicações sobre a alimentação de corrente / carregamento da bateria**

### CUIDADO

#### **Carregamento do produto sem retirá-lo**

- > Queda em decorrência de ficar preso no carregador conectado durante a marcha.
- > Queda devido a comportamento inesperado do produto causado por alteração do comportamento de amortecimento.
- Por segurança, retire o produto antes do processo de carregamento.

## CUIDADO

### **Carregamento do produto com transformador / carregador / cabo de carregamento / adaptador de carregamento danificado**

Queda decorrente do comportamento inesperado do produto devido à função de carga insuficiente.

- ▶ Antes de usar, verifique o transformador / carregador / cabo de carregamento / adaptador de carregamento quanto a danificações.
- ▶ Substitua os transformadores / carregadores / cabos de carregamento / adaptadores de carregamento danificados.

## **INDICAÇÃO**

### **Utilização do transformador / carregador / adaptador de carregamento incorreto**

Danos ao produto causados por tensão, corrente ou polaridade incorretas.

- ▶ Use somente os transformadores/carregadores/adaptadores de carregamento autorizados pela Ottobock para este produto (consulte as instruções de utilização e catálogos).

## **INDICAÇÃO**

### **Carga mecânica do transformador / carregador / adaptador de carregamento**

Nenhuma função de carregamento adequada devido a uma falha do funcionamento.

- ▶ Não exponha o transformador / carregador / adaptador de carregamento a vibrações mecânicas nem a choques.
- ▶ Antes de cada uso, verifique se o transformador / carregador / adaptador de carregamento apresentam danos visíveis.

## **INDICAÇÃO**

### **Operação do transformador / carregador / adaptador de carregamento fora da faixa de temperatura permitida**

Nenhuma função de carregamento adequada devido a uma falha do funcionamento.

- ▶ Utilize o transformador/carregador/adaptador de carregamento para carregar somente dentro da faixa de temperatura permitida. Veja a faixa de temperatura permitida no capítulo "Dados técnicos" (consulte a página 263).

## **4.5 Avisos relativos ao carregador / adaptador de carregamento**

## **INDICAÇÃO**

### **Penetração de sujeira e umidade no produto**

Nenhuma função de carregamento adequada devido a uma falha do funcionamento.

- ▶ Certifique-se de que não haja a penetração de partículas sólidas nem de líquidos no produto.

## **INDICAÇÃO**

### **Alterações ou modificações efetuadas por conta própria no carregador/adaptador de carregamento**

Nenhuma função de carregamento adequada devido a uma falha do funcionamento.

- ▶ Para alterações e modificações, entregue o produto somente ao pessoal técnico autorizado da Ottobock.

## 4.6 Indicações sobre a permanência em determinadas áreas

### CUIDADO

#### **Distância pequena demais até dispositivos de comunicação RF (por ex., telefones celulares, dispositivos Bluetooth, dispositivos WLAN)**

Queda decorrente do comportamento inesperado do produto devido a um transtorno da comunicação interna de dados.

- ▶ Recomendamos, portanto, manter uma distância mínima de 30 cm em relação a dispositivos de comunicação RF.

### CUIDADO

#### **Operação do produto a uma distância muito pequena em relação a outros aparelhos eletrônicos**

Queda decorrente do comportamento inesperado do produto devido a um transtorno da comunicação interna de dados.

- ▶ Não coloque o produto durante a operação na proximidade direta de outros aparelhos eletrônicos.
- ▶ Não empilhe o produto durante a operação junto com outros aparelhos eletrônicos.
- ▶ Se não for possível evitar a operação simultânea, observe o produto e verifique se a utilização nesta configuração está em conformidade com a finalidade prevista.

### CUIDADO

#### **Permanência em área de fontes de forte interferência elétrica e magnética (p. ex., sistemas antifurto, detectores de metal)**

Queda decorrente do comportamento inesperado do produto devido a um transtorno da comunicação interna de dados.

- ▶ Evite a permanência na proximidade de sistemas antifurto visíveis ou ocultos na entrada/saída de lojas, detectores de metais/scanners corporais para pessoas (p. ex., em aeroportos) ou de outras fontes de forte interferência elétrica e magnética (cabos de alta tensão, transmissores, transformadores, ...).  
Se isso não for possível, tenha ao menos o cuidado de apoiar-se (por ex., em um corrimão ou pessoa) ao andar ou ficar em pé.
- ▶ Fique atento a uma alteração inesperada do comportamento de amortecimento do produto ao passar por sistemas antifurto, scanners corporais ou detectores de metal.
- ▶ Em geral, atente para uma alteração inesperada do comportamento de amortecimento do produto em caso de aparelhos eletrônicos e magnéticos, que se encontrem na proximidade imediata.

### CUIDADO

#### **Entrada em sala ou área sujeita a fortes campos magnéticos (p. ex., tomógrafos de ressonância magnética nuclear, aparelhos IRM (MRI), ...)**

- > Queda devido a uma limitação inesperada da amplitude de movimento do produto decorrente de objetos metálicos aderidos aos componentes magnetizados.
- > Danificação irreparável do produto devido ao efeito do forte campo magnético.
- > Retire o produto antes de entrar em uma sala ou área com forte campo magnético e armazene o produto fora dessa sala ou área.
- > Se o produto for danificado devido à atuação de fortes campos magnéticos, não há possibilidade de reparo.

## CUIDADO

### **Permanência em áreas fora da faixa de temperatura permitida**

Queda devido à falha de funcionamento ou à quebra de peças de suporte do produto.

- Evite a permanência em áreas que se encontrem fora da faixa de temperatura permitida (consulte a página 263).

## **4.7 Informações sobre o uso**

## CUIDADO

### **Subida de escadas**

Queda devido à colocação incorreta do pé sobre o degrau da escada causada pela alteração do comportamento de amortecimento.

- Ao subir escadas, use sempre o corrimão e coloque a maior parte da sola do pé sobre a superfície do degrau.
- É necessário proceder com especial cuidado na subida de escadas com crianças ao colo.

## CUIDADO

### **Descida de escadas**

Queda devido à colocação incorreta do pé sobre o degrau da escada, causada pela alteração do comportamento de amortecimento.

- Ao descer escadas, use sempre o corrimão e faça o rolamento sobre a borda do degrau com o centro do sapato.
- Observe os sinais de aviso/erro (consulte a página 267).
- Tenha em mente que, na ocorrência de sinais de aviso/erro, a resistência no sentido de flexão e extensão pode se alterar.
- É necessário proceder com especial cuidado na descida de escadas com crianças ao colo.

## CUIDADO

### **Superaquecimento da unidade hidráulica devido a uma atividade intensa e contínua (p. ex., longas descidas de montanha)**

- > Queda decorrente do comportamento inesperado do produto causado pela comutação para o modo de temperatura excessiva.
- > Queimaduras devido ao contato com componentes superaquecidos.
- Observe os sinais vibratórios pulsantes emitidos. Estes indicam perigo de um superaquecimento.
- A atividade tem que ser reduzida imediatamente após o início dos sinais vibratórios pulsantes para que a unidade hidráulica possa esfriar.
- Após o término dos sinais vibratórios pulsantes, você pode retomar a atividade normalmente.
- Se a atividade não for reduzida, mesmo com a presença dos sinais vibratórios pulsantes, pode haver um superaquecimento do elemento hidráulico, que, em casos extremos, danificará o produto. Nesse caso, o produto deve ser inspecionado imediatamente por um técnico ortopédico para verificar a presença de danos. Se necessário, ele enviará o produto à assistência técnica autorizada Ottobock.

## CUIDADO

### **Esforço excessivo devido a atividades com cargas excepcionais**

- > Queda decorrente do comportamento inesperado do produto causado por falha do funcionamento.

- > Queda devido à quebra de peças de suporte.
- > Irritações cutâneas devido a defeitos na unidade hidráulica com vazamento de líquido.
- O produto foi desenvolvido para as atividades do dia a dia e não pode ser usado para atividades com cargas extraordinárias. Tais atividades extraordinárias incluem, por exemplo, os esportes radicais (escalada livre, parapente, etc.).
- O tratamento cuidadoso do produto e de seus componentes não só aumenta a sua vida útil, como também contribui, principalmente, para a sua segurança pessoal!
- Se o produto e seus componentes tiverem sido sujeitos a cargas extremas (por exemplo, devido a queda ou semelhante), deverão ser inspecionados imediatamente pelo técnico ortopédico quanto à presença de danos. Se necessário, ele enviará o produto à assistência técnica autorizada Ottobock.

### CUIDADO

#### **Comutação do modo executada incorretamente**

Queda devido ao comportamento inesperado do produto causado por alteração do comportamento de amortecimento.

- Certifique-se de estar em uma posição em pé segura ao efetuar todas as operações de comutação.
- Verifique sempre o ajuste de amortecimento alterado após a comutação e observe a confirmação através do sinal acústico.
- Terminadas as atividades no MyMode, retorne ao modo básico.
- Se necessário, alivie a carga sobre o produto e corrija a comutação.

### CUIDADO

#### **Utilização incorreta da função de bipedestação**

Queda devido ao comportamento inesperado do produto, causado por alteração do comportamento de amortecimento.

- Ao utilizar a função de bipedestação, certifique-se de estar numa posição em pé segura e verifique a trava da articulação de joelho, antes de aplicar carga total sobre a prótese.
- Procure um técnico ortopédico e/ou terapeuta para instruções quanto ao uso correto da função de bipedestação. Informações sobre a função de bipedestação consulte a página 251.

### CUIDADO

#### **Deslocamento rápido e para a frente do quadril com a prótese estendida (p. ex., ao dar o saque no tênis)**

- > Queda resultante da liberação inesperada de uma fase de balanço.
- Observe que um deslocamento rápido e para a frente do quadril com a prótese estendida pode levar a uma flexão inesperada da articulação de joelho.
- Por essa razão, familiarize-se com a liberação da fase de balanço nessas situações, exercitando-a em condições seguras (p. ex., com o apoio nas barras paralelas, ...) e sob a orientação de um técnico qualificado.
- Ao praticar um esporte em que esse padrão de movimento possa surgir, use um MyMode pré-configurado adequadamente. Para informações detalhadas sobre os MyModes, consulte o capítulo 'MyModes' (consulte a página 258).

### CUIDADO

#### **Sobrecarga devido à alteração do peso ao carregar objetos pesados, mochilas ou crianças**

- > Queda decorrente do comportamento inesperado do produto.
- > Queda devido à quebra de peças de suporte.

- > Irritações cutâneas devido a defeitos na unidade hidráulica com vazamento de líquido.
- Observe que o comportamento do produto pode se alterar devido ao aumento do peso. A fase de balanço pode ser iniciada em um momento errado ou não ser iniciada.
- Tome cuidado para não ultrapassar o peso corporal máximo permitido ao carregar peso adicional.

## 4.8 Indicações relativas aos modos de segurança



### CUIDADO

#### Utilização do produto no modo de segurança

Queda devido ao comportamento inesperado do produto, causado por alteração do comportamento de amortecimento.

- Os sinais de aviso/erro devem se observados (consulte a página 267).
- Deve-se tomar especial cuidado ao utilizar bicicletas sem roda livre (com pinhão fixo).



### CUIDADO

#### Modo de segurança não ativável devido a uma falha de funcionamento causada por penetração de água ou danificação mecânica

Queda devido ao comportamento inesperado do produto, causado por alteração do comportamento de amortecimento.

- Não continue a usar o produto defeituoso.
- Procure imediatamente um técnico ortopédico.



### CUIDADO

#### Modo de segurança não pode ser desativado

Queda devido ao comportamento inesperado do produto, causado por alteração do comportamento de amortecimento.

- Se você não conseguir desativar o modo de segurança através do carregamento da bateria, trata-se neste caso de um erro permanente.
- Não continue a usar o produto defeituoso.
- O produto deve ser verificado pela assistência técnica autorizada Ottobock. A pessoa de contato é o técnico ortopédico.



### CUIDADO

#### Ocorrência do sinal de segurança (vibração contínua)

Queda devido ao comportamento inesperado do produto, causado por alteração do comportamento de amortecimento.

- Observe os sinais de aviso/erro (consulte a página 267).
- Não continue a usar o produto após ocorrer o sinal de aviso.
- O produto deve ser verificado pela assistência técnica autorizada Ottobock. A pessoa de contato é o técnico ortopédico.

## 4.9 Indicações sobre a utilização com um sistema de implante osseointegrado



### ADVERTÊNCIA

#### Cargas mecânicas elevadas em situações normais e também extraordinárias, como quedas

- > Sobrecarga do osso que pode causar dor, afrouxamento do implante, necrose do tecido ósseo ou fratura óssea, entre outros.

- > Danificação ou ruptura do sistema de implante ou de suas peças (componentes de segurança, ...).
- Atente para o cumprimento das áreas de aplicação, condições de utilização e indicações tanto para a articulação de joelho quanto para o sistema de implante de acordo com as especificações dos fabricantes.
- Observe as instruções do pessoal clínico que indicou o uso do sistema de implante osseointegrado.
- Atente para quaisquer alterações do seu estado de saúde, que provoquem limitação ou comprometimento do uso da conexão osseointegrada.

## 4.10 Indicações para a utilização de um terminal móvel com o app Cockpit

### CUIDADO

#### **Manuseio incorreto do terminal móvel**

Queda devido à alteração do comportamento de amortecimento causada pela comutação inesperada para um MyMode.

- Solicite instruções para o manuseio correto do terminal móvel com o app Cockpit.

### CUIDADO

#### **Alterações ou modificações efetuadas por conta própria no terminal móvel**

Queda devido à alteração do comportamento de amortecimento causada pela comutação inesperada para um MyMode.

- Não efetue alterações por conta própria no hardware do terminal móvel, em que o aplicativo está instalado.
- Não efetue alterações por conta própria no software/firmware do terminal móvel, a não ser a função de atualização do software/firmware.

### CUIDADO

#### **Comutação do modo executada incorretamente com o terminal**

Queda devido a comportamento inesperado do produto causado por alteração do comportamento de amortecimento.

- Certifique-se de estar em uma posição em pé segura ao efetuar todas as operações de comutação.
- Verifique sempre o ajuste de amortecimento alterado após a comutação e observe a confirmação através do sinal acústico e a indicação no terminal.
- Terminadas as atividades no MyMode, retorne ao modo básico.

### INDICAÇÃO

#### **Não observância dos requisitos de sistema para a instalação do app Cockpit**

Falha de funcionamento do terminal móvel.

- Só instale o app Cockpit em terminais móveis e versões que correspondam às indicações nas respectivas lojas online (por ex., Apple App Store, Google Play Store, ...).

## 5 Material fornecido e acessórios

### 5.1 Material fornecido

- 1 unid. C-Leg 3C88-3 (com conexão rosada) ou C-Leg 3C98-3 (com núcleo de ajuste)
- 1 transformador 757L16-4
- 1 carregador para C-Leg 4E50\*
- 1 estojo para carregador e transformador

- 1 caderno de documentação da prótese
- 1 cartão PIN Bluetooth 646C107
- 1 manual de utilização (usuário)
- App "Cockpit 4X441-V2=\*" para baixar da página da internet:  
<https://www.ottobock.com/cockpitapp>

## 5.2 Acessórios

Os seguintes componentes não estão incluídos no fornecimento e podem ser encomendados à parte:

- Cobertura cosmética de espuma 3S26
- Compensação funcional da forma C-Leg 3F1=1
- Capa funcional 99B120=\*
- C-Leg Protector 4X860=\*
- Estrutura de proteção para C-Leg 4P862
- Protetor tibial 4P863\*
- Extensão do cabo de carregamento tornozelo 4X156-1
- Extensão do cabo carregador – tornozelo, longa 4X158-1
- Extensão do cabo de carregamento joelho 4X157-1
- Adaptador de carregamento USB 757L43

## 6 Carregar a bateria

Observe os seguintes pontos ao carregar a bateria:

- Para carregar a bateria, devem ser utilizados o transformador 757L16-4 / adaptador de carregamento 757L43 e o carregador 4E50\*.
  - A capacidade da bateria com carga completa é suficiente para no mínimo 16 horas de caminhada ininterrupta e para aprox. 2 dias em caso de utilização média.
  - Para o uso diário do produto, é recomendável recarregá-lo todos os dias.
  - Para atingir uma autonomia máxima com uma carga da bateria, é recomendado desligar a conexão do produto ao carregador apenas pouco antes da utilização do produto.
  - Antes da primeira utilização, convém carregar a bateria até o diodo luminoso (LED) amarelo se apagar, mas no mínimo por 4 horas. Com isso, a indicação do estado de carga é calibrada através do app Cockpit e da rotação da prótese.
- Caso a prótese seja desconectada do carregador antes do tempo recomendado, a indicação do estado de carga através do app Cockpit e da rotação da prótese pode não corresponder ao estado de carga real.
- A bateria pode se descarregar durante a não utilização do produto.

### 6.1 Conectar o transformador e o carregador



- 1) Inserir o adaptador de plugues específico de país no transformador, até ele encaixar firmemente (veja a fig. 1).

- 2) Inserir o conector redondo, de **quatro pinos** do cabo de carregamento na tomada **OUT** do carregador até encaixá-lo (veja a fig. 2).  
**INFORMAÇÃO:** Observar a polaridade correta (bico de guia). Não inserir o conector do cabo com força no carregador.
- 3) Inserir o conector redondo, de **três pinos** do transformador na tomada de **12V** do carregador até encaixá-lo (veja a fig. 2).  
**INFORMAÇÃO:** Observar a polaridade correta (bico de guia). Não inserir o conector do cabo com força no carregador.
- 4) Inserir o transformador na tomada.
  - Os diodos luminosos (LED) verdes, um no lado posterior do transformador e o outro no carregador, acendem-se (veja a fig. 3).
  - Se os diodos luminosos (LED) verdes, no lado posterior do transformador e no carregador, não se acenderem, existe um erro (consulte a página 267).

## 6.2 Carregar a bateria da prótese



- 1) Abrir a tampa da tomada de carga (virar a lingueta para cima ou deslocar o fecho deslizante para cima).
- 2) Inserir o plugue de carga na tomada de carga do produto.  
**INFORMAÇÃO:** Observar o sentido de inserção!  
É necessário usar um pouco de força ao inserir para que o plugue de carga permaneça conectado firmemente com a tomada de carga.
  - A conexão correta do carregador com o produto é indicada através de confirmações (consulte a página 266).
- 3) O processo de carga é iniciado.
  - Quando a bateria recarregável do produto estiver completamente carregada, o diodo luminoso amarelo do carregador apaga-se.
- 4) Depois da conclusão do processo de carga, desligar a conexão com o produto.  
**INFORMAÇÃO:** é necessário usar um pouco de força para desconectar o plugue de carga da tomada de carga.
  - Segue-se um autoteste. O produto está operacional somente após a confirmação correspondente (consulte a página 270).
- 5) Fechar a tampa da tomada de carga.

## 6.3 Indicação do estado de carga atual

### INFORMAÇÃO

Não é possível a indicação do estado da carga durante o processo de carga.

### 6.3.1 Indicação do estado de carga sem aparelhos adicionais



- 1) Girar a prótese em 180° (a sola deve estar para cima).
- 2) Segurar por dois segundos sem movimentar e aguardar os sinais de bip.

| Bip           | Sinal vibratório | Estado da carga da bateria |
|---------------|------------------|----------------------------|
| 5 vezes curto |                  | superior a 80%             |
| 4 vezes curto |                  | 65% a 80%                  |
| 3 vezes curto |                  | 50% a 65%                  |
| 2 vezes curto |                  | 35% a 50%                  |
| 1 vez curto   | 3 vezes longo    | 20% a 35%                  |
| 1 vez curto   | 5 vezes longo    | inferior a 20%             |

#### INFORMAÇÃO

##### Emissão de uma melodia conhecida em vez dos sinais de bip

A emissão dessa melodia significa que o conjunto de regras para o comando da prótese foi carregado corretamente e que a prótese está operacional.

#### INFORMAÇÃO

No ajuste do parâmetro **Volume** para '0' no app Cockpit não há a emissão de sinais de bip (consulte a página 254).

### 6.3.2 Indicação do estado de carga atual através do app Cockpit

Com o app Cockpit iniciado, o estado de carga atual é indicado na linha inferior da tela:



1. 38% – Estado da carga da bateria do módulo conectado atualmente

## 7 App Cockpit



A comutação do modo básico para os MyModes pré-configurados é possível com o app Cockpit. Além disso, podem ser acessadas informações sobre o produto (contador de passos, estado de carga da bateria, ...).

No dia a dia, o comportamento do produto pode ser alterado em determinada extensão através do aplicativo (por exemplo, para habituar-se ao produto). O software de configuração permite que o técnico ortopédico acompanhe as alterações na visita seguinte.

## Informações sobre o app Cockpit

- O app Cockpit pode ser baixado gratuitamente da respectiva loja online. Para mais informações, visite as seguintes páginas na internet: <https://www.ottobock.com/cockpitapp>. Para baixar o app Cockpit, também é possível fazer a leitura do código QR do cartão PIN Bluetooth fornecido com o terminal móvel (pré-requisito: leitor de código QR e câmera).
- O idioma da interface de usuário do app Cockpit pode ser alterado por meio do software de configuração.
- Dependendo da versão utilizada do app Cockpit, o idioma da interface de usuário do app Cockpit corresponde ao idioma do terminal móvel em que o app Cockpit é utilizado.
- Durante a primeira conexão, é preciso registrar na Ottobock o número de série do módulo a ser conectado. Caso o registro seja recusado, o app Cockpit só poderá ser utilizado de forma limitada para este módulo.
- Para a utilização do app Cockpit, o Bluetooth da prótese deve estar ligado. Se estiver desligado, o Bluetooth pode ser ligado com uma rotação da prótese (sola do pé deve estar para cima) ou retirando/colocando o carregador. Em seguida, o Bluetooth fica ligado por aprox. 2 minutos. O app deve ser iniciado durante esse tempo para estabelecer a conexão. Se desejado, o Bluetooth da prótese pode ser ligado permanentemente em seguida (consulte a página 257).
- As figuras apresentadas nestas instruções de utilização servem apenas como exemplo e podem divergir dependendo do celular utilizado e da respectiva versão.
- Mantenha o aplicativo móvel sempre atualizado.
- Se você suspeitar de um problema relacionado à segurança cibernética, entre em contato com o fabricante.

### 7.1 Requisitos do sistema

Para informações sobre a compatibilidade com os terminais móveis e versões, consulte as indicações na Apple App Store ou Google Play Store.

### 7.2 Primeira conexão entre o app Cockpit e o módulo

**Antes de estabelecer a conexão, os seguintes pontos devem ser observados:**

- Bluetooth do módulo deve estar ligado (consulte a página 257).
- O Bluetooth do terminal móvel deve estar ligado.
- O terminal móvel não pode estar no "Modo avião" (Modo offline), no qual todas as conexões por radiofrequência estão desligadas.
- **É necessária uma conexão do terminal móvel com a internet.**
- O número de série e o código Bluetooth do módulo a ser conectado devem ser conhecidos. Eles se encontram no cartão PIN Bluetooth fornecido. O número de série começa com as letras "SN".

#### INFORMAÇÃO

Em caso de perda do cartão PIN Bluetooth, no qual se encontram o código PIN Bluetooth e o número de série do módulo, contate o seu técnico ortopédico.

#### 7.2.1 Primeiro início do app Cockpit

- 1) Tocar sobre o símbolo do app Cockpit ().  
→ É exibido o contrato de licença de usuário final (EULA).
- 2) Aceitar o contrato de licença (EULA), tocando no botão **Aceitar**. Se o contrato de licença (EULA) não for aceito, o app Cockpit não pode ser utilizado.  
→ A tela de saudação aparece.
- 3) Segurar a prótese com a sola para cima ou conectar e desconectar o carregador, para ligar a detecção (visibilidade) da conexão Bluetooth por 2 minutos.
- 4) Tocar no botão **Adicionar um módulo**.  
→ É iniciado o assistente de conexão que o orientará no estabelecimento de conexão.

- 5) Seguir as demais instruções na tela.
  - 6) A conexão com o módulo é estabelecida após a inserção do Bluetooth PIN.
    - Durante o estabelecimento da conexão, soam 3 bips e o símbolo (⌚) aparece. O símbolo (⌚) indica que a conexão foi estabelecida.
    - Após o estabelecimento bem-sucedido da conexão, os dados são extraídos do módulo. Isso pode demorar até um minuto.
- Em seguida, o menu principal aparece com o nome do módulo conectado.

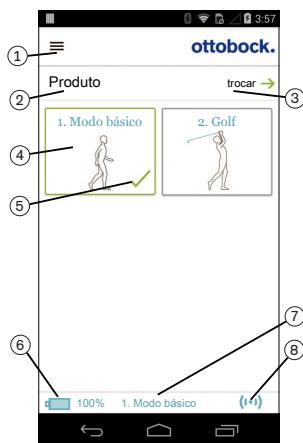
## INFORMAÇÃO

Após a primeira conexão bem-sucedida com o módulo, o app sempre estabelecerá a conexão automaticamente após seu início. Outros procedimentos não são necessários.

## INFORMAÇÃO

Após ativar a "visibilidade" do módulo (segurar o módulo com a sola para cima ou conectar/desconectar o carregador), o módulo pode ser detectado por outro aparelho (p. ex., celular), dentro de 2 minutos. Se o registro ou o estabelecimento da conexão demorar demais, o estabelecimento da conexão será cancelado. Nesse caso, o módulo deve ser segurado novamente com a sola para cima ou deve-se conectar/desconectar o carregador.

### 7.3 Elementos de comando do app Cockpit



1. ⚡ Acessar o menu de navegação (consulte a página 249)
2. Produto  
O nome do módulo só pode ser alterado através do software de configuração.
3. Se houver conexões salvas com vários módulos, é possível mudar de um módulo salvo para outro com um toque na entrada **trocar** (consulte a página 249).
4. MyModes configurados através do software de configuração.  
Comutação do modo com um toque no símbolo correspondente e confirmação com um toque em "**OK**".  
Se tiver sido ativado no app Cockpit, o modo de sono profundo também é exibido aqui. Consulte o capítulo "Modo de sono profundo" (consulte a página 258) para maiores informações.
5. Modo atualmente escolhido
6. Estado de carga do módulo.
  - 🔋 Bateria recarregável do módulo completamente carregada
  - ⚡ Bateria recarregável do módulo vazia
  - ⚡ A bateria recarregável do módulo está sendo carregada. Também é indicado o estado de carga atual em %.
7. Indicação e denominação do modo atualmente escolhido (p. ex., **1. Modo básico**)
8. (⌚) Conexão foi estabelecida com o módulo  
(⌚) Conexão com o módulo foi interrompida. O sistema está tentando restabelecer a conexão automaticamente.  
(⚡) Não há conexão com o módulo.

### 7.3.1 Menu de navegação do app Cockpit



O menu de navegação é exibido nos menus com um toque no símbolo . Neste menu, podem ser efetuadas configurações adicionais do módulo conectado.

#### Produto

Nome do módulo conectado

#### MyModes

Retorno ao menu principal para comutar os MyModes

#### Funções

Acessar funções adicionais do módulo (p. ex., desativar Bluetooth (consulte a página 257))

#### Opções

Alterar as configurações do modo escolhido (consulte a página 254)

#### Estado

Consultar o estado do módulo conectado (consulte a página 257)

#### Gerenciar módulos

Adicionar, excluir módulos (consulte a página 249)

#### Notas legais\Informação

Exibir informações/notas legais sobre o app Cockpit

### 7.4 Gestão de módulos

Neste app, é possível salvar conexões com até quatro módulos diferentes. Porém, um módulo só pode ser conectado com um terminal móvel por vez.

#### INFORMAÇÃO

Antes de estabelecer a conexão, observe os itens no capítulo "Primeira conexão entre o app Cockpit e o módulo" (consulte a página 247).

#### 7.4.1 Adicionar um módulo

- 1) No menu principal, tocar no símbolo .  
→ O menu de navegação é aberto.
- 2) No menu de navegação, tocar na entrada "**Gerenciar módulos**".
- 3) Segurar a prótese com a sola para cima ou conectar e desconectar o carregador, para ligar a detecção (visibilidade) da conexão Bluetooth por 2 minutos.
- 4) Tocar no botão "+".  
→ É iniciado o assistente de conexão que o orientará no estabelecimento da conexão.
- 5) Seguir as demais instruções na tela.
- 6) A conexão com o módulo é estabelecida após a inserção do Bluetooth PIN.  
→ Durante o estabelecimento da conexão, soam 3 bips e o símbolo aparece.  
O símbolo indica que a conexão foi estabelecida.  
→ Após o estabelecimento bem-sucedido da conexão, os dados são extraídos do módulo.  
Isso pode demorar até um minuto.

Em seguida, o menu principal aparece com o nome do módulo conectado.

## INFORMAÇÃO

Se o estabelecimento da conexão a um módulo não for possível, efetue os seguintes passos:

- Caso existente, apagar o módulo do app Cockpit (consulte o capítulo "Excluir um módulo")
- Adicionar novamente o módulo no app Cockpit (consulte o capítulo "Adicionar um módulo")

## INFORMAÇÃO

Após ativar a "visibilidade" do módulo (segurar o módulo com a sola para cima ou conectar/desconectar o carregador), o módulo pode ser detectado por outro aparelho (p. ex., celular), dentro de 2 minutos. Se o registro ou o estabelecimento da conexão demorar demais, o estabelecimento da conexão será cancelado. Nesse caso, o módulo deve ser segurado novamente com a sola para cima ou deve-se conectar/desconectar o carregador.

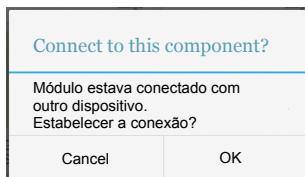
### 7.4.2 Excluir um módulo

- 1) No menu principal, tocar no símbolo  .  
→ O menu de navegação é aberto.
- 2) No menu de navegação, tocar na entrada "**Gerenciar módulos**".
- 3) Tocar no botão "**Edit**".
- 4) Tocar no símbolo  no módulo a ser excluído.  
→ O módulo é excluído.

### 7.4.3 Conectar um módulo com vários terminais móveis

A conexão de um módulo pode ser salva em diversos terminais móveis. Porém, apenas um terminal móvel pode se conectar ao módulo, por vez.

Caso já haja uma conexão do módulo com um outro terminal móvel, será exibida, ao estabelecer a conexão com o terminal móvel atual, a seguinte informação:



- Tocar no botão **OK**.
- A conexão com o terminal móvel conectado por último é interrompida e estabelecida com o terminal móvel atual.

## 8 Uso

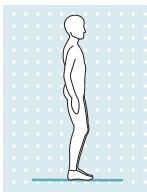
### 8.1 Padrões de movimento no modo básico (Modo 1)

## INFORMAÇÃO

#### Ruídos de movimentação da articulação de joelho

Na utilização de articulações de joelho exoesqueléticas, podem surgir ruídos de movimentação resultantes da execução de funções de controle servomotoras, hidráulicas, pneumáticas ou relativas à carga de frenagem. A ocorrência de ruídos é normal e inevitável. Geralmente, não representa qualquer problema. Se os ruídos de movimentação aumentarem consideravelmente durante o ciclo de vida da articulação de joelho, esta deverá ser verificada imediatamente pela assistência técnica autorizada da Ottobock.

## 8.1.1 Bipedestação



Fixação do joelho através de uma alta resistência hidráulica e do alinhamento estático correto.

Uma função de ortostatismo pode ser desbloqueada através do software de configuração. Para informações detalhadas sobre a função de ortostatismo, consulte o próximo capítulo.

### 8.1.1.1 Função de bipedestação

#### INFORMAÇÃO

Para utilizar esta função, ela precisa ser desbloqueada pelo técnico ortopédico. Além disso, ela precisa ser ativada através do app Cockpit (consulte a página 255).

A função de bipedestação é um complemento funcional do modo básico. Ela facilita ao usuário uma bipedestação prolongada sobre um piso inclinado. Para isso, a articulação é fixada na direção de flexão em um ângulo entre 5° e 65°.

O técnico ortopédico deve definir o tipo de trava da articulação (intuitiva/consciente). Não é possível alterar o tipo de trava por meio do app Cockpit.

#### Trava intuitiva da articulação

A função de bipedestação intuitiva identifica as situações em que é exercida uma carga no sentido de flexão sobre a prótese, mas esta não pode ceder. Esse é o caso, por exemplo, na bipedestação sobre solos irregulares ou com declive. A articulação de joelho será sempre travada no sentido de flexão, quando o membro inferior com a prótese não estiver totalmente estendido e mantido em repouso por um breve instante. Com o rolamento para frente ou para trás, ou em caso de uma extensão, a resistência retorna imediatamente ao nível menor de resistência correspondente à fase de apoio.

A articulação de joelho não é bloqueada quando as condições acima citadas forem cumpridas e uma posição sentada for assumida (por exemplo, ao dirigir um automóvel).

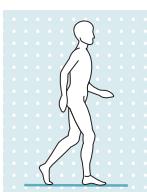
#### Trava consciente da articulação

- 1) Assumir a posição com o ângulo do joelho desejado.
- 2) Não alterar o ângulo do joelho por um curto período de tempo.  
→ Agora é possível aplicar uma carga no sentido de flexão sobre a articulação travada.

#### Desativar a trava consciente da articulação

- É possível sair automaticamente da função de ortostatismo consciente por meio da extensão do joelho ou do reposicionamento do membro inferior (por ex., dar um passo).

## 8.1.2 Andar



As primeiras tentativas de andar com a prótese devem ser sempre realizadas sob as instruções de pessoal técnico qualificado.

O sistema hidráulico estabiliza a articulação de joelho na fase de apoio e a libera na fase de balanço, para que o membro inferior possa ser balançado livremente para a frente.

Para comutar para a fase de balanço, é necessário um rolamento para frente com a prótese a partir da posição de passada.

### 8.1.3 Sentar



A resistência na articulação de joelho da prótese durante o movimento de sentar assegura um abaixamento estável para a posição sentada.

Através do software de configuração, o técnico ortopédico pode definir se o processo de se sentar deve ser auxiliado ou não.

- 1) Colocar ambos os pés lado a lado e à mesma altura.
  - 2) Ao sentar-se, aplicar carga uniformemente sobre os membros inferiores e usar os apoios de braço, se houver.
  - 3) Mover as nádegas em direção ao encosto e dobrar o tronco para a frente.
- INFORMAÇÃO:** a resistência ao sentar pode ser alterada por meio do app Cockpit através do parâmetro "Resistência ( Resistance )" (consulte a página 255).

### 8.1.4 Em sedestação

#### INFORMAÇÃO

Durante a sedestação, a articulação de joelho muda para o modo de economia de energia. Esse modo de economia de energia ativa-se independentemente de a função de sedestação estar ou não ativada.



Existindo uma posição de sedestação por mais de dois segundos, isto é, a coxa está próxima da horizontal e não há carga sobre a perna, a articulação de joelho comuta a resistência para o mínimo no sentido de extensão.

Uma função de sedestação pode ser ativada através do software de configuração. Para informações detalhadas sobre a função de sedestação, consulte o próximo capítulo.

#### 8.1.4.1 Função de sedestação

#### INFORMAÇÃO

Para utilizar esta função, ela deve estar ativada no software de configuração. Além disso, ela precisa ser ativada através do app Cockpit (consulte a página 255).

Além da resistência reduzida no sentido de extensão, a resistência no sentido de flexão também é reduzida na posição de sedestação. Isso possibilita um balanço livre do membro inferior com a prótese.

### 8.1.5 Levantar

A resistência à flexão é aumentada continuamente durante o movimento de levantar.



- 1) Colocar os pés à mesma altura.
- 2) Dobrar o tronco para a frente.
- 3) Colocar as mãos sobre os apoios de braço disponíveis.
- 4) Levantar com o apoio das mãos. Aplicar carga homogênea sobre os pés.

### 8.1.6 Subir escadas



Não é possível subir as escadas de modo alternado.

- 1) Segurar com uma mão no corrimão.
- 2) Colocar o membro inferior sadio sobre o primeiro degrau.  
Fazer o mesmo com o membro inferior protetizado.

### 8.1.7 Descer escadas



A articulação oferece a possibilidade de descer escadas tanto de modo alternado quanto não alternado.

#### Descer escadas em passos alternados

A descida alternada de escadas deve ser praticada e executada com consciência. A articulação de joelho só poderá comutar corretamente e permitir um rolamento controlado, se a sola do pé for apoiada corretamente. O movimento deve ser realizado em um padrão contínuo, para possibilitar uma sequência de movimentos fluente.

- 1) Segurar no corrimão com uma mão.
- 2) Posicionar o membro inferior com a prótese sobre o degrau de forma que a metade do pé se sobressaia além da borda do degrau.  
→ Somente assim é possível assegurar um rolamento seguro.
- 3) Rolar o pé sobre a borda do degrau.  
→ Com isso, a prótese é flexionada lenta e uniformemente com uma alta resistência à flexão.
- 4) Colocar o outro membro inferior sobre o degrau seguinte.

#### Descer escadas em passos com a colocação posterior do pé (degrau por degrau)

- 1) Segurar com uma mão no corrimão.
- 2) Colocar o membro inferior com a prótese sobre o primeiro degrau.
- 3) Depois, colocar o outro membro inferior.

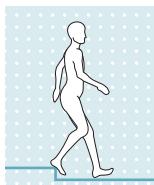
### 8.1.8 Descer rampas



Permitir uma flexão controlada da articulação de joelho com uma resistência aumentada à flexão e, assim, abaixar o centro de gravidade corporal.

Uma fase de balanço não é ativada, mesmo com a flexão da articulação de joelho.

### 8.1.9 Descer degraus baixos



Para descer rampas, degraus baixos ou calçadas é recomendado andar alternadamente aplicando-se carga sobre o joelho durante sua flexão, para que o lado oposto seja aliviado, da melhor forma, no consecutivo contato ao solo. Essa flexão do joelho deve ser iniciada ao pisar com o calcâncar no solo, bem como enquanto o membro inferior com a prótese ainda se encontrar na frente do corpo.

A prótese oferece aos usuários experientes a possibilidade de iniciar uma fase de balanço ao descer rampas e sobrepor degraus baixos (p. ex. calçadas).

Para isso, o centro de gravidade corporal deve estar suficientemente a frente da perna de apoio e a fase de balanço deve ser iniciada com a perna estendida. Quando, nessa situação, o pé é posicionado de maneira a se sobressair claramente da borda do degrau, o início de uma fase de balanço pode ser um susto. Entretanto, nessa situação a perna oposta estará pronta para suportar o peso.

### 8.1.10 Ajoelhar



Permitir uma flexão controlada da articulação de joelho com uma resistência aumentada à flexão e, assim, atingir gradativamente a posição ajoelhada. Recomendamos evitar um impacto forte do joelho no chão para não danificar o sistema eletrônico.

Em caso de ajoelhamentos frequentes, recomendamos a utilização do C-Leg Protector 4X860= ou da estrutura de proteção 4P862.

## 8.2 Alteração das configurações da prótese

Se a conexão ao módulo estiver ativa, é possível alterar as configurações **do respectivo modo ativo** com o app Cockpit.

### INFORMAÇÃO

Para a alteração das configurações da prótese, o Bluetooth da prótese deve estar ligado.

Se estiver desligado, Bluetooth pode ser ligado com uma rotação da prótese ou com a conexão/desconexão do carregador. Em seguida, Bluetooth fica ligado por aprox. 2 minutos. A conexão precisa ser estabelecida durante este tempo.

### Informações relativas à alteração da configuração da prótese

- Antes de alterar as configurações, sempre verificar se está selecionado o módulo desejado no menu principal do app Cockpit. Do contrário, podem ser alterados os parâmetros do módulo errado.
- Durante o carregamento da bateria da prótese, não é possível alterar as configurações da prótese nem comutar para outro modo. É possível apenas acessar o estado da prótese. No app Cockpit, em vez do símbolo , aparece o símbolo  na linha inferior da tela.
- A prótese deve ser configurada de forma ideal através do software de configuração. O app Cockpit não se destina à configuração da prótese pelo técnico ortopédico. O aplicativo permite alterar, em determinada extensão, o comportamento da prótese no dia a dia (por exemplo, para habituar-se à prótese). O software de configuração permite que o técnico ortopédico acompanhe as alterações na visita seguinte.
- Para alterar as configurações de um MyMode, é necessário comutar primeiro para esse MyMode.

### 8.2.1 Alteração da configuração da prótese através do app Cockpit



- 1) Com o módulo conectado e o modo selecionado, tocar no símbolo  $\equiv$  no menu principal.  
→ O menu de navegação é aberto.
- 2) Tocar na entrada de menu "**Opções**".  
→ Aparece uma lista com os parâmetros do modo atualmente selecionado.
- 3) Através do toque nos símbolos "<", ">", efetuar a configuração no parâmetro desejado.

**INFORMAÇÃO:** A configuração do técnico ortopédico está marcada e pode ser reposta com um toque no botão "Padrão", em caso de uma configuração alterada.

### 8.2.2 Visão geral dos parâmetros de configuração no modo básico

Os parâmetros do modo básico descrevem o comportamento dinâmico da prótese no ciclo de marcha normal. Estes parâmetros servem como configuração básica para a adaptação automática do comportamento de amortecimento na situação de movimento atual (p. ex., rampas, velocidade de marcha lenta,...).

Além disso, a função de bipedestação e/ou de sedestação pode ser ativada/desativada. Maiores informações sobre a função de bipedestação (consulte a página 251). Maiores informações sobre a função de sedestação (consulte a página 252).

**Podem ser alterados os seguintes parâmetros:**

| Parâmetro  | Intervalo no software de configuração | Faixa de ajuste do app               | Significado  |
|--|---------------------------------------|--------------------------------------|--|
| Resistência ( Resistance )                           | 120 a 190                             | +/- 10 do valor configurado          | Resistência à flexão ao se sentar, na fase de apoio, bem como ao subir e descer rampas e escadas.                            |
| Função de bipedestação(Stance function) <sup>1</sup> |                                       | 0/Off - desativada<br>1/On - ativada | Para informações sobre esta função, consulte o capítulo " <b>Função de ortostatismo</b> " (consulte a página 251)            |
| Função de sedestação(Sitting function) <sup>1</sup>  |                                       | 0/Off - desativada<br>1/On - ativada | Com esta função ativada, a resistência é reduzida tanto no sentido de extensão como no sentido de flexão na posição sentada. |
| Sinal de feedback sonoro                             |                                       | On/Off                               | Resposta acústica para a comutação entre as fases de apoio e balanço.  |

| Parâmetro | Intervalo no software de configuração | Faixa de ajuste do app | Significado  |
|-----------|---------------------------------------|------------------------|--|
| Volume    | 0 a 4                                 | 0 a 4                  | Volume do sinal de bip para sinais de confirmação (p. ex., consulta do estado de carga, comutação do MyMode). Os sinais acústicos de resposta são desativados no ajuste "0". Entretanto, os sinais de aviso continuarão a ser emitidos em caso de erros. |

<sup>1</sup> Para utilizar estas funções no app Cockpit, elas precisam estar desbloqueadas no software de configuração.

### 8.2.3 Visão geral dos parâmetros de configuração nos MyModes

Os parâmetros dos MyModes descrevem o comportamento estático da prótese para um determinado padrão de movimento, como do esqui nórdico. Nos MyModes, não há uma adaptação do comportamento de amortecimento controlada automaticamente.

**Podem ser alterados os seguintes parâmetros nos MyModes:**

| Parâmetro          | Intervalo no software de configuração | Faixa de ajuste no app      | Significado  |
|--------------------|---------------------------------------|-----------------------------|--|
| Base Flex.         | 0 – 200                               | +/- 20 do valor configurado | Intensidade da resistência à flexão no início da flexão da articulação de joelho   |
| Aumento (Gain)     | 0 – 100                               | +/- 10 do valor configurado | Aumento da resistência à flexão (com base no parâmetro "Base Flex.") durante a flexão da articulação de joelho. A um determinado ângulo de flexão, em função da configuração dos parâmetros "Base Flex." e "Aumento (Gain)", ocorre o travamento da articulação de joelho.   |
| Base Exten.        | 0 – 60                                | +/- 20 do valor configurado | Intensidade da resistência à extensão  |
| Ângulo de bloqueio | 0 – 90                                | +/- 10 do valor configurado | Ângulo até o qual a articulação de joelho pode ser estendida.<br><b>Informação:</b> Se esse parâmetro for > 0, o joelho estará travado em uma posição flexionada no sentido de extensão. Para cancelar esse bloqueio, aliviar a carga sobre a prótese e incliná-la para trás por no mínimo 2 segundos. Isso permite uma extensão da articulação independentemente da configuração dos parâmetros "Base Exten." e "Ângulo de bloqueio". Essa ação pode ser necessária para mudar para o modo básico com um padrão de movimento. |

| Parâmetro | Intervalo no software de configuração | Faixa de ajuste no app | Significado  |
|-----------|---------------------------------------|------------------------|--|
| Volume    | 0 – 4                                 | 0 – 4                  | Volume do sinal de bip para sinais de confirmação (p. ex., consulta do estado de carga, comutação do MyMode). Os sinais acústicos de resposta são desativados no ajuste "0". Entretanto, os sinais de aviso continuarão a ser emitidos em caso de erros. |

## 8.3 Desligar/ligar o Bluetooth da prótese

### INFORMAÇÃO

Para a utilização do app Cockpit, o Bluetooth da prótese deve estar ligado.

Se o Bluetooth estiver desligado, ele pode ser ligado com uma rotação da prótese (função disponível apenas no modo básico) ou conectando/desconectando o carregador. Em seguida, o Bluetooth fica ligado por aprox. 2 minutos. O app deve ser iniciado durante esse tempo para estabelecer a conexão. Se desejado, o Bluetooth da prótese pode ser ligado permanentemente em seguida (consulte a página 257).

### 8.3.1 Desligar/ligar o Bluetooth através do app Cockpit

#### Desligar Bluetooth

- 1) Com o módulo conectado, tocar no símbolo  no menu principal.  
→ O menu de navegação é aberto.
- 2) No menu de navegação, tocar na entrada "**Funções**".
- 3) Tocar na entrada "**Desativar Bluetooth**".
- 4) Seguir as instruções na tela.

#### Ligar Bluetooth

- 1) Girar o módulo ou conectar/desconectar o carregador.  
→ O Bluetooth fica ligado por aprox. 2 minutos. O app deve ser iniciado durante este tempo para estabelecer a conexão com o módulo.
- 2) Seguir as instruções na tela.  
→ Quando o Bluetooth está ligado, o símbolo  aparece na tela.

## 8.4 Consulta do estado da prótese

### 8.4.1 Consultar o estado através do app Cockpit

- 1) Com o módulo conectado, tocar no símbolo  no menu principal.
- 2) No menu de navegação, tocar na entrada "**Estado**".

### 8.4.2 Indicação do estado no app Cockpit

| Entrada de menu     | Descrição  | Ações possíveis  |
|---------------------|--|--|
| dia (Trip): 1747    | Contador de passos diários                                 | Repor o contador com um toque no botão " <b>Restaurar</b> ". |
| Total: 1747         | Contador total de passos                                   | Só informação  |
| Bateria (Batt.): 68 | Estado atual da carga da bateria da prótese em porcentagem | Só informação  |

## 8.5 Modo de sono profundo

### INFORMAÇÃO

No ajuste do parâmetro **Volume** para '0' no app Cockpit não há a emissão de sinais de bip (consulte a página 254).

Através do app Cockpit, a articulação de joelho pode ser colocada em um modo de sono profundo, em que o consumo de energia é reduzido a um mínimo. Neste estado, a articulação de joelho não desempenha nenhuma função. É realizada a comutação para os valores de resistência do modo de segurança.

O modo de sono profundo pode ser encerrado através do app Cockpit ou conectando-se o carregador.

O modo de sono profundo também pode ser desativado através da ativação de um outro MyMode.

### 8.5.1 Desligar/ligar o modo de sono profundo através do app Cockpit

#### Ligar o modo de sono profundo

O modo de sono profundo é exibido como um MyMode e pode ser ativado através do app Cockpit, como um MyMode.

Para comutar, observar os passos no capítulo "Comutação dos MyModes com o app Cockpit" (consulte a página 258).

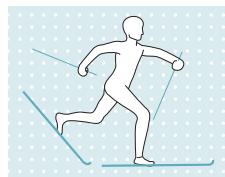
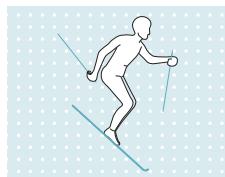
O modo de sono profundo ativado é indicado através de um curto sinal de bip e um curto sinal vibratório.

#### Desligar o modo de sono profundo

Para desativar o modo de sono profundo, selecionar e ativar o modo básico ou um MyMode no app Cockpit. O modo de sono profundo é encerrado automaticamente.

## 9 MyModes

Além do modo básico, o técnico ortopédico pode ativar e configurar os MyModes através de um software de configuração. Estes podem ser acessados através do app Cockpit ou de um padrão de movimento. A comutação através do padrão de movimento deve ser ativada através do software de configuração pelo técnico ortopédico.



Estes modos são destinados a tipos específicos de movimento ou postura (p. ex., andar de patins inline,...). Através do app Cockpit podem ser efetuadas adaptações (consulte a página 256).

### 9.1 Comutação dos MyModes com o app Cockpit

### INFORMAÇÃO

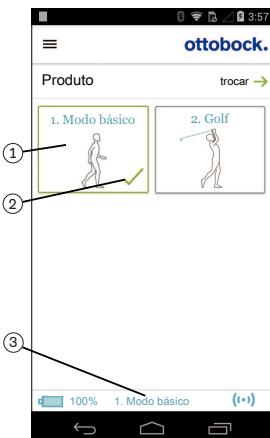
Para a utilização do app Cockpit, o Bluetooth da prótese deve estar ligado.

Se o Bluetooth estiver desligado, ele pode ser ligado com uma rotação da prótese (função disponível apenas no modo básico) ou conectando/desconectando o carregador. Em seguida, o Bluetooth fica ligado por aprox. 2 minutos. O app deve ser iniciado durante esse tempo para estabelecer a conexão. Se desejado, o Bluetooth da prótese pode ser ligado permanentemente em seguida (consulte a página 257).

## INFORMAÇÃO

No ajuste do parâmetro **Volume** para '0' no app Cockpit não há a emissão de sinais de bip (consulte a página 254).

Se estiver estabelecida uma conexão à prótese, é possível comutar entre os MyModes com o app Cockpit.



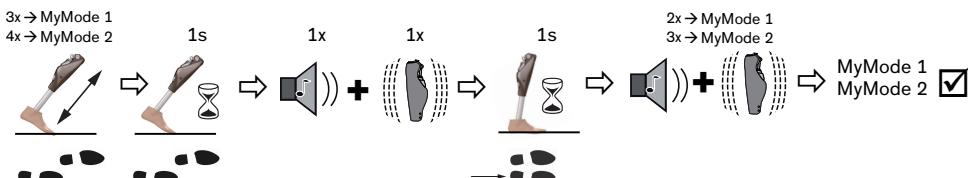
- 1) No menu principal do app, tocar no símbolo do MyMode desejado (1).  
→ Uma pergunta de segurança aparece para a mudança do MyMode.
- 2) Se você desejar mudar o modo, toque no botão "OK".  
→ Um sinal de bip soa para confirmar a comutação.
- 3) Depois de efetuada a comutação, um símbolo (2) aparece para identificar o modo ativo.  
→ O modo atual também é exibido com a denominação na margem inferior da tela (3).

## 9.2 Comutação dos MyModes com padrões de movimentos

### Informações relativas à comutação

- A comutação e a quantidade de padrões de movimento devem ser ativadas antes pelo técnico ortopédico no software de configuração.
- Antes do primeiro passo, sempre verificar se o modo selecionado corresponde ao tipo de movimento desejado.
- No ajuste do parâmetro **Volume** para '0' no app Cockpit, não há a emissão de sinais de bip (consulte a página 254).

### Efetuar a comutação



- 1) Colocar o membro inferior com a prótese ligeiramente para trás (posição de passada).
- 2) Mantendo contato constante com o solo, balançar com o antepé o número de vezes correspondente ao MyMode desejado por um segundo (MyMode 1 = 3 vezes, MyMode 2 = 4 vezes).
- 3) Manter o membro inferior com a prótese imóvel nesta posição (posição de passada) por aprox. 1 segundo, sem tirá-lo do chão. O alívio da carga não é mais necessário.  
→ Um sinal de bip e um sinal vibratório soam para confirmar a detecção do padrão de movimento.

**INFORMAÇÃO:** Caso esses sinais de bip e vibratório não forem emitidos, não foram cumpridos os pré-requisitos durante o balanço.

- 4) Após a emissão dos sinais de bip e vibratório, puxar o membro inferior com a prótese para junto da perna oposta, apoiá-lo e mantê-lo imóvel por aprox. 1 segundo.

→ Um sinal de confirmação soa, para indicar a comutação bem-sucedida para o respectivo MyMode (2 vezes = MyMode 1, 3 vezes = MyMode 2).

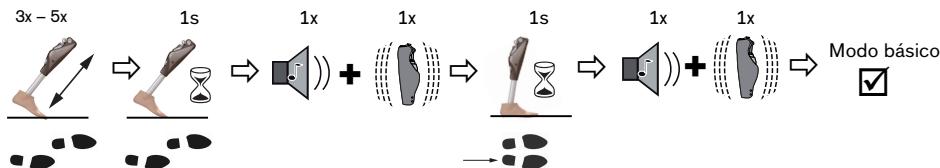
**INFORMAÇÃO:** Se esse sinal de confirmação não soar, o membro inferior com a prótese não foi posicionado corretamente nem mantido imóvel. Repetir o processo para a comutação correta.

### 9.3 Comutação de um MyMode de volta ao modo básico

#### Informações relativas à comutação

- Independentemente da configuração dos MyModes no software de configuração, é sempre possível comutar de volta ao modo básico (Modo 1) com um padrão de movimento.
- Através da conexão/desconexão do carregador, sempre é possível comutar de volta ao modo básico (Modo 1).
- Antes do primeiro passo, sempre verificar se o modo selecionado corresponde ao tipo de movimento desejado.
- No ajuste do parâmetro **Volume** para '0' no app Cockpit, não há a emissão de sinais de bip (consulte a página 254).

#### Efetuar a comutação



- Colocar o membro inferior com a prótese ligeiramente para trás (posição de passada).
- Mantendo contato constante com o solo, balançar no mínimo 3 vezes com o antepé, mas não mais do que 5 vezes.
- Manter o membro inferior com a prótese imóvel nesta posição (posição de passada) por aprox. 1 segundo, sem tirá-lo do chão. O alívio da carga não é mais necessário.  
→ Um sinal de bip e um sinal vibratório soam para confirmar a detecção do padrão de movimento.

**INFORMAÇÃO:** Caso esses sinais de bip e vibratório não forem emitidos, não foram cumpridos os pré-requisitos durante o balanço.

- Puxar o membro inferior com a prótese para junto da perna oposta, apoiá-lo e mantê-lo imóvel por aprox. 1 segundo.

→ Um sinal de confirmação soa, para indicar a comutação bem-sucedida para o modo básico.

**INFORMAÇÃO:** Se esse sinal de confirmação não soar, o membro inferior com a prótese não foi posicionado corretamente nem mantido imóvel. Repetir o processo para a comutação correta.

## 10 Estados operacionais adicionais (Modos)

### 10.1 Modo de bateria vazia

Sinais de bip e vibratórios soam quando o estado de carga disponível da bateria for 0% (consulte a página 267). Durante este tempo, é realizada a configuração do amortecimento para os valores do modo de segurança. Em seguida, a prótese é desligada. A partir do modo de bateria vazia, é possível voltar ao modo básico (Modo 1) através do carregamento do produto.

## **10.2 Modo ao carregar a prótese**

Durante o processo de carregamento, o produto não funciona.

O produto está ajustado às resistências do modo de segurança. Dependendo do ajuste no software de configuração, elas podem ser baixas ou altas.

## **10.3 Modo de segurança**

Assim que ocorrer um erro crítico (p. ex., falha de um sinal de sensor), o produto muda automaticamente para o modo de segurança. Esse modo é mantido até a eliminação do erro.

No modo de segurança, é realizada a comutação para os valores de resistência predefinidos. Isso permite que o utilizador ande com limitação apesar de o produto não estar ativo.

A comutação para o modo de segurança é indicada imediatamente antes por sinais de bip e vibratórios (consulte a página 267).

O modo de segurança pode ser reposto através da conexão e desconexão do carregador. Se o produto comutar novamente para o modo de segurança, há a presença de um erro permanente. O produto deve ser verificado pela assistência técnica autorizada Ottobock.

## **10.4 Modo de temperatura excessiva**

Em caso de superaquecimento da unidade hidráulica devido a uma atividade intensa e contínua (p. ex., longas descidas de montanha), a resistência à flexão aumenta com o aumento da temperatura para atuar contra o superaquecimento. Depois que a unidade hidráulica resfria, é comutado de volta para os ajustes antes do modo de temperatura excessiva.

O modo de temperatura excessiva não é ativado nos MyModes.

O modo de temperatura excessiva é indicado através de uma vibração longa a cada 5 segundos.

**As seguintes funções estão desativadas no modo de temperatura excessiva:**

- Função de sedestação
- Indicação do estado de carga sem aparelhos adicionais
- Comutação em um MyMode
- Alterações na configuração da prótese

## **11 Armazenamento e purga de ar**

Em caso de armazenamento prolongado do produto e em posição não vertical, pode haver o acúmulo de ar na unidade hidráulica. Isso é perceptível através de ruídos e do comportamento de amortecimento irregular.

O mecanismo automático de purga de ar assegura que todas as funções do produto estejam disponíveis, novamente, sem limitações após aprox. 10 - 20 passos.

### **Armazenamento**

- Para armazenar a articulação de joelho, a cabeça do joelho deve estar estendida. A cabeça do joelho não pode estar flexionada!
- Evite longos períodos de inatividade do produto (utilização frequente do produto).

## **12 Limpeza**

- 1) Em caso de sujeira, limpar o produto com um pano úmido (água doce).
- 2) Secar o produto com um pano que não solta fiapos e deixar secar por completo ao ar.

## **13 Manutenção**

No interesse da própria segurança, para preservar a segurança operacional e a garantia, para preservar a segurança básica e as funções de desempenho relevantes, bem como para garantir a segurança da compatibilidade eletromagnética devem ser realizadas manutenções (inspeções de assistência) regularmente.

Em função do país ou da região, deverão ser mantidos os seguintes intervalos de manutenção:

| <b>País/Região</b>                                  | <b>Intervalo de manutenção</b>                                 |
|---|--|
| Todos os países ou regiões exceto:<br>EUA, CAN, RUS | 24 meses   |
| EUA, CAN, RUS                                       | de acordo com a necessidade*,<br>o mais tardar a cada 36 meses |

\*de acordo com a necessidade: o intervalo de manutenção depende do nível de atividade do utilizador. Para utilizadores com atividade normal a pouca, com até 1.800 passos por dia, é previsto um intervalo de manutenção de 3 anos. Para utilizadores com atividade intensa, com mais de 1.800 passos por dia, é previsto um intervalo de manutenção de 2 anos.

O vencimento de uma manutenção é indicado por meio de avisos após desconectar o carregador (consulte o capítulo "Estados operacionais / sinais de erro consulte a página 266").

No decorrer da manutenção, podem se tornar necessários serviços adicionais, como um reparo. Esses serviços adicionais podem ser realizados gratuitamente ou mediante pagamento após uma estimativa de custo prévia, em função da abrangência e prazo da garantia.

Para a realização de manutenções e reparos, entregar ao técnico ortopédico os seguintes componentes:

A prótese, carregador, adaptador de carregamento (caso utilizado como acessório de um dispositivo médico) e transformador.

## **14 Notas legais**

Todas as condições legais estão sujeitas ao respectivo direito em vigor no país em que o produto for utilizado e podem variar correspondentemente.

### **14.1 Responsabilidade**

O fabricante se responsabiliza, se o produto for utilizado de acordo com as descrições e instruções contidas neste documento. O fabricante não se responsabiliza por danos causados pela não observância deste documento, especialmente aqueles devido à utilização inadequada ou à modificação do produto sem permissão.

### **14.2 Marcas registradas**

Todas as designações mencionadas no presente documento estão sujeitas de forma irrestrita às determinações do respectivo direito de marcas em vigor e dos direitos dos respectivos proprietários.

Todos os nomes comerciais, nomes de firma ou marcas aqui citados podem ser marcas registradas e estar sob os direitos dos respectivos proprietários.

A falta de uma identificação explícita das marcas utilizadas neste documento não pode servir de base conclusiva de que uma designação esteja isenta de direitos de terceiros.

Bluetooth é uma marca registrada da Bluetooth SIG, Inc.

### **14.3 Conformidade CE**

A Otto Bock Healthcare Products GmbH declara que o produto está em conformidade com as especificações europeias para dispositivos médicos aplicáveis.

O produto preenche os requisitos da Diretiva RoHS 2011/65/UE para a restrição do uso de determinadas substâncias perigosas em dispositivos elétricos e eletrônicos.

O produto preenche os requisitos da Diretiva 2014/53/EU.

O texto integral a respeito das diretivas e dos requisitos está disponível no seguinte endereço de Internet: <http://www.ottobock.com/conformity>

### **14.4 Notas legais locais**

As notas legais vigentes **exclusivamente** em determinados países encontram-se neste capítulo na língua oficial do país, em que o produto está sendo utilizado.

## 15 Dados técnicos

| <b>Condições ambientais</b>                   |   |
|---|---|
| Transporte na embalagem original              | -25 °C/-13 °F a +70 °C/+158 °F  |
| Transporte sem a embalagem                    | -25 °C/-13 °F a +70 °C/+158 °F<br>no máx. 93 % de umidade relativa do ar, não condensante |
| Armazenamento ( $\leq$ 3 meses)               | -20 °C/-4 °F a +40 °C/+104 °F<br>no máx. 93 % de umidade relativa do ar, não condensante  |
| Armazenamento de longa duração ( $>$ 3 meses) | -20 °C/-4 °F a +20 °C/+68 °F<br>no máx. 93 % de umidade relativa do ar, não condensante   |
| Serviço                                       | -10 °C/+14 °F a +60 °C/+140 °F<br>no máx. 93 % de umidade relativa do ar, não condensante |
| Carga da bateria                              | +10 °C/+50 °F a +45 °C/+113 °F  |

| <b>Produto</b>  |  |
|---|--|
| Código  | 3C98-3*/3C88-3*  |
| Grau de mobilidade conforme MOBIS   | 2 a 4  |
| Peso corporal máximo inclusive peso adicional   | 136 kg/300 lb  |
| Peso corporal mínimo  | 45 kg/100 lb<br>Utilizadores abaixo desse peso corporal também podem ser tratados, se for assegurado por um técnico ortopédico, através de um encaixe de prova, que esses utilizadores são capazes de utilizar a prótese em toda a sua extensão. |
| Grau de proteção  | IP67   |
| Resistência à água  | Resistente ao tempo, porém não à corrosão<br>Não foi projetada para o uso prolongado na água ou para longos mergulhos  |
| Ângulo de flexão máximo possível  | 130°   |
| Ângulo de flexão máximo possível com batentes de flexão pré-montados                  | 122°   |
| Peso da prótese sem Protector   | aprox. 1250 g $\pm$ 25 g / 44,09 oz $\pm$ 0,88 oz  |
| Vida útil prevista, em caso de cumprimento dos intervalos de manutenção especificados | 6 anos   |
| Método de teste   | ISO 10328-P6-136 kg / 3 milhões de ciclos de carga   |

| <b>Transmissão de dados</b>    |                                      |
|--------------------------------|--------------------------------------|
| Tecnologia de radiofrequênci   | Bluetooth 5.0 (Bluetooth Low Energy) |
| Autonomia                      | aprox. 10 m/32.8 ft                  |
| Faixa de frequência            | 2402 MHz a 2480 MHz                  |
| Modulação                      | GFSK                                 |
| Taxa de dados ("over the air") | até 2 Mbps                           |

|   |   |
|---|---|
| <b>Transmissão de dados</b>   |   |
| Potência de saída máxima (EIRP):  | +4 dBm (~2,5 mW)  |
| <b>Bateria da prótese</b>   |   |
| Tipo de bateria   | Íon de lítio  |
| Ciclos de carga (ciclos de carregamento e descarregamento) após os quais no mínimo 80 % da capacidade original da bateria estão disponíveis | 500   |
| Estado da carga após uma hora de carregamento   | 30 %  |
| Estado da carga após duas horas de carregamento   | 50 %  |
| Estado da carga após quatro horas de carregamento   | 80 %  |
| Estado da carga após oito horas de carregamento   | Carga completa  |
| Comportamento do produto durante o processo de carregamento   | O produto está sem função   |
| Autonomia da prótese com bateria nova e totalmente carregada, à temperatura ambiente  | no mínimo 16 horas de caminhada ininterrupta<br>aprox. 2 dias com uma utilização média  |
| <b>Transformador</b>  |   |
| Código  | 757L16-4  |
| Tipo  | FW8001M/12  |
| Armazenamento e transporte na embalagem original  | -40 °C/-40 °F a +70 °C/+158 °F<br>10 % a 95 % de umidade relativa do ar, não condensante  |
| Armazenamento e transporte sem a embalagem  | -40 °C/-40 °F a +70 °C/+158 °F<br>10 % a 95 % de umidade relativa do ar, não condensante  |
| Operação  | 0 °C/+32 °F a +50 °C/+122 °F<br>no máx. 95 % de umidade relativa do ar<br>Pressão do ar: 70-106 kPa (até 3000 m sem compensação de pressão) |
| Tensão de entrada   | 100 V~ a 240 V~   |
| Frequência de rede  | 50 Hz a 60 Hz   |
| Tensão de saída   | 12 V ==   |
| <b>Carregador</b>   |   |
| Código  | 4E50*   |
| Armazenamento e transporte na embalagem original  | -25 °C/-13 °F a +70 °C/+158 °F  |
| Armazenamento e transporte sem a embalagem  | -25 °C/-13 °F a +70 °C/+158 °F<br>no máx. 93 % de umidade relativa do ar, não condensante   |

| <b>Carregador</b> |  |
|-------------------|--|
| Operação          | 0 °C/+32 °F a +40 °C/+104 °F<br>no máx. 93% de umidade relativa do ar, não condensante |
| Tensão de entrada | 12 V ==  |
| Vida útil         | 8 anos   |

| <b>App Cockpit</b>                 |  |
|------------------------------------|--|
| Código                             | Cockpit 4X441-V2=*   |
| Versão                             | a partir da versão 2.5.0   |
| Sistema operacional suportado      | Para informações sobre a compatibilidade com os terminais móveis e versões, consulte as indicações na respectiva loja online (por ex., Apple App Store, Google Play Store, ...). |
| Página de internet para o download | <a href="https://www.ottobock.com/cockpitapp">https://www.ottobock.com/cockpitapp</a>  |

## 16 Anexos

### 16.1 Símbolos utilizados

Fabricante



Parte aplicada do tipo BF



Cumprimento dos requisitos de acordo com a "FCC Part 15" (EUA)



Cumprimento dos requisitos de acordo com o "Radiocommunications Act" (AUS)



Radiação não ionizante



À prova de poeira, proteção contra imersão temporária



O módulo de radiofrequência Bluetooth do produto pode estabelecer uma conexão ao terminal móvel com os sistemas operacionais "iOS (iPhone, iPad, iPod,...)" e "Android"



Em alguns locais não é permitida a eliminação deste produto em lixo doméstico não seletivo. Uma eliminação contrária às respectivas disposições nacionais pode ter consequências nocivas ao meio ambiente e à saúde. Favor observar as indicações dos órgãos nacionais responsáveis pelos processos de devolução e coleta.



## Declaração de Conformidade de acordo com as diretrivas europeias aplicáveis

**SN**

Número de série (YYYY WW NNN)  
YYYY - Ano de fabricação  
WW - Semana de fabricação  
NNN - Número contínuo

**LOT**

Número de lote (PPPP YYYY WW)  
PPPP - Fábrica  
YYYY - Ano de fabricação  
WW - Semana de fabricação

**REF**

Número de artigo

**MD**

Dispositivo médico



Atenção, superfície quente

### 16.2 Estados operacionais/Sinais de erro

A prótese indica os estados operacionais e mensagens de erro através de sinais de bip e vibratórios.

#### 16.2.1 Sinalização dos estados operacionais

##### Carregador conectado/desconectado

| Sinal de bip | Sinal vibratório   | Ocorrência  |
|--------------|--------------------|---|
| 1 vez curto  | -                  | Carregador conectado ou carregador desconectado antes do início do modo de carregamento |
| -            | 3 vezes curto      | Modo de carregamento iniciado (3 segundos após a conexão do carregador)                 |
| 1 vez curto  | 1 vez antes do bip | Carregador desconectado após o início do modo de carregamento                           |

##### Comutação de modo

##### INFORMAÇÃO

No ajuste do parâmetro **Volume** para '0' no app Cockpit não há a emissão de sinais de bip (consulte a página 254).

| Sinal de bip | Sinal vibratório | Ação adicional executada                 | Ocorrência                                |
|--------------|------------------|--|---|
| 1 vez curto  | 1 vez curto      | Comutação de modo através do app Cockpit | Comutação de modo através do app Cockpit. |

| <b>Sinal de bip</b> | <b>Sinal vibratório</b> | <b>Ação adicional executada</b>  | <b>Ocorrência</b>                                |
|---------------------|-------------------------|--|--|
| 1 vez curto         | 1 vez curto             | Balanço com o antepé e, em seguida, mantido imóvel na posição de passada por 1 segundo                                   | Padrão de balanço detectado.                     |
| 1 vez curto         | 1 vez curto             | Membro inferior com a prótese posicionado junto ao membro inferior oposto, apoiado e mantido imóvel por aprox. 1 segundo | Comutação para o modo básico (Modo 1) executada. |
| 2 vezes curto       | 2 vezes curto           | Membro inferior com a prótese posicionado junto ao membro inferior oposto, apoiado e mantido imóvel por aprox. 1 segundo | Comutação para o MyMode 1 (Modo 2) executada.    |
| 3 vezes curto       | 3 vezes curto           | Membro inferior com a prótese posicionado junto ao membro inferior oposto, apoiado e mantido imóvel por aprox. 1 segundo | Comutação para o MyMode 2 (Modo 3) executada.    |

## 16.2.2 Sinais de aviso/erro

### Erro durante a utilização

| <b>Sinal de bip</b> | <b>Sinal vibratório</b>                        | <b>Ocorrência</b>   | <b>Ação necessária</b>  |
|---------------------|--|---|---|
| -                   | 1 vez longo em intervalos de aprox. 5 segundos | Sistema hidráulico superaquecido  | Reducir a atividade.  |
| -                   | 3 vezes longo                                  | Estado de carga inferior a 25%  | Carregar a bateria dentro de um período previsível.                                   |
| -                   | 5 vezes longo                                  | Estado de carga inferior a 15%  | Carregar a bateria imediatamente, pois o produto será desligado após o próximo sinal. |
| 10 vezes longo      | 10 vezes longo                                 | Estado de carga 0%<br>Após os sinais de bip e vibratório, ocorre uma comutação para o modo de bateria vazia com o desligamento subsequente. | Carregar a bateria.   |

| Sinal de bip   | Sinal vibratório   | Ocorrência   | Ação necessária   |
|----------------|--|--|---|
| 30 vezes longo | 1 vez longo, 1 vez curto com repetição a cada 3 segundos | <b>Erro grave / Sinalização do modo de segurança ativado</b><br>por ex., um ou mais sensores não estão operacionais.   | A marcha é possível com limitações. A resistência à flexão/extensão possivelmente alterada deve ser considerada.<br>Tentar repor esse erro através da conexão/desconexão do carregador. O carregador deve permanecer conectado por no mínimo 5 segundos antes da desconexão.<br>Se o erro persistir, não é permitido continuar a utilização do produto. O produto tem que ser verificado imediatamente por um técnico ortopédico. |
| -              | contínuo   | <b>Falha total</b><br>O controle eletrônico não é mais possível. Modo de segurança ativo ou estado indefinido das válvulas. Comportamento indefinido do produto. | Tentar repor esse erro através da conexão/desconexão do carregador. Se o erro persistir, não é permitido continuar a utilização do produto. O produto tem que ser verificado imediatamente por um técnico ortopédico.   |

#### Erro durante o carregamento do produto

| LED no transformador | LED no carregador | Erro  | Passos para solução   |
|----------------------|-------------------|---|---|
| ○                    | ○ ○               | Adaptador de plugues específico de país não está encaixado completamente no transformador | Verificar se o adaptador de plugues específico de país está encaixado completamente no transformador. |
|                      |                   | Tomada não funciona   | Testar a tomada com outro aparelho elétrico.  |
|                      |                   | Transformador com defeito   | O carregador e o transformador devem ser verificados pela assistência técnica autorizada Ottobock.    |
| ●                    | ○ ○               | Conexão do carregador com o transformador interrompida                                    | Verificar se o conector do cabo de carregamento está encaixado completamente no carregador.           |
|                      |                   | Carregador com defeito  | O carregador e o transformador devem ser verificados pela assistência técnica autorizada Ottobock.    |

| <b>LED no transformador</b> | <b>LED no carregador</b> | <b>Erro</b>   | <b>Passos para solução</b>  |
|-----------------------------|--------------------------|---|---|
|                             |                          | Bateria está carregada completamente (ou a conexão com o produto foi interrompida). | <p>Observar o sinal de confirmação para diferenciar.</p> <p>Na conexão ou desconexão do carregador, é realizado um autoteste, que é confirmado com um sinal de bip/sinal vibratório.</p> <p>Quando este sinal for emitido, a bateria estará completamente carregada.</p> <p>Se não houver a emissão do sinal, a conexão com o produto foi interrompida.</p> <p>Em caso de interrupção da conexão com o produto, o produto, o carregador e o transformador devem ser verificados pela assistência técnica autorizada Ottobock.</p> |

| <b>Sinal de bip</b>   | <b>Erro</b>  | <b>Passos para solução</b>   |
|---|--|--|
| 4 vezes curto em intervalos de aprox. 20 segundos. (sem interrupções) | Carregamento da bateria fora da faixa de temperatura permitida | Verificar se foram cumpridas as condições ambientais especificadas para o carregamento da bateria (consulte a página 263). |

### 16.2.3 Mensagens de erro no estabelecimento da conexão com o app Cockpit

| <b>Mensagem de erro</b>  | <b>Causa</b>   | <b>Resolução</b>  |
|--|--|---|
| <b>Módulo estava conectado com outro dispositivo. Estabelecer a conexão?</b> | O módulo estava conectado com um outro terminal.   | Para desligar a conexão original, tocar no botão " <b>OK</b> ".<br>Se você não quiser desligar a conexão original, toque no botão " <b>Cancelar</b> ".  |
| <b>Mudança de modo faihou</b>  | Enquanto o módulo estava em movimento (por ex., durante a caminhada) houve uma tentativa de trocar para outro MyMode | Por motivos de segurança, só é permitido trocar de MyMode com o módulo imóvel, por ex., de pé ou sentado.   |
|  | Uma conexão atual com o módulo foi interrompida  | Verificar os seguintes pontos: <ul style="list-style-type: none"> <li>Distância entre o módulo e o terminal</li> <li>Estado de carga da bateria do módulo</li> <li>O Bluetooth do módulo está ligado? (Ligar/desligar o Bluetooth do módulo)</li> <li>Segurar o módulo com a sola do pé virada para cima, para fazê-lo "visível" por 2 minutos.</li> <li>Foi selecionado o módulo correto dentre os vários que estavam salvos?</li> </ul> |

## 16.2.4 Sinais do estado

### Carregador conectado

| LED no transformador | LED no carregador | Ocorrência                              |
|----------------------|-------------------|---|
|                      |                   | Transformador e carregador operacionais |

### Carregador desconectado

| Sinal de bip  | Sinal vibratório | Ocorrência   |
|---------------|------------------|--|
| 1 vez curto   | 1 vez curto      | Autoteste concluído com êxito. Produto está operacional.   |
| 3 vezes curto | -                | Aviso de manutenção<br>Efetuar novamente um autoteste conectando/desconectando o carregador. Se o bip soar novamente, recomendamos procurar um técnico ortopédico dentro de um período previsível. Se necessário, ele enviará o produto à assistência técnica autorizada Ottobock.<br>A utilização é possível sem limitações. Entretanto, é possível que a saída de sinais vibratórios não ocorra. |
| -             | -                | Efetuar novamente um autoteste conectando/desconectando o carregador. Se o sinal de bip e/ou vibratório não soar após conectar/desconectar novamente o carregador, o produto deve ser verificado pelo técnico ortopédico Ottobock.   |

### Estado da carga da bateria

| Carregador |   |
|------------|---|
|            | Bateria está sendo carregada, estado da carga inferior a 50%  |
|            | Bateria está sendo carregada, estado da carga superior a 50%  |
|            | Bateria está carregada completamente (ou a conexão com o produto foi interrompida).<br>Observar o sinal de confirmação para diferenciar.<br>Na conexão ou desconexão do carregador, é realizado um autoteste, que é confirmado com um sinal de bip/sinal vibratório.<br>Quando este sinal for emitido, a bateria estará completamente carregada.<br>Se não houver a emissão do sinal, a conexão com o produto foi interrompida. |

## 16.3 Diretrizes e declaração do fabricante

### 16.3.1 Ambiente eletromagnético

Este produto foi concebido para a operação nos seguintes ambientes eletromagnéticos:

- Operação em uma instalação profissional de serviços de saúde (por ex., hospital, etc.)
- Operação na área de cuidados médicos domésticos (por ex., utilização em casa, utilização ao ar livre)

Observe as indicações de segurança no capítulo "Indicações sobre a permanência em determinadas áreas" (consulte a página 239).

## Emissões eletromagnéticas

| <b>Medições de interferências</b>                                  | <b>Conformidade</b>                             | <b>Ambiente eletromagnético - Diretriz</b>   |
|--|---|--|
| Emissões de RF conforme a CISPR 11                                 | Grupo 1 / classe B                              | O produto utiliza energia de RF exclusivamente para seu funcionamento interno. Portanto, suas emissões de RF são muito baixas, sendo improvável que causem interferências em aparelhos eletrônicos vizinhos. |
| Correntes harmônicas conforme a IEC 61000-3-2                      | não utilizável - a potência está abaixo de 75 W | -  |
| Flutuações de tensão/cintilação (flicker) conforme a IEC 61000-3-3 | O produto cumpre os requisitos padrão.          | -  |

## Imunidade eletromagnética

| <b>Fenômeno</b>  | <b>Norma básica de compatibilidade eletromagnética ou método de teste</b> | <b>Nível de teste de imunidade</b>  |
|--|---|---|
| Descarga de eletricidade estática                                | IEC 61000-4-2   | $\pm 8$ kV Contato<br>$\pm 2$ kV, $\pm 4$ kV, $\pm 8$ kV, $\pm 15$ kV ar,   |
| campos eletromagnéticos de alta frequência                       | IEC 61000-4-3   | 10 V/m<br>80 MHz a 2,7 GHz<br>80 % AM a 1 kHz   |
| Campos magnéticos com frequências energéticas nominais           | IEC 61000-4-8   | 30 A/m<br>50 Hz ou 60 Hz  |
| Transitórios elétricos rápidos/trens de pulsos "bursts"          | IEC 61000-4-4   | $\pm 2$ kV<br>100 kHz Frequência de repetição   |
| Surtos de tensão Cabo a cabo                                     | IEC 61000-4-5   | $\pm 0,5$ kV, $\pm 1$ kV  |
| Perturbações conduzidas, induzidas por campos de alta frequência | IEC 61000-4-6   | 3 V<br>0,15 MHz a 80 MHz<br>6 V em faixas de frequência ISM e de radioamadorismo entre 0,15 MHz e 80 MHz<br>80 % AM a 1 kHz                           |
| Quedas de tensão   | IEC 61000-4-11  | 0 % $U_T$ ; 1/2 ciclo<br>a 0, 45, 90, 135, 180, 225, 270 e 315 graus<br>0 % $U_T$ ; 1 ciclo<br>e<br>70 % $U_T$ ; 25/30 ciclos<br>Monofásico: a 0 grau |
| Interrupções de tensão   | IEC 61000-4-11  | 0 % $U_T$ ; 250/300 ciclos  |

**Imunidade perante dispositivos de comunicação sem fio**

| Frequência de teste [MHz] | Faixa de frequência [MHz] | Serviço de rádio   | Modulação                               | Potência máxima [W] | Distância [m] | Nível de teste de imunidade [V/m] |
|---------------------------|---------------------------|--|---|---------------------|---------------|-----------------------------------|
| 385                       | 380 a 390                 | TETRA 400  | Modulação por pulso 18 Hz               | 1,8                 | 0,3           | 27                                |
| 450                       | 430 a 470                 | GMRS 460, FRS 460  | FM $\pm 5$ kHz de desvio 1 kHz senoidal | 1,8                 | 0,3           | 28                                |
| 710                       | 704 a 787                 | Faixa LTE 13, 17   | Modulação por pulso 217 Hz              | 0,2                 | 0,3           | 9                                 |
| 745                       |                           |  |   |                     |               |                                   |
| 780                       |                           |  |   |                     |               |                                   |
| 810                       | 800 a 960                 | GSM 800/90-0, TETRA 800, iDEN 820, CDMA 850, GSM 800/90-0, Faixa LTE 5 | Modulação por pulso 18 Hz               | 2                   | 0,3           | 28                                |
| 870                       |                           |  |   |                     |               |                                   |
| 930                       |                           |  |   |                     |               |                                   |
| 1720                      | 1700 a 1990               | GSM 1800; CDMA 1900; GSM 1900; DECT; Faixa LTE 1, 3, 4, 25; UMTS       | Modulação por pulso 217 Hz              | 2                   | 0,3           | 28                                |
| 1845                      |                           |  |   |                     |               |                                   |
| 1970                      |                           |  |   |                     |               |                                   |
| 2450                      | 2400 a 2570               | Bluetooth WLAN 802.1-1 b/g/n, RFID 2450 Faixa LTE 7                    | Modulação por pulso 217 Hz              | 2                   | 0,3           | 28                                |
| 5240                      | 5100 a 5800               | WLAN 802.1-1 a/n   | Modulação por pulso 217 Hz              | 0,2                 | 0,3           | 9                                 |
| 5500                      |                           |  |   |                     |               |                                   |
| 5785                      |                           |  |   |                     |               |                                   |

|          |   |             |
|----------|---|-------------|
| <b>1</b> | <b>Voorwoord.....</b>   | <b>.276</b> |
| <b>2</b> | <b>Productbeschrijving .....</b>  | <b>.276</b> |
| 2.1      | Constructie .....   | .276        |
| 2.2      | Functie .....   | .276        |
| <b>3</b> | <b>Gebruiksdoel.....</b>  | <b>.277</b> |
| 3.1      | Gebruiksdoel .....  | .277        |
| 3.2      | Gebruiksvoorraarden .....   | .277        |
| 3.3      | Indicaties .....  | .277        |
| 3.4      | Contra-indicaties .....   | .277        |
| 3.4.1    | Absolute contra-indicaties.....   | .277        |
| 3.5      | Kwalificatie .....  | .277        |
| <b>4</b> | <b>Veiligheid .....</b>   | <b>.279</b> |
| 4.1      | Betekenis van de gebruikte waarschuwingssymbolen.....   | .279        |
| 4.2      | Oppbouw van de veiligheidsvoorschriften .....   | .279        |
| 4.3      | Algemene veiligheidsvoorschriften .....   | .279        |
| 4.4      | Aanwijzingen voor de stroomvoorziening/het laden van de accu.....                             | .281        |
| 4.5      | Instructies voor de acculader/laadadapter.....  | .282        |
| 4.6      | Aanwijzingen voor het verblijf in bepaalde omgevingen .....                                   | .282        |
| 4.7      | Aanwijzingen voor het gebruik .....   | .284        |
| 4.8      | Aanwijzingen over de veiligheidsmodi.....   | .286        |
| 4.9      | Aanwijzingen voor het gebruik in combinatie met een osseo-geïntegreerd implantaatsysteem..... | .286        |
| 4.10     | Aanwijzingen voor het gebruik van een mobiel eindapparaat met de Cockpit App .....            | .287        |
| <b>5</b> | <b>Inhoud van de levering en toebehoren .....</b>   | <b>.287</b> |
| 5.1      | Inhoud van de levering .....  | .287        |
| 5.2      | Accessoires .....   | .288        |
| <b>6</b> | <b>Accu laden .....</b>   | <b>.288</b> |
| 6.1      | Netvoeding en acculader aansluiten .....  | .288        |
| 6.2      | Accu van de prothese laden .....  | .289        |
| 6.3      | Weergave van de actuele laadtoestand .....  | .289        |
| 6.3.1    | Weergave van de laadtoestand zonder extra apparatuur .....                                    | .289        |
| 6.3.2    | Weergave van de actuele laadtoestand via de Cockpit App.....                                  | .290        |
| <b>7</b> | <b>Cockpit App .....</b>  | <b>.290</b> |
| 7.1      | Systeemvereisten.....   | .291        |
| 7.2      | Cockpit App en prothesecomponent voor het eerst met elkaar verbinden.....                     | .291        |
| 7.2.1    | Cockpit App voor het eerst starten .....  | .291        |
| 7.3      | Bedieningselementen van de Cockpit App .....  | .292        |
| 7.3.1    | Navigatiemenu van de Cockpit App.....   | .293        |
| 7.4      | Prothesecomponenten beheren .....   | .293        |
| 7.4.1    | Prothesecomponent toevoegen .....   | .293        |
| 7.4.2    | Prothesecomponent verwijderen .....   | .294        |
| 7.4.3    | Prothesecomponent verbinden met verschillende mobiele apparaten .....                         | .294        |

|           |  |             |
|-----------|--|-------------|
| <b>8</b>  | <b>Gebruik .....</b>                                       | <b>.295</b> |
| 8.1       | Bewegingspatronen in de basismodus (modus 1) .....         | .295        |
| 8.1.1     | Staan .....  | .295        |
| 8.1.1.1   | Stafunctie .....   | .295        |
| 8.1.2     | Lopen .....  | .296        |
| 8.1.3     | Gaan zitten .....  | .296        |
| 8.1.4     | Zitten .....   | .296        |
| 8.1.4.1   | Zitfunctie .....   | .296        |
| 8.1.5     | Opstaan .....  | .296        |
| 8.1.6     | Trap op lopen.....   | .297        |
| 8.1.7     | Trap af lopen.....   | .297        |
| 8.1.8     | Hellingbaan af lopen .....                                 | .298        |
| 8.1.9     | Vlakke treden af lopen .....                               | .298        |
| 8.1.10    | Knien .....  | .298        |
| 8.2       | Prothese-instellingen wijzigen.....                        | .298        |
| 8.2.1     | Prothese-instellingen wijzigen met de Cockpit App .....    | .299        |
| 8.2.2     | Overzicht van de instelparameters in de basismodus.....    | .299        |
| 8.2.3     | Overzicht van de instelparameters in de MyModes.....       | .300        |
| 8.3       | Bluetooth van de prothese in-/uitschakelen .....           | .301        |
| 8.3.1     | Bluetooth uit-/inschakelen met de Cockpit App .....        | .301        |
| 8.4       | Status van de prothese oproepen .....                      | .302        |
| 8.4.1     | Status opvragen via de Cockpit App .....                   | .302        |
| 8.4.2     | Statusweergave in der Cockpit App .....                    | .302        |
| 8.5       | Diepslaapmodus .....                                       | .302        |
| 8.5.1     | Diepslaapmodus via de Cockpit App in-/uitschakelen .....   | .302        |
| <b>9</b>  | <b>MyModes .....</b>                                       | <b>.302</b> |
| 9.1       | Omschakelen naar de MyModes met de Cockpit App .....       | .303        |
| 9.2       | Omschakelen naar de MyModes met bewegingspatronen.....     | .303        |
| 9.3       | Vanuit een MyMode terug schakelen naar de basismodus ..... | .304        |
| <b>10</b> | <b>Aanvullende operationele toestanden (modi) .....</b>    | <b>.305</b> |
| 10.1      | Accu-leeg-modus.....                                       | .305        |
| 10.2      | Modus tijdens het laden van de prothese .....              | .305        |
| 10.3      | Veiligheidsmodus .....                                     | .305        |
| 10.4      | Hogetemperatuurmodus .....                                 | .305        |
| <b>11</b> | <b>Opbergen en ontluchten.....</b>                         | <b>.306</b> |
| <b>12</b> | <b>Reiniging .....</b>                                     | <b>.306</b> |
| <b>13</b> | <b>Onderhoud .....</b>                                     | <b>.306</b> |
| <b>14</b> | <b>Juridische informatie .....</b>                         | <b>.306</b> |
| 14.1      | Aansprakelijkheid .....                                    | .306        |
| 14.2      | Handelsmerken .....  | .307        |
| 14.3      | CE-conformiteit .....                                      | .307        |
| 14.4      | Lokale juridische informatie .....                         | .307        |
| <b>15</b> | <b>Technische gegevens .....</b>                           | <b>.307</b> |

|           |  |            |
|-----------|--|------------|
| <b>16</b> | <b>Bijlagen .....</b>  | <b>309</b> |
| 16.1      | Gebruikte symbolen .....   | .309       |
| 16.2      | Operationele status/foutsignalen.....                            | .310       |
| 16.2.1    | Statusmeldingen.....   | .311       |
| 16.2.2    | Waarschuwing-/foutsignalen .....                                 | .311       |
| 16.2.3    | Foutmeldingen bij de verbindingsoopbouw met de Cockpit App ..... | .314       |
| 16.2.4    | Statussignalen.....  | .314       |
| 16.3      | Richtlijnen en fabrikantenverklaring .....                       | .315       |
| 16.3.1    | Elektromagnetische omgeving .....                                | .315       |

# 1 Voorwoord

## INFORMATIE

Datum van de laatste update: 2022-02-24

- ▶ Lees dit document aandachtig door voordat u het product in gebruik neemt en neem de veiligheidsinstructies in acht.
- ▶ Laat u door een vakspecialist uitleggen hoe u veilig met het product moet omgaan.
- ▶ Neem contact op met een vakspecialist wanneer u vragen hebt over het product of wanneer er zich problemen voordoen.
- ▶ Meld elk ernstige incident dat in samenhang met het product optreedt aan de fabrikant en de verantwoordelijke instantie in uw land. Dat geldt met name bij een verslechtering van de gezondheidstoestand.
- ▶ Bewaar dit document.

Het product "C-Leg 3C98-3\*, 3C88-3\*" wordt hierna product, prothese, kniescharnier of prothesecomponent genoemd.

Deze gebruiksaanwijzing geeft u belangrijke informatie over het gebruik van dit product, het instellen ervan en de omgang ermee.

Neem het product uitsluitend in gebruik zoals aangegeven in de begeleidende documenten.

## 2 Productbeschrijving

### 2.1 Constructie

Het product bestaat uit de volgende componenten:



1. Kniekop met proximale aansluitmogelijkheid (piramideadapter of Schroefdraad)
2. Led (blauw) voor het weergeven van de Bluetooth-verbinding
3. Buigaanslagen 8° (bij levering al gemonterd)
4. Accu en afdekken
5. Hydraulische eenheid
6. Afdekking van de laadbus
7. Laadbus
8. Distale buisklembouten

### 2.2 Functie

Het product heeft een microprocessorgestuurde stand- en zwaafase.

Op basis van de meetwaarden van een geïntegreerd sensorsysteem stuurt de microprocessor een hydraulische eenheid aan die het dempingsgedrag van het product beïnvloedt.

De sensorgegevens worden 100 keer per seconde geactualiseerd en geanalyseerd. Daardoor wordt het gedrag van het product dynamisch en in real time aangepast aan de actuele bewegingssituatie (gangfase).

Dankzij de microprocessorgestuurde stand- en zwaafase kan het product worden aangepast aan uw individuele behoeften.

Hiervoor wordt het product door een vakspecialist met speciale software ingesteld.

Het product beschikt over MyModes voor het uitvoeren van specifieke bewegingen (bijv. langlauf, ...). Deze worden met de instelsoftware door de orthopedisch instrumentmaker vooraf inge-

steld en kunnen met speciale bewegingspatronen en met de Cockpit App worden geactiveerd (zie pagina 302).

Bij een storing in het product maakt de veiligheidsmodus een beperkte functionaliteit mogelijk. Hiervoor worden er door het product vooraf gedefinieerde weerstandsparameters ingesteld (zie pagina 305).

De accu-leeg-modus maakt het mogelijk veilig te lopen, wanneer de accu leeg is. Hiervoor worden er door het product vooraf gedefinieerde weerstandsparameters ingesteld (zie pagina 305).

### **De microprocessorgestuurde hydraulische eenheid biedt de volgende voordelen:**

- benadering van het fysiologische gangbeeld;
- zekerheid bij het staan en lopen;
- aanpassing van de producteigenschappen aan verschillende ondergronden, hellingsgraden, loopsituaties en loopsnelheden.

## **3 Gebruiksdoel**

### **3.1 Gebruiksdoel**

Het product mag **uitsluitend** worden gebruikt als onderdeel van uitwendige prothesen voor de onderste ledematen.

### **3.2 Gebruiksvoorraarden**

Het product is ontwikkeld voor het verrichten van dagelijkse activiteiten en mag niet worden gebruikt voor bijzondere activiteiten. Dergelijke activiteiten zijn bijvoorbeeld extreme sporten (freestyle klimmen, parachutespringen, paragliding, enz.).

Voor de toegestane omgevingscondities verwijzen wij u naar de technische gegevens (zie pagina 307).

Het product is **uitsluitend** bedoeld voor gebruik door **één** persoon. Het product is door de fabrikant niet goedgekeurd voor gebruik door een tweede persoon.

Onze componenten functioneren optimaal, wanneer ze worden gecombineerd met geschikte componenten, geselecteerd op basis van lichaamsgewicht en mobiliteitsgraad, die identificeerbaar zijn met onze MOBIS classificatie-informatie en beschikken over de passende modulaire verbindingselementen.



Het product wordt aanbevolen voor mobiliteitsgraad 2 (personen die zich beperkt buitenhuis kunnen verplaatsen), mobiliteitsgraad 3 (personen die zich onbeperkt buitenhuis kunnen verplaatsen) en mobiliteitsgraad 4 (personen die zich onbeperkt buitenhuis kunnen verplaatsen en bijzonder hoge eisen stellen). Goedgekeurd tot een lichaamsgewicht van **max. 136 kg**.

### **3.3 Indicaties**

- Voor gebruikers met een knie-exarticulatie, bovenbeenamputatie of heupexarticulatie
- Bij unilaterale of bilaterale amputatie
- Patiënten met een dysmelie bij wie de conditie van de stump overeenkomt met die na een knie-exarticulatie, bovenbeenamputatie of heupexarticulatie.
- De gebruiker moet fysiek en mentaal in staat zijn optische/akoestische signalen en/of mechanische trillingen waar te nemen.

### **3.4 Contra-indicaties**

#### **3.4.1 Absolute contra-indicaties**

- Lichaamsgewicht van meer dan 136 kg

### **3.5 Kwalificatie**

Het product mag alleen worden toegepast door vakspecialisten die bij Ottobock een speciale opleiding hebben gevolgd en daartoe op basis van die opleiding geautoriseerd zijn.

Als het product wordt aangesloten op een osseo-geïntegreerd implantaatsysteem, moet de vakspecialist ook geautoriseerd zijn voor het aansluiten van het product op het osseo-geïntegreerde implantaatsysteem.

## 4 Veiligheid

### 4.1 Betekenis van de gebruikte waarschuwingssymbolen

|                     |   |
|---------------------|---|
| <b>WAARSCHUWING</b> | Waarschuwing voor mogelijke ernstige ongevallen- en letselrisico's. |
| <b>VOORZICHTIG</b>  | Waarschuwing voor mogelijke ongevallen- en letselrisico's.          |
| <b>LET OP</b>       | Waarschuwing voor mogelijke technische schade.                      |

### 4.2 Opbouw van de veiligheidsvoorschriften

#### **WAARSCHUWING**

##### **In de kop wordt de bron en/of de aard van het gevaar vermeld**

De inleiding beschrijft de gevolgen van niet-naleving van het veiligheidsvoorschrift. Bij meer dan één gevolg worden deze gevolgen gekenschetst als volgt:

- > bijv.: gevolg 1 bij veronachtzaming van het gevaar
- > bijv.: gevolg 2 bij veronachtzaming van het gevaar
- Met dit symbool wordt aangegeven wat er moet worden gedaan om het gevaar af te wenden.

### 4.3 Algemene veiligheidsvoorschriften

#### **WAARSCHUWING**

##### **Niet-naleving van de veiligheidsvoorschriften**

Persoonlijk letsel/productschade door gebruik van het product in bepaalde situaties.

- Neem de in dit begeleidende document vermelde veiligheidsvoorschriften en voorzorgsmaatregelen in acht.

#### **WAARSCHUWING**

##### **Gebruik van de prothese bij het besturen van een voertuig**

Ongeval door onverwacht gedrag van de prothese als gevolg van verandering van het dempingsgedrag.

- Houd u altijd aan de nationale wettelijke voorschriften voor het besturen van voertuigen met de prothese en laat vanwege het verzekeringsrecht door een daartoe geautoriseerde instantie controleren en bevestigen dat u een voertuig mag besturen.
- Neem de nationale wettelijke voorschriften voor aanpassingen van het voertuig in acht. Houd hierbij rekening met de aard van de orthese.
- Het been waaraan de prothese wordt gedragen, mag niet worden gebruikt voor het besturen van een voertuig of onderdelen daarvan (bijv. koppelingspedaal, rempedaal, gaspedaal, ...).

#### **WAARSCHUWING**

##### **Gebruik van een beschadigde netvoeding, adapterstekker of acculader**

Elektrische schok door aanraking van vrijliggende, spanningvoerende delen.

- Open de netvoeding, adapterstekker of acculader niet.
- Stel de netvoeding, adapterstekker en acculader niet bloot aan extreme belasting.
- Vervang een beschadigde netvoeding, adapterstekker of acculader onmiddellijk.

## **⚠ VOORZICHTIG**

### **Veronachtzaming van de waarschuwing-/foutsignalen**

Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van verandering van het dempingsgedrag.

- ▶ De waarschuwing-/foutsignalen (zie pagina 311) en de in overeenstemming daarmee gewijzigde instelling van de demping moeten in acht worden genomen.

## **⚠ VOORZICHTIG**

### **Wijziging van het product of componenten op eigen initiatief**

Vallen door breuk van dragende delen of een storing in de werking van het product.

- ▶ Met uitzondering van de in deze gebruiksaanwijzing beschreven werkzaamheden mag u niets aan het product wijzigen.
- ▶ Werkzaamheden aan de accu mogen uitsluitend worden uitgevoerd door vakspecialisten van Ottobock die daarvoor zijn opgeleid en daartoe zijn geautoriseerd (niet zelf vervangen).
- ▶ Het product mag alleen worden geopend en gerepareerd resp. beschadigde componenten mogen uitsluitend worden gerepareerd door medewerkers van Ottobock die daarvoor zijn opgeleid en daartoe zijn geautoriseerd.

## **⚠ VOORZICHTIG**

### **Mechanische belasting van het product**

- > Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van een storing in de werking.
- > Vallen door breuk van dragende delen.
- > Huidirritaties door defecten aan de hydraulische eenheid waarbij er vloeistof naar buiten komt.
- ▶ Stel het product niet bloot aan mechanische trillingen of schokken.
- ▶ Controleer het product telkens voor gebruik op zichtbare beschadigingen.

## **⚠ VOORZICHTIG**

### **Gebruik van het product bij een te geringe accucapaciteit**

Vallen door onverwacht gedrag van de prothese als gevolg van verandering van het dempingsgedrag.

- ▶ Controleer voor gebruik de actuele laadtoestand en laad de prothese zo nodig op.
- ▶ Houd er rekening mee dat de gebruiksduur van het product bij een lage omgevingstemperatuur en bij gebruik van een oudere accu verkort kan zijn.

## **⚠ VOORZICHTIG**

### **Klemgevaar in de buigzone van het scharnier**

Verwondingen door het klemmen van lichaamsdelen.

- ▶ Let op dat u bij het buigen van het scharnier met uw vingers en andere lichaamsdelen en met weke delen van de stomp uit de buurt van deze zone blijft.

## **⚠ VOORZICHTIG**

### **Binnendringen van vuil en vocht in het product**

- > Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van een storing in de werking.
- > Vallen door breuk van dragende delen.
- ▶ Zorg ervoor dat er geen vaste deeltjes of vreemde voorwerpen in het product binnendringen.

- ▶ Het kniescharnier is weerbestendig, maar niet corrosiebestendig. Daarom mag het kniescharnier niet in aanraking komen met zout water, chloorwater of andere oplossingen (bijv. zeep of douchegel of lichaams- en/of wondvocht). Gebruik het kniescharnier niet onder extreme condities: duik er bijvoorbeeld niet mee en spring er niet mee in het water. Het kniescharnier is niet geschikt om gedurende langere tijd in het water gebruikt of ondergedompeld te worden.
- ▶ Verwijder de Protector (indien aanwezig) na contact met water en houd de prothese ondersteboven tot het water uit het kniescharnier/de buisadapter is weggelopen. Droog het kniescharnier en de componenten af met een pluisvrije doek en laat de componenten aan de lucht volledig drogen.
- ▶ Als het kniescharnier of de buisadapter in aanraking komt met **zout water, chloorwater of andere oplossingen** (bijv. zeep of douchegel resp. lichaams- en/of wondvocht), verwijder de Protector (indien aanwezig) dan **onmiddellijk en reinig het kniescharnier**. Spoel het kniescharnier, de buisadapter en de Protector hiervoor af met zoet water en laat ze drogen.
- ▶ Als er na het drogen een storing in de werking optreedt, moeten het kniescharnier en de buisadapter bij een geautoriseerde Ottobock servicewerkplaats worden gecontroleerd. Contactpersoon is de orthopedisch instrumentmaker.
- ▶ Het kniescharnier is niet beschermd tegen het binnendringen van waterstralen en stoom.

### VOORZICHTIG

#### **Slijtageverschijnselen aan de productcomponenten**

Vallen door beschadiging of een storing in de werking van het product.

- ▶ Met het oog op uw eigen veiligheid en het behoud van de bedrijfszekerheid en garantie moeten er regelmatig service-inspecties (onderhoudsbeurten) plaatsvinden.

### VOORZICHTIG

#### **Gebruik van niet-toegestane accessoires**

- > Val door een storing in de werking van het product als gevolg van een verminderde storingsbestendigheid.
- > Storing van andere elektronische apparaten door verhoogde afstraling.
- ▶ Combineer het product alleen met de accessoires, signaalomvormers en kabels die staan vermeld in het hoofdstuk "Inhoud van de levering" (zie pagina 287) en "Accessoires" (zie pagina 288).

### **LET OP**

#### **Verkeerd onderhoud van het product**

Beschadiging van het product door gebruik van verkeerde reinigingsmiddelen.

- ▶ Reinig het product uitsluitend met een vochtige doek (zoet water).

## **4.4 Aanwijzingen voor de stroomvoorziening/het laden van de accu**

### VOORZICHTIG

#### **Laden van het product tijdens het dragen**

- > Vallen door lopen en blijven hangen aan de aangesloten acculader.
- > Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van verandering van het dempingsgedrag.
- ▶ Doe het product met het oog op uw veiligheid vóór het laden altijd af.

## **VOORZICHTIG**

### **Laden van het product met beschadigde netvoeding/acculader/laadkabel/laadadapter**

Vallen door onverwacht gedrag van het product door een ontoereikende laadfunctie.

- ▶ Controleer voor gebruik de netvoeding/acculader/laadkabel/laadadapter op beschadiging.
- ▶ Vervang een beschadigde netvoeding/acculader/laadkabel/laadadapter.

## **LET OP**

### **Gebruik van een verkeerde netvoeding/acculader/laadadapter**

Beschadiging van het product door een verkeerde spanning, stroom en/of polariteit.

- ▶ Gebruik alleen netvoedingen/acculaders/laadapters die door Ottobock voor dit product zijn goedgekeurd (zie de gebruiksaanwijzingen en catalogi).

## **LET OP**

### **Mechanische belasting van de netvoeding/acculader/laadadapter**

Het laden gaat niet goed als gevolg van een storing in de werking.

- ▶ Stel de netvoeding/acculader/laadadapter niet bloot aan mechanische trillingen of schokken.
- ▶ Controleer de netvoeding/acculader/laadadapter telkens voor gebruik op zichtbare beschadigingen.

## **LET OP**

### **Gebruik van de netvoeding/acculader/laadadapter buiten het toegestane temperatuurgebied**

Het laden gaat niet goed als gevolg van een storing in de werking.

- ▶ Gebruik de netvoeding/acculader/laadadapter voor het laden alleen in het toegestane temperatuurgebied. Wat het toegestane temperatuurgebied is, kunt u vinden in het hoofdstuk "Technische gegevens" (zie pagina 307).

## **4.5 Instructies voor de acculader/laadadapter**

## **LET OP**

### **Binnendringen van vuil en vocht in het product**

Het laden gaat niet goed als gevolg van een storing in de werking.

- ▶ Zorg ervoor dat er geen vaste deeltjes of vocht in het product binnendringen.

## **LET OP**

### **Wijziging of modificatie van de acculader/laadadapter op eigen initiatief**

Het laden gaat niet goed als gevolg van een storing in de werking.

- ▶ Laat het product uitsluitend wijzigen en modificeren door deskundig personeel van Ottobock dat daarvoor is opgeleid en daartoe is geautoriseerd.

## **4.6 Aanwijzingen voor het verblijf in bepaalde omgevingen**

## **VOORZICHTIG**

### **Te kleine afstand tot HF-communicatieapparaten (bijv. mobiele telefoons, Bluetooth-apparaten, wifi-apparaten)**

Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van een storing in de interne data-communicatie.

- Daarom wordt geadviseerd om minimaal 30 cm afstand te houden van HF-communicatieapparaten.

### **VOORZICHTIG**

#### **Gebruik van het product op zeer korte afstand tot andere elektronische apparatuur**

Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van een storing in de interne data-communicatie.

- Breng het product tijdens het gebruik niet direct in de buurt van andere elektronische apparaten.
- Stapel het product niet op andere elektronische apparaten wanneer het in gebruik is.
- Wanneer niet kan worden voorkomen dat er verschillende elektronische apparaten tegelijkertijd in gebruik zijn, moet het product geobserveerd worden. Controleer bovendien het beoogde gebruik.

### **VOORZICHTIG**

#### **Verblijf in de buurt van sterke magnetische en elektrische storingsbronnen (bijv. diefstalbeveiligingssystemen en metaaldetectoren)**

Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van een storing in de interne data-communicatie.

- Blijf zoveel mogelijk uit de buurt van zowel zichtbare als verborgen diefstalbeveiligingssystemen bij de in- en uitgangen van winkels, metaaldetectoren/bodyscanners voor personen (bijv. op luchthavens) en andere sterke magnetische en elektrische storingsbronnen (bijv. hoogspanningsleidingen, zenders, transformatorstations, ...).  
Mocht dit niet mogelijk zijn, zorg er dan in ieder geval voor dat u zich bij het lopen en staan aan iets of iemand vasthoudt (bijv. aan een trapleuning of een persoon die u ondersteunt).
- Houd bij het passeren van diefstalbeveiligingssystemen, bodyscanners en metaaldetectoren rekening met onverwachte veranderingen in het dempingsgedrag van het product.
- Let in het algemeen wanneer zich elektronische of magnetische apparaten direct in de buurt bevinden, op onverwachte veranderingen in het dempingsgedrag van het product.

### **VOORZICHTIG**

#### **Betreden van een ruimte of zone met sterke magnetische velden (bijv. MRI-scanners, ...)**

- > Vallen door een onverwachte beperking in de bewegingsomvang van het product als gevolg van het hechten van metalen voorwerpen aan de gemagnetiseerde componenten.
- > Onherstelbare beschadiging van het product als gevolg van de inwerking van het sterke magnetische veld.
- Verwijder het product bij het betreden van een ruimte of zone met sterke magnetische velden en berg het product op buiten deze ruimte of zone.
- Als het product beschadigd is als gevolg van de inwerking van een sterk magnetisch veld, kan het niet meer worden gerepareerd.

### **VOORZICHTIG**

#### **Verblijf op plaatsen met een temperatuur buiten het toegestane gebied**

Vallen door een storing in de werking of breuk van dragende delen van het product.

- Mijd plaatsen waar de temperatuur buiten het toegestane gebied ligt (zie pagina 307).

## **4.7 Aanwijzingen voor het gebruik**

### **⚠ VOORZICHTIG**

#### **Trap op lopen**

Vallen door verkeerd neerzetten van de voet op een traprede als gevolg van verandering van het dempingsgedrag.

- ▶ Gebruik bij het trap op lopen altijd de leuning en zet de voetzool voor meer dan de helft op de trapreden.
- ▶ Extra voorzichtigheid is geboden, wanneer er bij het trap op lopen een kind wordt gedragen.

### **⚠ VOORZICHTIG**

#### **Trap af lopen**

Vallen door verkeerd neerzetten van de voet op een traprede als gevolg van een verandering van het dempingsgedrag.

- ▶ Gebruik bij het trap af lopen altijd de leuning en rol de voet met het midden van de schoen af over de rand van de trapreden.
- ▶ Wees attent op de waarschuwing-/foutsignalen (zie pagina 311).
- ▶ Wanneer de prothese waarschuwing- of foutsignalen geeft, houd er dan rekening mee dat dat de weerstand zowel in de buig- als in de strekrichting kan veranderen.
- ▶ Extra voorzichtigheid is geboden, wanneer er bij het aflopen van een trap een kind wordt gedragen.

### **⚠ VOORZICHTIG**

#### **Oververhitting van de hydraulische eenheid door ononderbroken verhoogde activiteit (bijv. langdurig bergafwaarts lopen)**

- > Vallen door onverwacht gedrag van de orthese als gevolg van omschakeling naar de hogetemperatuurmodus.
- > Verbranding door het aanraken van oververhitte componenten.
- ▶ Wees attent op eventuele pulserende trilsignalen. Deze geven gevaar voor oververhitting aan.
- ▶ Zodra deze pulserende trilsignalen beginnen, moet de activiteit worden verminderd, zodat de hydraulische eenheid kan afkoelen.
- ▶ Nadat de pulserende trilsignalen zijn opgehouden, kan de activiteit weer onverminderd worden voortgezet.
- ▶ Als de activiteit ondanks de pulserende trilsignalen niet wordt verminderd, kan het hydraulische element oververhit raken en is het in extreme gevallen zelfs mogelijk dat het product beschadigd raakt. In dit geval moet het product door een orthopedisch instrumentmaker worden gecontroleerd op beschadigingen. Deze stuurt het product zo nodig door naar een geautoriseerde Ottobock servicewerkplaats.

### **⚠ VOORZICHTIG**

#### **Overbelasting door buitengewoon belastende activiteiten**

- > Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van een storing in de werking.
- > Vallen door breuk van dragende delen.
- > Huidirritaties door defecten aan de hydraulische eenheid waarbij er vloeistof naar buiten komt.
- ▶ Het product is ontwikkeld voor het verrichten van dagelijkse activiteiten en mag niet worden gebruikt voor activiteiten die buitengewoon belastend zijn. Dergelijke activiteiten zijn bijvoorbeeld extreme sporten (freestyle klimmen, paragliding, enz.).

- ▶ Zorgvuldige behandeling van het product en zijn componenten verlengt niet alleen de verwachte levensduur daarvan, maar is vooral in het belang van uw persoonlijke veiligheid!
- ▶ Als het product en zijn componenten extreem zijn belast (bijv. door een val of iets dergelijks), moet het product onmiddellijk door een orthopedisch instrumentmaker worden gecontroleerd op beschadigingen. Deze stuurt het product zo nodig door naar een geautoriseerde Ottobock servicewerkplaats.

## **VOORZICHTIG**

### **Niet correct uitgevoerde modusomschakeling**

Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van verandering van het dempingsgedrag.

- ▶ Zorg ervoor dat u bij het omschakelen altijd zo staat, dat u niet kunt vallen.
- ▶ Controleer de gewijzigde instelling van de demping na het omschakelen en let op de terugmelding via de akoestische signaalgever.
- ▶ Keer terug naar de basismodus, wanneer de activiteiten in de MyMode zijn beëindigd.
- ▶ Ontlast het product zo nodig en corrigeer de omschakeling.

## **VOORZICHTIG**

### **Verkeerd gebruik van de stafunctie**

Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van verandering van het dempingsgedrag.

- ▶ Let op dat u bij gebruik van de stafunctie zo staat, dat u niet kunt vallen en controleer de vergrendeling van het kniescharnier voordat u de prothese volledig belast.
- ▶ Laat u door een orthopedisch instrumentmaker en/of therapeut uitleggen hoe u de stafunctie moet gebruiken. Voor nadere informatie over de stafunctie: zie pagina 295.

## **VOORZICHTIG**

### **Snel naar voren schuiven van de heup bij een gestrekte prothese (bijv. bij opslag bij tenissen)**

- > Vallen door onverwacht activeren van een zwaai fase.
- ▶ Houd er rekening mee dat wanneer de prothese gestrekt is en de heup snel naar voren wordt geschoven, het kniescharnier onverwacht kan inbuigen.
- ▶ Maakt u zich daarom onder veilige omstandigheden (bijv. door houvast via een loopbrug, ...) en onder begeleiding van geschoold vakkundig personeel vertrouwd met de vrijschakeling van de zwaai fase in dergelijke situaties.
- ▶ Gebruik bij sporten waarbij dit bewegingspatroon optreedt een overeenkomstig voorgeconfigureerde MyMode. Nadere informatie over de MyModes is te vinden in het hoofdstuk "MyModes" (zie pagina 302).

## **VOORZICHTIG**

### **Overbelasting door veranderd lichaamsgewicht bij het dragen van zware voorwerpen, rugzakken of kinderen**

- > Vallen door onverwacht gedrag van het product.
- > Vallen door breuk van dragende delen.
- > Huidirritaties door defecten aan de hydraulische eenheid waarbij er vloeistof naar buiten komt.
- ▶ Houd er rekening mee dat het gedrag van het product kan veranderen door het verhoogde gewicht. De zwaai fase kan niet of te laat geactiveerd worden.
- ▶ Let op dat het maximaal toegestane lichaamsgewicht niet wordt overschreden door het extra gewicht.

## **4.8 Aanwijzingen over de veiligheidsmodi**

### **⚠ VOORZICHTIG**

#### **Gebruik van het product in de veiligheidsmodus**

Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van verandering van het dempingsgedrag.

- ▶ De waarschuwings-/foutsignalen moeten in acht worden genomen (zie pagina 311).
- ▶ Extra voorzichtigheid is geboden bij het gebruik van een fiets zonder vrijloop (met starre naaf).

### **⚠ VOORZICHTIG**

#### **Veiligheidsmodus niet activeerbaar door een storing in de werking als gevolg van het binnendringen van water of mechanische beschadiging**

Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van verandering van het dempingsgedrag.

- ▶ Gebruik het defecte product niet langer.
- ▶ Ga onmiddelijk naar de orthopedisch instrumentmaker.

### **⚠ VOORZICHTIG**

#### **Veiligheidsmodus niet deactiveerbaar**

Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van verandering van het dempingsgedrag.

- ▶ Wanneer u de veiligheidsmodus door het laden van de accu niet kunt deactiveren, is er sprake van een blijvende storing.
- ▶ Gebruik het defecte product niet langer.
- ▶ Het product moet door een geautoriseerde Ottobock servicewerkplaats worden gecontroleerd. Contactpersoon is de orthopedisch instrumentmaker.

### **⚠ VOORZICHTIG**

#### **Waarschuwingssignaal (ononderbroken trillen)**

Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van verandering van het dempingsgedrag.

- ▶ Wees attent op de waarschuwings-/foutsignalen (zie pagina 311).
- ▶ Vanaf het moment dat er een waarschuwingssignaal wordt gegeven, mag het product niet meer worden gebruikt.
- ▶ Het product moet door een geautoriseerde Ottobock servicewerkplaats worden gecontroleerd. Contactpersoon is de orthopedisch instrumentmaker.

## **4.9 Aanwijzingen voor het gebruik in combinatie met een osseo-geïntegreerd implantaatsysteem**

### **⚠ WAARSCHUWING**

#### **Zware mechanische belasting in gewone en ongewone situaties, bijv. bij een val**

- > Overbelasting van het bot met o.a. pijn, loslaten van het implantaat, afsterven van botweefsel of breuk van het bot als mogelijke gevolgen.
- > Beschadiging of breuk van het implantaatsysteem of delen daarvan (veiligheidscomponenten, ...).
- ▶ Zorg ervoor dat de door de fabrikant aangegeven toepassingsgebieden, gebruiksvoorwaarden en indicaties van zowel het kniescharnier als het implantaatsysteem in acht worden genomen.

- ▶ Neem de aanwijzingen in acht van het klinisch personeel op indicatie waarvan het osseointegreerde implantaatsysteem is aangebracht.
- ▶ Wees alert op veranderingen in uw gezondheidstoestand die het gebruik van de osseointegreerde aansluiting beperken of zelfs onmogelijk kunnen maken.

## 4.10 Aanwijzingen voor het gebruik van een mobiel eindapparaat met de Cockpit App

### **⚠ VOORZICHTIG**

#### **Verkeerd gebruik van het mobiele eindapparaat**

Vallen door verandering van het dempingsgedrag als gevolg van onverwachte omschakeling naar een MyMode.

- ▶ Laat u uitleggen hoe u met het mobiele eindapparaat met de Cockpit App moet omgaan.

### **⚠ VOORZICHTIG**

#### **Wijziging of modificatie van het mobiele eindapparaat op eigen initiatief**

Vallen door verandering van het dempingsgedrag als gevolg van onverwachte omschakeling naar een MyMode.

- ▶ Breng nooit op eigen initiatief veranderingen aan in de hardware van het mobiele eindapparaat waarop de app is geïnstalleerd.
- ▶ Breng nooit op eigen initiatief veranderingen aan in de software/firmware van het mobiele eindapparaat, anders dan met de updatefunctie van de software/firmware.

### **⚠ VOORZICHTIG**

#### **Niet correct uitgevoerde modusomschakeling met het eindapparaat**

Vallen door onverwacht gedrag van het product als gevolg van verandering van het dempingsgedrag.

- ▶ Zorg ervoor dat u bij het omschakelen altijd zo staat, dat u niet kunt vallen.
- ▶ Controleer de gewijzigde instelling van de demping na het omschakelen en let op de terugmelding via de akoestische signaalgever en de melding op het eindapparaat.
- ▶ Keer terug naar de basismodus, wanneer de activiteiten in de MyMode zijn beëindigd.

### **LET OP**

#### **Niet in acht nemen van de systeemvereisten voor de installatie van de Cockpit-app**

Storing in de werking van het mobiele apparaat.

- ▶ Installeer de Cockpit-app alleen op mobiele eindapparatuur en op die versies daarvan, die voldoen aan vereisten zoals die in de informatie in de betreffende online store (bijv. Apple App Store, Google Play Store, enz.) wordt vermeld.

## 5 Inhoud van de levering en toebehoren

### 5.1 Inhoud van de levering

- 1 st. C-Leg 3C88-3 (met schroefdraadaansluiting) of C-Leg 3C98-3 (met piramideadapter)
- 1 st. netvoeding 757L16-4
- 1 st. acculader voor de C-Leg 4E50\*
- 1 st. opbergetui voor acculader en netvoeding
- 1 st. prothesepas
- 1 St. Bluetooth PIN card 646C107
- 1 st. gebruiksaanwijzing (gebruiker)

- App "Cockpit 4X441-V2=\*" die kan worden gedownload van de internetpagina: <http://www.ottobock.com/cockpitapp>

## 5.2 Accessoires

De volgende componenten worden niet meegeleverd, maar kunnen aanvullend worden besteld:

- cosmetische schuimovertrek 3S26
- Functionele cosmetische beenovertrek C-Leg 3F1=1
- Functionele kous 99B120=\*
- C-Leg Protector 4X860=\*
- beschermframe voor C-Leg 4P862
- scheenbeenbeschermer 4P863\*
- verlengkabel enkel 4X156-1
- verlengkabel – enkel, lang 4X158-1
- verlengkabel knie 4X157-1
- USB-laadadapter 757L43

## 6 Accu laden

Bij het laden van de accu moet rekening worden gehouden met de volgende punten:

- Voor het laden van de accu moeten de netvoeding 757L16-4/laadadapter 757L43 en de accu-lader 4E50\* worden gebruikt.
- De capaciteit van de volledig geladen accu is bij ononderbroken lopen voldoende voor minimaal 16 uur en bij gemiddeld gebruik voor ca. 2 dagen.
- Bij dagelijks gebruik van het product wordt aangeraden de accu dagelijks te laden.
- Om de maximale bedrijfsduur met een acculading te bereiken wordt geadviseerd om de verbinding van de acculader met het product pas direct voor het gebruik van het product te verbreken.
- Voordat het product voor het eerst wordt gebruikt, moet de accu worden geladen totdat de gele lichtdiode (led) op de acculader uitgaat, maar ten minste 4 uur. Hierdoor wordt de weergave van de laadtoestand via de Cockpit App en bij het ondersteboven houden van de prothese gekalibreerd.

Als de verbinding van de acculader met de prothese te vroeg wordt verbroken, is het mogelijk dat de laadtoestand die wordt weergegeven via de Cockpit App en bij het ondersteboven houden van de prothese, niet overeenstemt met de werkelijke laadtoestand.

- Wanneer het product niet gebruikt wordt, kan de accu zich ontladen.

## 6.1 Netvoeding en acculader aansluiten



- Schuif de landspecifieke stekkeradapter zover op de netvoeding, dat de adapter vastklikt (zie afb. 1).
- Steek de ronde **vierpolige** stekker van de laadkabel zover in de **OUT** bus van de acculader, dat de stekker vastklikt (zie afb. 2).

**INFORMATIE:** **Let op dat u de polen niet omdraait (geleidenokje). Oefen bij het aansluiten van de kabelstekker op de acculader niet te veel kracht uit.**

- 3) Steek de ronde **driepolige** stekker van de netvoeding zover in de **12 V** bus van de acculader, dat de stekker vastklikt (zie afb. 2).

**INFORMATIE:** Let op dat u de polen niet omdraait (geleidenokje). Oefen bij het aansluiten van de kabelstekker op de acculader niet te veel kracht uit.

- 4) Steek de stekker van de netvoeding in het stopcontact.

→ De groene lichtgevende diode (led) aan de achterkant van de netvoeding en de groene lichtgevende diode (led) op de acculader lichten op (zie afb. 3).

- Als de groene lichtgevende diode (led) van de netvoeding en de groene lichtgevende diode (led) van de acculader niet oplichten, is er sprake van een storing (zie pagina 311).

## 6.2 Accu van de prothese laden



- 1) Open de afdekking van de laadbus (klap de lip naar boven of schuif de schuif naar boven)

- 2) Sluit de laadstekker aan op de laadbus van het product.

**INFORMATIE:** Let op dat u de stekker in de goede richting houdt!

**Bij het aansluiten moet een geringe weerstand worden overwonnen, zodat de laadstekker betrouwbaar met de laadbus verbonden blijft.**

→ Door middel van signalen wordt aangegeven of de acculader goed met het product is verbonden (zie pagina 311).

- 3) Het laden begint.

→ Wanneer de accu van het product volledig opgeladen is, gaat de gele led van de acculader uit.

- 4) Verbreek de verbinding met het product wanneer het laden is voltooid.

**INFORMATIE: Bij het loskoppelen van de laadstekker uit de laadbus moet er een geringe kracht worden overwonnen.**

→ Er wordt een zelftest uitgevoerd. Pas nadat een desbetreffend signaal is gegeven, is het product gereed voor gebruik (zie pagina 314).

- 5) Sluit de afdekking van de laadbus.

## 6.3 Weergave van de actuele laadtoestand

### INFORMATIE

Tijdens het laden kan de laadtoestand niet worden weergegeven.

### 6.3.1 Weergave van de laadtoestand zonder extra apparatuur



- 1) Draai de prothese 180° (de voetzool moet naar boven gericht zijn).

- 2) Houd de prothese 2 seconden stil en wacht op de piepsignalen.

| Piepsignaal | Trilsignaal | Laadtoestand van de accu |
|-------------|-------------|--------------------------|
| 5 x kort    |             | meer dan 80%             |
| 4 x kort    |             | 65% tot 80%              |
| 3 x kort    |             | 50% tot 65%              |
| 2 x kort    |             | 35% tot 50%              |
| 1 x kort    | 3 x lang    | 20% tot 35%              |
| 1 x kort    | 5 x lang    | minder dan 20%           |

### INFORMATIE

#### Er klinkt een bekende melodie in plaats van de piepsignalen

Het afspelen van deze melodie betekent, dat het systeem voor de besturing van de prothese correct is geladen en de prothese gereed voor gebruik is.

### INFORMATIE

Als de parameter **Volume** in de Cockpit App is ingesteld op "0", worden er geen piepsignalen gegeven (zie pagina 298).

#### 6.3.2 Weergave van de actuele laadtoestand via de Cockpit App

Wanneer de Cockpit App is gestart, wordt de actuele laadtoestand weergegeven op de onderste regel van het beeldscherm:



1. 38% – Laadtoestand van de accu van de prothesecomponent waarmee op het moment verbinding is

## 7 Cockpit App



Met de Cockpit-app kunt u vanuit de basismodus omschakelen naar de vooraf geconfigureerde MyModes. Daarnaast kan er informatie over het product worden opgevraagd (stappenteller, laadtoestand van de accu, ...).

Met behulp van de app kan het gedrag van het product in het dagelijks gebruik tot op zekere hoogte worden aangepast (bijv. bij het wennen aan het product). De orthopedisch instrumentmaker kan bij uw volgende bezoek met behulp van de instelsoftware precies nagaan hoe de instellingen zijn aangepast.

#### Informatie over de Cockpit App

- De Cockpit App kan gratis worden gedownload uit de betreffende online store. Nadere informatie hierover is te vinden op de volgende internetpagina: <https://www.ottobock.com/cockpitapp>. Voor het downloaden van de Cockpit App kan ook de QR-code van de meegeleverde Bluetooth PIN card met het mobiele eindapparaat worden ingelezen (voorwaarde hiervoor: QR-Code Reader en camera).
- De taal van de interface van de Cockpit-app kan via de instelsoftware worden gewijzigd.
- Afhankelijk van de gebruikte versie van de Cockpit-app, komt de taal van de gebruikersinterface van de Cockpit-app overeen met de taal van het mobiele eindapparaat waarop de Cockpit-app gebruikt wordt.
- De eerste keer dat er verbinding wordt gemaakt, moet het serienummer van de betreffende prothesecomponent bij Ottobock worden geregistreerd. Als de registratie wordt geweigerd, kan de Cockpit App voor deze prothesecomponent slechts in beperkte mate worden gebruikt.

- Voor het gebruik van de Cockpit App moet de Bluetooth-functie van de prothese ingeschakeld zijn.  
Als Bluetooth uitgeschakeld is, kan dit worden ingeschakeld door de prothese ondersteboven te houden (de voetzool moet naar boven zijn gericht) of de acculader aan te brengen en weer te verwijderen. Daarna is Bluetooth gedurende ca. 2 minuten ingeschakeld. In deze tijd moet de app worden gestart, zodat er verbinding kan worden gemaakt. Desgewenst kan de Bluetooth-functie van de prothese daarna ingeschakeld blijven (zie pagina 301).
- De in deze gebruiksaanwijzing opgenomen afbeeldingen dienen alleen ter illustratie. Het in werkelijkheid gebruikte mobiele apparaat en de versie kunnen anders zijn.
- Zorg ervoor dat de mobiele app steeds actueel is.
- Als u een probleem met betrekking tot cyberveiligheid vermoedt, neem dan contact op met de fabrikant.

## 7.1 Systeemvereisten

Of het product verenigbaar is met mobiele eindapparatuur en versies vindt u in de informatie in de Apple App Store of de Google Play Store.

## 7.2 Cockpit App en prothesecomponent voor het eerst met elkaar verbinden

### Voor het opbouwen van de verbinding moet rekening worden gehouden met de volgende punten:

- De Bluetooth-functie van de prothesecomponent moet ingeschakeld zijn (zie pagina 301).
- De Bluetooth-functie van het mobiele eindapparaat moet ingeschakeld zijn.
- Het mobiele apparaat mag niet in een "vliegtuigmodus" (offline-modus) staan waarin alle draadloze verbindingen uitgeschakeld zijn.
- Het mobiele apparaat moet een internetverbinding hebben.**
- Het serienummer en de Bluetooth-PIN van de prothesecomponent waarmee verbinding wordt gemaakt, moeten bekend zijn. Deze zijn te vinden op de meegeleverde Bluetooth PIN card. Het serienummer begint met de letters "SN".

### INFORMATIE

Neem bij verlies van de Bluetooth PIN Card met de Bluetooth-PIN en het serienummer van de prothesecomponent contact op met uw orthopedisch instrumentmaker.

#### 7.2.1 Cockpit App voor het eerst starten

- Raak het symbool van de Cockpit App ( ) aan.  
→ De licentieovereenkomst voor eindgebruikers (EULA) verschijnt op het beeldscherm.
- Accepteer de licentieovereenkomst (EULA) door de knop **Accepteren** aan te raken. Als de licentieovereenkomst (EULA) niet wordt geaccepteerd, kan de Cockpit App niet worden gebruikt.  
→ Het welkomstscherf verschijnt.
- Houd de prothese met de voetzool naar boven of sluit de acculader aan en koppel hem weer los om de herkenning (zichtbaarheid) van de Bluetooth-verbinding voor 2 minuten in te schakelen.
- Raak de knop **Component toevoegen** aan.  
→ De verbindingswizard wordt gestart. Deze leidt u door de verbindingsoptie.
- Volg de verdere instructies op het beeldscherm op.
- Na het invoeren van de Bluetooth-PIN wordt er verbinding gemaakt met de prothesecomponent.  
→ Tijdens het opbouwen van de verbinding klinken er drie piepsignalen en verschijnt het symbool .
- Als er verbinding is, verschijnt het symbool .

→ Nadat er met succes verbinding is gemaakt, worden de gegevens uit de prothesecomponent uitgelezen. Dit kan ongeveer een minuut duren.

Daarna verschijnt het hoofdmenu met de naam van de prothesecomponent waarmee er verbinding is.

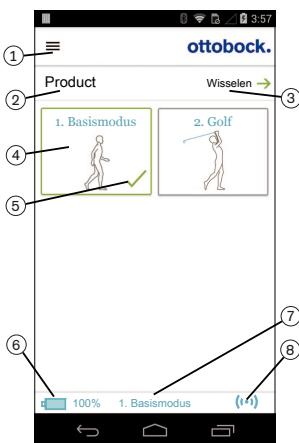
## INFORMATIE

Nadat er één keer met succes verbinding is gemaakt met de prothesecomponent, maakt de app na het starten voortaan altijd automatisch verbinding. U hoeft hier verder niets meer voor te doen.

## INFORMATIE

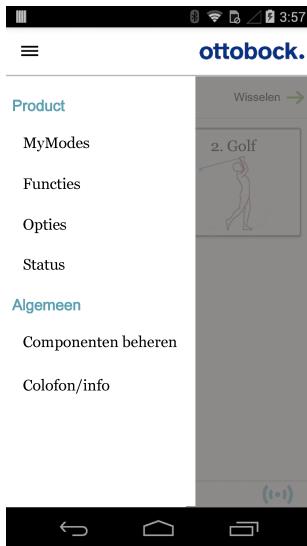
Na het activeren van de "zichtbaarheid" van de prothesecomponent (houd de prothesecomponent met de voetzool naar boven of sluit de acculader aan en koppel hem weer los) kan de prothesecomponent binnen 2 minuten worden herkend door een ander apparaat (bijv. een smartphone). Als de registratie of het maken van verbinding te lang duurt, wordt de verbindingsoptie afgebroken. In dit geval moet de prothesecomponent opnieuw met de voetzool naar boven worden gehouden of de acculader opnieuw worden aangesloten en weer losgekoppeld.

## 7.3 Bedieningselementen van de Cockpit App



1. ≡ Navigatiemenu oproepen (zie pagina 293)
2. Product  
De naam van de prothesecomponent kan alleen worden gewijzigd met de instelsoftware.
3. Als er verbindingen zijn opgeslagen met verschillende orthesecomponenten, kunt u door tikken op de optie **Wisselen** van de ene orthesecomponent naar de andere gaan (zie pagina 293).
4. Met de instelsoftware geconfigureerde MyModes.  
Door op het betreffende symbool te tikken en te bevestigen met '**OK**', kunt u van de ene modus naar de andere gaan.  
Als in de Cockpit-app de diepeslaapmodus werd ingeschakeld, wordt deze hier eveneens weergegeven. Nadere informatie is te vinden in het hoofdstuk "Diepeslaapmodus" (zie pagina 302).
5. Op het moment geselecteerde modus
6. Laadtoestand van de orthesecomponent.
  - Accu van de orthesecomponent volledig geladen
  - Accu van de orthesecomponent leeg
  - Accu van de orthesecomponent wordt geladenDaarnaast wordt de actuele laadtoestand in % weergegeven.
7. Weergave en naam van de op het moment geselecteerde modus (bijv. **1. Basismodus**)
8. (↔) Er is verbinding gemaakt met de orthesecomponent  
(⌚) De verbinding met de orthesecomponent is verbroken.  
Er wordt geprobeerd de verbinding automatisch te herstellen.  
🌐 Geen verbinding met de orthesecomponent.

### 7.3.1 Navigatiemenu van de Cockpit App



Als in de menu's het symbool ☰ wordt aangeraakt, verschijnt het navigatiemenu. In dit menu kunnen er aanvullende instellingen worden vastgelegd voor de prothesecomponent waarmee er verbinding is.

#### Product

Naam van de prothesecomponent waarmee er verbinding is

#### MyModes

Terugkeren naar het hoofdmenu om naar een van de MyModes te gaan

#### Functies

Extra functies van de prothesecomponent oproepen, bijv. Bluetooth uitschakelen (zie pagina 301)

#### Opties

Instellingen van de geselecteerde modus wijzigen (zie pagina 298)

#### Status

Status opvragen van de prothesecomponent waarmee er verbinding is (zie pagina 302)

#### Componenten beheren

Prothesecomponenten toevoegen/verwijderen (zie pagina 293)

#### Colofon/info

Juridische en andere informatie over de Cockpit App weergeven

### 7.4 Prothesecomponenten beheren

In deze app kunnen verbindingen met maximaal vier verschillende prothesecomponenten worden opgeslagen. Een prothesecomponent kan echter altijd maar met één mobiel apparaat tegelijk verbonden zijn.

#### INFORMATIE

Neem voor het opbouwen van een verbinding de punten in het hoofdstuk "Cockpit-app en prothesecomponent voor het eerst met elkaar verbinden" (zie pagina 291) in acht.

#### 7.4.1 Prothesecomponent toevoegen

- 1) Raak in het hoofdmenu het symbool ☰ aan.  
→ Het navigatiemenu wordt geopend.
- 2) Raak in het navigatiemenu de optie "**Componenten beheren**" aan.
- 3) Houd de prothese met de voetzool naar boven of sluit de acculader aan en koppel hem weer los om de herkenning (zichtbaarheid) van de Bluetooth-verbinding voor 2 minuten in te schakelen.
- 4) Raak de knop "+" aan.  
→ De verbindingswizard wordt gestart. Deze leidt u door het maken van de verbinding.
- 5) Volg de verdere instructies op het beeldscherm op.
- 6) Na het invoeren van de Bluetooth-PIN wordt er verbinding gemaakt met de prothesecomponent.

- Tijdens het maken van de verbinding klinken er drie piepsignalen en verschijnt het symbool
- Als er verbinding is, verschijnt het symbool
- Nadat er met succes verbinding is gemaakt, worden de gegevens uit de prothesecomponent uitgelezen. Dit kan ongeveer een minuut duren.
- Daarna verschijnt het hoofdmenu met de naam van de prothesecomponent waarmee er verbinding is.

## INFORMATIE

Voer de volgende stappen uit wanneer het niet mogelijk is om de verbinding met de prothesecomponent op te bouwen:

- Wis de prothesecomponent uit de Cockpit App, indien deze zich in de app bevindt (zie hoofdstuk 'Prothesecomponent verwijderen')
- Voeg de prothesecomponent opnieuw in de Cockpit App toe (zie hoofdstuk 'Prothesecomponent toevoegen')

## INFORMATIE

Na het activeren van de "zichtbaarheid" van de prothesecomponent (hou de prothesecomponent met de voetzool naar boven of sluit de acculader aan en koppel hem weer los) kan de prothesecomponent binnen 2 minuten worden herkend door een ander apparaat (bijv. een smartphone). Als de registratie of het maken van verbinding te lang duurt, wordt de verbindingsoptie afgebroken. In dit geval moet de prothesecomponent opnieuw met de voetzool naar boven worden gehouden of de acculader opnieuw worden aangesloten en weer losgekoppeld.

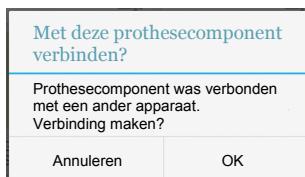
### 7.4.2 Prothesecomponent verwijderen

- 1) Raak in het hoofdmenu het symbool aan.  
→ Het navigatiemenu wordt geopend.
- 2) Raak in het navigatiemenu de optie "**Componenten beheren**" aan.
- 3) Raak de knop "**Edit**" aan.
- 4) Raak bij de prothesecomponent die u wilt verwijderen, het symbool aan.  
→ De prothesecomponent wordt verwijderd.

### 7.4.3 Prothesecomponent verbinden met verschillende mobiele apparaten

De verbinding met een prothesecomponent kan in meerdere mobiele apparaten worden opgeslagen. Tegelijkertijd kan er op een bepaald moment echter altijd maar één mobiel apparaat met de prothesecomponent verbonden zijn.

Als de prothesecomponent op een bepaald moment al verbonden is met een ander mobiel apparaat, verschijnt bij het opbouwen van de verbinding met het actuele mobiele apparaat de volgende informatie:



- Tik op de knop **OK**.
- De verbinding met het mobiele apparaat waarmee de prothesecomponent het laatst verbonden was, wordt verbroken en er wordt verbinding gemaakt met het actuele mobiele apparaat.

## 8 Gebruik

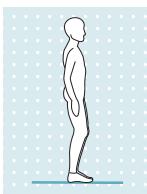
### 8.1 Bewegingspatronen in de basismodus (modus 1)

#### INFORMATIE

##### Bewegingsgeluiden van het kniescharnier

BiJ gebruik van een kniescharnier als onderdeel van een uitwendige prothese kunnen zich als gevolg van servomotorisch, hydraulisch, pneumatisch of afhankelijk van de rembelasting uitgevoerde besturingsfuncties bewegingsgeluiden ontwikkelen. Deze geluidsontwikkeling is normaal, onvermijdelijk en gewoonlijk volledig onproblematisch. Indien het kniescharnier na verloop van tijd duidelijk meer geluid gaat maken, moet dit onmiddellijk bij een geautoriseerde Ottobock servicewerkplaats worden gecontroleerd.

#### 8.1.1 Staan



Stabilisatie van de knie door een hoge hydraulische weerstand en een juiste statische opbouw.

Met de instelsoftware kan er een stafunctie worden geactiveerd. Nadere informatie over de stafunctie is te vinden in het volgende hoofdstuk.

##### 8.1.1.1 Stafunctie

#### INFORMATIE

Om deze functie te kunnen gebruiken, moet deze door de orthopedisch instrumentmaker geactiveerd zijn. Daarnaast moet de functie via de Cockpit App geactiveerd zijn (zie pagina 299).

De stafunctie is een functionele aanvulling op de basismodus. Deze functie maakt het u gemakkelijker om gedurende langere tijd op een schuine ondergrond te staan. Het scharnier wordt daarbij in de buigrichting (flexie) gefixeerd bij een buigingshoek tussen 5° en 65°.

De manier waarop het scharnier wordt vergrendeld (intuïtief/bewust), moet worden vastgelegd door de orthopedisch instrumentmaker. Het is niet mogelijk de manier van vergrendelen met de Cockpit-app te wijzigen.

##### Intuïtieve vergrendeling van het scharnier

De intuïtieve stafunctie herkent die situaties waarin de prothese in de buigrichting wordt belast, maar niet mag meegeven. Dit is bijvoorbeeld het geval, wanneer de patiënt op een ongelijke of aflopende ondergrond staat. Wanneer het prothesebeen niet volledig is gestrekt en gedurende een kort moment wordt stilgehouden, wordt het kniescharnier altijd in de buigrichting geblokkeerd. Zodra de voet naar voren of naar achteren wordt afgerold of het been wordt gestrekt, wordt de weerstand direct weer verlaagd tot de standfaseweerstand.

Wanneer er aan de bovenstaande voorwaarden wordt voldaan maar er een zittende houding wordt aangenomen (bijv. tijdens het autorijden), wordt het kniescharnier niet geblokkeerd.

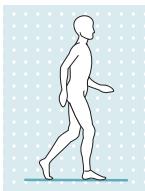
##### Bewuste vergrendeling van het scharnier

- 1) Zet de knie in de gewenste hoek.
- 2) Houd de knie korte tijd in dezelfde hoek.  
→ Het geblokkeerde scharnier kan nu in de buigrichting worden belast.

##### Bewuste vergrendeling van het scharnier opheffen

- De bewuste stafunctie wordt automatisch weer verlaten door de knie te strekken of het been anders te positioneren (bijvoorbeeld door een stap te zetten).

## 8.1.2 Lopen



De eerste keren dat er met de prothese wordt gelopen, moet dat altijd gebeuren onder leiding van een geschoold vakspecialist.

In de standfase houdt de hydraulische eenheid het kniescharnier stabiel en in de zwaafase geeft de hydraulische eenheid het kniescharnier vrij, zodat het been vrij naar voren kan worden gezwaaid.

Om te kunnen omschakelen naar de zwaafase moet de voet vanuit de schredestand via de prothese naar voren worden afgerold.

## 8.1.3 Gaan zitten



De weerstand in het kniescharnier van de prothese bij het gaan zitten zorgt ervoor dat de prothese gelijkmataig inzakt naar de zittende houding.

De orthopedisch instrumentmaker kan via de instelsoftware instellen, of het gaan zitten ondersteund moet worden of niet.

- 1) Zet beide voeten naast elkaar op dezelfde hoogte.
- 2) Belast wanneer u gaat zitten beide benen evenveel en gebruik de armleuningen, voor zover deze aanwezig zijn.
- 3) Beweeg het zitvlak in de richting van de rugleuning en buig het bovenlichaam naar voren.

**INFORMATIE:** De weerstand bij het gaan zitten kan met de Cockpit-app via de parameter "Weerstand" worden veranderd (zie pagina 299).

## 8.1.4 Zitten

### INFORMATIE

Tijdens het zitten schakelt het kniescharnier over naar de energiespaarstand. Dit gebeurt onafhankelijk van het feit of de zitfunctie wel of niet is geactiveerd.



Wanneer het prothesebeen langer dan twee seconden in zitstand wordt gehouden, d.w.z. wanneer het bovenbeen bijna horizontaal wordt gehouden en het been onbelast is, verminderd het kniescharnier de weerstand in de strekrichting tot de minimumwaarde.

Met de instelsoftware kan er een zitfunctie worden geactiveerd. Nadere informatie over de zitfunctie is te vinden in het volgende hoofdstuk.

## 8.1.4.1 Zitfunctie

### INFORMATIE

Om deze functie te kunnen gebruiken, moet hij in de instelsoftware geactiveerd zijn. Daarnaast moet de functie via de Cockpit App geactiveerd zijn (zie pagina 299).

In de zitpositie wordt naast de gereduceerde weerstand in de strekrichting ook de weerstand in de buigrichting gereduceerd. Dit zorgt ervoor dat het prothesebeen vrij kan zwaaien.

## 8.1.5 Opstaan

Tijdens het opstaan wordt de buigweerstand geleidelijk verhoogd.



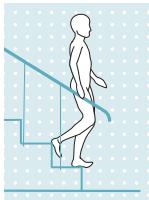
- 1) Zet de voeten op dezelfde hoogte.
- 2) Buig het bovenlichaam naar voren.
- 3) Leg de handen op de armleggers, voor zover deze aanwezig zijn.
- 4) Steun op uw handen en sta op. Belast beide voeten daarbij evenveel.

### 8.1.6 Trap op lopen



- Alternnerend trap op lopen is niet mogelijk.
- 1) Houd u met één hand vast aan de leuning.
  - 2) Zet het gezonde been op de eerste trede.  
Haal het been met de prothese bij.

### 8.1.7 Trap af lopen



Het scharnier biedt de mogelijkheid een trap zowel alternerend als niet-alternnerend af te lopen.

#### Trap aflopen door de benen afwisselend op de volgende trede te zetten (alternerend)

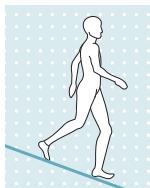
Het trap aflopen door de benen afwisselend op de volgende trede te zetten, moet bewust worden geoefend en gedaan. Alleen wanneer de voetzool op de juiste manier wordt neergezet, kan het kniescharnier correct schakelen en kan de voet gecontroleerd worden afgerold. Om een vloeiend bewegingsverloop mogelijk te maken, moet de beweging ononderbroken zijn.

- 1) Houd u met één hand vast aan de leuning.
- 2) Zet het been met de prothese zo op de traptrede dat de voet voor de helft over de rand van de trede uitsteekt.  
→ Alleen zo is gewaarborgd dat de voet goed kan worden afgerold.
- 3) Rol de voet af over de rand van de traptrede.  
→ Daardoor wordt de prothese bij een hoge buigweerstand langzaam en gelijkmatig gebogen.
- 4) Zet het tweede been op de volgende trede.

#### Trap aflopen door steeds een been bij te halen (trede voor trede)

- 1) Houd u met één hand vast aan de leuning.
- 2) Zet het been met de prothese op de eerste trede.
- 3) Haal het tweede been bij.

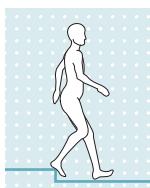
### 8.1.8 Hellingbaan af lopen



Bij een verhoogde buigweerstand een gecontroleerd inbuigen van het kniescharnier mogelijk maken en daardoor het lichaamszwaartepunt omlaag bren-gen.

Ondanks het inbuigen van het kniescharnier wordt er geen zwaai fase ingezet.

### 8.1.9 Vlakke treden af lopen



Voor het af lopen van hellingen, vlakke trap treden en stoepranden wordt geadviseerd alternerend te lopen en de knie daarbij onder belasting te buigen. Zo wordt het contralaterale been bij het volgende bodemcontact zo goed mogelijk ontlast. Dit buigen van de knie moet worden ingezet zodra de hiel de grond raakt resp. terwijl het prothesebeen zich nog voor het lichaam bevindt.

Ervaren gebruikers biedt de prothese de mogelijkheid om bij het af lopen van hellingbanen en het overwinnen van vlakke treden (bijv. een stoeprand) een zwaai fase in te zetten. Hiervoor moet het lichaamszwaartepunt zich ver genoeg voor het standbeen bevinden en moet de zwaai fase worden ingezet, terwijl het been gestrekt is. Wanneer de voet in deze situatie zo wordt neergezet, dat hij duidelijk over de rand van de traprede uitsteekt, kan de zwaai fase onverwacht worden ingezet. In dat geval kan het gewicht echter worden overgenomen door het contralaterale been.

### 8.1.10 Knielen



Bij een verhoogde buigweerstand een gecontroleerd inbuigen van het kniescharnier mogelijk maken en daardoor stap voor stap in knielende houding komen. Om te voorkomen dat de elektronica beschadigd raakt, mag de knie niet te hard op de grond terechtkomen.

Wanneer er regelmatig wordt geknield, wordt het gebruik van de C-Leg Protector 4X860=+ of het beschermframe 4P862 aanbevolen.

## 8.2 Prothese-instellingen wijzigen

Als er een verbinding met een prothesecomponent actief is, kunt u de instellingen van de **actieve modus** met de Cockpit App aanpassen.

### INFORMATIE

Voor het aanpassen van de prothese-instellingen moet de Bluetooth-functie van de prothese ingeschakeld zijn.

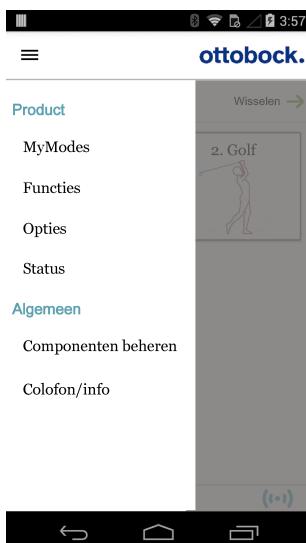
Als Bluetooth uitgeschakeld is, kan dit worden ingeschakeld door de prothese om te draaien of de acculader aan te sluiten en weer los te koppelen. Daarna is Bluetooth gedurende ca. 2 minuten ingeschakeld. In deze tijd moet de verbinding tot stand worden gebracht.

### Informatie over het wijzigen van de prothese-instellingen

- Controleer voordat u de instellingen gaat wijzigen, altijd in het hoofdmenu van de Cockpit App of de gewenste prothesecomponent is geselecteerd. Anders zouden de parameters van de verkeerde prothesecomponent gewijzigd kunnen worden.

- Tijdens het opladen van de accu van de prothese kunnen de prothese-instellingen niet worden gewijzigd en kan er niet worden omgeschakeld naar een andere modus. Alleen de status van de prothese kan worden opgevraagd. Op de onderste beeldschermregel van de Cockpit App verschijnt in plaats van het symbool het symbool .
- De prothese moet optimaal worden ingesteld met behulp van de instelsoftware. De Cockpit App is niet bedoeld voor het instellen van de prothese door de orthopedisch instrumentmaker. Met de app kunt u het gedrag van de prothese in het dagelijks gebruik tot op zekere hoogte aanpassen (bijv. bij het wennen aan de prothese). De orthopedisch instrumentmaker kan bij het volgende bezoek met de instelsoftware precies nagaan hoe de instellingen zijn aangepast.
- Wanneer u de instellingen van een MyMode wilt aanpassen, moet u eerst omschakelen naar deze MyMode.

### 8.2.1 Prothese-instellingen wijzigen met de Cockpit App



- Tik terwijl er verbinding is met de orthesecomponent en de gewenste modus is ingesteld, in het hoofdmenu op het symbool .
- Tik op de menuoptie "**Opties**".  
→ Er verschijnt een lijst met de parameters van de modus die op het moment is ingesteld.
- Wijzig de instelling van de gewenste parameter door bij deze parameter op de symbolen "<", ">" te tikken.  
**INFORMATIE:** De instelling van de orthopedisch instrumentmaker is gemarkeerd en kan na wijziging door het aanraken van de knop "Standaard" weer worden geactiveerd.

### 8.2.2 Overzicht van de instelparameters in de basismodus

De parameters in de basismodus beschrijven het dynamische gedrag van de prothese tijdens de normale gangcyclus. Deze parameters dienen als basisinstelling voor de automatische aanpassing van het dempingsgedrag aan de actuele bewegingssituatie (bijv. op hellingbanen, bij een lage loopsnelheid, ...).

In aanvulling hierop kan de stafunctie en/of de zitfunctie worden ingeschakeld/uitgeschakeld. Voor nadere informatie over de stafunctie: zie pagina 295. Voor nadere informatie over de zitfunctie: zie pagina 296.

#### De volgende parameters kunnen worden gewijzigd:

| Parameter | Bereik instel-software | Instelgebied app                | Betekenis   |
|-----------|------------------------|---------------------------------|---|
| Weerstand | 120 tot 190            | +/- 10 van de ingestelde waarde | Buigweerstand tijdens het gaan zitten, in de standfase, tijdens het lopen op hellingen en op trappen. |

| Parameter                  | Bereik instel-software | Instelgebied app                             | Betekenis   |
|----------------------------|------------------------|--|---|
| Stafunctie <sup>1</sup>    |                        | 0/Uit - gedeactiveerd<br>1/Aan - geactiveerd | Informatie over deze functie is te vinden in het hoofdstuk "Stafunctie" (zie pagina 295)  |
| Zitfunctie <sup>1</sup>    |                        | 0/Uit - gedeactiveerd<br>1/Aan - geactiveerd | Als deze functie is geactiveerd, wordt tijdens het zitten naast de weerstand in de strekrichting ook de weerstand in de buigrichting verminderd.  |
| Akoestisch feedback-signal |                        | Aan/Uit                                      | Akoestisch signaal voor de omschakeling van stand- naar zwaaifase.  |
| Volume                     | 0 tot 4                | 0 tot 4                                      | Volume van het piepsignaal bij bevestigingstonen (bijv. bij het opvragen van de laadtoestand en bij MyMode omschakeling). Bij de instelling '0' worden de akoestische terugmeldsignalen gedeactiveerd. Waarschuwingssignalen bij fouten worden wel gegeven. |

<sup>1</sup> Om deze functies in de Cockpit-app te gebruiken, moeten ze in de instelsoftware geactiveerd zijn.

### 8.2.3 Overzicht van de instelparameters in de MyModes

De parameters in de MyModes beschrijven het statische gedrag van de prothese bij een bepaald bewegingspatroon, bijv. langlaufen. In de MyModes wordt het dempingsgedrag niet automatisch aangepast.

In de MyModes kunnen de volgende parameters worden gewijzigd:

| Parameter    | Bereik instel-software | Instelgebied app                | Betekenis   |
|--------------|------------------------|---------------------------------|---|
| Basis buig.  | 0 – 200                | +/- 20 van de ingestelde waarde | Sterkte van de buigweerstand wanneer wordt begonnen met buigen van het kniescharnier  |
| Toename      | 0 – 100                | +/- 10 van de ingestelde waarde | Toename van de buigweerstand (uitgaande van parameter <b>Basis buig.</b> ) bij het buigen van het kniescharnier. Bij een bepaalde buigingshoek, afhankelijk van de instelling van de parameters <b>Basis buig.</b> en <b>Toename</b> , wordt het kniescharnier geblokkeerd. |
| Basis strek. | 0 – 60                 | +/- 20 van de ingestelde waarde | Sterkte van de strekweerstand   |

| Parameter          | Bereik instel-software | Instelgebied app                | Betekenis  |
|--------------------|------------------------|---------------------------------|--|
| Vergrendelingshoek | 0 – 90                 | +/- 10 van de ingestelde waarde | <p>Hoek tot hoever het kniescharnier gestrekt kan worden.</p> <p><b>Informatie:</b> Als deze parameter wordt ingesteld op &gt;0, dan is de knie in gebogen stand geblokkeerd naar de strekrichting. Om de blokkering op te heffen, moet de prothese worden ontlast en minimaal 2 seconden schuin naar achteren worden gehouden. Dit maakt het mogelijk het scharnier onafhankelijk van de instelling van de parameters <b>Basis strek.</b> en <b>Vergrendelingshoek</b> te strekken. Dit zou nodig kunnen zijn om met een bewegingspatroon om te schakelen naar de basismodus.</p> |
| Volume             | 0 – 4                  | 0 – 4                           | Volume van het piepsignaal bij bevestigingstonen (bijv. bij het opvragen van de laadtoestand en bij MyMode-omschakeling). Bij de instelling '0' worden de akoestische terugmeldsignalen gedeactiveerd. Waarschuwingsignalen bij fouten worden wel gegeven.   |

### 8.3 Bluetooth van de prothese in-/uitschakelen

#### INFORMATIE

Voor het gebruik van de Cockpit App moet de Bluetooth-functie van de prothese ingeschakeld zijn.

Als Bluetooth uitgeschakeld is, kan dit worden ingeschakeld door de prothese ondersteboven te houden (functie alleen beschikbaar in de basismodus) of de acculader aan te sluiten en weer los te koppelen. Daarna is Bluetooth gedurende ca. 2 minuten ingeschakeld. In deze tijd moet de app worden gestart, zodat er verbinding kan worden gemaakt. Desgewenst kan de Bluetooth-functie van de prothese daarna ingeschakeld blijven (zie pagina 301).

#### 8.3.1 Bluetooth uit-/inschakelen met de Cockpit App

##### Bluetooth uitschakelen

- 1) Raak terwijl er verbinding is met de prothesecomponent, in het hoofdmenu het symbool  aan.  
→ Het navigatiemenu wordt geopend.
- 2) Raak in het navigatiemenu de optie "**Functies**" aan.
- 3) Raak daarna de optie "**Bluetooth deactiveren**" aan.
- 4) Volg de instructies op het beeldscherm op.

##### Bluetooth inschakelen

- 1) Draai de prothesecomponent om of sluit de acculader aan en koppel hem daarna weer los.  
→ De Bluetooth-functie is gedurende ca. 2 minuten ingeschakeld. In deze tijd moet de app worden gestart, zodat deze verbinding kan maken met de prothesecomponent.
- 2) Volg de instructies op het beeldscherm op.  
→ Als Bluetooth ingeschakeld is, verschijnt het symbool  op het beeldscherm.

## 8.4 Status van de prothese oproepen

### 8.4.1 Status opvragen via de Cockpit App

- 1) Raak terwijl er verbinding is met de prothesecomponent, in het hoofdmenu het symbool  aan.
- 2) Raak in het navigatiemenu de optie "**Status**" aan.

### 8.4.2 Statusweergave in der Cockpit App

| Menu-optie   | Omschrijving                                      | Mogelijke acties   |
|--------------|---|--|
| Dag: 1747    | Dagstappenteller                                  | Teller resetten door de knop " <b>Resetten</b> " aan te raken. |
| Totaal: 1747 | Stappenteller totaal                              | Alleen informatie  |
| Accu: 68     | Actuele laadtoestand van de prothese in procenten | Alleen informatie  |

## 8.5 Diepeslaapmodus

### INFORMATIE

Als de parameter **Volume** in de Cockpit App is ingesteld op "0", worden er geen piepsignalen gegeven (zie pagina 298).

Het kniescharnier kan met de Cockpit App in de diepeslaapmodus worden gezet. Het stroomverbruik is in deze modus tot een minimum beperkt. Het kniescharnier heeft in deze toestand geen enkele functie. Er wordt omgeschakeld naar de weerstandswaarden van de veiligheidsmodus.

De diepeslaapmodus kan worden beëindigd met de Cockpit App of door aansluiting van de acculader.

De diepeslaapmodus kan ook door het activeren van een andere MyMode gedeactiveerd worden.

### 8.5.1 Diepeslaapmodus via de Cockpit App in-/uitschakelen

#### Diepeslaapmodus inschakelen

De diepeslaapmodus wordt als een MyMode weergegeven en kan als een MyMode via de Cockpit-app worden ingeschakeld.

Neem voor de omschakeling de stappen in het hoofdstuk "Omschakeling van de MyModes met de Cockpit-app" (zie pagina 303) in acht.

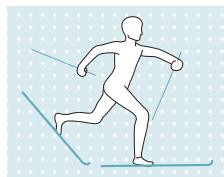
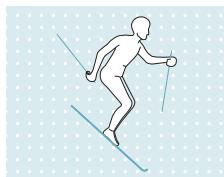
De geactiveerde diepeslaapmodus wordt door een kort piepsignaal en een kort trilsignaal weergegeven.

#### Diepeslaapmodus uitschakelen

Voor het deactiveren van de diepeslaapmodus moet in de Cockpit-app de basismodus of een MyMode geselecteerd en geactiveerd worden. De diepeslaapmodus wordt automatisch beëindigd.

## 9 MyModes

Met behulp van instelsoftware kan de orthopedisch instrumentmaker naast de basismodus ook MyModes activeren en configureren. Deze kunnen worden opgeroepen met de Cockpit App of bewegingspatronen. Het omschakelen via bewegingspatronen moet door de orthopedisch instrumentmaker in de instelsoftware worden geactiveerd.



Deze modi zijn bedoeld voor specifieke bewegingen of houdingen (bijv. inlineskaten, ...). Met de Cockpit App kunnen de instellingen worden aangepast (zie pagina 300).

## 9.1 Omschakelen naar de MyModes met de Cockpit App

### INFORMATIE

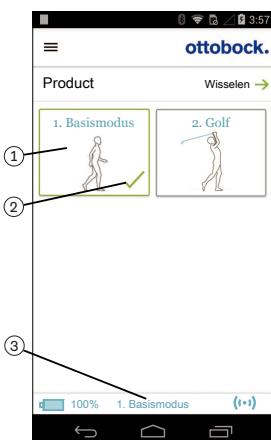
Voor het gebruik van de Cockpit App moet de Bluetooth-functie van de prothese ingeschakeld zijn.

Als Bluetooth uitgeschakeld is, kan dit worden ingeschakeld door de prothese ondersteboven te houden (functie alleen beschikbaar in de basismodus) of de acculader aan te sluiten en weer los te koppelen. Daarna is Bluetooth gedurende ca. 2 minuten ingeschakeld. In deze tijd moet de app worden gestart, zodat er verbinding kan worden gemaakt. Desgewenst kan de Bluetooth-functie van de prothese daarna ingeschakeld blijven (zie pagina 301).

### INFORMATIE

Als de parameter **Volume** in de Cockpit App is ingesteld op "0", worden er geen piepsignalen gegeven (zie pagina 298).

Als er verbinding met een prothese is gemaakt, kunt u met de Cockpit App van de ene MyMode naar de andere gaan.



- 1) Raak in het hoofdmenu het symbool van de gewenste MyMode (1) aan.  
→ Er wordt gevraagd of u inderdaad naar de betreffende MyMode wilt gaan.
- 2) Als u van modus wilt wisselen, raak dan de knop "**OK**" aan.  
→ Er klinkt een piepsignaal ter bevestiging dat er is omgeschakeld.
- 3) Nadat er is omgeschakeld, verschijnt er een symbool (2) dat aangeeft dat de geselecteerde modus actief is.  
→ Onder aan het beeldscherm wordt door middel van de bijbehorende naam eveneens aangegeven welke modus er actief is (3).

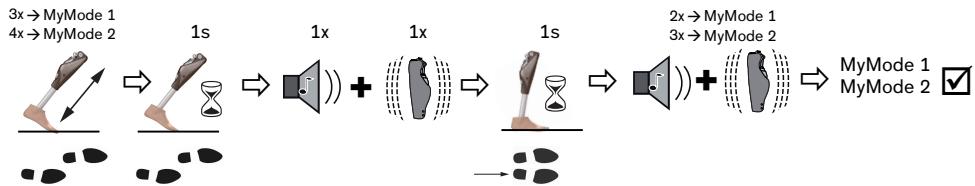
## 9.2 Omschakelen naar de MyModes met bewegingspatronen

### Informatie over het omschakelen

- Het omschakelen en het aantal bewegingspatronen moeten door de orthopedisch instrumentmaker in de instelsoftware zijn geactiveerd.
- Controleer voor het zetten van de eerste stap altijd of de gekozen modus staat voor de gewenste beweging.

- Als de parameter **Volume** in de Cockpit App is ingesteld op "0", worden er geen piepsignalen gegeven (zie pagina 298).

### Omschakelen



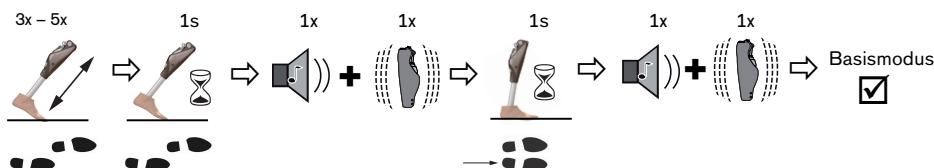
- Zet het prothesebeen iets naar achteren (schredestand).
  - Wip terwijl u contact houdt met de grond, binnen 1 seconde zo vaak op de voorvoet als voor de gewenste MyMode nodig is (MyMode 1 = 3 keer, MyMode 2 = 4 keer).
  - Houd het prothesebeen daarna ca. 1 seconde stil in deze stand (schredestand) zonder het op te tillen. Het been hoeft niet meer te worden ontlast.  
→ Door middel van een piep- en trilsignaal wordt bevestigd dat het bewegingspatroon is herkend.
- INFORMATIE:** Als dit piep- en trilsignaal niet wordt gegeven, is bij het wippen niet aan de voorwaarden voldaan.
- Haal na het piep- en trilsignaal het prothesebeen bij, zet het naast het contralaterale been en houd het ca. 1 seconde stil.  
→ Er klinkt een bevestigingssignaal om aan te geven dat er met succes is omgeschakeld naar de betreffende MyMode (2 keer = MyMode 1, 3 keer = MyMode 2).
- INFORMATIE:** Als dit bevestigingssignaal niet wordt gegeven, is het been met de prothese niet correct bijgehaald en stilgehouden. Herhaal de procedure op de juiste manier om alsnog om te schakelen.

### 9.3 Vanuit een MyMode terug schakelen naar de basismodus

#### Informatie over het omschakelen

- Ongeacht de configuratie van de MyModes in de instelsoftware is het altijd mogelijk met een bewegingspatroon terug te schakelen naar de basismodus (modus 1).
- Door aansluiten/loskoppelen van de acculader kan er op elk gewenst moment worden terug geschakeld naar de basismodus (modus 1).
- Controleer voor het zetten van de eerste stap altijd of de gekozen modus staat voor de gewenste beweging.
- Als de parameter **Volume** in de Cockpit App is ingesteld op "0", worden er geen piepsignalen gegeven (zie pagina 298).

### Omschakelen



- Zet het prothesebeen iets naar achteren (schredestand).
- Wip minimaal 3 keer maar niet vaker dan 5 keer op de voorvoet. Houd hierbij voortdurend contact met de grond.

3) Houd het prothesebeen daarna ca. 1 seconde stil in deze stand (schredestand) zonder het op te tillen. Het been hoeft niet meer te worden ontlast.  
→ Door middel van een piep- en trlsignaal wordt bevestigd dat het bewegingspatroon is herkend.

**INFORMATIE: Als dit piep- en trlsignaal niet wordt gegeven, is bij het wippen niet aan de voorwaarden voldaan.**

4) Haal het prothesebeen bij, zet het naast het contralaterale been en houd het ca. 1 seconde stil.

→ Er klinkt een bevestigingssignaal om aan te geven dat er met succes is omgeschakeld naar de basismodus.

**INFORMATIE: Als dit bevestigingssignaal niet wordt gegeven, is het been met de prothese niet correct bijgehaald en stilgehouden. Herhaal de procedure op de juiste manier om alsnog om te schakelen.**

## 10 Aanvullende operationele toestanden (modi)

### 10.1 Accu-leeg-modus

Wanneer de beschikbare capaciteit van de accu 0% is, worden er piep- en trlsignalen gegeven (zie pagina 311). De demping wordt gedurende deze tijd ingesteld op de waarden van de veiligheidsmodus. Daarna wordt de prothese uitgeschakeld. Door het product op te laden, kunt u vanuit de accu-leeg-modus weer terugkeren naar de basismodus (modus 1).

### 10.2 Modus tijdens het laden van de prothese

Tijdens het laden is het product niet functioneel.

Het product is ingesteld op de weerstanden van de veiligheidsmodus. Afhankelijk van de instelling in de instelsoftware kunnen deze laag of hoog zijn.

### 10.3 Veiligheidsmodus

Zodra zich een kritische storing voordoet (bijv. uitval van een sensorsignaal), schakelt het product automatisch om naar de veiligheidsmodus. Het product blijft in deze modus staan, totdat de storing is verholpen.

In de veiligheidsmodus wordt er omgeschakeld naar vooraf ingestelde weerstandswaarden. Daardoor kan de gebruiker ondanks het feit dat het product niet actief is, met de nodige beperkingen toch lopen.

Dat er wordt omgeschakeld naar de veiligheidsmodus, wordt direct voorafgaand daaraan aangegeven door middel van piep- en trlsignalen (zie pagina 311).

Door het aansluiten en weer loskoppelen van de acculader kunt u de veiligheidsmodus uitschakelen. Wanneer het product daarna opnieuw omschakelt naar de veiligheidsmodus, is er sprake van een blijvende storing. Het product moet bij een geautoriseerde Ottobock servicewerkplaats worden gecontroleerd.

### 10.4 Hogetemperatuurmodus

Bij oververhitting van de hydraulische eenheid door een ononderbroken verhoogde activiteit (bijv. het afdalen van een langere berghelling) wordt de buigweerstand versterkt naarmate de temperatuur stijgt, om de oververhitting tegen te gaan. Zodra de hydraulische eenheid is afgekoeld, wordt er weer teruggekeerd naar de instellingen die vóór de hogetemperatuurmodus van kracht waren. In de MyModes wordt de hogetemperatuurmodus niet ingeschakeld.

Dat de hogetemperatuurmodus actief is, wordt aangegeven door een lang trlsignaal dat eens in de 5 seconden wordt herhaald.

**De volgende functies zijn in de hogetemperatuurmodus gedeactiveerd:**

- Zitfunctie
- Weergave van de laadtoestand zonder extra apparatuur
- Omschakeling naar een MyMode.

- wijziging van de prothese-instellingen.

## **11 Opbergen en ontluchten**

Wanneer het product langere tijd niet wordt gebruikt en zich daarbij niet in verticale stand bevindt, bestaat het risico dat zich lucht in de hydraulische eenheid verzamelt. Dit komt tot uiting in de vorm van geruis en een ongelijkmatig dempingsgedrag.

Het automatische ontluchtingsmechanisme zorgt ervoor, dat alle functies van het product na ca. 10 - 20 stappen weer onbeperkt beschikbaar zijn.

### **Bewaren**

- Voor het opslaan van het kniescharnier moet de kniekop worden gestrekt. De kniekop mag niet gebogen zijn!
- Voorkom dat het product langere tijd niet wordt gebruikt (gebruik het product regelmatig).

## **12 Reiniging**

- Verwijder vuil en vlekken van het product met een vochtige doek (zoet water).
- Droog het product af met een pluisvrije doek en laat het aan de lucht volledig drogen.

## **13 Onderhoud**

Met het oog op de eigen veiligheid, het behoud van de veilige werking en de garantie, het behoud van de basisveiligheid en de wezenlijke prestatiekenmerken en de garantie van de EMC-veiligheid moeten er regelmatig service-inspecties (onderhoudsbeurten) plaatsvinden.

Afhankelijk van het land/de regio moet aan de volgende onderhoudsintervallen worden vastgehouden:

| Land/regio                                   | Onderhoudsinterval                                 |
|--|--|
| Alle landen/regio's m.u.v.:<br>USA, CAN, RUS | 24 maanden   |
| USA, CAN, RUS                                | naar behoefte*,<br>uiterlijk eens in de 36 maanden |

\*naar behoefte: de onderhoudstermijn is afhankelijk van de mate van activiteit van de gebruiker. Bij normaal tot minder actieve gebruikers, met maximaal 1.800 stappen per dag, is er naar verwachting na 3 jaar onderhoud nodig. Bij zeer actieve gebruikers met meer dan 1.800 stappen per dag naar verwachting na 2 jaar.

Dat het tijd is voor onderhoud wordt aangegeven door meldingen die verschijnen nadat de acculader is losgekoppeld (zie "hoofdstuk operationele toestand / foutsignalen zie pagina 310").

In het kader van het onderhoud kunnen er extra services nodig zijn, zoals een reparatie. Deze extra services kunnen afhankelijk van de omvang van de garantie en geldigheid gratis of na een kostenraming tegen een vergoeding worden uitgevoerd.

Voor onderhouds- en reparatiewerkzaamheden moeten altijd de volgende componenten aan de orthopedisch instrumentmaker worden gestuurd:

De prothese, acculader, laadadapter (indien gebruik als toebehoren) en netvoeding.

## **14 Juridische informatie**

Op alle juridische bepalingen is het recht van het land van gebruik van toepassing. Daarom kunnen deze bepalingen van land tot land variëren.

### **14.1 Aansprakelijkheid**

De fabrikant is aansprakelijk, wanneer het product wordt gebruikt volgens de beschrijvingen en aanwijzingen in dit document. Voor schade die wordt veroorzaakt door niet-naleving van de aanwijzingen in dit document, in het bijzonder door een verkeerd gebruik of het aanbrengen van niet-toegestane veranderingen aan het product, is de fabrikant niet aansprakelijk.

## **14.2 Handelsmerken**

Alle in dit document vermelde namen vallen zonder enige beperking onder de bepalingen van het daarvoor geldende merkenrecht en onder de rechten van de betreffende eigenaren.

Alle hier vermelde merken, handelsnamen en firmanamen kunnen geregistreerde merken zijn en vallen onder de rechten van de betreffende eigenaren.

Uit het ontbreken van een expliciete karakterisering van de in dit document gebruikte merken kan niet worden geconcludeerd dat een naam vrij is van rechten van derden.

Bluetooth is een geregistreerd handelsmerk van Bluetooth SIG, Inc.

## **14.3 CE-conformiteit**

Hierbij verklaart Otto Bock Healthcare Products GmbH, dat het product voldoet aan de van toepassing zijnde Europese richtlijnen voor medische hulpmiddelen.

Het product voldoet aan de eisen van de RoHS-richtlijn 2011/65/EU betreffende beperking van het gebruik van bepaalde gevaarlijke stoffen in elektrische en elektronische apparatuur.

Het product voldoet aan de eisen van richtlijn 2014/53/EU.

De volledige tekst van de richtlijnen en de eisen kan worden geraadpleegd op het volgende internetadres: <http://www.ottobock.com/conformity>

## **14.4 Lokale juridische informatie**

Juridische informatie die **alleen** relevant is voor bepaalde landen, is in dit hoofdstuk opgenomen in de officiële taal van het betreffende land van gebruik.

## **15 Technische gegevens**

| <b>Omgevingscondities</b>            |  |
|--------------------------------------|--|
| Transport in de originele verpakking | -25 °C/-13 °F tot +70 °C/+158 °F   |
| Transport zonder verpakking          | -25 °C/-13 °F tot +70 °C/+158 °F<br>max. 93% relatieve luchtvochtigheid, niet condenserend |
| Opslag (≤3 maanden)                  | -20 °C/-4 °F tot +40 °C/+104 °F<br>max. 93% relatieve luchtvochtigheid, niet condenserend  |
| Langdurige opslag (>3 maanden)       | -20 °C/-4 °F tot +20 °C/+68 °F<br>max. 93% relatieve luchtvochtigheid, niet condenserend   |
| Gebruik                              | -10 °C/+14 °F tot +60 °C/+140 °F<br>max. 93% relatieve luchtvochtigheid, niet condenserend |
| Laden van de accu                    | +10 °C/+50 °F tot +45 °C/+113 °F   |

| <b>Product</b>                                   |                 |
|--|-----------------|
| Artikelnummer                                    | 3C98-3*/3C88-3* |
| Mobiliteitsgraad vlg. MOBIS                      | 2 tot 4         |
| Maximaal lichaamsgewicht inclusief extra gewicht | 136 kg/300 lb   |

| <b>Product</b>  |   |
|---|---|
| Minimaal lichaamsgewicht  | 45 kg/100 lb<br>Beneden dit lichaamsgewicht kunnen gebruikers de prothese ook gebruiken, mits vooraf met een testprothese van een gecertificeerd orthopedisch instrumentmaker wordt bevestigd dat de betreffende patiënten in staat zijn de prothese volledig te gebruiken. |
| Beschermingsgraad   | IP67  |
| Waterbestendigheid  | Weerbestendig, maar niet corrosiebestendig<br>Niet geschikt om gedurende langere tijd in het water gebruikt of ondergedompeld te worden   |
| Maximaal mogelijke buigingshoek   | 130°  |
| Maximaal mogelijke buigingshoek met voorgemonteerde buigaanslagen                         | 122°  |
| Gewicht van de prothese zonder Protector  | ca. 1250 g ±25 g/44.09 oz ±0,88 oz  |
| Te verwachten levensduur wanneer de voorgeschreven onderhoudstermijnen worden aangehouden | 6 jaar  |
| Beproevingsmethode  | ISO 10328-P6-136 kg / 3 miljoen belastingscycli   |

| <b>Gegevensoverdracht</b>         |                                      |
|-----------------------------------|--------------------------------------|
| Draadloze technologie             | Bluetooth 5.0 (Bluetooth Low Energy) |
| Bereik (afstand)                  | ca. 10 m (32,8 ft)                   |
| Frequentiebereik                  | 2402 MHz tot 2480 MHz                |
| Modulatie                         | GFSK                                 |
| Gegevenssnelheid (over the air)   | tot 2 Mbps                           |
| Maximaal uitgangsvermogen (EIRP): | +4 dBm (~2,5 mW)                     |

| <b>Accu van de prothese</b>   |  |
|---|--|
| Accutype  | Li-ion   |
| Laadcycli (oplaad- en ontladcycli) waarna nog minstens 80% van de oorspronkelijke capaciteit van de accu beschikbaar is | 500  |
| Laadtoestand na 1 uur laadtijd  | 30%  |
| Laadtoestand na 2 uur laadtijd  | 50%  |
| Laadtoestand na 4 uur laadtijd  | 80%  |
| Laadtoestand na 8 uur laadtijd  | volledig geladen   |
| Gedrag van het product tijdens het laden  | Het product is niet functioneel  |
| Gebruiksduur van de prothese bij een nieuwe, volledig geladen accu, bij kamertemperatuur                                | minimaal 16 uur bij ononderbroken lopen<br>ca. 2 dagen bij gemiddeld gebruik |

| <b>Netvoeding</b> |            |
|-------------------|------------|
| Artikelnummer     | 757L16-4   |
| Type              | FW8001M/12 |

| <b>Netvoeding</b>                              |  |
|--|--|
| Opslag en transport in de originele verpakking | -40 °C/-40 °F tot +70 °C/+158 °F<br>10% tot 95% relatieve luchtvochtigheid, niet condenserend  |
| Opslag en transport zonder verpakking          | -40 °C/-40 °F tot +70 °C/+158 °F<br>10% tot 95% relatieve luchtvochtigheid, niet condenserend  |
| Gebruik  | 0°C/+32°F tot +50°C/+122°F<br>Max. 95 % relatieve luchtvochtigheid<br>Luchtdruk: 70-106 kPa (tot 3000 m zonder compensatie van de luchtdruk) |
| Ingangsspanning                                | 100 V~ tot 240 V~  |
| Netfrequentie                                  | 50 Hz tot 60 Hz  |
| Uitgangsspanning                               | 12 V ==  |

| <b>Acculader</b>                               |  |
|--|--|
| Artikelnummer                                  | 4E50*  |
| Opslag en transport in de originele verpakking | -25°C/-13°F tot +70°C/+158°F   |
| Opslag en transport zonder verpakking          | -25°C/-13°F tot +70°C/+158°F<br>Max. 93% relatieve luchtvochtigheid, niet condenserend |
| Gebruik  | 0°C/+32°F tot +40°C/+104°F<br>Max. 93% relatieve luchtvochtigheid, niet condenserend   |
| Ingangsspanning                                | 12 V ==  |
| Levensduur                                     | 8 jaar   |

| <b>Cockpit-app</b>             |   |
|--------------------------------|---|
| Artikelnummer                  | Cockpit 4X441-V2=*  |
| Versie                         | Vanaf versie 2.5.0  |
| Ondersteund besturingssysteem  | Of het product verenigbaar is met mobiele eindapparatuur en welke versies vindt u in de informatie in de betreffende online store (bijv. Apple App Store, Google Play Store, enz.). |
| Internetpagina voor downloaden | <a href="https://www.ottobock.com/cockpitapp">https://www.ottobock.com/cockpitapp</a>   |

## 16 Bijlagen

### 16.1 Gebruikte symbolen



Fabrikant



Apparaat type BF



In overeenstemming met de eisen van 'FCC Part 15' (VS)



In overeenstemming met de eisen van de 'Radiocommunications Act' (wet op de radiocommunicatie) (Australië)



Niet-ioniserende straling

IP67

Stofdicht, beschermd tegen kort onderdompelen

LE  
DUAL

De draadloze Bluetooth-module van het product kan een verbinding tot stand brengen met mobiele apparaten met de besturingssystemen "iOS (iPhone, iPad, iPod,...)" en "Android"



Dit product mag niet overal worden meegegeven met ongesorteerd huishoudelijk afval. Wanneer u zich bij het weggooien ervan niet houdt aan de in uw land geldende voorschriften, kan dat schadelijke gevolgen hebben voor het milieu en de gezondheid. Neem de aanwijzingen van de in uw land bevoegde instantie voor terugname- en inzamelprocedures in acht.

CE

Verklaring van overeenstemming overeenkomstig de toepasselijke Europese richtlijnen

SN

Serienummer (YYYY WW NNN)

YYYY – fabricagejaar

WW – fabricageweek

NNN - doorlopend nummer

LOT

Partijnummer (PPPP YYYY WW)

PPPP - Fabriek

YYYY – fabricagejaar

WW – fabricageweek

REF

Artikelnummer

MD

Medisch hulpmiddel



Let op, heet oppervlak

## 16.2 Operationele status/foutsignalen

De operationele status van de prothese en fouten en storingen worden kenbaar gemaakt door middel van piep- en trilsignalen.

## 16.2.1 Statusmeldingen

### Acculader aangesloten/losgekoppeld

| Piepsignaal | Trilsignaal          | Gebeurtenis   |
|-------------|----------------------|---|
| 1 x kort    | -                    | Acculader aangesloten of acculader nog voor het starten van de laadmodus losgekoppeld |
| -           | 3 x kort             | Laadmodus gestart (3 sec. na aansluiting van de acculader)                            |
| 1 x kort    | 1 x voor piepsignaal | Acculader na het starten van de laadmodus losgekoppeld                                |

### Omschakeling naar een andere modus

#### INFORMATIE

Als de parameter **Volume** in de Cockpit App is ingesteld op "0", worden er geen piepsignalen gegeven (zie pagina 298).

| Piepsignaal | Trilsignaal | Uitgevoerde aanvullende actie  | Gebeurtenis   |
|-------------|-------------|--|---|
| 1 x kort    | 1 x kort    | Omschakeling naar een andere modus met de Cockpit App                                    | Met de Cockpit App omgescha-keld naar een andere modus. |
| 1 x kort    | 1 x kort    | Wippen op de voorvoet en vervolgens in de schredestand 1 seconde stilgehouden            | Wippatroon herkend.                                     |
| 1 x kort    | 1 x kort    | Prothesebeen bijgehaald bij het contralaterale been, neergezet en 1 seconde stilgehouden | Omgeschakeld naar de basismodus (modus 1).              |
| 2 x kort    | 2 x kort    | Prothesebeen bijgehaald bij het contralaterale been, neergezet en 1 seconde stilgehouden | Omgeschakeld naar MyMode 1 (modus 2).                   |
| 3 x kort    | 3 x kort    | Prothesebeen bijgehaald bij het contralaterale been, neergezet en 1 seconde stilgehouden | Omgeschakeld naar MyMode 2 (modus 3).                   |

## 16.2.2 Waarschuwing-/foutsignalen

### Fouten/storingen tijdens het gebruik

| Piepsignaal | Trilsignaal                        | Gebeurtenis                     | Vereiste handeling                   |
|-------------|------------------------------------|---------------------------------|--------------------------------------|
| -           | 1 x lang eens in de ca. 5 seconden | Hydraulische eenheid oververhit | Verminder de activiteit.             |
| -           | 3 x lang                           | Laadtoestand minder dan 25%     | Laad de accu binnen afzienbare tijd. |

| Piepsignaal | Trilsignaal                              | Gebeurtenis   | Vereiste handeling  |
|-------------|--|---|---|
| -           | 5 x lang                                 | Laadtoestand minder dan 15%   | Laad de accu onmiddellijk, omdat het product na het volgende waarschuwingssignaal wordt uitgeschakeld.  |
| 10 x lang   | 10 x lang                                | Laadtoestand 0%<br>Na de piep- en trilsignalen wordt omgeschakeld naar de accu-leeg-modus en vervolgens wordt het product uitgeschakeld.  | Laad de accu.   |
| 30 x lang   | 1 x lang, 1 x kort eens in de 3 seconden | <b>Ernstige storing/waarschuwing dat de veiligheidsmodus is geactiveerd</b><br>bijv. een of meer sensoren niet gereed voor gebruik.   | Lopen beperkt mogelijk. Houd er rekening mee dat de buig-/strekweerstand gewijzigd kan zijn. Probeer de storing te resetten door de acculader aan te sluiten en weer los te koppelen. De acculader moet minimaal 5 seconden aangesloten blijven, voordat hij weer wordt losgekoppeld. Als de storing blijft bestaan, mag het product niet langer worden gebruikt. Het product moet onmiddellijk door een orthopedisch instrumentmaker worden gecontroleerd. |
| -           | ononderbroken                            | <b>Totale uitval</b><br>Geen elektronische besturing meer mogelijk. Veiligheidsmodus actief of niet nader te bepalen toestand van de ventielen. Geen zekerheid over het gedrag van het product. | Probeer de storing te resetten door de acculader aan te sluiten en weer los te koppelen. Als de storing blijft bestaan, mag het product niet langer worden gebruikt. Het product moet onmiddellijk door een orthopedisch instrumentmaker worden gecontroleerd.  |

## Fouten/storingen bij het laden van het product

| Led op de netvoeding | Led op de acculader | Fout  | Oplossing   |
|----------------------|---------------------|---|---|
| ○                    | ○ ○                 | Landspecifieke stekkeradapter niet goed aangesloten op de netvoeding      | Controleer of de landspecifieke stekkeradapter goed is aangesloten op de netvoeding.  |
|                      |                     | Stopcontact werkt niet  | Controleer het stopcontact door er een ander elektrisch apparaat op aan te sluiten.   |
|                      |                     | Netvoeding defect   | De acculader en de netvoeding moeten bij een geautoriseerde Ottobock servicewerkplaats worden gecontroleerd.  |
| ●                    | ○ ○                 | Verbinding tussen acculader en netvoeding verbroken                       | Controleer of de stekker van de laadkabel goed is aangesloten op de acculader.  |
|                      |                     | Acculader defect  | De acculader en de netvoeding moeten bij een geautoriseerde Ottobock servicewerkplaats worden gecontroleerd.  |
| ●                    | ○                   | Accu is volledig geladen (of de verbinding met het product is verbroken). | <p>Let ter onderscheiding op het bevestigingssignaal.<br/>Bij het aansluiten en loskoppelen van de acculader wordt er een zelftest uitgevoerd, die wordt bevestigd met een piep-/trilsignaal.</p> <p>Als dit piepsignaal klinkt, is de accu volledig opladen.<br/>Als er geen piepsignaal klinkt, is de verbinding met het product verbroken.</p> |
|                      |                     |   | Als de verbinding met het product verbroken is, moeten het product, de acculader en de netvoeding bij een geautoriseerde Ottobock servicewerkplaats worden gecontroleerd.   |

| Piepsignaal                                     | Fout  | Oplossing   |
|---|---|---|
| 4 x kort eens in de ca. 20 sec. (ononderbroken) | Laden van de accu buiten het toegestane temperatuurgebied | Controleer of er voldaan werd aan de vermelde omgevingsvoorwaarden voor het opladen van de accu (zie pagina 307). |

### 16.2.3 Foutmeldingen bij de verbindingsopbouw met de Cockpit App

| Foutmelding  | Orzaak  | Oplossing   |
|--|---|---|
| <b>Prothesecomponent was verbonden met een ander apparaat. Verbinding maken?</b> | De prothesecomponent was verbonden met een ander eindapparaat   | Raak de knop "OK" aan om de oorspronkelijke verbinding te verbreken.<br>Als u de oorspronkelijke verbinding niet wilt verbreken, raak dan de knop "Annuleren" aan.  |
| <b>Wisselen van modus mislukt</b>  | Er is geprobeerd om te schakelen naar een andere MyMode, terwijl de prothesecomponent in beweging was (bijv. tijdens het lopen) | Met het oog op de veiligheid is omschakeling naar een andere MyMode alleen toegestaan bij prothesecomponenten die niet in beweging zijn, bijv. tijdens het staan of zitten.   |
| (C)  | Een actieve verbinding met de prothesecomponent is verbroken  | Controleer de volgende punten: <ul style="list-style-type: none"> <li>Afstand tussen de prothesecomponent en het eindapparaat</li> <li>Laadtoestand van de accu van de prothesecomponent</li> <li>Is de Bluetooth-functie van de prothesecomponent ingeschakeld? (Bluetooth van de orthesecomponent uit-/inschakelen)</li> <li>Houd de prothesecomponent met de voetzool naar boven om hem voor 2 minuten "zichtbaar" te schakelen.</li> <li>Is de juiste prothesecomponent geselecteerd (wanneer er verschillende prothesecomponenten opgeslagen zijn)?</li> </ul> |

### 16.2.4 Statussignalen

#### Acculader aangesloten

| Led op de netvoeding | Led op de acculader | Gebeurtenis                                 |
|----------------------|---------------------|---|
|                      |                     | Netvoeding en acculader gereed voor gebruik |

#### Acculader losgekoppeld

| Piepsignaal | Trilsignaal | Gebeurtenis  |
|-------------|-------------|--|
| 1 x kort    | 1 x kort    | Zelftest met succes voltooid. Product is gereed voor gebruik.  |
| 3 x kort    | -           | Onderhoudsmelding<br>Voer opnieuw een zelftest uit door de acculader aan te sluiten/los te koppelen. Als het piepsignaal opnieuw klinkt, moet u het product binnen afzienbare tijd door uw orthopedisch instrumentmaker laten controleren. Deze stuurt het product zo nodig door naar een geautoriseerde Ottobock servicewerkplaats.<br>Het kan zonder beperkingen worden gebruikt. Wel is het mogelijk dat er geen trilsignalen worden gegeven. |

| Piepsignal | Trilsignal | Gebeurtenis  |
|------------|------------|--|
| -          | -          | Voer opnieuw een zelftest uit door de acculader aan te sluiten/los te koppelen. Wanneer het piepsignaal na het opnieuw aansluiten/loskoppelen van de acculader weer te horen is of het trilsignaal weer wordt gegeven, moet het product door de orthopedisch instrumentmaker worden gecontroleerd. |

### Laadtoestand van de accu

| Acculader |   |
|-----------|---|
|           | Accu wordt geladen, de laadtoestand is minder dan 50%   |
|           | Accu wordt geladen, de laadtoestand is meer dan 50%   |
|           | <p>Accu is volledig geladen (of de verbinding met het product is verbroken). Let ter onderscheiding op het bevestigingssignaal.</p> <p>Bij het aansluiten en loskoppelen van de acculader wordt er een zelftest uitgevoerd, die wordt bevestigd met een piep-/trilsignaal.</p> <p>Als dit piepsignaal klinkt, is de accu volledig opgeladen.</p> <p>Als er geen piepsignaal klinkt, is de verbinding met het product verbroken.</p> |

### 16.3 Richtlijnen en fabrikantenverklaring

#### 16.3.1 Elektromagnetische omgeving

Dit product is bedoeld voor gebruik in de volgende elektromagnetische omgevingen:

- gebruik in een professionele zorginstelling (bijv. een ziekenhuis)
- gebruik in een huiselijke zorgomgeving (bijv. gebruik thuis, gebruik buiten)

Neem de veiligheidsvoorschriften in het hoofdstuk "Aanwijzingen voor het verblijf in bepaalde omgevingen" (zie pagina 282) in acht.

#### Elektromagnetische emissies

| Emissiemetingen   | Conformiteit                                | Elektromagnetische omgeving - richtlijn  |
|---|---|--|
| HF-straling conform CISPR 11                              | Groep 1 / klasse B                          | Het product gebruikt HF-energie uitsluitend voor de eigen interne functie. De HF-straling is dan ook zeer gering en het is onwaarschijnlijk dat elektronische apparaten in de buurt gestoord worden. |
| Harmonische effecten volgens IEC 61000-3-2                | niet toepasbaar - prestatie ligt onder 75 W | -  |
| Spanningsschommelingen/flikkeringen volgens IEC 61000-3-3 | Product voldoet aan de normeisen.           | -  |

#### Elektromagnetische immuniteit

| Verschijnsel               | EMC-basisnorm of beproefingsmethode | Immunitetsbeproevingsniveau                             |
|----------------------------|-------------------------------------|---|
| Elektrostatische ontlading | IEC 61000-4-2                       | ± 8 kV contact<br>± 2 kV, ± 4 kV, ± 8 kV, ± 15 kV lucht |

| Verschijnsel   | EMC-basisnorm of beproefingsmethode | Immunitetsbeproefingsniveau   |
|--|-------------------------------------|---|
| Uitgestraalde, radiofrequente, elektromagnetische velden | IEC 61000-4-3                       | 10 V/m<br>80 MHz tot 2,7 GHz<br>80% AM bij 1 kHz  |
| Magneetvelden met netfrequentie                          | IEC 61000-4-8                       | 30 A/m<br>50 Hz of 60 Hz  |
| Snelle elektrische transiënten/lawines                   | IEC 61000-4-4                       | ± 2 kV<br>100 kHz herhalingsfrequentie  |
| Stootspanningen tussen leidingen                         | IEC 61000-4-5                       | ± 0,5 kV, ± 1 kV  |
| Geleide storingen, veroorzaakt door hoogfrequente velden | IEC 61000-4-6                       | 3 V<br>0,15 MHz tot 80 MHz<br>6 V binnen ISM- en zendamateur-frequentiebanden tussen 0,15 MHz en 80 MHz<br>80% AM bij 1 kHz   |
| Kortstondige spanningsdalingen                           | IEC 61000-4-11                      | 0% U <sub>T</sub> ; 1/2 periode bij 0, 45, 90, 135, 180, 225, 270 en 315 graden<br>0% U <sub>T</sub> ; 1 periode en<br>70% U <sub>T</sub> ; 25/30 perioden eenfasig: bij 0 graden |
| Kortstondige spanningsonderbrekingen                     | IEC 61000-4-11                      | 0% U <sub>T</sub> ; 250/300 perioden  |

### Immunitet voor draadloze communicatie-inrichtingen

| Testfrequentie [MHz] | Frequentieband [MHz] | Radiocommunicatie-dienst   | Modulatie                             | Maximaal vermogen [W] | Afstand [m] | Immunitetsbeproefingsniveau [V/m] |
|----------------------|----------------------|--|---------------------------------------|-----------------------|-------------|-----------------------------------|
| 385                  | 380 tot 390          | TETRA 400  | pulsmodulatie 18 Hz                   | 1,8                   | 0,3         | 27                                |
| 450                  | 430 tot 470          | GMRS 460, FRS 460  | FM<br>± 5 kHz deviatie<br>1 kHz sinus | 1,8                   | 0,3         | 28                                |
| 710                  | 704 tot 787          | LTE band 13, 17  | pulsmodulatie 217 Hz                  | 0,2                   | 0,3         | 9                                 |
| 745                  |                      |  |                                       |                       |             |                                   |
| 780                  |                      |  |                                       |                       |             |                                   |
| 810                  | 800 tot 960          | GSM 800/900,<br>TETRA 800,<br>iDEN 820,<br>CDMA 850,<br>GSM 800/900,<br>LTE band 5 | pulsmodulatie 18 Hz                   | 2                     | 0,3         | 28                                |
| 870                  |                      |  |                                       |                       |             |                                   |
| 930                  |                      |  |                                       |                       |             |                                   |

| <b>Testfrequentie [MHz]</b> | <b>Frequentiебand [MHz]</b> | <b>Radiocommunicatie-dienst</b>   | <b>Modulatie</b>        | <b>Maximaal vermogen [W]</b> | <b>Afstand [m]</b> | <b>Immunitetsbe-proevingenniveau [V/m]</b> |
|-----------------------------|-----------------------------|---|-------------------------|------------------------------|--------------------|--|
| 1720                        | 1700 tot 1990               | GSM 1800;<br>CDMA 1900;<br>GSM 1900;<br>DECT;<br>LTE band 1,<br>3, 4, 25;<br>UMTS | pulsmodulatie<br>217 Hz | 2                            | 0,3                | 28   |
| 1845                        |                             |   |                         |                              |                    |  |
| 1970                        |                             |   |                         |                              |                    |  |
| 2450                        | 2400 tot 2570               | Bluetooth<br>wifi 802.11 b-/g/n,<br>RFID 2450<br>LTE band 7                       | pulsmodulatie<br>217 Hz | 2                            | 0,3                | 28   |
| 5240                        | 5100 tot 5800               | wifi 802.11 a-/n  | pulsmodulatie<br>217 Hz | 0,2                          | 0,3                | 9  |
| 5500                        |                             |   |                         |                              |                    |  |
| 5785                        |                             |   |                         |                              |                    |  |



|          |  |            |
|----------|--|------------|
| <b>1</b> | <b>Predgovor.....</b>  | <b>322</b> |
| <b>2</b> | <b>Opis proizvoda .....</b>  | <b>322</b> |
| 2.1      | Konstrukcija .....   | 322        |
| 2.2      | Funkcija .....   | 322        |
| <b>3</b> | <b>Namjenska uporaba.....</b>  | <b>323</b> |
| 3.1      | Svrha uporabe.....   | 323        |
| 3.2      | Uvjeti primjene.....   | 323        |
| 3.3      | Indikacije .....   | 323        |
| 3.4      | Kontraindikacije .....   | 323        |
| 3.4.1    | Apsolutne kontraindikacije .....   | 323        |
| 3.5      | Kvalifikacija .....  | 323        |
| <b>4</b> | <b>Sigurnost.....</b>  | <b>324</b> |
| 4.1      | Značenje simbola upozorenja .....  | 324        |
| 4.2      | Struktura sigurnosnih napomena .....   | 324        |
| 4.3      | Opće sigurnosne napomene .....   | 324        |
| 4.4      | Napomene za opskrbu električnom energijom / punjenje baterije .....          | 326        |
| 4.5      | Napomene za punjač / prilagodnik za punjenje .....                           | 327        |
| 4.6      | Napomene za boravak u određenom području .....                               | 327        |
| 4.7      | Napomene za uporabu .....  | 328        |
| 4.8      | Napomene za sigurnosne načine rada .....                                     | 330        |
| 4.9      | Napomene o uporabi u kombinaciji s oseointegriranim sustavom implantata..... | 331        |
| 4.10     | Napomene za uporabu mobilnog krajnjeg uređaja s aplikacijom Cockpit.....     | 331        |
| <b>5</b> | <b>Sadržaj isporuke i dodatna oprema.....</b>                                | <b>332</b> |
| 5.1      | Sadržaj isporuke .....   | 332        |
| 5.2      | Pribor .....   | 332        |
| <b>6</b> | <b>Punjenje baterije .....</b>   | <b>332</b> |
| 6.1      | Prikљučivanje mrežnog dijela i punjača .....                                 | 333        |
| 6.2      | Punjenje baterije proteze .....  | 333        |
| 6.3      | Prikaz aktualnog stanja napunjenosti .....                                   | 333        |
| 6.3.1    | Prikaz stanja napunjenosti bez dodatnih uređaja .....                        | 334        |
| 6.3.2    | Prikaz aktualnog stanja napunjenosti preko aplikacije Cockpit .....          | 334        |
| <b>7</b> | <b>Aplikacija Cockpit.....</b>   | <b>334</b> |
| 7.1      | Zahtjevi za sustav .....   | 335        |
| 7.2      | Prvo povezivanje aplikacije Cockpit i dijela .....                           | 335        |
| 7.2.1    | Prvo pokretanje aplikacije Cockpit .....                                     | 335        |
| 7.3      | Upravljački elementi aplikacije Cockpit .....                                | 336        |
| 7.3.1    | Izbornik za navigaciju aplikacije Cockpit .....                              | 337        |
| 7.4      | Upravljanje dijelovima .....   | 337        |
| 7.4.1    | Dodavanje dijela .....   | 337        |
| 7.4.2    | Brisanje dijela .....  | 338        |
| 7.4.3    | Povezivanje dijela s više mobilnih krajnjih uređaja.....                     | 338        |

|           |  |            |
|-----------|--|------------|
| <b>8</b>  | <b>Uporaba .....</b>   | <b>338</b> |
| 8.1       | Uzorak pokreta u osnovno načinu rada (način rada 1).....                   | .338       |
| 8.1.1     | Stajanje .....   | .339       |
| 8.1.1.1   | Funkcija stajanja .....  | .339       |
| 8.1.2     | Hodanje.....   | .339       |
| 8.1.3     | Sjedanje .....   | .340       |
| 8.1.4     | Sjedenje .....   | .340       |
| 8.1.4.1   | Funkcija sjedenja.....   | .340       |
| 8.1.5     | Ustajanje .....  | .340       |
| 8.1.6     | Uspinjanje po stubištu .....   | .341       |
| 8.1.7     | Spuštanje po stubištu.....   | .341       |
| 8.1.8     | Spuštanje po rampi .....   | .341       |
| 8.1.9     | Spuštanje po ravnim stubama.....   | .342       |
| 8.1.10    | Klečanje .....   | .342       |
| 8.2       | Izmjena postavki proteze.....  | .342       |
| 8.2.1     | Izmjena postavki proteze preko aplikacije Cockpit.....                     | .343       |
| 8.2.2     | Pregled namjestivih parametara u osnovnom načinu rada .....                | .343       |
| 8.2.3     | Pregled namjestivih parametara u načinima rada MyMode .....                | .344       |
| 8.3       | Uključivanje/isključivanje Bluetootha proteze .....                        | .345       |
| 8.3.1     | Isključivanje/uključivanje Bluetootha preko aplikacije Cockpit.....        | .345       |
| 8.4       | Propitivanje statusa proteze.....  | .345       |
| 8.4.1     | Propitivanje statusa preko aplikacije Cockpit .....                        | .345       |
| 8.4.2     | Prikaz statusa u aplikaciji Cockpit .....                                  | .345       |
| 8.5       | Način rada dubokog mirovanja .....   | .346       |
| 8.5.1     | Uključenje/isključenje dubokog mirovanja preko aplikacije Cockpit .....    | .346       |
| <b>9</b>  | <b>Načini rada MyMode .....</b>  | <b>346</b> |
| 9.1       | Prebacivanje načina rada MyMode pomoću aplikacije Cockpit .....            | .346       |
| 9.2       | Prebacivanje načina rada MyMode pomoću uzorka pokreta.....                 | .347       |
| 9.3       | Prebacivanje iz nekog načina rada MyMode natrag u osnovni način rada ..... | .348       |
| <b>10</b> | <b>Dodata radna stanja (načini rada) .....</b>                             | <b>348</b> |
| 10.1      | Način rada prazne baterije .....   | .348       |
| 10.2      | Način rada pri punjenju proteze .....                                      | .348       |
| 10.3      | Sigurnosni način rada .....  | .348       |
| 10.4      | Način rada prekomjerne temperature .....                                   | .349       |
| <b>11</b> | <b>Skladištenje i odzračivanje.....</b>                                    | <b>349</b> |
| <b>12</b> | <b>Čišćenje .....</b>  | <b>349</b> |
| <b>13</b> | <b>Održavanje .....</b>  | <b>349</b> |
| <b>14</b> | <b>Pravne napomene .....</b>   | <b>350</b> |
| 14.1      | Odgovornost .....  | .350       |
| 14.2      | Zaštitni znak .....  | .350       |
| 14.3      | Izjava o sukladnosti za CE oznaku .....                                    | .350       |
| 14.4      | Lokalne pravne napomene .....  | .350       |
| <b>15</b> | <b>Tehnički podatci .....</b>  | <b>350</b> |

|           |  |            |
|-----------|--|------------|
| <b>16</b> | <b>Dodatci .....</b>   | <b>352</b> |
| 16.1      | Rabljeni simboli .....   | .352       |
| 16.2      | Radna stanja / signali pogreške .....                                  | .353       |
| 16.2.1    | Signaliziranje radnih stanja.....                                      | .354       |
| 16.2.2    | Signali upozorenja/pogreške .....                                      | .354       |
| 16.2.3    | Poruke o pogreškama pri uspostavljanju veze s aplikacijom Cockpit..... | .356       |
| 16.2.4    | Signali statusa.....   | .357       |
| 16.3      | Smjernice i izjava proizvođača .....                                   | .357       |
| 16.3.1    | Elektromagnetski okoliš .....  | .357       |

# 1 Predgovor

## INFORMACIJA

Datum posljednjeg ažuriranja: 2022-02-24

- Pažljivo pročitajte ovaj dokument prije uporabe proizvoda i pridržavajte se sigurnosnih napomena.
- Posavjetujte se sa stručnim osobljem o sigurnoj uporabi proizvoda.
- Obratite se stručnom osoblju u slučaju pitanja o proizvodu ili pojave problema.
- Svaki ozbiljan štetni događaj povezan s proizvodom, posebice pogoršanje zdravstvenog stanja, privajte proizvođaču i nadležnom tijelu u svojoj zemlji.
- Sačuvajte ovaj dokument.

Proizvod „C-Leg 3C98-3\*, 3C88-3\*\*“ u nastavku se naziva proizvod / proteza / zglob koljena / dio. Ove upute za uporabu daju vam važne informacije o uporabi i namještanju proizvoda te rukovanju njime.

Proizvod puštajte u pogon samo u skladu s informacijama u priloženim popratnim dokumentima.

## 2 Opis proizvoda

### 2.1 Konstrukcija

Proizvod čine sljedeće komponente:



1. Glava koljena s mogućnošću proksimalnog priključka (piramidalni prilagodnik ili vijčani navoj)
2. Svjetleća dioda (plava) za prikaz veze Bluetoothom
3. Graničnici savijanja 8° (već montirano u stanju pri isporuci)
4. Baterija i pokriveni čepovi
5. Hidraulička jedinica
6. Poklopac utičnice za punjenje
7. Utičnica za punjenje
8. Distalni vijci stezne cijevi

### 2.2 Funkcija

Ovaj proizvod ima fazu oslonca i fazu zamaha upravljane mikroprocesorom.

Na temelju izmjerjenih vrijednosti integriranog sustava senzora mikroprocesor upravlja hidraulikom koja utječe na ponašanje prigušenja proizvoda.

Podatci senzora aktualiziraju se i ocjenjuju 100 puta u sekundi. Tako se ponašanje proizvoda dinamički i u stvarnom vremenu prilagođava aktualnoj situaciji kretanja (fazi hoda).

Zahvaljujući fazi oslonca i fazi zamaha upravljanima mikroprocesorom proizvod se može individualno prilagoditi vašim potrebama.

Za to stručno osoblje softverom za namještanje namjesto proizvod.

Proizvod raspolaže načinima rada MyMode za specijalne vrste kretanja (npr. skijaško trčanje, ...). Ortopedski tehničar unaprijed namješta preko softvera za namještanje i mogu se pozvati preko specijalnih uzoraka pokreta kao i aplikacije Cockpit (vidi stranicu 346).

U slučaju pogreške u proizvodu sigurnosni način rada omogućuje ograničenu funkciju. Za to se namjeste unaprijed definirani parametri otpora proizvoda (vidi stranicu 348).

Način rada s praznom baterijom omogućuje siguran hod kada je baterija prazna. Za to se namjeste unaprijed definirani parametri otpora proizvoda (vidi stranicu 348).

### **Hidraulika upravljana mikroprocesorom nudi sljedeće prednosti**

- Približavanje fiziološkom uzorku hoda
- Sigurnost pri stajanju i hodanju
- Prilagodba svojstava proizvoda različitim podlogama, nagibima podloge, situacijama hoda i brzinama hoda

## **3 Namjenska uporaba**

### **3.1 Svrha uporabe**

Proizvod valja rabiti **isključivo** za egzoprotetsku opskrbu donjem ekstremiteta.

### **3.2 Uvjeti primjene**

Proizvod je razvijen za svakodnevne aktivnosti i ne smije se izlagati izvanrednim aktivnostima. Te izvanredne aktivnosti obuhvaćaju primjerice vrste ekstremnih športova (slobodno penjanje, skakanje padobranom, padobransko jedrenje itd.).

Dopuštene uvjete okoline pronaći ćete u tehničkim podatcima (vidi stranicu 350).

Proizvod je predviđen **isključivo** za primjenu na **jednom** korisniku. Proizvođač zabranjuje uporabu proizvoda na drugoj osobi.

Naše komponente funkcioniraju optimalno ako se kombiniraju s odgovarajućim komponentama odabrаниm na temelju tjelesne težine i stupnja mobilnosti, koji se mogu identificirati s pomoću našeg sustava klasifikacije MOBIS, te ako su opremljene odgovarajućim modularnim spojnim elementima.



Proizvod se preporučuje za stupanj mobilnosti 2 (osobe koje se ograničeno mogu kretati na otvorenom), stupanj mobilnosti 3 (osobe koje se neograničeno mogu kretati na otvorenom) i stupanj mobilnosti 4 (osobe posebno visokih zahtjeva koje se neograničeno mogu kretati na otvorenom). Dopuštena tjelesna težina do **maks. 136 kg**.

### **3.3 Indikacije**

- Za korisnike s egzartikulacijom koljena, amputacijom natkoljenice ili egzartikulacijom kuka
- Kod unilateralne ili bilateralne amputacije
- Oboljeli od dismelije kod kojih situacija batrljka odgovara egzartikulaciji koljena, amputaciji natkoljenice ili egzartikulaciji kuka
- Korisnik mora ispunjavati fizičke i umne preduvjete za uočavanje vizualnih/zvučnih signala i/ili mehaničkih vibracija

### **3.4 Kontraindikacije**

#### **3.4.1 Apsolutne kontraindikacije**

- Tjelesna težina veća od 136 kg

### **3.5 Kvalifikacija**

Pacijenta proizvodom smije opskrbiti samo stručno osoblje koje je ovlašteno odgovarajućom obukom poduzeća Ottobock.

Ako se proizvod spaja na oseointegrirani sustav implantata, stručno osoblje mora biti ovlašteno i za spajanje na oseointegrirani sustav implantata.

## 4 Sigurnost

### 4.1 Značenje simbola upozorenja

|                     |   |
|---------------------|---|
| <b>⚠ UPOZORENJE</b> | Upozorenje na moguće opasnosti od teških nezgoda i ozljeda. |
| <b>⚠ OPREZ</b>      | Upozorenje na moguće opasnosti od nezgoda i ozljeda.        |
| <b>NAPOMENA</b>     | Upozorenje na moguća tehnička oštećenja.                    |

### 4.2 Struktura sigurnosnih napomene

|  |
|--|
| <b>⚠ UPOZORENJE</b>  |
| <b>Natpis označuje izvor i/ili vrstu opasnosti</b>   |
| U uvodu su opisane posljedice nepridržavanja sigurnosne napomene. Postoji li više posljedica, one su označene na sljedeći način:<br>► npr.: 1. posljedica nepridržavanja opasnosti<br>► npr.: 2. posljedica nepridržavanja opasnosti<br>► Ovim simbolom označuju se radnje/postupci kojih se valja pridržavati / koje valja provesti kako bi se izbjegla opasnost. |

### 4.3 Opće sigurnosne napomene

|  |
|--|
| <b>⚠ UPOZORENJE</b>  |
| <b>Nepridržavanje sigurnosnih napomena</b>   |
| Ozljede osoba / oštećenje proizvoda zbog primjene proizvoda u određenim situacijama.<br>► Pridržavajte se sigurnosnih napomena i mjera navedenih u ovom popratnom dokumentu. |

|  |
|--|
| <b>⚠ UPOZORENJE</b>  |
| <b>Uporaba proteze tijekom vožnje vozila</b>   |
| Nezgoda uslijed neočekivana ponašanja proteze zbog promijenjena ponašanja amortizacije.<br>► Obvezno se pridržavajte nacionalnih zakonskih propisa za upravljanje vozilom s protezom te zbog zakona i propisa o osiguranju zatražite provjeru i potvrdu svojih vozačkih sposobnosti od nadležne institucije.<br>► Pridržavajte se nacionalnih zakonskih propisa o opremi vozila ovisno o vrsti opskrbe.<br>► Noga na kojoj se nosi proteza ne smije se upotrebljavati za upravljanje vozilom ili njegovim dodatnim komponentama (npr. papućicom spojke, papućicom kočnice, papućicom gasa...). |

|   |
|---|
| <b>⚠ UPOZORENJE</b>   |
| <b>Primjena oštećenog mrežnog dijela, utikača prilagodnika ili punjača</b>  |
| Udar električne struje uslijed dodirivanja slobodnih dijelova koji provode napon.<br>► Nemojte otvarati mrežni dio, utikač prilagodnika niti punjač.<br>► Mrežni dio, utikač prilagodnika ili punjač nemojte izlagati ekstremnim opterećenjima.<br>► Odmah zamijenite oštećene mrežne dijelove, utikače prilagodnika ili punjače. |

|  |
|--|
| <b>⚠ OPREZ</b>   |
| <b>Nepridržavanje signala upozorenja/pogreške</b>  |
| Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda zbog promijenjena ponašanja amortizacije.<br>► Valja obratiti pažnju na signale upozorenja/pogrešaka (vidi stranicu 354) i postavke amortizacije koje se mijenjaju u skladu s tim. |

## **OPREZ**

### **Samostalno poduzete manipulacije na proizvodu i komponentama**

Pad uslijed loma nosivih dijelova ili neispravnosti proizvoda.

- ▶ Na proizvodu ne smijete provoditi nikakve manipulacije osim radova opisanih u ovim uputama za uporabu.
- ▶ Rukovanje baterijom isključivo je pridržano ovlaštenom stručnom osoblju poduzeća Ottobock (nemojte je samostalno mijenjati).
- ▶ Otvaranje i popravljanje proizvoda odnosno servisiranje oštećenih komponenti smije provoditi samo ovlašteno stručno osoblje poduzeća Ottobock.

## **OPREZ**

### **Mehaničko opterećenje proizvoda**

- > Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda uslijed neispravnosti.
- > Pad uslijed loma nosivih dijelova.
- > Nadraženost kože uslijed kvarova na hidrauličkoj jedinici s izlaskom tekućine.
- ▶ Proizvod nemojte izlagati mehaničkim vibracijama ili udarcima.
- ▶ Prijе svake primjene provjerite ima li na proizvodu vidljivih oštećenja.

## **OPREZ**

### **Primjena proizvoda s preniskom raznim napunjenošću baterije**

Pad uslijed neočekivana ponašanja proteze zbog promijenjena ponašanja amortizacije.

- ▶ Prijе primjene provjerite aktualno stanje napunjenošću te po potrebi napunite protezu.
- ▶ Pazite na eventualno skraćeno trajanje rada proizvoda na nižoj temperaturi okoline ili uslijed starenja baterije.

## **OPREZ**

### **Opasnost od uklještenja u području savijanja zgloba**

Ozljede uslijed uklještenja dijelova tijela.

- ▶ Pri savijanju zgloba pazite na to da se u tom području ne nađu prsti/dijelovi tijela ili meki dijelovi batrljaka.

## **OPREZ**

### **Prodiranje prljavštine i vlage u proizvod**

- > Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda zbog neispravnosti.
- > Pad uslijed loma nosivih dijelova.
- ▶ Pazite da u proizvod ne prodru strani dijelovi niti strana tijela.
- ▶ Zglob koljena otporan je na vremenske utjecaje, ali ne i na koroziju. Stoga zglob koljena ne bi trebao doći u dodir sa slanom vodom, kloriranom vodom niti drugim lužinama (npr. sapunom ili gelom za tuširanje odnosno tjelesnim tekućinama i/ili tekućinom iz rane). Zglob koljena nemojte rabiti u ekstremnim uvjetima kao što su ronjenje ili skokovi u vodu. Zglob koljena nije namijenjen za dugotrajnu uporabu u vodi ili dugotrajno uranjanje.
- ▶ Nakon dodira s vodom uklonite štitnik Protector (ako je prisutan) pa protezu držite tabanom prema gore sve dok voda ne iscuri iz zgloba koljena / cijevnog prilagodnika. Zglob koljena i komponente osušite krpom koja ne ostavlja vlakna pa pustite da se komponente potpuno osuše na zraku.

- ▶ Ako zglob koljena ili cijevni prilagodnik dodu u dodir sa **slanom vodom, kloriranom vodom ili drugim lužinama** (npr. sapunom ili gelom za tuširanje odnosno tjelesnim tekućinama i/ili tekućinom iz rane), **odmah** uklonite štitnik Protector (ako je prisutan) te **očistite zglob koljena**. Zatim zglob koljena, cijevni prilagodnik i štitnik Protector isperite slatkom vodom i pustite da se osuše.
- ▶ Ako se nakon sušenja pojavi neispravnost, zglob koljena i cijevni prilagodnik mora provjeriti servis s ovlaštenjem poduzeća Ottobock. Osoba za kontakt jest ortopedski tehničar.
- ▶ Zglob koljena nije zaštićen od prodiranja mlaza vode ni pare.

### OPREZ

#### **Pojave istrošenosti na komponentama proizvoda**

Pad uslijed oštećenja ili neispravnosti proizvoda.

- ▶ U interesu vlastite sigurnosti te iz razloga održavanja sigurnosti rada i jamstva moraju se provoditi redoviti servisni pregledi (održavanja).

### OPREZ

#### **Uporaba nedopuštenog pribora**

- > Pad zbog neispravnosti proizvoda uslijed smanjene otpornosti na smetnje.
- > Smetnja drugih električkih uređaja zbog povećanog zračenja.
- ▶ Proizvod kombinirajte samo s priborom, pretvaračima signala i kabelima koji su navedeni u poglavljima „Sadržaj isporuke“ (vidi stranicu 332) i „Pribor“ (vidi stranicu 332).

### **NAPOMENA**

#### **Nestručna njega proizvoda**

Oštećenje proizvoda uslijed uporabe pogrešnih sredstava za čišćenje.

- ▶ Proizvod čistite isključivo vlažnom krpom (slatka voda).

## **4.4 Napomene za opskrbu električnom energijom / punjenje baterije**

### OPREZ

#### **Punjjenje neodložena proizvoda**

- > Pad uslijed hodanja i visenja na priključenom uređaju.
- > Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda zbog promijenjena ponašanja amortizacije.
- ▶ Proizvod iz sigurnosnih razloga odložite prije punjenja.

### OPREZ

#### **Punjjenje proizvoda oštećenim mrežnim dijelom / punjačem / kabelom za punjenje / prilagodnikom za punjenje**

Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda uslijed nedovoljne funkcije punjenja.

- ▶ Prije primjene provjerite je li mrežni dio / punjač / kabel za punjenje / prilagodnik za punjenje oštećen.
- ▶ Zamijenite oštećene mrežne dijelove / punjače / kabele za punjenje / prilagodnike za punjenje.

### **NAPOMENA**

#### **Primjena pogrešnog mrežnog dijela / punjača / prilagodnika za punjenje**

Oštećenje proizvoda uslijed pogrešnog napona, struje, polariteta.

- ▶ Upotrebljavajte samo mrežne dijelove / punjače / prilagodnike za punjenje koje je Ottobock odobrio za ovaj proizvod (vidi upute za uporabu i kataloge).

## **NAPOMENA**

### **Mehaničko opterećenje mrežnog dijela / punjača / prilagodnika za punjenje**

Nema besprijeckorne funkcije punjenja uslijed neispravnosti.

- ▶ Mrežni dio / punjač / prilagodnik za punjenje nemojte izlagati mehaničkim vibracijama ni udarcima.
- ▶ Prije svake primjene provjerite ima li na mrežnom dijelu / punjaču / prilagodniku za punjenje vidljivih oštećenja.

## **NAPOMENA**

### **Uporaba mrežnog dijela / punjača / prilagodnika za punjenje izvan dopuštenog područja temperature**

Nema besprijeckorne funkcije punjenja uslijed neispravnosti.

- ▶ Mrežni dio / punjač / prilagodnik za punjenje upotrebljavajte za punjenje samo u dopuštenom području temperature. Podatke o dopuštenom području temperature možete pronaći u poglavljju „Tehnički podatci“ (vidi stranicu 350).

## **4.5 Napomene za punjač / prilagodnik za punjenje**

### **NAPOMENA**

#### **Prodiranje prljavštine i vlage u proizvod**

Nema besprijeckorne funkcije punjenja uslijed neispravnosti.

- ▶ Pazite da kruti dijelovi i tekućina ne prodru u proizvod.

### **NAPOMENA**

#### **Samostalno provedene izmjene odnosno modifikacije na punjaču / prilagodniku za punjenje**

Nema besprijeckorne funkcije punjenja uslijed neispravnosti.

- ▶ Neka izmjene i modifikacije provodi samo stručno osoblje s ovlaštenjem poduzeća Ottobock.

## **4.6 Napomene za boravak u određenom području**

### **OPREZ**

#### **Premalen razmak od komunikacijskih uređaja visoke frekvencije (npr. mobilnih telefona, uređaja s tehnologijom Bluetooth, uređaja s WLAN-om)**

Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda uslijed smetnje interne podatkovne komunikacije.

- ▶ Stoga se preporučuje održavanje minimalnog razmaka od 30 cm od komunikacijskih uređaja visoke frekvencije.

### **OPREZ**

#### **Rad proizvoda na vrlo maloj udaljenosti od drugih električnih uređaja**

Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda uslijed smetnje interne podatkovne komunikacije.

- ▶ Proizvod tijekom rada ne stavljajte u neposrednu blizinu drugih električnih uređaja.
- ▶ Proizvod tijekom rada ne slažite na hrpu s drugim električnim uređajima.
- ▶ Ako nije moguće izbjegći istodoban rad, promatrajte proizvod i provjerite namjensku uporabu u takvom rasporedu.

## **△ OPREZ**

### **Boravak u području snažnih magnetskih i električnih izvora smetnji (npr. sustavi za zaštitu od krađe, detektori metala)**

Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda uslijed smetnje interne podatkovne komunikacije.

- ▶ Izbjegavajte boravak u blizini vidljivih ili skrivenih sustava za zaštitu od krađe u području ulaza/izlaza trgovina, detektora metala / skenera tijela za osobe (npr. u zračnim lukama) ili drugih snažnih magnetskih i električnih izvora smetnji (npr. visokonaponskih vodova, odašiljača, trifostanica itd.).

Ako se takav boravak ne može izbjечi, pazite barem na to da hodate odnosno stojite osigurani (npr. uz rukohvat ili potporu druge osobe).

- ▶ Pri prolasku kroz sustave za zaštitu od krađe, skenere tijela, detektore metala pazite na ponašanje proizvoda koje se neočekivano može promijeniti.
- ▶ Načelno kod električnih ili magnetskih uređaja koji se nalaze u neposrednoj blizini pazite na neočekivano promijenjeno ponašanje amortizacije proizvoda.

## **△ OPREZ**

### **Ulazak u prostoriju ili područje s jakim magnetskim poljima (npr. magnetski rezonatori, uređaji za MRT (MRI) itd.)**

- > Pad zbog neočekivana ograničenja opsega kretanja proizvoda uslijed prianjanja metalnih predmeta na magnetizirane komponente.
- > Nepopravljivo oštećenje proizvoda uslijed djelovanja jakog magnetskog polja.
- ▶ Skinite proizvod prije ulaska u prostoriju ili područje s jakim magnetskim poljima i spremite ga izvan te prostorije ili tog područja.
- ▶ Ako se na proizvodu pojave oštećenja prouzročena jakim magnetskim poljem, ne postoji mogućnost popravka.

## **△ OPREZ**

### **Boravak u područjima izvan dopuštenog područja temperature**

Pad uslijed neispravnosti ili loma nosivih dijelova proizvoda.

- ▶ Izbjegavajte boravak u područjima izvan dopuštenog područja temperature (vidi stranicu 350).

## **4.7 Napomene za uporabu**

## **△ OPREZ**

### **Uspinjanje po stubištu**

Pad uslijed pogrešno postavljenog stopala na stubi zbog promjene u ponašanju amortizacije.

- ▶ Pri uspinjanju po stubištu uvijek rabite rukohvat i veći dio tabana stavljajte na površinu stube.
- ▶ Poseban je oprez potreban pri uspinjanju po stubištu dok nosite djecu.

## **△ OPREZ**

### **Silaženje po stubištu**

Pad uslijed pogrešno postavljenog stopala na stubi zbog promjene u ponašanju amortizacije.

- ▶ Pri spuštanju po stubištu uvijek upotrebljavajte rukohvat te sredinom cipele kotrljajte preko ruba stube.
- ▶ Obratite pažnju na signale upozorenja/pogreške (vidi stranicu 354).
- ▶ Pazite na to da se u trenutku pojavljivanju signala upozorenja i pogreške može promijeniti otpor u smjeru savijanja i pružanja.
- ▶ Poseban je oprez potreban pri spuštanju po stubištu dok nosite djecu.

## OPREZ

### **Pregrijavanje hidrauličke jedinice uslijed neprekinute, povećane aktivnosti (npr. dugo spuštanje nizbrdo)**

- > Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda uslijed prebacivanja u način rada za prekomjernu temperaturu.
- > Opeklne uslijed dodirivanja pregrijanih dijelova.
- ▶ Pazite na signale vibracije koji se pojavljuju i pulsiraju. Oni vam ukazuju na opasnost od pregrijavanja.
- ▶ Neposredno nakon početka tih pulsirajućih signala vibracije morate smanjiti aktivnost kako bi se hidraulička jedinica mogla ohladiti.
- ▶ Po završetku pulsirajućih signala vibracije možete ponovno nastaviti nesmanjenu aktivnost.
- ▶ Ako se aktivnost ne smanji unatoč pulsirajućim signalima vibracije, može doći do pregrijavanja hidrauličkog elementa, a u ekstremnom slučaju oštećenja proizvoda. U tom slučaju ortopedski tehničar mora provjeriti je li proizvod oštećen. On će po potrebi proizvod proslijediti servisu s ovlaštenjem poduzeća Ottobock.

## OPREZ

### **Preopterećenje zbog aktivnosti s izvanrednim opterećenjem**

- > Pad uslijed neočekivanog ponašanja proizvoda zbog neispravnosti.
- > Pad uslijed loma nosivih dijelova.
- > Nadraženost kože uslijed kvarova na hidrauličkoj jedinici s izlaskom tekućine.
- ▶ Proizvod je razvijen za svakodnevne aktivnosti i ne smije se izlagati aktivnostima s izvanrednim opterećenjem. Te izvanredne aktivnosti obuhvaćaju, primjerice, vrste ekstremnih športova (slobodno penjanje, padobransko jedrenje itd.).
- ▶ Pažljivo rukovanje proizvodom i njegovim komponentama ne samo da produljuje njihov životni vijek nego prije svega služi vašoj osobnoj sigurnosti!
- ▶ Ako se na proizvod i njegove komponente vrše ekstremna opterećenja (npr. uslijed pada i sl.), ortopedski tehničar mora odmah provjeriti je li proizvod oštećen. On će po potrebi proizvod proslijediti servisu s ovlaštenjem poduzeća Ottobock.

## OPREZ

### **Nesispravno provedeno prebacivanje**

Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda zbog promijenjena ponašanja amortizacije.

- ▶ Pazite na to da stojite osigurano tijekom svih postupaka prebacivanja.
- ▶ Nakon prebacivanja provjerite promijenjenu postavku amortizacije te обратите pažnju na povratnu poruku preko zvučnog davača signala.
- ▶ Kada su završene aktivnosti u načinu rada MyMode, vratite se u osnovni način rada.
- ▶ Rasteretite proizvod te po potrebi ispravite prebacivanje.

## OPREZ

### **Nestrucna primjena funkcije stajanja**

Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda zbog promijenjena ponašanja amortizacije.

- ▶ Pazite na to da tijekom uporabe funkcije stajanja stojite osigurano te da provjerite blokadu zglobova koljena prije nego što potpuno opteretite protezu.
- ▶ Neka vas ortopedski tehničar i/ili terapeut poduci o ispravnoj primjeni funkcije stajanja. Informacije o funkciji stajanja vidi stranicu 339.

## **OPREZ**

### **Brzo guranje kukova prema naprijed uz ispruženu protezu (npr. servis u tenisu)**

- > Pad uslijed neočekivane aktivacije faze zamaha.
- ▶ Imajte na umu da se pri ispruženoj protezi i brzom guranju kukova prema naprijed može pojaviti neočekivano savijanje zgloba koljena.
- ▶ Stoga se u sigurnim uvjetima (npr. pridržavanjem na rampi za hodanje) i uz vodstvo educiranog stručnog osoblja upoznajte s aktivacijom u fazi zamaha u sličnim situacijama.
- ▶ Kod vrsta športova, u kojima se može pojavit taj uzorak pokreta, upotrebljavajte neki prikidan konfiguriran MyMode. Pobliže informacije o načinima rada MyMode pronađite u poglavljiju „MyModes“ (vidi stranicu 346).

## **OPREZ**

### **Preopterećenje zbog promijenjene tjelesne težine pri nošenju teških premeta, naprtnjača ili djece**

- > Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda.
- > Pad uslijed loma nosivih dijelova.
- > Nadraženost kože uslijed kvarova na hidrauličkoj jedinici s izlaskom tekućine.
- ▶ Imajte na umu da se ponašanje proizvoda može promjeniti zbog povećane težine. Faza zamaha možda se neće moći aktivirati ili će se aktivirati u pogrešnom trenutku.
- ▶ Vodite računa o tome da se maksimalno dopuštena tjelesna težina ne prekorači zbog dodatne težine.

## **4.8 Napomene za sigurnosne načine rada**

## **OPREZ**

### **Uporaba proizvoda u sigurnosnom načinu rada**

Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda zbog promijenjena ponašanja amortizacije.

- ▶ Valja obratiti pažnju na signale upozorenja/pogreške (vidi stranicu 354).
- ▶ Potreban je poseban oprez pri uporabi bicikla bez slobodnog hoda (s krutom glavčinom).

## **OPREZ**

### **Sigurnosni način rada koji se ne može aktivirati uslijed neispravnosti zbog ulaska vode ili mehaničkog oštećenja**

Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda zbog promijenjena ponašanja amortizacije.

- ▶ Nemojte dalje rabiti neispravan proizvod.
- ▶ Odmah potražite ortopedskog tehničara.

## **OPREZ**

### **Sigurnosni način rada koji se ne može deaktivirati**

Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda zbog promijenjena ponašanja amortizacije.

- ▶ Ako punjenjem baterije ne možete deaktivirati sigurnosni način rada, riječ je o trajnoj pogrešci.
- ▶ Nemojte dalje rabiti neispravan proizvod.
- ▶ Proizvod mora provjeriti servis s ovlaštenjem poduzeća Ottobock. Osoba za kontakt jest ortopedski tehničar.

## **OPREZ**

### **Pojavljivanje sigurnosne poruke (trajno vibriranje)**

Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda zbog promijenjena ponašanja amortizacije.

- ▶ Obratite pozornost na signale upozorenja/pogreške (vidi stranicu 354).
- ▶ Nakon pojavljivanja sigurnosne poruke nemojte dalje upotrebljavati proizvod.
- ▶ Proizvod mora provjeriti servis s ovlaštenjem poduzeća Ottobock. Osoba za kontakt jest ortopedski tehničar.

## 4.9 Napomene o uporabi u kombinaciji s oseointegriranim sustavom implantata

### **UPOZORENJE**

#### **Velika mehanička opterećenja zbog uobičajenih ili neuobičajenih situacija poput pada-vra**

- > Preopterećenje kosti koje, među ostalim, može prouzročiti bolove, otpuštanje implantata, odumiranje koštanog tkiva ili prijelom kosti.
- > Oštećenje ili lom sustava implantata ili njegovih dijelova (sigurnosnih komponenti itd.).
- ▶ Pridržavajte se područja uporabe, uvjeta uporabe i indikacija za zglob koljena i za sustav implantata u skladu s proizvođačevim podatcima.
- ▶ Obratite pozornost na upute kliničkog osoblja koje je indiciralo uporabu oseointegriranog sustava implantata.
- ▶ Pazite na promjene svojega zdravstvenog stanja koje uslijed primjene ograničavaju povezivanje u okviru oseointegracije ili ga dovode u pitanje.

## 4.10 Napomene za uporabu mobilnog krajnjeg uređaja s aplikacijom Cockpit

### **OPREZ**

#### **Neodgovarajuće rukovanje mobilnim krajnjim uređajem**

Pad uslijed promijenjena ponašanja amortizacije uslijed neočekivano provedenog prebacivanja u neki način rada MyMode.

- ▶ Neka vas poduče o propisnom rukovanju mobilnim krajnjim uređajem s aplikacijom Cockpit.

### **OPREZ**

#### **Samostalno provedene izmjene odnosno modifikacije na mobilnom terminalnom uređaju**

Pad uslijed promijenjena ponašanja amortizacije uslijed neočekivano provedenog prebacivanja u neki način rada MyMode.

- ▶ Na hardveru mobilnog terminalnog uređaja, na kojem je instalirana aplikacija, nemojte samostalno provoditi izmjene.
- ▶ Na softveru/firmveru mobilnog terminalnog uređaja nemojte samostalno provoditi izmjene veće od funkcije ažuriranja softvera/firmvera.

### **OPREZ**

#### **Neispravno provedeno prebacivanje s krajnjim uređajem**

Pad uslijed neočekivana ponašanja proizvoda zbog promijenjena ponašanja amortizacije.

- ▶ Pazite na to da stojite osigurano tijekom svih postupaka prebacivanja.
- ▶ Nakon prebacivanja provjerite promijenjenu postavku amortizacije te obratite pažnju na povratnu poruku preko zvučnog davača signala kao i na prikaz na krajnjem uređaju.
- ▶ Kada su završene aktivnosti u načinu rada MyMode, vratite se u osnovni način rada.

### **NAPOMENA**

#### **Nepridržavanje preduvjeta sustava za instaliranje aplikacije Cockpit**

Neispravnost mobilnog krajnjeg uređaja.

- Aplikaciju Cockpit instalirajte samo na mobilne krajne uređaje i verzije koje odgovaraju podatcima u dotičnim mrežnim trgovinama (npr.: Apple App Store, Google Play Store, ...).

## 5 Sadržaj isporuke i dodatna oprema

### 5.1 Sadržaj isporuke

- 1 kom. C-Leg 3C88-3 (s priključkom s navojem) ili C-Leg 3C98-3 (s jezgrom za namještanje)
- 1 kom. mrežnog dijela 757L16-4
- 1 kom. punjača za C-Leg 4E50\*
- 1 kom. kozmetičke navlake za punjač i mrežni dio
- 1 kom. knjižice proteze
- 1 kom. kartica s PIN-om za Bluetooth 646C107
- 1 kom. uputa za uporabu (korisnik)
- Aplikacija Cockpit „Cockpit 4X441-V2=\*\*“ za preuzimanje s mrežne stranice: <http://www.ottobock.com/cockpitapp>

### 5.2 Pribor

Sljedeće komponente nisu dio isporuke i mogu se dodatno naručiti:

- Pjenasta kozmetička navlaka 3S26
- funkcionalna kozmetička navlaka C-Leg 3F1=1
- funkcionalna čarapa 99B120=\*
- Štitnik C-Leg 4X860=\*(bez maske)
- Zaštitni okvir za C-Leg 4P862
- Shield Insert 4P863\*
- Producni kabel za punjenje – gležanj 4X156-1
- Producni kabel za punjenje za gležanj, dugački 4X158-1
- Producni kabel za punjenje – koljeno 4X157-1
- USB prilagodnik za punjenje 757L43

## 6 Punjenje baterije

Pri punjenju baterije u obzir valja uzeti sljedeće točke:

- Za punjenje baterije valja upotrebljavati mrežni dio 757L16-4 / prilagodnik za punjenje 757L43 i punjač 4E50\*.
  - Kapacitet potpuno napunjene baterije uz stalno hodanje traje najmanje 16 sati, uz prosječnu uporabu oko 2 dana.
  - Za svakodnevnu uporabu proizvoda preporučuje se svakodnevno punjenje.
  - Kako bi se postiglo maksimalno trajanje rada s jednim punjenjem baterije, vezu punjača i proizvoda odvojite tek neposredno prije uporabe proizvoda.
  - Prije prve uporabe bateriju bi valjalo puniti sve dok se na punjaču ne isključi žuta svjetleća dioda (LED), ali barem 4 sata. Tako se prikaz stanja napunjenoosti kalibrira putem aplikacije Cockpit kao i okretanjem proteze.
- Ako se veza punjača i proteze prerano prekine, prikaz stanja napunjenoosti preko aplikacije Cockpit kao i okretanjem proteze možda neće odgovarati stvarnom stanju napunjenoosti.
- U slučaju neuporabe proizvoda baterija se može isprazniti.

## 6.1 Priklučivanje mrežnog dijela i punjača



- 1) Prilagodnik utikača specifičan za zemlju gurnite na mrežni dio tako da se uglavi (vidi sl. 1).
- 2) Kabel punjača s okruglim, **četveropolnim** utikačem nataknite na utičnicu **OUT** na punjaču tako da se utikač uglavi (vidi sl. 2).  
**INFORMACIJA:** **Pazite na ispravan položaj polova (vodeći nosić). Utikač kabela ne mojte silom nataknuti na punjač.**
- 3) Okrugli, **tropolni** utikač mrežnog dijela utaknite u utičnicu **12 V** na punjaču tako da se utikač uglavi (vidi sl. 2).  
**INFORMACIJA:** **Pazite na ispravan položaj polova (vodeći nosić). Utikač kabela ne mojte silom nataknuti na punjač.**
- 4) Mrežni dio priključite na utičnicu.
  - Svijetle zelena svjetleća dioda (LED) na stražnjoj strani mrežnog dijela i zelena svjetleća dioda (LED) na punjaču (vidi sl. 3).
  - Ako zelena svjetleća dioda (LED) na mrežnom dijelu i zelena svjetleća dioda (LED) na punjaču na svijetle, prisutna je pogreška (vidi stranicu 354).

## 6.2 Punjenje baterije proteze



- 1) Otvorite poklopac utičnice za punjenje (jezičak preklopite prema gore ili klizač pomaknite prema gore).
- 2) Utikač punjača priključite u utičnicu za punjenje proizvoda.  
**INFORMACIJA: Pazite na smjer uticanja!**  
**Pri uticanju treba svladati malu silu umetanja kako bi utikač za punjenje pouzdano ostao spojen s utičnicom za punjenje.**
  - Ispravan spoj punjača i proizvoda prikazuje se povratnim porukama (vidi stranicu 354).
- 3) Pokreće se postupak punjenja.
  - Kada je baterija proizvoda potpuno napunjena, isključuje se žuta svjetleća dioda punjača.
- 4) Po završenom postupku punjenja odvojite proizvod.  
**INFORMACIJA: pri odvajanju treba svladati malu silu razdvajanja između utikača za punjenje i utičnice za punjenje.**
  - Provodi se autotestiranje. Proizvod je spremjan za rad tek nakon odgovarajuće povratne poruke (vidi stranicu 357).
- 5) Zatvorite poklopac utičnice.

## 6.3 Prikaz aktualnog stanja napunjenosti

### INFORMACIJA

Tijekom punjenja ne može se prikazati stanje napunjenosti.

### 6.3.1 Prikaz stanja napunjenosti bez dodatnih uređaja



- 1) Protezu okrenite za 180° (taban mora biti okrenut prema gore).
- 2) Mirno držite 2 sekunde i pričekajte pištanje.

| Signal pištanja | Signal vibracije | Stanje napunjenosti baterije |
|-----------------|------------------|------------------------------|
| 5 x kratko      |                  | više od 80 %                 |
| 4 x kratko      |                  | 65 % do 80 %                 |
| 3 x kratko      |                  | 50 % do 65 %                 |
| 2 x kratko      |                  | 35 % do 50 %                 |
| 1 x kratko      | 3 x dugo         | 20 % do 35 %                 |
| 1 x kratko      | 5 x dugo         | manje od 20 %                |

#### INFORMACIJA

##### Ovlašavanje poznate melodije umjesto signala pištanja

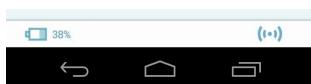
Ovlašavanje te melodije znači da je regulacijski mehanizam za upravljanje protezom ispravno napunjeno i da je proteza spremna za uporabu.

#### INFORMACIJA

Pri namještanju parametra **Volume** u aplikaciji Cockpit na „0“ ne čuje se pištanje (vidi stranicu 342).

### 6.3.2 Prikaz aktualnog stanja napunjenosti preko aplikacije Cockpit

Kada je aplikacija Cockpit pokrenuta, aktualno stanje napunjenosti prikazuje se u donjem retku zaslona:



1. 38 % – stanje napunjenosti baterije aktualno spojenog dijela

## 7 Aplikacija Cockpit



Aplikacija Cockpit omogućuje prebacivanje s osnovnog načina rada u unaprijed konfiguirane načine rada MyMode. Dodatno se mogu saznati informacije o proizvodu (brojač koraka, stanje napunjenosti baterije...).

U svakodnevici se ponašanje proizvoda može u određenoj mjeri promijeniti preko aplikacije (npr. pri navikavanju na proizvod). Ortopedski tehničar može pri sljedećem posjetu pratiti promjene preko softvera za namještanje.

## Informacije o aplikaciji Cockpit

- Aplikacija Cockpit može se besplatno preuzeti u dotičnoj internetskoj trgovini. Pobliže informacije mogu se pronaći na sljedećoj mrežnoj stranici: <https://www.ottobock.com/cockpitapp>. Za preuzimanje aplikacije Cockpit može se mobilnim krajnjim uređajem učitati i kod QR isporučene kartice s PIN-om za Bluetooth (preduvjet: čitač koda QR i kamera).
- Jezik upravljačkog sučelja aplikacije Cockpit može se promijeniti s pomoću softvera za namještanje.
- Ovisno o upotrijebljenoj verziji aplikacije Cockpit jezik upravljačke površine aplikacije Cockpit odgovara jeziku mobilnog uređaja na kojem se aplikacija Cockpit upotrebljava.
- Tijekom prvog povezivanja serijski broj dijela koji se povezuje treba registrirati kod poduzeća Ottobock. Ako je registracija odbijena, aplikacija Cockpit može se rabiti samo ograničeno za taj dio.
- Za primjenu aplikacije Cockpit mora biti uključen Bluetooth proteze.  
Ako je Bluetooth isključen, može se uključiti okretanjem proteze (taban mora biti okrenut prema gore) ili uticanjem/odvajanjem punjača. Zatim je Bluetooth uključen otprilike 2 minute. Tijekom tog vremena valja pokrenuti aplikaciju i tako uspostaviti vezu. Ako želite, nakon toga se Bluetooth proteze može trajno uključiti (vidi stranicu 345).
- Slike u ovim uputama za uporabu služe samo kao primjeri i mogu odstupati od pojedinog mobilnog uređaja i verzije koji se rabe.
- Mobilnu aplikaciju uvijek održavajte ažurnom.
- Ako sumnjate na problem u vezi s kibernetičkom sigurnošću, obratite se proizvođaču.

### 7.1 Zahtjevi za sustav

Kompatibilnost s mobilnim krajnjim uređajima i verzijama pronađite u podatcima u trgovini Apple App Store ili Google Play Store.

### 7.2 Prvo povezivanje aplikacije Cockpit i dijela

#### Prije uspostavljanja veze valja obratiti pažnju na sljedeće točke:

- Bluetooth dijela mora biti uključen (vidi stranicu 345).
- Bluetooth mobilnog terminalnog uređaja mora biti uključen.
- Mobilni krajnji uređaj ne smije se nalaziti u zrakoplovnom načinu rada (izvan mreže) u kojem su isključene sve mobilne veze.
- **Mobilni krajnji uređaj mora biti spojen na internet.**
- Moraju biti poznati serijski broj i PIN za Bluetooth dijela koji se povezuje. Oni se nalaze na priloženoj kartici s PIN-om za Bluetooth. Serijski broj počinje slovima „SN“.

#### INFORMACIJA

U slučaju gubitka kartice s PIN-om za Bluetooth na kojoj se nalaze PIN za Bluetooth i serijski broj dijela obratite se svojem ortopedskom tehničaru.

#### 7.2.1 Prvo pokretanje aplikacije Cockpit

- 1) Dodirnite simbol aplikacije Cockpit ().
- Prikazuje se ugovor o licenciji s krajnjim korisnikom (EULA).
- 2) Dodirom na gumb **Accept** prihvativte ugovor o licenciji (EULA). Ako ne prihvativte ugovor o licenciji (EULA), aplikacija Cockpit ne može se rabiti.
- Prikazuje se zaslon dobrodošlice.
- 3) Držite protezu s tabanom okrenutim prema gore ili utaknite i ponovno odvojite punjač kako biste uključili prepoznavanje (vidljivost) veze Bluetootha na 2 minute.
- 4) Dodirnite gumb **Add component**.
- Pokreće se čarobnjak za vezu koji vas vodi kroz postupak uspostavljanja veze.
- 5) Slijedite ostale upute na zaslonu.
- 6) Nakon unosa PIN-a za Bluetooth uspostavlja se veza s dijelom.

- Tijekom uspostavljanja veze čuju se 3 signala pištanja i prikazuje se simbol (○).
- Kada se veza uspostavi, prikazuje se simbol (↔).
- Nakon uspješnog uspostavljanja veze očitavaju se podatci iz dijela. To može trajati do jedne minute.
- Zatim se prikazuje glavni izbornik s nazivom spojenog dijela.

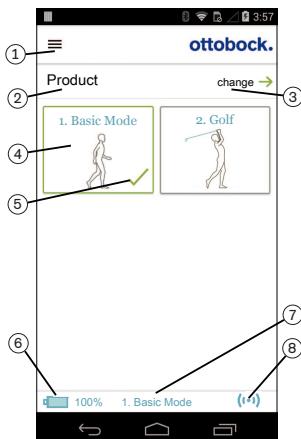
## INFORMACIJA

Nakon uspješno provedenog prvog povezivanja s dijelom aplikacija se uvijek automatski spaja nakon pokretanja. Nisu potrebni više nikakvi koraci.

## INFORMACIJA

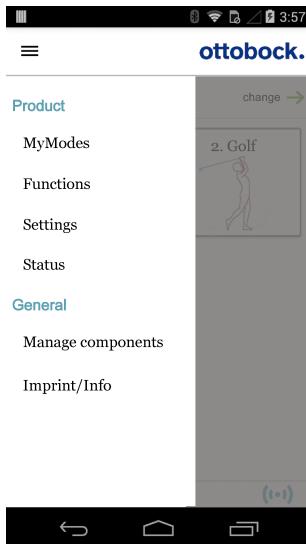
Nakon aktiviranja „vidljivosti“ dijela (držite dio s tabanom okrenutim prema gore ili utaknite/odvojite punjač) drugi uređaj (npr. pametni telefon) može u roku od 2 minute prepoznati dio. Ako registracija ili uspostavljanje veze predugo traju, uspostavljanje veze se prekida. U tom slučaju valja ponovno držati dio s tabanom okrenutim prema gore ili utaknuti/odvojiti punjač.

## 7.3 Upravljački elementi aplikacije Cockpit



- Pozivanje izbornika za navigaciju (vidi stranicu 337)
- Product**  
Naziv dijela može se promijeniti samo preko softvera za namještanje.
- Ako su pohranjene veze za više dijelova, dodirom na unos **change** može se prebacivati između pohranijenih dijelova (vidi stranicu 337).
- Načini rada MyMode konfiguirirani preko softvera za namještanje.  
Prebacivanje načina rada dodirivanjem odgovarajućeg simbola i potvrdom dodirom na „OK“. Ako je u aplikaciji Cockpit uključen način rada dubokog mirovanja, on se također prikazuje ovdje. Pobliže informacije pronađite u poglavljiju „Način rada dubokog mirovanja“ (vidi stranicu 346).
- Aktualno odabrani način rada
- Stanje napunjenoosti dijela.**
  - Potpuno napunjena baterija dijela
  - Baterija dijela prazna
  - Punjenje baterije dijela u tijeku
 Dodatno se prikazuje aktualno stanje napunjenoosti u %.
- Prikaz i naziv trenutno odabranog načina rada (npr. **1. Basic Mode**)
- (↔) Veza s dijelom uspostavljena
- (○) Veza s dijelom prekinuta. Pokušava se automatski ponovo uspostaviti vezu.
- (✗) Ne postoji veza s dijelom.

### 7.3.1 Izbornik za navigaciju aplikacije Cockpit



Dodirom simbola  $\equiv$  u izbornicima prikazuje se izbornik za navigaciju. U tom se izborniku mogu provoditi dodatna namještanja spojenog dijela.

#### Product

Naziv spojenog dijela

#### MyModes

Povratak u glavni izbornik radi prebacivanja načina rada MyMode

#### Functions

Pozivanje dodatnih funkcija dijela (npr. isključenje Bluetootha (vidi stranicu 345))

#### Settings

Promjena postavki odabranog načina rada (vidi stranicu 342)

#### Status

Uput o statusu spojenog dijela (vidi stranicu 345)

#### Manage components

Dodavanje, brisanje dijelova (vidi stranicu 337)

#### Imprint/Info

Prikaz informacija / pravnih napomena o aplikaciji Cockpit

### 7.4 Upravljanje dijelovima

U ovoj se aplikaciji mogu pohraniti veze s do četirima različitim dijelovima. No jedan dio istodobno može biti povezan samo s jednim mobilnim krajnjim uređajem.

#### INFORMACIJA

Prije uspostavljanja veze obratite pozornost na točke u poglavlju „Prvo povezivanje aplikacije Cockpit i dijela“ (vidi stranicu 335).

### 7.4.1 Dodavanje dijela

- 1) U glavnom izborniku dodirnite simbol  $\equiv$ .  
→ Otvara se izbornik za navigaciju.
- 2) U izborniku za navigaciju dodirnite unos „**Manage components**“.
- 3) Protezu držite tabanom okrenutim prema gore ili utaknite i ponovno odvojite punjač kako biste uključili prepoznavanje (vidljivost) veze Bluetootha na 2 minute.
- 4) Dodirnite gumb „+“.  
→ Pokreće se čarobnjak za vezu koji vas vodi kroz postupak uspostavljanja veze.
- 5) Slijedite ostale upute na zaslonu.
- 6) Nakon unosa PIN-a za Bluetooth uspostavlja se veza s dijelom.  
→ Tijekom uspostavljanja veze čuju se 3 signala pištanja i prikazuje se simbol  $(\textcircled{C})$ .  
Kada se veza uspostavi, prikazuje se simbol  $(\textcircled{i=1})$ .
- Nakon uspješnog uspostavljanja veze očitavaju se podatci iz dijela. To može trajati do jedne minute.  
Zatim se prikazuje glavni izbornik s nazivom spojenog dijela.

## INFORMACIJA

Ako nije moguće uspostaviti vezu s nekim dijelom, provedite sljedeće korake:

- ▶ Ako postoji, obrišite dio iz aplikacije Cockpit (vidi poglavlje „Brisanje dijela“).
- ▶ Dio ponovno dodajte u aplikaciju Cockpit (vidi poglavlje „Dodavanje dijela“).

## INFORMACIJA

Nakon aktiviranja „vidljivosti“ dijela (držite dio s tabanom okrenutim prema gore ili utaknite/odvojite punjač) drugi uređaj (npr. pametni telefon) može u roku od 2 minute prepoznati dio. Ako registracija ili uspostavljanje veze predugo traju, uspostavljanje veze se prekida. U tom slučaju valja ponovno držati dio s tabanom okrenutim prema gore ili utaknuti/odvojiti punjač.

### 7.4.2 Brisanje dijela

- 1) U glavnom izborniku dodirnite simbol .  
→ Otvara se izbornik za navigaciju.
- 2) U izborniku za navigaciju dodirnite unos „**Manage components**“.
- 3) Dodirnite gumb „**Edit**“.
- 4) Kod dijela koji valja izbrisati dodirnite simbol .  
→ Dio se briše.

### 7.4.3 Povezivanje dijela s više mobilnih krajnjih uređaja

Veza nekog dijela može se pohraniti u više mobilnih krajnjih uređaja. No istodobno s dijelom može biti spojen samo jedan mobilni krajnji uređaj.

Ako već postoji veza dijela s nekim drugim mobilnim krajnjim uređajem, pri uspostavi veze s aktualnim mobilnim krajnjim uređajem prikazuje se sljedeća informacija:



- ▶ Dodirnite gumb **OK**.
- Prekida se veza s posljednjim spojenim mobilnim krajnjim uređajem i uspostavlja veza s aktualnim mobilnim krajnjim uređajem.

## 8 Uporaba

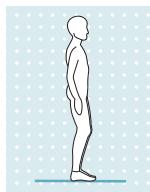
### 8.1 Uzorak pokreta u osnovno načinu rada (način rada 1)

## INFORMACIJA

#### Šumovi pri kretanju zglobova koljena

Pri uporabi egzoprotetičkih zglobova koljena uslijed servomotornih, hidrauličnih, pneumatskih upravljačkih funkcija ili upravljačkih funkcija koje ovise o opterećenju kočenjem mogu se pojaviti šumovi pri kretanju. Stvaranje šumova normalno je i ne može se izbjegći. U pravilu je posve neproblematično. Ako se šumovi pri kretanju tijekom životnog ciklusa zglobova koljena značajno povećaju, zglob koljena mora odmah provjeriti servis s ovlaštenjem poduzeća Ottobock.

## 8.1.1 Stajanje



Osiguranje koljena visokim otporom hidraulike i pravilnim statičkim poravnanjem.

Softverom za namještanje može se uključiti funkcija stajanja. Pobliže informacije o funkciji stajanja pronađite u sljedećem poglavlju.

### 8.1.1.1 Funkcija stajanja

#### INFORMACIJA

Kako biste se koristili tom funkcijom, mora je uključiti ortopedski tehničar. Dodatno mora biti aktivirana preko aplikacije Cockpit (vidi stranicu 343).

Funkcija stajanja funkcionska je dopuna osnovnom načinu rada. Korisniku se tako olakšava, primjerice, dulje stajanje na ukošenoj podlozi. Pritom se zglob fiksira u smjeru savijanja (fleksija) pri kutu savijanja između 5° i 65°.

Ortopedski tehničar mora odrediti vrstu blokade zgloba (intuitivna/svjesna). Vrstu blokade nije moguće promijeniti preko aplikacije Cockpit.

#### Intuitivna blokada zgloba

Intuitivna funkcija stajanja prepoznaje situacije u kojima je proteza opterećena u smjeru savijanja, ali ne smije popustiti. To je slučaj, primjerice, u stoećem stavu na neravnom ili nagnutom tlu. Zglob koljena blokira se u smjeru savijanja uvijek kada noga s protezom nije potpuno ispružena i kad nakratko miruje. Pri kotrljanju prema naprijed, prema natrag ili pružanju otpor se odmah smanjuje na otpor u fazi oslonca.

Zglob koljena ne blokira se kada su ispunjeni gornji uvjeti i kada se zauzme sjedeći stav (primjerice pri vožnji automobila).

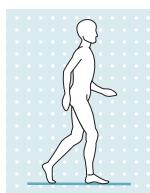
#### Svjesna blokada zgloba

- 1) Zauzmite željeni kut u koljenu.
- 2) Nakratko nemojte mijenjati kut koljena.  
→ Blokirani zglob sada se može opteretiti u smjeru savijanja.

#### Uklanjanje svjesne blokade zgloba

- Svjesna funkcija stajanja automatski se ponovno napušta pružanjem koljena ili promjenom položaja noge (npr. korakom).

## 8.1.2 Hodanje



Prvi pokušaji hodanja s protezom moraju se uvijek provesti uz upute educirana stručnog osoblja.

U fazi oslonca hidraulika održava zglob koljena stabilnim, a u fazi zamaha hidraulika oslobađa zglob koljena tako da noga slobodno može zamahnuti prema naprijed.

Za prebacivanje u fazu zamaha potrebno je kotrljanje preko proteze prema naprijed iz položaja koraka.

### 8.1.3 Sjedanje



Otpor u zglobu koljena proteze pri sjedanju osigurava ravnomjerno spuštanje u sjedeći položaj.

Putem softvera za namještanje ortopedski tehničar može namjestiti je li postupak sjedanja podržan ili nije.

- 1) Oba stopala postavite jedno pored drugog na jednaku visinu.
- 2) Noge pri sjedanju ravnomjerno opteretite i upotrijebite oslonce za ruke ako postoje.
- 3) Stražnjicu pomaknite u smjeru naslona za leđa, a gornji dio tijela nagnite prema naprijed.

**INFORMACIJA:** otpor pri sjedanju može se promijeniti s pomoću aplikacije Cockpit preko parametra „Resistance“ (vidi stranicu 343).

### 8.1.4 Sjedenje

#### INFORMACIJA

Tijekom sjedenja zglob koljena prebacuje se u način rada za uštedu energije. Taj način rada za uštedu energije aktivira se neovisno o tome je li funkcija sjedenja aktivirana ili nije.



Ako položaj sjedenja traje dulje od dvije sekunde, tj. ako je natkoljenica približno vodoravna, a noge neopterećena, zglob koljena prebacuje otpor u smjeru pružanja na minimum.

Softverom za namještanje može se uključiti funkcija sjedenja. Pobliže informacije o funkciji sjedenja pronađite u sljedećem poglavljiju.

#### 8.1.4.1 Funkcija sjedenja

#### INFORMACIJA

Kako biste se koristili tom funkcijom, ona mora biti uključena u softveru za namještanje. Dodatno mora biti aktivirana preko aplikacije Cockpit (vidi stranicu 343).

U funkciji sjedenja uz smanjeni otpor u smjeru pružanja dodatno se smanjuje i otpor u smjeru savijanja. To omogućuje slobodno zamahivanje noge s protezom.

### 8.1.5 Ustajanje

Pri ustajanju se otpor savijanja neprestano povećava.



- 1) Stopala postavite na jednaku visinu.
- 2) Gornji dio tijela nagnite prema naprijed.
- 3) Šake položite na postojeće oslonce za ruke.
- 4) Ustanite uz pomoć šaka. Stopala pritom ravnomjerno opteretite.

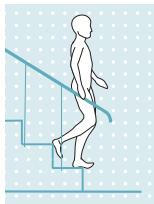
### 8.1.6 Uspinjanje po stubištu



Naizmjenično uspinjanje po stubištu nije moguće.

- 1) Jednom šakom držite se za rukohvat.
- 2) Zdravu nogu položite na prvu stubu.  
Potom položite nogu s protezom.

### 8.1.7 Spuštanje po stubištu



Zglob pruža mogućnost spuštanja stubama naizmjenično kao i priključeno.

#### **Spuštanje stubama naizmjeničnim korakom (jedna pa druga nogu)**

Spuštanje stubama naizmjeničnim korakom valja svjesno vježbati i izvoditi. Zglob koljena može se ispravno uklapati i omogućiti kontrolirano kotrljanje samo uz ispravan nagaz tabana. Pokrete valja obavljati u kontinuiranom uzorku kako bi se omogućio skladan tijek kretanja.

- 1) Jednom šakom čvrsto se držite za rukohvat.
- 2) Nogu s protezom pozicionirajte na stubu tako da stopalo do pola strši preko ruba stube.  
→ Samo se tako može osigurati sigurno kotrljanje.
- 3) Stopalo kotrljajte preko ruba stube.  
→ Tako će se proteza polako i ravnomjerno saviti uz visok otpor savijanja.
- 4) Drugu nogu postavite na sljedeći stub.

#### **Spuštanje stubama priključenim korakom (stubu po stubu)**

- 1) Jednom šakom držite se za rukohvat.
- 2) Nogu s protezom postavite na prvu stubu.
- 3) Privucite drugu nogu.

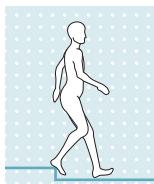
### 8.1.8 Spuštanje po rampi



Pod povećanim otporom savijanja dopustite kontrolirano savijanje zgoba koljena i tako spustite težište tijela.

Unatoč savijanju zgoba koljena ne aktivira se faza zamaha.

### 8.1.9 Spuštanje po ravnim stubama



Za spuštanje po rampama, ravnim stubištima ili rubovima nogostupima preporučuje se naizmjenično hodanje sa savijanjem koljena pod opterećenjem kako bi se nasuprotna strana što bolje rasteretila pri sljedećem dodiru s tлом. To savijanje koljena trebalo bi izvesti neposredno pri dodiru petom, tj. sve dok se noge s protezom nalazi ispred tijela.

Uvježbanim korisnicima proteza pruža mogućnost aktiviranja faze zamaha pri spuštanju po rampama ili prelaženju preko ravnih stuba (npr. rubova nogostupa). Za to težiste tijela mora biti dovoljno udaljeno od noge na kojoj se stoji i fazu zamaha treba izvesti kad je nogu ispružena. Ako se stopalo u takvoj situaciji namjesti tako da znatno strši preko ruba stube, aktiviranje faze zamaha može biti iznenadno. Međutim, u takvoj je situaciji nasuprotna nogu spremna za preuzimanje težine.

### 8.1.10 Klečanje



Pod povećanim otporom savijanja dopustite kontrolirano savijanje zglobo koljena i tako postupno dosegnite klečeći položaj. Valja izbjegavati jako udaranje koljenom o tlo kako se ne bi oštetila elektronika.

Pri čestom klečanju preporučuje se uporaba štitnika C-Leg Protector 4X860=\* ili zaštitnog okvira 4P862.

## 8.2 Izmjena postavki proteze

Ako je aktivna veza s nekim dijelom, postavke **dotičnog aktivnog načina rada** mogu se izmijeniti s pomoću aplikacije Cockpit.

### INFORMACIJA

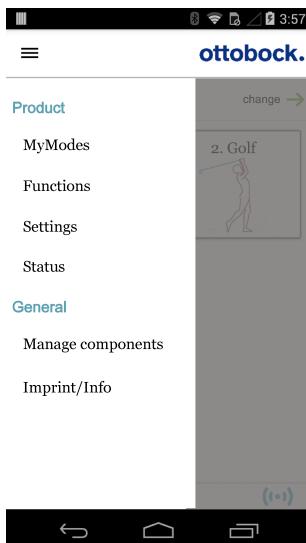
Za izmjenu postavki proteze mora biti uključen Bluetooth proteze.

Ako je Bluetooth isključen, može se uključiti okretanjem proteze ili uticanjem/odvajanjem punjača. Zatim je Bluetooth uključen otprilike 2 minute. Tijekom tog vremena valja uspostaviti vezu.

### Informacije o izmjeni postavke proteze

- Prije izmjene postavki uvijek u glavnom izborniku aplikacije Cockpit provjerite je li odabran željeni dio. U suprotnom bi se mogli izmjenjeni parametri pogrešnog dijela.
- Ako se baterija proteze puni, tijekom punjenja nije moguća promjena postavki proteze niti prebacivanje u neki drugi način rada. Samo se može pozvati status proteze. U aplikaciji Cockpit u donjem retku zaslona umjesto simbola prikazuje se simbol .
- Protezu valja optimalno namjestiti s pomoću softvera za namještanje. Aplikacija Cockpit ne služi za namještanje proteze od strane ortopedskog tehničara. S pomoću aplikacije u svakodnevici se može u određenoj mjeri promijeniti ponašanje proteze (npr. pri navikavanju na protezu). Ortopedski tehničar može pri sljedećem posjetu pratiti promjene preko softvera za namještanje.
- Ako se promijene postavke nekog načina rada MyMode, prvo se valja prebaciti u taj MyMode.

### 8.2.1 Izmjena postavki proteze preko aplikacije Cockpit



- 1) Kod spojenog dijela i želenog načina rada u glavnom izborniku dodirnite simbol  $\Xi$ .  
→ Otvara se izbornik za navigaciju.
- 2) Dodirnite unos u izborniku „**Settings**“.  
→ Prikazuje se popis s parametrima aktualno odabranog načina rada.
- 3) Kod želenog parametra postavku namjestite dodirom simbola „<“, „>“.  
**INFORMACIJA:** postavka ortopedskog tehničara označena je i u slučaju izmijenjene postavke može se obnoviti dodirom gumba „Standard“.

### 8.2.2 Pregled namjestivih parametara u osnovnom načinu rada

Parametri u osnovnom načinu rada opisuju dinamično ponašanje proteze u normalnom ciklusu hodanja. Ti parametri služe kao osnovna postavka za automatsku prilagodbu ponašanja amortizacije aktualnoj situaciji kretanja (npr. rampa, polagana brzina hoda...).

Dodatno se može aktivirati/deaktivirati funkcija stajanja i/ili funkcija sjedenja. Pobliže informacije o funkciji stajanja (vidi stranicu 339). Pobliže informacije o funkciji sjedenja (vidi stranicu 340).

Mogu se mijenjati sljedeći parametri:

| Parametar                     | Područje softvera za namještanje | Područje namještanja aplikacije           | Značenje  |
|-------------------------------|----------------------------------|---|---|
| Resistance                    | 120 do 190                       | +/- 10 od namještene vrijednosti          | Otpor savijanja tijekom sjedenja, u fazi oslonca, tijekom hodanja po rampama i na stubama.                                    |
| Stance function <sup>1</sup>  |                                  | 0/Off – deaktivirano<br>1/On – aktivirano | Informacije o ovoj funkciji pronađite u poglavljju „ <b>Funkcija stajanja</b> “ (vidi stranicu 339).                          |
| Sitting function <sup>1</sup> |                                  | 0/Off – deaktivirano<br>1/On – aktivirano | Kada je funkcija aktivirana, pri sjedenju se uz smanjeni otpor u smjeru pružanja dodatno smanjuje i otpor u smjeru savijanja. |
| Acoustic feedback signal      |                                  | On/Off                                    | Zvučni povratni signal za prebacivanje između faze oslonca i faze zamaha.   |

| Parametar | Područje softvera za namještanje | Područje namještanja aplikacije | Značenje  |
|-----------|----------------------------------|---------------------------------|---|
| Volume    | 0 do 4                           | 0 do 4                          | Glasnoća signala pištanja kod tonova potvrde (npr. upit o stanju napunjenoštiti, prebacivanje načina rada MyMode). U postavci „0“ deaktiviraju se zvučni povratni signali. No u slučaju pogreški emitiraju se signali upozorenja. |

<sup>1</sup> Kako biste te funkcije upotrebljavali u aplikaciji Cockpit, moraju biti aktivirane u softveru za namještanje.

### 8.2.3 Pregled namjestivih parametara u načinima rada MyMode

Parametri u načinima rada MyMode opisuju statičko ponašanje proteze za određeni uzorak pokreta kao što je primjerice skijaško trčanje. U načinima rada MyMode nema automatski upravljane prilagodbe ponašanja amortizacije.

U načinima rada MyMode mogu se mijenjati sljedeći parametri:

| Parametar     | Područje softvera za namještanje | Područje namještanja aplikacije  | Značenje   |
|---------------|----------------------------------|----------------------------------|--|
| Basic flex.   | 0 – 200                          | +/- 20 od namještene vrijednosti | Visina otpora savijanja na početku savijanja zglobova koljena  |
| Gain          | 0 – 100                          | +/- 10 od namještene vrijednosti | Povećanje otpora savijanja (polazeći od parametra „Basic flex.“) pri savijanju zglobova koljena. Pri određenom kutu savijanja koji ovisi o postavci parametra „Basic flex.“ i „Gain“ blokira se zglob koljena.   |
| Basic ext.    | 0 – 60                           | +/- 20 od namještene vrijednosti | Visina otpora pružanja   |
| Locking angle | 0 – 90                           | +/- 10 od namještene vrijednosti | Kut do kojeg se zglob koljena može ispružiti.<br><b>Informacija:</b> ako je ovaj parametar > 0, koljeno je u savijenom položaju blokirano u smjeru pružanja. Za de-blokiranje rasteretite protezu i nagnite je prema natrag najmanje 2 sekunde. To omogućuje pružanje zglobova neovisno o postavci parametra „Basic ext.“ i „Locking angle“. To bi moglo biti potrebno za prebacivanje u osnovni način rada s pomoću uzorka pokreta. |

| Parametar | Područje softvera za namještanje | Područje namještanja aplikacije | Značenje  |
|-----------|----------------------------------|---------------------------------|---|
| Volume    | 0 – 4                            | 0 – 4                           | Glasnoća signala pištanja kod tonova potvrde (npr. upit o stanju napunjenoštiti, prebacivanje načina rada MyMode). U postavci „0“ deaktiviraju se povratni zvučni signali. No u slučaju pogreški emitiraju se signali upozorenja. |

## 8.3 Uključivanje/isključivanje Bluetootha proteze

### INFORMACIJA

Za primjenu aplikacije Cockpit mora biti uključen Bluetooth proteze.

Ako je Bluetooth isključen, može se uključiti okretanjem proteze (funkcija je dostupna samo u osnovnom načinu rada) ili uticanjem/odvajanjem punjača. Zatim je Bluetooth uključen otprilike 2 minute. Tijekom tog vremena valja pokrenuti aplikaciju i tako uspostaviti vezu. Ako želite, nakon toga se Bluetooth proteze može trajno uključiti (vidi stranicu 345).

### 8.3.1 Isključivanje/uključivanje Bluetootha preko aplikacije Cockpit

#### Isključivanje Bluetootha

- 1) Kod spojenog dijela u glavnom izborniku dodirnite simbol .  
→ Otvara se izbornik za navigaciju.
- 2) U izborniku za navigaciju dodirnite unos „**Functions**“.
- 3) Dodirnite unos „**Deactivate Bluetooth**“.
- 4) Slijedite upute na zaslonu.

#### Uključivanje Bluetootha

- 1) Dio okrenite ili priključite/odvojite punjač.  
→ Bluetooth je uključen otprilike 2 minute. Tijekom tog vremena valja pokrenuti aplikaciju kako bi se uspostavila veza s dijelom.
- 2) Slijedite upute na zaslonu.  
→ Ako je Bluetooth uključen, na zaslonu se prikazuje simbol .

## 8.4 Propitivanje statusa proteze

### 8.4.1 Propitivanje statusa preko aplikacije Cockpit

- 1) Kod spojenog dijela u glavnom izborniku dodirnite simbol .
- 2) U izborniku za navigaciju dodirnite unos „**Status**“.

### 8.4.2 Prikaz statusa u aplikaciji Cockpit

| Unos u izborniku | Opis  | Moguće radnje                                      |
|------------------|---|--|
| Trip: 1747       | Brojač dnevno prijeđenih kora-ka                    | Brojač resetirajte dodirom gumba „ <b>Reset</b> “. |
| Step: 1747       | Brojač ukupno prijeđenih kora-ka                    | Samo informacija                                   |
| Batt.: 68        | Aktualno stanje napunjenoštiti proteze u postotcima | Samo informacija                                   |

## 8.5 Način rada dubokog mirovanja

### INFORMACIJA

Pri namještanju parametra **Volume** u aplikaciji Cockpit na „0“ ne čuje se pištanje (vidi stranicu 342).

Zglob koljena može se aplikacijom Cockpit prebaciti u duboko mirovanje u kojem je potrošnja struje svedena na minimum. Zglob koljena u tom stanju nema nikakvu funkciju. Prebacuje se na vrijednosti otpora sigurnosnog načina rada.

Duboko mirovanje može se završiti aplikacijom Cockpit ili priključivanjem punjača.

Duboko mirovanje može se deaktivirati i aktiviranjem drugog načina MyMode.

### 8.5.1 Uključenje/isključenje dubokog mirovanja preko aplikacije Cockpit

#### Uključenje dubokog mirovanja

Duboko mirovanje prikazuje se kao MyMode i može se isto kao MyMode uključiti preko aplikacije Cockpit.

Za prebacivanje obratite pozornost na korake u poglavljju „Prebacivanje načina rada MyMode pomoću aplikacije Cockpit“ (vidi stranicu 346).

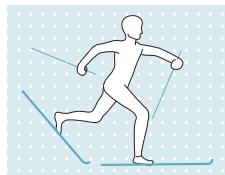
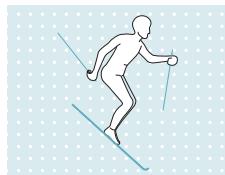
Aktivirano duboko mirovanje prikazuje se kratkim signalom pištanja i kratkim signalom vibracije.

#### Isključenje dubokog mirovanja

Da biste deaktivirali duboko mirovanje, u aplikaciji Cockpit odaberite i aktivirajte osnovni način rada ili neki MyMode. Način rada dubokog mirovanja automatski se završava.

## 9 Načini rada MyMode

Ortopedski tehničar može preko softvera za namještanje aktivirati i konfigurirati načine rada MyMode dodatno uz osnovni način rada. Oni se mogu pozvati preko aplikacije Cockpit ili uzorka pokreta. Prebacivanje preko uzorka pokreta mora aktivirati ortopedski tehničar u softveru za namještanje.



Ti su načini rada predviđeni za specifične vrste kretanja ili držanja (npr. rolanje). Preko aplikacije Cockpit mogu se provesti prilagodbe (vidi stranicu 344).

### 9.1 Prebacivanje načina rada MyMode pomoću aplikacije Cockpit

### INFORMACIJA

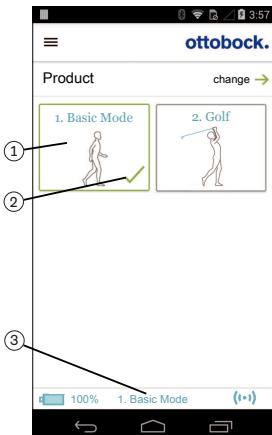
Za primjenu aplikacije Cockpit mora biti uključen Bluetooth proteze.

Ako je Bluetooth isključen, može se uključiti okretanjem proteze (funkcija je dostupna samo u osnovnom načinu rada) ili uticanjem/odvajanjem punjača. Zatim je Bluetooth uključen otprilike 2 minute. Tijekom tog vremena valja pokrenuti aplikaciju i tako uspostaviti vezu. Ako želite, nakon toga se Bluetooth proteze može trajno uključiti (vidi stranicu 345).

### INFORMACIJA

Pri namještanju parametra **Volume** u aplikaciji Cockpit na „0“ ne čuje se pištanje (vidi stranicu 342).

Ako je uspostavljena veza s protezom, pomoću aplikacije Cockpit može se prebacivati između načina rada MyMode.



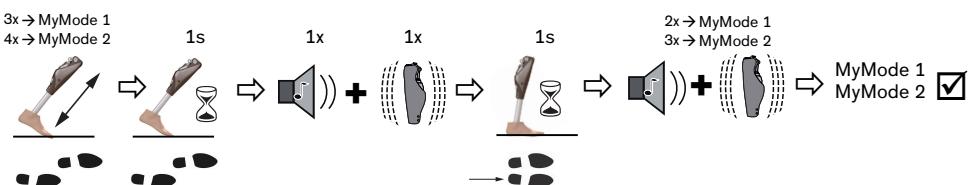
- 1) U glavnom izborniku aplikacije dodirnite simbol željenog načina rada MyMode (1).  
→ Prikazuje se sigurnosni upit o prebacivanju u MyMode.
  - 2) Ako valja zamijeniti način rada, dodirnite gumb „OK“.  
→ Čuje se signal pištanjem za potvrdu prebacivanja.
  - 3) Nakon uspešnog prebacivanja prikazuje se simbol (2) za označavanje aktivnog načina rada.  
→ Na donjem rubu zaslona dodatno se prikazuje aktualni način rada s nazivom (3).

## 9.2 Prebacivanje načina rada MyMode pomoću uzorka pokreta

## Informacii o prebacivaniu

- Ortopedski tehničar mora u softveru za namještanje aktivirati prebacivanje i broj uzoraka potreba.
  - Prije prvog koraka uvijek provjerite odgovara li odabrani način rada željenoj vrsti pokreta.
  - Pri namještanju parametra **Volume** u aplikaciji Cockpit na „0“ ne čuje se pištanje (vidi stranicu 342).

## Prehádanie



- 1) Nogu s protezom postavite lagano prema natrag (položaj koraka).
  - 2) Uz neprestani kontakt s tlom u skladu sa željenim načinom rada MyMode u roku od jedne sekunde ovoliko se puta njišite na prednjem dijelu stopala (MyMode 1 = 3 puta, MyMode 2 = 4 puta).
  - 3) Nogu s protezom držite mirno u tom položaju (položaj koraka) oko 1 sekundu i ne podižite nogu. Rasterećenje nije više potrebno.  
→ Čuje se signal pištanja i vibracije kako bi se potvrdilo prepoznavanje uzorka pokreta.

**INFORMACIJA: Ako se signal pištanja i vibracije ne čuje, nisu ispunjeni preduvjeti pri njihanju.**

  - 4) Nakon što začujete signal pištanja i vibracije, nogu s protezom približite nasuprotnoj nozi, spustite je i držite mirno oko 1 sekundu.  
→ Čuje se signal potvrde kako bi se prikazalo uspješno prebacivanje u dotični MyMode (dvaput = MyMode 1, triput = MyMode 2).

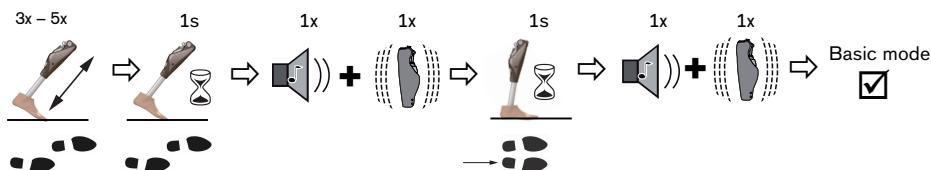
**INFORMACIJA: Ako se taj signal potvrde ne začuje, nogu s protezom nije ispravno premiljena ili držana mirno. Za ispravno prebacivanje ponovite postupak.**

## 9.3 Prebacivanje iz nekog načina rada MyMode natrag u osnovni način rada

### Informacije o prebacivanju

- Neovisno o konfiguraciji načina rada MyMode u softveru za namještanje uvijek se možete jednim uzorkom pokreta vratiti u osnovni način rada (način rada 1).
- Prikљučivanjem/odvajanjem punjača u svakom se trenutku možete vratiti u osnovni način rada (način rada 1).
- Prije prvog koraka uvijek provjerite odgovara li odabrani način rada željenoj vrsti pokreta.
- Pri namještanju parametra **Volume** u aplikaciji Cockpit na „0“ ne čuje se pištanje (vidi stranicu 342).

### Prebacivanje



- 1) Nogu s protezom postavite lagano prema natrag (položaj koraka).
- 2) Uz neprestani kontakt s tлом prednjim se dijelom stopala njište po tlu najmanje triput i ne više od pet puta.
- 3) Nogu s protezom držite mirno u tom položaju (položaj koraka) oko 1 sekundu i ne podižite nogu. Rasterećenje nije više potrebno.  
→ Čuje se signal pištanja i vibracije kako bi se potvrdilo prepoznavanje uzorka pokreta.  
**INFORMACIJA: Ako se signal pištanja i vibracije ne čuje, nisu ispunjeni preduvjeti pri njihanju.**
- 4) Nogu s protezom približite nasuprotnoj nozi, spustite je i držite mirno oko 1 sekundu.  
→ Čuje se signal potvrde kako bi se prikazalo uspješno prebacivanje u osnovni način rada.  
**INFORMACIJA: Ako se taj signal potvrde ne začuje, noga s protezom nije ispravno pripremljena ili držana mirno. Za ispravno prebacivanje ponovite postupak.**

## 10 Dodatna radna stanja (načini rada)

### 10.1 Način rada prazne baterije

Ako raspoloživo stanje napunjenoosti baterije iznosi 0 %, začuju se signal pištanja i vibracije (vidi stranicu 354). Tijekom tog vremena amortizacija se namješta na vrijednosti sigurnosnog načina rada. Zatim se proteza isključi. Iz načina rada prazne baterije može se punjenjem proizvoda ponovo prebaciti u osnovni način rada (način rada 1).

### 10.2 Način rada pri punjenju proteze

Tijekom punjenja proizvod je bez funkcije.

Proizvod je namješten na otpore sigurnosnog načina rada. Ovisno o postavci u softveru za namještanje, otpori mogu biti niski ili visoki.

### 10.3 Sigurnosni način rada

Čim se pojavi kritična pogreška (npr. ispad signala senzora), proizvod se automatski prebacuje u sigurnosni način rada. On ostaje održan do uklanjanja pogreške.

U sigurnosnom načinu rada prebacuje se na unaprijed namještene vrijednosti otpora. To korisniku omogućuje ograničeno hodanje iako proizvod nije aktivan.

Prebacivanje u sigurnosni način rada prikazuje se signalima pištanja i vibracijama neposredno prije toga (vidi stranicu 354).

Priklučivanjem i odvajanje punjača može se resetirati sigurnosni način rada. Ako se proizvod ponovo ubaci u sigurnosni način rada, prisutna je trajna pogreška. Proizvod mora provjeriti servis s ovlaštenjem poduzeća Ottobock.

## 10.4 Način rada prekomjerne temperature

U slučaju pregrijavanja hidrauličke jedinice uslijed neprekinuto povećane aktivnosti (npr. dulje pejanje užbrdo) otpor savijanja povećava se s porastom temperature kako bi se spriječilo pregrijavanje. Kada se hidraulička jedinica ohladi, ponovno se prebacuje na postavke prije načina rada prekomjerne temperature.

U načinima rada MyMode ne uključuje se način rada prekomjerne temperature.

Način rada prekomjerne temperature prikazuje se dugim vibriranjem svakih 5 sekundi.

## U načinu rada prekomjerne temperature deaktivirane su sljedeće funkcije:

- Funkcija sjedenja
- Prikaz stanja napunjenoosti bez dodatnih uređaja
- Prebacivanje u neki način rada MyMode
- Izmjene postavki proteze

## 11 Skladištenje i odzračivanje

U slučaju duljeg skladištenja proizvoda u neokomitom položaju u hidrauličkoj jedinici može se nakupiti zrak. To se primjećuje po šumovima i neravnomjernom ponašanju amortizacije.

Automatski mehanizam za odzračivanje osigurava da su nakon otprilike 10 – 20 koraka sve funkcije proizvoda ponovno neograničeno dostupne.

### Skladištenje

- Za skladištenje zglobo koljena glava koljena mora biti ispružena. Glava koljena ne smije biti savijena prema unutra!
- Izbjegavajte duga razdoblja mirovanja proizvoda (redovito rabite proizvod).

## 12 Čišćenje

- 1) U slučaju prljavštine proizvod očistite vlažnom krpom (slatka voda).
- 2) Proizvod obrišite krpom koja ne ostavlja vlakna i ostavite da se potpuno osuši na zraku.

## 13 Održavanje

U interesu vlastite sigurnosti te iz razloga održavanja sigurnosti rada i jamstva, održavanja osnovne sigurnosti i ključnih karakteristika, kao i osiguravanja elektromagnetske kompatibilnosti, valja provoditi redovita održavanja (servisne preglede).

Ovisno o zemlji/regiji valja se pridržavati sljedećih intervala održavanja:

| Zemlja/regija                                  | Interval održavanja                          |
|--|--|
| Sve zemlje/regije osim:<br>SAD, Kanada, Rusija | 24 mjeseca                                   |
| SAD, Kanada, Rusija                            | po potrebi*,<br>najkasnije svakih 36 mjeseci |

\*Po potrebi: interval održavanja ovisi o razini aktivnosti korisnika. Kod korisnika normalnog do niskog stupnja aktivnosti, koji naprave do 1.800 koraka dnevno, predviđeni interval održavanja iznosi 3 godine. Kod korisnika visokog stupnja aktivnosti, koji naprave više od 1.800 koraka dnevno, predviđeni interval iznosi 2 godine.

Rok za održavanje signalizira se povratnim porukama nakon odvajanja punjača (vidi poglavljje „Radna stanja / signalni pogreške“ vidi stranicu 353).

U okviru održavanja mogu biti potrebne dodatne servisne usluge, kao npr. popravak. Te se dodatne servisne usluge mogu obaviti besplatno, ovisno o opsegu i valjanosti jamstva, ili uz plaćanje prethodnom predračunu.

Radi održavanja i popravaka ortopedskom tehničaru uvijek valja predati sljedeće komponente: Proteza, punjač, prilagodnik za punjenje (ako se upotrebljava kao pribor za medicinski proizvod) i mrežni dio.

## 14 Pravne napomene

Sve pravne situacije podliježu odgovarajućem pravu države u kojoj se koriste i mogu se zbog toga razlikovati.

### 14.1 Odgovornost

Proizvođač snosi odgovornost ako se proizvod upotrebljava u skladu s opisima i uputama iz ovog dokumenta. Proizvođač ne odgovara za štete nastale nepridržavanjem uputa iz ovog dokumenta, a pogotovo ne za one nastale nepropisnom uporabom ili nedopuštenim izmjenama proizvoda.

### 14.2 Zaštitni znak

Na sve se nazive navedene u ovom dokumentu neograničeno primjenjuju odredbe vrijedećeg prava označavanja i prava odgovarajućih vlasnika.

Sve ovdje označene marke, trgovачka imena ili tvrtke mogu biti zaštićene marke na koje se primjenjuju odredbe o zaštiti prava vlasnika.

Ako nedostaje eksplicitna oznaka za marke upotrijebljene u ovom dokumentu, ne može se zaključiti da naziv ne podliježe pravu trećih osoba.

Bluetooth je zaštićen znak društva Bluetooth SIG, Inc.

### 14.3 Izjava o sukladnosti za CE oznaku

Otto Bock Healthcare Products GmbH ovime izjavljuje da je proizvod u skladu s primjenjivim europskim propisima za medicinske proizvode.

Proizvod ispunjava zahtjeve Direktive 2011/65/EU o ograničavanju uporabe određenih opasnih tvari u električnoj i elektroničkoj opremi (RoHS).

Proizvod ispunjava zahtjeve Direktive 2014/53/EU.

Cjeloviti tekst direktiva i zahtjeva dostupan je na sljedećoj internetskoj adresi: <http://www.ottobock.com/conformity>

### 14.4 Lokalne pravne napomene

Pravne napomene, koje su **isključivo** primjenjive u pojedinim državama, nalaze se u ovom poglavljiju na odgovarajućem službenom jeziku države korisnika.

## 15 Tehnički podatci

| Uvjeti okoline                           |  |
|--|--|
| Transport u originalnoj ambalaži         | -25 °C/-13 °F do +70 °C/+158 °F  |
| Transport bez ambalaže                   | -25 °C/-13 °F do +70 °C/+158 °F<br>Maks. relativna vlažnost zraka 93 %, bez kondenzacije |
| Skladištenje ( $\leq$ 3 mjeseca)         | -20 °C/-4 °F do +40 °C/+104 °F<br>Maks. relativna vlažnost zraka 93 %, bez kondenzacije  |
| Dugotrajno skladištenje ( $>$ 3 mjeseca) | -20 °C/-4 °F do +20 °C/+68 °F<br>Maks. relativna vlažnost zraka 93 %, bez kondenzacije   |
| Rad                                      | -10 °C/+14 °F do +60 °C/+140 °F<br>Maks. relativna vlažnost zraka 93 %, bez kondenzacije |
| Punjjenje baterije                       | +10 °C/+50 °F do +45 °C/+113 °F  |

| <b>Proizvod</b>   |   |
|---|---|
| Oznaka  | 3C98-3*/3C88-3*   |
| Stupanj mobilnosti u skladu sa sustavom MO-BIS                                  | 2 do 4  |
| Maksimalna tjelesna težina uključujući dodatnu težinu                           | 136 kg/300 lb   |
| Minimalna tjelesna težina   | 45 kg/100 lb<br>Moguće je opskrbiti i korisnike čija je tjelesna težina manja od ovdje navedene ako je ovlašteni ortopedski tehničar probnom opskrbom utvrdio da se ti korisnici mogu služiti prtezom u punom opsegu. |
| Vrsta zaštite   | IP67  |
| Otpornost na vodu   | Otporan na vremenske utjecaje, ali ne i na koroziju<br>Nije namijenjen za dugotrajnu uporabu u vodi ni dugotrajno uranjanje   |
| Maksimalno mogući kut savijanja   | 130°  |
| Maksimalno mogući kut savijanja s unaprijed montiranim graničnicima savijanja   | 122°  |
| Težina proteze bez štitnika Protector   | oko 1250 g ±25 g / 44,09 oz ±0,88 oz  |
| Očekivani vijek trajanja u slučaju pridržavanja propisanih intervala održavanja | 6 godina  |
| Postupak ispitivanja  | ISO 10328-P6-136 kg / 3 milijuna ciklusa opterećenja  |

| <b>Prijenos podataka</b>                 |                                      |
|--|--------------------------------------|
| Radijska tehnologija                     | Bluetooth 5.0 (Bluetooth Low Energy) |
| Domet                                    | pribl. 10 m / 32.8 ft                |
| Frekvenčijsko područje                   | 2402 MHz do 2480 MHz                 |
| Modulacija                               | GFSK                                 |
| Brzina prijenosa podataka (over the air) | do 2 Mbps                            |
| Maksimalna početna snaga (EIRP):         | +4 dBm (~2,5 mW)                     |

| <b>Baterija proteze</b>   |   |
|---|---|
| Tip baterije  | Litij-ionska  |
| Ciklusi punjenja (ciklusi punjenja i pražnjenja) nakon koji je na raspolaganju još barem 80 % originalnog kapaciteta baterije | 500   |
| Stanje napunjenoosti nakon 1 sata punjenja  | 30 %  |
| Stanje napunjenoosti nakon 2 sata punjenja  | 50 %  |
| Stanje napunjenoosti nakon 4 sata punjenja  | 80 %  |
| Stanje napunjenoosti nakon 8 sati punjenja  | potpuno napunjeno   |
| Ponašanje proizvoda tijekom punjenja  | proizvod je bez funkcije  |
| Trajanje rada proteze s novom, potpuno napunjenom baterijom, pri sobnoj temperaturi   | najmanje 16 sati pri stalnom hodanju<br>oko 2 dana uz prosječnu uporabu |

|   |   |
|---|---|
| <b>Mrežni dio</b>                               |   |
| Oznaka  | 757L16-4  |
| Tip   | FW8001M/12  |
| Skladištenje i transport u originalnoj ambalaži | -40 °C/-40 °F do +70 °C/+158 °F<br>10 % do 95 % relativne vlažnosti zraka, bez kondenzacije   |
| Skladištenje i transport bez ambalaže           | -40 °C/-40 °F do +70 °C/+158 °F<br>10 % do 95 % relativne vlažnosti zraka, bez kondenzacije   |
| Rad   | 0 °C/+32 °F do +50 °C/+122 °F<br>Maks. relativna vlažnost zraka 95 %<br>Tlak zraka: 70 – 106 kPa (do 3000 m bez izjednačenja tlaka) |
| Ulagani napon                                   | 100 V~ do 240 V~  |
| Mrežna frekvencija                              | 50 Hz do 60 Hz  |
| Izlagani napon                                  | 12 V ==   |

|   |  |
|---|--|
| <b>Punjač</b>                                   |  |
| Oznaka  | 4E50*  |
| Skladištenje i transport u originalnoj ambalaži | -25 °C/-13 °F do +70 °C/+158 °F  |
| Skladištenje i transport bez ambalaže           | -25 °C/-13 °F do +70 °C/+158 °F<br>Maks. relativna vlažnost zraka 93 %, bez kondenzacije |
| Rad   | 0 °C/+32 °F do +40 °C/+104 °F<br>Maks. relativna vlažnost zraka 93 %, bez kondenzacije   |
| Ulagani napon                                   | 12 V ==  |
| Vijek trajanja                                  | 8 godina   |

|                                |   |
|--------------------------------|---|
| <b>Aplikacija Cockpit</b>      |   |
| Oznaka                         | Cockpit 4X441-V2=*  |
| Verzija                        | Od verzije 2.5.0  |
| Podržani operativni sustav     | Kompatibilnost s mobilnim krajnjim uređajima i verzijama pronađite u podatcima u dotičnoj mrežnoj trgovini (npr.: Apple App Store, Google Play Store, ...). |
| Mrežna stranica za preuzimanje | <a href="https://www.ottobock.com/cockpitapp">https://www.ottobock.com/cockpitapp</a>   |

## 16 Dodatci

### 16.1 Rabljeni simboli



Proizvođač



Dio za primjenu tipa BF



Sukladnost sa zahtjevima u skladu s „FCC Part 15“ (SAD)



Sukladnost sa zahtjevima u skladu sa zakonom o radijskoj komunikaciji „Radiocommunication Act“ (AUS)



Neionizacijsko zračenje



Nepropusno za prašinu, zaštita protiv povremenog uranjanja



Bluetooth radijski modul proizvoda može uspostaviti vezu s mobilnim krajnjim uređajima s operativnim sustavima „iOS (iPhone, iPad, iPod...)“ i „Android“



Ovaj se proizvod ne smije zbrinjavati bilo gdje s nerazvrstanim kućnim otpadom. Zbrinjavanje koje nije u skladu s odredbama vaše zemlje može izazvati štetne posljedice po okoliš i zdravlje. Pridržavajte se uputa nadležnog tijela svoje zemlje u svezi postupaka vraćanja i skupljanja.



Izjava o sukladnosti u skladu s primjenjivim europskim direktivama



Serijski broj (YYYY WW NNN)

YYYY – godina proizvodnje

WW – tjedan proizvodnje

NNN - uzastopni broj



Broj šarže (PPPP YYYY WW)

PPPP - tvornica (pogon)

YYYY – godina proizvodnje

WW – tjedan proizvodnje



Broj artikla



Medicinski proizvod



Pozor, vruća površina

## 16.2 Radna stanja / signali pogreške

Proteza pištanjem i vibracijom prikazuje radna stanja i poruke o pogreškama.

### 16.2.1 Signaliziranje radnih stanja

#### Punjač priključen/odvojen

| Signal pištanja | Signal vibracije            | Događaj  |
|-----------------|-----------------------------|--|
| 1 x kratko      | -                           | Punjač priključen ili<br>Punjač odvojen još prije pokretanja načina rada za punjenje |
| -               | 3 x kratko                  | Način rada za punjenje pokrenut (3 sekunde nakon priključenja punjača)               |
| 1 x kratko      | 1 x prije signala pištanjem | Punjač odvojen nakon pokretanja načina rada za punjenje                              |

#### Prebacivanje načina rada

##### INFORMACIJA

Pri namještanju parametra **Volume** u aplikaciji Cockpit na „0“ ne čuje se pištanje (vidi stranicu 342).

| Signal pištanja | Signal vibracije | Provedena dodatna radnja  | Događaj  |
|-----------------|------------------|---|--|
| 1 x kratko      | 1 x kratko       | Prebacivanje načina rada preko aplikacije Cockpit                                     | Prebacivanje načina rada preko aplikacije Cockpit provedeno. |
| 1 x kratko      | 1 x kratko       | Njihanje na prednjem dijelu stopala i potom mirno držanje 1 sekundu u položaju koraka | Prepoznat uzorak njihanja.                                   |
| 1 x kratko      | 1 x kratko       | Noga s protezom približena nasuprotnoj nozi, spuštena i mirno držana 1 sekundu        | Prebacivanje na osnovni način rada (način rada 1) provedeno. |
| 2 x kratko      | 2 x kratko       | Noga s protezom približena nasuprotnoj nozi, spuštena i mirno držana 1 sekundu        | Prebacivanje na MyMode 1 (način rada 2) provedeno.           |
| 3 x kratko      | 3 x kratko       | Noga s protezom približena nasuprotnoj nozi, spuštena i mirno držana 1 sekundu        | Prebacivanje na MyMode 2 (način rada 3) provedeno.           |

### 16.2.2 Signali upozorenja/pogreške

#### Pogreška tijekom uporabe

| Signal pištanja | Signal vibracije                      | Događaj                         | Potrebna radnja  |
|-----------------|---------------------------------------|---------------------------------|--|
| -               | 1 x dugo u intervalu od oko 5 sekundi | Pregrijana hidraulika           | Smanjite aktivnost.  |
| -               | 3 x dugo                              | Stanje napunjenoosti ispod 25 % | Napunite bateriju u do-gledno vrijeme.   |
| -               | 5 x dugo                              | Stanje napunjenoosti ispod 15 % | Odmah napunite bateriju jer će se pri sljedećem signalu upozorenja pro-izvod isključiti. |

| <b>Signal pištanja</b> | <b>Signal vibracije</b>                         | <b>Dogadjaj</b>  | <b>Potrebna radnja</b>  |
|------------------------|---|--|---|
| 10 x dugo              | 10 x dugo                                       | Stanje napunjenosti 0 %<br>Nakon signala pištanja i vibracije sledi prebacivanje u način rada prazne baterije te zatim isključivanje.                                | Napunite bateriju.  |
| 30 x dugo              | 1 x dugo, 1 x kratko ponovljeno svake 3 sekunde | <b>Teška pogreška / signalizacija aktiviranog sigurnosnog načina rada</b><br>npr. jedan senzor ili više njih nisu spremni za rad.                                    | Hod je moguć samo ograničeno. Valja obratiti pažnju na otpor savijanja/pružanja koji se možda promijenio. Uticanjem/odvajanjem punjača pokušajte poništiti tu pogrešku. Punjač mora ostati utaknut najmanje 5 sekundi prije nego se odvoji. Ako pogreška ostane, zabranjena je daljnja uporaba proizvoda. Ortopedski tehničar mora odmah provjeriti proizvod. |
| -                      | stalno  | <b>Potpuni ispad</b><br>Elektroničko upravljanje nije više moguće. Sigurnosni način rada je aktiviran ili neodređeno stanje ventila. Neodređeno ponašanje proizvoda. | Uticanjem/odvajanjem punjača pokušajte poništiti tu pogrešku. Ako pogreška ostane, zabranjena je daljnja uporaba proizvoda. Ortopedski tehničar mora odmah provjeriti proizvod.   |

### Pogreška pri punjenju proizvoda

| <b>Svjetleća dioda na mrežnom dijelu</b> | <b>Svjetleća dioda na punjaču</b> | <b>Pogreška</b>   | <b>Koraci za rješenje</b>  |
|--|-----------------------------------|---|--|
|  |                                   | Utični prilagodnik specifičan za zemlju nije se potpuno uglavio na mrežnom dijelu | Provjerite je li se utični prilagodnik specifičan za zemlju potpuno uglavio na mrežnom dijelu. |
|  |                                   | Utičnica bez funkcije   | Utičnicu provjerite nekim drugim električnim uređajem.   |
|  |                                   | Mrežni dio neispravan   | Punjač i mrežni dio mora provjeriti servis s ovlaštenjem poduzeća Ottobock.                    |

| Svjetleća dioda na mrežnom dijelu | Svjetleća dioda na punjaču | Pogreška   | Koraci za rješenje   |
|-----------------------------------|----------------------------|--|--|
|                                   |                            | Veza između punjača i mrežnog dijela prekinuta                 | Provjerite je li se utikač kabela punjača potpuno uglavio na punjaču.  |
|                                   |                            | Punjač neispravan  | Punjač i mrežni dio mora provjeriti servis s ovlaštenjem poduzeća Ottobock.  |
|                                   |                            | Baterija je potpuno puna (ili je veza s proizvodom prekinuta). | Za razlikovanje pazite na signal potvrde.<br>Pri priključivanju i odvajanju punjača provodi se autotestiranje koje se potvrđuje signalom pištanja / vibracijom.<br>Ako se taj signal emitira, baterija je potpuno napunjena.<br>Ako se ne emitira nijedan signal, prekinuta je veza s proizvodom.<br><br>U slučaju prekinute veze s proizvodom proizvod, punjač i mrežni dio mora provjeriti servis s ovlaštenjem poduzeća Ottobock. |

| Signal pištanja                                 | Pogreška   | Koraci za rješenje   |
|---|--|--|
| 4 x kratko u intervalu od oko 20 s (neprekidno) | Punjjenje baterije izvan dopuštenog područja temperature | Provjerite poštuju li se navedeni uvjeti okoline za punjenje baterije (vidi stranicu 350). |

### 16.2.3 Poruke o pogreškama pri uspostavljanju veze s aplikacijom Cockpit

| Poruka o pogrešci   | Uzrok   | Pomoći  |
|---|---|---|
| <b>Component was connected to another device. Establish connection?</b> | Dio je bio povezan s još jednim krajnjim uređajem   | Za prekid izvorne veze dodirnite gumb „OK“. Ako ne treba prekinuti izvornu vezu, dodirnite gumb „Cancel“.   |
| <b>Mode change failed</b>   | Dok je dio bio u pokretu (npr. tijekom hodanja) izveden je pokušaj prebacivanja u drugi način rada MyMode | Iz sigurnosnih razloga promjena načina rada MyMode dopuštena je samo kad se dio ne pomiče, npr. pri stajanju ili sjedenju.  |
|   | Prekinuta je aktualna veza s dijelom  | Provjerite sljedeće točke: <ul style="list-style-type: none"><li>• udaljenost dijela od krajnjeg uređaja</li><li>• stanje napunjenoosti baterije dijela</li><li>• Je li Bluetooth dijela uključen? ()</li><li>• Držite dio s tabanom okrenutim prema gore kako bi dio bio „vidljiv“ 2 minute.</li><li>• Je li kod više pohranjenih dijelova odabran ispravni dio?</li></ul> |

## 16.2.4 Signali statusa

### Punjač priključen

| Svjetleća dioda na mrežnom dijelu | Svjetleća dioda na punjaču | Događaj                            |
|-----------------------------------|----------------------------|------------------------------------|
|                                   |                            | Mrežni dio i punjač spremni za rad |

### Punjač odvojen

| Signal pištanja | Signal vibracije | Događaj   |
|-----------------|------------------|---|
| 1 x kratko      | 1 x kratko       | Autotestiranje uspješno završeno. Proizvod je spreman za rad.   |
| 3 x kratko      | -                | Napomena za održavanje<br>Uticanjem/odvajanjem punjača provedite novo autotestiranje. Ako se signal pištanja ponovno javi, u dogledno vrijeme valja potražiti ortopedskog tehničara. On će po potrebi proizvod proslijediti servisu s ovlaštenjem poduzeća Ottobock.<br>Moguća je neograničena uporaba. No može se dogoditi da se ne emitiraju signali vibracije. |
| -               | -                | Uticanjem/odvajanjem punjača provedite novo autotestiranje. Ako se nakon ponovnog uticanja/odvajanja punjača ne javi signal pištanja i/ili vibracije, proizvod mora provjeriti ortopedski tehničar.   |

### Stanje napunjenoosti baterije

| Punjač |   |
|--------|---|
|        | Baterija se puni, stanje napunjenoosti manje od 50 %  |
|        | Baterija se puni, stanje napunjenoosti veće od 50 %   |
|        | Baterija je potpuno puna (ili je veza s proizvodom prekinuta).<br>Za razlikovanje pazite na signal potvrde.<br>Pri priključivanju i odvajanju punjača provodi se autotestiranje koje se potvrđuje signalom pištanja / vibracijom.<br>Ako se taj signal emitira, baterija je potpuno napunjena.<br>Ako se ne emitira nijedan signal, prekinuta je veza s proizvodom. |

## 16.3 Smjernice i izjava proizvođača

### 16.3.1 Elektromagnetski okoliš

Ovaj je proizvod namijenjen uporabi u sljedećim elektromagnetskim okolišima:

- uporaba u profesionalnim zdravstvenim ustanovama (npr. bolnica itd.)
- uporaba u području kućne zdravstvene njegе (npr. primjena kod kuće, primjena na otvorenom).

Pridržavajte se sigurnosnih napomena u poglavljiju „Napomene za boravak u određenom području“ (vidi stranicu 327).

## **Elektromagnetske emisije**

| <b>Mjerenja emisije smetnji</b>                            | <b>Sukladnost</b>                        | <b>Elektromagnetsko okružje – smjernica</b>   |
|--|--|---|
| Emisije visokofrekvenčkih smetnji prema standardu CISPR 11 | Skupina 1 / razred B                     | Proizvod rabi visokofrekvenčnu energiju isključivo za svoje interne funkcije. Stoga je njegova emisija visokofrekvenčkih smetnji vrlo mala i nije vjerojatno da će ometati susjedne elektroničke uređaje. |
| Viši harmonički titraji prema normi IEC 61000-3-2          | nije primjenjivo – snaga je niža od 75 W | –   |
| Kolebanja napona / treperenje prema normi IEC 61000-3-3    | Proizvod ispunjava zahtjeve norme.       | –   |

## **Otpornost na elektromagnetske smetnje**

| <b>Pojava</b>  | <b>Osnovna norma za EMC ili postupak ispitivanja</b> | <b>Ispitna razina otpornosti na smetnje</b>  |
|--|--|--|
| Pražnjenje statičkog elektriciteta                         | IEC 61000-4-2  | ± 8 kV kontaktno<br>± 2 kV, ± 4 kV, ± 8 kV, ± 15 kV u zraku,   |
| Elektromagnetska polja visoke frekvencije                  | IEC 61000-4-3  | 10 V/m<br>80 MHz do 2,7 GHz<br>80 % AM pri 1 kHz   |
| Magnetska polja s energetskim nazivnim frekvencijama       | IEC 61000-4-8  | 30 A/m<br>50 Hz ili 60 Hz  |
| Električni brzi tranzijenti / rafali                       | IEC 61000-4-4  | ± 2 kV<br>100 kHz frekvencija ponavljanja  |
| Udarni naponi između vodova                                | IEC 61000-4-5  | ± 0,5 kV, ± 1 kV   |
| Vodene smetnje nastale djelovanjem visokofrekvenčkih polja | IEC 61000-4-6  | 3 V<br>0,15 MHz do 80 MHz<br>6 V u frekvencijskim pojasevima ISM i pojasevima za amatersku službu između 0,15 MHz i 80 MHz<br>80 % AM pri 1 kHz  |
| Padovi napona  | IEC 61000-4-11                                       | 0 % U <sub>T</sub> ; 1/2 perioda<br>pri 0, 45, 90, 135, 180, 225, 270 i 315 stupnjeva<br><br>0 % U <sub>T</sub> ; 1 perioda<br>i<br>70 % U <sub>T</sub> ; 25/30 perioda<br>Jednofazni: pri 0 stupnjeva |
| Prekidi napona   | IEC 61000-4-11                                       | 0 % U <sub>T</sub> ; 250/300 perioda   |

**Otpornost na smetnje u odnosu na bežične komunikacijske uređaje**

| Ispitna frekvencija [MHz] | Frekvencijski pojas [MHz] | Radioslužba  | Modulacija                       | Maksimalna snaga [W] | Udaljenost [m] | Ispitna razina otpornosti na smetnje [V/m] |
|---------------------------|---------------------------|--|----------------------------------|----------------------|----------------|--|
| 385                       | 380 do 390                | TETRA 400  | Impulsna modulacija 18 Hz        | 1,8                  | 0,3            | 27   |
| 450                       | 430 do 470                | GMRS 460, FRS 460  | FM $\pm 5$ kHz pomak 1 kHz sinus | 1,8                  | 0,3            | 28   |
| 710                       | 704 do 787                | Pojas LTE 13, 17   | Impulsna modulacija 217 Hz       | 0,2                  | 0,3            | 9  |
| 745                       |                           |  |                                  |                      |                |  |
| 780                       |                           |  |                                  |                      |                |  |
| 810                       | 800 do 960                | GSM 800/90-0, TETRA 800, iDEN 820, CDMA 850, GSM 800/90-0, pojas LTE 5 | Impulsna modulacija 18 Hz        | 2                    | 0,3            | 28   |
| 870                       |                           |  |                                  |                      |                |  |
| 930                       |                           |  |                                  |                      |                |  |
| 1720                      | 1700 do 1990              | GSM 1800; CDMA 1900; GSM 1900; DECT; pojas LTE 1, 3, 4, 25; UMTS       | Impulsna modulacija 217 Hz       | 2                    | 0,3            | 28   |
| 1845                      |                           |  |                                  |                      |                |  |
| 1970                      |                           |  |                                  |                      |                |  |
| 2450                      | 2400 do 2570              | Bluetooth WLAN 802.1-1 b/g/n, RFID 2450 pojas LTE 7                    | Impulsna modulacija 217 Hz       | 2                    | 0,3            | 28   |
| 5240                      | 5100 do 5800              | WLAN 802.1-1 a/n   | Impulsna modulacija 217 Hz       | 0,2                  | 0,3            | 9  |
| 5500                      |                           |  |                                  |                      |                |  |
| 5785                      |                           |  |                                  |                      |                |  |



|          |   |            |
|----------|---|------------|
| <b>1</b> | <b>Uvod .....</b>   | <b>364</b> |
| <b>2</b> | <b>Opis izdelka .....</b>   | <b>364</b> |
| 2.1      | Sestava .....   | 364        |
| 2.2      | Delovanje.....  | 364        |
| <b>3</b> | <b>Namenska uporaba .....</b>   | <b>365</b> |
| 3.1      | Namen uporabe.....  | 365        |
| 3.2      | Pogoji uporabe.....   | 365        |
| 3.3      | Indikacije .....  | 365        |
| 3.4      | Kontraindikacije.....   | 365        |
| 3.4.1    | Absolutne kontraindikacije .....                                      | 365        |
| 3.5      | Kvalifikacija .....   | 365        |
| <b>4</b> | <b>Varnost .....</b>  | <b>366</b> |
| 4.1      | Pomen opozorilnih simbolov.....                                       | 366        |
| 4.2      | Zasnova varnostnih napotkov.....                                      | 366        |
| 4.3      | Splošni varnostni napotki .....                                       | 366        |
| 4.4      | Napotki glede oskrbe z električnim tokom/polnjenje akumulatorja ..... | 368        |
| 4.5      | Napotki glede polnilnika/adapterja za polnjenje .....                 | 369        |
| 4.6      | Napotki za zadrževanje na določenih območjih .....                    | 369        |
| 4.7      | Napotki za uporabo .....  | 370        |
| 4.8      | Napotki glede varnostnih načinov.....                                 | 372        |
| 4.9      | Napotki za uporabo z oseointegriranim sistemom implantata .....       | 373        |
| 4.10     | Napotki za uporabo mobilne končne naprave z aplikacijo Cockpit .....  | 373        |
| <b>5</b> | <b>Obseg dobave in oprema .....</b>                                   | <b>374</b> |
| 5.1      | Obseg dobave.....   | 374        |
| 5.2      | Dodatna oprema .....  | 374        |
| <b>6</b> | <b>Polnjenje akumulatorja .....</b>                                   | <b>374</b> |
| 6.1      | Priključitev omrežnega dela in polnilnika .....                       | 374        |
| 6.2      | Polnjenje akumulatorja proteze .....                                  | 375        |
| 6.3      | Prikaz trenutnega stanja napolnjenosti .....                          | 375        |
| 6.3.1    | Prikaz stanja napolnjenosti brez dodatnih naprav .....                | 375        |
| 6.3.2    | Prikaz trenutnega stanja napolnjenosti preko aplikacije Cockpit ..... | 376        |
| <b>7</b> | <b>Aplikacija Cockpit .....</b>                                       | <b>376</b> |
| 7.1      | Sistemske zahteve .....   | 377        |
| 7.2      | Prva povezava med aplikacijo Cockpit in sestavnim delom .....         | 377        |
| 7.2.1    | Prvi vklop aplikacije Cockpit.....                                    | 377        |
| 7.3      | Elementi upravljanja z aplikacijo Cockpit.....                        | 378        |
| 7.3.1    | Navigacijski meni aplikacije Cockpit....                              | 379        |
| 7.4      | Upravljanje sestavnih delov .....                                     | 379        |
| 7.4.1    | Dodajanje sestavnega dela .....                                       | 379        |
| 7.4.2    | Brisanje sestavnega dela .....  | 380        |
| 7.4.3    | Povezovanje sestavnega del z več mobilnimi končnimi napravami.....    | 380        |

|           |   |            |
|-----------|---|------------|
| <b>8</b>  | <b>Uporaba .....</b>  | <b>380</b> |
| 8.1       | Gibalni vzorec v osnovnem načinu (način 1) .....                | 380        |
| 8.1.1     | Stanje .....  | 381        |
| 8.1.1.1   | Funkcija stanja .....   | 381        |
| 8.1.2     | Hoja .....  | 381        |
| 8.1.3     | Usedanje .....  | 382        |
| 8.1.4     | Sedenje .....   | 382        |
| 8.1.4.1   | Funkcija sedenja .....  | 382        |
| 8.1.5     | Vstajanje .....   | 382        |
| 8.1.6     | Hoja po stopnicah navzgor .....                                 | 382        |
| 8.1.7     | Hoja po stopnicah navzdol .....                                 | 383        |
| 8.1.8     | Hoja po rampi navzdol .....                                     | 383        |
| 8.1.9     | Hoja navzdol po nizkih stopnicah .....                          | 383        |
| 8.1.10    | Poklek .....  | 384        |
| 8.2       | Spreminjanje nastavitev proteze .....                           | 384        |
| 8.2.1     | Spreminjanje nastavitev proteze preko aplikacije Cockpit .....  | 385        |
| 8.2.2     | Pregled nastavljenih parametrov v osnovnem načinu .....         | 385        |
| 8.2.3     | Pregled nastavljenih parametrov v MyModes .....                 | 386        |
| 8.3       | Izklop/vklop Bluetootha proteze .....                           | 387        |
| 8.3.1     | Izklop/vklop Bluetootha preko aplikacije Cockpit .....          | 387        |
| 8.4       | Priklic statusa proteze .....                                   | 387        |
| 8.4.1     | Priklic statusa preko aplikacije Cockpit .....                  | 387        |
| 8.4.2     | Prikaz statusa v aplikaciji Cockpit .....                       | 387        |
| 8.5       | Način globokega spanja .....                                    | 388        |
| 8.5.1     | Vklop/izklop načina globokega spanja z aplikacijo Cockpit ..... | 388        |
| <b>9</b>  | <b>MyModes .....</b>  | <b>388</b> |
| 9.1       | Preklop MyModes z aplikacijo Cockpit .....                      | 388        |
| 9.2       | Preklop MyModes z vzorcem gibanja .....                         | 389        |
| 9.3       | Preklop iz MyMode nazaj v osnovni način .....                   | 390        |
| <b>10</b> | <b>Dodatna stanja obratovanja (načini).....</b>                 | <b>390</b> |
| 10.1      | Način praznega akumulatorja .....                               | 390        |
| 10.2      | Način pri polnjenju proteze .....                               | 390        |
| 10.3      | Varnostni način .....   | 390        |
| 10.4      | Način previsoke temperature .....                               | 391        |
| <b>11</b> | <b>Skladiščenje in odzračevanje .....</b>                       | <b>391</b> |
| <b>12</b> | <b>Čiščenje .....</b>   | <b>391</b> |
| <b>13</b> | <b>Vzdrževanje .....</b>  | <b>391</b> |
| <b>14</b> | <b>Pravni napotki.....</b>                                      | <b>392</b> |
| 14.1      | Jamstvo .....   | 392        |
| 14.2      | Blagovne znamke .....   | 392        |
| 14.3      | Skladnost CE .....  | 392        |
| 14.4      | Lokalni pravni napotki .....                                    | 392        |
| <b>15</b> | <b>Tehnični podatki .....</b>                                   | <b>392</b> |

|           |  |            |
|-----------|--|------------|
| <b>16</b> | <b>Priloge .....</b>   | <b>395</b> |
| 16.1      | Uporabljeni simboli .....  | .395       |
| 16.2      | Stanja obratovanja/signali za napake .....                                 | .396       |
| 16.2.1    | Signaliziranje stanj obratovanja.....                                      | .396       |
| 16.2.2    | Opozorila in signali za napake .....                                       | .396       |
| 16.2.3    | Sporočila o napakah pri vzpostavljanju povezave z aplikacijo Cockpit ..... | .398       |
| 16.2.4    | Statusni signali.....  | .399       |
| 16.3      | Direktive in izjava proizvajalca.....                                      | .400       |
| 16.3.1    | Elektromagnetno okolje .....   | .400       |

# 1 Uvod

## INFORMACIJA

Datum zadnje posodobitve: 2022-02-24

- Pred uporabo izdelka ta dokument natančno preberite in upoštevajte varnostne napotke.
- Strokovno osebje naj vas pouči varni uporabi izdelka.
- Če imate vprašanja glede izdelka ali se pojavijo težave, se obrnite na strokovno osebje.
- Proizvajalcu ali pristojnemu uradu v svoji državi javite vsak resen zaplet v povezavi z izdelkom, predvsem poslabšanje zdravstvenega stanja.
- Shraniite ta dokument.

Izdelek "C-Leg 3C98-3\*, 3C88-3\*" se v nadaljevanju imenuje izdelek/proteza/kolenski sklep/sestavni del.

Ta navodila za uporabo vam nudijo pomembne informacije glede uporabe, nastavitev in rokovana z izdelkom.

Izdelek začnite uporabljati samo v skladu z informacijami v priloženih spremjevalnih dokumentih.

## 2 Opis izdelka

### 2.1 Sestava

Izdelek je sestavljen iz naslednjih sestavnih delov:



1. Kolenska glava s proksimalnim priključkom (piramidni adapter ali vijačni navoj)
2. LED-lučka (modra) za prikaz povezave Bluetooth
3. Prislona za upogibanje 8° (ob dobavi sta že nameščena)
4. Akumulator in pokrivne kape
5. Hidravlična enota
6. Pokrov vtičnice za polnjenje
7. Vtičnica za polnjenje
8. Distalna cevna privojna vijaka

### 2.2 Delovanje

Izdelek razpolaga z mikroprocesno krmiljeno fazo stanja in nihanja.

Na osnovi izmerjenih vrednosti vgrajenega sistema senzorjev mikroprocesor krmili hidravliko, ki vpliva na obnašanje blaženja izdelka.

Podatki senzorja se posodobijo in analizirajo 100-krat na sekundo. S tem je obnašanje izdelka prilagojeno dinamično in v realnem času glede na trenutno situacijo gibanja (faza hoje).

Zahvaljujoč mikroprocesorsko vodenima fazama stanja in zamaha je izdelek mogoče individualno prilagoditi vašim potrebam.

Zato strokovno osebje izdelek nastavi s programsko opremo za nastavitev.

Izdelek uporablja MyMode za posebne vrste premikanja (npr. tek na smučeh, ...). Te mora ortopedski tehnik predhodno nastaviti s programsko opremo za nastavitev in jih je mogoče priklicati s posebnimi vzorci gibanja in aplikacijo Cockpit (glej stran 388).

Pri napaki na izdelku varnostni način omogoča omejeno delovanje. V ta namen je treba nastaviti vnaprej določene parametre upora izdelka (glej stran 390).

Način pravnega akumulatorja omogoča varno hojo ob pravlem akumulatorju. Zato se nastavijo parametri upora, ki jih vnaprej določa izdelek (glej stran 390).

## Z mikroprocesorjem krmiljena hidravlika nudi naslednje prednosti

- Približanje fiziološki sliki hoje
- Varnost med stanjem in hojo
- Prilaganje lastnosti izdelka na različne podlage, nagibe podlage, situacije hoje in hitrosti hoje

## 3 Namenska uporaba

### 3.1 Namen uporabe

Izdelek je namenjen **izključno** eksoprotetični oskrbi spodnjih okončin.

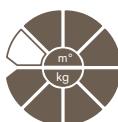
### 3.2 Pogoji uporabe

Izdelek je bil razvit za vsakdanje aktivnosti in se ne sme uporabljati za nenavadne dejavnosti. Te nenavadne dejavnosti vključujejo npr. ekstremne športe (prosto plezanje, skakanje s padalom, jadransko padalstvo itd.).

Dopustne pogoje okolja najdete v tehničnih podatkih (glej stran 392).

Izdelek je predviden **izključno** za uporabo na **enem** uporabniku. Uporaba izdelka na drugi osebi s strani proizvajalca ni dopustna.

Naše komponente delujejo optimalno, če so kombinirane s primernimi komponentami, izbranimi glede na telesno težo in stopnjo mobilnosti, izraženo z našo informacijo o možnostih kombiniranja MOBIS, ki imajo primerne modularne povezovalne elemente.



Izdelek je priporočen za stopnjo mobilnosti 2 (omejena hoja na prostem), stopnjo mobilnosti 3 (neomejena hoja na prostem) in stopnjo mobilnosti 4 (neomejena hoja na prostem s posebnimi zahtevami). Dovoljeno za telesno težo do **najv. 136 kg**.

### 3.3 Indikacije

- Za uporabnike z eksartikulacijo kolena, amputacijo stegna ali eksartikulacijo kolka
- Pri enostranski ali obojestranski amputaciji
- Prizadeti zaradi dismelije katerih stanje krna ustrez eksartikulaciji kolena, amputaciji stegna ali eksartikulaciji kolka
- Uporabnik mora izpolnjevati fizične in umske predpogoje za zaznavanje optičnih/zvočnih signalov in/ali mehanskih vibracij

### 3.4 Kontraindikacije

#### 3.4.1 Absolutne kontraindikacije

- Telesna teža nad 136 kg

### 3.5 Kvalifikacija

Oskrbo z izdelkom sme opraviti samo strokovno osebje, ki je pooblaščeno s strani podjetja Ottobock na podlagi ustreznega izobraževanja.

Če se izdelek priključi na oseointegrirani sistem implatata, mora biti strokovno osebje pooblaščeno tudi za priključitev na oseointegrirani sistem implatata.

## 4 Varnost

### 4.1 Pomen opozorilnih simbolov

|                  |   |
|------------------|---|
| <b>OPOZORILO</b> | Opozorilo na možne hude nevarnosti nesreč in poškodb. |
| <b>POZOR</b>     | Opozorilo na možne nevarnosti nesreč in poškodb.      |
| <b>OBVESTILO</b> | Opozorilo na možne tehnične poškodbe                  |

### 4.2 Zasnova varnostnih napotkov

|  |
|--|
| <b>OPOZORILO</b>   |
| <b>Naslov označuje izvor in/ali vrsto nevarnosti</b>   |
| Uvod opisuje posledice ob neupoštevanju varnostnega napotka. Če je posledic več, so te navedene kot sledi: |

> npr.: posledica 1 ob neupoštevanju nevarnosti  
> npr.: posledica 2 ob neupoštevanju nevarnosti  
► S tem simbolum so označene dejavnosti/akcije, ki jih je treba upoštevati/izvesti za preprečevanje nevarnosti.

### 4.3 Splošni varnostni napotki

|  |
|--|
| <b>OPOZORILO</b>   |
| <b>Neupoštevanje varnostnih napotkov</b>   |
| Telesne poškodbe/škoda na izdelku zaradi uporabe izdelka v določenih situacijah.<br>► Upoštevajte varnostne napotke in v tem spremnem dokumentu navedene ukrepe. |

|   |
|---|
| <b>OPOZORILO</b>  |
| <b>Uporaba proteze pri vožnji vozila</b>  |
| Nesreča zaradi nepričakovanega obnašanja proteze zaradi spremenjenega obnašanja blaženja.<br>► Nujno upoštevajte nacionalna zakonska določila glede vožnje vozila s protezo in dajte iz zavarovalno pravnih razlogov preveriti in potrditi vašo sposobnost za vožnjo pri pooblaščeni službi.<br>► Upoštevajte nacionalna zakonska določila za predelavo vozila glede na vrsto oskrbe.<br>► Noge, na kateri je uporabljena proteza, ni dovoljeno uporabljati za upravljanje vozila ali njegovih dodatnih komponent (npr. pedala sklopke, zavornega pedala, pedala za plin itd.). |

|  |
|--|
| <b>OPOZORILO</b>   |
| <b>Uporaba poškodovanega omrežnega dela, vtičev adapterja ali polnilnika</b>   |
| Električni udar zaradi dotika nezaščitenih delov, ki so pod napetostjo.<br>► Ne odpirajte omrežnega dela, vtičev adapterja ali polnilnika.<br>► Omrežnega dela, vtičev adapterja ali polnilnika ne izpostavljajte večjim obremenitvam.<br>► Takoj zamenjajte poškodovane omrežne dele, vtiče adapterja ali polnilnike. |

|  |
|--|
| <b>POMEMBNO</b>  |
| <b>Neupoštevanje opozoril in signalov za napake</b>  |
| Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi spremenjenega obnašanja blaženja.<br>► Upoštevati je treba opozorila in signale za napake (glej stran 396) ter ustrezno spremenjeno nastavitev blaženja. |

## **POZOR**

### **Samostojno izvajanje manipulacij na izdelku in komponentah**

Padec zaradi zloma nosilnih delov ali nepravilnega delovanja izdelka.

- ▶ Razen del, ki so opisana v teh navodilih za uporabo, izdelka ne smete spremišnjati.
- ▶ Z akumulatorjem sme upravljati izključno pooblaščeno strokovno osebje podjetja Ottobock (ne zamenjajte ga samostojno).
- ▶ Odpiranje in popravila izdelka oz. popravila poškodovanih komponent sme izvajati samo pooblaščeno strokovno osebje podjetja Ottobock.

## **POZOR**

### **Mehanska obremenitev izdelka**

> Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi nepravilnega delovanja.

> Padec zaradi zloma nosilnih delov.

> Draženje kože zaradi okvar na hidravlični enoti z izstopanjem tekočine.

▶ Izdelka ne izpostavljamte mehanskim vibracijam ali udarcem.

▶ Izdelek pred vsako uporabo preglejte glede vidnih poškodb.

## **POZOR**

### **Uporaba izdelka s premajhnim stanjem napoljenosti akumulatorja**

Padec zaradi nepričakovanega obnašanja proteze zaradi spremenjenega obnašanja blaženja.

- ▶ Pred uporabo preverite trenutno stanje napoljenosti in protezo po potrebi napolnite.
- ▶ Upoštevajte morebitno skrajšan čas delovanja izdelka pri nižji temperaturi okolice ali zaradi staranja akumulatorja.

## **POZOR**

### **Nevarnost stiska v predelu upogiba sklepa**

Poškodovanje zaradi stiska delov telesa.

- ▶ Pri upogibanju sklepa pazite na to, da v tem predelu ni prstov/delov telesa ali mehkih delov nogavice.

## **POZOR**

### **Vdor umazanje in vlage v izdelek**

> Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi nepravilnega delovanja.

> Padec zaradi zloma nosilnih delov.

▶ Pazite na to, da v izdelek ne vdrejo nobeni trdni delci ali tukji.

▶ Kolenski sklep je odporen proti vremenskim vplivom, vendar ni odporen proti koroziji. Zato kolenski sklep ne sme priti v stik s slano vodo, klorirano vodo ali drugimi raztopinami (npr. milom ali gelom za tuširanje oz. telesnimi tekočinami in/ali izločki iz ran). Kolenskega sklepa ne uporabljajte v ekstremnih pogojih, kot na primer pri potapljanju ali pri skokih v vodo. Kolenski sklep ni predviden za daljšo uporabo v vodi ali daljše potapljanje.

▶ Po stiku z vodo ščitnik Protector (če je na voljo) odstranite in držite protezo s podplatom navzgor, dokler ne odteče voda iz kolenskega sklepa/cevnega adapterja. Kolenski sklep posušite in komponente obrišite s krpo brez kosmov ter pustite, da se popolno posušijo na zraku.

▶ V primeru, da pride kolenski sklep ali cevni adapter v stik s **slano vodo, klorirano vodo ali drugimi raztopinami** (npr. milom ali gelom za tuširanje oz. telesnimi tekočinami in/ali izločki iz ran), Protector (če je na voljo) **nemudoma** odstranite in **očistite kolenski sklep**. Za to kolenski sklep, cevni adapter in ščitnik Protector sperite s sladko vodo in pustite, da se posušijo.

- ▶ V primeru, da se po sušenju pojavi napaka, mora kolenski sklep in cevni adapter pregledati servisna služba, pooblaščena s strani podjetja Ottobock. Kontaktna oseba je ortopedski tehnik.
- ▶ Kolenski sklep ni zaščiten pred vdorom vodnega curka ali pare.

### **POZOR**

#### **Znaki obrabe na sestavnih delih izdelka**

Padec zaradi poškodovanja ali nepravilnega delovanja izdelka.

- ▶ V interesu lastne varnosti ter za ohranjanje obratovalne varnosti in garancije je treba izvajati redne servisne preglede (vzdrževanja).

### **POZOR**

#### **Uporaba nedopustne opreme**

- > Padec zaradi nepravilnega delovanja izdelka zaradi zmanjšane neobčutljivosti na motnje.
- > Motenje drugih elektronskih naprav zaradi povišanega sevanja.
- ▶ Izdelek kombinirajte samo s priborom, pretvornikom signalov in kablom, ki so navedeni v poglavijih "Obseg dobave" (glej stran 374) in "Oprema" (glej stran 374).

### **OBVESTILO**

#### **Nepravilna nega izdelka**

Poškodovanje izdelka zaradi uporabe napačnega sredstva za čiščenje.

- ▶ Izdelek čistite izključno z vlažno krpo (sladka voda).

## **4.4 Napotki glede oskrbe z električnim tokom/polnjenje akumulatorja**

### **POZOR**

#### **Polnjenje neodloženega izdelka**

- > Padec zaradi hoje in obvisenja na priključenem polnilniku.
- > Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi spremenjenega obnašanja blaženja.
- ▶ Izdelek pred polnjenjem iz varnostnih razlogov odložite.

### **POZOR**

#### **Polnjenje izdelka s poškodovanim napajalnikom/polnilnikom/kablom za polnjenje/adapterjem za polnjenje**

Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi nezadostnega polnjenja.

- ▶ Pred uporabo preverite, da na napajalniku/polnilniku/kablu za polnjenje/adapterju za polnjenje ni poškodb.
- ▶ Zamenjajte poškodovane napajalnike/polnilnike/kable za polnjenje/adapterje za polnjenje.

### **OBVESTILO**

#### **Uporaba napačnega napajalnika/polnilnika/adapterja za polnjenje**

Poškodovanje izdelka zaradi napačne napetosti, toka, polarnosti.

- ▶ Uporabljaljajte samo napajalnike/polnilnike/adapterje za polnjenje, ki jih za ta izdelek dovoljuje podjetje Ottobock (glejte navodila za uporabo in kataloge).

### **OBVESTILO**

#### **Mehanska obremenitev napajalnika/polnilnika/adapterja za polnjenje**

Ni brezhibnega polnjenja zaradi nepravilnega delovanja.

- ▶ Napajalnika/polnilnika/adapterja za polnjenje ne izpostavljajte mehanskim vibracijam ali udarcem.
- ▶ Napajalnik/polnilnik/adapter za polnjenje pred vsako uporabo preglejte glede vidnih poškodb.

### OBVESTILO

#### **Delovanje napajalnika/polnilnika/adapterja za polnjenje izven dopustnega temperaturnega območja**

Ni brezhibnega polnjenja zaradi nepravilnega delovanja.

- ▶ Napajalnik/polnilnik/adapter za polnjenje uporabljamte za polnjenje v dopustnem temperaturnem območju. Dopustno temperaturno območje najdete v poglavju "Tehnični podatki" (glej stran 392).

## 4.5 Napotki glede polnilnika/adapterja za polnjenje

### OBVESTILO

#### **Vdor umazanje in vlage v izdelek**

Ni brezhibnega polnjenja zaradi nepravilnega delovanja.

- ▶ Pazite na to, da v izdelek ne vdrejo niti trdni delci niti tekočina.

### OBVESTILO

#### **Samostojno izvajanje sprememb ali modifikacij na polnilniku/adapterju za polnjenje**

Ni brezhibnega polnjenja zaradi nepravilnega delovanja.

- ▶ Spremembe in modifikacije mora izvajati pooblaščeno strokovno osebje Ottobock.

## 4.6 Napotki za zadrževanje na določenih območjih

### ⚠ POZOR

#### **Premajhni odmak od visokofrekvenčnih komunikacijskih naprav (npr. mobilnih telefonov, naprav Bluetooth, naprav z WLAN vmesnikom)**

Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi motnje interne podatkovne komunikacije.

- ▶ Zato je priporočljivo upoštevati minimalni odmak 30 cm od visokofrekvenčnih komunikacijskih naprav.

### ⚠ POZOR

#### **Uporaba izdelka z zelo malim razmikom do drugih elektronskih naprav**

Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi motnje interne podatkovne komunikacije.

- ▶ Izdelka ne uporabljajte v neposredni bližini drugih elektronskih naprav.
- ▶ Izdelka ne uporabljajte istočasno na drugih elektronskih napravah.
- ▶ Če istočasne uporabe ni mogoče preprečiti, opazujte izdelek in preverite namensko uporabo v tem zaporedju.

### ⚠ POZOR

#### **Zadrževanje v območju močnih magnetnih in električnih virov motenj (npr. varovalni sistemi pred tatvinami, detektorji kovin)**

Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi motnje interne podatkovne komunikacije.

- ▶ Preprečite zadrževanje v bližini vidnih ali skritih varovalnih sistemov pred tatinami pri vhodih/izhodih iz trgovin, detektorjev kovin/skenerjev telesa za ljudi (npr. na letališčih) ali drugih močnih magnetnih in električnih virov motenj (npr. visokonapetostnih napeljav, oddajnikov, transformatorskih postaj, ...).
- V primeru, da teh zadrževanj ni mogoče preprečiti, pazite vsaj na to, da hodite oz. stojite zavarovani (npr. s pomočjo ročnega oprijemala ali ob podpori druge osebe).
- ▶ Pri stopanju skozi varovalne sisteme pred tatinami, skenerje telesa, detektorje kovin pazite na nepričakovane spremembe blaženja izdelka.
- ▶ Na splošno bodite pozorni na nepričakovane spremembe blaženja izdelka v bližini elektronskih ali magnetnih naprav.

### **⚠ POZOR**

#### **Vstopanje v prostor ali območje z močnimi magnetnimi polji (npr. magnetni resonančni tomograf, naprave MRT (MRI), ...)**

- > Padec zaradi nepričakovane omejitve premikanja izdelka zaradi oprijemljivih se kovinskih predmetov na namagnetenih komponentah.
- > Nepopravljivo poškodovanje izdelka zaradi vpliva močnega magnetnega polja.
- ▶ Izdelek pred vstopom v prostor ali območje z močnimi magnetnimi polji odložite in ga shranite izven tega prostora ali območja.
- ▶ Če je prišlo do poškodovanja izdelka zaradi učinkovanja močnega magnetnega polja, izdelka ni mogoče popraviti.

### **⚠ POZOR**

#### **Zadrževanje v območjih izven dopustnega temperaturnega območja**

Padec zaradi nepravilnega delovanja ali zloma nosilnih delov izdelka.

- ▶ Preprečite zadrževanje v območjih izven dopustnega temperaturnega območja (glej stran 392).

## **4.7 Napotki za uporabo**

### **⚠ POZOR**

#### **Hoja po stopnicah navzgor**

Padec zaradi napačno položenega stopala na stopnico zaradi spremenjenega obnašanja blaženja.

- ▶ Pri hoji po stopnicah navzgor vedno uporablajte stopniščno oprijemalo in položite večji del podplata na površino stopnice.
- ▶ Posebej previden mora biti pri hoji po stopnicah navzgor, če nosi otroke.

### **⚠ POZOR**

#### **Hoja po stopnicah navzdol**

Padec zaradi napačno položenega stopala na stopnico zaradi spremenjenega obnašanja blaženja.

- ▶ Pri hoji po stopnicah navzdol vedno uporablajte stopniščno oprijemalo ter s sredino čevlja s celo nogo stopite čez rob stopnice.
- ▶ Upoštevajte opozorila in signale za napako (glej stran 396).
- ▶ Bodite pozorni na to, da se lahko pri pojavu opozoril in signalov za napako spremeni upor v smeri upogiba in iztegovanja.
- ▶ Posebej previdni morate biti pri hoji po stopnicah navzdol, če nosite otroke.

## **⚠ POZOR**

### **Pregretje hidravlične enote zaradi neprekrajnje, povečane aktivnosti (npr. daljša hoja po hribu navzdol)**

- > Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi preklopa v način previsoke temperature.
- > Opeklina zaradi dotika pregretih sestavnih delov.
- ▶ Upoštevajte nastajajoče pulzirajoče vibracijske signale. Ti kažejo na nevarnost pregretja.
- ▶ Tako po nastanku teh pulzirajočih vibracijskih signalov je treba aktivnost zmanjšati, da se lahko hidravlična enota ohladi.
- ▶ Po končanju pulzirajočih vibracijskih signalov lahko nemudoma nadaljujete z aktivnostjo.
- ▶ Če se aktivnost kljub pulzirajočim vibracijskim signalom ne zmanjša, lahko pride do pregretja hidravličnega elementa in v skrajnem primeru do poškodovanja izdelka. V tem primeru naj izdelek glede poškodb pregleda ortopedski tehnik. Ta izdelek po potrebi posreduje pooblaščenemu servisu podjetja Ottobock.

## **⚠ POZOR**

### **Preobremenitev zaradi dejavnosti z izjemno obremenitvijo**

- > Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi nepravilnega delovanja.
- > Padec zaradizloma nosilnih delov.
- > Draženje kože zaradi okvar na hidravlični enoti z izstopanjem tekočine.
- ▶ Izdelek je bil razvit za vsakodnevne dejavnosti in ga ni dovoljeno uporabljati pri dejavnostih z izredno obremenitvijo. Te izredne dejavnosti vključujejo npr. ekstremne športe (prosto plezanje, jadralno padalstvo itd.).
- ▶ Skrbno ravnanje z izdelkom in njegovimi komponentami ne poveča samo njihove življenske dobe, temveč služi predvsem za vašo lastno varnost!
- ▶ Če so bili izdelek in njegove komponente izpostavljeni ekstremnim obremenitvam (npr. zaradi padca ipd.), mora izdelek glede poškodb nemudoma pregledati ortopedski tehnik. Ta bo izdelek po potrebi posredoval pooblaščenemu servisu podjetja Ottobock.

## **⚠ POZOR**

### **Nepravilno izveden preklop načina**

Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi spremenjenega obnašanja blaženja.

- ▶ Pazite na to, da pri vseh postopkih preklapljanja stojite zavarovani.
- ▶ Po preklopu preverite spremenjeno nastavitev blaženja in upoštevajte povratno sporočilo preko zvočnega dajalnika signalov.
- ▶ Zamenjajte nazaj v osnovni način, ko so končane aktivnosti v MyMode.
- ▶ Izdelek razbremenite in po potrebi popravite preklop.

## **⚠ POZOR**

### **Nepravilna uporaba funkcije stanja**

Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi spremenjenega obnašanja blaženja.

- ▶ Pazite na to, da pri uporabi funkcije stanja stojite varno in preverite zaporo kolenskega sklepa, preden popolnoma obremenite protezo.
- ▶ O pravilni uporabi funkcije stanja naj vas pouči ortopedski tehnik in /ali terapevt. Informacije glede funkcije stanja glej stran 381.

## **⚠ POZOR**

### **Hitro premikanje kolka pri iztegnjeni protezi (npr. servis pri igranju tenisa)**

- > Padec zaradi nepričakovanega vklopa faze nihanja.

- ▶ Upoštevajte, da lahko pri iztegnjeni protezi in hitrem premiku kolka pride do nepričakovane upogiba kolenskega sklepa.
- ▶ Zato se z vklonom faz nihanja in tovrstnih situacij seznanite pod zavarovanimi pogoji (npr. z držanjem za gred, ...) ter pod vodstvom izobraženega strokovnega osebja.
- ▶ Pri vrstah športa, pri katerih lahko nastopi ta vzorec gibanja, uporabljajte ustrezeno predhodno konfiguriran način MyMode. Več informacij o MyModes najdete v poglavju "MyModes" (glej stran 388).

### **POZOR**

#### **Preobremenitev zaradi spremembe telesne teže pri nošenju težkih predmetov, nahrbtnikov ali otrok**

- > Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka.
- > Padec zaradizloma nosilnih delov.
- > Draženje kože zaradi okvar na hidravlični enoti z izstopanjem tekočine.
- ▶ Upoštevajte, da se lahko zaradi večje teže spremeni obnašanje izdelka. Faze nihanja morda ne bo mogoče sprožiti ali pa se bo ta sprožila ob napačnem trenutku.
- ▶ Pazite, da z dodatno težo ne boste prekoračili največje dopustne teže.

## **4.8 Napotki glede varnostnih načinov**

### **POZOR**

#### **Uporaba izdelka v varnostnem načinu**

Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi spremenjenega obnašanja blaženja.

- ▶ Upoštevati je treba opozorila in signale za napake (glej stran 396).
- ▶ Posebej previden mora biti pri uporabi kolesa brez prostega teka (s togom pestom).

### **POZOR**

#### **Varnostni način, ki ga ni mogoče aktivirati zaradi nepravilnega delovanja zaradi vstopa vode ali mehanske poškodbe**

Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi spremenjenega obnašanja blaženja.

- ▶ Pokvarjenega izdelka ne uporabljajte naprej.
- ▶ Nemudoma poiščite ortopedskega tehnika.

### **POZOR**

#### **Varnostni način, ki ga ni mogoče deaktivirati**

Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi spremenjenega obnašanja blaženja.

- ▶ Če zaradi polnjena akumulatorja ne morete deaktivirati varnostnega načina, gre pri tem za trajno napako.
- ▶ Pokvarjenega izdelka ne uporabljajte naprej.
- ▶ Izdelek mora pregledati servisna služba, pooblaščena s strani podjetja Ottobock. Kontaktna oseba je ortopedski tehnik.

### **POZOR**

#### **Pojav varnostnega sporočila (neprekiniteno vibriranje)**

Padec zaradi nepričakovanega obnašanja izdelka zaradi spremenjenega obnašanja blaženja.

- ▶ Upoštevajte opozorila in signale za napako (glej stran 396).
- ▶ Od nastopa varnostnega sporočila izdelka ne uporabljajte naprej.
- ▶ Izdelek mora pregledati servisna služba, pooblaščena s strani podjetja Ottobock. Kontaktna oseba je ortopedski tehnik.

## 4.9 Napotki za uporabo z oseointegriranim sistemom implantata

### OPOZORILO

**Visoka mehanska obremenitev zaradi običajnih ter tudi nenavadnih situacij, kot so padci**

- ▶ Preobremenitev kosti, ki bi lahko med drugim povzročila tudi bolečine, zrahljanje implantata, odmiranje kostnega tkiva ali zlom kosti.
- ▶ Poškodovanje ali zlom sistema implantata ali njegovih delov (varnostne komponente,...).
- ▶ Upoštevajte to, da se je treba ravnati po področjih uporabe, pogojih uporabe in indikacijah skladno z navedbami proizvajalca, tako za kolenski sklep kot tudi sistem implantata.
- ▶ Upoštevajte napotke kliničnega osebja, ki je indiciralo uporabo oseointegriranega sistema implantata.
- ▶ Pazite na spremembe vašega zdravstvenega stanja, ki bi posledično lahko omejile ali pod vprašaj postavile uporabo oseointegrirane vezave.

## 4.10 Napotki za uporabo mobilne končne naprave z aplikacijo Cockpit

### POZOR

**Nepравilno ravnanje z mobilno končno napravo**

Padec zaradi spremenjenega obnašanja blaženja zaradi nepričakovano izvedenega preklopa v MyMode.

- ▶ Pustite, da vas poučijo o pravilni uporabi mobilne končne naprave z aplikacijo Cockpit.

### POZOR

**Samostojno izvajanje sprememb ali modifikacij na mobilni končni napravi**

Padec zaradi spremenjenega obnašanja blaženja zaradi nepričakovano izvedenega preklopa v MyMode.

- ▶ Sami ne spreminjajte strojne opreme mobilne končne naprave, na kateri je nameščena aplikacija.
- ▶ Sami ne spreminjajte programske opreme/vdelane programske opreme mobilne končne naprave, ki presegajo funkcijo posodabljanja programske opreme/vdelane programske opreme.

### POZOR

**Nepравilno izveden preklop načina s končno napravo**

Padec zaradi nepričakovana obnašanja izdelka zaradi spremenjenega obnašanja blaženja.

- ▶ Pazite na to, da pri vseh postopkih preklapljanja stojite zavarovani.
- ▶ Po preklopu preverite spremenjeno nastavitev blaženja, upoštevajte povratno sporočilo preko zvočnega dajalnika signalov in prikaz na končni napravi.
- ▶ Zamenjajte nazaj v osnovni način, ko so končane aktivnosti v MyMode.

### OBVESTILO

**Neupoštevanje sistemskih predpogojev za namestitev aplikacije Cockpit**

Nepravilno delovanje mobilne končne naprave.

- ▶ Aplikacijo Cockpit namestite na mobilne končne naprave in različice, ki ustreza specifikacijam v spletni trgovini (npr. Apple App Store, Google Play Store, ...).

## 5 Obseg dobave in oprema

### 5.1 Obseg dobave

- 1 kos C-Leg 3C88-3 (z navojnim priključkom) ali C-Leg 3C98-3 (z nastavitevni jedrom)
- 1 kos napajalnik 757L16-4
- 1 kos polnilnik za C-Leg 4E50\*
- 1 kos kozmetični etui za polnilnik in omrežni del
- 1 kos potrdilo o protezi
- 1 kos Bluetooth PIN kartica 646C107
- 1 navodila za uporabo (uporabnik)
- Aplikacija Cockpit "Cockpit 4X441-V2=\*" za prenos s spletnih strani: <https://www.ottobock.com/cockpitapp>

### 5.2 Dodatna oprema

Naslednje komponente niso v obsegu dobave in jih je mogoče naročiti dodatno:

- penasta kozmetika 3S26
- Funkcionalna izravnava oblike C-Leg 3F1=1
- Funkcijska nogavica 99B120=\*
- C-Leg Protector 4X860=\*(brez zaslonek)
- Zaščitni okvir za C-Leg 4P862
- Shield Insert 4P863\*
- podaljšek kabla za polnjenje – glezenj 4X156-1
- podaljšek kabla za polnjenje – glezenj, dolg 4X158-1
- podaljšek kabla za polnjenje – koleno 4X157-1
- Polnilni adapter USB 757L43

## 6 Polnjenje akumulatorja

Pri polnjenju akumulatorja je treba upoštevati naslednje točke:

- Za polnjenje akumulatorja uporabite napajalnik 757L16-4/adapter za polnjenje 757L43 in polnilnik 4E50\*.
  - kapaciteta popolnoma napolnjenega akumulatorja ob neprekiniteni hoji zadostuje za najmanj 16 ur, ob povprečni uporabi pribl. 2 dni.
  - Za vsakdanjo uporabo priporočamo dnevno polnjenje.
  - da bi dosegli največji čas delovanja z enim polnjenjem polnilnika, priporočamo, da se povezava med polnilnikom in izdelkom loči šele tik pred uporabo izdelka.
  - pred prvo uporabo je treba akumulator polniti, dokler na polnilniku ne ugasne rumena svetilna dioda (LED), vendar najmanj 4 ure. Tako bo prikaz stanja napoljenosti kalibriran z aplikacijo Cockpit in z vrtenjem proteze.
- Če je povezava med polnilnikom in protezo prehitro prekinjena, prikaz stanja napoljenosti z aplikacijo Cockpit ali vrtenjem proteze morda ne ustrezajo dejanskemu stanju napoljenosti.
- Izdelek se lahko v primeru neuporabe izprazni.

### 6.1 Priključitev omrežnega dela in polnilnika



- 1) Na napajalnik potisnite za državo veljavni vtični adapter, da zaskoči (glej sliko 1).
- 2) Kabel za polnjenje z okroglim, **štiripolnim** vtičem vtaknite v dozo **OUT** na polnilniku, da vtič zaskoči (glej sliko 2).
- INFORMACIJA: Upoštevajte pravilno polarnost (vodilni zatič). Vtiča kabla ne priključite na polnilnik s silo.**
- 3) Okroglji, **tripolni** vtič napajalnika vtaknite v dozo **12 V** na polnilniku, da vtič zaskoči (glej sliko 2).
- INFORMACIJA: Upoštevajte pravilno polarnost (vodilni zatič). Vtiča kabla ne priključite na polnilnik s silo.**
- 4) Omrežni del vtaknite v vtičnico.
  - Svetita zelena svetilna dioda (LED) na hrbtni strani napajalnika in zelena svetilna dioda (LED) na polnilniku (glej sliko 3).
  - Če zelena svetilna dioda (LED) na napajalniku in zelena svetilna dioda (LED) na polnilniku ne svetita, je prišlo do napake (glej stran 396).

## 6.2 Polnjenje akumulatorja proteze



- 1) Odprite pokrov vtičnice za polnjenje (jeziček obrnите navzgor ali drsnik potisnite navzgor).
- 2) Vtič za polnjenje priključite v vtičnico za polnjenje izdelka.
- INFORMACIJE: upoštevajte smer vstavitve!**  
**Pri priključitvi je treba premagati majhno silo vstavljanja, da polnilni vtič ostane zanesljivo povezan z vtičnico za polnjenje.**  
→ Povratno sporočilo prikaže pravilno povezavo polnilnika in izdelka (glej stran 396).
- 3) Začne se postopek polnjenja.  
→ Ko je akumulator izdelka popolnoma napolnjen, ugasne rumena svetilna dioda polnilnika.
- 4) Po zaključenem postopku polnjenja prekinite povezavo z izdelkom.  
**INFORMACIJA: pri prekinitvi povezave je treba premagati majhno ločilno silo med polnilnim vtičem in vtičnico za polnjenje.**  
→ Opravi se samodejni preizkus. Izdelek je pripravljen na delovanje šele po ustreznom povratnem sporočilu (glej stran 399).
- 5) Zaprite pokrov vtičnice za polnjenje.

## 6.3 Prikaz trenutnega stanja napoljenosti

### INFORMACIJA

Med postopkom polnjenja prikaz napoljenosti ni možen.

### 6.3.1 Prikaz stanja napoljenosti brez dodatnih naprav



- 1) Protezo obrnite za 180° (podplat mora biti obrnjen navzgor).
- 2) 2 sekundi držite na miru in počakajte na zvočne signale.

| Zvočni signal | Signal z vibriranjem | Stanje napolnjenosti akumulatorja |
|---------------|----------------------|-----------------------------------|
| 5x kratko     |                      | nad 80%                           |
| 4x kratko     |                      | 65% do 80%                        |
| 3x kratko     |                      | 50% do 65%                        |
| 2x kratko     |                      | 35% do 50%                        |
| 1x kratko     | 3x dolgo             | 20% do 35%                        |
| 1x kratko     | 5x dolgo             | pod 20%                           |

## INFORMACIJA

### Predvajanje znane melodije namesto piskov

Predvajanje te melodije pomeni, da je program za upravljanje proteze bil pravilno naložen in je proteza pripravljena za delovanje.

## INFORMACIJA

Če je za parameter **Volume** v aplikaciji Cockpit nastavljena vrednost "0", se piski ne oglasijo (glej stran 384).

### 6.3.2 Prikaz trenutnega stanja napolnjenosti preko aplikacije Cockpit

Ob zagnani aplikaciji Cockpit je prikazano trenutno stanje napolnjenosti v spodnji vrsti zaslona:



1. 38% – stanje napolnjenosti akumulatorja trenutno povezanega sestavnega dela

## 7 Aplikacija Cockpit



Z aplikacijo Cockpit je možen preklop iz osnovnega načina v predhodno konfiguriran MyModes. Dodatno se lahko prikličejo informacije o izdelku (števec korakov, stanje napolnjenosti akumulatorja,...). V vsakdanjiku se lahko preko aplikacije v določeni meri spreminja obnašanje izdelka (npr. pri navajanju na izdelek). Ortopedski tehnik lahko ob naslednjem obisku spremembe spremi preko programske opreme za nastavite.

### Informacije glede aplikacije Cockpit

- Aplikacijo Cockpit je mogoče brezplačno prenesti iz uporabljene spletnne trgovine. Več informacij najdete na naslednji spletni strani: <https://www.ottobock.com/cockpitapp>. Za prenos aplikacije Cockpit lahko s pomočjo mobilne naprave preberete tudi QR-kodo na priloženi Bluetooth PIN kartici (predpogoji: čitalnik QR-koda in fotoaparata).
- Jezik upravljanja v aplikaciji Cockpit je mogoče spremeniti s programsko opremo za nastavite.
- Odvisno od uporabljene različice aplikacije Cockpit je upravljalni jezik v aplikaciji Cockpit enak kot v mobilni končni napravi, na kateri je aplikacija Cockpit uporabljena.
- Ob prvi povezavi je treba serijsko številko komponente za vzpostavitev povezave registrirati pri Ottobock. Če bo registracija zavrnjena, je mogoče aplikacijo Cockpit za to komponento uporabljati samo omejeno.

- Za uporabo aplikacije Cockpit mora biti vklopljena funkcija Bluetooth proteze.  
Če je povezava Bluetooth izklopljena, je treba povezavo Bluetooth vklopiti z obračanjem proteze (podplat mora biti usmerjen navzgor) ali z namestitvijo/snemanjem polnilnika. Bluetooth je nato vključen za približno 2 minuti. V tem času je treba zagnati aplikacijo in tako vzpostaviti povezavo. Po želji je mogoče funkcijo Bluetooth proteze nato trajno vklopiti (glej stran 387).
- Slike v teh navodilih za uporabo so samo primeri in lahko odstopajo od uporabljene mobilne naprave in različice.
- Mobilno aplikacijo redno posodabljajte.
- Če vas skrbi kibernetična varnost, stopite v stik s proizvajalcem.

## 7.1 Sistemske zahteve

Informacije o kompatibilnosti z mobilnimi končnimi napravami in različicami so na voljo v Apple App Store ali Google Play Store.

## 7.2 Prva povezava med aplikacijo Cockpit in sestavnim delom

**Pred vzpostavitvijo povezave je treba upoštevati naslednje točke:**

- Funkcija Bluetooth komponente mora biti vklopljena (glej stran 387).
- Funkcija Bluetooth mobilne končne naprave mora biti vklopljena.
- Mobilna končna naprava ne sme biti v letalskem načinu (način brez povezave), v katerem so izključene vse radijske zveze.
- Na voljo mora biti internetna povezava mobilne končne naprave.**
- Znani morata biti serijska številka in PIN povezave Bluetooth komponente za vzpostavitev povezave. Navedeni sta na priloženi kartici PIN Bluetooth. Serijska številka se začne s črkama "SN".

### INFORMACIJA

V primeru izgube PIN-kartice Bluetooth, na kateri sta Bluetooth Pin in serijska številka komponente, kontaktirajte svoje ortopedskega tehnika.

### 7.2.1 Prvi vklop aplikacije Cockpit

- Pritisnite na simbol aplikacije Cockpit (  ).  
→ Prikaže se licenčni dogovor za končnega uporabnika (EULA).
- Licenčni dogovor (EULA) sprejmite s pritiskom na gumb **Accept**. Če licenčnega dogovora (EULA) ne sprejmete, aplikacije Cockpit ni mogoče uporabljati.  
→ Prikaže se pozdravni zaslon.
- Protezo držite s podplatom navzgor ali priklopite in znova odklopite napajalnik, da za 2 minuti vklopite prepoznavanje (vidnost) povezave Bluetooth.
- Pritisnite gumb **Add component**.  
→ Zažene se pomočnik za vzpostavitev povezave, ki vas bo vodil skozi vzpostavitev povezave.
- Sledite dodatnim navodilom na zaslonu.
- Po vnosu Bluetooth PIN se vzpostavi povezava s komponento.  
→ Med povezovanjem se zaslišijo 3 piski in prikaže se simbol  .  
Če je povezava vzpostavljena, se prikaže simbol .
- Po uspešni vzpostavitvi povezave se odčitajo podatki iz komponente. To lahko traja do eno minute.  
Nato se prikaže glavni meni z imenom povezane komponente.

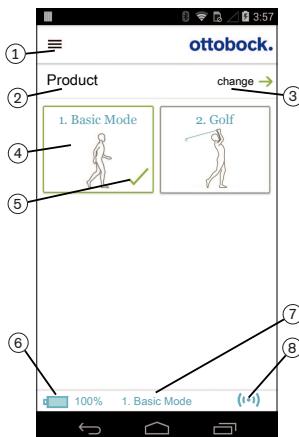
### INFORMACIJA

Po uspešni prvi povezavi s sestavnim delom se aplikacija po vklopu z njo vedno poveže samodejno. Nadaljnji koraki več niso potrebni.

## INFORMACIJA

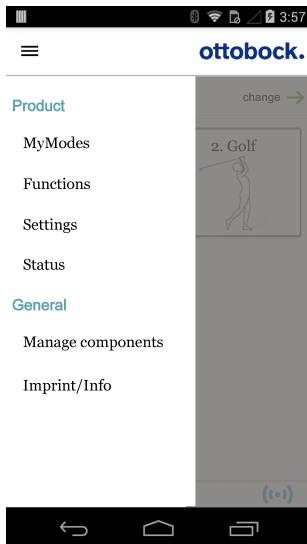
Po aktivirjanju "vidnosti" komponente (komponento držite s podplatom navzgor ali priključitev/odklop polnilnika), lahko druga naprava (npr. pametni telefon) prepozna komponento v 2 minutah. Če registracija ali vzpostavitev povezave traja predolgo, sledi prekinitev vzpostavitev povezave. V tem primeru je treba komponento znova držati s podplatom navzgor ali priklopiti/odklopiti napajalnik.

### 7.3 Elementi upravljanja z aplikacijo Cockpit



1. Priklic navigacijskega menija (glej stran 379)
2. Product  
Ime komponente je mogoče spremeniti samo s programsko opremo za nastavitev.
3. Če so shranjene povezave do več komponent, je mogoče s pritiskom na vnos **change** preklapljati med shranjenimi komponentami (glej stran 379).
4. Načini MyModes, konfigurirani s programsko opremo za nastavitev.  
Preklop načina s pritiskom na ustrezeni simbol in potrditev s pritiskom na "**OK**".  
Če je v aplikaciji Cockpit vklopljen način globokega spanja, je tudi to prikazano tukaj. Več informacij najdete v poglavju "Način globokega spanja" (glej stran 388).
5. Trenutno izbrani način
6. Stanje napoljenosti komponent:
  - akumulator komponente je popolnoma napolnjen
  - akumulator komponente je prazen
  - akumulator komponente se polniDodatno je prikazano trenutno stanje napoljenosti v %.
7. Prikaz in poimenovanje trenutno izbranega načina (npr. **1. Basic Mode**)
8. (■) Povezava s komponento je vzpostavljena  
(□) Povezava s komponento je prekinjena. Povezava se bo poskusila samodejno znova vzpostaviti.  
(✗) Ni povezave s komponento.

### 7.3.1 Navigacijski meni aplikacije Cockpit



S pritskom na simbol  $\equiv$  v menijih se prikaže navigacijski meni. V tem meniju je mogoče opraviti dodatne nastavitev povezanega sestavnega dela.

#### Product

Ime povezanega sestavnega dela

#### MyModes

Vrnitev v glavni meni za preklop MyModes

#### Functions

Priklic dodatnih funkcij sestavnega dela (npr. izklop povezave Bluetooth (glej stran 387))

#### Settings

Spreminjanje nastavitev izbranega načina (glej stran 384)

#### Status

Priklic statusa povezanega sestavnega dela (glej stran 387)

#### Manage components

Dodajanje, brisanje sestavnih delov (glej stran 379)

#### Imprint/Info

Prikaz informacij/pravnih napotkov glede aplikacije Cockpit

## 7.4 Upravljanje sestavnih delov

V tej aplikaciji je mogoče shraniti povezave z do štirimi različnimi sestavnimi deli. Sestavni del pa je lahko sočasno povezan samo z eno mobilno končno napravo.

### INFORMACIJA

Pred vzpostavitvijo povezave upoštevajte točke v poglavju "Prva povezava med aplikacijo Cockpit in sestavnim delom" (glej stran 377).

### 7.4.1 Dodajanje sestavnega dela

- 1) V glavnem meniju pritisnite na simbol  $\equiv$ .  
→ Navigacijski meni se odpre.
  - 2) V navigacijskem meniju pritisnite na vnos "**Manage components**".
  - 3) Protezo držite s podplatom navzgor ali priklopite in znova odklopite napajalnik, da za 2 minuti vklopite prepoznavanje (vidnost) povezave Bluetooth.
  - 4) Pritisnite gumb "+".  
→ Zažene se pomočnik za vzpostavitev povezave, ki vas bo vodil skozi vzpostavitev povezave.
  - 5) Sledite dodatnim navodilom na zaslonu.
  - 6) Po vnosu Bluetooth PIN se vzpostavi povezava s sestavnim delom.  
→ Med povezovanjem se zaslišijo 3 piski in prikaže se simbol  $(\text{O})$ .  
Če je povezava vzpostavljena, se prikaže simbol  $(\text{O})$ .
  - Po uspešni vzpostavitvi povezave se odčitajo podatki iz sestavnega dela. To lahko traja do eno minuto.
- Nato se prikaže glavni meni z imenom povezanega sestavnega dela.

## INFORMACIJA

V primeru, da vzpostavitev povezave s sestavnim delom ni možna, naredite naslednje korake:

- ▶ če je na voljo, komponento izbrišite iz aplikacije Cockpit (glejte poglavje "Brisanje komponente")
- ▶ komponento znova dodajte v aplikacijo Cockpit (glejte poglavje "Dodajanje komponente")

## INFORMACIJA

Po aktivirjanju "vidnosti" komponente (komponento držite s podplatom navzgor ali priključitev/odklop polnilnika), lahko druga naprava (npr. pametni telefon) prepozna komponento v 2 minutah. Če registracija ali vzpostavitev povezave traja predolgo, sledi prekinitev vzpostavitve povezave. V tem primeru je treba komponento znova držati s podplatom navzgor ali priklopiti/odklopiti napajalnik.

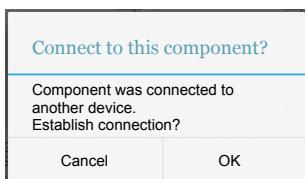
### 7.4.2 Brisanje sestavnega dela

- 1) V glavnem meniju pritisnite na simbol .  
→ Navigacijski meni se odpre.
- 2) V navigacijskem meniju pritisnite na vnos "**Manage components**".
- 3) Pritisnite gumb "**Edit**".
- 4) Pri komponenti, ki jo je treba izbrisati, pritisnite na simbol .  
→ Komponenta bo izbrisana.

### 7.4.3 Povezovanje sestavnega dela z več mobilnimi končnimi napravami

Povezavo sestavnega dela je mogoče shraniti v več mobilnih končnih naprav. Hkrati pa je lahko s sestavnim delom povezana samo ena mobilna končna naprava.

Če že obstaja povezava sestavnega dela z drugo mobilno končno napravo, se ob vzpostavljanju povezave s trenutno mobilno končno napravo prikaže naslednja informacija:



- ▶ Pritisnite gumb **OK**.
- Povezava z nazadnje povezano mobilno končno napravo se prekine in se vzpostavi s trenutno mobilno končno napravo.

## 8 Uporaba

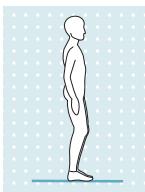
### 8.1 Gibalni vzorec v osnovnem načinu (način 1)

## INFORMACIJA

#### Hrup med premikanjem kolenskega sklepa

Pri uporabi eksoprotetičnih kolenskih sklepov se lahko zaradi servomotorno, hidravlično, pnevmatsko ali v odvisnosti od zavornega bremena izvedenih krmilnih funkcij pojavi hrup med premikanjem. Nastanek hrupa je normalen in ga ni mogoče preprečiti. Praviloma je popolnoma neproblematičen. Če se hrup med premikanjem v življenjskem ciklusu kolenskega sklepa izrazito poveča, mora kolenski sklep nemudoma pregledati servisna služba, pooblaščena s strani podjetja Ottobock.

## 8.1.1 Stanje



Zavarovanje kolena zaradi prevelikega upora hidravlike in pravilne statične poravnave.

S programsko opremo za nastavitev je mogoče vklopiti funkcijo stanja. Več informacij o funkciji stanja najdete v naslednjem poglavju.

### 8.1.1.1 Funkcija stanja

#### INFORMACIJA

Funkcijo je mogoče uporabljati, če jo je omogočil ortopedski tehnik. Dodatno mora biti aktivirana z aplikacijo Cockpit (glej stran 385).

Funkcija stanja je funkcionalna dopolnitev osnovnega načina. Uporabniku se s tem olajša daljše stanje na poševni podlagi. Pri tem se sklep v smeri nagiba (fleksija) fiksira pri kotu upogiba med 5° in 65°.

Ortopedski tehnik mora določiti vrsto zapore sklepa (intuitivno/zavestno). Vrste zapore ni mogoče spremenjati preko aplikacije Cockpit.

#### Intuitivna zapora sklepa

Intuitivna funkcija stanja prepozna tiste situacije, v katerih je proteza obremenjena v smeri upogiba, vendar ne sme popustiti. To se na primer zgodi pri stanju na neravnih ali spuščajočih se tleh. Kolenski sklep se v smeri upogiba vedno zapre takrat, ko nožna proteza ni popolnoma iztegnjena in za kratek trenutek miruje. Pri stopanju naprej, nazaj ali iztezanju se upor znova takoj zmanjša na upor med fazo stanja.

Kolenski sklep se ne zapre, ko so zgornji pogoji izpolnjeni in se pacient nahaja v sedečem položaju (na primer med vožnjo z avtomobilom).

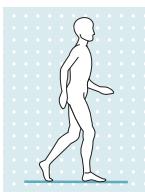
#### Zavestna zapora sklepa

- 1) Koleno prestavite v želeni kolenski kot.
- 2) Kolenskega kota nekaj časa ne spreminjajte.  
→ Blokirani sklep je lahko sedaj obremenjen v smeri upogibanja.

#### Preklic zavestne zapore sklepa

- Zavestno funkcijo stanja samodejno znova zapustite z iztegom kolena ali repozicioniranjem noge (npr. naredite korak).

## 8.1.2 Hoja



Prvi poskusi hoje s protezo morajo vedno potekati pod vodstvom izobraženega strokovnega osebja.

V fazi stanja hidravlika kolenski sklep drži stabilen, v fazi nihanja pa hidravlika kolenski sklep sprosti, tako da je mogoče nogo zanahati prosto naprej.

Da bi preklopili v fazu nihanja, je potrebno odkotaljenje čez protezo naprej iz položaja v koraku.

### **8.1.3 Usedanje**

### **8.1.4 Sedenje**

#### **INFORMACIJA**

Med sedenjem kolenski sklep preklopi v način varčevanja z energijo. Ta način varčevanja z energijo se aktivira ne glede na to, ali je funkcija sedenja vključena ali ne.



Če sedeči položaj traja dlje od dveh sekund, t. j. stegno je približno vodoravno in noge neobremenjena, kolenski sklep upor v iztegnjeni smeri preklopi na minimum.

S programsko opremo za nastavitev je mogoče omogočiti funkcijo sedenja. Dodatne informacije o funkciji sedenja najdete v naslednjem poglavju.

### **8.1.4.1 Funkcija sedenja**

#### **INFORMACIJA**

Da bi to funkcijo lahko uporabljali, jo je treba omogočiti v programske opreme za nastavitev. Dodatno mora biti aktivirana z aplikacijo Cockpit (glej stran 385).

V položaju sedenja se poleg zmanjšanega upora v iztegnjeni smeri zmanjša tudi upor v smeri upogiba. To omogoča prosto vihtenje nožne proteze.

### **8.1.5 Vstajanje**

Pri vstajanjem se upor upogibanja vedno povečuje.



- 1) Nogi postavite eno ob drugo na enaki višini.
- 2) Zgornji del telesa nagnite naprej.
- 3) Roke položite na razpoložljive opore za roke.
- 4) Vstanite s pomočjo rok. Nogi pri tem obremenite enakomerno.

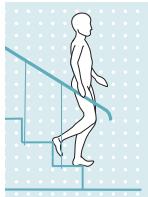
### **8.1.6 Hoja po stopnicah navzgor**



Izmenična hoja po stopnicah navzgor ni mogoča.

- 1) Z eno roko se držite stopniščnega oprjemala.
- 2) Zdravo nogo položite na prvo stopnico.  
Povlecite nogo s protezo.

## 8.1.7 Hoja po stopnicah navzdol



Sklep omogoča izmenično in neizmenično hojo po stopnicah navzdol.

### Hoja po stopnicah navzdol v izmeničnem koraku

Hojo po stopnicah navzdol v izmeničnem koraku je treba zavestno vaditi in izvajati. Le pri pravilnem položaju stopala lahko kolenski sklep pravilno preklopi in omogoči kontrolirano odvijanje stopala. Gib mora biti izveden v neprekinjenem vzorcu, da je omogočen tekoč potek giba.

- 1) Z eno roko se držite stopniščnega oprijemala.
- 2) Nogo s protezo položite na stopnico tako, da sega polovica podplata čez rob stopnice.  
→ Samo tako je mogoče zagotoviti varno stopanje.
- 3) Stopalo povlecite čez rob stopnice.  
→ Tako se proteza počasi in enakomerno upogne pri visokem upogibnem uporu.
- 4) Drugo nogo položite na naslednjo stopnico.

### Hoja po stopnicah navzdol korak za korakom (stopnica za stopnico)

- 1) Z eno roko se držite stopniščnega oprijemala.
- 2) Z nogo s protezo stopite na prvo stopnico.
- 3) Priklučite drugo nogo.

## 8.1.8 Hoja po rampi navzdol



Ob povečanem uporu upogibanja dopustite nadzorovan upogib kolenskega sklepa in s tem znižajte težišče telesa.

Kljub upogibanju kolenskega sklepa se ne sproži faza nihanja.

## 8.1.9 Hoja navzdol po nizkih stopnicah



Za hojo navzdol po rampah, nizkih stopnicah ali čez robnike priporočamo izmenično hojo z upogibanjem kolena ob obremenitvi, da bi kar se da najbolje razbremenili nasproti ležečo stran ob naslednjem stiku s tlemi. Ta upogib kolena je treba sprožiti neposredno pri stiku pete oz. dokler je nožna proteza še pred telesom.

Izkušenim uporabnikom nudi proteza možnost, da pri hoji navzdol po rampah in pri premagovanju nizkih stopnic (npr. robnikov), sprožijo fazo nihanja. Zato mora biti težišče telesa dovolj pred nosilno nogo, faza nihanja pa se mora začeti pri iztegnjeni nogi. Če je noga v tej situaciji pozicionirana tako, da sega občutno čez rob stopnice, je lahko sprožitev faze nihanja presenetljiva. V tej situaciji pa je nasprotna noga pripravljena prevzeti težo.

## 8.1.10 Poklek



Ob povečanem uporu upogibanja dopustite nadzorovan upogib kolenskega sklepa in s tem po korakih dosezite klečeč položaj. Preprečiti je treba močan udarec kolena ob tla, da ne poškodujete elektronike.

Za pogosto klečanje priporočamo uporabo ščitnika C-Leg Protector 4X860=\* ali zaščitnega okvirja 4P862.

## 8.2 Spreminjanje nastavitev proteze

Ko je povezava s komponento aktivna, je mogoče nastavitev **aktivnega načina** spremeniti z aplikacijo Cockpit.

### INFORMACIJA

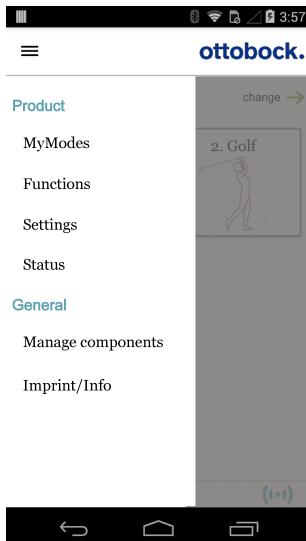
Za spremjanje nastavitev proteze mora biti na protezi vključena Bluetooth povezava.

Če je Bluetooth povezava izključena, jo lahko vključite ali z obračanjem proteze, ali pa s priključitvijo/izključitvijo polnilnika Bluetooth. Tako nato je povezava Bluetooth vključena pribl. 2 minuti. V tem času se mora vzpostaviti povezava.

### Informacije glede spremjanja nastavitev proteze

- Pred spremjanjem nastavitev vedno v glavnem meniju aplikacije Cockpit preverite, ali je izbrana želena komponenta. Sicer bi lahko spremenili parametre napäčne komponente.
- Če se akumulator proteze polni, med polnjenjem niso možne nobene spremembe nastavitev proteze in tudi ne preklapljanje v drug način. Priklicati je mogoče samo status proteze. V aplikaciji Cockpit se v spodnji vrstici zaslona namesto simbola prikaže simbol .
- Protezo je treba optimalno nastaviti s pomočjo programske opreme za nastaviteve. Aplikacija Cockpit se ne uporablja za nastavljanje proteze s strani ortopedskega tehnika. Z aplikacijo je mogoče med vsakdanjo uporabo do določene mere prilagoditi protezo (npr. ob privajjanju na protezo). Ortopedski tehnik lahko ob naslednjem obisku spremembe spremi s programsko opremo za nastaviteve.
- Če se spremenijo nastavitev katerega načina MyMode, je treba najprej preklopiti v ta način MyMode.

### 8.2.1 Spreminjanje nastavitev proteze preko aplikacije Cockpit



- 1) Pri povezanim sestavnem delu in želenem načinu v glavnem meniju pritisnite na simbol  $\equiv$ .  
→ Navigacijski meni se odpre.
- 2) Pritisnite na vnos v meni „**Settings**“.  
→ Prikaže se seznam s parametri trenutno izbranega načina.
- 3) Pri želenem parametru nastavite nastavitev s pritiskanjem na simbola „<“, „>“.  
**INFORMACIJA:** Nastavitev ortopedskega tehnika je označena in jo je mogoče v primeru spremenjene nastaviteve znova vzpostaviti s pritiskanjem na gumb „**Standard**“.

### 8.2.2 Pregled nastavljenih parametrov v osnovnem načinu

Parametri v osnovnem načinu opisujejo dinamično obnašanje proteze v normalnem ciklusu hoje. Ti parametri služijo kot osnovna nastavitev za samodejno prilagajanje obnašanja blaženja na trenutno premikanje (npr. rampe, počasna hitrost hoje,...).

Dodatno se lahko aktivira/deaktivira funkcija stanja in/ali funkcija sedenja. Več informacij glede funkcije stanja (glej stran 381). Več informacij glede funkcije sedenja (glej stran 382).

**Spremenijo se lahko naslednji parametri:**

| Parameter                     | Območje programske opreme za nastavitev | Nastavno območje aplikacije               | Pomen  |
|-------------------------------|---|---|--|
| Resistance                    | 120 do 190                              | +/- 10 od nastavljene vrednosti           | Upogibni upor med usedanjem, v fazi stanja, med hojo po rampah in stopnicah.   |
| Stance function <sup>1</sup>  |   | 0/Off - deaktivirano<br>1/On - aktivirano | Informacije o tej funkciji najdete v poglavju "Funkcija stanja" (glej stran 381)   |
| Sitting function <sup>1</sup> |   | 0/Off - deaktivirano<br>1/On - aktivirano | Ko je funkcija aktivirana, se med sedenjem poleg zmanjšanega upora v iztegnjeni smeri zmanjša tudi upor v smeri upogiba. |
| Acoustic feedback signal      |   | On/Off                                    | Zvočno povratno sporočilo za preklop med fazo stanja in fazo nihanja.  |

| Parameter | Območje programske opreme za nastavitev | Nastavno območje aplikacije | Pomen  |
|-----------|---|-----------------------------|--|
| Volume    | 0 do 4                                  | 0 do 4                      | Glasnost piska pri potrditvenih tonih (npr. preverjanje stanja napolnjenosti, preklop MyMode). V nastaviti "0" so zvočni povratni signali deaktivirani. Izdajajo pa se opozorilni signali pri napakah. |

<sup>1</sup> Da bi te funkcije lahko uporabljali v aplikaciji Cockpit, morajo biti omogočene v programski opremi za nastavitev.

### 8.2.3 Pregled nastavljenih parametrov v MyModes

Parametri v MyModes opisujejo statično obnašanje proteze za določen vzorec gibanja, kot npr. pri teku na smučeh. V MyModes poteka samodejno vodena prilagoditev obnašanja blaženja.

V MyModes je mogoče spremeniti naslednje parametre:

| Parameter     | Območje programske opreme za nastavitev | Nastavno območje aplikacije     | Pomen  |
|---------------|---|---------------------------------|--|
| Basic flex.   | 0 – 200                                 | +/- 20 od nastavljene vrednosti | Višina upogibnega upora na začetku pregiba kolenskega sklepa   |
| Gain          | 0 – 100                                 | +/- 10 od nastavljene vrednosti | Povečanje upogibnega upora (v primerjavi s parametrom " <b>Basic flex.</b> ") pri upogibu kolenskega sklepa. Pri določenem upogibnem kotu, ki je odvisen od nastavitev parametrov " <b>Basic flex.</b> " in " <b>Gain</b> ", pride do blokade kolenskega sklepa.   |
| Basic ext.    | 0 – 60                                  | +/- 20 od nastavljene vrednosti | Višina upora ob iztegu   |
| Locking angle | 0 – 90                                  | +/- 10 od nastavljene vrednosti | Kot, do katerega je mogoče iztegniti kolenski sklep.<br><b>Informacija:</b> če je ta parameter $> 0$ , je koleno v upognjenem položaju blokirano v smeri iztega. Da bi blokado preklicali, razbremenite protezo in jo vsaj za 2 sekundi nagnite nazaj. To omogoči izteg sklepa neodvisno od nastavitev parametrov " <b>Basic ext.</b> " in " <b>Locking angle</b> ". To bo morda potrebno, da z vzorcem premikanja preklopite v osnovni način. |

| Parameter | Območje programske opreme za nastavite | Nastavno območje aplikacije | Pomen   |
|-----------|--|-----------------------------|---|
| Volume    | 0 – 4                                  | 0 – 4                       | Glasnost piska pri potrditvenih tonih (npr. preverjanje stanja napoljenosti, preklop MyMode). V nastaviti "0" so zvočni povratni signali deaktivirani. Izdajajo pa se opozorilni signali pri napakah. |

## 8.3 Izklop/vklop Bluetootha proteze

### INFORMACIJA

Za uporabo aplikacije Cockpit mora biti na protezi vklopljena povezava Bluetooth. Če je povezava Bluetooth izklopljena, je treba povezavo Bluetooth vklopiti z obračanjem proteze (funkcija je na voljo samo v osnovnem načinu) ali s priklopom/odklopom polnilnika. Nato je povezava Bluetooth vklopljena pribl. 2 minuti. V tem času je treba zagnati aplikacijo in tako vzpostaviti povezavo. Po želji lahko nato ostane povezava Bluetooth proteze vklopljena trajno (glej stran 387).

### 8.3.1 Izklop/vklop Bluetootha preko aplikacije Cockpit

#### Izklop Bluetootha

- 1) Pri povezanim sestavnem delu v glavnem meniju pritisnite na simbol .  
→ Navigacijski meni se odpre.
- 2) V navigacijskem meniju pritisnite na vnos "**Functions**" .
- 3) Pritisnite na vnos "**Deactivate Bluetooth**" .
- 4) Sledite navodilom na zaslonu.

#### Vklop Bluetootha

- 1) Sestavni del obrnite in priključite/izključite polnilnik.  
→ Bluetooth je vključen pribl. 2 minuti. V tem času je treba zagnati aplikacijo, da se vzpostavi povezava s sestavnim delom.
- 2) Sledite navodilom na zaslonu.  
→ Če je Bluetooth vključen, se na zaslonu pojavi simbol .

## 8.4 Priklic statusa proteze

### 8.4.1 Priklic statusa preko aplikacije Cockpit

- 1) Pri povezanim sestavnem delu v glavnem meniju pritisnite na simbol .
- 2) V navigacijskem meniju pritisnite na vnos "**Status**" .

### 8.4.2 Prikaz statusa v aplikaciji Cockpit

| Vnos v meni | Opis   | možne akcije  |
|-------------|--|---|
| Trip: 1747  | Števec dnevnih korakov                           | Števec prestavite nazaj s pritiskanjem na gumb „Reset“. |
| Step: 1747  | Števec skupnih korakov                           | Samo informacija  |
| Batt.: 68   | Trenutno stanje napoljenosti proteze v odstotkih | Samo informacija  |

## 8.5 Način globokega spanja

### INFORMACIJA

Če je za parameter **Volume** v aplikaciji Cockpit nastavljena vrednost "0", se piski ne oglasijo (glej stran 384).

Kolenski sklep lahko z aplikacijo Cockpit prestavite v način globokega spanja, v katerem je poraba toka najmanjša. Kolenski sklep v tem stanju nima funkcije. Preklop se na vrednosti upora varnostnega načina.

Z aplikacijo Cockpit ali priključitvijo polnilnika je mogoče način globokega spanja končati.

Način globokega spanja je mogoče deaktivirati tudi z aktiviranjem drugega načina MyMode.

### 8.5.1 Vklop/izklop načina globokega spanja z aplikacijo Cockpit

#### Vklop načina globokega spanja

Način globokega spanja je prikazan kot MyMode in ga je mogoče kot način MyMode vklopiti z aplikacijo Cockpit.

Za preklop upoštevajte korake v poglavju "Preklop MyModes z aplikacijo Cockpit" (glej stran 388).

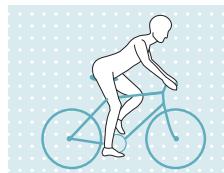
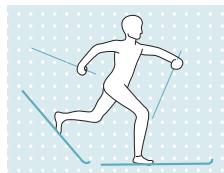
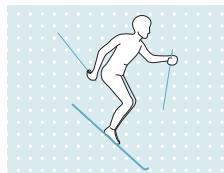
Na aktiviran način globokega spanja opozorita kratek pisk in kratko vibriranje.

#### Izklop načina globokega spanja

Da bi izkloplili način globokega spanja, v aplikaciji Cockpit izberite in aktivirajte osnovni način ali način MyMode. Način globokega spanja se samodejno konča.

## 9 MyModes

Ortopedski tehnik lahko s programsko opremo za nastavite poleg osnovnega načina aktivira in konfigurira še načine MyModes. Te je mogoče priklicati z aplikacijo Cockpit ali vzorci gibanja. Preklop preko vzorcev gibanja mora ortopedski tehnik aktivirati v programski opremi za nastavite.



Ti načini so predvideni za posebne vrste gibanja ali drže (npr. rolanje itd.). Prilagoditve je mogoče izvesti z aplikacijo Cockpit (glej stran 386).

### 9.1 Preklop MyModes z aplikacijo Cockpit

### INFORMACIJA

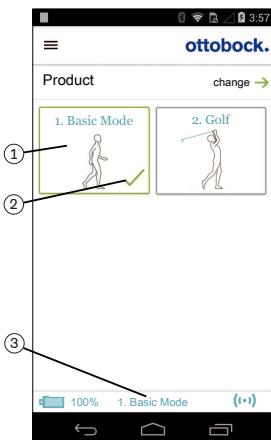
Za uporabo aplikacije Cockpit mora biti na protezi vklopljena povezava Bluetooth.

Če je povezava Bluetooth izklopljena, je treba povezavo Bluetooth vklopiti z obráčanjem proteze (funkcija je na voljo samo v osnovnem načinu) ali s priklopom/odklopom polnilnika. Nato je povezava Bluetooth vklopljena pribl. 2 minuti. V tem času je treba zagnati aplikacijo in tako vzpostaviti povezavo. Po želji nato ostane povezava Bluetooth proteze vklopljena trajno (glej stran 387).

### INFORMACIJA

Če je za parameter **Volume** v aplikaciji Cockpit nastavljena vrednost "0", se piski ne oglasijo (glej stran 384).

Ko je vzpostavljena povezava s protezo, se lahko z aplikacijo Cockpit menja med MyModes.



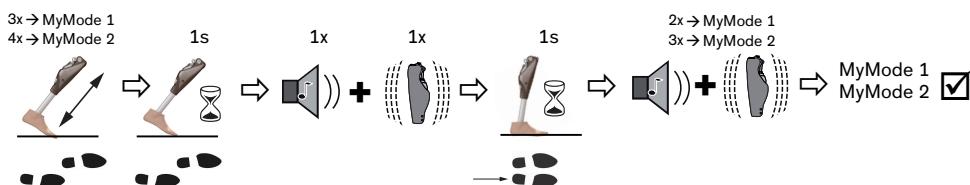
- 1) V glavnem meniju aplikacije pritisnite na simbol želenega načina MyMode (1).  
→ Pojavi se varnostno vprašanje glede menjave MyMode.
- 2) Če želite menjati način, pritisnite na gumb „OK“.  
→ Zvočni signal se zasliši za potrditev preklopa.
- 3) Po uspešnem preklopu se pojavi simbol (2) za oznako aktivnega načina.  
→ Na spodnjem robu zaslona se dodatno prikaže trenutni način s poimenovanjem (3).

## 9.2 Preklop MyModes z vzorcem gibanja

### Informacije glede preklopa

- Preklop in število vzorcev gibanja mora ortopedski tehnik aktivirati v programski opremi za nastavitev.
- Pred prvim korakom vedno preverite, če izbran način ustreza želeni vrsti gibanja.
- Če je za parameter **Volume** v aplikaciji Cockpit nastavljena vrednost "0", se piski ne oglašijo (glej stran 384).

### Izvajanje preklopa



- 1) Nožno protezo premaknite nekoliko nazaj (polozaj koraka).
- 2) Ob nenehnem stiku s tlemi se glede na želeni MyMode v eni sekundi tako pogosto zazibajte na sprednjem delu stopala (MyMode 1 = 3-krat, MyMode 2 = 4-krat).
- 3) Nožno protezo v tem položaju (polozaj koraka) držite pri miru pribl. 1 sekundo, ne da bi nogo dvignili. Razbremenitev ni več potrebna.  
→ Zasliši se zvočni in tresoči signal, ki potrdi prepoznavo vzorca gibanja.

**INFORMACIJA:** Če se ta zvočni in tresoči signal ne zasliši, se pri zibanju niso upoštevali predpogoji.

- 4) Ko se zasliši zvočni in tresoči signal, nožno protezo povlecite do nasproti ležeče noge, jo odložite in pribl. 1 sekundo držite pri miru.  
→ Zasliši se potrditveni signal, ki nakaže uspešni preklop v posamezni MyMode (2-krat = MyMode 1, 3-krat = MyMode 2).

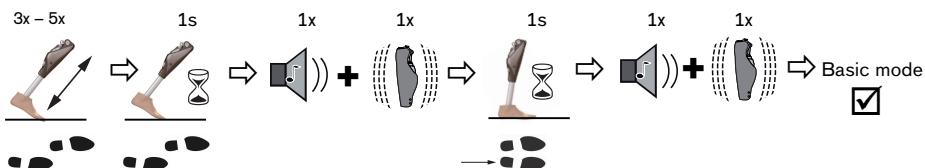
**INFORMACIJA:** Če se ta potrditveni signal ne zasliši, nožna proteza ni bila pravilno pristavljenata in na miru. Za pravilni preklop postopek ponovite.

## 9.3 Preklop iz MyMode nazaj v osnovni način

### Informacije glede preklopa

- Neodvisno od konfiguracije načinov MyModes v programski opremi za nastavitev je mogoče vedno z enim vzorcem gibanja preklopiti nazaj v osnovni način (način 1).
- S priključitvijo/izključitvijo polnilnika je mogoče vedno preklopiti nazaj v osnovni način (način 1).
- Pred prvim korakom vedno preverite, če izbran način ustreza želeni vrsti gibanja.
- Če je za parameter **Volume** v aplikaciji Cockpit nastavljena vrednost "0", se piski ne oglašajo (glej stran 384).

### Izvajanje preklopa



- Nožno protezo premaknite nekoliko nazaj (položaj koraka).
- Ob nenehnem stiku s tlemi se na sprednjem delu stopala zazibajte najmanj 3-krat, vendar ne več kot 5-krat.
- Nožno protezo v tem položaju (položaj koraka) držite pri miru pribl. 1 sekundo, ne da bi nogo dvignili. Razbremenitev ni več potrebna.  
→ Zasliši se zvočni in tresoči signal, ki potrdi prepoznavo vzorca gibanja.  
**INFORMACIJA:** Če se ta zvočni in tresoči signal ne zasliši, se pri zibanju niso upoštevali predpogoji.
- Nožno protezo povlecite do nasproti ležeče noge, jo odložite in pribl. 1 sekundo držite pri miru.  
→ Zasliši se potrditveni signal, ki nakaže uspešni preklop v osnovni način.  
**INFORMACIJA:** Če se ta potrditveni signal ne zasliši, nožna proteza ni bila pravilno pristavljenata in na miru. Za pravilni preklop postopek ponovite.

## 10 Dodatna stanja obratovanja (načini)

### 10.1 Način praznega akumulatorja

Če je razpoložljivo stanje napoljenosti akumulatorja 0%, se zaslišita zvočni in tresoči signal (glej stran 396). Med tem časom poteka nastavitev blaženja na vrednosti varnostnega načina. Nato se proteza izključi. Iz načina praznega akumulatorja se lahko s polnjenjem znova preklopi v osnovni način (način 1).

### 10.2 Način pri polnjenju proteze

Med polnjenjem izdelek ne deluje.

Izdelek je nastavljen na upore varnostnega načina. Odvisno od nastavitev v programski opremi za nastavitev so ti lahko nizki ali visoki.

### 10.3 Varnostni način

Ko se pojavi kritična napaka (npr. izpad senzorskega signala), izdelek samodejno preklopi v varnostni način. Ta ostane v veljavi vse do odprave napake.

V varnostnem načinu se preklopi na prednastavljene vrednosti upora. To uporabniku omogoča, da lahko omejeno hodi kljub neaktivnemu izdelku.

Preklop v varnostni način neposredno pred tem naznani zvočni in tresoči signal (glej stran 396).

S priključitvijo/izključitvijo polnilnika se lahko varnostni način prestavi nazaj. Če izdelek znova vključi varnostni način, je prišlo do trajne napake. Izdelek mora pregledati servisna služba, poodblaščena s strani podjetja Ottobock.

#### **10.4 Način previsoke temperature**

Pri pregrejtu hidravlične enote zaradi neprekinjene povečane aktivnosti (npr. daljša hoja po hribu navzdol) se upogibni upor povečuje z naraščajočo temperaturo, da bi preprečilo pregrejte. Ko se hidravlična enota ohladi, se znova preklopi nazaj na nastavitev pred načinom previsoke temperature.

V načinih MyModes se način previsoke temperature ne vklopi.

Način previsoke temperature je naznanjen z dolgim vibriranjem vsakih 5 sekund.

#### **Naslednje funkcije so deaktivirane v načinu previsoke temperature**

- Funkcija sedenja
- Prikaz stanja napolnjenosti brez dodatnih naprav
- Preklop v MyMode
- Sprememba nastavitev proteze

### **11 Skladiščenje in odzračevanje**

Pri daljšem nenavpičnem skladiščenju izdelka se lahko v hidravlični enoti nabere zrak. To je moč opaziti skozi nastajanje hrupa in neenakomerno obnašanje blaženja.

Samodejni mehanizem za odzračevanje poskrbi za to, da so po pribl. 10 – 20 korakih vse funkcije izdelka znova neomejeno na voljo.

#### **Skladiščenje**

- Za skladiščenje kolenskega sklepa mora biti kolenska glava iztegnjena. Kolenska glava ne sme biti upognjena!
- Preprečite dolge čase mirovanja izdelka (redna uporaba izdelka).

### **12 Čiščenje**

- 1) Če je umazan, izdelek očistite z vlažno krpo (sladka voda).
- 2) Izdelek posušite s krpo brez kosmov in pustite, da se popolnoma posuši na zraku.

### **13 Vzdrževanje**

V interesu lastne varnosti, za ohranjanje obratovalne varnosti in garancije, za ohranjanje osnovne varnosti in glavnih lastnosti ter za ohranjanje varnosti glede EMZ je treba izvajati redna vzdrževalna (servisne preglede).

Odvisno od države/regije je treba upoštevati naslednje vzdrževalne intervale:

| Država/regija                             | Vzdrževalni interval                                 |
|---|--|
| Vse države/regije razen:<br>ZDA, CAN, RUS | vsakih 24 mesecev                                    |
| ZDA, CAN, RUS                             | odvisno od potrebe*,<br>najpozneje vsakih 36 mesecev |

\* Odvisno od potrebe: vzdrževalni interval je odvisen od uporabnikove stopnje aktivnosti. Pri normalno aktivnih do manj aktivnih uporabnikih z do 1.800 korakov na dan je predviden vzdrževalni interval 3 let. Pri zelo aktivnih bolnikih z več kot 1.800 koraki na dan je predviden vzdrževalni interval 2 let.

Na potrebno vzdrževanje opozarjajo povratna opozorila po odklopu polnilnika (glejte poglavje "Obratovalna stanja/signalni napaki glej stran 396"). Proizvajalec dovoljuje tolerančno obdobje, ki je največ en mesec pred ali dva meseca po zapadlosti.

V okviru vzdrževanja bodo morda potrebna dodatna servisna dela, kot na primer popravilo. Dodatna servisna dela je glede na obseg in veljavnost garancije izvesti brezplačno ali pa je za njih treba plačati v skladu s predhodnim predračunom.

Za vzdrževanje in popravila ortopedskemu tehniku vedno pošljite naslednje komponente:

Proteza, polnilnik, adapter za polnjenje (pri uporabi kot dodatek za medicinski pripomoček) in omrežni del.

## 14 Pravni napotki

Za vse pravne pogoje velja ustrezeno pravo države uporabnika, zaradi česar se lahko pogoji razlikujejo.

### 14.1 Jamstvo

Proizvajalec jamči, če se izdelek uporablja v skladu z opisi in navodili v tem dokumentu. Za škodo, ki nastane zaradi neupoštevanja tega dokumenta, predvsem zaradi nepravilne uporabe ali nedovoljene spremembe izdelka, proizvajalec ne jamči.

### 14.2 Blagovne znamke

Za vse oznake, navedene v predloženem dokumentu, neomejeno veljajo določbe veljavnega zakona o označevanju in pravice posameznih lastnikov.

Vse tukaj navedene znamke, trgovska imena ali imena podjetij so lahko registrirane znamke in zanje lahko veljajo pravice zadavnih lastnikov.

Če znamke, uporabljene v tem dokumentu, niso izrecno označene, ni mogoče sklepati, da za oznako ne veljajo pravice tretjih oseb.

Bluetooth je registrirana znamka Bluetooth SIG, Inc.

### 14.3 Skladnost CE

Podjetje Otto Bock Healthcare Products GmbH s tem izjavlja, da izdelek ustreza veljavnim evropskim določilom za medicinske pripomočke.

Izdelek izpolnjuje zahteve Direktive RoHS 2011/65/ES o omejevanju uporabe določenih nevarnih snovi v električni in elektronski opremi.

Izdelek izpolnjuje zahteve Direktive 2014/53/EU.

Celotno besedilo direktiv in zahtev je na voljo na naslednjem spletnem naslovu:  
<http://www.ottobock.com/conformity>

### 14.4 Lokalni pravni napotki

Pravni napotki, ki se uporabljajo **izključno** v posameznih državah, so navedeni pod tem poglavjem v uradnem jeziku zadevne države.

## 15 Tehnični podatki

| Pogoji okolice                       |  |
|--------------------------------------|--|
| Transport v izvirni embalaži         | -25 °C/-13 °F do +70 °C/+158 °F  |
| Transport brez embalaže              | -25 °C/-13 °F do +70 °C/+158 °F<br>najv. 93 % relativne vlažnosti zraka, brez kondenzacije |
| Skladiščenje (≤3 mesece)             | -20 °C/-4 °F do +40 °C/+104 °F<br>najv. 93 % relativne vlažnosti zraka, brez kondenzacije  |
| Dolgotrajno skladiščenje (>3 mesece) | -20 °C/-4 °F do +20 °C/+68 °F<br>najv. 93 % relativne vlažnosti zraka, brez kondenzacije   |

| <b>Pogoji okolice</b>  |  |
|------------------------|--|
| Delovanje              | -10 °C/+14 °F do +60 °C/+140 °F<br>najv. 93 % relativne vlažnosti zraka, brez kondenzacije |
| Polnjenje akumulatorja | +10 °C/+50 °F do +45 °C/+113 °F  |

| <b>Izdelek</b>  |   |
|---|---|
| Oznaka  | 3C98-3*/3C88-3*   |
| Stopnja mobilnosti v skladu z MOBIS   | 2 do 4  |
| Največja telesna teža vključno z dodatno težo                                   | 136 kg/300 lb   |
| Minimalna telesna teža  | 45 kg/100 lb<br>Izdelek je primeren tudi za uporabnike, ki ne dosegajo te teže, če certificirani ortopedski tehnik s poskusno oskrbo zagotovi, da uporabniki lahko protezo uporabljajo v polnem obsegu. |
| Vrsta zaščite   | IP67  |
| Obstojnost v vodi   | Odporen na vremenske vplive, vendar ni odporen proti koroziji<br>Ni predviden za daljšo uporabo v vodi ali daljše potapljanje   |
| Največji možen upogibni kot   | 130°  |
| Največji možni kot upogiba s prednameščenima prislonomoma za upogibanje         | 122°  |
| Teža proteze brez ščitnika Protector  | pribl. 1250 g ±25 g / 44,09 oz ±0,88 oz   |
| Pričakovana življenjska doba ob upoštevanju predpisanih vzdrževalnih intervalov | 6 let   |
| Preizkusni postopek   | ISO 10328-P6-136 kg / 3 milijoni ciklov obremenitev   |

| <b>Prenos podatkov</b>       |                                      |
|------------------------------|--------------------------------------|
| Radijska tehnologija         | Bluetooth 5.0 (Bluetooth Low Energy) |
| Doseg                        | pribl. 10 m / 32.8 ft                |
| Frekvenčno območje           | 2402 MHz do 2480 MHz                 |
| Modulacija                   | GFSK                                 |
| Hitrost podatkov (po zraku)  | do 2 Mbps                            |
| Največja izhodna moč (EIRP): | +4 dBm (~2,5 mW)                     |

| <b>Akumulator proteze</b>   |                      |
|---|----------------------|
| Tip akumulatorja  | Li-Ion               |
| Ciklusi polnjenja (ciklusi polnjenja in praznjenja) po katerih je na voljo še najmanj 80% izvirne kapacitete akumulatorja | 500                  |
| Stanje napolnjnosti po 1 uri polnjenja  | 30 %                 |
| Stanje napolnjnosti po 2 urah polnjenja   | 50 %                 |
| Stanje napolnjnosti po 4 urah polnjenja   | 80 %                 |
| Stanje napolnjnosti po 8 urah polnjenja   | popolnoma napolnjeno |

|   |  |
|---|--|
| <b>Akumulator proteze</b>   |  |
| Obnašanje izdelka med polnjenjem  | Izdelek ne deluje  |
| Čas delovanja proteze pri novem, popolnoma napoljenem akumulatorju, pri sobni temperaturi | najmanj 16 ur ob neprekinjeni hoji pribl. 2 dni ob povprečni uporabi   |
| <b>Napajalnik</b>   |  |
| Oznaka  | 757L16-4   |
| Tip   | FW8001M/12   |
| Skladiščenje in transport v originalni embalaži   | -40 °C/-40 °F do +70 °C/+158 °F<br>10 % do 95 % relativne vlažnosti zraka, brez kondenzacije   |
| Skladiščenje in transport brez embalaže   | -40 °C/-40 °F do +70 °C/+158 °F<br>10 % do 95 % relativne vlažnosti zraka, brez kondenzacije   |
| Delovanje   | 0 °C/+32 °F do +50 °C/+122 °F<br>najv. 95 % relativne vlažnosti zraka<br>Zračni tlak: 70-106 kPa (do 3000 m brez izravnave tlaka)                                      |
| Vhodna napetost   | 100 V~ do 240 V~   |
| Frekvenca omrežja   | 50 Hz do 60 Hz   |
| Izhodna napetost  | 12 V ==  |
| <b>Polnilnik</b>  |  |
| Oznaka  | 4E50*  |
| Skladiščenje in transport v originalni embalaži   | -25 °C/-13 °F do +70 °C/+158 °F  |
| Skladiščenje in transport brez embalaže   | -25 °C/-13 °F do +70 °C/+158 °F<br>najv. 93 % relativne vlažnosti zraka, brez kondenzacije   |
| Delovanje   | 0 °C/+32 °F do +40 °C/+104 °F<br>najv. 93 % relativne vlažnosti zraka, brez kondenzacije   |
| Vhodna napetost   | 12 V ==  |
| Življenska doba   | 8 let  |
| <b>Aplikacija Cockpit</b>   |  |
| Oznaka  | Cockpit 4X441-V2=*   |
| Različica   | Od različice 2.5.0   |
| Podprt operacijski sistem   | Informacije o kompatibilnosti z mobilnimi končnimi napravami in različicami so na voljo v ustreznih spletnih trgovinah (npr. Apple App Store, Google Play Store itd.). |
| Spletна stran za prenos   | <a href="https://www.ottobock.com/cockpitapp">https://www.ottobock.com/cockpitapp</a>  |

## 16 Priloge

### 16.1 Uporabljeni simboli



Proizvajalec



Uporabni del tipa BF



Izpolnjuje zahteve v skladu s "FCC Part 15" (ZDA)



Izpolnjuje zahteve v skladu z zakonom "Radiocommunication Act" (AUS)



Neionizirno sevanje



Nepropustno za prah, zaščita pred začasno potopitvijo



Radijski modul Bluetooth izdelka lahko vzpostavi povezavo z mobilnimi končnimi napravami z operacijskimi sistemi "iOS (iPhone, iPad, iPod,...)" in "Android"



Tega izdelka ni dovoljeno zavreči povsod med nesortirane gospodinjske odpadke. Odstranjevanje v nasprotju z določili, ki veljajo v vaši državi, lahko ima škodljiv vpliv na okolje in zdravje. Upoštevajte napotke pristojnega urada v vaši državi glede vračanja in zbiranja.



Izjava o skladnosti v skladu z veljavnimi evropskimi direktivami



Serijska številka (YYYY WW NNN)

YYYY - leto proizvodnje

WW - teden proizvodnje

NNN - zaporedna številka



Številka lota (PPPP YYYY WW)

PPPP - obrat

YYYY - leto proizvodnje

WW - teden proizvodnje



Številka izdelka



Pozor, vroča površina

## 16.2 Stanja obratovanja/signali za napake

Proteza naznanja stanja obratovanja in sporočila o napakah z zvočnimi in tresočimi signali.

### 16.2.1 Signaliziranje stanj obratovanja

#### Polnilnik priključen/izključen

| Pisk       | Vibriranje                | Dogodek  |
|------------|---------------------------|--|
| 1 x kratko | -                         | Polnilnik priključen ali polnilnik izključen še pred začetkom načina polnjenja |
| -          | 3 x kratko                | Način polnjenja zagnan (3 sek. po priključitvi polnilnika)                     |
| 1 x kratko | 1 x pred zvočnim signalom | Polnilnik izključen po zagonu načina polnjenja                                 |

#### Preklop načina

##### INFORMACIJA

Če je za parameter **Volume** v aplikaciji Cockpit nastavljena vrednost "0", se piski ne oglašajo (glej stran 384).

| Pisk       | Vibriranje | Izvedena dodatna akcija   | Dogodek                                      |
|------------|------------|---|--|
| 1 x kratko | 1 x kratko | Preklop načina z aplikacijo Cockpit   | Preklop načina z aplikacijo Cockpit izveden. |
| 1 x kratko | 1 x kratko | Zibanje na sprednjem delu stopala in nato v položaju kora 1 sekundo na miru     | Vzorec zibanja prepoznan.                    |
| 1 x kratko | 1 x kratko | Nožna proteza povlečena do nasproti ležeče noge, odložena in 1 sekundo pri miru | Preklop v osnovni način (način 1) izveden.   |
| 2 x kratko | 2 x kratko | Nožna proteza povlečena do nasproti ležeče noge, odložena in 1 sekundo pri miru | Preklop v MyMode 1 (način 2) izveden.        |
| 3 x kratko | 3 x kratko | Nožna proteza povlečena do nasproti ležeče noge, odložena in 1 sekundo pri miru | Preklop v MyMode 2 (način 3) izveden.        |

### 16.2.2 Opozorila in signali za napake

#### Napaka med uporabo

| Pisk | Vibriranje                            | Dogodek             | Potrebno ukrepanje    |
|------|---------------------------------------|---------------------|-----------------------|
| -    | 1 x dolgo v intervalu pribl. 5 sekund | Pregreta hidravlika | Zmanjšajte aktivnost. |

| Pisk       | Vibriranje                                       | Dogodek  | Potrebno ukrepanje  |
|------------|--|--|---|
| -          | 3 x dolgo  | Stanje napolnjenosti pod 25 %  | Akumulator napolnite v doglednem času.  |
| -          | 5 x dolgo  | Stanje napolnjenosti pod 15 %  | Akumulator nemudoma napolnite, saj se bo po naslednjem opozorilnem signalu izdelek izključil.   |
| 10 x dolgo | 10 x dolgo                                       | Stanje napolnjenosti 0 %<br>Po zvočnih signalih in vibriranju se izvede preklop v način praznega akumulatorja, čemur sledi izključitev.                  | Napolnite akumulator.   |
| 30 x dolgo | 1 x dolgo, 1 x kratko ponovljeno vsake 3 sekunde | <b>Huda napaka/signaliziranje vklopiljenega varnostnega načina</b><br>npr. en ali več senzorjev ni pripravljenih za delovanje.                           | Možna hoja z omejitvami.<br>Upoštevati je treba morebiti spremenjen upor upogibanja/iztegovanja.<br>Priklopite/odklopite polnilnik, da ponastavite napako. Polnilnik mora biti priklopljen najmanj 5 sekund, preden ga odklopite.<br>Če se napaka pojavlja še naprej, izdelka več ni dovoljeno uporabljati. Izdelek mora nemudoma pregledati ortopedski tehnik. |
| -          | neprekinjen                                      | <b>Popolni izpad</b><br>Elektronsko krmiljenje ni več možno.<br>Varnostni način je aktivен ali nedoločeno stanje ventilov. Nedoločeno obnašanje izdelka. | Priklopite/odklopite polnilnik, da ponastavite napako.<br>Če se napaka pojavlja še naprej, izdelka več ni dovoljeno uporabljati. Izdelek mora nemudoma pregledati ortopedski tehnik.  |

## Napaka pri polnjenju izdelka

| LED-lučka na omrežnem delu | LED-lučka na polnilniku | Napaka   | Koraki za rešitev   |
|----------------------------|-------------------------|--|---|
| ○                          | ○ ○                     | V državi veljaven vtični adapter na polnilniku ni popolnoma vstavljen      | Preveriti, če je v državi veljaven vtični adapter na polnilniku popolnoma vstavljen.  |
|                            |                         | Vtičnica ne deluje   | Vtičnico preverite z drugo električno napravo.  |
|                            |                         | Pokvarjen omrežni del  | Polnilnik in omrežni del mora preveriti servisna služba, pooblaščena s strani podjetja Ottobock.  |
| ●                          | ○ ○                     | Povezava med polnilnikom in omrežnim delom prekinjena                      | Preveriti, če je vtič kabla za polnjenje na polnilniku popolnoma vstavljen.   |
|                            |                         | Polnilnik pokvarjen  | Polnilnik in omrežni del mora preveriti servisna služba, pooblaščena s strani podjetja Ottobock.  |
| ●                          | ○                       | Akumulator je popolnoma napolnjen (ali povezava do izdelka je prekinjena). | Za razlikovanje pazite na potrditveni signal.<br>Pri prižiganju/izklapljanju polnilnika se opravi samopreverjanje, ki ga potrdi zvočni/vibracijski signal.<br>Če se pojavi ta signal, je akumulator popolnoma napolnjen.<br>Če signala ni, je povezava z izdelkom prekinjena. |
|                            |                         |  | Pri prekinjeni povezavi do izdelka mora izdelek, polnilnik in omrežni del preveriti servisna služba, pooblaščena s strani podjetja Ottobock.  |

| Zvočni signal   | Napaka  | Koraki za rešitev  |
|---|---|--|
| 4 x kratko v intervalu pribl. 20 sek. (ne-prekinjeno) | Polnjenje akumulatorja izven dopustnega temperturnega območja | Preverite, če so bili upoštevani navedeni pogoji okolice za polnjenje akumulatorja (glej stran 392). |

### 16.2.3 Sporočila o napakah pri vzpostavljanju povezave z aplikacijo Cockpit

| Sporočilo o napaki  | Vzrok   | Pomoč  |
|---|---|--|
| <b>Component was connected to another device. Establish connection?</b> | Komponenta je bila povezana z dodatno končno napravo. | Za prekinitve prvotne povezave pritisnite gumb "OK".<br>Če prvotne povezave ne želite prekiniti, pritisnite gumb "Cancel". |

| <b>Sporočilo o napaki</b> | <b>Vzrok</b>   | <b>Pomoč</b>   |
|---------------------------|--|--|
| <b>Mode change failed</b> | Med premikanjem komponente (npr. med hojo) ste skušali preklopiti v drugi način MyMode | Iz varnostnih razlogov je spremenjanje načina MyMode dovoljeno samo pri mirujočih komponentah, npr. med stanjem ali sedežnjem. |

#### 16.2.4 Statusni signali

##### Polnilnik priključen

| <b>LED-lučka na omrežnem delu</b> | <b>LED-lučka na polnilniku</b> | <b>Dogodek</b>                                     |
|-----------------------------------|--------------------------------|--|
|                                   |                                | Omrežni del in polnilnik pripravljena na delovanje |

##### Polnilnik izključen

| <b>Pisk</b> | <b>Vibriranje</b> | <b>Dogodek</b>   |
|-------------|-------------------|--|
| 1 x kratko  | 1 x kratko        | Samopreverjanje uspešno zaključeno. Izdelek je pripravljen na delovanje.   |
| 3 x kratko  | -                 | Napotek za vzdrževanje<br>S priklopom/odklopom polnilnika znova izvedite samopreverjanje. Če se znova zasliši pisk, mora izdelek v doglednem času pregledati ortopedski tehnik. Ta bo izdelek po potrebi posredoval pooblaščenemu servisu podjetja Ottobock.<br>Uporaba je možna brez omejitev. Morda pa se vibracijski signali ne bodo pojavitvi. |
| -           | -                 | S priklopom/odklopom polnilnika znova izvedite samopreverjanje. Če se ob ponovnem priklopu/odklopu polnilnika ne oglasi pisk in/ali vibriranje, mora izdelek preveriti ortopedski tehnik.  |

##### Stanje napolnjenosti akumulatorja

| <b>Polnilnik</b> |   |
|------------------|---|
|                  | Akumulator se polni, stanje napolnjenosti manjše od 50% |
|                  | Akumulator se polni, stanje napolnjenosti večje od 50%  |

| <b>Polnilnik</b> |  |
|------------------|--|
|                  | Akumulator je popolnoma napolnjen (ali povezava do izdelka je prekinjena). Za razlikovanje pazite na potrditveni signal.<br>Pri prižiganju/izklapljanju polnilnika se opravi samopreverjanje, ki ga potrdi zvočni/vibracijski signal.<br>Če se pojavi ta signal, je akumulator popolnoma napolnjen.<br>Če signala ni, je povezava z izdelkom prekinjena. |

## 16.3 Direktive in izjava proizvajalca

### 16.3.1 Elektromagnetno okolje

Ta izdelek je predviden za delovanje v naslednjih elektromagnetskih okoljih:

- uporaba v profesionalni ustanovi zdravstvenega varstva (npr. bolnišnici itd.),
- uporaba pri zdravstveni negi na domu (npr. uporaba doma, uporaba na prostem).

Upoštevajte varnostne napotke v poglavju "Napotki za zadrževanje v določenih območjih" (glej stran 369).

### Elektromagnetne emisije

| <b>Merjenje motilnih oddajan</b>                              | <b>Skladnost</b>                      | <b>Direktiva o elektromagnetnem okolju – smernica</b>  |
|---|---------------------------------------|--|
| VF-oddajanje v skladu s CISPR 11                              | Skupina 1 / razred B                  | Izdelek uporablja VF-energijo izključno za interno delovanje. Njegovo VF-oddajanje je zato zelo majhno in ni verjetno, da bi to motilo sosednje elektronske naprave. |
| Harmonične emisije v skladu z IEC 61000-3-2                   | Ne velja – moč je pod 75 W            | –  |
| Nihanja napetosti/utripajoče sevanje v skladu z IEC 61000-3-3 | Izdelek izpolnjuje zahteve standardov | –  |

### Elektromagnetna odpornost na motnje

| <b>Pojav</b>  | <b>Osnovni standard elektromagnetne združljivosti ali preizkusni postopek</b> | <b>Preizkusna raven odpornosti na motnje</b>   |
|---|---|--|
| Elektrostatična razelektritve                       | IEC 61000-4-2   | $\pm 8 \text{ kV}$ kontakt<br>$\pm 2 \text{ kV}$ , $\pm 4 \text{ kV}$ , $\pm 8 \text{ kV}$ , $\pm 15 \text{ kV}$ Luft, |
| Visokofrekvenčna elektromagnetna polja              | IEC 61000-4-3   | 10 V/m<br>80 MHz do 2,7 GHz<br>80 % AM pri 1 kHz   |
| Magnetna polja z energetskimi nazivnimi frekvencami | IEC 61000-4-8   | 30 A/m<br>50 Hz ali 60 Hz  |
| Hitre prehodne električne motnje                    | IEC 61000-4-4   | $\pm 2 \text{ kV}$<br>100 kHz frekvenca ponavljanja  |
| Napetostni udari<br>Vod ob vod                      | IEC 61000-4-5   | $\pm 0,5 \text{ kV}$ , $\pm 1 \text{ kV}$  |

| Pojav  | Osnovni standard elektromagnetne združljivosti ali preizkusni postopek | Preizkusna raven odpornosti na motnje   |
|--|--|---|
| Vodniško vodene motnje, povzročene zaradi visokofrekvenčnih polj | IEC 61000-4-6  | 3 V<br>0,15 MHz do 80 MHz<br>6 V v frekvenčnih pasovih ISM in amaterskih radijskih frekvenčnih pasovih med 0,15 MHz in 80 MHz<br>80 % AM pri 1 kHz              |
| Padci napetosti  | IEC 61000-4-11   | 0 % $U_T$ ; 1/2 obdobje pri 0, 45, 90, 135, 180, 225, 270 in 315 stopinj<br>0 % $U_T$ ; 1 obdobje in<br>70 % $U_T$ ; 25/30 obdobja<br>Enofazno: pri 0 stopinjah |
| Prekinitev napetosti   | IEC 61000-4-11   | 0 % $U_T$ ; 250/300 obdobja   |

#### Obstojnost na brezžične komunikacijske naprave

| Preizkusna frekvence [MHz] | Frekvenčni pas [MHz] | Radijska storitev  | Modulacija                      | Največja moč [W] | Oddaljenost [m] | Preizkusna raven odpornosti na motnje [V/m] |
|----------------------------|----------------------|--|---------------------------------|------------------|-----------------|---|
| 385                        | 380 do 390           | TETRA 400  | Pulzna modulacija 18 Hz         | 1,8              | 0,3             | 27  |
| 450                        | 430 do 470           | GMRS 460, FRS 460  | FM ± 5 kHz vozlišče 1 kHz sinus | 1,8              | 0,3             | 28  |
| 710                        | 704 do 787           | LTE pas 13, 17   | Pulzna modulacija 217 Hz        | 0,2              | 0,3             | 9   |
| 745                        |                      |  |                                 |                  |                 |   |
| 780                        |                      |  |                                 |                  |                 |   |
| 810                        | 800 do 960           | GSM 800/900, TETRA 800, iDEN 820, CDMA 850, GSM 800/900, LTE pas 5 | Pulzna modulacija 18 Hz         | 2                | 0,3             | 28  |
| 870                        |                      |  |                                 |                  |                 |   |
| 930                        |                      |  |                                 |                  |                 |   |
| 1720                       | 1700 do 1990         | GSM 1800; CDMA 1900; GSM 1900; DECT; LTE pas 1, 3, 4, 25; UMTS     | Pulzna modulacija 217 Hz        | 2                | 0,3             | 28  |
| 1845                       |                      |  |                                 |                  |                 |   |
| 1970                       |                      |  |                                 |                  |                 |   |

| <b>Preizkusna frekvenca [MHz]</b> | <b>Frekvenčni pas [MHz]</b> | <b>Radijska storitev</b>                                       | <b>Modulacija</b>                | <b>Največja moč [W]</b> | <b>Oddaljenost [m]</b> | <b>Preizkusna raven odpornosti na motnje [V/m]</b> |
|-----------------------------------|-----------------------------|--|----------------------------------|-------------------------|------------------------|--|
| 2450                              | 2400 do 2570                | Bluetooth<br>WLAN 802.1-<br>1 b/g/n,<br>RFID 2450<br>LTE pas 7 | Pulzna modula-<br>cija<br>217 Hz | 2                       | 0,3                    | 28   |
| 5240                              | 5100 do 5800                | WLAN 802.1-<br>1 a/n   | Pulzna modula-<br>cija<br>217 Hz | 0,2                     | 0,3                    | 9  |
| 5500                              |                             |  |                                  |                         |                        |  |
| 5785                              |                             |  |                                  |                         |                        |  |

|          |  |            |
|----------|--|------------|
| <b>1</b> | <b>Önsöz.....</b>  | <b>406</b> |
| <b>2</b> | <b>Ürün açıklaması.....</b>  | <b>406</b> |
| 2.1      | Konstrüksiyon.....   | 406        |
| 2.2      | Fonksiyon .....  | 406        |
| <b>3</b> | <b>Kullanım Amacı .....</b>  | <b>407</b> |
| 3.1      | Kullanım amacı .....   | 407        |
| 3.2      | Kullanım koşulları.....  | 407        |
| 3.3      | Endikasyonlar.....   | 407        |
| 3.4      | Kontraendikasyonlar.....   | 407        |
| 3.4.1    | Mutlak kontraendikasyonlar .....   | 407        |
| 3.5      | Kalifikasyon .....   | 407        |
| <b>4</b> | <b>Güvenlik.....</b>   | <b>408</b> |
| 4.1      | Uyarı sembollerinin anlamı .....   | 408        |
| 4.2      | Güvenlik bilgilerinin yapısı.....  | 408        |
| 4.3      | Genel güvenlik uyarıları .....   | 408        |
| 4.4      | Akım beslemesi / akü şartı ile ilgili bilgiler.....                      | 410        |
| 4.5      | Şarj cihazı / şarj adaptörü ile ilgili bilgiler .....                    | 411        |
| 4.6      | Belirli bölgelerde kişilerin bulunması için bilgiler .....               | 411        |
| 4.7      | Kullanım için uyarılar .....   | 412        |
| 4.8      | Güvenlik modu ile ilgili bilgiler .....                                  | 414        |
| 4.9      | Osseointegrasyonlu implant sisteminin kullanımı ile ilgili bilgiler..... | 415        |
| 4.10     | Mobil bir son cihazın Cockpit App ile kullanımı konusunda bilgiler ..... | 415        |
| <b>5</b> | <b>Teslimat kapsamı ve aksesuar .....</b>                                | <b>416</b> |
| 5.1      | Teslimat kapsamı .....   | 416        |
| 5.2      | Aksesuarlar .....  | 416        |
| <b>6</b> | <b>Akü şartı .....</b>   | <b>416</b> |
| 6.1      | Adaptör ve şarj cihazının bağlanması.....                                | 417        |
| 6.2      | Protez aküsünün şarj edilmesi .....                                      | 417        |
| 6.3      | Güncel şarj durumu göstergesi.....                                       | 417        |
| 6.3.1    | Şarj durumunun ilave cihazlar olmadan gösterilmesi .....                 | 418        |
| 6.3.2    | Güncel şarj durumunun Cockpit App üzerinden gösterilmesi.....            | 418        |
| <b>7</b> | <b>Cockpit App .....</b>   | <b>418</b> |
| 7.1      | Sistem talepleri.....  | 419        |
| 7.2      | Cockpit App ve uyum parçası arasında ilk bağlantı .....                  | 419        |
| 7.2.1    | Cockpit App'in ilk çalıştırılması .....                                  | 419        |
| 7.3      | Cockpit App kumanda elemanları .....                                     | 420        |
| 7.3.1    | Cockpit App için navigasyon menüsü .....                                 | 421        |
| 7.4      | Uyum parçasının yönetimi .....   | 421        |
| 7.4.1    | Uyum parçasının eklenmesi .....  | 421        |
| 7.4.2    | Uyum parçasının silinmesi .....  | 422        |
| 7.4.3    | Uyum parçasının çok sayıda mobil son cihazlar ile bağlanması.....        | 422        |

|           |   |            |
|-----------|---|------------|
| <b>8</b>  | <b>Kullanım .....</b>   | <b>422</b> |
| 8.1       | Basic Mode'da hareket numunesi (Mod 1) .....                        | 422        |
| 8.1.1     | Ayakta durma .....  | 423        |
| 8.1.1.1   | Durma fonksiyonu .....  | 423        |
| 8.1.2     | Yürüme .....  | 423        |
| 8.1.3     | Oturma.....   | 424        |
| 8.1.4     | Oturma.....   | 424        |
| 8.1.4.1   | Koltuk fonksiyonu.....  | 424        |
| 8.1.5     | Ayağa kalkma .....  | 424        |
| 8.1.6     | Merdiven çıkışma .....  | 425        |
| 8.1.7     | Merdivenden inme .....  | 425        |
| 8.1.8     | Rampadan inme .....   | 425        |
| 8.1.9     | Alçak basamaklardan inme.....                                       | 426        |
| 8.1.10    | Çömelme.....  | 426        |
| 8.2       | Protez ayarlarının değişiklikleri.....                              | 426        |
| 8.2.1     | Cockpit App üzerinden protez ayarlarını değiştirme .....            | 427        |
| 8.2.2     | Basic Mode'daki ayar parametrelerinin genel bakışı .....            | 427        |
| 8.2.3     | MyMode'da ayar parametrelerine genel bakış.....                     | 428        |
| 8.3       | Proteze ait Bluetooth'un kapatılması/açılması .....                 | 429        |
| 8.3.1     | Bluetooth'un Cockpit App üzerinden kapatılması/açılması.....        | 429        |
| 8.4       | Protez durumunun sorgulanması.....                                  | 429        |
| 8.4.1     | Durumun Cockpit App üzerinden sorgulanması .....                    | 429        |
| 8.4.2     | Cockpit App'da durum göstergesi .....                               | 429        |
| 8.5       | Derin uyku modu .....   | 429        |
| 8.5.1     | Derin uyku modunun Cockpit App üzerinden açılması/kapatılması ..... | 430        |
| <b>9</b>  | <b>MyMode .....</b>   | <b>430</b> |
| 9.1       | Cockpit App ile MyMode değiştirme.....                              | 430        |
| 9.2       | MyMode'un hareket numunesi ile değiştirilmesi .....                 | 431        |
| 9.3       | Değiştirilmiş bir MyMode'dan Basic Mode'a geri alma .....           | 432        |
| <b>10</b> | <b>İlave işletim durumları (modlar) .....</b>                       | <b>432</b> |
| 10.1      | Bos akü modu .....  | 432        |
| 10.2      | Protezin şarj edilmesindeki modu .....                              | 432        |
| 10.3      | Güvenlik modu .....   | 432        |
| 10.4      | Aşırı sıcaklık modu .....   | 433        |
| <b>11</b> | <b>Depolama ve hava tahliyesi .....</b>                             | <b>433</b> |
| <b>12</b> | <b>Temizleme .....</b>  | <b>433</b> |
| <b>13</b> | <b>Bakım.....</b>   | <b>433</b> |
| <b>14</b> | <b>Yasal talimatlar .....</b>                                       | <b>434</b> |
| 14.1      | Sorumluluk .....  | 434        |
| 14.2      | Markalar .....  | 434        |
| 14.3      | CE-Uygunluk açıklaması .....  | 434        |
| 14.4      | Yerel Yasal Talimatlar .....  | 434        |
| <b>15</b> | <b>Teknik veriler .....</b>   | <b>434</b> |

|           |  |            |
|-----------|--|------------|
| <b>16</b> | <b>Ekler .....</b>   | <b>436</b> |
| 16.1      | Kullanılan semboller .....                                 | 436        |
| 16.2      | İşletim durumları / hata sinyalleri .....                  | 437        |
| 16.2.1    | İşletim durumları için sinyal verilmesi ..                 | 437        |
| 16.2.2    | Uyarı/hata sinyalleri .....                                | 438        |
| 16.2.3    | Cockpit App ile bağlantı kurulmasında hata mesajları ..... | 440        |
| 16.2.4    | Durum sinyalleri .....                                     | 441        |
| 16.3      | Yönetmelikler ve üretici açıklaması .....                  | 441        |
| 16.3.1    | Elektromanyetik ortam .....                                | 441        |

# 1 Önsöz

## BİLGİ

Son güncelleme tarihi: 2022-02-24

- ▶ Ürünü kullanmadan önce bu dokümanı dikkatle okuyun ve güvenlik bilgilerine uyun.
- ▶ Uzmanın size ürünün güvenli kullanımı hakkında bilgi vermesini sağlayın.
- ▶ Ürün ilgili herhangi bir sorunuz varsa veya sorun yaşıyorsanız uzman personelle iletişime geçin.
- ▶ Ürün ilgili ciddi durumları, özellikle de sağlık durumunun kötüleşmesi ile ilgili olarak üreticimize ve ülkenizdeki yetkili makamlara bildirin.
- ▶ Bu dokümanı saklayın.

"C-Leg 3C98-3\*, 3C88-3\*\* ürünü aşağıda ürün/protez/diz eklemi/uyum parçası olarak tanımlanır. Bu kullanım kılavuzu ürünün kullanımı, ayarları ve kullanım şekli ile ilgili önemli bilgiler vermektedir.

Ürünü sadece birlikte teslim edilen bilgiler doğrultusunda işletme alınız.

## 2 Ürün açıklaması

### 2.1 Konstrüksiyon

Ürün aşağıdaki parçalardan oluşur:



1. Proksimal bağlantı olanağı olan diz başı (piramit adaptörü veya vida dışlığı)
2. Bluetooth bağlantısının göstergesi için LED (mavi)
3. Bükülme dayanakları 8° (teslimat durumunda önceden monte edilmiş)
4. Akü ve koruyucu kapaklar
5. Hidrolik ünite
6. Şarj kovanının kapağı
7. Şarj kovası
8. Distal boru sıkıştırma civataları

### 2.2 Fonksiyon

Bu ürün için mikro işlemci kumandalı durma ve salınım fazı mevcuttur.

Entegre edilmiş bir sezici sisteminin ölçüm değerlerini baz alarak mikro işlemci ürünün söküme davranışını etkileyen bir hidroliği kontrol eder.

Sezici verileri saniyede 100 defa güncellenir ve değerlendirilir. Bu sayede ürünün davranış dinamik olur ve güncel hareket durumunun gerçek zamanına (yürüme fazı) uyarlanır.

Mikro işlemci tarafından kontrol edilen durma ve salınım fazları sayesinde ürün, kişisel olarak ihtiyaca göre ayarlanabilir.

Bunun için ürün uzman personel tarafından bir ayar yazılımı ile ayarlanır.

Özel hareket türleri için ürünün MyMode'ları mevcuttur (örn. uzun koşma, ...). Bu ayar yazılımlarının ön ayarı ortopedi teknisyeni tarafından yapılır ve bunlar özel bir hareket numunesi üzerinden ve ayrıca Cockpit App üzerinden çağrılabılır (bkz. Sayfa 430).

Üründe bir hata olması durumunda güvenlik modu sınırlı bir fonksiyonu mümkün kılar. Bunun için ürünün önceden tanımlanmış direnç parametreleri ayarlanır (bkz. Sayfa 432).

Boş akü modu akünün boş olması durumunda güvenli bir yürümeyi sağlar. Bunun için ürünün önceden tanımlanmış direnç parametreleri ayarlanır (bkz. Sayfa 432).

### **Mikro İşlemci kontrollü hidrolijin aşağıdaki avantajları vardır**

- Fizyolojik yürüme şekline yaklaşım
- Durmada ve yürümede güvenlik
- Ürün özelliklerinin farklı zeminlere, zemin eğimlerine, yürüme durumlarına ve yürüme hızlarına uyaranması

## **3 Kullanım Amacı**

### **3.1 Kullanım amacı**

Ürün **sadece** alt ekstremitelerin eksoprotetik uygulaması için kullanılmalıdır.

### **3.2 Kullanım koşulları**

Ürün günlük aktiviteler için tasarlanmıştır ve olağan dışı etkinlikler için kullanılmamalıdır. Bu olağan dışı etkinlikler, örn. ekstrem spor türleri (serbest tırmanma, paraşüt atlama vs.) kapsamaktadır.

İzin verilen çevre şartları teknik verilerden alınmalıdır (bkz. Sayfa 434).

Ürün **sadece** hastada kullanım için uygundur. Ürünün başka bir kişide kullanılmasına üretici tarafından izin verilmez.

Bileşenlerimiz eğer uygun bileşenler ile kombine edilirlerse en iyi şekilde çalışırlar, özellikle de MOBIS sınıflandırma bilgilerimiz üzerinden tanımlanmış vücut ağırlığı ve mobilite derecesine ve ayrıca uygun modüler bağlantı elemanlarına sahip bileşenler ise.



Ürün mobilite derecesi 2 (sınırlı dış mekan yürümesi), mobilite derecesi 3 (sınırsız dış mekan yürümesi) ve mobilite derecesi 4 (yüksek taleplere sahip dış mekan yürümesi için) için önerilir. **Maks. 136 kg** vücut ağırlığına kadar kullanılmasına izin verilir.

### **3.3 Endikasyonlar**

- Diz artikülasyonu, uyluk ampütyasyonu veya kalça artikülasyonu olan kullanıcılar için
- Tek taraflı veya çift taraflı ampütyasyon için
- Güdük yapısı bir diz artikülasyonuna, bir uyluk ampütyasyonuna veya bir kalça disartikülasyonuna karşılık gelen dysmelia hastaları için
- Kullanıcı, fiziksel ve zihinsel olarak optik/akustik sinyalleri ve/veya mekanik titreşimleri algılayabilmelidir.

## **3.4 Kontraendikasyonlar**

### **3.4.1 Mutlak kontraendikasyonlar**

- 136 kg üzerinde vücut ağırlığı

### **3.5 Kalifikasyon**

Bu ürünün uygulaması sadece Ottobock tarafından ilgili eğitimi alarak yetkilendirilen uzman personel tarafından yürütülebilir.

Ürün osseointegrasyonlu implant sistemine bağlıyorsa uzman personelin osseointegrasyonlu implant sisteminin bağlantısı için de yetkili olmak zorundadır.

## 4 Güvenlik

### 4.1 Uyarı sembollerinin anlamı

|                 |   |
|-----------------|---|
| <b>⚠ UYARI</b>  | Olası ağır kaza ve yaralanma tehlikelerine karşı uyarı. |
| <b>⚠ DİKKAT</b> | Olası kaza ve yaralanma tehlikelerine karşı uyarı.      |
| <b>DUYURU</b>   | Olası teknik hasarlara karşı uyarı.                     |

### 4.2 Güvenlik bilgilerinin yapısı

|   |
|---|
| <b>⚠ UYARI</b>  |
| <b>Başlık, tehlikenin kaynağını ve/veya türünü tanımlar</b>   |
| Giriş bölümü, güvenlik bilgilerine uyulmaması durumunun doğuracağı sonuçları tanımlar. Çok sayıda sonucun doğabilmesi durumunda, bu sonuçlar aşağıdaki gibi belirtilir: |

- > Örn.: Tehlikenin dikkate alınmaması durumunda sonuç 1
- > Örn.: Tehlikenin dikkate alınmaması durumunda sonuç 2
- Bu simbol ile, tehlikeyi önlemek için dikkat edilmesi/yürütlmesi gereken eylemler/aksiyonlar gösterilir.

### 4.3 Genel güvenlik uyarıları

|  |
|--|
| <b>⚠ UYARI</b>   |
| <b>Güvenlik uyarılarına uyulmaması durumunda</b>                                   |
| Ürünün belirli durumlarda kullanımından dolayı kişilerde yaralanma/ürün hasarları. |

- Bu ekli belgedeki güvenlik uyarılarını ve belirtilen önlemleri dikkate alın.

|   |
|---|
| <b>⚠ UYARI</b>  |
| <b>Protezin araç sürerken kullanılması</b>  |
| Değişen sönümleme tutumu nedeniyle ürünün beklenmeyen bir etkisinden kaynaklanan düşme meydana gelebilir. |

- Protez araç kullanımı için ulusal yasal yönetmeliklerini mutlaka dikkate alınız ve araç kullanma yeteneğiniz yetkili bir merkez tarafından sigorta yasaları gereğince kontrol ettiriniz ve onaylatınız.
- Aracın uygulamaya bağlı donanım değişikliği için ulusal yasal yönetmelikler dikkate alınmalıdır.
- Protez taşıyan bacak, aracın veya bunun ilave bileşenlerinin kumandası için kullanılamaz (örn. debriyaj pedali, fren pedalı, gaz pedalı, ...).

|  |
|--|
| <b>⚠ UYARI</b>   |
| <b>Hasarlı adaptör, adaptör soketi veya şarj cihazının kullanılması</b>                  |
| Gerilim geçen parçaların açıkta bulunan kısımlarına temas dolayısıyla elektrik çarpması. |

- Adaptörü, adaptör soketini veya şarj cihazını açmayıniz.
- Adaptörü, adaptör soketini veya şarj cihazını aşırı yüklemelere maruz bırakmayıniz.
- Hasar gören adaptörü, adaptör soketini veya şarj cihazını hemen değiştiriniz.

|   |
|---|
| <b>⚠ DİKKAT</b>   |
| <b>Uyarı/hata sinyallerinin dikkate alınmaması</b>  |
| Değişen sönümleme tutumu nedeniyle ürünün beklenmeyen bir davranışçı sonucunda düşme meydana gelebilir. |

- Uyarı/hata sinyalleri (bkz. Sayfa 438) ve bunlara uygun değiştirilen sönümleme ayarı dikkate alınmalıdır.

### **DİKKAT**

#### **Üründe veya parçalarda kendinizin yaptığı manipülasyonlar**

Taşıyıcı parçaların kırılması veya ürünün hatalı fonksiyonu dolayısıyla düşme.

- Ürün üzerinde bu kullanım kılavuzunda belirtilen çalışmalar haricinde, ürünlerde manipülasyonlar yapılmamalıdır.
- Akülerin kullanımı sadece yetkili Ottobock uzman personeline mahfuzdur (kendiniz değişiklik yapmayın).
- Ürünün açılması ve onarılması veya hasarlı parçaların onarılması çalışmaları sadece yetkili Ottobock uzman personeli tarafından yapılabilir.

### **DİKKAT**

#### **Ürünün mekanik olarak yüklenmesi**

- > Arıza nedeniyle ürünün beklenmeyen bir etkisinden kaynaklanan düşme meydana gelebilir.
- > Önemli parçaların kırılması nedeniyle düşme.
- > Sıvı kaçağı olan bozuk hidrolik üniteler dolayısıyla cildin tahrış olması.
- Ürün mekanik titreşimlere veya darbelere maruz bırakılmamalıdır.
- Ürün her kullanımından önce görünür hasarlar bakımından kontrol edilmelidir.

### **DİKKAT**

#### **Ürünün çok düşük şarj durumu ile kullanılması**

Değişen sönümleme tutumu nedeniyle ürünün beklenmeyen bir etkisinden kaynaklanan düşme meydana gelebilir.

- Kullanımdan önce güncel şarj durumunu kontrol ve gerektiğinde protezi şarj ediniz.
- Düşük çevre sıcaklıklarında ve akünün eskimesinden dolayı ürünün kısalan çalışma süresini dikkat ediniz.

### **DİKKAT**

#### **Eklemin bükülme yerinde sıkışma tehlikesi vardır**

Vücut uzuvalarının sıkışması dolayısıyla yaralanmalar.

- Bu bölgede eklemin bükülmesi esnasında parmak/vücut organlarının veya güdügün yumuşak parçalarının bulunmamasına dikkat ediniz.

### **DİKKAT**

#### **Ürune kir ve nem girişi**

- > Arıza nedeniyle ürünlerde beklenmeyen bir etki neticesinde düşme meydana gelebilir.
- > Taşıyıcı parçaların kırılması nedeniyle düşme.
- Ürünün içine katı parçacıkların veya yabancı maddelerin girmemesine dikkat edin.
- Diz eklemi hava koşullarına karşı dayanıklı, ancak korozyona karşı dayanıklı değildir. Bundan dolayı diz eklemi tuzlu su, klorlu su ve diğer çözeltiler (örn. sabun veya duş jelî ya da vücut ve/yada yara sıvısı) ile temas etmemelidir. Diz eklemi dalma, suya atlama gibi aşırı koşullar altında kullanmayın. Diz eklemi suda uzun kullanım veya uzun süreli dalma kullanımı için uygun değildir.
- Suyla temas ettikten sonra Protector'ı (eğer mevcutsa) çıkarın ve protezi ayaklar yukarıda olacak şekilde, su diz ekleminden/boru adaptöründen boşalıncaya kadar yukarıda tutun. Diz eklemi ve bileşenleri toz bırakmayan bir bezle kurulayıp ve bileşenlerin tamamen kurumasını bekleyin.

- ▶ Diz eklemi veya boru adaptörü **tuzlu su, klorlu su veya diğer çözeltiler** (örn. sabun veya duş jelı ya da vücut ve/veya yara sıvısı) ile temas ettiyse, **derhal** Protector (eğer mevcutsa) çıkarılmalı ve **diz eklemi temizlenmelidir**. Bunun için diz eklemi, boru adaptörü ve protector tatlı su ile yıkanmalı ve kurumaya bırakılmalıdır.
- ▶ Kurutma işleminden sonra hatalı bir fonksiyon meydana geliyorsa, diz eklemi ve boru adaptörü yetkili bir Ottobock servisi tarafından kontrol edilmelidir. İlgili kişi ortopedi teknikeridir.
- ▶ Diz eklemi, üstüne doğrudan sıkan su huzmesine veya buharla karşı korumalı değildir.

### **DİKKAT**

#### **Ürün parçalarında aşınma belirtileri**

Hasar veya ürünün yanlış fonksiyonu nedeniyle düşme.

- ▶ Hastanın kendi güvenliği bakımından ve ayrıca garanti ve işletim güvenliğinin korunması açısından düzenli aralıklarla servis denetimlerinin (bakım) yapılması zorunludur.

### **DİKKAT**

#### **İzin verilmeyen aksesuarın kullanımı**

- > Azaltılmış parazit dayanımı neticesinde ürününde hatalı fonksiyondan kaynaklanan düşme.
- > Fazla oranda yayılan ışınlardan dolayı diğer elektronik cihazlarda parazit.
- ▶ Ürünü sadece "Teslimat kapsamı" (bkz. Sayfa 416) ve "Aksesuar" (bkz. Sayfa 416) bölümünde belirtilen bir aksesuar, sinyal dönüştürücüsü ve kablo ile kombine edin.

### **DUYURU**

#### **Ürünün usulüne uygun olmayan şekilde bakımı**

Yanlış deterjanın kullanılması nedeniyle ürün hasar görebilir.

- ▶ Ürünü sadece ıslatılmış bir bez ile temizleyiniz (tatlı su).

## **4.4 Akım beslemesi / akü şarjı ile ilgili bilgiler**

### **DİKKAT**

#### **Çıkarılmamış bir ürünün şarj edilmesi**

- > Prize takılı şarj cihazı durumunda yüreme ve takılma nedeniyle düşme.
- > Değişen sökümleme tutumu nedeniyle ürünün beklenmeyen bir etkisinden kaynaklanan düşme meydana gelebilir.
- ▶ Güvenlik açısından ürünü, şarj işlemi öncesinde çıkarın.

### **DİKKAT**

#### **Ürünün hasarlı adaptör / şarj cihazı / şarj kablosu / şarj adaptörü ile şarj edilmesi**

Yetersiz şarj fonksiyonu nedeniyle ürünün beklenmeyen bir etkisinden kaynaklanan düşme meydana gelebilir.

- ▶ Kullanıldan önce adaptör / şarj cihazı / şarj kablosu / şarj adaptörü hasar bakımından kontrol edilmelidir.
- ▶ Hasar gören adaptör / şarj cihazı / şarj kablosu / şarj adaptörü değiştirilmelidir.

### **DUYURU**

#### **Yanlış adaptör / şarj cihazı / şarj kablosu / şarj adaptörü kullanımı**

Yanlış gerilim, akım, polarizasyon nedeniyle ürün hasarı.

- ▶ Bu ürün için sadece Ottobock tarafından onaylanan adaptör / şarj cihazı / şarj adaptörü kullanınız (bkz. Kullanım kılavuzları ve kataloglar).

## DUYURU

### Adaptör / şarj cihazı / şarj adaptöründe mekanik yüklenme

Hatalı fonksiyon nedeniyle kusursuz şarj fonksiyonu sağlanmaz.

- ▶ Adaptörü / şarj cihazını / şarj adaptörünü mekanik titreşimlere veya darbelere maruz bırakmayın.
- ▶ Adaptörü / şarj cihazını / şarj adaptörünü her kullanımından önce görünür hasarlar bakımından kontrol ediniz.

## DUYURU

### Adaptörün / şarj cihazının / şarj adaptörünün izin verilen sıcaklık aralığı dışında kullanılması

Hatalı fonksiyon nedeniyle kusursuz şarj fonksiyonu sağlanmaz.

- ▶ Adaptörü / şarj cihazını / şarj adaptörünü şarj işlemi için sadece izin verilen sıcaklık aralığında kullanınız. Izin verilen sıcaklık aralığını "Teknik veriler" (bkz. Sayfa 434) bölümünden öğreniniz.

## 4.5 Şarj cihazı / şarj adaptörü ile ilgili bilgiler

## DUYURU

### Ürune kir ve nem girişi

Yanlış fonksiyon nedeniyle düzgün şarj fonksiyonu mevcut değil.

- ▶ Ürünün içine hem sıvı hem de katı parçaların girmemesine dikkat ediniz.

## DUYURU

### Şarj cihazı/şarj adaptörü üzerinde kendi başına yapılan değişiklikler veya modifikasyonlar

Hatalı fonksiyon nedeniyle kusursuz şarj fonksiyonu sağlanmaz.

- ▶ Değişiklikleri ve modifikasyonları sadece yetkili Ottobock uzman personeline yapınız.

## 4.6 Belirli bölgelerde kişilerin bulunması için bilgiler

## ⚠ DİKKAT

### HF iletişim cihazlarına çok az mesafe (örn. mobil telefonlar, Bluetooth cihazlar, WLAN cihazları)

Dahili veri iletişiminin bozukluğundan kaynaklanan, üründe beklenmedik hareket durumundan dolayı devrilme.

- ▶ Bu nedenle HF iletişim cihazlarına asgari 30 cm mesafenin tutulması önerilir.

## ⚠ DİKKAT

### Ürünün başka elektronik cihazların çok fazla yakınında çalıştırılması

Dahili veri iletişiminin bozukluğundan kaynaklanan, üründe beklenmedik davranış durumundan dolayı devrilme.

- ▶ Ürüni işletim sırasında çalışmakta olan diğer elektrikli cihazların doğrudan yakınında bulundurmeyin.
- ▶ Ürüni işletim sırasında diğer elektrikli cihazlarla üst üste yerleştirmeyin.
- ▶ Eğer aynı zamanda işletim zorunlu ise, ürünü gözlemleyin ve buradaki kullanılan yönetmeliğe uygun şekilde kullanımı kontrol edin.

## **△ DİKKAT**

### **Güçlü manyetik ve elektrikli arıza kaynakları alanında bulunma (örn. hırsızlık alarm sistemleri, metal dedektörler)**

Dahili veri iletişiminden bozukluğundan kaynaklanan, üründe beklenmedik davranış durumundan dolayı devrime.

- ▶ Dükkanların giriş / çıkış bölümlerinde görülür ya da gizli hırsızlık alarm sistemlerinin, metal dedektörlerin / vücut tarayıcılarının (örn. havalimanında) ya da diğer güçlü manyetik ve elektrikli arıza kaynaklarının (örn. yüksek gerilim hatları, verici, trafo istasyonları, ...) yakınında bulunmaktan kaçının.

Bu gibi durumlar önlenemiyorsa en azından güvenli şekilde yürümeye veya durmaya dikkat edin (örn. korkuluk veya bir kişinin desteği ile).

- ▶ Hırsızlık alarm sistemleri, vücut tarayıcıları, metal dedektörleri içinden geçen ürünlerin söküme davranışındaki ani değişikliklerine dikkat edin.
- ▶ Doğrudan yakında bulunan elektronik ya da manyetik cihazlar olması durumunda genel olarak ürünün beklenmedik şekilde değişen söküme tutumuna dikkat edin.

## **△ DİKKAT**

### **Güçlü manyetik alanların bulunduğu bir odaya ya da alana girilmesi (örn. manyetik rezonans tomografileri, MRT (MRI)- cihazları, ...)**

- > Metalik nesnelerin manyetik bileşenlere yapışması neticesinde hareket alanının beklenmedik şekilde sınırlanmasından dolayı düşme.
- > Güçlü manyetik alanın etkisi neticesinde üründe onarılamaz hasar.
- > Güçlü manyetik alana sahip bir ortama ya da alana girmeden önce ürünü çıkarıp bu ortamın ya da alanın dışında tutun.
- > Üründe güçlü manyetik alanın etkisinden kaynaklanan hasarlar oluşmuşsa onarım imkanı bulunmamaktadır.

## **△ DİKKAT**

### **İzin verilen sıcaklık aralığı dışındaki alanlarda durma**

Taşıyıcı parçaların kırılması veya ürünün hatalı fonksiyonu dolayısıyla düşme.

- ▶ İzin verilen sıcaklık aralığı dışındaki alanlarda durmaktan kaçınılmalıdır (bkz. Sayfa 434).

## **4.7 Kullanım için uyarılar**

## **△ DİKKAT**

### **Merdivenlerden yukarı çıkma**

Değişik söküme davranışının nedeniyle ayağın merdiven basamağına yanlış basması nedeniyle düşme.

- ▶ Merdivenlerden çıkarken daima korkulukları kullanınız ve ayak tabanının büyük bir kısmını merdiven basamağı üzerine gelmesine dikkat ediniz.
- ▶ Kucakta çocuk taşınırken merdivenlerden çıkma esnasında özellikle dikkatli olunmalıdır.

## **△ DİKKAT**

### **Merdivenlerden inerken**

Değişik söküme davranışından dolayı ayağın merdiven basamağına yanlış basması nedeniyle düşme.

- ▶ Merdivenlerden inerken daima korkulukları kullanınız ve ayakkabınızı ortasını merdiven basamağından aşağı yuvarlatınız.
- ▶ Uyarı/hata sinyallerini dikkate alınız (bkz. Sayfa 438).

- ▶ Uyarı ve hata sinyallerinin verilmesi durumunda bükülme ve uzatmada doğrultusunda direncin değişebileceğine dikkat ediniz.
- ▶ Kucakta çocuk taşıırken merdivenlerden inme esnasında özellikle dikkatli olunmalıdır.

### DİKKAT

#### **Sürekli artırılmış etkinlik nedeniyle hidrolik ünitenin aşırı ısınması (örn. uzun süre yokuş aşağı inme)**

- > Aşırı sıcaklık moduna geçişte ürünün ani davranışının nedeniyle düşme.
- > Aşırı ısınmış yapı parçalarına temas dolayısıyla yanma.
- ▶ Devreye giren palsli titreşim sinyallerini dikkate alın. Bunlar aşırı ısınma tehlikesine işaret eder.
- ▶ Bu palsli titreşim sinyallerinin ortaya çıkışından hemen sonra aktiviteyi, hidrolik ünitenin soğumasını sağlamak için mutlaka azaltın.
- ▶ Palsli titreşim sinyalleri kesildikten sonra aktivitenize tekrar alışılmış tempoya devam edebilirsiniz.
- ▶ Etkinlik palsli titreşim sinyallerinin ortaya çıkışına rağmen azaltılmazsa, hidrolik elemanın aşırı ısınması ve aşırı durumda ürünün hasar görmesi söz konusu olabilir. Bu durumda ürün ortopedi teknikeri tarafından hasar bakımından kontrol edilmelidir. Bu ortopedi teknikeri, gerekirse ürünü yetkili Ottobock servisine yönlendirmektedir.

### DİKKAT

#### **Olağan dışı zorlanma nedeniyle aşırı yüklenme**

- > Arıza nedeniyle üründe beklenmeyen bir etki neticesinde düşme meydana gelebilir.
- > Taşıyıcı parçaların kırılması nedeniyle düşme.
- > Sıvı kaçağı olan bozuk hidrolik uniteler dolayısıyla cildin tahrış olması.
- ▶ Ürün günlük aktiviteler için tasarlanmıştır ve olağan dışı yüklenmeleri olan etkinlikler için kullanılmamalıdır. Bu olağan dışı etkinlikler örn. ekstrem spor türleri (serbest tırmanma, yamaç paraşütü vs.) kapsamaktadır.
- ▶ Ürün ve parçalarının dikkatli kullanılması sonucu sadece ürünün dayanım ömrü değil, aynı zamanda kullanıcının güvenliği de emniyete alınır!
- ▶ Ürünün aşırı yük altında kalması durumunda (örn. düşme veya benzeri nedeniyle) ürün derhal bir ortopedi teknisyeni tarafından hasara karşı kontrol edilmelidir. Bu ortopedi teknisyeni, gerekirse ürünü yetkili Ottobock servisine yönlendirmektedir.

### DİKKAT

#### **Usulüne uygun olmayan mod değiştirme**

Değişen sökümleme tutumu nedeniyle ürünün beklenmeyen bir etkisinden kaynaklanan düşme meydana gelebilir.

- ▶ Her mod değiştirme işlemi sırasında güvenli bir şekilde durduğunuzdan emin olunuz.
- ▶ Değiştirme işleminden sonra değiştirilen sökümleme ayarını kontrol edin ve akustik sinyal vericisinden gelen bildirimini dikkate alın.
- ▶ MyMode ile yaptığınız faaliyetler bitmiş ise Basic Mode'a geri dönün.
- ▶ Gerekirse ürünün yükü kaldırılmalı ve değiştirme işlemi düzeltilmelidir.

### DİKKAT

#### **Durma fonksiyonunun usulüne uygun olmayan kullanımı**

Değişen sökümleme tutumu nedeniyle ürünün beklenmeyen bir davranışının sonucunda düşme meydana gelebilir.

- ▶ Proteze tam olarak yüklenmeden önce durma fonksiyonunun kullanımı sırasında emniyetli şekilde durmaya ve diz eklemi kilidini kontrol etmeye dikkat edin.

- Durma fonksiyonunun doğru kullanım şeklinin ortopedi teknikeri ve/veya terapist tarafından size açıklanmasını sağlayın. Durma fonksiyonu ile ilgili bilgiler bkz. Sayfa 423.

### **DİKKAT**

#### **Uzatılmış protezde kalçanın hızlı bir şekilde öne itilmesi (örn. tenis oynama sırasında servis atışı)**

- > Salının fazında beklenmedik bir serbest bırakmadan dolayı düşme
- Uzatılmış protezde ve kalçanın hızlı bir şekilde öne itilmesinde, diz ekleminin beklenmedik bir şekilde bükülmesi meydana gelebilir.
- Bundan dolayı emniyete alınmış koşullarda (örn. yürüme desteğinde durma, ...) ve eğitimsiz uzman personelin rehberliğinde bu tür durumlarda salının evresinin serbest bırakılması ile ilgili bilgi alın.
- Bu tür hareket örneklerinin ortaya çıkabileceği spor türlerinde uygun bir ön konfigürasyonu yapılmış MyMode kullanın. MyModes ile ilgili daha ayrıntılı bilgileri 'MyModes' bölümünde bulabilirsiniz (bkz. Sayfa 430).

### **DİKKAT**

#### **Ağır nesnelerin, sırt çantalarının ve çocukların taşıınmasından kaynaklanan değişen vücut ağırlığından dolayı yüklenme**

- > Ürünün beklenmeyen fonksiyonundan dolayı düşme.
- > Taşıyıcı parçaların kırılması nedeniyle düşme.
- > Sıvı kaçağı olan bozuk hidrolik üniteler dolayısıyla cildin tahriş olması.
- Artan ağırlıktan dolayı ürünün farklı davranış sergileyebileceğini dikkate alın. Salının fazı ya tetiklenemedi ya da yanlış zamanda tetiklendi.
- İzin verilen maksimum vücut ağırlığının ilave ağırlıktan dolayı aşılmamasına dikkat edilmelidir.

## **4.8 Güvenlik modu ile ilgili bilgiler**

### **DİKKAT**

#### **Ürünün güvenlik modunda kullanımı**

Değişen sönmleme tutumu nedeniyle ürünün beklenmeyen bir davranış sonucunda düşme meydana gelebilir.

- Uyarı ve hata sinyallerine (bkz. Sayfa 438) dikkat edilmelidir.
- Boşta sürüşü (sabit göbekli) olmayan bir bisikletin kullanılmasında özel dikkat gösterilmelidir.

### **DİKKAT**

#### **Su girişi veya mekanik hasar nedeniyle oluşan hatalı fonksiyon durumunda güvenlik modunun devreye alınmasının mümkün olmaması**

Değişen sönmleme tutumu nedeniyle ürünün beklenmeyen bir davranış sonucunda düşme meydana gelebilir.

- Arızalı ürünü kullanmaya devam etmeyin.
- Derhal ortopedi teknikeri ile iletişime geçin.

### **DİKKAT**

#### **Devre dışı bırakılamayan güvenlik modu**

Değişen sönmleme tutumu nedeniyle ürünün beklenmeyen bir davranış sonucunda düşme meydana gelebilir.

- Akünün şarj edilmesi dolayısıyla güvenlik modunu devreden çıkaramıyorsanız burada sürekli bir hata söz konusudur.
- Arızalı ürünü kullanmaya devam etmeyin.

- Ürün yetkili bir Ottobock servisi tarafından kontrol edilmelidir. İlgili kişi ortopedi teknikeridir.

## DİKKAT

### **Güvenlik mesajının belirlemesi (sürekli titreşim)**

Değişen sökümleme tutumu nedeniyle ürünün beklenmeyen bir davranış sonucunda düşme meydana gelebilir.

- Uyarı/hata sinyallerini dikkate alın (bkz. Sayfa 438).
- Güvenlik mesajı ortaya çıktıktan sonra ürünü kullanmaya devam etmeyin.
- Ürün yetkili bir Ottobock servisi tarafından kontrol edilmelidir. İlgili kişi ortopedi teknikeridir.

## **4.9 Osseointegrasyonlu implant sisteminin kullanımı ile ilgili bilgiler**

### UYARI

#### **Bilinen, sıra dışı durumlardan dolayı yüksek mekanik yüklenmeler örn. düşme**

- > Kemiğe fazla yüklenilmesi, diğerlerinin yanı sıra ağrıya, implantın gevşemesine, kemik dokusunun ölmesine veya kemiğin kırılmasına neden olabilir.
- > Implant sisteminin veya bunların parçalarının hasar görmesi veya kırılması (güvenlik bileşenleri, ...).
- Kullanım alanları, kullanım koşulları ve endikasyonlar ve ayrıca diz ekleminin ve implant sisteminin üretici verilerine uygun kullanılmasına dikkat edin.
- Klinik personelinin osseointegrasyonlu implant sistemlerinin kullanımına işaret eden açıklamaları dikkate alın.
- Osseointegrasyonlu bağlantıların kullanımını sınırlayacak veya tamamen engel olacak sağlık durumunuzla ilgili değişikliklere dikkat ediniz.

## **4.10 Mobil bir son cihazın Cockpit App ile kullanımı konusunda bilgiler**

### DİKKAT

#### **Mobil son cihazın usulüne uygun olmayan kullanım şekli**

Bir MyMode durumuna beklenmedik şekilde geçiş yapılması neticesinde değişen sökümleme tutumundan dolayı düşme.

- Mobil son cihazların Cockpit App'nin usulüne uygun kullanım şekli konusunda bilgi edinin.

### DİKKAT

#### **Mobil son cihazda izinsiz yapılan değişiklikler veya modifikasyonlar**

Bir MyMode durumuna beklenmedik şekilde geçiş yapılması neticesinde değişen sökümleme tutumundan dolayı düşme.

- Uygulamanın kurulu olduğu mobil son cihazın donanımında izinsiz değişiklikler yapmayın.
- Mobil son cihazın yazılımında/donanım yazılımında, yazılım/donanım yazılımının güncelleme fonksiyonunu aşan izinsiz değişiklikler yapmayın.

### DİKKAT

#### **Son cihaz ile usulüne uygun olmayan mod değiştirme**

Değişen sökümleme tutumu nedeniyle ürünün beklenmeyen bir etkisinden kaynaklanan düşme meydana gelebilir.

- Her mod değiştirme işlemi sırasında güvenli bir şekilde durduğunuzdan emin olunuz.
- Değiştirme işleminden sonra değiştirilen sökümleme ayarını kontrol edin ve akustik sinyal vericisi ve son cihazdan gelen bildirimleri dikkate alın.
- MyMode ile yaptığınız faaliyetler bitmiş ise Basic Mode'a geri dönün.

## DUYURU

### Cockpit App kurulumu için sistem koşullarının dikkate alınmaması

Mobil son cihazın hatalı fonksiyonu.

- Cockpit App'ini sadece ilgili Online Store'daki ilgili bilgilerle uyumlu olan mobil son cihazlar ve versiyonlara (örn.: Apple App Store, Google Play Store, ...) kurun.

## 5 Teslimat kapsamı ve aksesuar

### 5.1 Teslimat kapsamı

- 1 adet C-Leg 3C88-3 (vida bağlantılı) veya C-Leg 3C98-3 (piramit adaptörlü)
- 1 Ad. adaptör parçası 757L16-4
- 1 Ad. C-Leg 4E50\* için şarj cihazı
- 1 Ad. şarj cihazı ve adaptör için kozmetik kılıf
- 1 Ad. protez uyum parçası
- 1 Ad. Bluetooth PIN Kart 646C107
- 1 adet kullanım kılavuzu (kullanıcı)
- İnternet sayfasından indirmek için Cockpit App "Cockpit 4X441-V2=\*" :  
<https://www.ottobock.com/cockpitapp>

### 5.2 Aksesuarlar

Aşağıdaki bileşenler teslimat kapsamında yoktur ve bunlar ilave olarak sipariş edilebilir:

- Köpük kozmetik 3S26
- Fonksiyonel form dengelemesi C-Leg 3F1=1
- Fonksiyonel çorap 99B120=\*
- C-Leg Protector 4X860=\*
- C-Leg 4P862 için koruyucu çerçeve
- Baldir kemiği koruması 4P863\*
- Şarj kablosu uzatması ayak bileği 4X156-1
- Şarj kablosu uzatması – ayak bileği, uzun 4X158-1
- Şarj kablosu uzatması diz 4X157-1
- USB şarj adaptörü 757L43

## 6 Akü şarjı

Şarj sırasında aşağıdaki noktalar dikkate alınmalıdır:

- Akünün şarj edilmesi için adaptör 757L16-4 / şarj adaptörü 757L43 ve şarj cihazı 4E50\* kullanılmalıdır.
- Tam şarj edilmiş akünün kapasitesi aralıksız yüreme durumunda asgari 16 saatdir, ortalama kullanım durumunda yaklaşık 2 gündür.
- Ürünün günlük kullanımı için her gün şarj edilmesi önerilir.
- Bir akü şarji ile maksimum işletim süresine ulaşmak için ürünün şarj cihazı bağlantısının doğrudan ürünü kullanmadan önce ayrılması önerilmektedir.
- İlk kullanıldan önce akü, şarj cihazında sarı ışıklı diyod (LED) sönené kadar şarj edilmelidir, en az 4 saat. Böylece şarj durumu göstergesi Cockpit App üzerinden ve ayrıca protezin dönürülmesi ile kalibre edilir.
- Eğer şarj cihazı ve protez arasında bağlantı çok erken ayrıldıysa, şarj durumu göstergesi Cockpit App üzerinden ve ayrıca protezin dönürülmesi ile gerçek şarj durumu ile uyuşmaz.
- Ürünün kullanılmaması durumunda akü boşalabilir.

## 6.1 Adaptör ve şarj cihazının bağlanması



- 1) Ülkeye uygun soket adaptörü yerine oturana kadar itilmelidir (bkz. Şek. 1).
- 2) Şarj kablosunun yuvarlak, **dört kutuplu** soketi şarj cihazının **OUT** kovanına soket yerine oturacak şekilde takılmalıdır (bkz. Şek. 2).  
**BİLGİ:** **Kutuların (anahtar) doğru olduğuna dikkat edilmelidir. Kablonun soketi şarj cihazına zorlayarak takılmamalıdır.**
- 3) Adaptörün yuvarlak, **üç kutuplu** soketi şarj cihazı üzerindeki kovana **12V** soket yerine oturacak şekilde takılmalıdır (bkz. Şek. 2).  
**BİLGİ:** **Kutuların (anahtar) doğru olduğuna dikkat edilmelidir. Kablonun soketi şarj cihazına zorlayarak takılmamalıdır.**
- 4) Adaptör prize takılmalıdır.
  - Adaptörün arka tarafındaki ışıklı diyon (LED) ve şarj cihazı üzerindeki yeşil ışıklı diyon (LED) yanar (bkz. Şek. 3).
  - Adaptör üzerindeki yeşil ışıklı diyon (LED) ve şarj cihazı üzerindeki yeşil ışıklı diyon (LED) yanmazsa, bir hata söz konusudur (bkz. Sayfa 438).

## 6.2 Protez aküsünün şarj edilmesi



- 1) Şarj kovanının kapağı açılmalıdır (kapığı yukarı katlayın veya sürgüyü yukarı itin).
- 2) Şarj soketi, ürünün şarj kovanına takılmalıdır.  
**BİLGİ:** **Takma yönüne dikkat edilmelidir!**  
**Şarj soketinin şarj kovası ile sağlam bir şekilde bağlı olması için takma sırasında düşük bir takma direnci açılmalıdır.**
  - Şarj cihazının ürüne doğru bağlantı, geri bildirimlerle gösterilir (bkz. Sayfa 437).
- 3) Şarj işlemi başlatılır.
  - Ürün üzerindeki akü tam şarj edilmişse, şarj cihazının sarı ışıklı diyonu söner.
- 4) Şarj işlemi tamamlandıktan sonra ürüne bağlantı ayrılmalıdır.  
**BİLGİ:** **Ayrılma sırasında şarj soketi ve şarj kovası arasında düşük bir ayrılma direnci açılmalıdır.**
  - Kendiliğinden test işlemi gerçekleştir. Ürün ilgili geri bildirim yapıldıktan sonra kullanıma hazırır (bkz. Sayfa 441).
- 5) Şarj kovanının kapağı kapatılmalıdır.

## 6.3 Güncel şarj durumu göstergesi

### BİLGİ

Şarj işlemi esnasında şarj durumu gösterilemez.

### 6.3.1 Şarj durumunun ilave cihazlar olmadan gösterilmesi



- 1) Protez 180° döndürülmelidir (ayak tabanı yukarı doğru balmalıdır).
- 2) 2 saniye hareketsiz durulmalı ve bip sinyalleri beklenmelidir.

| Bip sinyali | Titreşim sinyali | Akünün şarj durumu  |
|-------------|------------------|---------------------|
| 5x kısa     |                  | % 80 üzerinde       |
| 4x kısa     |                  | %65'den %80'e kadar |
| 3x kısa     |                  | %50'den %65'e kadar |
| 2x kısa     |                  | %35'den %50'e kadar |
| 1x kısa     | 3 x uzun         | %20'den %35'e kadar |
| 1x kısa     | 5 x uzun         | % 20 altında        |

#### BİLGİ

##### Sinyal sesi yerine tanıdık bir melodinin çalınması

Melodi sesinin duyulması, protez kontrolünü sağlayan ayar sisteminin doğru şarj edildiğini ve protezin çalışmaya hazır olduğunu belirtir.

#### BİLGİ

Parametre **Ses düzeyi** ayında Cockpit App'te '0' durumunda bip sinyali verilmez (bkz. Sayfa 426).

### 6.3.2 Güncel şarj durumunun Cockpit App üzerinden gösterilmesi

Başlatılmış Cockpit App'i için şarj durumu alt ekran satırında gösterilir:



1. %38 – Güncel bağlı uyum parçasının şarj durumu

## 7 Cockpit App



Cockpit App ile temel maddan daha önce konfigüre edilmiş MyMode durumunda geçiş yapılabilir. Buna ek olarak ürün bilgileri sorgulanabilir (adım sayacı, akünün şarj durumu,...).

Günlük kullanımda ürünün davranışını App üzerinden belirli bir ölçüde değiştirebilir (örn. ürüne alışma durumunda). Ortopedi teknikeri bir sonraki ziyaret sırasında ayar yazılımı üzerinden değişiklikleri takip edebilir.

## Cockpit App bilgileri

- Cockpit App bedelsiz olarak ilgili Online Store'dan indirilebilir. Daha ayrıntılı bilgiler aşağıdaki internet sayfalarından alınabilir: <https://www.ottobock.com/cockpitapp>. Cockpit App'in indirilmesi için birlikte teslim edilen Bluetooth PIN Card QR-kodu mobil son cihaz ile okutulabilir (Ön koşul: QR kod okuyucusu ve kamera).
- Cockpit App için kumanda arayüzünün dili ayar yazılımı üzerinden değiştirilebilir.
- Kullanılan Cockpit App sürümüne bağlı olarak, Cockpit App'in arayüz dili, uygulamanın kullandığı mobil cihazın diliyle eşleşir.
- İlk bağlantı sırasında, bağlanacak uyum parçasının seri numarası Ottobock tarafından kaydedilmelidir. Kayıt yapılmaması halinde bu uyum parçası ile ilgili Cockpit App sadece sınırlı şekilde kullanılabilir.
- Cockpit App'in kullanılabilmesi için protezin Bluetooth'unun açık olması gereklidir. Bluetooth açık değilse, protez döndürülerek (ayak tabanı yukarı dönük olmalıdır) veya şarj cihazı takılıp/çıkarılarak Bluetooth devreye alınabilir. Ardından Bluetooth yakıl. 2 dakika süre açık durumdadır. Bu süre esnasında App başlatılmalı ve bu sayede bağlantının oluşması sağlanmalıdır. İstenirse ardından proteze ait Bluetooth sürekli olarak açık tutulabilir (bkz. Sayfa 429).
- Bu kullanım kılavuzunda sunulan şekiller sadece örnek amaçlıdır ve kullanılan ilgili mobil cihazdan ve sürümünden farklı olabilir.
- Mobil uygulamayı güncel tutun.
- Siber güvenlikle ilgili bir sorun olduğundan şüpheleniyorsanız lütfen üreticiye başvurun.

## 7.1 Sistem talepleri

Uyumu mobil son cihazlar ve versiyonlarla ilgili bilgileri Apple App Store veya Google Play Store'dan edinebilirsiniz.

## 7.2 Cockpit App ve uyum parçası arasında ilk bağlantı

### Bağlantı kurulumundan önce aşağıdaki hususlara dikkat edilmelidir:

- Uyum parçasında Bluetooth açılmış olmalıdır (bkz. Sayfa 429).
- Mobil son cihaz için Bluetooth açık olmalıdır.
- Mobil son cihaz "uçuş modunda (Offline modu)" olmamalıdır, bu modda bütün telsiz bağlantıları kapalıdır.
- **Mobil son cihaz için bir internet bağlantısı mevcut olmalıdır.**
- Bağlanacak uyum parçasının seri numarası ve Bluetooth PIN kodu bilinmelidir. Bunlar ekte bulunan Bluetooth PIN Card üzerinde bulunur. Seri numarası "SN" harfleri ile başlar.

### BİLGİ

Üzerinde Bluetooth PIN kodu ve uyum parçasının seri numarası bulunan Bluetooth PIN Card'ın kaybolması durumunda ortopedi teknikerinize başvurun.

### 7.2.1 Cockpit App'in ilk çalıştırılması

- 1) Cockpit App ( ) simbolü üzerine tıklayınız.  
→ Son kullanıcı lisans anlaşması (EULA) gösterilir.
- 2) Lisans anlaşması (EULA) **Onayla** kumanda yüzeyine tıklayarak kabul edilmelidir. Lisans anlaşması (EULA) kabul edilmezse, Cockpit App kullanılamaz.  
→ Hoş geldin ekranı görünür.
- 3) Protez, ayak tabanıyla yukarı doğru tutulmalı ya da şarj cihazı takılmalı ve yeniden çıkarılmalıdır, bu sayede Bluetooth'un algılanması (görülme) 2 dakika süreyle devreye alınır.
- 4) **Uyum parçasının eklenmesi** kumanda yüzeyine tıklanmalıdır.  
→ Bağlantıyı oluşturma sırasında sizin yönlendiren bağlantı asistanı başlatılır.
- 5) Ekrandaki talimatlara uyularak devam edilmelidir.
- 6) Bluetooth PIN kodu girildikten sonra uyum parçası bağlantısı kurulur.

- Bağlantının kurulması esnasında 3 bip sinyali verilir ve (⌚) simbolü görünür.  
Bağlantı kurulduğunda (↔) simbol gösterilir.
- Başarılı bağlantı kurulumundan sonra uyum parçasından bilgiler okunur. Bu işlem bir dakikaya kadar sürebilir.  
Ardından bağlanan uyum parçasının ismini gösteren ana menü görünür.

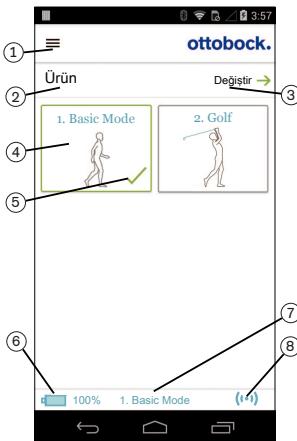
### BİLGİ

Uyum parçası ile başarılı ilk bağlantidan sonra App başlatmadan sonra otomatik bağlantı daima kurulur. Başka bir adının yürütülmesi gereklidir.

### BİLGİ

Uyum parçasında "görülebilirlik" etkinleştirildikten sonra (uyum parçası, ayak tabanıyla yukarıya doğru tutulmalı ya da şarj cihazı takılmalı/çıkarılmalıdır) uyum parçası 2 dakika içerisinde başka bir cihaz tarafından (örn. akıllı telefon) algılanabilir. Kayıt ya da bağlantı oluşturma işlemi çok uzun sürerse bağlantı oluşturma iptal edilir. Bu durumda uyum parçası ayak tabanıyla yeniden yukarıya doğru tutulmalı ya da şarj cihazı takılmalı/çıkarılmalıdır.

## 7.3 Cockpit App kumanda elemanları



- ☰ Navigasyon menüsünü açın (bkz. Sayfa 421)
- Ürün  
Uyum parçasının ismi sadece ayar yazılımı üzerinden değiştirilebilir.
- Birden fazla uyum parçasına bağlantılar kayıtlıysa **Değiştir** girişü üzerine tıklanarak kayıtlı uyum parçaları arasında geçiş yapılabılır (bkz. Sayfa 421).
- Ayar yazılımı üzerinden konfigürasyonu yapılan MyMode'lar. İlgili simbol üzerine tıklayarak ve bunu "OK" üzerine tıklayıp onaylayarak mod değişikliği yapılır.  
Cockpit App'te derin uykuya devreden önce bu durum da gösterilir. Ayrıntılı bilgi için bkz. bölüm "Derin uykuya modu" (bkz. Sayfa 429).
- Güncel seçilen mod
- Uyum parçasının şarj durumu.
  - 🔋 Uyum parçasının aküsü tam dolu
  - ⚡ Uyum parçasının aküsü boş
  - ⚡ Uyum parçasının aküsü şarj ediliyor
 Ayrıca güncel şarj durumu % olarak gösterilir.
- Güncel seçilen modun gösterilmesi ve tanımı (örn. **1. Basic Mode**)
- (↔) Uyum parçasına bağlantı kuruldu  
(⌚) Uyum parçası ile bağlantı kesildi. Bağlantıyı otomatik olarak tekrar kurma denemesi yapılıyor.  
⚡ Uyum parçasına bağlantı yok.

### 7.3.1 Cockpit App için navigasyon menüsü



Menülerde simgesine üzerine tıklanarak navigasyon menüsü gösterilir. Bu menüde ilave olarak bağlı bulunan uyum parçasının ayarları yapılabılır.

#### Ürün

Bağılı olan uyum parçasının ismi

#### MyModes

MyMode'a geçmek için ana menüye geri dönüş

#### Fonksiyonlar

Uyum parçası için ilave fonksiyonlar çağrılmalıdır (örn. Bluetooth kapatma (bkz. Sayfa 429))

#### Ayarlar

Seçilen modun ayarları değiştirilmelidir (bkz. Sayfa 426)

#### Durum

Bağılı bulunan uyum parçasının durumu sorgulanmalıdır (bkz. Sayfa 429)

#### Uyum parçası yönetimi

Uyum parçalarının eklenmesi, silinmesi (bkz. Sayfa 421)

#### Künye/Bilgi

Cockpit App için bilgilerin/yasal uyarıların gösterilmesi

### 7.4 Uyum parçasının yönetimi

Bu App içinde dört adete kadar farklı uyum parçalarının bağlantıları kayıtlı olabilir. Ancak bir uyum parçası aynı zamanda daima tek bir mobil son cihazla bağlantılı olabilir.

#### BİLGİ

Bağlantı kurulumundan önce "Cockpit App ve uyum parçası arasında ilk bağlantı" bölümündeki hususları dikkate alın (bkz. Sayfa 419).

#### 7.4.1 Uyum parçasının eklenmesi

- 1) Ana menüde simgesine üzerine tıklanmalıdır.  
→ Navigasyon menüsü açılır.
- 2) Navigasyon menüsünde "**Uyum parçası yönetimi**" girişine tıklanmalıdır.
- 3) Protez, ayak tabanıyla yukarıya doğru tutulmalı ya da şarj cihazı takılmalı ve yeniden çıkarılmalıdır, bu sayede Bluetooth'un algılanması (görselme) 2 dakika süreyle devreye alınır.
- 4) "+" butonunu tıklayın.  
→ Bağlantıyı oluşturma sırasında sizi yönlendiren bağlantı asistanı başlatılır.
- 5) Ekrandaki talimatlara uyularak devam edilmelidir.
- 6) Bluetooth PIN kodu girildikten sonra uyum parçası bağlantısı kurulur.  
→ Bağlantının kurulması esnasında 3 bip sinyali verilir ve simgesi belirir.  
Bağlantı kurulduğunda simgesi gösterilir.  
→ Başarılı bağlantı kurulumundan sonra uyum parçasından bilgiler okunur. Bu işlem bir daka kadar sürebilir.  
Sonra bağlanan uyum parçasının ismini gösteren ana menü belirir.

## BİLGİ

Bir uyum parçasına bağlantı kurulumu mümkün olmuyorsa, aşağıdaki adımlar yürütülmelidir:

- ▶ Mevcut olması durumunda uyum parçası Cockpit App'ten silinmelidir ('Uyum parçasının silinmesi' bölümne bakınız)
- ▶ Uyum parçası yeniden Cockpit App'a ilave edilmelidir ('Uyum parçasının ilave edilmesi' bölümne bakınız)

## BİLGİ

Uyum parçasında "görülebilirlik" etkinleştirildikten sonra (uyum parçası, ayak tabanıyla yukarıya doğru tutulmalı ya da şarj cihazı takılmalı/çıkarılmalıdır) uyum parçası 2 dakika içerisinde başka bir cihaz tarafından (örn. akıllı telefon) algılanabilir. Kayıt ya da bağlantı oluşturma işlemi çok uzun sürerse bağlantı oluşturma iptal edilir. Bu durumda uyum parçası ayak tabanıyla yeniden yukarıya doğru tutulmalı ya da şarj cihazı takılmalı/çıkarılmalıdır.

### 7.4.2 Uyum parçasının silinmesi

- 1) Ana menüde simbolü üzerine tıklanmalıdır.  
→ Navigasyon menüsü açılır.
- 2) Navigasyon menüsünde "**Uyum parçası yönetimi**" girişine tıklanmalıdır.
- 3) "**Edit**" butonunu tıklayın.
- 4) Silinecek olan uyum parçasında simbolü üzerine tıklanmalıdır.  
→ Uyum parçası silinir.

### 7.4.3 Uyum parçasının çok sayıda mobil son cihazlar ile bağlanması

Bir uyum parçasının bağlantısı çok sayıda mobil son cihazda kayıt edilebilir. Ancak aynı zamanda güncel olarak daima tek bir mobil son cihaz uyum parçasıyla bağlantılı olabilir.

Uyum parçasının güncel olarak başka bir mobil son cihaza önceden bir bağlantısı mevcutsa, güncel mobil son cihaz ile bağlantı kurulumunda aşağıdaki bilgi görünür:

|   |    |
|---|----|
| Bu uyum parçası ile bağlansın mı?                               |    |
| Uyum parçası başka bir cihaz ile bağlıydı.<br>Bağlantı oluştur? |    |
| Iptal   | OK |

- ▶ **OK** butonuna tıklayın.

→ En son bağlanmış olan mobil son cihazın bağlantısı kesilir ve güncel mobil son cihaza bağlantı oluşturulur.

## 8 Kullanım

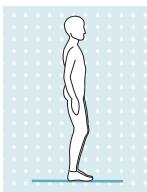
### 8.1 Basic Mode'da hareket numunesi (Mod 1)

## BİLGİ

#### Diz ekleminde hareket sesleri

Eksoprotetik diz eklemlerinin kullanılması durumunda servo motor, hidrolik, pnömatik veya fren yüküne bağlı kontrol fonksiyonları, hareket dolayısıyla ses çıkışmasına neden olabilir. Ses oluşumu normaldir ve önlenemez. Bu durum herhangi bir soruna neden olmaz. Diz eklemiñ kullanım süresi boyunca hareketinden kaynaklanan seslerin belirgin olarak artması durumunda diz eklemiñ yetkili bir Ottobock servisi tarafından kontrol edilmesi gereklidir.

## 8.1.1 Ayakta durma



Yüksek hidrolik direnç ve doğru statik kurulum ile dizin emniyeteye alınması. Ayar yazılımı ile bir ayakta durma fonksiyonu serbest duruma getirilebilir. Ayakta durma fonksiyonu ile ilgili ayrıntılı bilgiler aşağıdaki bölümden alınmalıdır.

### 8.1.1.1 Durma fonksiyonu

#### BİLGİ

Bu fonksiyonun kullanılması için ortopedi teknisyeni tarafından serbest bırakılması gereklidir. İlave olarak Cockpit App üzerinden etkinleştirilmiş olmalıdır (bkz. Sayfa 427).

Durma fonksiyonu Basic Mode'un fonksiyonel bir tamamlayıcısıdır. Bu kullanıcının, düz olmayan zeminlerde uzun süre ayakta durmasını kolaylaştırır. Eklem, fleksyon yönünde (Flexion) 5° ve 65° arasında bir fleksyon açısında sabitlenir.

Ortopedi teknisyeni tarafından eklem kilitinin türü (sezgisel/bilinçli) belirlenmelidir. Kilit türünün Cockpit App üzerinden değiştirilmesi mümkün değildir.

#### Eklemin sezgisel kiliti

Sezgisel durma fonksiyonu protezin bükülme yönünde yüklenliğini fakat esnememesi gerektiği durumları algılar. Bu durum örneğin düz olmayan veya eğimli tabanda söz konusudur. Diz eklemi daima protez ayağı tam uzatılmamışsa ve kısa bir süreliğine hareketsiz durumda tutuluyorsa bükme yönünde kilitlenir. Öne, arkaya yuvarlanmadı veya uzatmadı direnç derhal azalarak duruş fazı direnci değerine gelir.

Diz eklemi yukarıdaki koşullar yerine getirilmişse ve oturma durumu alınırsa, bloke edilmez (örneğin araba sürmede).

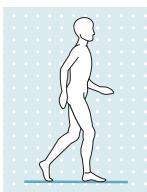
#### Eklemin bilinçli kilitlenmesi

- 1) İstenen diz açısı alınmalıdır.
- 2) Diz açısı kısa bir süre için değiştirilmemelidir.  
→ Bloke edilmiş eklem bu durumda bükülme yönünde yüklenebilir.

#### Eklemin bilinçli kilitlenmesinin kaldırılması

- Dizin bükülmesiyle veya bacağın yeniden konumlandırılmasıyla (örn. bir adım atmak) bilinçli ayakta durma fonksiyonundan otomatik olarak çıkarılır.

## 8.1.2 Yürüme



Protez ile ilk yürüme denemeleri uzman personelin denetimi altında yapılmalıdır.

Durma fazında hidrolik diz eklemini sağlam tutar, salınım fazında hidrolik diz eklemini ayak öne doğru serbestçe sallanabilecek şekilde serbest tutar.

Salınım fazına değiştirmek için protez üzerinden adım konumundan öne doğru bir yuvarlanma gereklidir.

### 8.1.3 Oturma



Oturma sırasında protezin diz eklemindeki direnç, oturma konumuna dengeli bir çökmeyi sağlar.

Oturma işleminin desteklenip desteklenmeyeceği ortopedi teknikeri tarafından ayar yazılımıyla ayarlanabilir.

- 1) Her iki ayak yan yana aynı yükseklik seviyesine getirilmelidir.
- 2) Oturma esnasında ayaklara eşit yük bindirilmeli ve varsa kol destekleri kullanılmalıdır.
- 3) Kalça sırt dayanağı doğrultusunda hareket ettirilmeli ve gövdenin üst kısmı öne doğru eğilmelidir.

**BİLGİ: Oturma sırasında direnç Cockpit App ile "Direnç" parametresi vasıtasyyla değiştirilebilir (bkz. Sayfa 427).**

### 8.1.4 Oturma

#### BİLGİ

Oturma esnasında diz eklemi enerji tasarruf moduna geçer. Bu enerji tasarruf modu oturma fonksiyonunun etkin olup olmamasından bağımsız olarak aktifleşir.



İki saniyeden daha fazla uzun süre bir oturma fonksiyonu mevcutsa, yani uyluk yaklaşık olarak yatay konumda ve ayak yüksüz durumda ise diz eklemi direnci uzatma yönünde minimum düzeye değiştirir.

Ayar yazılımı ile bir koltuk fonksiyonu serbest duruma getirilebilir. Koltuk fonksiyonu ile ilgili ayrıntılı bilgiler aşağıdaki bölümden alınmalıdır.

#### 8.1.4.1 Koltuk fonksiyonu

#### BİLGİ

Bu fonksiyonu kullanmak için bunun ayar yazılımindan onaylı olması gereklidir. İlave olarak Cockpit App üzerinden etkinleştirilmiş olmalıdır (bkz. Sayfa 427).

Koltuk pozisyonunda düşürülülmüş dirence ilave olarak uzatmadada da direnç bükülme yönünde azaltılır. Bu durum protez ayağının serbest salınmasını mümkün kılar.

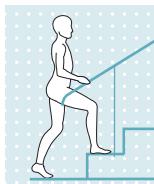
### 8.1.5 Ayağa kalkma

Ayağa kalkmada hareket direnci sürekli olarak artırılır.



- 1) Ayaklar aynı yükseklik seviyesine getirilmelidir.
- 2) Gövde kısmı öne eğilmelidir.
- 3) Eller mevcut kol desteklerine koyulmalıdır.
- 4) Ellerden destek alınarak ayağa kalkılmalıdır. Bu esnada ayaklara eşit yük bindirilmelidir.

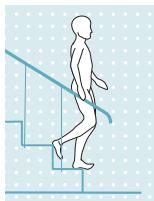
### 8.1.6 Merdiven çıkışa



Alternatif olarak merdiven çıkışını mümkün değildir.

- 1) Bir el ile korkuluktan tutulmalıdır.
  - 2) Sağlıklı bacak ilk basamağa konmalıdır.
- Protezli ayak arkasından atılmalıdır.

### 8.1.7 Merdivenden inme



Eklem merdivenden alternatif olarak çıkışa ve inme olanaklarını sunar.

#### **Adımlar değiştirilerek (alternatif) merdivenden inme**

Adımlar değiştirilerek merdivenden inmek için bilinçli şekilde çalışılmalı ve uygulanmalıdır. Ayak tabanına sadece doğru basarak diz eklemi doğru kumanda eder ve kontrollü bir yuvarlanma mümkün olur. Akıcı bir hareket seyrini sağlamak için hareket sürekli bir örnekte gerçekleştirilmelidir.

- 1) Bir el ile korkuluktan sıkıca tutulmalıdır.
- 2) Protezin takılı olduğu ayak basamak üzerine, ayağın yarısı basamak kenarından dışarı taşacak şekilde konumlandırılmalıdır.  
→ Sadece bu şekilde güvenli bir yuvarlanma mümkün olur.
- 3) Ayak basamak kenarından yuvarlanmalıdır.  
→ Protez bu sayede yavaş ve düzgün bir şekilde yüksek büükülme direnci ile bükülür.
- 4) İlkinci ayak bir sonraki basamağa koyulmalıdır.

#### **Birbirini takip eden adımlarla merdivenden inme (adım adım)**

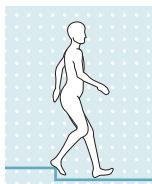
- 1) Bir el ile korkuluktan tutulmalıdır.
- 2) Protezli olan ayak birinci basamağa koyulmalıdır.
- 3) Diğer bacak da arkasından çekilmelidir.

### 8.1.8 Rampadan inme



Yükseltilmiş hareket direnci altında diz ekleminin kontrollü bir eğilmesi mümkündür ve bu sayede vücutun ağırlık merkezi aşağı iner.  
Diz ekleminin eğilmesine rağmen salınım fazı tetiklenmez.

### 8.1.9 Alçak basamaklardan inme



Rampa, alçak merdiven basamakları veya kaldırım taşlarından inerken, devam eden yere temasta yüklenmeyi azaltmak için diğer bacağın değişmeli olarak yük altında diz büüküerek yüreme önerilmektedir. Dizin büükülme hareketi doğrudan topuk temasında veya protez bacak vücudun ön kısmında bulunuyorken hazırlanmalıdır.

Bu protez tecrübeli kullanıcılarla rampa ve alçak basamaklardan inerken (örn. kaldırım kenarı), bir salınım fazının tetiklenme olanağını sağlar. Bunun için vücut ağırlık merkezinin duran bacaktan yeterince uzakta olması gereklidir ve salınım fazı uzatılmış bacakta devreye alınmalıdır. Eğer ayak bu durumda basamak kenarını belirgin olarak taşacak şekilde konumlandırılırsa, bir salınım fazı tetiklenmesi sürpriz olabilir. Bu durumda diğer bacak ağırlığı karşılamak için hazır olmalıdır.

### 8.1.10 Çömelme



Yükseltilmiş hareket direnci altında diz ekleminin kontrollü bir büükülmesi mümkündür ve bu sayede adım adım çömelme konumuna geçilir. Dizin kuvvetli bir şekilde zemine çarpması, elektroniğe hasar vermeme açısından önlenmelidir. Sık çömelme durumları için C-Leg Protector 4X860-\* veya koruyucu çerçeveyi 4P862 kullanılması önerilmektedir.

## 8.2 Protez ayarlarının değişiklikleri

Uyum parçasına bir bağlantı etkinse **İlgili etkin mod** ayarları Cockpit App ile değiştirilebilir.

### BİLGİ

Protez ayarlarının değiştirilmesi için protezin Bluetooth'u açık olması gereklidir.

Bluetooth açık değilse, protez döndürülerek veya şarj cihazı takılıp/çıkarılarak Bluetooth devreye alınabilir. Ardından Bluetooth yakı. 2 dakika sürede açık durumdadır. Bu süre esnasında bağlanlığın oluşması sağlanmalıdır.

### Protez ayarının değiştirilmesi için bilgiler

- Ayarlar değiştirilmeden önce daima Cockpit App ana menüsünden, istenen uyum parçasının seçili olup olmadığını kontrol edin. Aksi halde yanlış uyum parçasının parametreleri değiştirilebilir.
- Protezin aküsü doluyaşa, şarj etme sırasında protez ayarları ve mod değişimi gerçekleştirilemez. Sadece protezin durumu çağrılabılır. Cockpit App'ta alt ekran satırında simbolü yerine simbolü görünür.
- Protez, ayar yazılımı ile optimum şekilde ayarlanmalıdır. Cockpit App, ortopedi teknikeri tarafından protezin ayarı için kullanılmaz. Protezin davranışları, App ile günlük kullanımda belirli bir ölçüde değiştirilebilir (örn. proteze alışma sırasında). Ortopedi teknikeri bir sonraki ziyaret sırasında ayar yazılımı üzerinden değişiklikleri takip edebilir.
- Bir MyMode'un ayarları değiştirilirse, önce bu MyMode'a geçilmesi gereklidir.

### 8.2.1 Cockpit App üzerinden protez ayarlarını değiştirme



- 1) Uyum parçası bağılyken ve istenilen modda ana menüde  $\Sigma$  simbolü üzerine tıklanmalıdır.  
→ Navigasyon menüsü açılır.
- 2) "Ayarlar" menü girişine tıklanmalıdır.  
→ Güncel seçilen modun parametreleri bulunan bir liste belirir.
- 3) İstenen parametre durumunda ayarı, "<", ">" simbollerini tıklayarak ayarlayın.  
**BİLGİ:** Ortopedi teknisyeninin ayarı işaretlenmiştir ve ayar değiştirilirse, "Standart" kumanda yüzeyine tıklanarak bu ayar tekrar oluşturulabilir.

### 8.2.2 Basic Mode'daki ayar parametrelerinin genel bakışı

Basic Mode'daki parametreler protezin normal yürüme periyodundaki davranışını tanımlar. Bu parametreler söküme davranışının güncel hareket durumuna (örn. rampalar, yavaş yürüme hızı,...) otomatik olarak uyarlanması için temel ayarlar olarak görev yapar.

İlave olarak durma fonksiyonu ve/veya oturma fonksiyonu devreye alınabilir/devreden çıkarılabilir. Durma fonksiyonu hakkında ilave bilgiler (bkz. Sayfa 423). Oturma fonksiyonu hakkında ilave bilgiler (bkz. Sayfa 424).

Aşağıdaki parametreler değiştirilebilir:

| Parametre                      | Ayar yazılımı aralığı | Ayar aralığı App'i                               | Anlam   |
|--------------------------------|-----------------------|--|---|
| Direnç                         | 120 ile maks. 190     | ayarlanan değerden +/- 10                        | Bükülme direnci; oturma sırasında, duruş aşamasında, yürüme sırasında, rampalarda ve aynı şekilde merdivenlerde etkili olur.                |
| Durma fonksiyonu <sup>1</sup>  |                       | 0/Kapalı - devre dışı<br>1/Açık - akifleştirildi | Bu fonksiyon hakkında bilgiler "Ayakta durma fonksiyonu" bölümünde bulunur (bkz. Sayfa 423)   |
| Oturma fonksiyonu <sup>1</sup> |                       | 0/Kapalı - devre dışı<br>1/Açık - akifleştirildi | Fonksiyon etkinleştirilmiş durumdayken oturma sırasında düşürülmüş dirence ilave olarak uzatma yönünde direnç de bükülme yönünde azaltılır. |
| Akustik geri bildirim sinyali  |                       | Açık/Kapalı                                      | Duruş ve savurma aşaması arasında geçiş için akustik geri bildirim.   |

| Parametre  | Ayar yazılımı aralığı | Ayar aralığı App'i | Anlam   |
|------------|-----------------------|--------------------|---|
| Ses düzeyi | 0 ile maks. 4         | 0 ile maks. 4      | Onay seslerinde bip sinyalinin ses seviyesi (örn. şarj durumunun sorulanması, MyMode geçiş). "0" ayarında akustik geri bildirim sinyalleri devre dışı kalır. Hata durumunda uyarı sinyalleri verilir. |

<sup>1</sup> Bu fonksiyonları Cockpit App'te kullanmak için bunların ayar yazılımindan etkinleştirilmiş olmaları gerekmektedir.

### 8.2.3 MyMode'da ayar parametrelerine genel bakış

MyMode'daki parametreler protezin, örn. uzun yürüme gibi belirli bir hareket numunesinin statik davranışını tanımlar. MyMode içinde sökümeleme davranışının otomatik kontrollü bir uyarlaması gerçekleşmez.

**MyMode'da aşağıdaki parametreler değiştirilebilir:**

| Parametre      | Ayar yazılımı aralığı | Ayar aralığı App'i        | Anlam  |
|----------------|-----------------------|---------------------------|--|
| Bükülme temeli | 0 – 200               | ayarlanan değerden +/- 20 | Diz eklemi bükme başlangıcında bükme direncinin yüksekliği   |
| Gain           | 0 – 100               | ayarlanan değerden +/- 10 | Diz eklemi bükülmesi sırasında bükme direncinin artışı (" <b>Bükülme temeli</b> " parametresinden hareketle). " <b>Bükülme temeli</b> " ve " <b>Gain</b> " parametrelerinin ayarına bağlı olan belirli bir bükme açısından diz eklemi kilitlenmesi söz konusu olur.  |
| Uzatma temeli  | 0 – 60                | ayarlanan değerden +/- 20 | Uzatma direncinin yüksekliği   |
| Kilit açısı    | 0 – 90                | ayarlanan değerden +/- 10 | Diz eklemine kadar uzatılabilen açı.<br><b>Bilgi:</b> Bu parametre >0 ise, diz bükülü bir şekilde uzatma yönünde kilitlidir. Kiliği açmak için protez yüksüz bırakılmış ve arkaya doğru en az 2 saniye eğim verilmelidir. Bu sayede eklemi, " <b>Uzatma temeli</b> " ve " <b>Kilit açısı</b> " parametrelerinin ayarından bağımsız olarak uzatılması sağlanır. Bu özellik bir hareket numunesiyle temel moda geçiş yapmak için gerekli olabilir. |
| Ses düzeyi     | 0 – 4                 | 0 – 4                     | Onay seslerinde bip sinyalinin ses seviyesi (örn. şarj durumunun sorulanması, MyMode geçiş). "0" ayarında akustik geri bildirim sinyalleri devre dışı kalır. Hata durumunda uyarı sinyalleri verilir.  |

## 8.3 Proteze ait Bluetooth'un kapatılması/açılması

### BİLGİ

Cockpit App'in kullanılabilmesi için protezin Bluetooth'unun açık olması gereklidir. Bluetooth kapalı ise protez ters döndürülerek (fonksiyon sadece basic modda kullanıma sunulur) veya şarj cihazı takılarak/çkarılarak Bluetooth tekrar açılabilir. Ardından Bluetooth yakla. 2 dakika sürede açık durumdadır. Bu süre esnasında App başlatılmalıdır ve bu sayede bağlantının oluşması sağlanmalıdır. İstenirse ardından proteze ait Bluetooth sürekli olarak açık tutulabilir (bkz. Sayfa 429).

### 8.3.1 Bluetooth'un Cockpit App üzerinden kapatılması/açılması

#### Bluetooth'un kapatılması

- Uyum parçası bağılıken ana menüde simgesine tıklanmalıdır.  
→ Navigasyon menüsü açılır.
- Navigasyon menüsünde "**Fonksiyonlar**" girişine tıklanmalıdır.
- "**Bluetooth'u devreden çıkar**" giriş alanına tıklanmalıdır.
- Ekrandaki talimatlar yerine getirilmelidir.

#### Bluetooth'un açılması

- Uyum parçası ters döndürülmeli ve şarj cihazı takılmalı ve çıkarılmalıdır.  
→ Bluetooth yakla. 2 dakika süre ile açıktır. Bu süre esnasında uyum parçasına bağlantıyi oluşturmak için App'ın başlatılması gereklidir.
- Ekrandaki talimatlar yerine getirilmelidir.  
→ Bluetooth açıksa, ekranada simgesi görünür.

## 8.4 Protez durumunun sorgulanması

### 8.4.1 Durumun Cockpit App üzerinden sorgulanması

- Uyum parçası bağılıken ana menüde simgesine tıklanmalıdır.
- Navigasyon menüsünde "**Durum**" girişine tıklanmalıdır.

### 8.4.2 Cockpit App'da durum göstergesi

| Menü girişi  | Açıklama                                 | Olası aksiyonlar   |
|--------------|--|--|
| Gün: 1747    | Günlük adım sayacı                       | Sayaç kumanda yüzeyi " <b>Gerि al</b> " üzerine tıklanarak geri alınmalıdır. |
| Toplam: 1747 | Toplam adım sayacı                       | Sadece bilgi   |
| Akü: 68      | Protezin yüzde olarak güncel şarj durumu | Sadece bilgi   |

## 8.5 Derin uykusu modu

### BİLGİ

Parametre **Ses düzeyi** ayarında Cockpit App'te '0' durumunda bip sinyali verilmez (bkz. Sayfa 426).

Diz eklemi, Cockpit App yardımıyla akım tüketiminin asgariye indirildiği bir derin uykuya moduna getirilebilir. Diz ekleminin bu durumda hiçbir fonksiyonu yoktur. Güvenlik modunun direnç değerlerine geçiş yapılır.

Cockpit App veya bir şarj cihazının bağlanması ile derin uykuya sonlandırılabilir.

Derin uykuya başka bir MyMode aktivasyonu ile devre dışı bırakılabilir.

## **8.5.1 Derin uyku modunun Cockpit App üzerinden açılması/kapatılması**

### **Derin uyku modunun açılması**

Derin uyku modu MyMode'daki gibi gösterilir ve bir MyMode gibi Cockpit App üzerinden devreye alınabilir.

Devre değiştirmek için "Cockpit App ile MyMode değiştirme" (bkz. Sayfa 430) bölümü dikkate alınmalıdır.

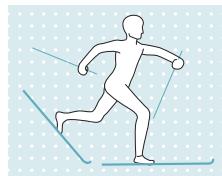
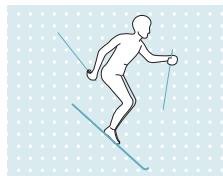
Etkinleştirilmiş derin uyku modu kısa bir bip sinyali ve kısa bir titreşim sinyali ile gösterilir.

### **Derin uyku modunun kapatılması**

Derin uyku modunu devre dışı bırakmak için Cockpit App içinde temel mod veya bir MyMode seçilip aktifleştirilmelidir. Derin uyku modu otomatik olarak sonlandırılır.

## **9 MyMode**

Ortopedi teknisyeni bir ayar yazılımı üzerinden ilave olarak Basic Mode, MyModes'a aktifleştirebilir ve konfigüre edebilir. Bunlar Cockpit App veya hareket numunesi üzerinden çağrılabılır. Hareket numunesi üzerinden değiştirme işlemi ortopedi teknisyeni tarafından ayar yazılımında aktifleştilmelidir.



Bu Mod'ler özel hareket veya duruş türleri (örn. paten, ...) için ön görülmüştür. Cockpit App'i üzerinden ayarlamalar yapılabilir (bkz. Sayfa 428).

### **9.1 Cockpit App ile MyMode değiştirme**

#### **BİLGİ**

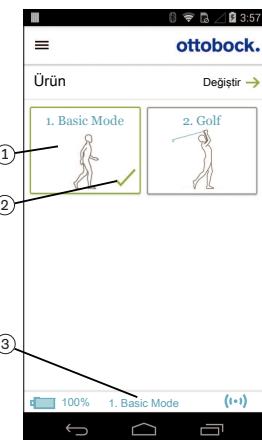
Cockpit App'in kullanılabilmesi için protezin Bluetooth'unun açık olması gereklidir.

Bluetooth kapalı ise protez ters döndürülerek (fonksiyon sadece basic modda kullanıma sunulur) veya şarj cihazı takılarak/çırıkarlarak Bluetooth tekrar açılabilir. Ardından Bluetooth yakla. 2 dakika sürede açık durumdadır. Bu süre esnasında App başlatılmalı ve bu sayede bağlantının oluşması sağlanmalıdır. İstenirse ardından proteze ait Bluetooth sürekli olarak açık tutulabilir (bkz. Sayfa 429).

#### **BİLGİ**

Parametre **Ses düzeyi** ayarında Cockpit App'te '0' durumunda bip sinyali verilmez (bkz. Sayfa 426).

Bir protez için bir bağlantı kurulmuş ise Cockpit App ile MyMode'lar arasında geçiş yapılabilir.



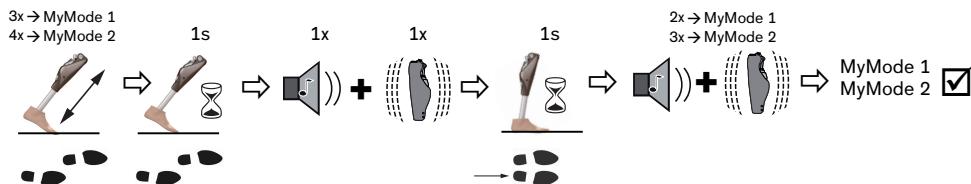
- 1) App ana menüsünde istenilen MyMode (1) sembolüne tıklanmalıdır.  
→ MyMode değiştirme için bir güvenlik sorgulaması görünür.
- 2) Modun değiştirilmesi gerekiyorsa, "OK" kumanda yüzeyine tıklanmalıdır.  
→ Değişim bip sesiyle onaylanır.
- 3) Değiştirme işlemi yapıldıktan sonra aktif modun işaretlenmesi için bir simbol (2) görünür.  
→ Ekranın alt kenarında ilave olarak güncel mod tanımı ile birlikte gösterilir (3).

## 9.2 MyMode'un hareket numunesi ile değiştirilmesi

### Değiştirme için bilgiler

- Hareket numunesinin değiştirilmesi ve sayısı, ortopedi teknikeri tarafından ayar yazılımında etkinleştirilmelidir.
- İlk adımdan sonra daima seçilen modun istenilen hareket türüne karşılık gelip gelmediği kontrol edilmelidir.
- Parametre **Ses düzeyi** ayarında Cockpit App'te '0' durumunda bip sinyali verilmez (bkz. Sayfa 426).

### Değiştirmenin yürütülmesi



- 1) Protez ayağı hafifçe arkaya doğru getirilmelidir (adım konumu).
- 2) Zeminle teması muhafaza ederek istenilen MyMode'a uygun olarak bir saniye içinde birkaç kez ön ayak üzerinde devirme yapılmalıdır (MyMode 1 = 3-defa, MyMode 2 = 4-defa).
- 3) Protez ayağı bu konumda (adım konumu) yakl. 1 saniye süre ile ayak kaldırılmadan hareketsiz tutulmalıdır. Bir yük hafifletme artık gerekli değildir.

→ Hareket örneği tanınmasının onayı için bir bip ve titreşim sinyali duyulur.

**BİLGİ:** Bu bip ve titreşim sinyali gelmiyorsa, devrilme esnasındaki koşullar yerine getirilmeli.

- 4) Bip ve titreşim sinyalleri duyulduktan sonra protez ayağı diğer ayağa çekilmeli, yerleştirilmeli ve yakl. 1 saniye uzatılmalı ve hareketsiz tutulmalıdır.
- İlgili MyMode'da başarılı değiştirmeyi göstermek için bir onay sinyali verilir (2-defa = MyMode de 1, 3-defa = MyMode 2).

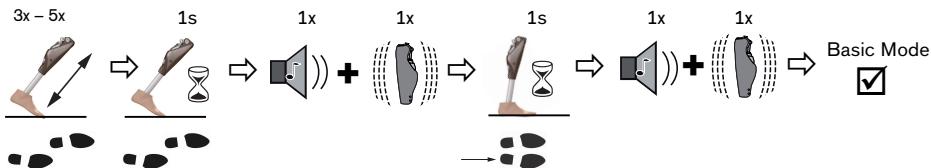
**BİLGİ:** Bu onay sinyali gelmezse, ayak protezin yanına getirilemedi ve hareketsiz tutulamadı anlamına gelir. Doğru değiştirme için işlem tekrarlanmalıdır.

### 9.3 Değiştirilmiş bir MyMode'dan Basic Mode'a geri alma

#### Değiştirme için bilgiler

- Ayar yazılımında yapılan MyMode konfigürasyonundan bağımsız olarak her zaman bir hareket numunesi ile Basic Mode'a (mod 1) geri gelinebilir.
- Şarj cihazının bağlanması/bağlantısının kesilmesi ile her zaman Basic mode'a (mod 1) geri gelinebilir.
- İlk adımdan sonra daima seçilen modun istenilen hareket türüne karşılık gelip gelmediği kontrol edilmelidir.
- Parametre **Ses düzeyi** ayarında Cockpit App'te '0' durumunda bip sinyali verilmez (bkz. Sayfa 426).

#### Değiştirmenin yürütülmesi



- Protez ayağı hafifçe arkaya doğru getirilmelidir (adım konumu).
- Zeminle temas korunarak ön ayak üzerinde asgari 3-defa ancak 5-defadan fazla olmamak üzere devirme yapılmalıdır.
- Protez ayağı bu konumda (adım konumu) yakl. 1 saniye süre ile ayak kaldırılmadan hareketsiz tutulmalıdır. Bir yük hafifletme artık gerekli değildir.  
→ Hareket örneği tanınmasının onayı için bir bip ve titreşim sinyali duyulur.  
**BİLGİ: Bu bip ve titreşim sinyali gelmiyorsa, devrilme esnasındaki koşullar yerine getirilmedi.**
- Protez ayak diğer ayağa çekilmeli, yerleştirilmeli ve yakl. 1 saniye uzatılmalı ve hareketsiz tutulmalıdır.  
→ Basic Mode'a başarılı geçiş göstermek için bir onay sinyali verilir.  
**BİLGİ: Bu onay sinyali gelmezse, ayak protezin yanına getirilemedi ve hareketsiz tutulamadı anlamına gelir. Doğru değiştirme için işlem tekrarlanmalıdır.**

## 10 İlave işletim durumları (modlar)

### 10.1 Boş akü modu

Akünün şarj durumu %0 ise bip ve titreşim sinyalleri verilir (bkz. Sayfa 438). Bu süre esnasında sökümlemenin ayarı güvenlik modunun değerlerine ayarlanır. Ardından protez kapatılır. Boş akü modundan ürün şarj edilerek tekrar Basic Mode'a (mod 1) geçilebilir.

### 10.2 Protezin şarj edilmesindeki modu

Şarj işlemi esnasında ürün çalışmaz.

Ürün güvenlik modunun dirençlerine ayarlanmıştır. Ayar yazılımindaki ayara bağlı olarak bunlar alçak veya yüksek olabilir.

### 10.3 Güvenlik modu

Kritik bir hatanın olduğu anda (örn. sensör sinyalinin kesilmesi) ürün otomatik olarak güvenlik moduna geçer. Bu durum hatanın giderilmesine kadar devam eder.

Güvenlik modunda önceden ayarlı direnç değerlerine geçiş yapılır. Bu durum kullanıcıya aktif olmayan ürünü rağmen sınırlı olarak yürütmeyi sağlar.

Güvenlik moduna geçiş bunun hemen öncesinde bip ve titreşim sinyalleri ile gösterilir (bkz. Sayfa 438).

Şarj cihazı takılarak ve çıkarılarak güvenlik modu geri alınabilir. Ürün yeniden güvenlik moduna geçerse, sürekli bir hata vardır. Ürün yetkili bir Ottobock servisi tarafından kontrol edilmelidir.

## 10.4 Aşırı sıcaklık modu

Durmadan yükseltilen etkinlikler nedeniyle (örn. uzun süreli yokuş inmede) hidrolik ünite aşırı ısındığında bükme direnci, ısınmaya karşı etki etmek için artan sıcaklıkla birlikte yükselir. Hidrolik ünite soğutulduğunda aşırı sıcaklık modu öncesindeki ayarlara geri dönülür.

MyMode durumlarında aşırı sıcaklık modu devreye alınmaz.

Aşırı sıcaklık modu uzun titreşimlerle her 5 saniyede bir gösterilir.

## Aşağıdaki fonksiyonlar aşırı sıcaklık modunda devre dışındır:

- Koltuk fonksiyonu
- Şarj durumunun ilave cihaz olmadan gösterilmesi
- Bir MyMode'a değiştirme
- Protez ayarında değişiklikler

## 11 Depolama ve hava tahliyesi

Ürünün uzun süreli ve dik konumda depolanması durumunda hidrolik ünitesinde hava birikebilir. Bu durum, ses oluşumu ve düzgün olmayan direnç ayarı ile fark edilir.

Otomatik hava tahliye mekanizması yakl. 10-20 adımdan sonra ürünün tüm fonksiyonlarının tekrar sınırsız olarak kullanılabilmesini sağlar.

## Depolama

- Diz ekleminin depolanması için diz başı uzatılmış durumda olmalıdır. Diz başı bükülü olmamalıdır!
- Ürünün uzun durma süreleri önlenmelidir (ürünün düzenli olarak kullanılması).

## 12 Temizleme

- 1) Ürün kirlendiğinde ıslak bir bez (tatlı su) ile temizleyiniz.
- 2) Ürün toz bırakmayan bir bezle kurulanmalı veya iyice kurumaya bırakılmalıdır.

## 13 Bakım

Hastanın kendi güvenliği bakımından ve ayrıca garanti ve işletim güvenliğinin korunması, ana güvenliğin ve temel özelliklerin korunması, ve ayrıca EMV güvenliğinin garantisini açısından, düzenli bakımların (servis denetimlerinin) yapılması zorunludur.

Ülke/bölgeye bağlı olarak aşağıdaki bakım aralıklarına uyulmalıdır:

| Ülke/Bölge  | Bakım aralığı                              |
|---|--|
| Tüm ülkeler/bölgeler aşağıdakiler hariç:<br>USA, CAN, RUS | 24 ayda bir                                |
| USA, CAN, RUS   | ihtiyaca bağlı*,<br>en geç her 36 ayda bir |

\*ihtiyaca bağlı: Bakım aralığı kullanıcının aktivite seviyesine bağlıdır. Normal ila az aktif kullanıcılar da, günde 1.800 adıma kadar, bu durumda bakım aralığı yaklaşık 3 yıldır. Aktivite derecesi yüksek olan kullanıcılarla, günde 1.800 adımdan fazla, yaklaşık 2 yıldır.

Bir bakım zamanının geçmesi, şarj cihazı çıkarıldıkten sonra bir mesaj ile gösterilir (bkz. "İşletim durumları / hata sinyalleri bkz. Sayfa 437 bölümü").

Bakım ile bağlantılı olarak ilave servis hizmetleri gereklilik olabilir, örneğin bir onarım. Bu ilave servis hizmetleri garanti kapsamına ve geçerliliğine göre ücretsiz veya önceden fiyat teklifi ile ücretli bir şekilde yürütülebilir.

Bakım ve onarımlar için her zaman aşağıdaki bileşenler ortopedi teknisyenine gönderilmelidir: Protez, şarj cihazı, şarj adaptörü (eğer aksesuar olarak kullanılıyorsa) ve adaptör.

## **14 Yasal talimatlar**

Tüm yasal şartlar ilgili kullanıcı ülkenin yasal koşullarına tabiidir ve buna uygun şekilde farklılık gösterebilir.

### **14.1 Sorumluluk**

Üretici, ürün eğer bu dokümanda açıklanan açıklama ve talimatlara uygun bir şekilde kullanıldıysa sorumludur. Bu dokümanın dikkate alınmamasından, özellikle usulüne uygun kullanılmayan ve ürünlerde izin verilmeyen değişikliklerden kaynaklanan hasarlardan üretici hiçbir sorumluluk yüklenmez.

### **14.2 Markalar**

Ekteki belgede geçen tüm tanımlar yürürlükteki marka hukuku ve kendi sahiplerinin haklarının hükümlerine tabidir.

Burada belirtilen tüm ticari markalar, ticari isimler veya firma isimleri tescilli ticari markalar olabilir ve kendi sahiplerinin haklarının hükümlerine tabidir.

Bu belgede kullanılan markaların açık ve net şekilde özelliklerinin belirtilmemesi sonucunda isim hakkının serbest olduğu anlaşılmamalıdır.

Bluetooth, Bluetooth SIG, Inc.'in tescilli markasıdır.

### **14.3 CE-Uygunluk açıklaması**

Otto Bock Healthcare Products GmbH, ürünün Avrupa'daki medikal ürün yönetmeliklerine uygun olduğunu beyan eder.

Bu ürün, RoHS 2011/65/EU yönergesi uyarınca, elektrikli ve elektronik cihazlarda tehlikeli maddelerin kullanımı ile ilgili sınırlamaların koşullarını yerine getirmektedir.

Bu ürün 2014/53/EU yönetmeliği ile ilgili tüm talepleri yerine getirir.

Yönetmelikler ve taleplerin tam metni aşağıdaki internet adresinde kullanıma sunulur: <http://www.ottobock.com/conformity>

### **14.4 Yerel Yasal Talimatlar**

**Sadece** münferit ülkelerde uygulanan hukuki açıklamalar bu başlık altında, kullanımın gerçekleştiği ilgili ülkenin resmi dilinde yazılıdır.

## **15 Teknik veriler**

| <b>Çevre şartları</b>        |   |
|------------------------------|---|
| Orijinal ambalajında taşıma  | -25 °C/-13 °F ile +70 °C/+158 °F arası  |
| Ambalaj olmadan taşıma       | -25 °C/-13 °F ile +70 °C/+158 °F arası<br>maks. % 93 rölatif hava nemliliği, yoğuşmasız |
| Depolama (≤3 ay)             | -20 °C/-4 °F ile +40 °C/+104 °F arası<br>maks. % 93 rölatif hava nemliliği, yoğuşmasız  |
| Uzun süreli depolama (>3 ay) | -20 °C/-4 °F ile +20 °C/+68 °F arası<br>maks. % 93 rölatif hava nemliliği, yoğuşmasız   |
| İşletim                      | -10 °C/+14 °F ile +60 °C/+140 °F arası<br>maks. % 93 rölatif hava nemliliği, yoğuşmasız |
| Akü şarjı                    | +10 °C/+50 °F ile +45 °C/+113 °F arası  |

| <b>Ürün</b>                                 |                 |
|---|-----------------|
| Tanım etiketi                               | 3C98-3*/3C88-3* |
| MOBIS göre mobilite derecesi                | 2 ile maks. 4   |
| İlave ağırlık dahil maksimum vücut ağırlığı | 136 kg/300 lb   |

| <b>Ürün</b>  |   |
|--|---|
| Minimum vücut ağırlığı   | 45 kg/100 lb<br>Bu vücut ağırlığının altındaki kullanıcılar, sertifikalı bir ortopedi teknisyeni ile bir deneme desteği sonucu emniyetli bulunduğuanda, protezi tam kapasite ile kullanabilirler. |
| Koruma türü  | IP67  |
| Suya dayanıklılık  | Yağmur suyuna dayanıklı ancak korozyona karşı dayanıklı değil<br>Suda uzun kullanım veya uzun süreli dalma kullanımı için uygun değildir  |
| Olası maksimum bükülme açısı   | 130°  |
| Önceden monte edilmiş bükülme dayanak noktası olarak olası bükülme açısı | 122°  |
| Protector olmadan protezin ağırlığı                                      | yakl. 1250 g ±25 g / 44.09 oz ±0,88 oz  |
| Öngörülen bakım aralıklarına uyulması durumunda beklenen kullanım ömrü   | 6 yıl   |
| Kontrol süreci   | ISO 10328-P6-136 kg / 3 milyon yükleme evresi   |

| <b>Veri transferi</b>       |                                      |
|-----------------------------|--------------------------------------|
| Telsiz teknolojisi          | Bluetooth 5.0 (Bluetooth Low Energy) |
| Erişim mesafesi             | yakl. 10 m / 32.8 ft                 |
| Frekans alanı               | 2402 MHz ile 2480 MHz arası          |
| Modülasyon                  | GFSK                                 |
| Veri hızı (over the air)    | 2Mbps'ye kadar                       |
| Maksimum çıkış gücü (EIRP): | +4 dBm (~2.5 mW)                     |

| <b>Protezin aküsü</b>   |   |
|---|---|
| Akü tipi  | Li-Ion  |
| Akünün orijinal kapasitesinin en az %80'inin kullanılabilir olmasını sağlayan şarj periyotları (şarj ve deşarj periyotları) | 500   |
| 1 saatlik şarj süresinden sonra şarj durumu   | % 30  |
| 2 saatlik şarj süresinden sonra şarj durumu   | % 50  |
| 4 saatlik şarj süresinden sonra şarj durumu   | % 80  |
| 8 saatlik şarj süresinden sonra şarj durumu   | Tamamen şarj olmuş  |
| Şarj işlemi esnasında ürünün davranışı  | Ürün fonksiyonsuz   |
| Protezin yeni, tam şarj edilmiş akü ile oda sıcaklığında işletim süresi   | Aralıksız yürüme için asgari 16 saat<br>Ortalama kullanımda yakl. 2 gün |

| <b>Adaptör</b>                          |  |
|---|--|
| Ürün kodu                               | 757L16-4   |
| Tip                                     | FW8001M/12   |
| Orijinal ambalajında depolama ve taşıma | -40 °C/-40 °F'den +70 °C/+158 °F kadar<br>%10 ila maks. % 95 rölatif hava nemi, yoğuşmasız |

|                                    |   |
|------------------------------------|---|
| <b>Adaptör</b>                     |   |
| Ambalaj olmadan depolama ve taşıma | -40 °C/-40 °F'den +70 °C/+158 °F kadar<br>% 10 ila maks. % 95 rölatif hava nemi, yoğuşmasız   |
| İşletim                            | 0 °C/+32 °F'den +50 °C/+122 °F kadar<br>maks. % 95 rölatif hava nemliliği<br>Hava basıncı: 70-106 kPa (basınç dengeleme olmadan maks. 3000 m) |
| Giriş gerilimi                     | 100 V~ ila maks. 240 V~   |
| Şebeke frekansı                    | 50 Hz ila maks. 60 Hz   |
| Çıkış gerilimi                     | 12 V ==   |

|   |   |
|---|---|
| <b>Sarj cihazı</b>                      |   |
| Ürün kodu                               | 4E50*   |
| Orijinal ambalajında depolama ve taşıma | -25 °C/-13 °F ila +70 °C/+158 °F  |
| Ambalaj olmadan depolama ve taşıma      | -25 °C/-13 °F ila +70 °C/+158 °F<br>maks. %93 rölatif hava nemi, yoğuşmasız |
| İşletim                                 | 0 °C/+32 °F ila +40 °C/+104 °F<br>maks. %93 rölatif hava nemi, yoğuşmasız   |
| Giriş gerilimi                          | 12 V ==   |
| Kullanım ömrü                           | 8 yıl   |

|                                |   |
|--------------------------------|---|
| <b>Cockpit App</b>             |   |
| Tanım etiketi                  | Cockpit 4X441-V2=*  |
| Versiyon                       | 2.5.0 versiyonundan itibaren  |
| Desteklenen işletim sistemi    | Uyumlu mobil son cihazlar ve versiyonlarla ilgili bilgileri Online Store'dan (örn.: Apple App Store, Google Play Store, ...) edinebilirsiniz. |
| İndirme işlemi için web sitesi | <a href="https://www.ottobock.com/cockpitapp">https://www.ottobock.com/cockpitapp</a>   |

## 16 Ekler

### 16.1 Kullanılan semboller

Üretici



BF tipi kullanım parçası



"FCC Part 15" (ABD) şartları ile uyumlu



"Radiocommunication Act" (AUS) şartları ile uyumlu



İyonize edilmemiş işnim

**IP67**

Toz geçirmez, batmaya karşı kısa süreli koruma

**LE  
DUAL**



Bu ürün her yerde ayrıstırılmamış evsel çöplerle birlikte imha edilemez. Ülkenizin imha kurallarına uygun olmayan imha işlemleri sonucunda çevre ve sağlık açısından zararlı durumlar meydana gelebilir. Geri verme ve toplama yöntemleri konusunda ülkenizin yetkili makamlarının kurallarını lütfen dikkate alınız.



Avrupa direktifi gereğince uygunluk beyanı

**SN**

Seri numarası (YYYY WW NNN)

YYYY - üretim yılı

WW - üretim haftası

NNN - sıralı numara



Ekleme numarası (PPPP YYYY WW)

PPPP - fabrika

YYYY - üretim yılı

WW - üretim haftası



Artikel numarası

**MD**

Medikal ürün



Dikkat, kızgın yüzey

## 16.2 İşletim durumları / hata sinyalleri

Protez işletim durumlarını ve bip ve titreşim sinyalli hata mesajlarını gösterir.

### 16.2.1 İşletim durumları için sinyal verilmesi

#### Şarj cihazı bağlı/ayrılmış

| Bip sinyali | Titreşim sinyali | Olay   |
|-------------|------------------|--|
| 1 defa kısa | -                | Şarj cihazı bağlı veya şarj cihazı şarj modu başlatılmadan önce ayrılmış |
| -           | 3 defa kısa      | Şarj modu başlatılmış (şarj cihazının takılmasından 3 san. sonra)        |

| Bip sinyali | Titreşim sinyali             | Olay   |
|-------------|------------------------------|--|
| 1 defa kısa | 1 defa bip sinyalin-den önce | Şarj cihazı şarj modunun başlatılmasından sonra ayrılmış |

### Mod değiştirme

#### BİLGİ

Parametre **Ses düzeyi** ayarında Cockpit App'te '0' durumunda bip sinyali verilmez (bkz. Sayfa 426).

| Bip sinyali | Titreşim sinyali | İlave aksiyon yürütülmüş  | Olay  |
|-------------|------------------|---|---|
| 1 x kısa    | 1 x kısa         | Cockpit App üzerinden mod değiştirme  | Cockpit App üzerinden mod değiştirme yapıldı. |
| 1 x kısa    | 1 x kısa         | Ön ayak üzerinde devirme hareketi ve ardından adım konumunda 1 saniye sakın bir şekilde bekleme | Devirme numunesi tanındı.                     |
| 1 x kısa    | 1 x kısa         | Protez ayak diğer ayağın yanına getirildi, yerleştirildi ve yakl. 1 saniye hareketsiz tutuldu   | Basic Mode'a (mod 1) geçiş yürütüldü.         |
| 2 x kısa    | 2 x kısa         | Protez ayak diğer ayağın yanına getirildi, yerleştirildi ve yakl. 1 saniye hareketsiz tutuldu   | MyMode 1'e (mod 2) değiştirme yürütüldü.      |
| 3 x kısa    | 3 x kısa         | Protez ayak diğer ayağın yanına getirildi, yerleştirildi ve yakl. 1 saniye hareketsiz tutuldu   | MyMode 2'ye (mod 3) değiştirme yürütüldü.     |

### 16.2.2 Uyarı/hata sinyalleri

#### Kullanma esnasında hata

| Bip sinyali | Titreşim sinyali                | Olay  | Gerekli işlem  |
|-------------|---------------------------------|---|--|
| -           | 1 x uzun yakl. 5 saniye ara ile | Aşırı ısınmış hidrolik  | Etkinlik azaltılmalıdır.   |
| -           | 3 x uzun                        | Şarj durumu %25'in altında  | Akü yakın bir zamanda şarj edilmelidir.  |
| -           | 5 x uzun                        | Şarj durumu %15 altında   | Akü hemen şarj edilmeli, çünkü bir sonraki uyarı sinyalinden sonra ürün devreden çıkarılacaktır. |
| 10 x uzun   | 10 x uzun                       | Şarj durumu %0 Bip ve titreşim sinyallerinden sonra boş akü moduna ve ardından kapatmaya geçilir. | Aküyü şarj edin.   |

| Bip sinyali | Titreşim sinyali                                | Olay  | Gerekli işlem   |
|-------------|---|---|---|
| 30 x uzun   | 1x uzun, 1x kısa her 3 saniyede bir tekrarlanır | <b>Ağır hata / aktifleş tirilmiş güvenlik modunun sinyal vermesi</b><br>örn. bir veya daha fazla sensör işletime hazır değil.                               | Yürüme sınırlamalar ile mümkün. Muhtemelen değiştirilmiş büküleme/uzatma direnci dikkate alınmalıdır.<br>Şarj cihazı takılarak/çıkarılarak bu hatanın geri alınması denenmelidir. Şarj cihazı çıkarılmadan önce asgari 5 saniye takılı kalmalıdır.<br>Bu hata devam ederse, ürünün bundan sonra kullanılmasına izin verilmez. Ürün derhal bir ortopedi teknisyonu tarafından kontrol edilmelidir. |
| -           | sürekli   | <b>Tamamen devreden çıkışma</b><br>Elektronik kumanda artık mümkün değil. Güvenlik modu etkin veya valfler belirsiz durumda. Üründe belirlenmemiş davranış. | Şarj cihazı takılarak/çıkarılarak bu hatanın geri alınması denenmelidir.<br>Bu hata devam ederse, ürünün bundan sonra kullanılmasına izin verilmez. Ürün derhal bir ortopedi teknisyonu tarafından kontrol edilmelidir.   |

#### Ürünün şarj edilmesinde hata

| Adaptördeki LED | Şarj cihazının daki LED | Hata   | Çözüm adımları  |
|-----------------|-------------------------|--|---|
| ○               | ○ ○                     | Ülkeye özgü soket adaptörü adaptörde yerine tam oturmadı | Ülkeye özgü soket adaptörünün adaptörde yerine tam oturup oturmadığı kontrol edilmelidir. |
|                 |                         | Fonksiyonsuz priz  | Priz başka bir elektrikli aletle kontrol edilmelidir.                                     |
|                 |                         | Adaptör hatalı   | Şarj cihazı ve adaptör yetkili bir Ottobock servisi tarafından kontrol edilmelidir.       |
| ●               | ○ ○                     | Şarj cihazının adaptöre bağlantısında kesinti var        | Şarj kablosu soketinin şarj cihazındaki yerine tam oturup oturmadığı kontrol edilmelidir. |
|                 |                         | Şarj cihazı arızalı                                      | Şarj cihazı ve adaptör yetkili bir Ottobock servisi tarafından kontrol edilmelidir.       |

| Adap-tördeki LED | Şarj cihazın-daki LED | Hata   | Çözüm adımları   |
|------------------|-----------------------|--|--|
| ●                | ■ ○ ● ⊖               | Akü tam şarj edilmiştir (veya ürünü bağlantıda kesinti var). | <p>Ayırt etmek için onay sinyallerine dikkat edilmelidir.</p> <p>Şarj cihazının takılmasında ve ayrılmrasında, bir bip/titreşim sinyali ile onaylanan kendiliğinden bir test yürütülür.</p> <p>Bu sinyali duyulursa, akü tam şarj edilmiştir.</p> <p>Hiç bir sinyal duyulmazsa, ürün ile bağlantıda kesinti vardır.</p> <p>Ürüne bağlantıda kesinti varsa ürün şarj cihazı ve adaptör yetkili bir Ottobock servisi tarafından kontrol edilmelidir.</p> |

| Bip sinyali                             | Hata   | Çözüm adımları   |
|---|--|--|
| yakl.20 sn.ara ile 4 x kısa (aralıksız) | Akünün izin verilen sıcaklık aralığı dışında şarj edilmesi | Akünün şarj edilmesi için verilen ortam şartlarına uyulup uyulmadığı kontrol edilmelidir (bkz. Sayfa 434). |

### 16.2.3 Cockpit App ile bağlantı kurulmasında hata mesajları

| Hata mesajı   | Sebep   | Yardım  |
|---|---|---|
| <b>Uyum parçası başka bir cihaz ile bağlıydı. Bağlantı oluştur?</b> | Uyum parçası başka bir son cihaz ile bağlıydı   | Başlangıçtaki bağlantının ayrılması için "OK" kumanda yüzeyine tıklanmalıdır. Başlangıçtaki bağlantının ayrılması gerekmiyorsa, "İptal" kumanda yüzeyine tıklanmalıdır.   |
| <b>Mod değiştirme başı-rısız</b>                                    | Uyum parçası hareket halindeyken (örn. yürüme sırasında) başka bir MyMode için değişiklik yapılmaya çalışıldı | Güvenlik nedenlerinden dolayı bir MyMode değişikliğine sadece uyum parçaları hareketsiz durumdayken, örn. ayakta durma ya da oturma sırasında izin verilir.   |
| (○)   | Uyum parçasına güncel bir bağlantı kesildi  | Aşağıdaki hususlar kontrol edilmelidir: <ul style="list-style-type: none"> <li>Uyum parçasının nihai cihaza olan mesafesi</li> <li>Uyum parçası aküsünün şarj durumu?</li> <li>Uyum parçasının Bluetooth'u açıldı mı? (Uyum parçasında Bluetooth kapatma/açma)</li> <li>Uyum parçası, ayak tabanıyla yukarıya doğru tutulmalıdır, bu sayede uyum parçası 2 dakika süreyle "görülür" duruma getirilir.</li> <li>Birden fazla kayıtlı uyum parçasında doğru uyum parçası seçildi mi?</li> </ul> |

## 16.2.4 Durum sinyalleri

### Şarj cihazı bağlı

| Adap-tördeki LED | Şarj cihazın-daki LED | Olay                                 |
|------------------|-----------------------|--------------------------------------|
|                  |                       | Adaptör ve şarj cihazı işletme hazır |

### Şarj cihazı ayrılmış

| Bip sinyali | Titreşim sinyali | Olay   |
|-------------|------------------|--|
| 1 x kısa    | 1 x kısa         | Kendi kendine test başarılı olarak bitirildi. Ürün işletme hazır.  |
| 3 x kısa    | -                | Bakım bilgisi<br>Şarj cihazı takılarak/ayrılarak yeni bir kendiliğinden test yürütülmelidir.<br>Bip sinyali yeniden veriliyorsa, ortopedi teknisyeni yakın bir zamanda aranmalıdır. Bu ortopedi teknisyeni, gereklse ürünü yetkili Ottobock servisine yönlendirmektedir.<br>Kullanım sınırsız olarak mümkündür. Buna rağmen muhtemelen titreşim sinyallerinin verilmesi söz konusu değildir. |
| -           | -                | Şarj cihazı takılarak/ayrılarak yeni bir kendiliğinden test yürütülmelidir.<br>Şarj cihazının yeniden takılması/çıkarılmasından sonra bir bip sinyali ve/veya vibrasyon sinyali verilmiyorsa, ürünün ortopedi teknisyeni tarafından kontrol edilmesi gereklidir.   |

### Akünün şarj durumu

| Şarj cihazı |  |
|-------------|--|
|             | Akü şarj edilmektedir, şarj durumu %50'nin altındadır  |
|             | Akü şarj edilmektedir, şarj durumu %50'nin üstündedir  |
|             | Akü tam şarj edilmiştir (veya ürün ile bağlantıda kesiklik var).<br>Ayırt etmek için onay sinyallerine dikkat edilmelidir.<br>Şarj cihazının takılmasında ve ayrılmrasında, bir bip/titreşim sinyali ile onaylanan kendiliğinden bir test yürütülür.<br>Bu sinyali duyulursa, akü tam şarj edilmiştir.<br>Hiç bir sinyal duyulmazsa, ürün ile bağlantıda kesinti vardır. |

## 16.3 Yönetmelikler ve üretici açıklaması

### 16.3.1 Elektromanyetik ortam

Bu ürün aşağıdaki elektromanyetik ortamlarda işletim için uygundur:

- Sağlık hizmetleri ile ilgili profesyonel bir tesiste işletim (örn. hastane, vs.)
  - Evde sağlık yardımcı ile ilgili alanlarda işletim (örn. evde kullanım, açık alanda kullanım)
- "Belirli bölgelerde kişilerin bulunması için bilgiler" (bkz. Sayfa 411) bölümündeki güvenlik uyarılarını dikkate alın.

## **Elektromanyetik emisyonlar**

| <b>Parazit ölçümüleri</b>                           | <b>Uyum</b>                                 | <b>Elektromanyetik ortam - Aktarım hattı</b>   |
|---|---|--|
| CISPR 11'e göre HF gönderimleri                     | Grup 1 / Sınıf B                            | Ürün dahili fonksiyonu için sadece HF enerjisi kullanmaktadır. Bundan dolayı cihazın HF gönderimi çok düşüktür ve yakında duran elektronik cihazların zarar görmesi mümkün değildir. |
| IEC 61000-3-2 uyarınca harmonikler                  | kullanılamaz - güç 75 W altında             | -  |
| IEC 61000-3-3 uyarınca gerilim değişimleri/ Flicker | Ürün norm taleplerini yerine getirmektedir. | -  |

## **Elektromanyetik parazit dayanımı**

| <b>Olay</b>  | <b>EMV temel norm ya da kontrol süreci</b> | <b>Parazit dayanımı-test seviyesi</b>   |
|--|--|---|
| Statik enerji deşarjı  | IEC 61000-4-2                              | $\pm 8$ kV temas<br>$\pm 2$ kV, $\pm 4$ kV, $\pm 8$ kV, $\pm 15$ kV hava,   |
| Yüksek frekanslı elektromanyetik alanlar   | IEC 61000-4-3                              | 10 V/m<br>80 MHz ile 2,7 GHz arası<br>$\pm 80$ AM, 1 kHz  |
| Enerji teknüğine yönelik ölçüm frekanslarıyla manyetik alanlar                     | IEC 61000-4-8                              | 30 A/m<br>50 Hz veya 60 Hz  |
| Geçici hızlı elektrikli parazit büyüklükleri/ çakmalar                             | IEC 61000-4-4                              | $\pm 2$ kV<br>100 kHz tekrarlama frekansı   |
| Darbe gerilimleri<br>Hatta karşı hat   | IEC 61000-4-5                              | $\pm 0,5$ kV, $\pm 1$ kV  |
| Hat kılavuzlu parazit büyüklükleri, yüksek frekanslı alanlar vasıtıyla tetiklenmiş | IEC 61000-4-6                              | 3 V<br>0,15 MHz ile 80 MHz arası<br>6 V, 0,15 MHz ve 80 MHz arasındaki ISM ve amatör telsiz frekans bantlarında<br>$\pm 80$ AM, 1 kHz   |
| Voltaj düşüşleri   | IEC 61000-4-11                             | % $0U_T$ ; 1/2 periyodu<br>0, 45, 90, 135, 180, 225, 270 ve 315 derece durumunda<br><br>% $0U_T$ ; 1 periyodu<br>ve<br>% 70 $U_T$ ; 25/30 periyodu<br>Tek fazlı: 0 derece durumunda |
| Gerilim kesiklikleri   | IEC 61000-4-11                             | % 0 $U_T$ ; 250/300 periyodu  |

**Telsiz iletişim tertibatlarına karşı parazit dayanımı**

| Test frekansı [MHz] | Frekans bandı [MHz] | Telsiz hizmeti  | Modülasyon                      | Maksimum güç [W] | Mesafe [m] | Dayanıklılık test seviyesi [V/m] |
|---------------------|---------------------|---|---------------------------------|------------------|------------|----------------------------------|
| 385                 | 380 ile 390 arası   | TETRA 400   | Pals modülasyonu 18 Hz          | 1,8              | 0,3        | 27                               |
| 450                 | 430 ile 470 arası   | GMRS 460, FRS 460   | FM ± 5 kHz kaldırma 1 kHz Sinus | 1,8              | 0,3        | 28                               |
| 710                 | 704 ile 787 arası   | LTE Bant 13, 17   | Pals modülasyonu 217 Hz         | 0,2              | 0,3        | 9                                |
| 745                 |                     |   |                                 |                  |            |                                  |
| 780                 |                     |   |                                 |                  |            |                                  |
| 810                 | 800 ile 960 arası   | GSM 800/900, TETRA 800, iDEN 820, CDMA 850, GSM 800/900, LTE Bant 5 | Pals modülasyonu 18 Hz          | 2                | 0,3        | 28                               |
| 870                 |                     |   |                                 |                  |            |                                  |
| 930                 |                     |   |                                 |                  |            |                                  |
| 1720                | 1700 ile 1990 arası | GSM 1800; CDMA 1900; GSM 1900; DECT; LTE Bant 1, 3, 4, 25; UMTS     | Pals modülasyonu 217 Hz         | 2                | 0,3        | 28                               |
| 1845                |                     |   |                                 |                  |            |                                  |
| 1970                |                     |   |                                 |                  |            |                                  |
| 2450                | 2400 ile 2570 arası | Bluetooth WLAN 802.1-1 b/g/n, RFID 2450 LTE Bant 7                  | Pals modülasyonu 217 Hz         | 2                | 0,3        | 28                               |
| 5240                | 5100 ile 5800 arası | WLAN 802.1-1 a/n  | Pals modülasyonu 217 Hz         | 0,2              | 0,3        | 9                                |
| 5500                |                     |   |                                 |                  |            |                                  |
| 5785                |                     |   |                                 |                  |            |                                  |



|       |                               |     |
|-------|-------------------------------|-----|
| 1     | はじめに                          | 448 |
| 2     | 製品概要                          | 448 |
| 2.1   | デザイン                          | 448 |
| 2.2   | 機能                            | 448 |
| 3     | 使用目的                          | 449 |
| 3.1   | 使用目的                          | 449 |
| 3.2   | 使用条件                          | 449 |
| 3.3   | 適応（以下の適応症は海外で認可されたものです。）      | 449 |
| 3.4   | 禁忌                            | 449 |
| 3.4.1 | 絶対的禁忌                         | 449 |
| 3.5   | 取扱技術者の条件                      | 449 |
| 4     | 安全性                           | 450 |
| 4.1   | 警告に関する記号の説明                   | 450 |
| 4.2   | 安全に関する注意事項の内訳                 | 450 |
| 4.3   | 安全に関する注意事項                    | 450 |
| 4.4   | 電源および充電に関する注意事項               | 452 |
| 4.5   | 充電器/充電アダプターに関する注意事項           | 453 |
| 4.6   | 電気干渉を起こす発生源との距離に関する注意事項       | 453 |
| 4.7   | 使用に関する注意事項                    | 454 |
| 4.8   | セーフティモードに関する注意事項              | 456 |
| 4.9   | 骨結合型インプラントと組み合わせて使用する場合の取扱説明書 | 457 |
| 4.10  | モバイル端末でのコックピットアプリの使用に関する注意事項  | 457 |
| 5     | 納品時のパッケージ内容および付属品             | 457 |
| 5.1   | 納品時のパッケージ内容                   | 457 |
| 5.2   | 付属品                           | 458 |
| 6     | 充電について                        | 458 |
| 6.1   | 電源や充電器の接続について                 | 458 |
| 6.2   | 義足の充電器への充電                    | 459 |
| 6.3   | バッテリー充電レベルの表示                 | 459 |
| 6.3.1 | 他の端末を使用せずバッテリー充電レベルを表示する      | 459 |
| 6.3.2 | コックピットアプリを使って現在の充電レベルを表示する    | 460 |
| 7     | コックピットアプリ                     | 460 |
| 7.1   | システム要件                        | 461 |
| 7.2   | コックピットアプリとパーツの初回接続            | 461 |
| 7.2.1 | コックピットアプリの初回起動                | 461 |
| 7.3   | コックピットアプリのコントロールメニュー          | 462 |
| 7.3.1 | コックピットアプリのナビゲーションメニュー         | 463 |
| 7.4   | パーツの管理                        | 463 |
| 7.4.1 | パーツの追加                        | 463 |
| 7.4.2 | パーツの削除                        | 464 |
| 7.4.3 | 複数のモバイル端末との接続                 | 464 |

|         |                                     |     |
|---------|-------------------------------------|-----|
| 8       | 使用方法 .....                          | 464 |
| 8.1     | 基本モードの動作パターン（モード1） .....            | 464 |
| 8.1.1   | 立位 .....                            | 465 |
| 8.1.1.1 | 立位機能 .....                          | 465 |
| 8.1.2   | 歩行 .....                            | 465 |
| 8.1.3   | 座る動作 .....                          | 466 |
| 8.1.4   | 座位 .....                            | 466 |
| 8.1.4.1 | シッティング機能 .....                      | 466 |
| 8.1.5   | 立ち上がる .....                         | 466 |
| 8.1.6   | 階段を上る .....                         | 467 |
| 8.1.7   | 階段を降りる .....                        | 467 |
| 8.1.8   | 坂を下る .....                          | 467 |
| 8.1.9   | 階段のステップを降りる .....                   | 468 |
| 8.1.10  | 膝立ち .....                           | 468 |
| 8.2     | 義足設定の変更 .....                       | 468 |
| 8.2.1   | コックピットアプリを使った義足設定の変更 .....          | 469 |
| 8.2.2   | 基本モードのパラメーター調整の概要 .....             | 469 |
| 8.2.3   | マイモードのパラメーター調整の概要 .....             | 470 |
| 8.3     | 義足ブルートゥースのオン／オフ .....               | 470 |
| 8.3.1   | コックピットアプリを使ったブルートゥースのオン／オフ切替え ..... | 470 |
| 8.4     | 義足状況の情報照会 .....                     | 471 |
| 8.4.1   | コックピットアプリからの情報照会 .....              | 471 |
| 8.4.2   | コックピットアプリでのステータス表示 .....            | 471 |
| 8.5     | スリープモード .....                       | 471 |
| 8.5.1   | コックピットアプリを使ったスリープモードのオン／オフ .....    | 471 |
| 9       | マイモード .....                         | 471 |
| 9.1     | コックピットアプリを使ったマイモード切替え .....         | 472 |
| 9.2     | 動作パターンを利用したマイモード切替え .....           | 472 |
| 9.3     | マイモードから基本モードへの切替え .....             | 473 |
| 10      | その他の各種モード .....                     | 474 |
| 10.1    | バッテリー切れモード .....                    | 474 |
| 10.2    | 義足充電モード .....                       | 474 |
| 10.3    | セーフティモード .....                      | 474 |
| 10.4    | オーバーヒートモード .....                    | 474 |
| 11      | 保管と換気 .....                         | 474 |
| 12      | お手入れ方法 .....                        | 475 |
| 13      | メンテナンス .....                        | 475 |
| 14      | 法的事項について .....                      | 475 |
| 14.1    | 保証責任 .....                          | 475 |
| 14.2    | 登録商標 .....                          | 475 |
| 14.3    | CE整合性 .....                         | 475 |
| 14.4    | 各国の法的事項について .....                   | 476 |
| 15      | テクニカル データ .....                     | 476 |

|        |                                 |     |
|--------|---------------------------------|-----|
| 16     | 追加情報.....                       | 478 |
| 16.1   | 本取扱説明書で使用している記号.....            | 478 |
| 16.2   | 動作状況/エラー信号 .....                | 479 |
| 16.2.1 | 動作状況の信号 .....                   | 479 |
| 16.2.2 | 警告/エラー信号.....                   | 479 |
| 16.2.3 | コックピットアプリとの接続確立中のエラーメッセージ ..... | 481 |
| 16.2.4 | 充電器のステータス信号 .....               | 482 |
| 16.3   | 指令ならびに適合宣言 .....                | 483 |
| 16.3.1 | 電磁環境.....                       | 483 |

# 1はじめに

## 備考

最終更新日: 2022-02-24

- ▶ 本製品の使用前に本書をよくお読みになり、安全注意事項をご確認ください。
- ▶ 製品の安全な使用方法に関しては、有資格者から説明を受けてください。
- ▶ 製品に関するご質問がある場合、また問題が発生した場合は有資格者にお問い合わせください。
- ▶ 製品に関連して生じた重篤な事象、特に健康状態の悪化などは、すべて製造元（裏表紙の連絡先を参照）そしてお住まいの国の規制当局に報告してください。
- ▶ 本書は控えとして保管してください。

これ以降、「3C98-3\*、3C88-3\* C-Leg」は、製品(本製品)／義肢／膝継手と表記いたします。

本取扱説明書では、製品の使用方法や取り扱いに関する重要な情報を説明いたします。

本製品を使用する際は、本書で説明する手順に従ってください。

## 2 製品概要

### 2.1 デザイン

本製品は以下のパーツから構成されています。



1. 近位接続用膝頭（ピラミッド式またはネジ式コネクター）
2. ブルートゥース接続を示すLED（青）
3. 8°フレクションストップ（納品時に取り付けられています）
4. バッテリーとバッテリーカバー
5. 油圧シリンダー
6. 充電口カバー
7. 充電コンセント
8. 遠位チューブクランプ用ネジ

### 2.2 機能

本製品の特徴は、マイクロプロセッサーによる立脚相と遊脚相の制御です。

マイクロプロセッサーは、内蔵のセンサーシステムによる測定値をもとに油圧シリンダーを制御し、膝継手の屈伸運動の抵抗値を調整します。

センサーは毎秒100回データを計測・解析します。その結果、製品は、ダイナミックかつリアルタイムに現在の動作状況（歩行周期）に合わせて作動します。

本製品ではマイクロプロセッサーが立脚相・遊脚相を制御するため、装着者一人ひとりのニーズに合わせることができます。

そのために、有資格者が調整用ソフトを使って本製品の調整を行います。

本製品には特定の動作パターンを設定できるMyModeがあります（クロスカントリースキーなど）。これらは義肢装具事がX-ソフトにより予め設定し、特定の動作パターンやコックピットアプリを使って操作することができます（471ページ参照）。

製品が故障すると、セーフティモードになり、操作が制限されます。予め、バッテリーエンブティモードのための抵抗パラメーターが設定されています（474ページ参照）。

バッテリーエンプティモードでは、バッテリー残量が低下した場合でも安全に歩行することができます。予め、バッテリーエンプティモードのための抵抗パラメーターが設定されています（474 ページ参照）。

マイクロプロセッサー制御による油圧シリンダーには、以下のような利点があります。

- ・ 生理学的歩行との近似
- ・ 立位や歩行中の安定性
- ・ あらゆる地形や傾斜、歩行状況、歩行速度に適応

### 3 使用目的

#### 3.1 使用目的

本製品は、義肢の適合にのみご使用ください。

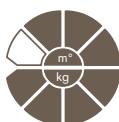
#### 3.2 使用条件

本製品は日常生活における活動のために開発されていますので、日常的でない活動には使用しないでください。日常的でない活動とは、フリークライミングやパラシュート、パラグライディングなどの激しい運動です。

許容環境については、テクニカルデータに記載されています（476 ページ参照）。

本製品は1人の装着者のみが使用するよう設計されています。当社では、複数の装用者が本製品を使用することを承認していません。

当社パーツは、MOBIS（モービス）のクラス分けによるモビリティーグレードと体重に応じて、適切なモジュラー式コネクターが備えられた適切なパーツと組み合わせた場合に、最適に作動します。



本製品は、モビリティーグレード2（移動距離に制限があるものの屋外歩行が可能な方）、3（移動距離に制限のない屋外歩行が可能な方）、ならびに4（移動距離に制限のない屋外歩行が可能な方で、義肢への機能的な要求の高い方）に適しています。体重制限：136 kgまで

#### 3.3 適応（以下の適応症は海外で認可されたものです。）

- ・ 膝関節離断、大腿切断、または股関節離断の方向け
- ・ 片側切断または両側切断の方向け
- ・ 膝関節離断、大腿切断、または股関節離断と同様の欠損の方向け
- ・ 装着者は、音信号や振動信号を、見る・聞く・感じ取ることができる身体的・精神的条件を満たしている必要があります。

#### 3.4 禁忌

##### 3.4.1 絶対的禁忌

- ・ 体重が136 kg以上の方

#### 3.5 取扱技術者の条件

本製品の取り扱いは、オットーボックが行っているトレーニングを受け、ライセンスを付与された有資格試者のみが行えます。

本製品と骨結合型インプラントシステムを接合する場合は、必ず、認定された義肢装具士が行ってください。

## 4 安全性

### 4.1 警告に関する記号の説明



重大な事故または損傷の危険性に関する注意です。



事故または損傷の危険性に関する注意です。



損傷につながる危険性に関する注記です。

### 4.2 安全に関する注意事項の内訳



各項目のタイトルは、危険の原因または種類を表しています。

本文で、安全に関する注意事項に従わなかった場合の危険性について説明しています。1つ以上の危険性が考えられる場合には、次のように記載しています。

- > 例えば、安全に関する注意事項に従わなかった場合に危険性1のおそれがあります。
- > 例えば、安全に関する注意事項に従わなかった場合に危険性2のおそれがあります。
- ▶ 記号は、危険を避けるための行動や動作を表します。

### 4.3 安全に関する注意事項



安全に関する注記に従わない場合の危険性

特定の状況で製品を使用すると、装着者が負傷したり製品が破損したりするおそれがあります。

- ▶ 本説明書の安全に関する注記と取扱方法に従ってください。



義肢を使用しながら自動車を運転することによる危険性

抵抗値が変化することによって義肢が予期せぬ動きをし、事故につながるおそれがあります。

- ▶ 義肢を装着した状態で自動車を運転する際は、各国の運転に関する法規に従ってください。  
保険の関係上、運転免許試験場で運転能力の評価を受け、許可を取得してください。
- ▶ 装着する義肢に合わせて自動車を改造する際は、各国の法律を確認してください。
- ▶ 義肢装着側の脚で自動車を運転することはできません。クラッチやブレーキ、アクセルなどの周辺パーツを操作することもできません。



故障した電源・ACアダプター・充電器などを使用した場合に発生する危険性

電流に触れて感電するおそれがあります。

- ▶ 電源や充電器などを分解しないでください。
- ▶ 極端に負荷のかかる環境にさらさないでください。
- ▶ 故障した電源・ACアダプター・充電器などはただちに取り替えてください。



警告/エラー信号に気付かない場合に発生する危険性

抵抗値が変化することによって製品が予期せぬ動きをし、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ 警告／エラー信号（479 ページ参照）と、それにより起こる抵抗の変更には、充分に注意してください。

## △ 注意

### 不正に製品やパーツの改造を行った場合に発生する危険性

製品が損傷したり故障することで、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ 本取扱説明書に記載されていない改造などは絶対に行わないでください。
- ▶ バッテリーは、オットーボック社の有資格者のみが取り扱うことができます（装着者自身で交換を行なわないでください）。
- ▶ 製品や損傷したパーツについては、オットーボック社認定の有資格者のみが分解や修理を行います。

## △ 注意

### 製品に負荷をかけることによる危険性

▶ 製品の故障により予期せぬ誤作動を起こし、装着者が転倒するおそれがあります。

▶ 負荷によりパーツが損傷し、装着者が転倒するおそれがあります。

▶ 油圧シリンダーの損傷により液体が漏出し、皮膚が炎症をおこすおそれがあります。

▶ 本製品に振動や衝撃を与えないでください。

▶ 毎回使用する前に、目に見える損傷がないことを確認してください。

## △ 注意

### バッテリー充電レベルが低い状態で製品を使用する場合に発生する危険性

抵抗値が変化することによって製品が予期せぬ動きをし、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ 使用前に必ず現在の充電レベルを確認し、必要であれば充電を行なってください。
- ▶ 低温の場所で使用したり、バッテリーが古い場合、製品の作動時間が短くなることに留意してください。

## △ 注意

### 継手の屈曲部に挟まれる危険性

体の一部が継手に挟まれて負傷するおそれがあります。

- ▶ 継手を屈曲させる際は、この領域に指や他の身体部位、または断端の軟組織がないことを確認してください。

## △ 注意

### 製品の汚れや湿度により発生する危険

▶ 製品の故障により予期せぬ誤作動が発生し、装着者が転倒するおそれがあります。

▶ 負荷によりパーツが損傷し、装着者が転倒するおそれがあります。

▶ 粒子や異物が製品の中に入り込まないよう、充分に注意してください。

▶ 膝継手は防水性ですが耐腐食性ではありません。したがって、本膝継手が、塩水や塩素を含んだ水や、石けん水やジェルソープ、体液や滲出液などの液体に触れないよう注意してください。ダイビングや飛び込みなど極端な状況では本膝継手を使用しないでください。本膝継手は、長時間の水中で使用または長時間のダイビングに対応できる設計ではありません。

▶ 水に濡れた場合には、プロテクターを外して義肢を逆さまにし、本膝継手とチューブアダプター内に残っている水を外に出してください。糸くずでのない布で膝継手およびパーツを拭いて、しっかりと自然乾燥させてください。

▶ 本膝継手やチューブアダプターが塩水や塩素を含んだ水や、石けん水やジェルソープ、体液や滲出液などの液体に触れないよう注意してください。これらに触れた場合は、ただちにプロテクターを外して（装着している場合）、膝継手のお手入れを行ってください。そのためには、膝継手とチューブアダプター、プロテクターを真水ですすいで乾燥させてください。

▶ 乾燥後に異常があれば、公認のOttobock修理サービスセンターにて膝継手とチューブアダプターの点検を行ってください。担当の義肢製作施設に連絡してください。

- ▶ 本膝継手は、激しい水流や蒸気などに対する防水機能はありません。

### △ 注意

製品パーツの摩耗の兆候が見られる場合に発生する危険性

製品の損傷または誤作動により装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ 安心して安全にお使いいただくため、また、保証が維持されるためにも、指定された定期メンテナンスは必ず受けてください。

### △ 注意

専用の付属品以外を使用することで発生する危険性

> 干渉抵抗が減り誤作動が生じて装着者が転倒するおそれがあります。

> 他の電子機器からの放射増加による干渉の危険性

- ▶ 本製品は、付属品やシグナル変換器、「納品時のパッケージ内容」（457 ページ参照）および「付属品」（458 ページ参照）に記載されたケーブル部品とのみ組み合わせて使用してください。

### 注記

製品の不適切なお手入れにより発生する危険性

不適切な洗浄剤を使用すると、製品が損傷するおそれがあります。

- ▶ 必ず、真水で湿らせた柔らかい布で製品を拭いてください。

## 4.4 電源および充電に関する注意事項

### △ 注意

義足を外さずに充電することで発生する危険性

> 充電器を接続したまま義足で歩くと、転倒するおそれがあります。

> 抵抗値が変化することによって製品が予期せぬ動きをし、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ 安全上の理由から、充電を行なう前には義足を外すよう、装着者に説明してください。

### △ 注意

欠陥のある電源/充電器/充電ケーブル/充電アダプターを使った製品の充電

充電不足により継手が予期せぬ誤作動をおこし、転倒するおそれがあります。

- ▶ 製品を使用する前には、電源/充電器/充電ケーブル/充電アダプターが破損していないことを確認してください。

- ▶ 欠陥のある電源/充電器/充電ケーブル/充電アダプターは必ず交換してください。

### 注記

不適切な電源/充電器/充電アダプターを使用することで発生する危険性

不適切な電圧や電流、極性により製品が損傷を受ける可能性があります。

- ▶ 本製品にはOttobock社指定の電源/充電器/充電アダプターのみを使用してください（取扱説明書およびカタログを参照）。

### 注記

電源/充電器/充電アダプターへの衝撃により発生する危険性

故障によって正常に充電できないおそれがあります。

- ▶ 電源/充電器/充電アダプターに振動や衝撃を与えないでください。

- ▶ 製品を使用する前には、電源/充電器/充電アダプターに目に見える損傷がないことを確認してください。

#### 注記

許容範囲外の温度下での電源/充電器/充電アダプターの使用  
故障によって正常に充電できないおそれがあります。

- ▶ 許容温度の範囲内でのみ電源/充電器/充電アダプターを使用してください。許容温度範囲に関する「テクニカルデータ」（476 ページ参照）を参照してください。

## 4.5 充電器/充電アダプターに関する注意事項

#### 注記

製品の汚れや湿度により発生する危険性

故障して正常に充電できないおそれがあります。

- ▶ 粒子や液体が製品の中に入り込まないよう充分に注意してください。

#### 注記

独自に充電器/充電アダプターの修理や改造を行った場合に発生する危険性

故障によって正常に充電できないおそれがあります。

- ▶ 修理や改造は、Ottobock社が認定した有資格担当者のみが行うことができます。

## 4.6 電気干渉を起こす発生源との距離に関する注意事項

#### △ 注意

短波通信機器までの距離が近すぎる場合に発生する危険性（携帯電話、ブルートゥース機器、WiFi 機器など）

内部のデータ通信が干渉されて本製品が予期せぬ誤作動を起こし、転倒するおそれがあります。

- ▶ したがって、短波通信機器とは少なくとも 30 cm の間隔を保つようお勧めします。

#### △ 注意

他の電子機器の近くで製品を操作することによる発生する危険性

内部のデータ通信が干渉されて本製品が予期せぬ誤作動を起こし、転倒するおそれがあります。

- ▶ 他の電子機器の近くでは、製品を操作しないでください。
- ▶ 作動中の他の電子機器の近くでは、製品を積み重ねないでください。
- ▶ どうしても同時に操作しなければならない場合は、製品の挙動をよく監視して、規定のセットアップ手順にしたがって使用していることを確認してください。

#### △ 注意

強力な磁気や電磁干渉の発生源（防犯装置や金属探知機など）に近づくことより発生する危険性

内部のデータ通信が干渉されて本製品が予期せぬ誤作動を起こし、転倒するおそれがあります。

- ▶ 店舗の出入り口にある防犯装置、空港などの金属探知機やボディスキャナー、強力な磁気や電磁干渉の発生源（高電圧線、トランシミッター、変電所など）の近くに長時間滞在したり、製品を置かないでください。

どうしても磁気や電気干渉を避けられない場合は、安全な方法で歩行したり立ち上がったりしてください（手すりや他の人の助けを借りるなどしてください）。

- ▶ 防犯装置、金属探知機やボディスキャナーを通過する際は、制御機能が不意に変化しないか充分注意してください。
- ▶ 電子機器や磁気装置が近くにある場合は、制御機構に予期せぬ変化がないか観察してください。

### △ 注意

強い磁気が発生している部屋や場所に入る場合に発生する危険性（MRI装置、MRT（MRI）機器など）

- > 磁気を帯びたパーツに金属物体が付着することで、動作範囲に予期せぬ制約がかかり、装着者が転倒するおそれがあります。
- > 強い磁気の影響で製品が修復不能なほど損傷するおそれがあります。
- ▶ 必ず、製品を取り外して部屋や磁気範囲の外に製品を置いてから、強い磁気が発生している部屋や場所に入室してください。
- ▶ 強い磁気にふれて損傷した製品は、修理することができません。

### △ 注意

許容範囲外の温度下に放置した場合に発生する危険性

製品の故障や負荷によりパーツが損傷して、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ 許容範囲外の温度の場所に製品を放置したり、滞在することのないようにしてください  
(476 ページ参照)。

## 4.7 使用に関する注意事項

### △ 注意

階段を上る際に発生する危険性

誤った方法で階段のステップに足部を置くと、制御機能が変化して、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ 階段を上る際は必ず手すりにつかり、足裏の大部分を階段表面に置いてください。
- ▶ 子供を抱いて階段を上る場合は、特に注意してください。

### △ 注意

階段を降りる際に発生する危険性

誤った方法で階段のステップに足部を置くと、制御機能が変化して、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ 階段を降りる際は必ず手すりにつかり、足裏の中央から接地して踏み返して（ロールオーバー）ください。
- ▶ 警告やエラー信号には充分に注意してください（479 ページ参照）。
- ▶ 警告やエラー信号が発生した場合には屈曲/伸展抵抗が変化することがあります。
- ▶ 子供を抱いて階段を降りる場合は特に注意してください。

### △ 注意

継続して活動し続けた場合の油圧シリンダーのオーバーヒート（長時間下り坂を歩行する場合など）

- > オーバーヒートモードへの切り替え時に製品が予期せぬ動きをし、装着者が転倒するおそれがあります。
- > オーバーヒートした部品に触ると火傷するおそれがあります。
- ▶ 振動信号が発信されたら、充分に注意を払ってください。オーバーヒートの危険性があると信号が発信されます。
- ▶ 振動信号が発信されたら、ただちに活動のレベルを下げ、油圧シリンダーを冷却させてください。

- ▶ 振動信号が停止したら、活動を再開することができます。
- ▶ 振動信号が発信されているにもかかわらず動作を続けると、油圧シリンダーがオーバーヒートし、さらに極端な場合は、製品が故障するおそれがあります。この場合、義肢製作施設にて本製品の点検を受けてください。必要であれば、義肢製作施設は公認のOttobock修理サービスセンターに製品を送付してください。

### △ 注意

#### 過度な負荷がかかる活動による過荷重により発生する危険性

- > 製品の故障により予期せぬ誤作動を起こし、装着者が転倒するおそれがあります。
- > 負荷によりパーツが損傷し、装着者が転倒するおそれがあります。
- > 油圧シリンダーの損傷により液体が漏出し、皮膚が炎症をおこすおそれがあります。
- ▶ 本製品は日常生活における活動のために開発されていますので、日常的でない活動には使用しないでください。日常的でない活動とは、フリークライミングやパラグライディングなどの激しい運動のことです。
- ▶ 製品やそのパーツを丁寧に取り扱うことで、長くご使用いただけるだけでなく、装着者本人の安全を確保することができます。
- ▶ 転倒などにより製品や部品に極端な負荷がかった場合には、ただちに、損傷がないか義肢製作施設で確認してください。必要であれば、公認のオットーボック修理サービスセンターに製品を送ってください。

### △ 注意

#### 不適切な切り替えにより発生する危険性

制御機能が変化することによって製品が予期せぬ動きをし、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ モード切り替えは、必ず、安全な状態で立って行ってください。
- ▶ 切り替え後は、制御機能が変化し、信号音が発信されることを確認してください。
- ▶ マイモードでの活動を終えたら、必ず基本モードに戻してください。
- ▶ 必要に応じて、製品に荷重をかけない状態で正しく切り替えを行なってください。

### △ 注意

#### 立脚機能の不適切な使用により発生する危険性

制御機能が変化することによって製品が予期せぬ動きをし、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ 立脚機能を使用している際は、装着者が安全な状態で立っていることを確認してください。膝継手がロックされていることを確認してから、義肢に全荷重をかけてください。
- ▶ 義肢装具士や療法士から、立脚機能の正しい使用方法について指示を受けてください。立脚機能について詳細は、465 ページ参照してください。

### △ 注意

#### 本膝継手を伸展させた状態ですばやく腰を前に押し出す動作の危険性（テニスのサーブの際など）

- > 予期せぬ遊脚作動を起こし、転倒するおそれがあります。
- ▶ 本膝継手が伸展した状態ですばやく腰を前方に押し出すと、膝継手が予期せぬときに屈曲するおそれがあります。
- ▶ このような場合には、平行棒などにつかまつた安全な状態で、専門家の指導の下、遊脚相へ切替わる状況に習熟しておいてください。
- ▶ スポーツなどでこのような動作を行なう際は、あらかじめ設定されている適切なマイモードを使用してください。マイモードに関する詳細は、「マイモード」の記載内容を参照してください（471 ページ参照）。

### △ 注意

重い荷物やリュックサックを持ったり、子供を抱えた際に体重が変化し、過重負荷になった場合の危険

- ▶ 本製品が予期せぬ誤作動を起こし、転倒するおそれがあります。
- ▶ 負荷によりパーツが損傷し、装着者が転倒するおそれがあります。
- ▶ 油圧シリンダーの損傷により液体が漏出し、皮膚が炎症をおこすおそれがあります。
- ▶ 荷重が増すと、製品の動作が変化する場合があるので、注意してください。遊脚相が開始しない、または誤ったタイミングで開始するおそれがあります。
- ▶ 他の荷重が増す場合には許容体重の上限を超えないように注意してください。

## 4.8 セーフティモードに関する注意事項

### △ 注意

セーフティモードを使用する際に発生する可能性のある危険性

制御機能が変化することによって製品が予期せぬ動きをし、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ 警告／エラー信号（479 ページ参照）には充分に注意してください。
- ▶ フリー ホイールではなく固定ギアで自転車に乗る際には特に注意してください。

### △ 注意

水の侵入や損傷によりセーフティモードが機能しない場合に発生する危険性

制御機能が変化することによって製品が予期せぬ動きをし、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ 欠陥がある製品は絶対に使用しないでください。
- ▶ 担当の義肢製作施設に速やかに連絡してください。

### △ 注意

セーフティモードが解除されない場合に発生する危険性

制御機能が変化することによって製品が予期せぬ動きをし、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ バッテリーを再充電してもセーフティモードを解除できない場合は、深刻なエラーが考えられます。
- ▶ 欠陥がある製品は絶対に使用しないでください。
- ▶ 必ず公認のOttobockサービスセンターにて点検を受けてください。担当の義肢製作施設に連絡してください。

### △ 注意

振動の継続など、重大なエラー信号が発信された場合の危険性

制御機能が変化することによって製品が予期せぬ動きをし、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ 警告／エラー信号には充分注意してください（479 ページ参照）。
- ▶ 重大なエラー信号が発信された場合は、製品の使用を中止してください。
- ▶ 必ず公認のOttobockサービスセンターにて点検を受けてください。担当の義肢製作施設に連絡してください。

## 4.9 骨結合型インプラントと組み合わせて使用する場合の取扱説明書

### △ 警告

通常の使用、または転落といった稀な状況下における構造への高負荷

- > 骨に痛みを引き起こす過剰な負荷、インプラントの緩み、骨組織の壊死、骨折などを引き起こすおそれがあります。
- > インプラントシステムやインプラントのパーツ（安全上必要なパーツ）が破損したり損傷を受けたりするおそれがあります。
- ▶ 必ず、膝継手とインプラントシステムの両方について、適用範囲や使用条件、メーカーが指定する適応を確認してください。
- ▶ 骨結合型インプラントを使用する際は、医療従事者向けの取扱説明書を確認してください。
- ▶ 骨埋め込み接合の使用に関して制限や懸念が考えられますので、健康状態の変化には注意してください。

## 4.10 モバイル端末でのコックピットアプリの使用に関する注意事項

### △ 注意

モバイル端末の不適切な使用により発生する危険性

予期せずMyModeに切り替わり、緩衝機能が変化して、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ コックピットアプリとモバイル端末の正しい使用方法について、指示を受けてください。

### △ 注意

独自にモバイル端末の修理や改造を行なった場合に発生する危険性

予期せずMyModeに切り替わり、制御機能が変化して、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ アプリがインストールされたモバイル端末は独自に修理や改造を行なわないでください。
- ▶ アップデート対象外のモバイル端末のソフトウェアやファームウェアに対しても、決して独自に修理や改造を行なわないでください。

### △ 注意

端末を使用し、不適切にモード切り替えを行なった場合に発生する危険性

制御機能が変化することによって製品が予期せぬ動きをし、装着者が転倒するおそれがあります。

- ▶ モード切り替えは、必ず、安全な状態で立って行ってください。
- ▶ 切り替え後は、抵抗値が変化し、信号音（ビープ音）が鳴り、端末画面にフィードバックが表示されることを確認してください。
- ▶ マイモードでの活動を終えたら、必ず基本モードに戻してください。

### 注記

コックピットアプリのインストールに必要なシステム要件を満たしていない場合に発生する危険性

モバイル端末が故障するおそれがあります。

- ▶ コックピットアプリは各オンラインストア（Apple App Store、Google Play Storeなど）の仕様に準拠したモバイル端末およびバージョンのみにインストールしてください。

## 5 納品時のパッケージ内容および付属品

### 5.1 納品時のパッケージ内容

- ・ 1個 3C88-3 C-Leg (ネジ式コネクター付) または3C98-3 C-Leg (ピラミッドコネクター付)
- ・ 1個 757L16-4 ACアダプター
- ・ 1個 4E50 C-Leg用充電器

- ・ 1個 充電器用のケース
- ・ 1枚 装着証明書
- ・ 1枚 646C107 ブルートゥースPINカード
- ・ 1冊 取扱説明書(ユーザー用)
- ・ コックピットアプリ「4X441-V2=」 アプリは次のウェブサイトからダウンロードしてください : <https://www.ottobock.com/cockpitapp>

## 5.2 付属品

以下の部品は納品時のパッケージには含まれていませんので、別途ご発注ください。

- ・ 3S26 コスメチックカバー
- ・ C-Leg用機能性コスメチック 3F1=1
- ・ 99B120=\*ファンクショナルストッキング
- ・ 4X860= C-Leg プロテクター (シールドインサートなし)
- ・ 4P862 C-Leg ガード
- ・ 4P863\* シールドインサート
- ・ 4X156-1 充電器延長ケーブル - アンクル
- ・ 4X158-1 充電器延長ケーブル - アンクル、ロング
- ・ 4X157-1 充電器延長ケーブル - 膝
- ・ 757L43USB充電アダプター

## 6 充電について

充電をする際には、以下のことを守ってください。

- ・ 757L16-4 電源/757L43 充電アダプター/4E50\* 充電器を使って充電式バッテリーの充電を行なってください。
- ・ 完全充電した充電器では約 16 時間、休まず歩行することができます。平均的な使用で 2 日間継続して使用できます。
- ・ 本製品を常時ご使用になる場合は、毎日充電することをお勧めします。
- ・ 1 回の充電で最大時間作動できるようにするため、製品を使用する直前まで製品から充電器を外さないでください。
- ・ 初めて使用する前に、少なくとも 4 時間、充電器の LED の黄色が消えるまでバッテリーを充電してください。コックピットアプリや、義肢を逆さまにすることで、充電レベルを表示させて測定できます。
- ・ すぐに義肢から充電器を外してしまうと、コックピットアプリおよび義肢を逆さまにすることで表示される充電レベルは、実際の充電レベルとは異なってしまうおそれがあります。
- ・ 製品を使用しない場合はバッテリーを放電してください。

### 6.1 電源や充電器の接続について



- 1) 各国のプラグ形状に対応したプラグを選んで電源に取り付けてください（画像参照 1）。
  - 2) 充電ケーブルの丸い 4 ピンプラグを充電器にしっかりと差してください（画像参照 2）。
- 備考:** 極性が正しいかどうか確認してください（ガイドラグ）。プラグが充電器に接続されている間は無理に引っ張らないでください。

- 3) AC アダプター先端の丸い3 ピンプラグを充電器の12 V用コンセントにしっかりと差してください（画像参照 2）。
 

**備考:** 極性が正しいかどうか確認してください（ガイドラグ）。プラグが充電器に接続されている間は無理に引っ張らないでください。
- 4) AC アダプターをコンセントに差し込みます。  
→ AC アダプター背面の LED と充電器の LED が緑色に点灯します（画像参照 3）。
- AC アダプターの LED と充電器のリング形 LED が緑色に点灯しない場合は、エラーが考えられます（479 ページ参照）。

## 6.2 義足の充電器への充電



- 1) 充電コンセントのカバーを開きます（蓋を開くか、上へスライドさせます）。
- 2) 充電プラグを製品の充電コンセントに接続します。  
**重要:** 正しい方向に挿入するよう注意してください。  
充電プラグを充電コンセントに確実に接続するためには、挿入時に少し力を入れなければなりません。  
→ 充電器と製品が正しく接続されていると、製品からフィードバック信号が発信されます（479 ページ参照）。
- 3) 充電が開始します。  
→ 製品の充電式バッテリーが完全に充電されたら、充電器の黄色の LED が消灯します。
- 4) 充電が完了したら製品から外してください。  
**備考:** 充電プラグを充電コンセントから取り外す際には、少し力を入れて引かなければなりません。  
→ セルフテストが実施されます。完了を告げるフィードバック信号が確認されたら、本製品は使用可能です（482 ページ参照）。
- 5) 充電コンセントのカバーを閉じてください。

## 6.3 バッテリー充電レベルの表示

### 備考

充電中は充電レベルは表示されません。

### 6.3.1 他の端末を使用せずバッテリー充電レベルを表示する



- 1) 義肢を180度回転させます（足底を上向きにします）。
- 2) そのままの状態で2秒間、ビープ音が聞こえるまで待ちます。

| ビープ信号 | 振動信号 | バッテリー充電状況 |
|-------|------|-----------|
| 5回短く  |      | 80%以上     |
| 4回短く  |      | 65% - 80% |
| 3回短く  |      | 50% - 65% |

| ビープ信号 | 振動信号 | バッテリー充電状況 |
|-------|------|-----------|
| 2回短く  |      | 35% - 50% |
| 1回短く  | 3回長く | 20% - 35% |
| 1回短く  | 5回長く | 20%未満     |

### 備考

ビープ音の代わりにメロディが鳴る

このメロディは、義肢の制御用ルールが正しく読み込まれ、義肢の使用が可能になったことを告げるものです。

### 備考

コクピットアプリを使って音量 (Volume) パラメーターを「0」にセットすると、ビープ音は鳴りません (468 ページ参照)。

#### 6.3.2 コックピットアプリを使って現在の充電レベルを表示する

コックピットアプリを起動すると、画面下のバーに現在の充電レベルが表示されます。



1. ■ 38% – 現在接続しているバーツのバッテリー充電レベル

## 7 コックピットアプリ



コックピットアプリを使って、基本モードから、予め設定したMyModeに切り替えることができます。さらに、製品に関する情報（歩数計、バッテリー充電レベルなど）も参照することができます。

日常生活で行う動作を、一定の範囲内でアプリを使って変更することができます（製品の利用に慣れてきた場合など）。義肢装具士は、次回の調整の際に調整ソフトを使って、前回調整時からの変化を確認することができます。

### コックピットアプリ上の情報

- コックピットはオンラインストアから無料でダウンロードできます。詳細は、以下のウェブサイトにてご確認ください：<https://www.ottobock.com/cockpitapp>。コックピットアプリをダウンロードするには、同梱のブルートゥースPINカードのQRコードをモバイル端末で読み取ることもできます（モバイル端末にはQRコードリーダーとカメラが必要です）。
- コックピットアプリのユーザーインターフェイスで使われる言語は、調整用ソフトを使って変更することができます。
- コックピットアプリのユーザーインターフェイスの言語は、使用しているコックピットアプリのバージョンにより、そのアプリを使用している携帯デバイスの言語を使用する場合があります。
- バーツを接続する際は、最初にシリアルナンバーをOttobockに登録する必要があります。登録が認証されないと、このバーツ用のコクピットアプリの使用は制限されます。
- コックピットアプリを使う際は必ず義肢のブルートゥースを起動しておいてください。ブルートゥースがオフになっている場合は、義肢を逆さに（足底を上向きに）するか、または充電器を一旦取り付けてから取り外し、ブルートゥースを作動させてください。その後、約2分間ブルートゥースが作動します。この間に、アプリを起動して接続を確立してください。必要であれば、これ以降はブルートゥースを起動したままにしても構いません（470 ページ参照）。
- 取扱説明書の記載内容は一例にすぎません。それぞれご使用中のモバイル端末やバージョンによって異なる場合があります。

- モバイル端末は常に最新の状態にしておいてください。
- サイバーセキュリティの問題が疑われる場合は、製造元にご連絡ください。

## 7.1 システム要件

携帯デバイスならびに各バージョンとの互換性に関しては、Apple App StoreまたはGoogle Play Storeで提供されている情報を参照してください。

## 7.2 コックピットアプリとパーツの初回接続

接続を確立する前に以下のことを確認してください。

- パーツのブルートゥースが起動していること（470 ページ参照）。
- モバイル端末のブルートゥースが起動していること。
- モバイル端末を「機内モード」（オフラインモード）にしないでください。すべてのワイヤレス接続が切断されます。
- モバイル端末を必ずインターネットに接続してください。
- 接続するパーツのシリアルナンバーとブルートゥースPINをご用意ください。同梱のブルートゥースPINカードに記載されています。シリアルナンバーは「SN」から始まります。

### 備考

ブルートゥースPINカードのブルートゥースPINとパーツのシリアルナンバーが分からぬ場合は、担当の義肢装具施設に連絡してください。

### 7.2.1 コックピットアプリの初回起動

- コックピットアプリのマークをタップします（）。  
→ エンドユーザー使用許諾契約（EULA）が表示されます。
- 受諾ボタンをタップしてエンドユーザー使用許諾契約（EULA）を承諾します。エンドユーザー使用許諾契約（EULA）を承諾しないとコックピットアプリを使用することができません。  
→ 初期画面が表示されます。
- ブルートゥース接続を2分間有効にするには、足部の底を上向きにして義肢を持つか、または、充電器の取り付け／取り外しをします。
- パーツの追加ボタンをタップします。  
→ 接続ウィザードが開き、接続確立のプロセスが表示されます。
- 続いて画面に表示される指示に従ってください。
- ブルートゥースPINを入力したら、パーツとの接続が確立します。  
→ 接続が確立されたら、ビープ音が3回鳴り、のマークが表示されます。  
のマークは、接続が確立されると表示されます。
- 接続するとパーツからデータが読み込まれます。このプロセスは1分ほどで終わります。  
接続したパーツの名称がメインメニューに表示されます。

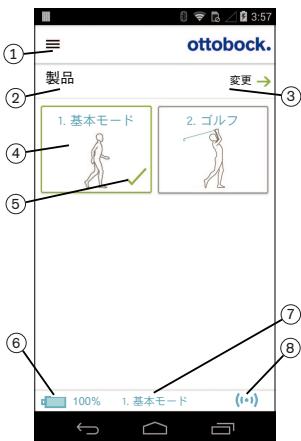
### 備考

パーツとの初回接続に成功すると、次回からはアプリを起動すると自動的に義肢に接続します。以上で設定は完了です。

### 備考

足部の底を上向きにパーツを持つか、充電器の取り付け／取り外しを行って、パーツの認識が有効になると、そのパーツは他の端末（スマートフォンなど）で2分間認識されます。接続の認識と確立に時間がかかりすぎる場合は、接続確立のプロセスをキャンセルしてください。この場合、足部の底を上向きにしてパーツを持つか、または、充電器の取り付け／取り外しをします。

### 7.3 コックピットアプリのコントロールメニュー



1. ニ ナビゲーションメニューへのアクセス (463 ページ参照)
2. 製品  
パート名は、調整用ソフトからのみ変更可能です。
3. 複数のパートとの接続が保存されている場合、変更のオプションをタップしてパートを切り替えることができます (463 ページ参照)。
4. MyModeは調整用ソフトから設定します。  
モードの切り替えには該当するアイコンをタップし、「OK」をタップして確定します。  
コックピットアプリでスリープモードが有効になっている場合は、ここにもそれが表示されます。詳細は「スリープモード」の章 (471 ページ参照) を参照してください。
5. 現在選択しているモード
6. パートの充電レベル。  
  - パートの充電式バッテリー完全充電済み
  - パートの充電式バッテリー切れ
  - パートの充電式バッテリー充電中

現在の充電レベルは%でも表示されます。
7. 現在選択しているモードの表示および名称 (1. 基本モードなど)
8. パートとの接続が確立されています  
パートへの接続が中断されました。アプリは自動的に再接続を試みます。  
パートと接続していません。

### 7.3.1 コックピットアプリのナビゲーションメニュー



メニューから≡のマークをタップしてナビゲーションメニューを表示させます。接続した義足の追加設定も、このメニューから行ないます。

#### 製品

接続した義足の名称

#### マイモード

メインメニューからマイモードに戻る

#### 機能

義足の追加機能を呼び出す（ブルートゥースをオフにする、など）（470 ページ参照）

#### オプション

現在選択しているモードの設定を変更（468 ページ参照）

#### ステータス

接続した義足の検索状況（471 ページ参照）

#### パーツ管理

義足の追加または削除（463 ページ参照）

#### 法的開示/備考

コックピットアプリの情報／法律上の注意事項の表示

### 7.4 パーツの管理

アプリには最大4個のパーツとの接続を保存可能です。ただし、一度にパーツと接続できるのは1台のモバイル端末だけです。

#### 備考

「コックピットアプリとパーツの初回接続」（461 ページ参照）のセクションをよく読んでから、接続を確立してください。

### 7.4.1 パーツの追加

- 1) メインメニューから≡のマークをタップします。  
→ ナビゲーションメニューが開きます。
- 2) ナビゲーションメニューから「パーツ管理」の項目をタップします。
- 3) ブルートゥース接続を2分間有効にするには、足部の底を上向きにして義肢を持つか、または、充電器の取り付け／取り外しをします。
- 4) +ボタンをタップします。  
→ 接続ウィザードが開き、接続確立のプロセスが表示されます。
- 5) 続いて画面に表示される指示に従ってください。
- 6) ブルートゥースPINを入力したら、パーツとの接続が確立します。  
→ 接続が確立されたら、ビープ音が3回鳴り、(●)のマークが表示されます。  
(●)のマークは、接続が確立されると表示されます。
- 7) 接続するとパーツからデータが読み込まれます。このプロセスは1分ほどで終わります。  
接続したパーツの名称がメインメニューに表示されます。

#### 備考

義肢と接続できない場合は、以下の手順に従ってください。

- ▶ 可能であればコックピットアプリから義肢を削除します（「義肢の削除」の記載内容を参照してください）。
- ▶ 再びコックピットアプリから義肢を追加してください（「義肢の追加」の記載内容を参照してください）。

### 備考

足部の底を上向きにパーツを持つか、充電器の取り付け／取り外しを行って、パーツの認識が有効になると、そのパーツは他の端末（スマートフォンなど）で2分間認識されます。接続の認識と確立に時間がかかりすぎる場合は、接続確立のプロセスをキャンセルしてください。この場合、足部の底を上向きにしてパーツを持つか、または、充電器の取り付け／取り外しをします。

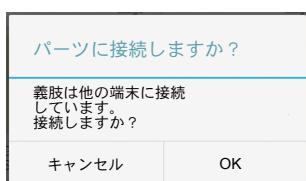
#### 7.4.2 パーツの削除

- 1) メインメニューから≡のマークをタップします。  
→ ナビゲーションメニューが開きます。
- 2) ナビゲーションメニューから「パーツ管理」をタップします。
- 3) Editボタンをタップします。
- 4) 削除したいパーツの下に表示された☒のマークをタップしてください。  
→ パーツが削除されます。

#### 7.4.3 複数のモバイル端末との接続

パーツには、1台以上の端末との接続を保存できます。ただし、一度にパーツと接続できるのは1台の端末のみです。

パーツが既に別の端末と接続している場合、現在の端末との接続を確立しようとすると、次のような情報が表示されます。



- ▶ OKボタンをタップします。  
→ 最後に使用した端末との接続を破棄し、現在の端末に接続します。

## 8 使用方法

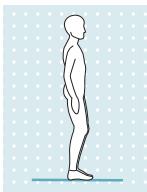
### 8.1 基本モードの動作パターン（モード1）

#### 備考

##### 膝継手の作動時に発生するノイズ

サーボモーター、油圧式/空気式/荷重ブレーキ式の制御装置を使用した義肢の場合、ノイズが発生する場合があります。この種のノイズは正常であり、避けることはできません。特に問題を引き起こすことはありません。使用中に作動ノイズが頻発する場合は、ただちに公認のオットーボック修理サービスセンターにて点検を受けてください。

### 8.1.1 立位



高い油圧抵抗および正しいスタティックアライメントによる膝の制御。調整用ソフトを使用して立脚機能を作動させることができます。立脚機能についての詳細は、以下の記載内容を参照してください。

#### 8.1.1.1 立位機能

##### 備考

この機能を使うには、義肢製作施設で設定してください。また、コックピットアプリを使って作動させることもできます（469 ページ参照）。

立脚機能は基本モードの補助機能です。この機能により、例えば、装着者が斜面に長時間立つことも容易になります。膝は屈曲方向に屈曲角度 $5^{\circ}$ から $65^{\circ}$ でロックがかかります。

また、膝継手のロック方法（直感的/意図的）の選択も、義肢製作施設に設定させてください。ロック方法はコックピットアプリを使って変更することはできません。

##### 膝継手の直感的ロック

直感的立位機能では、屈曲方向に荷重がかかっていても、膝折れしてはいけない状況を自動的に検知します。不整地や斜面に立っている場合でも機能します。わずかな時間に義肢に荷重がかかっており完全伸展していない場合、屈曲方向にロックがかかります。前後方向への体重移動や、膝の伸展を検知すると、抵抗値は直ちに通常立位の状態にまで低下します。上記の状態に該当していても、座位と判断された場合には、膝継手がロックされることはありません（運転中など）。

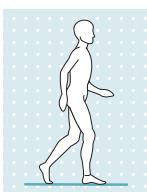
##### 膝継手の任意ロック

- 1) 希望する膝角度に膝を曲げます。
- 2) 少しの間、膝角度を変えずにそのままの状態を保ってください。  
→ 一定時間経過後は、膝継手に体重をかけても問題ありません。

##### 膝継手の任意ロック解除

- ▶ 膝継手を伸展させるか、（歩くなどして）脚の位置を変更すると、自動的に意図的な立脚機能が無効になります。

### 8.1.2 歩行



義肢装着後に初めて試歩行する際は、必ず、所定のトレーニングを受けた有資格者の指導を受けてください。

油圧シリンダーの働きにより、安定した立脚相からスムーズに次の一步を振り出して、滑らかに遊脚相に移行します。

遊脚相に切り替えるには、足部を全面接地の状態から前方へとロールオーバーさせてください（踏み返す）。

### 8.1.3 座る動作



座る動作時は膝継手の抵抗が下がり、左右の膝を均等に曲げて座ることができます。

義肢装具施設は、調整用ソフトを使って座る動作のプロセスをサポートするか否かを設定することができます。

- 1) 両足を同じ高さで開きます。
- 2) 座る動作中は両足に均等に荷重をかけて、必要に応じてひじ掛けを使用してください。
- 3) 臀部を椅子の背の方向に持って行き、上体はやや前方に傾けてください。  
備考：コックピットアプリを使って「抵抗（Resistance）」のパラメータを変更すると、座る動作時の抵抗値を変えることができます（469 ページ参照）  
。

### 8.1.4 座位

#### 備考

座っている間、膝継手は省エネモードになります。シッティング機能が作動しているかどうかとは関係なく、省エネモードに切り替わります。



装着者が2秒以上座位を保持すると（大腿部が水平に近づき、足部に負荷がかからない状態になると）、膝継手の屈曲方向の抵抗値が最小値に変更されます。

シッティング機能は調整用ソフトで設定することができます。シッティング機能についての詳細は、以下の記載内容を参照してください。

### 8.1.4.1 シッティング機能

#### 備考

この機能を使用するためには、調整用ソフトで設定する必要があります。また、コックピットアプリを使って作動させることもできます（469 ページ参照）。

座位では、屈曲方向の抵抗値が低くなり、伸展方向の抵抗値も低くなります。これにより義肢をスムーズに振ることができます。

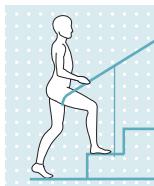
### 8.1.5 立ち上がる

立ち上がる際は抵抗値が増して安定します。



- 1) 両足を均等な幅に開きます。
- 2) 上体はやや前方に傾けてください。
- 3) ひじ掛けがあれば、使ってください。
- 4) 両足に均等に荷重をかけながら、手で支えて立ち上がります。

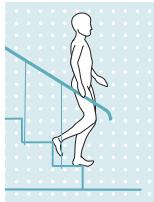
### 8.1.6 階段を上る



足を交互にして階段を上ることはできません。

- 1) 片方の手は手すりにつかまってください。
- 2) 健足を最初の段に置きます。  
義肢側の脚を持ち上げます。

### 8.1.7 階段を降りる



膝継手により一足一段や二足一段での階段歩行が可能です。

#### 階段を一足一段で交互に降りる

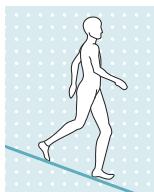
一足一段での階段歩行は、充分に練習して、注意して行ってください。膝継手が正しく切り替わり、足底を適切に接地させた場合にのみ、ロールオーバーがコントロールされます。一連の動作が滑らかに行われるためにも、連続動作である必要があります。

- 1) 片方の手は手すりにつかまってください。
- 2) 義肢側の脚を段に置きます。足部が半分ほど階段の縁から飛び出るように足部を接地してください。  
→ こうすることで安全にロールオーバーすることができます。
- 3) 階段の縁からロールオーバーします。  
→ 抵抗が高い状態で、ゆっくりと同じペースで屈曲させます。
- 4) もう片方の足を次の段に置きます。

#### 階段を一段ずつ降りる（二足一段）

- 1) 片方の手は手すりにつかまってください。
- 2) 義肢側の足を最初の段に置きます。
- 3) 他方の脚を持ち上げます。

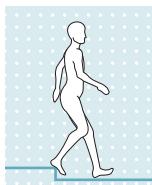
### 8.1.8 坂を下る



屈曲抵抗が増し、膝継手の屈曲がコントロールされ、体の重心が低く安定します。

膝継手が屈曲していても遊脚相は開始されません。

### 8.1.9 階段のステップを降りる



坂道やスロープまたは歩道を降りる場合、次に接地する際の健足側の負担を軽くするために膝継手に負荷をかけた状態で交互に歩行することをお勧めします。踵接地の後すぐに膝継手を屈曲させるか、または、できるだけ長く義肢を体の正面に保つようにしてください。

慣れた装着者であれば、坂道やスロープ歩道を歩行する際に階段遊脚相を開始することができます。このためには、体の重心を健足側の正面から充分に離し、継手を伸展させて状態で遊脚相を開始す必要があります。このとき、足部を端から飛び出すように置くと、遊脚相が突然に始まります。ただし、健足側で体重を支えることができる筈です。

### 8.1.10 膝立ち



屈曲抵抗が増すと、膝継手の屈曲が制御されて、徐々に膝立ち体勢に入ります。膝継手を地面に強くぶつけないよう注意してください。電子部品が損傷するおそれがあります。

頻繁に膝立ちするような場合は、4X860=\* C-Legプロテクターまたは4P862ガードを使うことをお勧めします。

## 8.2 義足設定の変更

パートとの接続が確立されると、コックピットアプリを使ってそれぞれ有効なモードの設定を変更できます。

### 備考

義肢の設定を変更する際は、必ず義肢のブルートゥースのスイッチをオンにしておいてください。

ブルートゥースがオフになっている場合は、義肢を逆さにするか、または充電器を一旦取り付けてから取り外して、ブルートゥースを作動させてください。その後、約2分間ブルートゥースが作動します。この間に接続を確立してください。

### 義肢設定の変更に関する注意事項

- 設定を変更する前に、必ずコックピットアプリのメインメニューを見て、正しいパートが選択されていることを確認してください。選択されていない場合は、別のパートのパラメーターが変更されます。
- 義肢バッテリーの充電中は、設定を変更することはできません。また、別のモードに切り替えることもできません。充電中は義肢ステータスのみ確認できます。コックピットアプリ画面の下の列に■のマークの代わりに■のマークが表示されます。
- 義肢の設定は、調整用ソフトを使って調整してください。コックピットアプリは、義肢製作施設で義肢の設定を行うためのものではありません。コックピットアプリを使うことにより、装着者は義肢の使用に慣れるにつれて、日常活動で義肢を使用してできる動作を少しづつ広げることができます。義肢装具士は、次の調整の際に調整ソフトを使って、前回調整時からの変化を確認することができます。
- マイモードの設定を変更する場合でも、まずこのマイモードに切り替える必要があります。

## 8.2.1 コックピットアプリを使った義足設定の変更



- 1) パーツが接続され希望するモードになったら、メインメニューの≡のマークをタップしてください。  
→ ナビゲーションメニューが開きます。
- 2) メニューオプションの「オプション」をタップします。  
→ 現在選択しているモードのパラメータの一覧が表示されます。
- 3) 「<」「>」のマークをタップして希望のパラメーターの設定を変更します。  
備考：「普通」ボタンをタップすると、義肢制作施設で設定した値に戻ります。

## 8.2.2 基本モードのパラメーター調整の概要

基本モードのパラメーターは、通常の歩行サイクルにおける義肢の動作を表しています。これらのパラメーターは、使用状況（斜面を歩く際や、ゆっくりとした歩行速度など）に合わせて自動的に調整される抵抗の基準値として機能します。

立位機能やシッティング機能を、作動させることも停止させることもできます。立位機能について詳細は、465 ページ参照を参照してください。シッティング機能について詳細は、466 ページ参照を参照してください。

以下のパラメーターは調整可能です。

| パラメータ                                    | 調整用ソフトでの調整範囲 | 設定範囲、アプリ                | 説明  |
|--|--------------|-------------------------|---|
| 抵抗 (Resistance)                          | 120から190     | 設定値から+/-10              | 座っているとき、立脚相のとき、傾斜路や階段を歩行中の屈曲抵抗。   |
| 立脚機能 (Stance function) <sup>1</sup>      |              | 0/Off - 停止<br>1/On - 作動 | この機能に関する情報は「立脚機能」の章に記載されています（465 ページ参照参照）   |
| シッティング機能 (Sitting function) <sup>1</sup> |              | 0/Off - 停止<br>1/On - 作動 | この機能を有効にすると、座っている間の屈曲方向への抵抗が小さくなり、また伸展方向への抵抗も小さくなります。                                       |
| フィードバック信号音                               |              | On/Off                  | 立脚相と遊脚相の切り替えを知らせるフィードバック信号音。  |
| 音量 (Volume)                              | 0から4         | 0から4                    | 確認のビープ信号音の音量（充電レベルの確認やMyModeの切り替え時など）「0」にセットすると音によるフィードバック信号が無効になります。ただし、エラー発生時の警告音は発信されます。 |

1 コックピットアプリでこれらの機能を使用するには、調整用ソフトでそれを許可する必要があります。

### 8.2.3 マイモードのパラメーター調整の概要

マイモードのパラメーターは、例えばクロスカントリースキーなどの特定の動作における義肢の動作状況を表しています。マイモードでは、抵抗値は自動的に制御、調整されません。

マイモードの以下のパラメーターは調整可能です。

| パラメータ         | 調整用ソフトでの調整範囲 | 設定範囲、アプリ     | 説明   |
|---------------|--------------|--------------|--|
| Basic flex.   | 0 ~ 200      | 設定値から +/- 20 | 膝継手が屈曲し始めるときの屈曲抵抗レベル   |
| ゲイン (Gain)    | 0 ~ 100      | 設定値から +/- 10 | 膝継手を屈曲させると屈曲抵抗を増加させます（「Basic flex.」パラメーターから開始）。膝継手がロックされる屈曲角度は、「Basic flex.」や「ゲイン (Gain)」の各パラメータの設定によって異なります。  |
| Basic ext.    | 0 ~ 60       | 設定値から +/- 20 | 伸展抵抗レベル  |
| Locking angle | 0 ~ 90       | 設定値から +/- 10 | 膝継手が伸展できる角度<br>備考：このパラメーターが「0」である場合、膝継手は伸展方向に屈曲位置でロックされます。ロック解除するには、義肢にかかっている重量を取り除き、少なくとも2秒間後ろに傾けます。これにより、「Basic ext.」と「Locking angle」の各パラメーターの設定に依存することなく継手を伸展させることができます。動作パターンを使用して基本モードに切り替える必要がある場合もあります。 |
| 音量 (Volume)   | 0 ~ 4        | 0 ~ 4        | 確認のビープ信号音の音量（充電レベルの確認やMyModeの切り替え時など）「0」にセットすると音によるフィードバック信号が無効になります。ただし、エラー発生時の警告音は発信されます。  |

## 8.3 義足ブルートゥースのオン／オフ

### 備考

コックピットアプリを使う際は必ず義肢のブルートゥースを起動しておいてください。

ブルートゥースがオフになっている場合は、義肢を逆さにするか（基本モードでのみ使用可能な機能です）、または充電器を一旦取り付けてから取り外して、ブルートゥースを作動させてください。その後、約2分間ブルートゥースが作動します。この間に、アプリを起動して接続を確立してください。必要であれば、これ以降はブルートゥースを起動したままにしても構いません（470 ページ参照）。

### 8.3.1 コックピットアプリを使ったブルートゥースのオン／オフ切替え

ブルートゥースのスイッチオフ

- 1) パーツに接続したら、アプリのメインメニューの☰のマークをタップします。

- ナビゲーションメニューが開きます。
- 2) ナビゲーションメニューから「機能」をタップします。
  - 3) 「ブルートゥースを停止する」をタップします。
  - 4) 画面上の指示に従ってください。

#### ブルートゥースのスイッチオン

- 1) 義肢を回転させるか、または充電器の取り付け／取り外しを行います。  
→ ブルートゥースのスイッチが約2分間オンになります。この間にアプリを起動して義肢との接続を確立してください。
- 2) 画面上の指示に従ってください。  
→ ブルートゥースが作動すると、画面上に  のマークが表示されます。

### 8.4 義足状況の情報照会

#### 8.4.1 コックピットアプリからの情報照会

- 1) パーツに接続したら、アプリのメインメニューの  のマークをタップします。
- 2) ナビゲーションメニューから「ステータス」をタップします。

#### 8.4.2 コックピットアプリでのステータス表示

| メニューオプション                  | 説明                    | 解決方法                      |
|----------------------------|-----------------------|---------------------------|
| トリップカウンター<br>(Trip) : 1747 | 1日あたりの歩数計             | 「リセット」ボタンをタップするとリセットされます。 |
| 総歩数 (Total) : 1747         | 総歩数計                  | 参考情報としてのみ                 |
| バッテリー (Batt.) : 68         | 現在の義肢の充電レベル、パーセンテージ表示 | 参考情報としてのみ                 |

### 8.5 スリープモード

#### 備考

コックピットアプリを使って音量 (Volume) パラメーターを「0」にセットすると、ビープ音は鳴りません (468 ページ参照)。

コックピットアプリは、膝継手をスリープモードに設定する場合にも使用できます。この間、電力消費は最小限に抑えられます。このモードでは膝継手の機能性はなくなります。この時、抵抗値はセーフティモードと同じ値になります。

コックピットアプリを通じて、または充電器を接続すると、スリープモードを停止させることができます。

スリープモードは別のMyModeを有効化することで無効化することもできます。

#### 8.5.1 コックピットアプリを使ったスリープモードのオン／オフ

##### スリープモードの作動

スリープモードは、MyModeのように表示され、MyMode同様コックピットアプリから起動することができます。

切り替えは「コックピットアプリでMyModeを切り替える」(472 ページ参照)の章に記載されている手順に従ってください。

短いビープ信号音と短い振動によって、スリープモードが有効化されたことが知らされます。

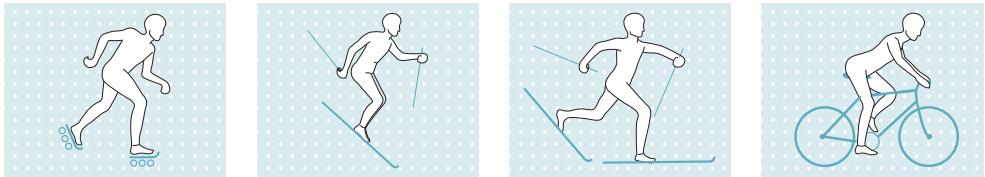
##### スリープモードの停止

スリープモードを無効化するには、コックピットアプリで基本モードまたはMyModeを選択・起動してください。スリープモードは自動的に終了します。

### 9 マイモード

義肢製作施設では、調整用ソフトウェアを使って、基本モードのほかにマイモードを設定することができます。これらのモードは装着者がコックピットアプリまたは動作パターンを使って操作

できます。動作パターンでモードを切り替えるには、義肢装具士が調整用ソフトで有効にしている必要があります。



これらのモードはインラインスケートなどの特殊な動作や姿勢に使用します。設定は、コックピットアプリを使って変更してください（470 ページ参照）。

## 9.1 コックピットアプリを使ったマイモード切替え

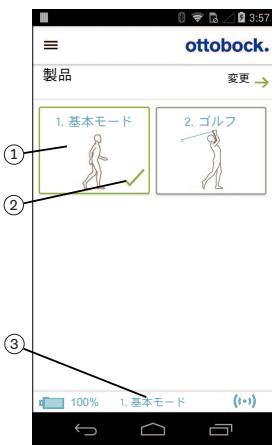
### 備考

コックピットアプリを使う際は必ず義肢のブルートゥースを起動しておいてください。ブルートゥースがオフになっている場合は、義肢を逆さにするか（基本モードでのみ使用可能な機能です）、または充電器を一旦取り付けてから取り外して、ブルートゥースを作動させてください。その後、約2分間ブルートゥースが作動します。この間に、アプリを起動して接続を確立してください。必要であれば、これ以降はブルートゥースを起動したままにしても構いません（470 ページ参照）。

### 備考

コクピットアプリを使って音量 (Volume) パラメーターを「0」にセットすると、ビープ音は鳴りません（468 ページ参照）。

義肢との接続が確立したら、コックピットアプリを使ってマイモードを切り替えることができます。



- 1) アプリのメインメニューから、希望するマイモード（1）のマークをタップしてください。  
→ マイモードを変更しても問題ないか安全性の確認が表示されます。
- 2) モードを変更したい場合は「OK」ボタンをタップしてください。  
→ ビープ音が聞こえ、切り替わったことが分かります。
- 3) 切り替えると（2）のマークが表示され、モードが有効になったことが分かります。  
→ 現在のモードは、画面下にモード名が表示されることからも分かります（3）。

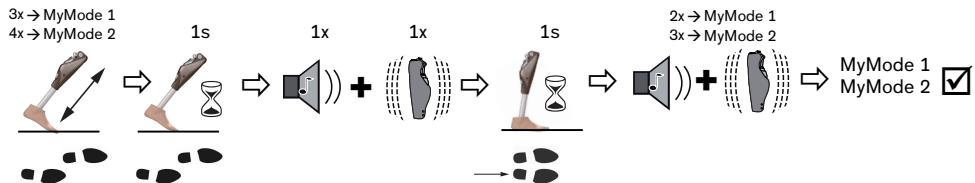
## 9.2 動作パターンを利用したマイモード切替え

### 切り替えに関する注意事項

- ・ 切り替えおよび動作パターン数は、義肢装具士が調整用ソフトで有効にします。
- ・ 事前に必ず、選択したモードと対応する動作パターンを確認してください。

- ・ コックピットアプリを使って音量 (Volume) パラメーターを「0」にセットすると、ビープ音は鳴りません（468 ページ参照）。

### 切り替え方法



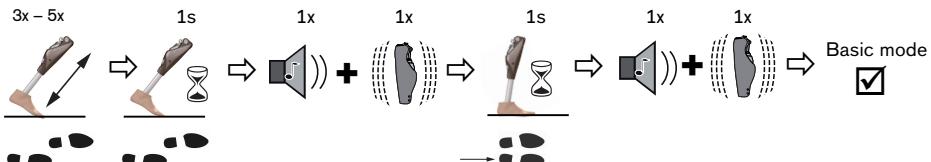
- 1) 義肢をやや後ろに引きます。
- 2) つま先部分を地面から離さずに1秒間に数回バウンスさせます。回数は切り替えたいマイモードによります（マイモード1=3回、マイモード2=4回）。
- 3) 脚を上げずに、その体勢（ランジ姿勢）を約1秒保ってください。この時、荷重をかけても構いません。  
→ 動作パターンが認識されると、ビープ音と振動信号が発信されます。  
**備考:** バウンス時に、切り替えに必要な動作が不充分であると、ビープ音と振動信号は発信されません。
- 4) ビープ音と振動信号が発信されたら、義肢を健足の近くに移動させ、約1秒そのまま静止します。  
→ 確認の信号が発信されると、義肢が希望するマイモードに切り替わったことが分かります（2回=マイモード1、3回=マイモード2）。  
**備考:** 義肢側の脚が正しい姿勢で保持されていない場合は、再度体制を整えて静止してください。希望するモードに切り替わるまで動作を繰り返してください。

### 9.3 マイモードから基本モードへの切替え

#### 切り替えに関する注意事項

- ・ 調整用ソフトで追加マイモードを設定しているかどうかとは関係なく、動作パターンを利用していくつでも基本モード（モード1）に戻すことができます。
- ・ 充電器の取り付け／取り外しを行なうことで、いつでも基本モード（モード1）に戻すことができます。
- ・ 事前に必ず、選択したモードと対応する動作パターンを確認してください。
- ・ コックピットアプリを使って音量 (Volume) パラメーターを「0」にセットすると、ビープ音は鳴りません（468 ページ参照）。

### 切り替え方法



- 1) 義肢をやや後ろに引きます。
- 2) つま先部分を地面から離さずに3回以上5回未満、バウンシングさせます。
- 3) 脚を上げずに、その体勢（ランジ姿勢）を約1秒保ってください。この時、荷重をかけても構いません。

→ 動作パターンが認識されると、ビープ音と振動信号が発信されます。

備考：バウンス時に、切り替えに必要な動作が不充分であると、ビープ音と振動信号は発信されません。

4) 義肢を健足の近くに移動させ、約1秒そのまま静止します。

→ 確認の信号が発信されると、義肢が基本モードに戻ったことが分かります

備考：義肢側の脚が正しい姿勢で保持されていない場合は、再度体制を整えて静止してください。希望するモードに切り替わるまで動作を繰り返してください。

## 10 その他の各種モード

### 10.1 バッテリー切れモード

バッテリー残量が0%になると、ビープ音と振動信号が発信されます（479ページ参照）。この時、抵抗値はセーフティモード中と同じ値になります。その後、義肢のスイッチがオフになります。充電を行なうと、バッテリー切れモードから基本モード（モード1）に戻すことができます。

### 10.2 義足充電モード

充電中はどの機能も使用できません。

セーフティモードの抵抗値にセットされます。調整用ソフトでの設定に応じて抵抗値が高い場合も低い場合も考えられます。

### 10.3 セーフティモード

致命的エラーが生じると自動的にセーフティモードに切り替わります（センサーが反応しないなど）。エラーが解消されるまでは、セーフティモードが作動します。

セーフティモードでのデフォルトの抵抗値が有効になります。これにより、製品が作動していない場合でも限定的に歩行が可能となります。

切り替え前にビープ音と振動信号が発信されるため、セーフティモードに切り替わったことが分かります（479ページ参照）。

充電器の取り付け/取り外しを行なって、セーフティモードを解除することができます。解除しても再度セーフティモードになる場合は、エラーがまだ解消されていないことが考えられます。必ず公認のオットーボック修理サービスセンターにて点検を受けてください。

### 10.4 オーバーヒートモード

連続した活発な活動（長時間坂を下るなど）により油圧シリンダーがオーバーヒートすると、オーバーヒートの影響で温度が上昇すると共に屈曲抵抗が大きくなります。油圧シリンダーが冷却されると、製品の設定値はオーバーヒートモード前に使用していた値に戻ります。

マイモード中はオーバーヒートモードは作動しません。

オーバーヒートモードになると5秒毎に長い振動信号が発信されます。

オーバーヒートモード中に使用できない機能は以下のとおりです。

- ・ シッティング機能
- ・ 他の端末を使わずにバッテリー充電レベルを表示させる
- ・ マイモードへの切り替え
- ・ 義肢の設定変更

## 11 保管と換気

製品を立てた状態にせずに長期間保管した場合、油圧シリンダー内に空気が入り込むことがあります。この場合、異常音や変則的な振動が発生します。

約10から20歩ほど歩行すると、自動弁の仕組みにより空気が抜け、正常に機能を使用できるようになります。

### 保管

- ・ 膝継手の保管時は、膝継手を伸展させてください。二ヘッドの部分は屈曲させないでください。
- ・ 膝継手は長期間保管したままにしないで、定期的に使用してください。

## 12 お手入れ方法

- 必要であれば、真水で湿らせた柔らかい布で製品を拭いてください。
- 糸くずのない布で製品の水気を拭取り、しっかりと自然乾燥させます。

## 13 メンテナンス

安心して安全にお使いいただくため、保証や動作性能を維持するため、そしてEMC基本規格に準じた安全性を確保するためにも、指定された定期メンテナンスは必ず受けてください。

お住まいの国や地域に応じて、以下の間隔で定期メンテナンスを受けてください。

| 国名/地域                       | 定期メンテナンスの間隔           |
|-----------------------------|-----------------------|
| 下記以外の全ての国/地域：<br>米国、カナダ、ロシア | 24か月                  |
| 米国、カナダ、ロシア                  | 必要に応じて*<br>少なくとも36か月毎 |

\*必要に応じて：使用者の活動レベルに応じてメンテナンスの間隔は異なります。1日1,800歩以内の歩行をする、通常または低い活動レベルの使用者であれば、3年間隔で定期メンテナンスを受けてください。1日1,800歩以上歩行する活発な使用者であれば、2年間隔で定期メンテナンスを受けてください。

定期メンテナンス日を過ぎると、充電器を外す際に短いビープ音が発信されます（「操作状況／エラー信号」のセクションを参照してください479ページ参照）。

定期メンテナンス時には、修理のような追加サービスを受けることもできます。追加サービスは、保証の有効期限によって無償対応になるか、または予め費用見積をお送りして有償となる場合もあります。

メンテナンスや修理の際には必ず次のパーツを送付してください：

義肢、充電器、充電アダプター（アクセサリーとして使用される場合）および電源。

## 14 法的事項について

法的要件についてはすべて、ご使用になる国の国内法に準拠し、それぞれに合わせて異なることもあります。

### 14.1 保証責任

オットーボック社は、本書に記載の指示ならびに使用方法に沿って製品をご使用いただいた場合に限り保証責任を負うものといたします。不適切な方法で製品を使用したり、認められていない改造や変更を行ったことに起因するなど、本書の指示に従わなかった場合の損傷については保証いたしかねます。

### 14.2 登録商標

本書に記載された製品名はすべて、各商標法に準拠し、その権利は所有者に帰属します。

商標をはじめ商号ならびに会社名はすべて登録商標であり、その権利は所有者に帰属します。

本書に記載の商標が明らかに登録商標であることが分らない場合でも、第三者が自由にその商標を使用することは認められません。

ブルートゥースはBluetooth SIG社の登録商標です。

### 14.3 C E 整合性

Otto Bock Healthcare Products GmbHは本製品が、欧州医療機器指令に準拠していることを宣言いたします。

本製品は、電気電子機器の特定有害物質の使用制限に関する欧州議会および理事会の指令2011/65/EU（RoHS指令）に準拠しています。

本製品は2014/53/EU指令の要件を満たしています。

規制および要件に関する全文は以下のアドレスからご覧いただけま

す：<http://www.ottobock.com/conformity>

#### 14.4 各国の法的事項について

特定の国に適用される法的事項については、本章以降に使用国の公用語で記載いたします。

### 15 テクニカル データ

| 環境条件          |  |
|---------------|--|
| 納品時の箱を使用した輸送  | -25° C/-13° F から +70° C/+158° F                          |
| 納品時の箱を使わない輸送  | -25° C/-13° F から +70° C/+158° F<br>相対湿度は最大93 %まで、結露の無い状態 |
| 保管（3ヶ月以内）     | -20° C/-4° F から +40° C/+104° F<br>相対湿度は最大93 %まで、結露の無い状態  |
| 長期間の保管（3ヶ月以上） | -20° C/-4° F から +20° C/+68° F<br>相対湿度は最大93 %まで、結露の無い状態   |
| 操作            | -10° C/+14° F から +60° C/+140° F<br>相対湿度は最大93 %まで、結露の無い状態 |
| バッテリーの充電      | +10° C/+50° F から +45° C/+113° F                          |

| 製品                         |  |
|----------------------------|--|
| 製造番号                       | 3C98-3*/3C88-3*  |
| モビリティグレード（MOBIS）           | 2から4   |
| 追加重量を含む体重制限                | 136 kg／300 ポンド   |
| 体重制限（最少）                   | 45 kg／100 ポンド<br>この体重以下の使用者でも、認証を受けた義肢装具士が試歩行して義肢を十分に使用できることが確認されれば、使用者の治療は可能です。 |
| 保護等級                       | IP67   |
| 耐水性                        | 防水性ですが耐蝕性ではありません<br>長時間水中で使用できるような設計にはなっていません                                    |
| 最大屈曲角度                     | 130°   |
| フレクションストップを取り付けた状態での最大屈曲角度 | 122°   |
| プロテクターを装着していない状態の義肢重量      | 約1,250 g±25 g/44.09 オンス±0.88 オンス   |
| 所定の間隔で定期メンテナンスを行った場合の耐用年数  | 6年   |
| テスト手順                      | ISO 10328-P6-136 kg/3百万回の耐用試験  |

| データ通信        |                                      |
|--------------|--------------------------------------|
| ワイヤレステクノロジー  | Bluetooth 5.0 (Bluetooth Low Energy) |
| 距離範囲         | 約10 m／32.8 フィート                      |
| 周波数範囲        | 2,402 MHzから2,480 MHz                 |
| 変調           | GFSK                                 |
| データレート（OTA）  | 2Mbpsまで                              |
| 最大出力電力（EIRP） | +4 dBm（～2.5 mW）                      |

| 義肢バッテリー  |           |
|----------|-----------|
| バッテリーの種類 | リチウムイオン電池 |

|  |                                   |
|--|-----------------------------------|
| <b>義肢バッテリー</b>                                 |                                   |
| 元のバッテリー容量のうち少なくとも80%が利用可能である場合の、充電回数（充電と放電の回数） | 500                               |
| 1時間充電後の充電レベル                                   | 30 %                              |
| 2時間充電後の充電レベル                                   | 50 %                              |
| 4時間充電後の充電レベル                                   | 80 %                              |
| 8時間充電後の充電レベル                                   | 完全充電                              |
| 充電中の製品の機能                                      | 充電中はどの機能も使用できません。                 |
| 室温にて完全充電されたバッテリーを取り付けた義肢の、使用可能な時間              | 少なくとも16時間、継続して歩行可能<br>平均的な使用で約2日間 |

|                |  |
|----------------|--|
| <b>ACアダプター</b> |  |
| 製品番号           | 757L16-4   |
| 種類             | FW8001M/12   |
| 納品時の包装での保管と配送  | -40 ° C/-40 ° Fから+70 ° C/+158 ° F<br>相対湿度は10 %から95 %、結露のない状態                         |
| 包装なしでの保管と配送    | -40 ° C/-40 ° Fから+70 ° C/+158 ° F<br>相対湿度は10 %から95 %、結露のない状態                         |
| 操作             | 0 ° C/+32 ° Fから+50 ° C/+122 ° F<br>相対湿度は最大95%まで<br>気圧：70–106 hPa（最大3,000m m、均圧しない状態） |
| 入力電圧           | 100 Vから240 V   |
| 周波数            | 50 Hzから60 Hz   |
| 出力電圧           | 12 V ===   |

|               |   |
|---------------|---|
| <b>充電器</b>    |   |
| 製品番号          | 4E50*   |
| 納品時の包装での保管と配送 | -25 ° C/-13 ° Fから+70 ° C/+158 ° F                           |
| 包装なしでの保管と配送   | -25 ° C/-13 ° Fから+70 ° C/+158 ° F<br>相対湿度は結露の無い状態で、最大93 %まで |
| 操作            | 0 ° C/+32 ° Fから+40 ° C/+104 ° F<br>相対湿度は結露の無い状態で、最大93 %まで   |
| 入力電圧          | 12 V ===  |
| 耐用年数          | 8年  |

|                    |   |
|--------------------|---|
| <b>コックピットアプリ</b>   |   |
| 製造番号               | 4X441-V2=* コックピット   |
| バージョン              | バージョン2.5.0またはそれ以降   |
| 対応しているオペレーティングシステム | 携帯デバイスと各バージョンとの互換性に関しては、Apple App StoreまたはGoogle Play Storeで提供されている情報を参照してください。       |
| ダウンロードするウェブサイト     | <a href="https://www.ottobock.com/cockpitapp">https://www.ottobock.com/cockpitapp</a> |

## 16 追加情報

### 16.1 本取扱説明書で使用している記号



製造元



Type BF applied part



米国連邦通信委員会（FCC）規則第15部に準拠



無線通信法（オーストラリア）に準拠



非電離放射線



粉塵に対する保護、一時的な水の侵入に対する保護



製品のブルートゥースワイヤレスモジュールは、以下のオペレーティングシステムの端末との接続を確立することができます。iOS（iPhone、iPad、iPodなど）およびアンドロイド



本製品は、通常の家庭ゴミと一緒に処分することはできません。お住まいの地域の条例に従わずに廃棄した場合、健康や環境に有害な影響を及ぼすおそれがあります。廃棄や回収に関しては必ず各自治体の指示に従ってください。



該当する欧州指令に準拠しています。



シリアルナンバー (YYYY WW NNN)

YYYY – 製造された年

WW – 製造された週

NNN – シリアル番号



ロット番号 (PPPP YYYY WW)

PPP – 工場

YYYY – 製造された年

WW – 製造された週



製品番号



注意、表面が熱くなっています

## 16.2 動作状況/エラー信号

義肢から、動作状況やエラーメッセージを示すビープ音と振動信号が発信されます。

### 16.2.1 動作状況の信号

充電器の取り付けと取り外し

| ビープ信号 | 振動信号     | 状態                                   |
|-------|----------|--------------------------------------|
| 1回短く  | -        | 充電器が接続された、または充電モードが開始される前に充電器が取り外された |
| -     | 3回短く     | 充電モードの開始（充電器に接続した3秒後）                |
| 1回短く  | 1回、ビープ音前 | 充電モードが開始されてから充電器を取り外した               |

モード切り替え

#### 備考

コクピットアプリを使って音量 (Volume) パラメーターを「0」にセットすると、ビープ音は鳴りません（468 ページ参照）。

| ビープ信号 | 振動信号 | 操作                                   | 結果                      |
|-------|------|--------------------------------------|-------------------------|
| 1回短く  | 1回短く | コクピットアプリを使ったモード切り替え                  | コクピットアプリを使ってモードを切り替えます。 |
| 1回短く  | 1回短く | つま先部分をバウンシングした後、歩行する体勢でそのまま1秒間保持します。 | バウンシング動作が検知されました。       |
| 1回短く  | 1回短く | 健足の近くに義肢を移動させ、約1秒そのまま静止します。          | 基本モード（モード1）に切り替わりました。   |
| 2回短く  | 2回短く | 健足の近くに義肢を移動させ、約1秒そのまま静止します。          | マイモード1（モード2）に切り替わりました。  |
| 3回短く  | 3回短く | 健足の近くに義肢を移動させ、約1秒そのまま静止します。          | マイモード2（モード3）に切り替わりました。  |

### 16.2.2 警告/エラー信号

使用中のエラー

| ビープ信号 | 振動信号        | 状態                 | 対処法                |
|-------|-------------|--------------------|--------------------|
| -     | 約5秒の間隔で1回長く | 油圧シリンダーのオーバーヒート    | 活動量を抑えてください。       |
| -     | 3回長く        | バッテリー充電レベルが 25 %以下 | すぐにバッテリーを充電してください。 |

| ビープ信号 | 振動信号           | 状態   | 対処法   |
|-------|----------------|--|---|
| -     | 5回長く           | 充電レベルが15%以下  | 次に警告信号が発信されると製品の電源が切れます。すぐに充電してください。  |
| 10回長く | 10回長く          | 充電レベル0%<br>ビープ音と振動信号が発信されると、製品はバッテリー切れモードに切り替わり、その後電源が切れます。  | バッテリーを充電します。  |
| 30回長く | 3秒ごとに1回長くと1回短く | 重大なエラー/セーフティーモードが有効になる兆候<br>センサーが作動しない、など。                   | 制限付きで歩行可能です。屈曲／伸展抵抗の変化に注意してください。充電器の取り付け／取り外しを行ない、エラーの解除を試みてください。充電器は、少なくとも5秒間接続してから、取り外してください。<br>エラーが解消されない場合は、製品をご使用になれません。義肢製作施設にて点検を受けてください。 |
| -     | 継続             | 全体的な故障<br>電子制御ができません。セーフティモードが作動またはバルブの状態が未確認です。製品の動作が未確認です。 | 充電器の取り付け／取り外しを行ない、エラーの解除を試みてください。<br>エラーが解消されない場合は、製品をご使用になれません。義肢製作施設にて点検を受けてください。   |

### 充電中のエラー信号

| ACアダプターのLED | 充電器のLED   | エラー                                     | 解決方法  |
|-------------|---|---|---|
| ○           |  | その国のプラグ形状に対応したプラグを選んでACアダプターに取り付けてください。 | 各国のプラグ形状に対応したプラグをしっかりとACアダプターに差し込んでください。          |
|             |   | コンセントが機能していません。                         | コンセントを確認し、他のコンセントに差し込んでください。                      |
|             |   | ACアダプターの故障                              | 充電器とACアダプターを公認のオットーボック修理サービスセンターに送り、必ず点検を受けてください。 |

| ACアダプターのLED | 充電器のLED | エラー                               | 解決方法   |
|-------------|---------|-----------------------------------|--|
| ●           | ○ ○ ⓘ   | 充電器がACアダプターに接続していません。             | ACアダプターのプラグがしっかりと充電器に差し込まれているか、確認してください。   |
|             |         | 充電器の故障                            | 充電器とACアダプターを公認のオットーボック修理サービスセンターに送り、必ず点検を受けてください。  |
| ●           | ○ ● ⓘ   | バッテリーが完全充電されています（または製品との接続が不良です）。 | <p>確認音の違いに注意してください。<br/>         充電器を取り付ける、または、取り外すと、セルフテストが実行され、ビープ音と振動信号が1回発信されます。<br/>         この確認音が発信されると、バッテリーは完全充電されています。<br/>         確認音が発信されない場合は、製品との接続が不良です。</p> <p>接続不良の場合は、製品、充電器、およびACアダプターを公認のオットーボック修理サービスセンターに送り、点検を受けてください。</p> |

| ビープ信号            | エラー              | 解決方法  |
|------------------|------------------|---|
| 約20秒の間隔で4回短く（連続） | 許容範囲外の温度下で充電した場合 | バッテリーを充電するにあたり指定された温度条件を満たしているか、確認してください（476ページ参照）。 |

### 16.2.3 コックピットアプリとの接続確立中のエラーメッセージ

| エラーメッセージ                | 原因                                  | 対策   |
|-------------------------|-------------------------------------|--|
| 義肢は他の端末に接続しています。接続しますか？ | パートは他の端末に接続しています。                   | 「OK」ボタンをタップして以前の接続を切断してください。<br>以前の接続を切断しない場合は、「キャンセル」ボタンをタップしてください。 |
| モード切り替えに失敗しました          | パートが動いている間に別のマイモードに切り替えようとした（歩行中など） | 安全上の理由から、マイモードへの切り替えは、立っている間や座っている間など、パートが動いていない間にのみ行うことができます。       |

| エラーメッセージ | 原因               | 対策  |
|----------|------------------|---|
|          | パーツとの接続が妨げられました。 | <p>以下のことを確認してください。</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>・ 端末とパーツとの距離</li> <li>・ パーツのバッテリー充電レベル</li> <li>・ パーツのブルートゥースが起動していますか？(パーツのブルートゥースのオン／オフ切替)</li> <li>・ 足部の底を上向きにしてパーツを持ち、2分間パーツを認識させます。</li> <li>・ 複数のパーツが保存されている場合、正しいパーツを選んでいますか？</li> </ul> |

## 16.2.4 充電器のステータス信号

### 充電器の取り付け

| ACアダプターのLED | 充電器のLED | 状態                    |
|-------------|---------|-----------------------|
|             |         | ACアダプターおよび充電器は使用可能です。 |

### 充電器の取り外し

| ビープ信号 | 振動信号 | 状態   |
|-------|------|--|
| 1回短く  | 1回短く | セルフテストが完了しました。製品は使用可能です。   |
| 3回短く  | -    | <p>メンテナンス時の注意点：</p> <p>充電器の取り付け／取り外しを行なって、再度セルフテストを実行してください。それでもビープ音が発信される場合は、必ず公認のオットーボック修理サービスセンターにて点検を受けてください。必要であれば、公認のオットーボック修理サービスセンターに製品を送ってください。</p> <p>機能の制限がない状態で、製品を使用できます。ただし、振動信号が発信されることがあります。</p> |
| -     | -    | 充電器の取り付け／取り外しを行なって、再度セルフテストを実行してください。再度充電器の取り付け／取り外しを行ってもビープ音と振動信号が信されない場合は、公認のオットーボック修理サービスセンターにて製品の点検を受けてください。   |

### バッテリー充電状況

| 充電器 |   |
|-----|---|
|     | 充電器が充電中です。バッテリー充電レベルは50%以下です。   |
|     | 充電器が充電中です。バッテリー充電レベルは50%以上です。   |
|     | <p>バッテリーが完全充電されています（または製品との接続が不良です）。</p> <p>確認音の違いに注意してください。</p> <p>充電器を取り付ける、または、取り外すと、セルフテストが実行され、ビープ音と振動信号が1回発信されます。</p> <p>この確認音が発信されると、バッテリーは完全充電されています。</p> <p>確認音が発信されない場合は、製品との接続が不良です。</p> |

## 16.3 指令ならびに適合宣言

### 16.3.1 電磁環境

本製品は以下の電磁環境で操作するよう設計されています。

- 病院など専門の医療施設
- 自宅や屋外などホームヘルスケアの場

「電気干渉を起こす発生源との距離に関する注意事項」のセクションの安全上の注記をよくお読みください（453 ページ参照）。

### 電磁環境

| 干渉測定                               | 準拠                | 電磁環境指令  |
|------------------------------------|-------------------|---|
| HF放射、 CISPR 11に準拠                  | グループ1/クラスB        | 本製品では内部機能にのみ 高周波電源を使用します。したがって、高周波の放射レベルは非常に低く、周辺電子機器との干渉も起これにくくなっています。 |
| 高調波は IEC 61000-3-2に準拠しています。        | 該当なし-電力75 W以下     | -   |
| 電圧変動／フリッカーは IEC 61000-3-3に準拠しています。 | 本製品は規格要件を満たしています。 | -   |

### 耐干渉性

| 現象                  | EMC基本規格またはテスト手順 | 妨害イミュニティ試験レベル  |
|---------------------|-----------------|--|
| 静電気放電               | IEC 61000-4-2   | ± 8 kV 接触放電<br>± 2 kV、 ± 4 kV、 ± 8 kV、 ± 15 kV 気中放電、   |
| 高周波電磁界              | IEC 61000-4-3   | 10 V/m<br>80 MHz から 2.7 GHz<br>1 kHzで80 % AM   |
| 磁界と定格出力周波数          | IEC 61000-4-8   | 30 A/m<br>50 Hzから60 Hz   |
| 電気的ファーストランジェント／バースト | IEC 61000-4-4   | ± 2 kV<br>100 kHz 繰返し数   |
| サーボ<br>ライン対ライン      | IEC 61000-4-5   | ± 0.5 kV、 ± 1 kV   |
| 高周波電界による伝導妨害        | IEC 61000-4-6   | 3 V<br>0.15 MHzから80 MHz<br>6 V、アマチュア無線の周波数帯域が<br>0.15 MHzから80 MHzの間<br>1 kHzで80 % AM   |
| 電圧低下                | IEC 61000-4-11  | 0% U <sub>T</sub> 、1/2 サイクル<br>0、45、90、135、180、225、270、315度<br><br>0% U <sub>T</sub> 、1 サイクル<br>および<br>70 % U <sub>T</sub> 、25/30 サイクル<br>単相：0 度 |

| 現象 | EMC基本規格または<br>テスト手順 | 妨害イミュニティ試験レベル                    |
|----|---------------------|----------------------------------|
| 瞬停 | IEC 61000-4-11      | 0 % U <sub>T</sub> 、250/300 サイクル |

### ワイヤレス通信端末に対する耐干渉性

| 試験周波数<br>[MHz] | 周波数帯域<br>[MHz]   | 無線サービ<br>ス  | 変調                                    | 最大電力<br>[W] | 距離 [m] | 妨害イ<br>ミュニ<br>ティ試験レ<br>ベル [V/m] |
|----------------|------------------|---|---------------------------------------|-------------|--------|---------------------------------|
| 385            | 380から390         | TETRA 400   | パルス変調<br>18 Hz                        | 1.8         | 0.3    | 27                              |
| 450            | 430から470         | GMRS 460、<br>FRS 460  | FM<br>± 5 kHz 偏<br>差<br>1 kHz サイ<br>ン | 1.8         | 0.3    | 28                              |
| 710            | 704から787         | LTE バンド<br>13、17  | パルス変調<br>217 Hz                       | 0.2         | 0.3    | 9                               |
| 745            |                  |   |                                       |             |        |                                 |
| 780            |                  |   |                                       |             |        |                                 |
| 810            | 800から960         | GSM 800/90-<br>0、<br>TETRA 800-<br>、<br>iDEN 820、<br>CDMA 850、<br>GSM 800/90-<br>0、<br>LTE バンド<br>5 | パルス変調<br>18 Hz                        | 2           | 0.3    | 28                              |
| 870            |                  |   |                                       |             |        |                                 |
| 930            |                  |   |                                       |             |        |                                 |
| 1,720          | 1,700から<br>1,990 | GSM 1800、<br>CDMA 1900-<br>、<br>GSM 1900、<br>DECT、<br>LTE バンド<br>1、3、4、<br>25 :<br>UMTS             | パルス変調<br>217 Hz                       | 2           | 0.3    | 28                              |
| 1,845          |                  |   |                                       |             |        |                                 |
| 1,970          |                  |   |                                       |             |        |                                 |
| 2,450          | 2,400から<br>2,570 | ブ<br>ルートワー<br>ー<br>ス<br>WLAN 802.-<br>11 b/g/n、<br>RFID 2450<br>LTE バンド<br>7                        | パルス変調<br>217 Hz                       | 2           | 0.3    | 28                              |
| 5,240          | 5,100から<br>5,800 | WLAN 802.-<br>11 a/n  | パルス変調<br>217 Hz                       | 0.2         | 0.3    | 9                               |
| 5,500          |                  |   |                                       |             |        |                                 |
| 5,785          |                  |   |                                       |             |        |                                 |







**The product 3C98-3/3C88-3 is covered by the following patents:**

|                 |  |
|-----------------|--|
| Canada          | CA 2 780 511   |
| China:          | CN 102 711 672; CN 102 647 963; CN 102 724 936; CN 102 762 171; CN 105 517 511   |
| Finland:        | FI 110 159   |
| Germany:        | DE 10 2013 013 810   |
| Japan:          | JP 5 394 579; JP 5 619 910   |
| Russia:         | RU 2 508 078; RU 2 533 967   |
| Taiwan:         | R.O.C. Invention Patent No. I551278; I551277; I530278; I542335; I563994  |
| USA:            | US 6 908 488; US 8 876 912; US 9 278 013; US 9 572 690   |
| European Patent | EP 1237513 in DE, FR, GB<br>EP 2498724 in DE, FR, GB, IT, IS, NL, SE, TR<br>EP 2498725 in DE, FR, GB<br>EP 2498726 in DE, FR, GB, IT, IS, NL, SE, TR<br>EP 2498730 in DE, FR, GB |

Patents pending in Australia, Brazil, Canada, EPA, Japan, Russia and USA.



Otto Bock Healthcare Products GmbH  
Brehmstraße 16 · 1110 Wien · Austria  
T +43-1 523 37 86 · F +43-1 523 22 64  
[info.austria@ottobock.com](mailto:info.austria@ottobock.com) · [www.ottobock.com](http://www.ottobock.com)